Laboratorio Análisis Aplicado Aproximación Numérica al Gradiente y la Matriz Hessiana

1 Aproximación a la derivada

Sea $g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ tal que $g \in \mathcal{C}^3(\mathbb{R})$. Para un punto fijo fijo $a \in \mathbb{R}$ y h > 0, $h \approx 0$ se tienen las siguientes aproximaciones a la primera y segunda derivada

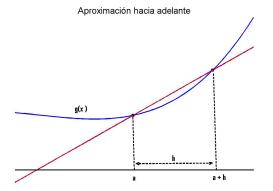
1. Diferencia hacia adelante.

Usando el polinomio de Taylor de grado 1 se tiene que

$$g(a+h) = g(a) + hg'(a) + \frac{h^2}{2}g''(a+th)$$

para alguna $t \in (0, 1)$. Por lo tanto se obtiene la ecuación:

$$g'(a) = \frac{g(a+h) - g(a)}{h} + \mathcal{O}(h).$$
 (1)



2. Diferencias centradas.

Usando Taylor de grado 2 en los puntos simétricos a-h y a+h se obtiene

$$g(a-h) = g(a) - hg'(a) + \frac{h^2}{2}g''(a) - \frac{h^3}{3!}g'''(a-t_1h),$$
 (2)

para algún $t_1 \in (0, 1)$,

$$g(a+h) = g(a) + hg'(a) + \frac{h^2}{2}g''(a) + \frac{h^3}{3!}g'''(a+t_2h),$$
(3)

para algún $t_2 \in (0, 1)$.

La combinación g(a+h)-g(a-h) nos da la relación:

$$g'(a) = \frac{g(a+h) - g(a-h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2).$$

$$\tag{4}$$

2 Aproximación al gradiente

Sea $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ tal que $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$. Para un vector fijo $a \in \mathbb{R}^n$, el vector gradiente $\nabla f(a) \in \mathbb{R}^n$ se define componente a componente como:

$$(\nabla f(a))_i = \frac{\partial f(a)}{\partial x_i} = \lim_{h \to 0} \frac{f(a + he_i) - f(a)}{h},\tag{5}$$

donde $e_i \in \mathbb{R}^n$ es el *i*-ésimo vector canónico.

Usando las fórmulas de diferencias hacia adelante y diferencias centradas con $h>0,\ h\approx 0$ se tiene que

1.

$$(\nabla f(a))_i = \frac{f(a+he_i) - f(a)}{h} + \mathcal{O}(h),$$
(6)

2.

$$(\nabla f(a))_i = \frac{f(a+he_i) - f(a-he_i)}{h} + \mathcal{O}(h^2),$$
 (7)

3 Aproximación a la matriz hessiana

La matriz hessiana asociada a f(x) en a es la matriz simétrica $\nabla^2 f(a) \in \mathbb{R}^{nxn}$ definida por

$$(\nabla^2 f(a))_{kj} = \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_j} \right)_{|_{x=a}}, \quad 1 \le j \le k \le n.$$
 (8)

Computacionalmente es impráctico hacer algebraicamente n(n+1)/2 derivadas parciales dobles. De donde la matriz hessiana se aproximará numéricamente.

Definimos $F_j: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \ j = 1, \ldots, n$, como

$$F_j(x) = \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_j}\right).$$

Sean $1 \le k \le n$, $h_k > 0$, $h_k \approx 0$ y $e_k \in \mathbb{R}^n$ el k-ésimo vector canónico. La fórmula de diferencias hacia adelante de la derivada en (8) indica que

$$\frac{\partial}{\partial x_k}(F_j(a)) = \frac{F_j(a + h_k e_k) - F(a)}{h_k} + \mathcal{E}(h_k),\tag{9}$$

a su vez usando la misma fórmula de diferencias hacia adelante para F_j con $h_j > 0, h_j \approx 0$. se tiene que

$$F_j(a + h_k e_k) = \frac{f(a + h_k e_k + h_j e_j) - f(a + h_k e_k)}{h_j} + \mathcal{E}(h_j),$$
(10)

У

$$F_j(a) = \frac{f(a+h_j e_j) - f(a)}{h_j} + \mathcal{E}(h_j). \tag{11}$$

Sustituyendo (10) y (11) en (9) se obtiene

$$(\nabla^2 f(a))_{kj} \approx \frac{f(a + h_k e_k + h_j e_j) - f(a + h_k e_k) - f(a + h_j e_j) + f(a)}{h_k h_j}, \quad (12)$$

con un error de $\mathcal{E}(h_k) + \mathcal{E}(h_j)$.

Supongamos que escogemos un valor constante $h>0,\ h\approx 0$ tal que $h_k=h_j=h,$ para todo $j,\ k=1,\ \ldots,\ n.$

Entonces para $1 \le j \le k \le n$ se tiene que:

$$(\nabla^2 f(a))_{kj} \approx \frac{f(a + he_k + he_j) - f(a + he_k) - f(a + he_j) + f(a)}{h^2},$$
 (13)

con error de $\mathcal{E}(h)$.

4 Laboratorio

Escriba las siguientes funciones en Matlab,

function [g] = gradiente(fname, a)

- % Se aproxima el gradiente de fname en el vector a por medio de diferencias
- % hacia adelante en el vector a.
- % In.
- % fname.- cadena de caracteres con el nombre de la función.
- % a.- vector columna de dimensión n.
- % Out
- % g.- vector columna de n componentes con la aproximación a las derivadas parciales.
- % Internamente se usa $h = 10^{-5}$.

function [H] = hessiana(fname, a)

- % Calcula la matriz hessiana de la función fname.m en el en el vector a.
- % In
- % fname.- cadena de caracteres con el nombre de la función.
- % a.- vector columna de dimensión n.
- % Out
- % H.- matriz simétrica nxn con la aproximación a la matriz hessiana.
- % Internamente se usa $h = 10^{-5}$.

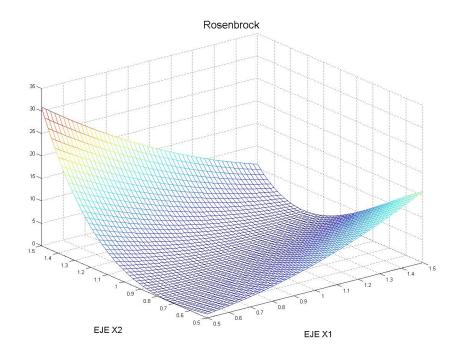
Función de Rosenbrock

$$f(x) = 100(x_2 - x_1^2)^2 + (1 - x_1)^2, \ a = (1, 1)^T.$$

Solución:

$$g = \begin{pmatrix} 0.000041 \\ 0.00001 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} 82.002 & -40.00 \\ -40.00 & 20.00 \end{pmatrix}.$$

Valores propios de H: $\lambda_1=0.3937,\ \lambda_2=101.6065.$



Función de Fermat-Weber

$$f(x) = \left(\sqrt{x_1^2 + x_2^2}\right) + \left(\sqrt{(x_1 - 4)^2 + x_2^2}\right) + \left(\sqrt{(x_1 - 1)^2 + (x_2 - 3)^2}\right)$$
$$a = (2, 2)^T$$

$$g = \begin{pmatrix} 0.7071 \\ 0.7071 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} .7071 & .3517 \\ .3517 & .1079 \end{pmatrix}.$$

