注册

凸

<u></u>

<

>

```
int*srcdata = src.ptr<int>(i);
  63
  64
                  for (int j = 0; j < width - 1; j++)
  65
  66
                       int rows = srcdata[j];
  67
                       int cols = srcdata[j + 1];
  68
                       dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
  69
  70
  71
           }
  72
  73
  74
  75
       void getglcm_vertical(Mat& input, Mat& dst)//90度灰度共生矩阵
  76
  77
           Mat src = input;
  78
           CV_Assert(1 == src.channels());
  79
           src.convertTo(src, CV_32S);
  80
           int height = src.rows;
  81
           int width = src.cols;
  82
           int max_gray_level = 0;
  83
           for (int j = 0; j < height; j++)
  84
  85
               int* srcdata = src.ptr<int>(j);
  86
               for (int i = 0; i < width; i++)</pre>
  87
  88
                   if (srcdata[i] > max_gray_level)
  89
  90
                       max_gray_level = srcdata[i];
  91
                   }
  92
               }
  93
           }
  94
           max_gray_level++;
  95
           if (max_gray_level > 16)
  96
  97
               for (int i = 0; i < height; i++)//将图像的灰度级缩小至16级,减小灰度共生矩阵的大小。
  98
  99
                  int*srcdata = src.ptr<int>(i);
 100
                  for (int j = 0; j < width; j++)
 101
 102
                       srcdata[j] = (int)srcdata[j] / gray_level;
 103
                   }
 104
               }
 105
 106
               dst.create(gray_level, gray_level, CV_32SC1);
 107
               dst = Scalar::all(0);
 108
               for (int i = 0; i < height-1; i++)</pre>
 109
 110
                   int*srcdata = src.ptr<int>(i);
 111
 112
                  int*srcdata1 = src.ptr<int>(i+1);
 113
                   for (int j = 0; j < width ; j++)
 114
 115
                       int rows = srcdata[j];
 116
                       int cols = srcdata1[j];
 117
                       dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
 118
 119
 120
           }
 121
           else
 122
 123
               dst.create(max_gray_level, max_gray_level, CV_32SC1);
 124
               dst = Scalar::all(0);
 125
               for (int i = 0; i < height-1; i++)</pre>
 126
 127
                   int*srcdata = src.ptr<int>(i);
 128
                   int*srcdata1 = src.ptr<int>(i + 1);
 129
                   for (int j = 0; j < width; j++)
 130
                                                                                     太空舱青年临全
                                                                    ERP管理系统
                转型AI人工智能指南
                                                21 天入门机器学习
Python实战训练
```

```
134
                      dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
                                                                                                                  注册
                                                                                                      登录
 135
                  }
 136
              }
                                                                                                            凸
 137
          }
 138 }
 139
                                                                                                            <u></u>
 140
 141
      void getglcm_45(Mat& input, Mat& dst)//45度灰度共生矩阵
                                                                                                             142
 143
           Mat src = input;
                                                                                                            144
           CV_Assert(1 == src.channels());
 145
           src.convertTo(src, CV_32S);
                                                                                                             <
 146
           int height = src.rows;
 147
           int width = src.cols;
 148
                                                                                                             >
           int max_gray_level = 0;
 149
           for (int j = 0; j < height; j++)
 150
 151
              int* srcdata = src.ptr<int>(j);
 152
               for (int i = 0; i < width; i++)</pre>
 153
 154
                   if (srcdata[i] > max_gray_level)
 155
 156
                      max_gray_level = srcdata[i];
 157
                   }
 158
               }
 159
 160
           max_gray_level++;
 161
           if (max_gray_level > 16)
 162
 163
               for (int i = 0; i < height; i++)//将图像的灰度级缩小至16级,减小灰度共生矩阵的大小。
 164
 165
                  int*srcdata = src.ptr<int>(i);
 166
                  for (int j = 0; j < width; j++)
 167
 168
                      srcdata[j] = (int)srcdata[j] / gray_level;
 169
                   }
 170
               }
 171
 172
               dst.create(gray_level, gray_level, CV_32SC1);
 173
               dst = Scalar::all(0);
 174
               for (int i = 0; i < height - 1; i++)</pre>
 175
 176
                   int*srcdata = src.ptr<int>(i);
 177
                   int*srcdata1 = src.ptr<int>(i + 1);
 178
                   for (int j = 0; j < width-1; j++)
 179
 180
                      int rows = srcdata[j];
 181
 182
                      int cols = srcdata1[j+1];
 183
                      dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
 184
                  }
 185
              }
 186
          }
 187
           else
 188
           {
 189
              dst.create(max_gray_level, max_gray_level, CV_32SC1);
 190
               dst = Scalar::all(0);
 191
               for (int i = 0; i < height - 1; i++)</pre>
 192
 193
                   int*srcdata = src.ptr<int>(i);
 194
                  int*srcdata1 = src.ptr<int>(i + 1);
 195
                   for (int j = 0; j < width-1; j++)</pre>
 196
 197
                       int rows = srcdata[j];
 198
                      int cols = srcdata1[j+1];
 199
                      dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
 200
                  }
 201
                                                                   ERP管理系统
                                                                                    太空舱青年施全
                转型AI人工智能指南
Python实战训练
                                    数据库沙龙
                                               21 天入门机器学习
```

注册

凸

<u></u>

3

<

>

```
205
                                                                                                      登录
206
207
     void getglcm_135(Mat& input, Mat& dst)//135度灰度共生矩阵
208
     {
209
         Mat src = input;
210
         CV_Assert(1 == src.channels());
211
         src.convertTo(src, CV_32S);
212
         int height = src.rows;
213
         int width = src.cols;
214
         int max_gray_level = 0;
215
         for (int j = 0; j < height; j++)
216
217
             int* srcdata = src.ptr<int>(j);
218
             for (int i = 0; i < width; i++)</pre>
219
220
                 if (srcdata[i] > max_gray_level)
221
                 {
222
                     max_gray_level = srcdata[i];
223
                 }
224
             }
225
         }
226
         max_gray_level++;
227
         if (max_gray_level > 16)
228
229
             for (int i = 0; i < height; i++)//将图像的灰度级缩小至16级,减小灰度共生矩阵的大小。
230
231
                 int*srcdata = src.ptr<int>(i);
232
                 for (int j = 0; j < width; j++)
233
234
                     srcdata[j] = (int)srcdata[j] / gray_level;
235
                 }
236
             }
237
238
             dst.create(gray_level, gray_level, CV_32SC1);
239
             dst = Scalar::all(0):
240
             for (int i = 0; i < height - 1; i++)</pre>
241
242
                 int*srcdata = src.ptr<int>(i);
243
                 int*srcdata1 = src.ptr<int>(i + 1);
244
245
                 for (int j = 1; j < width; j++)
246
                     int rows = srcdata[j];
247
248
                     int cols = srcdata1[j-1];
249
                     dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
250
251
             }
252
         }
253
         else
254
         {
255
             dst.create(max_gray_level, max_gray_level, CV_32SC1);
256
             dst = Scalar::all(0);
257
             for (int i = 0; i < height - 1; i++)</pre>
258
259
                 int*srcdata = src.ptr<int>(i);
260
                 int*srcdata1 = src.ptr<int>(i + 1);
261
                 for (int j = 1; j < width; j++)
262
263
                     int rows = srcdata[j];
264
                     int cols = srcdata1[j-1];
265
                     dst.ptr<int>(rows)[cols]++;
266
267
             }
268
269
270
271
     void feature_computer(Mat&src, double& Asm, double& Eng, double& Con, double& Idm)//计算特征值
272
                                                                  ERP管理系统
```

注册

```
276
                    int total = 0;
277
                    for (int i = 0; i < height; i++)
278
                                                                                                                                                                                                                                   凸
279
                            int*srcdata = src.ptr<int>(i);
280
                            for (int j = 0; j < width; j++)
281
                                                                                                                                                                                                                                  <u></u>
282
                                     total += srcdata[j];//求图像所有像素的灰度值的和
                                                                                                                                                                                                                                    3
283
                            }
                                                                                                                                                                                                                                   284
                   }
285
                                                                                                                                                                                                                                   286
                   Mat copy;
287
                    copy.create(height, width, CV_64FC1);
                                                                                                                                                                                                                                    <
288
                    for (int i = 0; i < height; i++)
289
290
                                                                                                                                                                                                                                    >
                            int*srcdata = src.ptr<int>(i);
291
                            double*copydata = copy.ptr<double>(i);
292
                            for (int j = 0; j < width; j++)
293
294
                                     copydata[j]=(double)srcdata[j]/(double)total;//图像每一个像素的的值除以像素总和
295
                            }
296
                    }
297
298
299
                    for (int i = 0; i < height; i++)
300
301
                            double*srcdata = copy.ptr<double>(i);
302
                            for (int j = 0; j < width; j++)
303
304
                                     Asm += srcdata[j] * srcdata[j];//能量
305
                                    if (srcdata[j]>0)
306
                                            Eng -= srcdata[j] * log(srcdata[j]);//熵
307
                                     Con += (double)(i - j)*(double)(i - j)*srcdata[j];//对比度
308
                                     Idm += srcdata[j] / (1 + (double)(i - j)*(double)(i - j));//逆差矩
309
                            }
310
                    }
311
312
313
           int main()
314
315
316
                    Mat dst_horison, dst_vertical, dst_45, dst_135;
317
                   \label{lem:matsrc}  \mbox{\tt Mat src = imread("C:\Users\aoe\Visual C+\Visual C+\Chapter08\pic\healthy\201.bmp");}  \mbox{\tt C+\Chapter08\pic\healthy\201.bmp");}
318
                   if (src.empty())
319
320
                    {
321
                            return -1;
322
                    }
323
                   Mat src_gray;
324
                    //src.create(src.size(), CV_8UC1);
325
                   //src_gray = Scalar::all(0);
326
                    cvtColor(src, src_gray, COLOR_BGR2GRAY);
327
328
                    //src = (Mat <int>(6, 6) << 0, 1, 2, 3, 0, 1, 1, 2, 3, 0, 1, 2, 2, 3, 0, 1, 2, 3, 3, 0, 1, 2, 3, 0, 0, 1, 2, 3, 0, 1, 1, 2, 3, 0, 1, 1, 2, 3, 0, 1, 2);
329
                    //src = (Mat <int>(4, 4) << 1, 17, 0, 3,3,2,20,5,26,50,1,2,81,9,25,1);
330
                    getglcm_horison(src_gray, dst_horison);
331
                    getglcm_vertical(src_gray, dst_vertical);
332
                    getglcm_45(src_gray, dst_45);
333
                    getglcm_135(src_gray, dst_135);
334
335
                    double eng_horison=0, con_horison=0, idm_horison=0, asm_horison=0;
336
                    feature_computer(dst_horison, asm_horison, eng_horison, con_horison, idm_horison);
337
338
                    cout << "asm_horison:" << asm_horison << endl;</pre>
339
                    cout << "eng_horison:" << eng_horison << endl;</pre>
340
                    cout << "con_horison:" << con_horison << endl;</pre>
341
                    cout << "idm_horison:" << idm_horison << endl;</pre>
342
343
```

Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统

```
347
            int *data = dst horison.ptr<int>(i);
348
            for (int j = 0; j < dst_horison.cols; j++)
349
350
              cout << data[j] << " ";
351
352
           cout << endl;
353
354
         cout << endl;
355
356
         for (int i = 0; i < dst \ vertical.rows; <math>i++)
357
358
           int *data = dst_vertical.ptr<int>(i);
359
            for (int j = 0; j < dst_vertical.cols; j++)</pre>
360
361
              cout << data[j] << " ";
362
363
           cout << endl;
364
365
         cout << endl;
366
367
         for (int i = 0; i < dst_45.rows; i++)
368
369
370
           int *data = dst_45.ptr<int>(i);
371
            for (int j = 0; j < dst\_45.cols; j++)
372
373
              cout << data[j] << " ";
374
375
           cout << endl;
376
377
378
         cout << endl:
379
380
         for (int i = 0; i < dst_135.rows; i++)
            int *data = dst_135.ptr<int>(i);
            for (int j = 0; j < dst_135.cols; j++)
              cout << data[j] << " ";
           cout << endl:
           system("pause");
           return 0;
      }
```

参考:

灰度共生矩阵的定义与理解: http://www.cnblogs.com/xiangshancuizhu/archive/2011/07/24/2115266.html

opencv实现:

http://blog.csdn.net/cxf7394373/article/details/6988229

http://download.csdn.net/download/sxnzxz/3419181

北京90后美女手机做这个,存款惊呆父母!!!

登凯发·鹓鶵

想对作者说点什么

灰度共生矩阵及特征提取—OpenCV

阅读数 7407

注册

凸

<u></u>

3

<

>

因为OpenCV中自带的灰度共生矩阵的计算使用过程中,经常出现问题;之前在项目中使用了别人基于OpenCV重新… 博文 来自: lingtianyulong的…

灰度共生矩阵的原理及实现(特征提取)-OpenCV

阅读数 8244

Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统

灰度共生矩阵及相关特征值的计算——opencv - yanxiaopan的博客 - CSDN博客 注册 OpenCV22 (灰度共现矩阵/灰度共生矩阵) 理解它的最好办法,就是我们来一起算一次。一、先介绍一下基本的概念灰度共现/共生矩阵,其上元素,是灰度图... 博文 来自: ι 8388的专栏 凸 40个漂亮的单页面网站设计 <u>...</u> 3 П 07-05 VC++&opencv实现的灰度共生矩阵 用visual studio 2008和opencv2.0的库实现的灰度共生矩阵,并简单计算了纹理的能量特征。自己编写并测试过,只要opencv2.0的库没问题... 下载 利用灰度共生矩阵提取图像纹理特征 阅读数 8825 1.灰度共生矩阵概念灰度共生矩阵定义为像素对的联合概率分布,是一个对称矩阵,它不仅反映图像灰度在相邻的方...博文 来自: 1 obest的博客 灰度共生矩阵求得的熵、能量的值很奇怪 问答 灰度共生矩阵 阅读数 266 灰度共生矩阵是一种用来分析图像纹理特征的经典二阶统计法,大多适用于纹理分析。由于纹理是由灰度分布在空间… 博文 来自: chenlufei_i的博客 Opencv 自带cvtexture.cpp中灰度共生矩阵函数和参数看不懂 cvtexture下面的灰度共生矩阵你熟不熟? #define CV_MAX_NUM_GREY_LEVELS_8U 256 struct CvGLCM { int matrixSi... 论坛 一个长期喝蜂蜜的人,竟然变成了这样!看到一定要告诉家人! 恒兴振宇·鹓鶵 灰度共生矩阵及特征提取—OpenCV - lingtianyulong的专... CSDN博客 灰度共生矩阵及相关特征值的计算——opency 08-29 8913 #include #include ...来自: yanxiaopan的博客 opency纹理分析-GLCM 源代码bug修复 07-... LUT函数的使用——opencv - yanxiaopan的博客 - CSDN博客 博主推荐 换一批 没有更多推荐了,返回首页 yanxiaopan 关注 原创 129 ... 灰度共生矩阵及相关特征值的计算——opencv 阅读量:8964 运动目标检测(帧间... 灰度共生矩阵opencv2下的实现 阅读数 1788 原理:灰度共生矩阵参考书籍:《shuz》 来自: 呦看清三五魔芋's ... 博文 04-07 灰度共生矩阵vs2010+opencv2 灰度共生矩阵的实现,环境为vs2010+opencv2,参考书本为数字图像处理与机器视觉P386。仅供参考。倾听宝贵意见。 下载 Joemt



IT修道者 99篇文音



12篇文音 排名:千里之外





yayan01 19篇文音 排名:千里之

OpenCV - 计算矩阵(cv::Mat)的特征值和特征向量

计算矩阵(cv::Mat)的特征值和特征向量 正定矩阵(positivedefinitematrix):矩阵的特征值都是正数;半正定矩阵(semi-... 博文 来自: Mystra

灰度共生矩阵的各特征参数的求解

运用MATLAB R2014a来完成灰度共生矩阵各特征参数的求解。以纸作为纹理分析的对象。首先需将彩色图像将各颜色分量转化为灰度。所用图...

03-14

阅读数 1

opencv求矩阵特征值

阅读数 828

博文 来自: kakaxi314的专栏

eigen只能求对称矩阵的特征值, fei

一个长期喝蜂蜜的人,竟然变成了这样!看到一定要告诉家人!

恒兴振宇·鹓鶵

OpenCV22(灰度共现矩阵/灰度共生矩阵) - CSDN博客

灰度共现/共生矩阵,其上元素,是灰度图像中某种形状的像素对,在全图中出现的次数...灰度共生矩阵及相关特征值的计算——opencv yanxiaopan 08-29 87...

Python实战训练

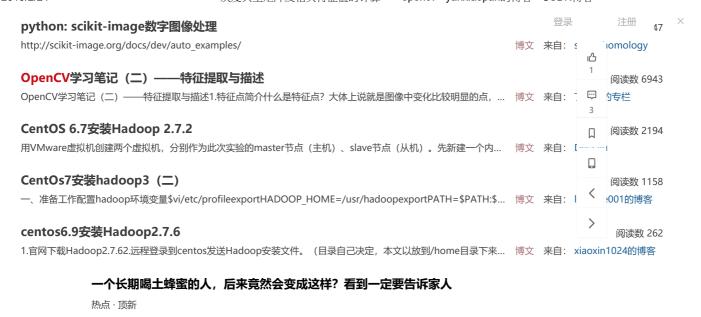
转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统

太空舱青年烷全



centos 7下Hadoop 2.7.2 伪分布式安装

阅读数 8231

centos7下Hadoop2.7.2份分布式安装,安装jdk,免密匙登录,配置mapreduce,配置YARN。详细步骤如下: ... 博文 来自: 王小雷-多面手

CentOS7安装hadoop2.7.3

阅读数 616

安装准备工作下载Hadoop以及jdk安装hadoop前必须安装jdk 安装方法http://blog.csdn.net/csdn bay/article/de... 博文 来自: CSDN bay的博客

灰度共生矩阵特征值 (不错的算法)

08-04

灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值灰度共生矩阵特征值…

04-25

求取灰度共生矩阵参数 (能量、熵、惯性矩、相关性) 的Matlab源程序

下载

通过该Matlab程序可以求取用于描述图像纹理特征的灰度共生矩阵参数(能量、熵、惯性矩、相关性)。可以分别求取0,45°,90°,135°方向上的...

03-29

python实现图像灰度共生矩阵

03-29

自己用python写的灰度共生矩阵小程序

下载

一根筷子一张卫生纸, 就能鉴别真假蜂蜜? 知情人士揭秘蜂蜜市场!

热点·顶新

graycoprops 计算 灰度共生矩阵(GLCM)的特征1 - qq 327... CSDN博客

stats = graycoprops(glcm, properties) 从灰度共生矩阵(glcm)中,计算properties指定...灰度共生矩阵及相关特征值的计算——opencv - yanxiaopan的...

灰度共生矩阵(GLCM)附Python代码 - 知至 - CSDN博客

灰度共生矩阵及相关特征值的计算——opencv 08-29 阅读数 9612 #include #...来自: yanxiaopan的博客 灰度共生矩阵的理解 03-26 阅读数 371 灰度共...

灰度共生矩阵纹理特征提取的Matlab实现

01-26

图像的特征提取是图像的识别和分类\$基于内容的图像检索\$图像数据挖掘等研究内容的基础性工作,其中图像的纹理特征对描述图像内容具有重...

VS实现获取图像灰度共生矩阵

阅读数 298

之前用MATLAB写的灰度共生矩阵,忽生想法,将其转为VS来实现。首先极其简单说一下什么是灰度共生矩阵,我个...博文 来自: Joemt

【图像算法】图像特征:GLCM<mark>灰度共生矩阵</mark>纹理特征

阅读数 8076

【图像算法】图像特征: GLCM SkySeraph Aug27th2011 HQUEmail: zgzhaobo@gmail.com QQ: 452728... 博文 来自: GarfieldEr007的专栏

图像特征提取——灰度共生矩阵 (GLCM)

阅读数 2

灰度共生矩阵 (Gray-levelCo-occurrenceMatrix, GLCM)

博文 来自: 远方的橄榄树

图像纹理——灰度共生矩阵

阅读数 2

1.灰度共生矩阵本文是借用一篇文章的例子讲解灰度共生矩阵,用文字说明感觉说不清,自己之前用该方法做过实验… 博文 来自:sunny的专栏

Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统



这个程序是简单地图像纹理特征提取,参考代码如下所示: lpllmage*cvSampleImageTextureExtraction(lpllmage... 博文 来自: 松子茶的专栏

Python实战训练

灰度共生矩阵 学习笔记

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统

太空舱青年烷全

阅读数 172



Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统



页面写好了,总感觉哪里不爽,对,就是那,每个页面的标题都一样,都是 Wechat cou 呀 真cou, 那咱就单独说说… 博文 来自:不忘初心,才能始终

立体匹配OpenCV相关函数 Matplotlib子图相关操作 集成学习的相关算法 几何属性坐标相关 OpenCV插件ImageWatch

人工智能相关的培训 机构 人工智能相关课程的意义



Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统

太空舱青年烷全



最新文章

用python做图像处理遇到的问题1

编写C语言遇到的一些问题4

编写C语言遇到的一些问题3

编写C语言遇到的一些问题2

编写c语言程序遇到一些问题

个人分类

verilog	10篇
matlab	11篇
C++	36篇
python	14篇
opencv	32篇

展开

归档

2019年2月		1篇
2019年1月		2篇
2018年12月		2篇
2018年9月		6篇
2018年7月		1篇
	展开	

热门文章

三维空间中拟合平面的方法

阅读数 11238

灰度共生矩阵及相关特征值的计算——

opencv

阅读数 9669

运动目标检测 (帧间差分法) ——opencv

阅读数 8895

车牌定位方法——matlab

阅读数 6879

C语言从txt文本中读取多行用逗号分隔的数

据

阅读数 6878

最新评论

卷积运算中5X5卷积模版的实现-v...

qq_38384538: 博主你好,你的代码只是用FIFO做了缓存,但并没有实现卷积窗口的滑动和卷积中的乘法累加的操作呀

Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统





车辆牌照字符识别——matlab

qq_43274880:为什么字符识别出来都是错的呢,有什么提高准确率的办法吗

车辆牌照字符识别——matlab

qq_43274880:请问车牌照的识别中,哪个点老 是会识别出来,滤波好像不太理想

hough椭圆变换——opencv

zzcopp:大神,我在用这个代码调试时,运行到这个地方有问题,findContours(dst, contou...







微信客服

QQ客服

● QQ客服 ● 客服论坛 kefu@csdn.net 400-660-0108

工作时间 8:30-22:00

关于我们 招聘 广告服务 网站地图

當百度提供站內搜索京ICP证19004658号 ©1999-2019北京创新乐知网络技术有限 公司

网络110报警服务 经营性网站备案信息 北京互联网违法和不良信息举报中心 中国互联网举报中心 登录 注册

LG 1

D 3

C 4

>

★2018 博客之里 翔

Python实战训练

转型AI人工智能指南

数据库沙龙

21 天入门机器学习

ERP管理系统