

第五章 線性組合與向量空間

最後更新日期：2009 年 2 月 10 日

本章介紹線性組合 (*linear combination*)，探討幾個基本向量可以組合成什麼樣的向量集合，倒過來，某個特定向量集合需要幾個基本向量來表示。這裡提到，組合結果之向量集合的正式名稱是**向量空間** (*vector space*)，而這些基本向量集合的名稱為**基底** (*basis*)，我們比較熟悉的基底是**座標系統** (*coordinate system*)。我們希望某特定基底能組合的向量空間越大越好，所以要討論**拓展** (*span*) 的概念；相反的，對某特定向量空間，其基底的元素數目越少越好，因此有必要瞭解**線性獨立** (*linear independence*) 的觀念。最後，一個向量空間的座標系統 (基底) 不是只有唯一的一個，**座標變換** (*change of coordinate*) 討論不同基底轉換間衍生的現象。本章的內容安排如下：

- 5.1 線性組合
- 5.2 拓展與線性獨立
- 5.3 向量空間、基底與維度
- 5.4 矩陣的秩
- 5.5 座標系統與座標變換

5.1 線性組合

我們先從線性系統來看**線性組合** (*linear combination*) 的作用。考慮以下線性系統

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b} \quad \text{其中} \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 7 \\ 9 \end{bmatrix}$$

令 $\mathbf{x} = [x_1 \ x_2]^T$ ，這個線性系統可以寫成以下型式

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 9 \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} x_1 + \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} x_2 = \begin{bmatrix} 7 \\ 9 \end{bmatrix}$$

其中 \mathbf{A} 的兩個行向量 $[2 \ 4]^T$ 、 $[3 \ 1]^T$ 看成裝配的基本元素，決策變數 x_1 、 x_2 是權重；

線性系統的意義是，決定權重 x_1, x_2 ，好讓這兩個元素的權重和等於右手邊值 $\begin{bmatrix} 7 & 9 \end{bmatrix}^T$ 。
這裡的『權重和』就是線性組合。

定義（線性組合）

令 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k \in R^n$ ，若存在 $c_1, c_2, \dots, c_k \in R$ ，使

$$\mathbf{v} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k \in R^n \quad (5-1)$$

則稱 \mathbf{v} 為 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k$ 之線性組合（*linear combination*）。

題外話 以上(5-1)線性組合的定義中涉及的集合不是 n 階行向量 $\mathbf{M}_{n \times 1}$ ，而是 n 階實數空間 R^n ，正式的定義會指定為一般向量空間（vector space）。事實上， $\mathbf{M}_{n \times 1}$ 、 R^n 都是向量空間。還沒正式定義向量空間之前，把它想像為一個集合就是了。例如本章中我們大部分的例子都說 $\mathbf{v} \in R^n$ ，但把它想像為 $\mathbf{v} \in \mathbf{M}_{n \times 1}$ 也通。

題外話 (5-1)的定義涉及兩個運算：向量和與純量積；這兩個運算在我們熟悉的實數空間所相對的是加法+與乘法 \times 。如果我們將應用範圍擴展到一般的向量空間，則這兩個運算符號會是 \oplus 與 \odot 。底下作簡單整理

實數	+	\times
行向量	+	純量積
一般向量空間	\oplus	\odot

這就是數學的作法：將簡單具體的東西抽象化，希望能涵蓋更廣泛的應用範圍。雖然，再怎麼抽象化，還是不能違反原來的東西。不要被自己唬了，記得回來對應我們已經知道的簡單內容，這樣偶而會發現數學的抽象也是有美感的。

例題 5-1（線性組合）

考慮以下兩向量：

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

(1)若權重分別為 $c_1 = 1$ 、 $c_2 = 2$ ，其線性組合為何？

(2)需要什麼權重，其線性組合才會是 $\begin{bmatrix} 7 & 9 \end{bmatrix}^T$ ？

【解答】

線性組合為

$$c_1 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ 6 \end{bmatrix}$$

第二部分為求以下線性系統的解

$$c_1 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 9 \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 9 \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

例題 5-2 （線性組合——多重解的情況）

考慮以下兩向量：

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

若權重可以為任意值， $c_1, c_2 \in R$ ，其線性組合的結果為何？

【解答】

假設線性組合的結果為 $\begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix}^T$ ，則線性組合可以寫成以下線性系統以及其增廣矩陣：

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & x \\ 1 & 3 & y \\ 2 & 1 & z \end{array} \right]$$

以三種列運算轉換該增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & x \\ 1 & 3 & y \\ 2 & 1 & z \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{(2)-(1) \\ (3)-2(1)}} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & x \\ 0 & 1 & y-x \\ 0 & -3 & z-2x \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{(1)-2(2) \\ (3)+3(2)}} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 3x-2y \\ 0 & 1 & y-x \\ 0 & 0 & z+3y-5x \end{array} \right]$$

此線性系統有解的條件為

$$z + 3y - 5x = 0$$

亦即，線性組合的結果為三維空間的平面：

$$\left\{ \begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix}^T \mid z + 3y - 5x = 0, x, y, z \in R \right\}$$



例題 5-3 （線性組合——多重解的情況）

考慮以下兩向量：

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 6 \end{bmatrix}$$

需要什麼權重，其線性組合才會是 $\begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix}^T$ ？

【解答】

假設權重分別為 c_1 、 c_2 ，則線性組合可以寫成以下線性系統以及其增廣矩陣：

$$c_1 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 3 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \left[\begin{array}{cc|c} 2 & 3 & 0 \\ 4 & 6 & 0 \end{array} \right]$$

以三種列運算轉換該增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{cc|c} 2 & 3 & 0 \\ 4 & 6 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\frac{1}{2}(1)} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & \frac{3}{2} & 0 \\ 4 & 6 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{(2)-4(1)} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

該線性系統的解為

$$c_1 + \frac{3}{2}c_2 = 0$$

即滿足本齊次系統的權重為二維空間的直線：

$$\left\{ \begin{bmatrix} c_1 & c_2 \end{bmatrix}^T \mid 2c_1 + 3c_2 = 0, c_1, c_2 \in R \right\}$$



題外話 例題 5-2 與例題 5-3 是處理線性組合的兩個典型題目。前者給定權重（一般都是任意實數）下找所有可能的線性組合的集合，該動作與該結果，一個動詞一個名詞，都稱為**拓展**（*span*）；後者則指定線性組合的目標，然後找所有可能的各組權重，這些權重集合稱為**解空間**（*solution space*）。一般我們指定組合目標是原點，也就是說，我們需求解齊次系統（*homogenous system*），這個特殊的（齊次系統）解空間稱為**零空間**（*null space*）。搞清楚以上幾個術語在線性系統的角色當然重要，然而，不要忘了練習例題 5-2 與例題 5-3 的求解技巧。 ■

5.2 拓展與線性獨立

本節介紹**拓展**（*span*）與**線性獨立**（*linear independence*）的概念。兩者都涉及一組向量 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ ， $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k \in R^n$ ，以及線性組合的操作。拓展討論經由對 S 集合內之向量的線性組合，所能產生之最大向量集合（向量空間）。線性獨立討論 S 內之向量能否由其它向量以線性組合的方式表示。

定義（拓展）

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ ， $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k \in R^n$ ，則所有可能線性組合的集合

$$\text{span } S = \left\{ \mathbf{v} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k \mid \mathbf{v}_i \in S, c_i \in R, i = 1, \dots, k \right\} \quad (5-2)$$

稱 $\text{span } S$ 為 S 的**拓展**（*span*）。 ■

驗證拓展的程序 當 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ 的拓展涵蓋某向量空間 V ，亦即

$$\text{span } S \supseteq V$$

我們稱 S **拓展** V （ S *spans* V ）。驗證一個向量集合 S 是否拓展某向量空間 V 是我們常常碰到的工作，其程序如下：

(1) 寫出 V 的任意向量 \mathbf{v} ；

(2) 測試以下線性系統

$$[\mathbf{v}_1 \quad \mathbf{v}_2 \quad \dots \quad \mathbf{v}_k \mid \mathbf{v}]$$

若有解，則 S 可拓展 V ，反之則否。 ■

例題 5-4 (驗證拓展)

驗證以下 S 是否拓展 V 。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}, \quad V = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \mid z + 3y - 5x = 0, x, y, z \in R \right\}$$

【解答】

令 $\mathbf{v} = [r \quad s \quad 5r - 3s]^T \in V, r, s \in R$ 為 V 的任意向量，測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & r \\ 1 & 3 & s \\ 2 & 1 & 5r - 3s \end{array} \right] \xrightarrow[\substack{(3)-2(1)}]{\substack{(2)-(1)}} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & r \\ 0 & 1 & s - r \\ 0 & -3 & 3r - 3s \end{array} \right] \xrightarrow[\substack{(3)+3(2)}]{\substack{(1)-2(2)}} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 3r - s \\ 0 & 1 & s - r \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

此系統有解，因此 S 可以拓展 V 。 ■

例題 5-5 (驗證拓展)

驗證以下 S 是否拓展 R^3 。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix} \right\}$$

【解答】

令 $\mathbf{v} = [x \quad y \quad z]^T \in R^3, x, y, z \in R$ ，測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & x \\ 2 & 2 & 4 & y \\ 4 & 8 & 6 & z \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & x \\ 0 & -4 & 2 & y - 2x \\ 0 & -4 & 2 & z - 4x \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & \frac{1}{2}x + \frac{3}{4}y \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{4}y + \frac{1}{2}x \\ 0 & 0 & 0 & z - y - 2x \end{array} \right]$$

此系統無解，因此 S 無法拓展 R^3 。 ■

當一組向量 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ 可以拓展某向量空間 V ，則 S 就具備有成為 V 之座標系統的可能。任意 $\mathbf{v} \in V$ 可以寫成

$$\mathbf{v} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k, \quad c_1, \dots, c_k \in R$$

也就是說，我們可以用 (c_1, c_2, \dots, c_k) 來表示 (*represent*) \mathbf{v} 。現在我們有興趣的是，是否只有唯一的一個 (c_1, c_2, \dots, c_k) 來陳現 \mathbf{v} ？我們用另外一個角度來看這個問題。若 S 成為座標系統，則 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k$ 就是座標軸，座標軸的數目當然越少越好。好了，現在問題是，在可以拓展向量空間 V 的條件下，我們可不可以縮減 S 的元素數目？**線性獨立** (*linear independence*) 的概念就是討論以上問題的結論。

定義 (線性獨立)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ ， $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k \in R^n$ ，若存在 $c_1, c_2, \dots, c_k \in R$ ，其中至少有一 $c_i \neq 0$ ，使

$$c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k = \mathbf{0} \quad (5-3)$$

則稱 S 或 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k$ 為**線性相依** (*linear dependent*)。若 S 不是線性相依，則稱其為**線性獨立** (*linear independent*)。也就是說，若 S 為線性獨立，則(5-3)成立的唯一條件為 $c_1 = c_2 = \dots = c_k = 0$ ；反之亦然。 ■

驗證線性獨立的程序 當 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ 為線性獨立，則

$$c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k = \mathbf{0}$$

的唯一解為 $c_1 = c_2 = \dots = c_k = 0$ 。驗證一個向量集合 S 是否線性獨立，主要在測試以下線性系統

$$[\mathbf{v}_1 \quad \mathbf{v}_2 \quad \dots \quad \mathbf{v}_k \mid \mathbf{0}]$$

若只有瑣碎解，則 S 為線性獨立，反之（有多重解）則為線性相依。 ■

例題 5-6 (驗證線性獨立)

驗證以下 S 是否線性獨立。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix} \right\}$$

【解答】

測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & 0 \\ 4 & 8 & 6 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

此系統有多重解（第三行沒有帶頭一），因此 S 為線性相依。

題外話 例題 5-6 中因為第三行沒有帶頭一，因此 S 不是線性獨立，這時，我們知道這 S 中的第三個向量可以表示成其它向量的線性組合

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix}$$

驗證這個線性組合是否成立的線性系統如下

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 4 & 4 \\ 4 & 8 & 6 & 6 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & -4 & 2 & 2 \\ 0 & -4 & 2 & 2 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & \frac{5}{2} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

得到 $c_1 = \frac{5}{2}, c_2 = -\frac{1}{2}$ 。怎麼驗證過程與例題 5-6 的一模一樣？本來就是！

例題 5-7 （驗證線性獨立）

驗證以下 S 是否線性獨立。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 6 \\ 9 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 5 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$$

【解答】

測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 3 & 5 & 0 \\ 1 & 6 & 4 & 0 \\ 3 & 9 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & \frac{3}{2} & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & \frac{9}{2} & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & \frac{9}{2} & -\frac{11}{2} & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & \frac{3}{2} & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & -7 & 0 \end{array} \right]$$

此系統有唯一解（三個變數都有帶頭一），因此 S 為線性獨立。

5.3 向量空間、基底與維度

本節正式定義**向量空間** (*real vector space*)，我們熟悉的 R^n 就是一個向量空間。這裡討論的是 R^n 的一般性質，所以呢，當對向量空間的抽樣意義感到糊塗的時候，將『向量空間』換成 R^n 來想就對了。**基底** (*basis*) 用我們熟悉的語言來說，就是座標軸的集合。亦即，基底是向量空間的部分集合，向量空間內的任意元素都可以用唯一的方式表示 (*represent*) 成基底元素的線性組合。

向量空間是一個集合，伴隨著這個集合有兩個運算： \oplus 、 \odot （就是實數的 $+$ 、 \times ，或向量的加法、純量積），這兩個運算必須滿足洋洋灑灑的 10 個特性。不要慌，這些特性都是我們耳熟能詳的舊古董：（加法）封閉性、交換率、結合率、單位元素、反元素，（乘法）封閉性、結合率、分配率、單位元素等。

定義（向量空間）

對於一個集合 V ，以及有關該集合元素的兩個運算， \oplus 與 \odot ，若這兩個運算滿足以下性質： $(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w} \in V, c, d \in R)$

(α) $\mathbf{u} \oplus \mathbf{v} \in V$ 。（封閉性）

(a) $\mathbf{u} \oplus \mathbf{v} = \mathbf{v} \oplus \mathbf{u}$ 。（交換率）

(b) $\mathbf{u} \oplus (\mathbf{v} \oplus \mathbf{w}) = (\mathbf{u} \oplus \mathbf{v}) \oplus \mathbf{w}$ 。（結合率）

(c) 存在 $\mathbf{0} \in V$ ，使得 $\mathbf{u} \oplus \mathbf{0} = \mathbf{0} \oplus \mathbf{u} = \mathbf{u}$ 。（單位元素存在）

(d) 對任意 $\mathbf{u} \in V$ ，存在 $-\mathbf{u} \in V$ ，使得 $\mathbf{u} \oplus -\mathbf{u} = \mathbf{0}$ 。（反元素存在）

(β) $c \odot \mathbf{u} \in V$ 。（封閉性）

(e) $c \odot (\mathbf{u} \oplus \mathbf{v}) = c \odot \mathbf{u} \oplus c \odot \mathbf{v}$ 。（分配率）

(f) $(c + d) \odot \mathbf{u} = c \odot \mathbf{u} \oplus d \odot \mathbf{u}$ 。（分配率）

(g) $c \odot (d \odot \mathbf{u}) = (cd) \odot \mathbf{u}$ 。（結合率）

(h) $1 \odot \mathbf{u} = \mathbf{u}$ 。（單位元素存在）

則 V 與 \oplus 、 \odot 形成一個**向量空間** (*real vector space*)。

按照定義，實數集 R 與 $+$ 、 \times 形成向量空間，但我們常省略兩個運算，直接稱 R 是一個向量空間。另外，我們會碰到必須證明某個集合是否為向量空間的情況，證明過分成兩個步驟：

(1) 好好寫清楚該集合，以及兩個運算的定義；

(2) 驗證 (α) 、 (β) 以及 $(a) \sim (h)$ 等十個性質成立。

例題 5-8 (驗證向量空間)

令 $V = \{(x, y, z) | x, y, z \in R\}$ ，且定義

$$(x, y, z) \oplus (x', y', z') = (x + x', y + y', z + z')$$

$$c \odot (x, y, z) = (cx, y, z)$$

請證明 V 為一向量空間。

【證明】

由 $(x + x', y + y', z + z') \in V, (cx, y, z) \in V$ 得知 (α) 、 (β) 成立。由

$$\begin{aligned} (x, y, z) \oplus (x', y', z') &= (x + x', y + y', z + z') \\ &= (x' + x, y' + y, z' + z) = (x', y', z') \oplus (x, y, z) \\ (x_1, y_1, z_1) \oplus [(x_2, y_2, z_2) \oplus (x_3, y_3, z_3)] &= (x_1, y_1, z_1) \oplus (x_2 + x_3, y_2 + y_3, z_2 + z_3) \\ &= (x_1 + x_2 + x_3, y_1 + y_2 + y_3, z_1 + z_2 + z_3) \\ &= (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2) \oplus (x_3, y_3, z_3) \\ &= [(x_1, y_1, z_1) \oplus (x_2, y_2, z_2)] \oplus (x_3, y_3, z_3) \end{aligned}$$

得知 (a) 、 (b) 成立。令加法單位元素 $\mathbf{0} = (0, 0, 0)$ ，反元素 $-(x, y, z) = (-x, -y, -z)$ ，則 (c) 、 (d) 成立。由

$$\begin{aligned} c \odot [(x, y, z) \oplus (x', y', z')] &= c \odot (x + x', y + y', z + z') \\ &= (cx' + cx, y' + y, z' + z) \\ &= (cx', y', z') \oplus (cx, y, z) \\ &= c \odot (x, y, z) \oplus c \odot (x', y', z') \end{aligned}$$

故 (e) 成立。但是

$$\begin{aligned} &\begin{cases} (c + d) \odot (x, y, z) = ((c + d)x, y, z) = (cx + dx, y, z) \\ c \odot (x, y, z) \oplus d \odot (x, y, z) = (cx, y, z) \oplus (dx, y, z) = (cx + dx, 2y, 2z) \end{cases} \\ &\Rightarrow (c + d) \odot (x, y, z) \neq c \odot (x, y, z) \oplus d \odot (x, y, z) \end{aligned}$$

故 (f) 不成立， V 不是一個向量空間。 ■

從定義來證明一個集合是否向量空間，需要一一檢驗十個性質，非常麻煩。但是如

果存在另一個相近、已知是向量空間的集合，那麼只要檢驗兩個封閉性性質是否成立，就可以證明該新集合是否為向量空間。以上是我們討論次空間（*subspace*）的用意。

定義（次空間）

令集合 V ，以及兩個運算， \oplus 與 \odot ，為一向量空間。若 V 之子集 W ， $W \subseteq V, W \neq \emptyset$ ，與運算 \oplus 、 \odot 也是向量空間，則稱 W 為 V 的次空間（*subspace*）。

定理 5-1（次空間）

令集合 V ，以及兩個運算， \oplus 與 \odot ，為一向量空間，又令 W 為 V 之子集， $W \subseteq V$ ，且 $W \neq \emptyset$ ，若以下兩性質成立

$$(\alpha) \mathbf{u} \oplus \mathbf{v} \in W \quad (\beta) c \odot \mathbf{u} \in W$$

則 W 為 V 之次空間（*subspace*），反之亦然。

例題 5-9（驗證向量空間）

令 $W = \{(x, y, z) \mid z + 3y - 5x = 0, x, y, z \in R\}$ ，請證明 W 為一向量空間。

【證明】

我們用向量空間 R^3 來輔助證明。

首先，很容易看出 $W = \{(x, y, z) \mid z + 3y - 5x = 0, x, y, z \in R\} \subseteq R^3$ 。

其次，令 $(x, y, z), (x', y', z') \in W, c \in R$ ，則

$$\begin{aligned} (x, y, z) + (x', y', z') &= (x + x', y + y', z + z') \\ (z + z') + 3(y + y') - 5(x + x') &= (z + 3y - 5x) + (z' + 3y' - 5x') = 0 + 0 = 0 \\ \Rightarrow (x, y, z) + (x', y', z') &\in W \end{aligned}$$

故加法封閉性成立。又

$$\begin{aligned} c(x, y, z) &= (cx, cy, cz) \\ cz + 3cy - 5cx &= c(z + 3y - 5x) = c \times 0 = 0 \\ \Rightarrow c(x, y, z) &\in W \end{aligned}$$

故純量積封閉性也成立。因為 $W \subseteq R^3$ ，且加法封閉性與純量積封閉性都成立，故 W 為 R^3 之次空間；亦即， W 也是向量空間。

已經定義向量空間，接下來處理如何描述一個向量空間。我們先選出一組基本

定義 (基底)

令 V 為一個向量空間， $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\} \subseteq V$ ，若

(a) S 拓展 V

(b) S 為線性獨立

則稱 S 為向量空間 V 的一個基底 (basis)。

例題 5-10 (驗證基底)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ ，其中 $\mathbf{v}_1 = (1, 0, 1)$ 、 $\mathbf{v}_2 = (1, 2, 2)$ 、 $\mathbf{v}_3 = (0, 2, 2)$ ，請證明 S 為 R^3 的一個基底。

【證明】

(1) 證明 S 拓展 R^3 。令 R^4 的任意元素為 (x, y, z, w) ， $x, y, z, w \in R$ ，測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & x \\ 0 & 2 & 2 & y \\ 1 & 2 & 2 & z \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & x \\ 0 & 2 & 2 & y \\ 0 & 1 & 2 & z-x \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & x \\ 0 & 1 & 1 & \frac{1}{2}y \\ 0 & 0 & 1 & z-x-\frac{1}{2}y \end{array} \right]$$

該系統有解，故 S 拓展 R^3 。

(2) 證明 S 為線性獨立。測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

該系統有唯一的瑣碎解，故 S 為線性獨立。

綜合(1) S 拓展 R^3 、(2) S 為線性獨立，故知 S 為 R^3 的一個基底。

定理 5-2 (基底表示之唯一性)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ 為向量空間 V 的一個基底，則任何 V 上的元素都可以由 S 的元素以唯一的線性組合表示。

【證明】

因為 S 拓展 V ，故對任意 $\mathbf{v} \in V$ ，存在 $c_1, c_2, \dots, c_n \in R$ ，使得

$$\mathbf{v} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \cdots + c_n \mathbf{v}_n$$

假設有另外一個表示方式

$$\mathbf{v} = d_1 \mathbf{v}_1 + d_2 \mathbf{v}_2 + \cdots + d_n \mathbf{v}_n$$

其中 $d_1, d_2, \dots, d_n \in R$ 。將以上兩式相減，結果如下

$$\mathbf{v} - \mathbf{v} = \mathbf{0} = (c_1 - d_1) \mathbf{v}_1 + (c_2 - d_2) \mathbf{v}_2 + \cdots + (c_n - d_n) \mathbf{v}_n$$

因 S 為線性獨立，故 $c_i - d_i = 0, 1 \leq i \leq n$ ，即 $c_i = d_i, 1 \leq i \leq n$ ，也就是說 \mathbf{v} 只有唯一的一種表示方式。 ■

定理 5-3 (建構 $\text{span } S$ 的基底)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ ，其中 $\mathbf{v}_i, 1 \leq i \leq n$ 不全為零，且令 $W = \text{span } S$ ，則存在某 S 的部分集合 $S' \subseteq S$ 為 W 的一個基底。 ■

題外話 雖然沒有定理 5-3 的證明，以下我們提供由 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\} \subseteq R^n$ 來建構

$W = \text{span } S$ 基底的程序，由該程序可以想像如何證明定理 5-3。

為了驗證 S 是否線性獨立，我們檢測以下線性系統

$$[\mathbf{v}_1 \quad \mathbf{v}_2 \quad \cdots \quad \mathbf{v}_k \mid \mathbf{0}]$$

以三種基本列運算，盡量找出每一列的帶頭一，若有某變數行沒有帶頭一，表示該系統有多重解，亦即 S 不是線性獨立。現在，刪除 S 中相對於沒有帶頭一之各行位置的元素向量，假設剩下的集合為 S' ，則 S' 為 $W = \text{span } S$ 的一個基底。(我們可以證明 $\text{span } S' = \text{span } S$ 。) ■

例題 5-11 (建構基底)

就以下集合 S ，請找出一個 $\text{span } S$ 的基底。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix} \right\}$$

【解答】

測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & 0 \\ 4 & 8 & 6 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

第三行沒有帶頭一，刪除 S 之第三個元素後之集合

$$S' = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix} \right\}$$

為 $\text{span } S$ 的一個基底。



本節已經介紹向量空間與基底，最後，我們來探討基底的元素數目。我們已經知道一個向量空間可以有一個以上的基底，然而，這些不同基底的元素數目是否相同呢？答案是肯定的，這個相同的數目就是我們熟知的維度（*dimension*）。

定理 5-4 （基底與線性獨立集合之元素數目）

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ 為向量空間 V 的基底，若 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\} \subseteq V$ 且 T 為線性獨立，則 $m \leq n$ 。

【證明】

因 S 是基底， T 中元素 $\mathbf{w}_i \in T, 1 \leq i \leq m$ 可以表示成

$$\mathbf{w}_i = c_{1i}\mathbf{v}_1 + c_{2i}\mathbf{v}_2 + \dots + c_{ni}\mathbf{v}_n$$

考慮以下線性系統

$$d_1\mathbf{w}_1 + d_2\mathbf{w}_2 + \dots + d_m\mathbf{w}_m = \mathbf{0}$$

將 \mathbf{w}_i 代入替換

$$\Rightarrow d_1 \left(\sum_{i=1}^n c_{i1}\mathbf{v}_i \right) + d_2 \left(\sum_{i=1}^n c_{i2}\mathbf{v}_i \right) + \dots + d_m \left(\sum_{i=1}^n c_{im}\mathbf{v}_i \right) = \mathbf{0}$$

$$\Rightarrow \left(\sum_{j=1}^m d_j c_{1j} \right) \mathbf{v}_1 + \left(\sum_{j=1}^m d_j c_{2j} \right) \mathbf{v}_2 + \cdots + \left(\sum_{j=1}^m d_j c_{nj} \right) \mathbf{v}_n = \mathbf{0}$$

因 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ 線性獨立，故

$$\begin{aligned} \left(\sum_{j=1}^m d_j c_{1j} \right) &= \left(\sum_{j=1}^m d_j c_{2j} \right) = \cdots = \left(\sum_{j=1}^m d_j c_{nj} \right) = 0 \\ \Rightarrow d_1 \mathbf{c}_1 + d_2 \mathbf{c}_2 + \cdots + d_m \mathbf{c}_m &= \mathbf{0} \end{aligned} \quad (5-4)$$

其中， $\mathbf{c}_j = (c_{1j}, c_{2j}, \dots, c_{nj})^T, 1 \leq j \leq m$ 。(5-4)中有 m 個變數、 n 個等式，若 $m > n$ ，則該線性系統一定為多重解，亦即 T 為線性相依。這違反 T 為線性獨立的假設，因此得證 $m \leq n$ 。 ■

定理 5-5 (基底有相同元素數目)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ 與 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\}$ 皆為向量空間 V 的基底，則 $n = m$ 。

【證明】

利用定理 5-4，若 S 為基底、 T 為線性獨立，則 $m \leq n$ ；若 T 為基底、 S 為線性獨立，則 $n \leq m$ 。現在兩者同時成立，故 $m = n$ 。 ■

定義 (維度)

一個向量空間 V 的維度 (dimension) 為其基底之元素數目，標示為 $\dim V$ 。若 $V = \{\mathbf{0}\}$ ，則其維度為零，亦即 $\dim \{\mathbf{0}\} = 0$ 。 ■

例題 5-12 (維度)

就以下集合 S ，若 $W = \text{span } S$ ，請計算向量空間 W 之維度 $\dim W$ 。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix} \right\}$$

【解答】

測試以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & 0 \\ 4 & 8 & 6 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

第三行沒有帶頭一，刪除 S 之第三個元素後之集合

$$S' = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix} \right\}$$

為 $\text{span } S$ 的一個基底。故 $\dim W = 2$ 。 ■

5.4 矩陣的秩

本節我們將焦點轉回到我們一直關心的線性系統：

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \quad \mathbf{A} \in \mathbf{M}_{m \times n}, \mathbf{x} \in \mathbf{M}_{n \times 1}, \mathbf{b} \in \mathbf{M}_{m \times 1} \quad (5-5)$$

當然，我們是用向量空間的觀點來看(5-5)。與(5-5)之係數矩陣 \mathbf{A} 有關的向量空間有三個：列空間 (row space)、行空間 (column space)、與零空間 (null space)。我們對這些空間的維度有興趣。

定義 (列空間、行空間)

令 $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbf{M}_{m \times n}$ ， $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m$ 為 \mathbf{A} 之列向量， $\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_n$ 為 \mathbf{A} 之行向量，則 $\text{span}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m\} \subseteq R^n$ 稱為 \mathbf{A} 之列空間 (row space)，而 $\text{span}\{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_n\} \subseteq R^m$ 稱為 \mathbf{A} 之行空間 (column space)。 ■

定義 (解空間、零空間)

令 $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbf{M}_{m \times n}$ 、 $\mathbf{x} \in \mathbf{M}_{n \times 1}$ 、 $\mathbf{b} \in \mathbf{M}_{m \times 1}$ ，則線性系統 $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ 之解 $V = \{\mathbf{x} | \mathbf{Ax} = \mathbf{b}\}$ 稱為 $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ 之解空間 (solution space)，而齊次系統 $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$ 之解 $W = \{\mathbf{x} | \mathbf{Ax} = \mathbf{0}\}$ 稱為 \mathbf{A} 之零空間 (null space)。 ■

定義（秩、零度）

令 $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbf{M}_{m \times n}$ ， V 、 W 、 N 分別為 \mathbf{A} 之列空間、行空間、與零空間，則前兩者的維度 $\dim V$ 、 $\dim W$ 分別稱為 \mathbf{A} 之**列秩**（*row rank*）、**行秩**（*column rank*），統稱為 \mathbf{A} 之**秩**（*rank*），記為 $\text{rank } \mathbf{A}$ ；後者的維度 $\dim N$ 稱為 \mathbf{A} 之**零度**（*nullity*），記為 $\text{nullity } \mathbf{A}$ 。

定理 5-6（列秩與行秩相等）

令 $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbf{M}_{m \times n}$ ，則 \mathbf{A} 的列秩與行秩相等。

【證明】

尋找 \mathbf{A} 列空間之基底的過程，為以三種基本列運算，轉換下列增廣矩陣

$$[\mathbf{A} \mid \mathbf{0}] \quad (5-6)$$

至約化列梯形矩陣（事實上，盡量找出每列的帶頭一即可）。 \mathbf{A} 中有帶頭一的各列即形成 \mathbf{A} 列空間之基底。而尋找 \mathbf{A} 行空間之基底的過程也是轉換(5-6)，這次， \mathbf{A} 中有帶頭一的各行即形成 \mathbf{A} 行空間之基底。我們發現，列空間的基底與行空間的基底都是來自相同的帶頭一，因此這兩個空間有相同的維度。

例題 5-13（列空間與行空間的基底、秩）

就以下矩陣 \mathbf{A} ，請寫出列空間基底、行空間基底、列秩、與行秩。

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 2 & 4 \\ 4 & 8 & 6 \end{bmatrix}$$

【解答】

以三種基本列運算，轉換以下增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & 0 \\ 4 & 8 & 6 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

有帶頭一者為第一、二列，或第一、二行，故其列空間與行空間分別為

$$\text{span}\{[1 \ 3 \ 1], [2 \ 2 \ 4]\}, \quad \text{span}\left\{\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix}\right\}$$

其秩為 $\text{rank } \mathbf{A} = 2$ 。

例題 5-14 （零空間與零度）

就以下矩陣 \mathbf{A} ，請寫出其零空間與零度。

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 2 & 4 \\ 4 & 8 & 6 \end{bmatrix}$$

【解答】

以三種基本列運算，轉換以下增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & 0 \\ 4 & 8 & 6 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

其解為

$$x_3 = t, \ x_1 = -\frac{5}{2}t, \ x_2 = \frac{1}{2}t \Rightarrow \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{5}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix} t, \ t \in R \Rightarrow \mathbf{x} = \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} s, \ s \in R$$

故零空間為

$$\text{span}\left\{\begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right\}$$

其零度為 $\text{nullity } \mathbf{A} = 1$ 。

定理 5-7 （矩陣秩與零度之和與行數相等）

令 $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbf{M}_{m \times n}$ ，則 $\text{rank } \mathbf{A} + \text{nullity } \mathbf{A} = n$ 。

【證明】

我們檢視增廣矩陣 $[\mathbf{A} \mid \mathbf{0}]$ 之約化列梯形矩陣，然後由有帶頭一之列來形成行空間基底，由沒有帶頭一之行來決定零空間的基底。因此，行空間的維度加上零空間的維度應等於 \mathbf{A} 之行數，亦即， $\text{rank } \mathbf{A} + \text{nullity } \mathbf{A} = n$ 。

例題 5-15 （零空間與零度）

就以下矩陣 \mathbf{A} ，請寫出其零空間與零度。

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 5 \\ 4 & 8 & 6 & 9 \end{bmatrix}$$

【解答】

以三種基本列運算，轉換以下增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & 5 & 0 \\ 4 & 8 & 6 & 9 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 2 & 1 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & \frac{11}{4} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

其解為

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{5}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} s + \begin{bmatrix} -\frac{11}{4} \\ \frac{1}{4} \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} t, \quad s, t \in R \Rightarrow \mathbf{x} = \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} -11 \\ 1 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} v, \quad u, v \in R$$

故零空間為

$$\text{span} \left\{ \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -11 \\ 1 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} \right\}$$

其零度為 $\text{nullity } \mathbf{A} = 2$ 。

題外話（解空間的維度） 一般線性系統（非齊次系統）

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \quad \mathbf{b} \neq \mathbf{0}$$

可能會有多重解、唯一解、或無解。判斷這些狀況的依據為以下兩矩陣的秩

錯誤！物件無法用編輯功能變數代碼來建立。

以及**錯誤！物件無法用編輯功能變數代碼來建立。**之行數 n 間的互相關係：

- (1) $r_{[\mathbf{A} \mathbf{b}]} > r_{\mathbf{A}}$: 無解
- (2) $r_{[\mathbf{A} \mathbf{b}]} = r_{\mathbf{A}} = n$: 唯一解
- (3) $r_{[\mathbf{A} \mathbf{b}]} = r_{\mathbf{A}} < n$: 多重解

當然，我們由定義知道(1)、(2)之解空間的維度為零。

例題 5-16 （線性系統無解之情況）

請驗證下列線性系統無解。

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 5 \\ 4 & 8 & 6 & 8 \end{array} \right]$$

【解答】

以三種基本列運算，轉換以下增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 5 \\ 4 & 8 & 6 & 8 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & -4 & 2 & 1 \\ 0 & -4 & 2 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & \frac{11}{4} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{array} \right]$$

即 $r_{[\mathbf{A} \mathbf{b}]} = 3 > r_{\mathbf{A}} = 2$ ，故此系統無解。

例題 5-17 （線性系統無解之特殊解與齊次解）

請寫出下列線性系統的一般解。

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 5 \\ 4 & 8 & 6 & 9 \end{array} \right]$$

【解答】

以三種基本列運算，轉換以下增廣矩陣

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 5 \\ 4 & 8 & 6 & 9 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & -4 & 2 & 1 \\ 0 & -4 & 2 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{2} & \frac{11}{4} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

齊次系統的解為

$$\mathbf{x}_h = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} s, \quad s \in R$$

我們也可以驗證

$$\mathbf{x}_p = \begin{bmatrix} \frac{11}{4} \\ -\frac{1}{4} \\ 0 \end{bmatrix}$$

是線性系統的一個解。我們稱 \mathbf{x}_h 為齊次解 (*homogeneous solution*)， \mathbf{x}_p 為特殊解 (*particular solution*)。一個線性系統若有解，其一般解可以寫成齊次解加上特殊解，如下所示

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_p + \mathbf{x}_h = \begin{bmatrix} \frac{11}{4} \\ -\frac{1}{4} \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} s, \quad s \in R$$

以上特殊解、齊次解都不是唯一的，各任取一個就可以了。列如

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_p + \mathbf{x}_h = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{5}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix} t, \quad t \in R$$

請驗證 $\begin{bmatrix} \frac{3}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}^T$ 也是一個特殊解。



題外話（計算技巧） 綜合以上本章的幾個例題，以下整理我們應付本章的課題的計算（驗證線性獨立、拓展，寫出列空間、行空間、零空間，計算維度、秩、與零度等等）該有的技巧：(1)三種基本列運算（找出每列的帶頭一）；(2)寫出增廣矩陣（線性系統）的一般解。不要懷疑，真的只要第三章的計算技巧就夠了！雖然如此，同學們熟練這兩個計算技巧了嗎？

題外話（兩種線性系統） 到目前為止，我們將線性系統寫成

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b} \quad (5-7)$$

也就是，行向量 \mathbf{b} 是矩陣 \mathbf{A} 行向量的線性組合， \mathbf{x} 是各行的權重。我們以行向量為主，因此(5-7)是常見的型式。有時（必要的時候），也可以見到以下線性系統

$$\mathbf{x}^T \mathbf{A} = \mathbf{b}^T$$

這個時候，列向量 \mathbf{b}^T 是矩陣 \mathbf{A} 列向量的線性組合。（還記得『前列後行』的口訣嗎？決策變數 \mathbf{x} 在前應寫成列向量，其值為矩陣 \mathbf{A} 各列的權重； \mathbf{x} 在後則為行向量，其值為矩陣 \mathbf{A} 各行的權重。）

5.5 座標系統與座標變換

本節我們繼續討論線性系統(5-7)：

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

在 \mathbf{A} 之行空間的觀點下，現在我們關心的是，該系統之決策變數 \mathbf{x} 的意義。令 $S = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_n\}$ 為 \mathbf{A} 之行向量所成的集合，若 S 為 \mathbf{A} 之行空間的一個基底，則稱 \mathbf{x} 為 \mathbf{b} 在 S 基底下的座標（coordinate），記為

$$[\mathbf{b}]_S = \mathbf{x} \quad (5-8)$$

請再看一次(5-8)的符號， S 是某向量空間的一個基底， \mathbf{b} 是該空間上的一點，而 $[\mathbf{b}]_S$ 為 \mathbf{b} 的座標。

例題 5-18 （座標）

以下 S 為向量空間 V 的一個基底，且 $\mathbf{v} \in V$ ，試求座標 $[\mathbf{v}]_S$ 。

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix} \right\}, \quad \mathbf{v} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

【解答】

令 $[\mathbf{v}]_S = \mathbf{x}$ ，則 $[\mathbf{v}]_S$ 以下線性系統之解

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \\ 4 & 8 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

即求解以下線性系統

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ 4 & 8 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & -1 \\ 0 & -4 & 4 \\ 0 & -4 & 4 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

其解為

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} \Rightarrow [\mathbf{v}]_S = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$



例題 5-19 (座標)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4\}$ 、 $T = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4\}$ 皆為 R^4 的基底，其中

$$\mathbf{v}_1 = (1, 1, 0, 0), \quad \mathbf{v}_2 = (0, 0, 2, 1), \quad \mathbf{v}_3 = (-1, 0, 2, 0), \quad \mathbf{v}_4 = (0, 1, 0, 1)$$

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0, 0), \quad \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0, 0), \quad \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1, 0), \quad \mathbf{e}_4 = (0, 0, 0, 1)$$

若 $\mathbf{v} = (2, 3, -1, 2)$ ，試求 $[\mathbf{v}]_S$ 與 $[\mathbf{v}]_T$ 。

【解答】

(1) $[\mathbf{v}]_S$ 為以下線性系統之解

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

$$\rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & \color{red}{1} & 0 & -1 & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 2 & \frac{7}{2} \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{5}{4} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{3}{4} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 0 & \color{red}{1} & \frac{7}{4} \end{array} \right]$$

其解為

$$[\mathbf{v}]_S = \begin{bmatrix} \frac{5}{4} \\ \frac{1}{4} \\ -\frac{3}{4} \\ \frac{7}{4} \end{bmatrix}$$

(2) $[\mathbf{v}]_T$ 為以下線性系統之解

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

其解為

$$[\mathbf{v}]_T = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$



例題 5-20 (座標)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4\}$ 為 R^4 的基底，其中

$$\mathbf{v}_1 = (1, 1, 0, 0), \quad \mathbf{v}_2 = (0, 0, 2, 1), \quad \mathbf{v}_3 = (-1, 0, 2, 0), \quad \mathbf{v}_4 = (0, 1, 0, 1)$$

試求 $[\mathbf{v}_1]_S$ 、 $[\mathbf{v}_2]_S$ 、 $[\mathbf{v}_3]_S$ 、 $[\mathbf{v}_4]_S$ 。

【解答】

$[\mathbf{v}_i]_S, 1 \leq i \leq 4$ 為以下線性系統之解

$$\left[\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

其解為

$$[\mathbf{v}_1]_S = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, [\mathbf{v}_2]_S = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, [\mathbf{v}_3]_S = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, [\mathbf{v}_4]_S = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$



題外話（自然基底） 我們喜歡 $\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0, \dots)$ 、 $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0, \dots)$ 、 $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1, \dots)$ 等等這些向量之集合作為 R^n 的基底，稱為**自然基底**（*natural basis*）。如例題 5-19 與例題 5-20 所示，自然基底的每一個向量都自然有帶頭一，計算自然基底下的座標非常容易。



題外話（ $[\cdot]_S$ 是一個線性函數） 令 S 為向量空間 V 的一個基底， $\mathbf{v}, \mathbf{w} \in V$ ， $c \in R$ ，我們可以很容易驗證以下有關座標的關係式成立

$$[\mathbf{v} + \mathbf{w}]_S = [\mathbf{v}]_S + [\mathbf{w}]_S \quad (5-9)$$

$$[c\mathbf{v}]_S = c[\mathbf{v}]_S \quad (5-10)$$

由(5-9)與(5-10)的結果，我們可以將座標 $[\cdot]_S$ 看成一個線性函數，也就是說，以下線性組合的關係也成立

$$[c_1\mathbf{v}_1 + c_2\mathbf{v}_2 + \dots + c_n\mathbf{v}_n]_S = c_1[\mathbf{v}_1]_S + c_2[\mathbf{v}_2]_S + \dots + c_n[\mathbf{v}_n]_S$$

其中， $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n \in V$ ， $c_1, c_2, \dots, c_n \in R$ 。



座標變換

向量空間可以有一個以上的基底，造成空間內的同一個向量會許的不同的座標。這

些不同基底的座標之間當然有一定的關係，我們可以用已知的座標與這些關係，來推算未知的座標，此程序稱為座標變換 (*change of coordinates*)。

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ 、 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_n\}$ 皆為向量空間 V 的基底， $\mathbf{v} \in V$ ，則依據座標的定義，我們有以下關係式

$$[\mathbf{v}_1 \ \mathbf{v}_2 \ \cdots \ \mathbf{v}_n][\mathbf{v}]_S = \mathbf{v} = [\mathbf{w}_1 \ \mathbf{w}_2 \ \cdots \ \mathbf{w}_n][\mathbf{v}]_T$$

若令

$$\mathbf{A}_S = [\mathbf{v}_1 \ \mathbf{v}_2 \ \cdots \ \mathbf{v}_n], \quad \mathbf{A}_T = [\mathbf{w}_1 \ \mathbf{w}_2 \ \cdots \ \mathbf{w}_n]$$

則以上關係式可以寫成

$$\mathbf{A}_S [\mathbf{v}]_S = \mathbf{A}_T [\mathbf{v}]_T \quad (5-11)$$

因 S 、 T 為基底，故 \mathbf{A}_S^{-1} 、 \mathbf{A}_T^{-1} 皆存在，(5-11) 改寫成

$$\begin{aligned} [\mathbf{v}]_S &= \mathbf{A}_S^{-1} \mathbf{A}_T [\mathbf{v}]_T = \mathbf{P}_{S \leftarrow T} [\mathbf{v}]_T \\ [\mathbf{v}]_T &= \mathbf{A}_T^{-1} \mathbf{A}_S [\mathbf{v}]_S = \mathbf{P}_{T \leftarrow S} [\mathbf{v}]_S \end{aligned}$$

其中， $\mathbf{P}_{S \leftarrow T} = \mathbf{A}_S^{-1} \mathbf{A}_T$ 稱為由 T 基底到 S 基底之變換矩陣 (*transition matrix*)，同樣的， $\mathbf{P}_{T \leftarrow S} = \mathbf{A}_T^{-1} \mathbf{A}_S$ 稱為由 S 基底到 T 基底之變換矩陣。這兩個變換矩陣互為反矩陣

$$\mathbf{P}_{S \leftarrow T} \mathbf{P}_{T \leftarrow S} = \mathbf{I}$$

瞭解並記得(5-11)最重要，所有座標變換問題都從該式出發。

例題 5-21 (變換矩陣與座標變換)

令 $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ 、 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \mathbf{w}_3\}$ 皆為 R^3 的基底，其中

$$\mathbf{v}_1 = (2, 0, 1), \quad \mathbf{v}_2 = (1, 2, 0), \quad \mathbf{v}_3 = (1, 1, 1)$$

$$\mathbf{w}_1 = (6, 3, 3), \quad \mathbf{w}_2 = (4, -1, 3), \quad \mathbf{w}_3 = (5, 5, 2)$$

(1) 試求變換矩陣 $\mathbf{P}_{S \leftarrow T}$ ；(2) 若 $[\mathbf{v}]_T = [1 \ 2 \ -2]^T$ ，試求 $[\mathbf{v}]_S$ 。

【解答】

基本係數矩陣如下

$$\mathbf{A}_S = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{A}_T = \begin{bmatrix} 6 & 4 & 5 \\ 3 & -1 & 5 \\ 3 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

(1) 求 $\mathbf{P}_{S \leftarrow T}$

用基本列運算轉換以下增廣矩陣

$$[\mathbf{A}_S \mid \mathbf{A}_T] \xrightarrow{\text{基本列運算}} [\mathbf{A}_S^{-1}\mathbf{A}_S \mid \mathbf{A}_S^{-1}\mathbf{A}_T] = [\mathbf{I} \mid \mathbf{A}_S^{-1}\mathbf{A}_T]$$

當左半邊轉換為單位矩陣時，右半邊即為 $\mathbf{P}_{S \leftarrow T} = \mathbf{A}_S^{-1}\mathbf{A}_T$

$$\begin{aligned} & \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 1 & 1 & 6 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 & 3 & -1 & 5 \\ 1 & 0 & 1 & 3 & 3 & 2 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{基本列運算}} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ \Rightarrow \mathbf{P}_{S \leftarrow T} = \mathbf{A}_S^{-1}\mathbf{A}_T &= \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

(2) 求 $[\mathbf{v}]_S$

$$\mathbf{A}_S [\mathbf{v}]_S = \mathbf{A}_T [\mathbf{v}]_T \Rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} [\mathbf{v}]_S = \begin{bmatrix} 6 & 4 & 5 \\ 3 & -1 & 5 \\ 3 & 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ -9 \\ 5 \end{bmatrix}$$

亦即， $[\mathbf{v}]_S$ 為以下線性系統的解

$$\begin{aligned} & \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 1 & -9 \\ 1 & 0 & 1 & 5 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{基本列運算}} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \\ \Rightarrow [\mathbf{v}]_S &= \begin{bmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

當然， $[\mathbf{v}]_S$ 也可以從 $\mathbf{P}_{S \leftarrow T}$ 來算

$$[\mathbf{v}]_S = \mathbf{P}_{S \leftarrow T} [\mathbf{v}]_T = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \end{bmatrix}$$



題外話（線性轉換） 理論上，座標變換屬於下一章線性轉換（linear transformation）的範圍。以線性轉換的觀點，線性系統 $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ 是一個線性函數： $f(\mathbf{x}) = \mathbf{b}$ ，係數矩陣 \mathbf{A} 是將向量 \mathbf{x} 轉換（transform）成向量 \mathbf{b} 的轉換矩陣（transformation matrix）。這裡談座標變換，都是從『 $[\cdot]_S$ 可以視為一個線性函數』而來，我們處理的就是如下的線性系統與線性函數： $[\mathbf{v}]_S = \mathbf{A}_S^{-1} \mathbf{A}_T [\mathbf{v}]_T \Rightarrow f([\mathbf{v}]_T) = [\mathbf{v}]_S$ ，轉換矩陣是將 T 基底座標變換為 S 基底座標的變換矩陣 $\mathbf{P}_{S \leftarrow T} = \mathbf{A}_S^{-1} \mathbf{A}_T$ 。

正交座標系統

到目前為止，我們已經學會找出向量空間 V 之任意向量 \mathbf{v} ，在任意基底 S 下的座標 $[\mathbf{v}]_S$ ；也會在不同座標系統（基底）之座標間互相轉換。既然向量 \mathbf{v} 可以表示成不同座標系統的座標，那麼，這些座標系統中哪一個比較好？或者我們應該這樣問，我們喜歡座標系統的那些特質？答案是底下介紹的單範正交基底（orthonormal basis）。

定義（正交基底與單範正交基底）

令 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_k\} \subseteq R^n$ ，若 $\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{u}_j = 0, i \neq j, 1 \leq i, j \leq k$ ，則稱 S 正交（orthogonal），又若 \mathbf{u}_i 皆為單位向量，即 $\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{u}_i = 1, 1 \leq i \leq k$ ，則稱 S 單範正交（orthonormal）。若 S 為 R^n 之基底且正交，則稱之為正交基底（orthogonal basis）；同理，若 S 為 R^n 之基底且單範正交，則稱之為單範正交基底（orthonormal basis）。

題外話（單範正交基底的性質） 單範正交基底就是單範、正交的基底。因此，若

$S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_k\} \subseteq R^n$ 為向量空間 V （ $\dim V = k \leq n$ ）之一個單範正交基底，則

$\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_k$ 滿足下列兩個條件：

$$(1) \text{rank}[\mathbf{u}_1 \ \mathbf{u}_2 \ \cdots \ \mathbf{u}_k] = k$$

$$(2) \mathbf{u}_i \cdot \mathbf{u}_j = \begin{cases} 1 & \text{若 } i = j \\ 0 & \text{若 } i \neq j \end{cases}$$

還記得怎麼驗證(1)嗎？以基本列運算轉換 $[\mathbf{u}_1 \ \mathbf{u}_2 \ \cdots \ \mathbf{u}_k]$ ，能找到最多帶頭一的數目就是矩陣秩。

以單範正交基底來表示向量，其座標非常容易得到。令 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_k\} \subseteq R^n$ 為向量空間 V 之單範正交基底，則任意 $\mathbf{v} \in V$ 可以表示為

$$\mathbf{v} = c_1 \mathbf{u}_1 + c_2 \mathbf{u}_2 + \cdots + c_k \mathbf{u}_k$$

其中

$$c_i = \mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_i, \quad 1 \leq i \leq k \quad (5-12)$$

不用大費周章地去解線性系統 $[\mathbf{u}_1 \ \mathbf{u}_2 \ \cdots \ \mathbf{u}_k \mid \mathbf{v}]$ 。

例題 5-22 (單範正交基底之座標)

令 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$ 皆為 R^3 的基底，其中

$$\mathbf{u}_1 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right), \quad \mathbf{u}_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}\right), \quad \mathbf{u}_3 = \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

(1) 試驗證 S 為單範正交基底。

(2) 若 $\mathbf{v} = (2, 1, 3)$ ，試求 $[\mathbf{v}]_S$ 。

【解答】

(1) 先驗證 $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3$ 間的正交性質，再驗證是否正規劃：

$$\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}\right) = 0$$

$$\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \cdot \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right) = 0$$

$$\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{u}_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}\right) \cdot \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right) = 0$$

故 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$ 為正交基底，又

$$\|\mathbf{u}_1\| = \left\| \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \right\| = \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + 0^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2} = 1$$

$$\|\mathbf{u}_2\| = \left\| \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}\right) \right\| = \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{6}}\right)^2 + \left(\frac{2}{\sqrt{6}}\right)^2 + \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}\right)^2} = 1$$

$$\|\mathbf{u}_3\| = \left\| \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \right\| = \sqrt{\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2} = 1$$

故 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$ 為單範正交基底。

(2) 把 S 當成一般基底，直接求解以下線性系統

$$\begin{aligned}
& \left[\begin{array}{ccc|c} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 2 \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 1 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 3 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 2 \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 1 \\ 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{2}{\sqrt{3}} & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{3}{2}\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{3}{2} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 1 \\ 0 & 0 & \frac{3}{\sqrt{3}} & 2 \end{array} \right] \\
& \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & 0 & \frac{5}{2} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & \frac{3}{\sqrt{3}} & 2 \end{array} \right] \\
& \Rightarrow [\mathbf{v}]_S = \begin{bmatrix} \frac{5}{2}\sqrt{2} \\ \frac{1}{6}\sqrt{6} \\ \frac{2}{3}\sqrt{3} \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

(2') 利用單範正交基底的性質：

$$\begin{aligned}
c_1 &= \mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_1 = (2, 1, 3) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) = \frac{5}{\sqrt{2}} \\
c_2 &= \mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_2 = (2, 1, 3) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}} \right) = \frac{1}{\sqrt{6}} \\
c_3 &= \mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_3 = (2, 1, 3) \cdot \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) = \frac{2}{\sqrt{3}} \\
&\Rightarrow [\mathbf{v}]_S = \begin{bmatrix} \frac{5}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{2}{\sqrt{3}} \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

利用單範正交基底性質的計算比較簡單。 ■

題外話（正交基底之座標） 若我們手上有的只是正交基底 $R = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m\}$ ，而還是需要找向量 \mathbf{u} 的座標 $[\mathbf{u}]_R$ ，有沒有類似(5-12)的方便公式呢？回答這問題前，先看看以下作法。

將 $R = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m\}$ 轉換為單範正交基底 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\}$ ，其中

$$\mathbf{w}_i = \frac{\mathbf{v}_i}{\|\mathbf{v}_i\|}, \quad 1 \leq i \leq m \tag{5-13}$$

則 \mathbf{u} 可以表示成

$$\mathbf{u} = c_1 \mathbf{w}_1 + c_2 \mathbf{w}_2 + \dots + c_m \mathbf{w}_m = (\mathbf{u} \cdot \mathbf{w}_1) \mathbf{w}_1 + (\mathbf{u} \cdot \mathbf{w}_2) \mathbf{w}_2 + \dots + (\mathbf{u} \cdot \mathbf{w}_m) \mathbf{w}_m$$

以(5-13)將 $\mathbf{w}_i, 1 \leq i \leq m$ 代換

$$\begin{aligned}\mathbf{u} &= \left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|} \right) \frac{\mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|} + \left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_2}{\|\mathbf{v}_2\|} \right) \frac{\mathbf{v}_2}{\|\mathbf{v}_2\|} + \cdots + \left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_m}{\|\mathbf{v}_m\|} \right) \frac{\mathbf{v}_m}{\|\mathbf{v}_m\|} \\ &= \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 + \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_2}{\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_2} \mathbf{v}_2 + \cdots + \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_m}{\mathbf{v}_m \cdot \mathbf{v}_m} \mathbf{v}_m\end{aligned}$$

好了，答案如下。若 $R = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m\}$ 為正交基底，則

$$[\mathbf{u}]_R = \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_m \end{bmatrix}, \quad \text{其中 } d_i = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_i}{\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_i}, \quad i = 1, \dots, m$$

與單範正交基底比較，多除一個 $\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_i = \|\mathbf{v}_i\|^2$ 。

例題 5-23 （正交基底之座標）

令 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$ 為 R^3 的正交基底，其中

$$\mathbf{u}_1 = (1, 0, 1), \quad \mathbf{u}_2 = (1, 2, -1), \quad \mathbf{u}_3 = (-1, 1, 1)$$

若 $\mathbf{v} = (2, 1, 3)$ ，試求 $[\mathbf{v}]_S$ 。

【解答】

利用正交基底的性質：

$$\begin{aligned}c_1 &= \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_1}{\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_1} = \frac{(2, 1, 3) \cdot (1, 0, 1)}{(1, 0, 1) \cdot (1, 0, 1)} = \frac{5}{2} \\ c_2 &= \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_2}{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{u}_2} = \frac{(2, 1, 3) \cdot (1, 2, -1)}{(1, 2, -1) \cdot (1, 2, -1)} = \frac{1}{6} \\ c_3 &= \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{u}_3}{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{u}_3} = \frac{(2, 1, 3) \cdot (-1, 1, 1)}{(-1, 1, 1) \cdot (-1, 1, 1)} = \frac{2}{3} \\ \Rightarrow [\mathbf{v}]_S &= \begin{bmatrix} \frac{5}{2} \\ \frac{1}{6} \\ \frac{2}{3} \end{bmatrix}\end{aligned}$$

或者， $\mathbf{v} = \frac{5}{2}\mathbf{u}_1 + \frac{1}{6}\mathbf{u}_2 + \frac{2}{3}\mathbf{u}_3$ 。

定理 5-8 (單範正交基底存在性、Gram-Schmidt 程序)

令 W 為 R^n 的次空間 ($W \neq \{0\}$)， $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_m\}$ 是 W 的基底，則 W 存在一個單範正交基底 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\}$ 。

【證明】

我們用建構法來證明：將 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_m\}$ 轉換為正交基底 $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m\}$ ，再轉換為單換正交基底 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\}$ 。

首先，令 $\mathbf{v}_1 = \mathbf{u}_1$ 。

接下來找 \mathbf{v}_2 ，其條件為 $\text{span}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\} = \text{span}\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2\} = \text{span}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{u}_2\}$ 且 $\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_1 = 0$ ：

$$\mathbf{v}_2 = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{u}_2, \quad \mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_1 = c_1 \mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{v}_1 = 0$$

可以指定任意非零值給 c_2 ，令 $c_2 = 1$ ，則

$$\begin{aligned} c_1 &= -\frac{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \\ \Rightarrow \mathbf{v}_2 &= c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{u}_2 = \mathbf{u}_2 - \frac{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 \end{aligned}$$

其次找 $\mathbf{v}_i, 3 \leq i \leq m$ ，其條件為 $\text{span}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_i\} = \text{span}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_{i-1}, \mathbf{u}_i\}$ 且

$$\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_k = 0, k = 1, \dots, i-1 :$$

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_i &= d_1 \mathbf{v}_1 + d_2 \mathbf{v}_2 + \dots + d_{i-1} \mathbf{v}_{i-1} + d_i \mathbf{u}_i \\ \mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_k &= (d_1 \mathbf{v}_1 + d_2 \mathbf{v}_2 + \dots + d_{i-1} \mathbf{v}_{i-1} + d_i \mathbf{u}_i) \cdot \mathbf{v}_k = 0, \quad k = 1, \dots, i-1 \end{aligned} \quad (5-14)$$

因 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_{i-1}$ 相互正交，即 $\mathbf{v}_j \cdot \mathbf{v}_k = 0, 1 \leq j, k \leq i-1, j \neq k$ ，故(5-14)只剩下兩項

$$d_k \mathbf{v}_k \cdot \mathbf{v}_k + d_i \mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_k = 0, \quad k = 1, \dots, i-1$$

可以指定任意非零值給 d_i ，令 $d_i = 1$ ，則

$$\begin{aligned} d_k &= -\frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_k}{\mathbf{v}_k \cdot \mathbf{v}_k}, \quad k = 1, \dots, i-1 \\ \Rightarrow \mathbf{v}_i &= \mathbf{u}_i - \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_2}{\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_2} \mathbf{v}_2 - \dots - \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_{i-1}}{\mathbf{v}_{i-1} \cdot \mathbf{v}_{i-1}} \mathbf{v}_{i-1} \end{aligned}$$

最後，將 $\mathbf{v}_i, 1 \leq i \leq m$ 正規化

$$\mathbf{w}_i = \frac{1}{\|\mathbf{v}_i\|} \mathbf{v}_i, \quad 1 \leq i \leq m$$

則 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\}$ 為 W 之單範正交基底。 ■

Gram-Schmidt 程序 (轉換已知基底為單範正交基底)

令 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_m\}$ 是 W 的基底 (W 為 R^n 的次空間, $W \neq \{\mathbf{0}\}$)，以下三個步驟可以將 S 轉換為 W 之單範正交基底：

步驟一：

$$\mathbf{v}_1 = \mathbf{u}_1$$

步驟二：

$$\mathbf{v}_i = \mathbf{u}_i - \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_2}{\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_2} \mathbf{v}_2 - \dots - \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_{i-1}}{\mathbf{v}_{i-1} \cdot \mathbf{v}_{i-1}} \mathbf{v}_{i-1}, \quad i = 1, \dots, m$$

步驟三：(正規化)

$$\mathbf{w}_i = \frac{1}{\|\mathbf{v}_i\|} \mathbf{v}_i, \quad i = 1, \dots, m$$

則步驟一、二得到的 $R = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_m\}$ 為 W 之正交基底，而 $T = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_m\}$ 則為 W 之單範正交基底。 ■

例題 5-24 (單範正交基底)

令 $S = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$ 皆為 R^3 的基底，其中

$$\mathbf{u}_1 = (2, 0, 1), \quad \mathbf{u}_2 = (1, 2, 0), \quad \mathbf{u}_3 = (1, 1, 1)$$

試將 S 轉換為 R^3 之單範正交基底。

【解答】

$$(1) \quad \mathbf{v}_1 = (2, 0, 1)$$

$$(2) \quad \mathbf{v}_2 = \mathbf{u}_2 - \frac{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 = (1, 2, 0) - \frac{2}{5}(2, 0, 1) = \left(\frac{1}{5}, 2, -\frac{2}{5}\right)$$

$$\mathbf{v}_3 = \mathbf{u}_3 - \frac{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{v}_1}{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{v}_2}{\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{v}_2} \mathbf{v}_2 = (1, 1, 1) - \frac{3}{5}(2, 0, 1) - \frac{\frac{9}{5}}{\frac{21}{5}} \left(\frac{1}{5}, 2, -\frac{2}{5}\right) = \left(-\frac{2}{7}, \frac{1}{7}, \frac{4}{7}\right)$$

$$(3) \quad \mathbf{w}_1 = \frac{\mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|} = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, 0, 1) = \left(\frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}}\right)$$

$$\mathbf{w}_2 = \frac{\mathbf{v}_2}{\|\mathbf{v}_2\|} = \frac{1}{\sqrt{21/5}} \left(\frac{1}{5}, 2, -\frac{2}{5}\right) = \left(\frac{1}{\sqrt{105}}, \frac{10}{\sqrt{105}}, -\frac{2}{\sqrt{105}}\right)$$

$$\mathbf{w}_3 = \frac{\mathbf{v}_3}{\|\mathbf{v}_3\|} = \frac{1}{\sqrt{3/7}} \left(-\frac{2}{7}, \frac{1}{7}, \frac{4}{7}\right) = \left(-\frac{2}{\sqrt{21}}, \frac{1}{\sqrt{21}}, \frac{4}{\sqrt{21}}\right)$$

轉換後之單範正交基底為 $\left\{\left(\frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}}\right), \left(\frac{1}{\sqrt{105}}, \frac{10}{\sqrt{105}}, -\frac{2}{\sqrt{105}}\right), \left(-\frac{2}{\sqrt{21}}, \frac{1}{\sqrt{21}}, \frac{4}{\sqrt{21}}\right)\right\}$ 。

正交補集

我們可以將一個集合分割成兩個集合，例如， $A = \{1, 2, 3, 4\}$ 可以分割成 $A_1 = \{1, 3\}$ 與 $A_2 = \{2, 4\}$ ，其中 $A_1 \cap A_2 = \emptyset$ 且 $A_1 \cup A_2 = A$ ，而 A_1 、 A_2 則互稱為**補集**（*complement*）。這一小節，我們討論如何讓一個向量空間 V 有類似集合分割的操作。

令 W 為向量空間 V 的一個次空間，我們將 V 中不屬於 W 的部分稱為 W 的**正交補集**（*orthogonal complement*），標記為 W^\perp （這符號讀成『 W perp』），其中 $W \cap W^\perp = \{\mathbf{0}\}$ 且 $W + W^\perp = V$ 。請特別注意，這裡的正交補集是一個**向量空間**，而補集則是一個**集合**。以下我們定義正交補集 W^\perp 並解釋 $W + W^\perp = V$ 是什麼意思。

定義（正交補集）

令 W 為 R^n 的一個次空間， $\mathbf{u} \in R^n$ ，若 \mathbf{u} 正交於對所有 $\mathbf{w} \in W$ ，即 $\mathbf{u} \cdot \mathbf{w} = 0, \forall \mathbf{w} \in W$ ，則稱 \mathbf{u} 正交於 W 。所有正交於 W 之向量所成的集合稱為 W 之**正交補集**（*orthogonal complement*），標記為 W^\perp ， $W^\perp = \{\mathbf{u} \mid \mathbf{u} \cdot \mathbf{w} = 0, \forall \mathbf{w} \in W\}$ 。

定義（向量空間之和 $W_1 + W_2$ ）

令 W_1 、 W_2 分別為 R^n 的一個次空間，則 $W_1 + W_2$ 為所有 $\mathbf{u} = \mathbf{w}_1 + \mathbf{w}_2$ 所成的集合，其中 $\mathbf{w}_1 \in W_1$ ， $\mathbf{w}_2 \in W_2$ 。亦即， $W_1 + W_2 = \{\mathbf{u} \mid \mathbf{u} = \mathbf{w}_1 + \mathbf{w}_2, \mathbf{w}_1 \in W_1, \mathbf{w}_2 \in W_2\}$ 。

定理 5-9

令 W 為 R^n 的一個次空間，則

- (a) W^\perp 是 R^n 的次空間；
- (b) $W \cap W^\perp = \{\mathbf{0}\}$ ；
- (c) $W + W^\perp = R^n$ ；
- (d) $(W^\perp)^\perp = W$ 。

例題 5-25（正交補集）

令 W 為 R^4 的一個次空間， $S = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2\}$ 為 W 的一個基底，其中

$$\mathbf{w}_1 = (1, 1, 0, 1), \quad \mathbf{w}_2 = (0, -1, 1, 1)$$

試求 W^\perp 的一個基底。

【解答】

令 $(x, y, z, w) \in W^\perp$ ，則

$$\begin{cases} (x, y, z, w) \cdot (1, 1, 0, 1) = 0 \\ (x, y, z, w) \cdot (0, -1, 1, 1) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 1x + 1y + 0z + 1w = 0 \\ 0x - 1y + 1z + 1w = 0 \end{cases}$$

即 (x, y, z, w) 為以下線性系統的解

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{基本列運算}} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 0 \end{array} \right]$$

其一般解為

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} s + \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} t, \quad s, t \in R$$

得到 $\{(-1, 1, 1, 0), (-2, 1, 0, 1)\}$ 為 W^\perp 的一個基底。 ■

定理 5-10 (方陣之零空間與列空間互為正交補集)

令 $\mathbf{A} \in \mathbf{M}_{n \times n}$ ，則

(a) \mathbf{A} 的零空間為 \mathbf{A} 之列空間的正交補集；

(b) \mathbf{A}^T 的零空間為 \mathbf{A} 之行空間的正交補集。 ■

例題 5-26 (正交補集：列空間與零空間)

令 $W = \text{span}\{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \mathbf{w}_3, \mathbf{w}_4, \mathbf{w}_5\}$ 為 R^5 的一個次空間，其中

$$\mathbf{w}_1 = (2, -1, 0, 1, 2), \quad \mathbf{w}_2 = (1, 3, 1, -2, -4), \quad \mathbf{w}_3 = (3, 2, 1, -1, -2),$$

$$\mathbf{w}_4 = (7, 7, 3, -4, -8), \quad \mathbf{w}_5 = (1, -4, -1, -1, -2)$$

試求 W^\perp 的一個基底。

【解答】

驗證以下線性系統

$$\left[\begin{array}{ccccc|c} 2 & -1 & 0 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & -2 & -4 & 0 \\ 3 & 2 & 1 & -1 & -2 & 0 \\ 7 & 7 & 3 & -4 & -8 & 0 \\ 1 & -4 & -1 & -1 & -2 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{基本列運算}} \left[\begin{array}{ccccc|c} 0 & 1 & \frac{2}{7} & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & \frac{1}{7} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right]$$

其一般解為

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{7} \\ -\frac{2}{7} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} s + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} t, \quad s, t \in R$$

零空間的基底即為 W^\perp 的基底： $\left\{ \left(-\frac{1}{7}, -\frac{2}{7}, 1, 0, 0\right), (0, 0, 0, -2, 1) \right\}$ 。

列空間的基底即為 W 的基底： $\left\{ \left(0, 1, \frac{2}{7}, 0, 2\right), \left(1, 0, \frac{1}{7}, 0, 0\right), (0, 0, 0, 1, 2) \right\}$ 。

