# 凱斯電子科技有限公司 凱斯嵌入式系統開發網 www.kaise.com.tw

# KSM111 ESP8266 WIFI 硬體測試 使用手冊

Version 13.0

2015 年 04月 28 日

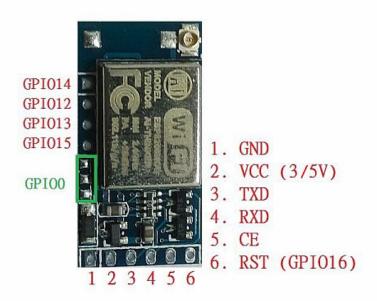
#### 凱斯電子科技 <u>www.kaise.com.tw</u> 不得轉載

## 目錄

	<b>CHAPTER 1</b>	模組腳位說明	3
電腦.		使用 USB TO RS232(TTL 電壓準位)	
		使用終端軟體測試和設定模組	

# Chapter 1 模組腳位說明

接腳說明



若你購買的版本是 3V 供電,則以下說明請使用 3V 供電若需要控制模組的啟用和關閉時

若要由CE接腳控制模組的啟用或關閉 需要割斷紅框的CE 走線如圖所示, CE接腳接3.3V時啟用 CE接腳接GND 時關閉



#### 若有必要更新韌體時



平時一般使用時



# Chapter 2 使用 USB to RS232(TTL

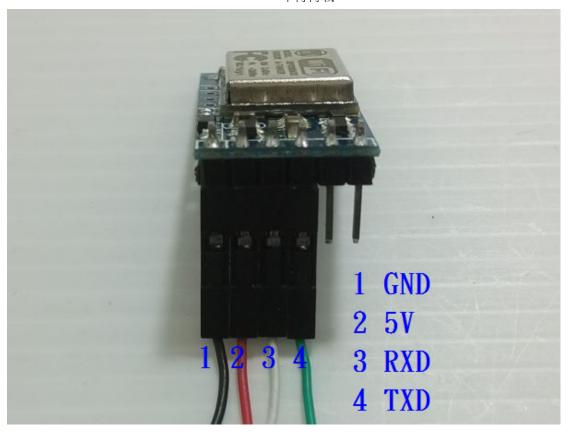
### 電壓準位) 線材連接電腦



- 1. USB to TTL 的 TX 要接 KSM111 WIFI 模組的 RX
- 2. USB to TTL 的 RX 要接 KSM111 WIFI 模組的 TX
- 3. USB to TTL 的 5V 要接 KSM111 WIFI 模組的 VCC
- 4. USB to TTL 的 GND 要接 KSM111 WIFI 模組的 GND

若你購買的版本是 3V 供電,則以下說明請使用 3V 供電

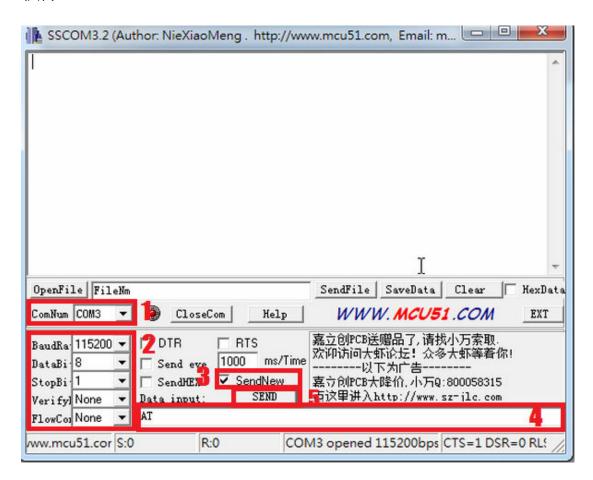
凱斯電子科技 <u>www.kaise.com.tw</u> 不得轉載



## Chapter 3 使用終端軟體測試和設定

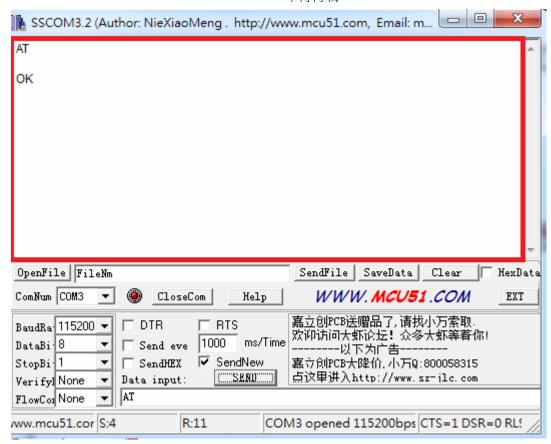
#### 模組

執行 SSCOM32E



- 1. 根據你插入的 USB to UART 線材選擇序列埠
- 2. 設定 UART 的參數,目前韌體的版本 Baudrate 是 115200
- 3. 選 CR+LF 當作結束字元
- 4. 輸入 AT
- 5. 送出指令

#### 凱斯電子科技 <u>www.kaise.com.tw</u> 不得轉載



USB to UART 線材和模組如果連接沒有問題,就會得到 OK 的回應字串

沒有問題,接下來就可以實作 KSRobot KSM111 ESP8266 WIFI 基本使用說明