# Lecture 14. Orthogonal Vectors and Subspaces

#### ▼ 목차

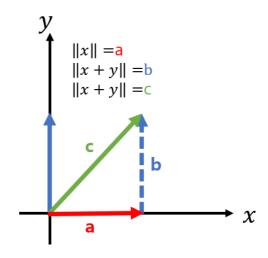
- 0. 부분 공간(subspace) 복습
- 1. 직교 벡터(Orthogonal Vector)
- 2. 부분 공간의 직교(Orthogonality of subspaces)
  - 1) Orthogonality in row space and null space
  - 2) Orthogonality in column space and left null space

# 0. 부분 공간(subspace) 복습

- Lecture10에서 부분공간에 대해서 배웠다.
- 공간은 어떤 행렬 A로부터 만들 수 있는 벡터들이 존재할 수 있는 영역을 의미한다.
- Row space는 어떤 행렬 A의 row 벡터들의 선형 조합(Linear combination)을 통해 만들 수 있는 모든 벡터들의 집합을 의미한다.
- Column space는 어떤 행렬 A의 column 벡터들의 선형 조합으로 만들 수 있는 모든 벡터들의 집합을 의미한다.
- Row space와 Column space의 차원은 rank와 같으며 이 두 공간은 같은 차원을 갖는다.
- Null space는 Ax=0를 만족시키는 모든 해인 x로 이루어진 공간을 의미한다.
- 차원은 행렬 A의 column의 개수에서 rank를 뺀 것과 같다.
- Left null space는 A의 transpose에 대한 null space이며 $A^Ty=0$ 를 만족시키는 해 y 의 집합들을 의미하며 row의 수 m에서 rank를 뺀 것이 차원이 된다.

### 1. 직교 벡터(Orthogonal Vector)

- 두 벡터가 **직교(orthogonal)**하다는 것은 어떤 의미일까? 직교를 다른 말로하면 **수직 (perpendicular)**이라는 말과 같다. 즉, <u>두 벡터 사이의 각도가 90도를 이루는 것을 바로 **직교 벡터(Orthogonal Vector)**라 한다</u>. 이때 벡터는 임의의 모든 n차원에 대해서 해당되는 말이다.
- 아래의 그림에서처럼 두 벡터가 직각삼각형을 이룬다는 말로 생각해볼 수 있다.



- 빨간색 벡터인 x는 x축 방향으로 뻗어있다. 파란색 벡터인 y는 y축 방향으로 뻗어 있다. 이 두 벡터가 이루는 각도는 보다시피 직각이며, 두 벡터를 더했을 때 피타고 라스(pythagoras)가 정의한대로 직각삼각형이 만들어진다.
- 3,4...n차원의 경우에는 표현자체가 어렵거나 불가능하다. 이런 경우 내적(dot product)을 통해 n차원의 두 벡터가 직교인지 아닌지 알 수 있다.

 $Dot\ product:$ 

$$egin{aligned} oldsymbol{a} \cdot oldsymbol{b} &= \|oldsymbol{a}\| \cdot \|oldsymbol{b}\| \cos heta \cdot \cdot \cdot (1) \ oldsymbol{x}^T oldsymbol{y} &= egin{bmatrix} y_1 \ y_2 \ dots \ y_n \end{bmatrix} = egin{bmatrix} x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3 + \cdots + x_n y_n \end{bmatrix} = 0 \cdots (2) \end{aligned}$$

- 내적은 식 (1) 혹은 (2)와 같이 표현한다.
- x의 transpose가 붙은 이유는 보통 벡터는 x, y, v 와 같이 하나의 볼드체(Bold) 문자로 표기하는데 **일반적으로 볼드체로 표현되는 벡터들은 column vector를 나타 낸다**. 그런데 이를 row vector로 만들지 않으면 곱셈 자체를 할 수가 없다. 벡터나 행렬의 곱셈연산을 하기 위해선 가령 [1x3]과 [3x1]과 같이 중간의 차원이 맞아야 곱셈이 가능한데, column vector 두 개는 [3x1], [3x1]처럼 차원이 맞지 않는다. 따라서 row와 column의 곱셈으로 만들어줘야 하기 때문에 (2)와 같이 transpose를 해주는 것이다. 이렇게 row와 column vector의 곱셈을 해주면 각 벡터의 같은 요소들끼리 곱하여 더해주는 연산을 하게 된다.
- 피타고라스의 정리를 이용해 내적 결과가 0이면 두 벡터가 직교인지 알아보자. 위의 그림의 벡터와 삼각형을 피타고라스에 넣어보면 다음과 같다.

$$\mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = \|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2 = \|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2 \cdots (3)$$

- 벡터 x의 크기의 제곱과 벡터 y의 크기의 제곱은 벡터 x+y(삼각형의 대각선)의 크기의 제곱과 같다.
- 。 실제 계산을 해보면 다음과 같다.

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix}, \mathbf{y} = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ -3 \end{bmatrix}$$

$$\frac{\|\mathbf{x}\|^2}{(\sqrt{2^2 + 1^2 + 3^2})^2 + (\sqrt{3^2 + 3^2 + (-3)^2})^2} = \frac{\|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2}{(\sqrt{14})^2 + (\sqrt{27})^2} = (\sqrt{41})^2$$

$$14 + 27 = 41$$

- 식이 성립하는 것을 알 수 있다. 여기서 주의해야 할 점은 위의 식이 항상 성립하는 것은 아니라는 것이다. 위의 식은 오직 직각 삼각형의 형태처럼 직교(orthogonal)
   하는 벡터들 사이에서만 성립한다. y에 직교 하지 않는 다른 벡터를 넣으면 식이 틀리는 것을 알 수 있다.
- 위의 식에서 \Vert \mathbf{x} \Vert는 벡터x의 크기(길이)를 의미한다. 이것을 norm이라고 부르는데, norm에도 L2-norm, L1-norm등 다양한 방식이 존재한다.
- 식(3)을 다음과 같이 표현할 수 있다.

$$\|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2 = \|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2$$

$$\downarrow \qquad \cdots (4)$$

$$\mathbf{x}^T \mathbf{x} + \mathbf{y}^T \mathbf{y} = (\mathbf{x} + \mathbf{y})^T (\mathbf{x} + \mathbf{y})$$

이 식을 이용해 실제로 계산을 해보면 다음과 같다.

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 & 3 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 4 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$14 + 27 = 41$$

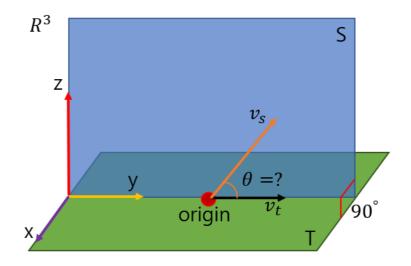
• 식 (4)를 풀어서 정리해보면 내적과 피타고라스의 직각삼각형이 어떻게 연결되어있는지  $\|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2 = \|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2$ 

$$\mathbf{x}^T\mathbf{x} + \mathbf{y}^T\mathbf{y} = (\mathbf{x} + \mathbf{y})^T(\mathbf{x} + \mathbf{y})$$
알수있다.  $\mathbf{x}^T\mathbf{x} + \mathbf{y}^T\mathbf{y} = \mathbf{x}^T\mathbf{x} + \mathbf{x}^T\mathbf{y} + \mathbf{y}^T\mathbf{x} + \mathbf{y}^T\mathbf{y} \leftarrow expansion$ 
 $0 = \mathbf{x}^T\mathbf{y} + \mathbf{y}^T\mathbf{x} \leftarrow \mathbf{x}^T\mathbf{x}, \mathbf{y}^T\mathbf{y} cancel$ 
 $0 = 2\mathbf{x}^T\mathbf{y}$ 
 $0 = \mathbf{x}^T\mathbf{y}$ 

- 。 우변에 있는 식을 전개한다. 이때 좌변과 우변에  $\mathbf{x}^T\mathbf{x}, \mathbf{y}^T\mathbf{y}$ 가 각각 존재하므로 소거할 수 있다. 이들을 소거하고 나면 좌변은 0이 되고 우변엔  $\mathbf{x}^T\mathbf{y}, \mathbf{y}^T\mathbf{x}$ 가 남는데,  $\mathbf{a}^*\mathbf{b}$ 나  $\mathbf{b}^*\mathbf{a}$ 나 어차피 똑같기 때문에 같은 것으로 간주할 수 있다. 따라서  $\mathbf{2}\mathbf{x}^T\mathbf{y}$ 가 되고 2는 상수이기 때문에 무시할 수 있다. 이렇게 전개하여 정리한 식이 내적의식 (2)와 일치하는 것을 볼 수 있다.
- 이렇게 해서 피타고라스의 직각삼각형에 대한 정리로부터 내적(dot product)을 유도하였다. 결론적으로 차원이 동일한 두 벡터를 내적하였을 때 그 결과값이 0이면 두 벡터는 직교(orthogonal)하며 두 벡터사이의 각도는 90도이다.
- 벡터 a와 b를 내적하는데, b가 영벡터(zero vector)라면? 이 두 벡터는 직교 (orthogonal)일까? 정답은 YES이다. 영벡터인 벡터와 내적하는 모든 벡터는 서로 직교이다. 왜냐하면 직교에 대한 정의가 내적했을 때 결과가 0인 것으로 되어있기 때문이다.

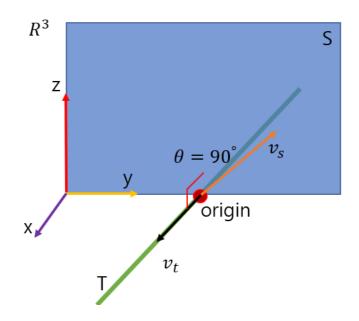
## 2. 부분 공간의 직교(Orthogonality of subspaces)

• 부분 공간 S는 부분 공간 T에 직교하다.라는 정의가 의미하는 것이 무엇일까?



- 위의 그림은 3차원 공간 R3에서 두 개의 부분 공간(subspace) S와 T를 나타낸 것이다. S는 yz평면, T는 xy평면이고 두 평면은 수직(perpendicular)이다. 가운데 빨간 점이 원점이다. 주황색 벡터 Vs는 부분 공간 S상에 존재하는 벡터이고, Vt는 부분 공간 T에 존재하는 벡터이다. 이때 T와 S는 직교라고 할 수 없다.(※분명 평면자체는 직교이지만 이것을 어떤 행렬의 부분 공간으로 봤을 땐 직교가 아니라는 의미다)
- 위에서 세웠던 부분 공간에 대한 정의를 다시 풀어서 정리해보면 다음과 같다.
  - 부분 공간 S는 부분 공간 T에 직교하다.
  - S에 존재하는 모든 벡터가 T에 존재하는 모든 벡터와 직교해야 한다.

- 두 부분 공간은 위의 빨간색 글씨의 정의 때문에 직교가 아니다. S와 T는 분명 90도를 이루고 있는 평면이고 Vs는 분명히 S에, Vt는 T에 존재하는 벡터이지만, 두 벡터가 이루는 각도는 약 45도 정도 된다. 또는 Vs가 Vt와 나란히 있을 수도 있다. 만약 Vt가 x축을 향해 뻗어있다면 두 벡터는 직교하지만 그렇지 않는 경우가 있기 때문에 위의 정의에 위배된다.
- 이것을 일반적으로 얘기해보자면 다음과 같다.
   어떤 두 부분 공간이 영벡터(origin)가 아닌 임의의 벡터에서 만난다면, 이 두 부분
   공간은 직교(orthogonal)하지 않다.
- 그림에서 두 부분 공간 S와 T가 원점 뿐만 아니라 y축을 따라서 만나고 있는 것을
   볼 수 있다. 결국 두 부분 공간이 직교하기 위해선 다음의 두 가지 조건이 충족되어
   야 한다.
  - S에 존재하는 모든 벡터가 T에 존재하는 모든 벡터와 직교해야 한다.
  - 두 부분 공간이 만나는 점은 오직 원점(origin)에서만 만나야한다.
- 따라서 두 부분 공간 S와 T는 직교가 아님을 알 수 있다. 두 부분 공간이 직교하는 공간 이 되기 위해서는 아래 그림과 같은 형태가 되어야 한다.



- 부분 공간 S전체를 직교하는 1D Line 부분 공간 T를 나타낸다. 이때 두 부분 공간 이 교차하는 교차점(intersection)은 오직 <u>원점(origin)</u>뿐이다. 부분 공간 S의 어떠한 벡터라도 T의 어떠한 벡터 Vt와는 90도 각도를 이루게 된다.
- 2차원을 가정할 경우엔 두 개의 Line이 90도 각도를 이루면서 서로 원점을 지나게 되면 이 역시도 직교한 두 개의 부분 공간이 된다.

#### 1) Orthogonality in row space and null space

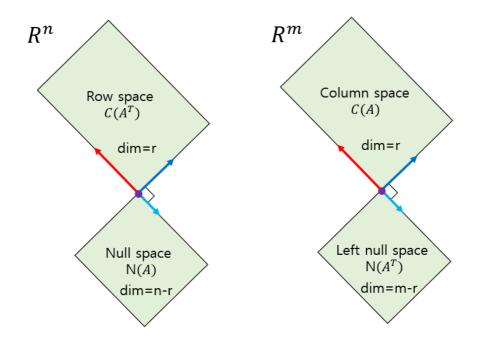
row space와 null space는 직교(orthogonal)인 이유는 무엇일까?
 null space는 Ax=0를 만족시키는 모든 해 x의 집합이다. Ax=0를 아래와 같이 써보자.

$$Ax=0 \Rightarrow egin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_{11} \ x_{21} \ x_{31} \ x_{41} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \ 0 \ 0 \ 0 \end{bmatrix}$$

each row operation is the dot prouct

$$egin{bmatrix} \left[a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14}
ight] \begin{bmatrix} x_{11} \ x_{21} \ x_{31} \ x_{41} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$$

- $\circ$  A의 각 row는 x벡터와 곱해져서 0을 만든다. 즉 **각각의 row와 벡터 x간의 곱만 놓고보면 내적(dot product)와 똑같은 연산**이다. 다시 말하면 row1 연산의 경우 a11\*x11+a12\*x21+a13\*x31+a14\*x41=0의 연산 자체가 내적이라는 의미다. 모든 row에 대해서 내적을 했을 때 결과가 모두 0이기 때문에 각각의 row와는 직교(orthogonal)인 것을 알 수 있다.
- row space와 null space가 직교라고 했다. 각각의 벡터가 아닌 row 공간(space)에 대해서 말이다. 이 말이 의미하는 것은 결국 row space상에 존재하는 모든 벡터, 즉 row의 선형 결합(Linear combination)을 통해 만들어지는 모든 벡터들과도 직교라는 말과 같다. 아래 식과 같이 말이다.
   (c 1row1+c 2row2)^Tx=0
- 아래의 그림(Lecture10)을 살펴보면 row space와 null space는 직교하며, 이들은 Rn 차원에 대한 공간에서 다뤄지고 있다. 이때 row space의 차원은 rank인 r차원이고, null space의 차원은 전체 차원 n에서 rank를 뺀 만큼의 차원 n-r이다. 결국 row space와 null space는 전체 공간인 Rn차원의 공간을 두 개의 수직(perpendicular)한 부분 공 간으로 나눴다는 말이 된다. 다시 말하면 Row space의 차원 + Null space의 차원 = Rn 이 된다는 뜻이다.



• 예시를 보자.

$$Ax=0 \Rightarrow egin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \ 4 & 2 & 6 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ x_3 \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \ 0 \end{bmatrix} \cdots (5)$$

- 행렬 A는 m=2, n=3이며 rank=1이다. 즉 row space의 차원이 1이고, null space 의 차원은 n-r=3-1=2이다.
- 행렬 A의 rank가 비록 1이지만, 대신 null space의 차원이 2가 되어 결과적으로 Rn차원에는 변함이 없게 되었다. row space의 차원 + null space의 차원 = 3 이 되어 결국 전체 공간인 Rn차원을 두 개의 수직인 부분 공간으로 나눈 것을 알 수 있다.



row space와 null space의 관계를 정리하자면 다음과 같다.

- Null space에 존재하는 모든 벡터들은 row space에 존재하는 모든 벡터들 에 직교(orthogonal)한다.
- Null space와 row space는 Rn차원에서 서로 직교하는 보완재 (complements)이다.

#### 2) Orthogonality in column space and left null space

• column space와 left null space도 row, null space와 마찬가지로 서로 직교 (orthogonal)하며 보완(complements)해준다.

• 차이점이 있다면 전체 공간이 Rm공간이며 이를 서로 직교하는 column space와 left null space로 나눈다는 것이다. Column space의 차원 + Left null space의 차원 = Rm

$$A^Tx=0\Rightarrow egin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \ a_{12} & a_{22} & a_{32} \ a_{13} & a_{23} & a_{33} \ a_{14} & a_{24} & a_{34} \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_{11} \ x_{21} \ x_{31} \ x_{41} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \ 0 \ 0 \ 0 \end{bmatrix}$$
 each row operation is the dot prouct

$$egin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_{11} \ x_{21} \ x_{31} \ x_{41} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$$

○ 식 (5)를 기준으로 m=2, r=1이므로 column space의 차원은 1, left null space의 차원은 m-r=2-1=1이다.



column space와 left null space의 관계를 정리하자면 다음과 같다.

- Left null space에 존재하는 모든 벡터들은 column space에 존재하는 모든 벡터들에 직교(orthogonal)한다.
- Left null space와 column space는 Rm차원에서 서로 직교하는 보완재 (complements)이다.