

Raspberry Pi

USB näppäimistö

/dev/input/event tulkitseminen

Omassa POSIX säikeessä

näppäinpainallukset yhteisessä muistissa

abstrakti liikkeen esitys

robotin mekaniikkaan sovitettu esitys

robotin ohjelmointiin sovitettu esitys

tiedon serialisointi

Ohjelman pääsäikeessä

langaton sarjaväylä

XinoRF

serialisoinnin purkaminen

Keskeytys funktiokutsussa

ohjausdata yhteisessä muistissa

moottoreiden ohajus ajastimen avulla

Kontrollerin varsinaisessa
ohjelmasil mukassa