
WSTĘP DO TEORII OBliczalności

Laboratorium 3

OPRACOWANIE

KRZYSZTOF BORZECKI

LABORATORIUM 3/15

Laboratorium 3. Maszyny Turinga działające na alfabetie binarnym oraz rozszerzenia modelu podstawowego maszyny

1.1 Przypomnienie podstawowych informacji o systemie binarnym

1.1.1 Dodawanie i odejmowanie pisemne w systemie binarnym

Zad 1.1. Obliczmy pisemnie sumę $10111 + 11$.

Rozwiązańe. Mamy

$$(1.1) \quad \begin{array}{r} 10111 \\ + \quad 11 \\ \hline 11010 \end{array}$$

Zad 1.2. Obliczmy pisemnie różnicę $101001 - 111$.

Rozwiązańe. Mamy

$$(1.2) \quad \begin{array}{r} 101001 \\ - \quad 111 \\ \hline 100010 \end{array}$$

Zad 1.3. Zamień liczbę $1010_{(2)}$ w systemie dwójkowym na liczbę w systemie dziesiętnym.

Rozwiązańe. Mamy

$$(1.3) \quad 1010_{(2)} = 0 \cdot 2^0 + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^3 = 2 + 8 = 10_{(10)}.$$

1.2 Jednotaśmowa maszyna Turinga działająca na alfabetie binarnym

1.2.1 Maszyna Turinga obliczająca następnik w alfabetie binarnym

Zad 1.4. Zaprojektuj maszynę Turinga obliczającą następnik w alfabetie binarnym. Wykonaj obliczenia maszyny Turinga dla q_0111 .

Musimy skonstruować funkcję $f: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ taką, że

$$(1.4) \quad f(n_{(2)}) = n_{(2)} + 1_{(2)}.$$

Przykładowe, pisemne obliczenia następnika liczby binarnej

$$(1.5) \quad \begin{array}{r} 11 \\ 10011 \\ + 1 \\ \hline 10100 \end{array} \quad \begin{array}{r} 11 \\ 11 \\ + 1 \\ \hline 100 \end{array} \quad \begin{array}{r} 111 \\ 111 \\ + 1 \\ \hline 1000 \end{array} \quad \begin{array}{r} 100 \\ + 1 \\ \hline 101 \end{array}$$

(1.6)

$$M_n = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \nabla, F) = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \{0, 1, \nabla\}, \delta, q_0, \nabla, \{q_2\}).$$

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$ jest określona przez

$$(1.7) \quad \delta(q_0, 0) = (q_0, 0, \rightarrow),$$

$$(1.8) \quad \delta(q_0, 1) = (q_0, 1, \rightarrow),$$

$$(1.9) \quad \delta(q_0, \nabla) = (q_1, \nabla, \leftarrow),$$

$$(1.10) \quad \delta(q_1, 1) = (q_1, 0, \leftarrow),$$

$$(1.11) \quad \delta(q_1, \nabla) = (q_2, 1, -),$$

$$(1.12) \quad \delta(q_1, 0) = (q_2, 1, -),$$

Przykładowe obliczenie maszyny M dla wejścia 111 ma postać

$$(1.13) \quad q_0111 \vdash 1q_011 \vdash 11q_01 \vdash 111q_0\nabla \vdash 11q_11 \vdash 1q_110 \vdash 1q_1100 \vdash q_1 \nabla 000 \vdash q_21000.$$

Obliczenia możemy zapisać jako

$$(1.14) \quad K_0 = q_0111,$$

$$(1.15) \quad K_1 = 1q_011,$$

$$(1.16) \quad K_2 = 11q_01,$$

$$(1.17) \quad K_3 = 111q_0\nabla,$$

$$(1.18) \quad K_4 = 11q_11,$$

$$(1.19) \quad K_5 = 1q_110,$$

$$(1.20) \quad K_6 = q_1100,$$

$$(1.21) \quad K_7 = q_1 \nabla 000,$$

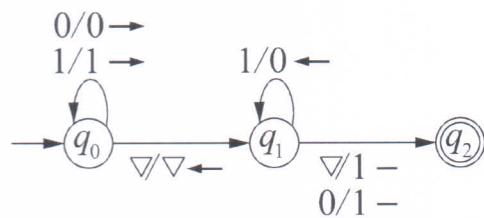
$$(1.22) \quad K_8 = q_21000,$$

$$(1.23) \quad K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8.$$

Maszyna Turinga obliczająca następnik w alfabetie binarnym.

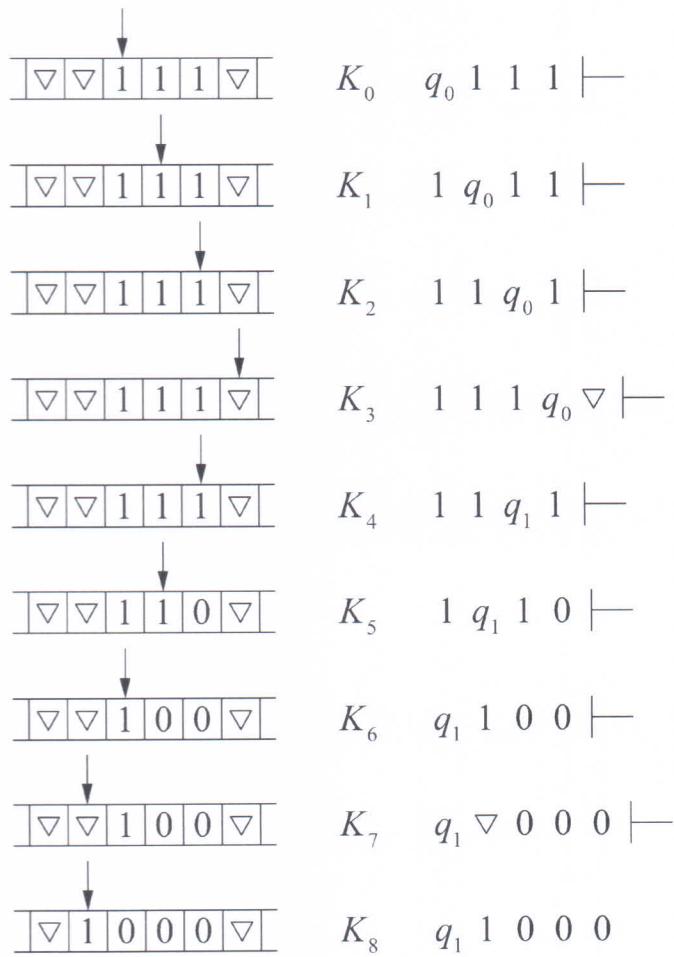
$$\begin{array}{r}
 10010 \\
 + 1 \\
 \hline
 10011
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 10011 \\
 + 1 \\
 \hline
 10100
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 11 \\
 + 1 \\
 \hline
 100
 \end{array}
 \quad \text{przeniesienie}$$

Diagram przejścia



Maszyna M zaczyna pracę z głowicą stojąc na najbardziej lewej cyfrze.

Obliczenia



$$K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8$$

Rysunek 1.1: Maszyny Turinga obliczające następnik w alfabetie binarnym.

1.2.2 Maszyna Turinga obliczająca poprzednik w alfabetie binarnym

Zad 1.5. Zaprojektuj maszynę Turinga obliczającą poprzednik $p(n)$ w alfabetie binarnym, przyjmując uproszczoną wersję funkcji $p: \{1, 10, 11, 100, \dots\} \rightarrow \{1, 10, 11, 100, \dots\}$. Wykonaj obliczenia maszyny Turinga dla q_0111 .

Rozwiążanie.

Musimy skonstruować funkcję $p: \{1, 10, 11, 100, \dots\} \rightarrow \{1, 10, 11, 100, \dots\}$ taką, że

$$(1.24) \quad p(n_{(2)} + 1_{(2)}) = n_{(2)}, \quad \text{jeżeli } n_{(2)} \geq 1_{(2)}.$$

Przykładowe, pisemne obliczenia poprzednika liczby binarnej

$$(1.25) \quad \begin{array}{r} & 12 & 112 \\ \begin{array}{r} 10011 \\ - 1 \end{array} & \begin{array}{r} 1010 \\ - 1 \end{array} & \begin{array}{r} 100 \\ - 1 \end{array} & \begin{array}{r} 101 \\ - 1 \end{array} \\ \hline 10010 & 1001 & 11 & 100 \end{array}$$

(1.26)

$$M_p = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \nabla, F) = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \{0, 1, \nabla\}, \delta, q_0, \nabla, \{q_2\}).$$

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$ jest określona przez

$$(1.27) \quad \delta(q_0, 0) = (q_0, 0, \rightarrow),$$

$$(1.28) \quad \delta(q_0, 1) = (q_0, 1, \rightarrow),$$

$$(1.29) \quad \delta(q_0, \nabla) = (q_1, \nabla, \leftarrow),$$

$$(1.30) \quad \delta(q_1, 0) = (q_1, 1, \leftarrow),$$

$$(1.31) \quad \delta(q_0, 1) = (q_0, 0, -),$$

Przykładowe obliczenie maszyny M dla wejścia 111 ma postać

$$(1.32) \quad q_0111 \vdash 1q_011 \vdash 11q_01 \vdash 111q_0\nabla \vdash 11q_11 \vdash 11q_20.$$

Obliczenia możemy zapisać jako

$$(1.33) \quad K_0 = q_0111,$$

$$(1.34) \quad K_1 = 1q_011,$$

$$(1.35) \quad K_2 = 11q_01,$$

$$(1.36) \quad K_3 = 111q_0\nabla,$$

$$(1.37) \quad K_4 = 11q_11,$$

$$(1.38) \quad K_5 = 11q_20,$$

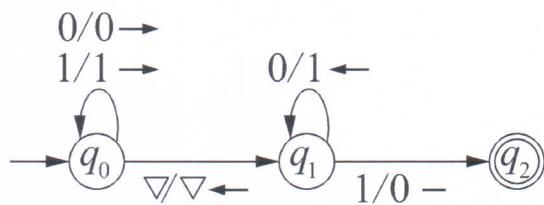
$$(1.39) \quad K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5.$$

Uwaga do zadania. Powyższe zadanie można zmodyfikować przyjmując funkcję poprzednika $p: \{0, 1, 10, 11, 100, \dots\} \rightarrow \{0, 1, 10, 11, 100, \dots\}$. Taka zmiana wymaga modyfikacji podanej funkcji przejścia.

Maszyna Turinga obliczająca poprzednik w alfabetie binarnym.

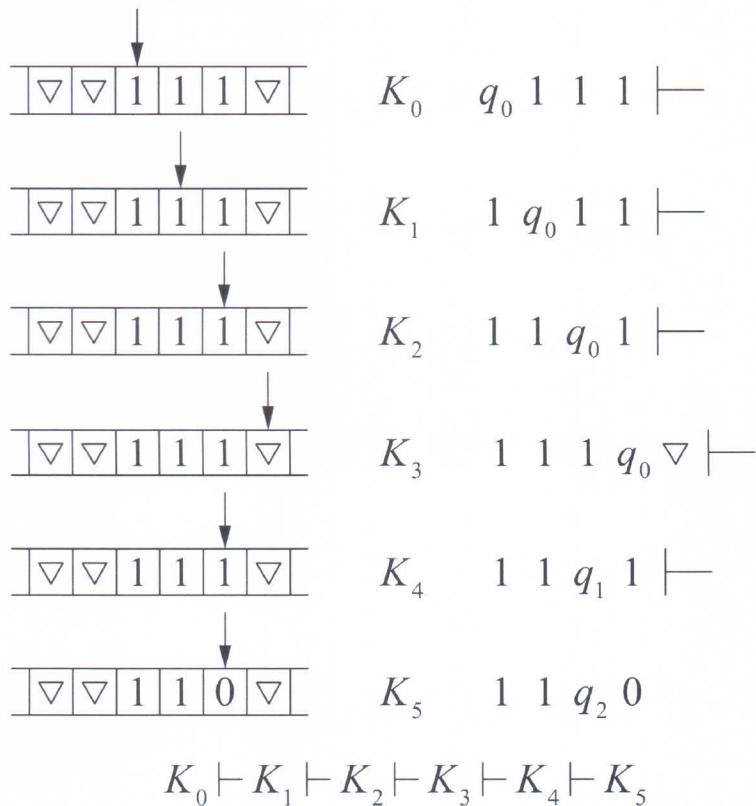
$$\begin{array}{r}
 & \begin{array}{c} 11\ 2 \\ - 100 \\ \hline 1 \end{array} & \text{pożyczka} \\
 10011 & \begin{array}{c} 100 \\ - 1 \\ \hline 11 \end{array} & \\
 \hline
 \end{array}$$

Diagram przejścia



Maszyna M zaczyna pracę z głowicą stojącą na najbardziej lewej cyfrze.

Obliczenia



Rysunek 1.2: Maszyna Turinga obliczająca poprzednik w alfabetie binarnym z zadania.

1.2.3 Maszyna Turinga obliczająca funkcję podłogi

Zad 1.6. Zaprojektuj maszynę Turinga obliczającą funkcję w alfabetie binarnym

$$(1.40) \quad f: \{10, 11, 100, \dots\} \rightarrow \{10, 11, 100, \dots\}$$

daną wzorem w zapisie dziesiętnym

$$(1.41) \quad f(n) = \left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor, \quad n \geq 2$$

lub w zapisie dwójkowym

$$(1.42) \quad f(n_{(2)}) = \left\lfloor \frac{n_{(2)}}{10} \right\rfloor, \quad n_{(2)} \geq 10.$$

Wykonaj obliczenia maszyny Turinga dla q_0111 .

Rozwiązanie.

$$(1.43) \quad M_n = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \nabla, F) = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \{0, 1, \nabla\}, \delta, q_0, \nabla, \{q_2\}).$$

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$ jest określona przez

$$(1.44) \quad \delta(q_0, 0) = (q_0, 0, \rightarrow),$$

$$(1.45) \quad \delta(q_0, 1) = (q_0, 1, \rightarrow),$$

$$(1.46) \quad \delta(q_0, \nabla) = (q_1, \nabla, \leftarrow),$$

$$(1.47) \quad \delta(q_1, 1) = (q_2, \nabla, \leftarrow),$$

$$(1.48) \quad \delta(q_1, 0) = (q_2, \nabla, \leftarrow).$$

Przykładowe obliczenie maszyny M dla wejścia 111 ma postać

$$(1.49) \quad q_0111 \vdash 1q_011 \vdash 11q_01 \vdash 111q_0\nabla \vdash 11q_11 \vdash 1q_21.$$

Obliczenia możemy zapisać jako

$$(1.50) \quad K_0 = q_0111,$$

$$(1.51) \quad K_1 = 1q_011,$$

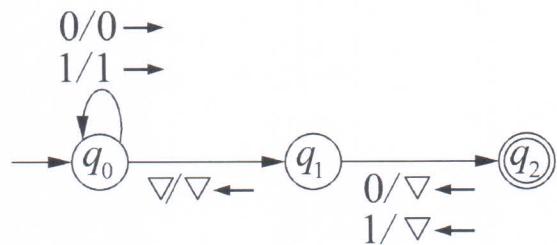
$$(1.52) \quad K_2 = 11q_01,$$

$$(1.53) \quad K_3 = 111q_0\nabla,$$

$$(1.54) \quad K_4 = 11q_11,$$

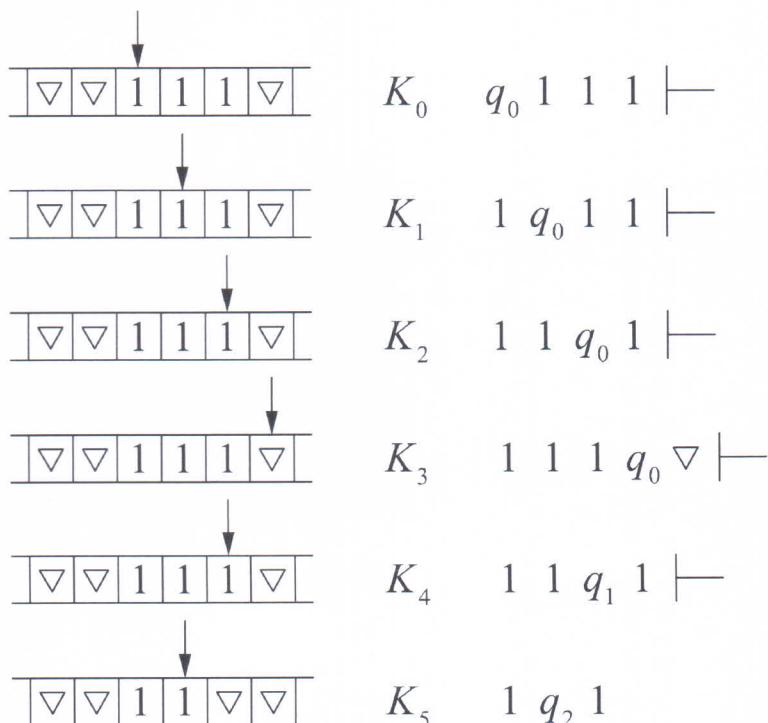
$$(1.55) \quad K_5 = 1q_21.$$

Diagram przejść



Maszyna M zaczyna pracę z głowicą ustawioną na najbardziej lewej cyfrze.

Obliczenia



Rysunek 1.3: Maszyna Turinga obliczająca $f(n) = \left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor, n \geq 2$ w alfabetie binarnym z zadania.

1.3 Wielotaśmowa maszyna Turinga

1.3.1 Opis wielotaśmowej maszyny Turinga

Innym z wariantów maszyny Turinga jest maszyna, w której mamy wiele taśm i wiele głowic. **Wielotaśmowa maszyna Turinga** jest to maszyna, w której mamy k taśm i k głowic.

W wielotaśmowej maszynie Turinga rejestr stanu maszyny jest połączony z więcej niż jedną taśmą, a każda taśma ma własną niezależną głowicę do odczytu i zapisu.

Przeważnie **wielotaśmową maszynę Turinga** (k -taśmowa maszyna Turinga) M określa się jako siódemkę uporządkowaną

$$(1.56) \quad M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \nabla, F)$$

z odpowiednio określona funkcją przejścia.

Funkcja δ (**funkcja następnego ruchu lub funkcja przejścia**) jest dana przez

$$(1.57) \quad \delta: Q \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times D^k.$$

Zapiszmy

$$(1.58) \quad \delta(p, [x_1, x_2, \dots, x_k]) = (q, [y_1, y_2, \dots, y_k], [d_1, d_2, \dots, d_k]),$$

gdzie stany $p, q \in Q$, a $[x_1, x_2, \dots, x_k], [y_1, y_2, \dots, y_k]$ to wektory odczytywany i zapisywany do komórek oraz $[d_1, d_2, \dots, d_k]$ to kierunki przesunięcia głowic. W podstawowej wersji maszyny Turinga głowica może przesuwać się w lewo lub prawo, co oznaczmy przez \leftarrow i \rightarrow , czyli $D = \{\leftarrow, \rightarrow\}$. W innej wersji maszyny Turinga głowica dodatkowo może pozostać w miejscu, czyli zbiór $D = \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$. Jeśli funkcja przejścia nie jest zdefiniowana na bieżącym stanie i bieżących symbolach taśm, to maszyna zatrzymuje się. Jeśli funkcja przejścia nie jest zdefiniowana na bieżącym stanie i bieżącym symbolu taśmy, to maszyna zatrzymuje się.

Nowy (rozszerzony) działający alfabet to

$$(1.59) \quad \Gamma' = \Gamma^k.$$

1.3.2 Konfiguracja wielotaśmowej maszyny Turinga

Zbiór konfiguracji

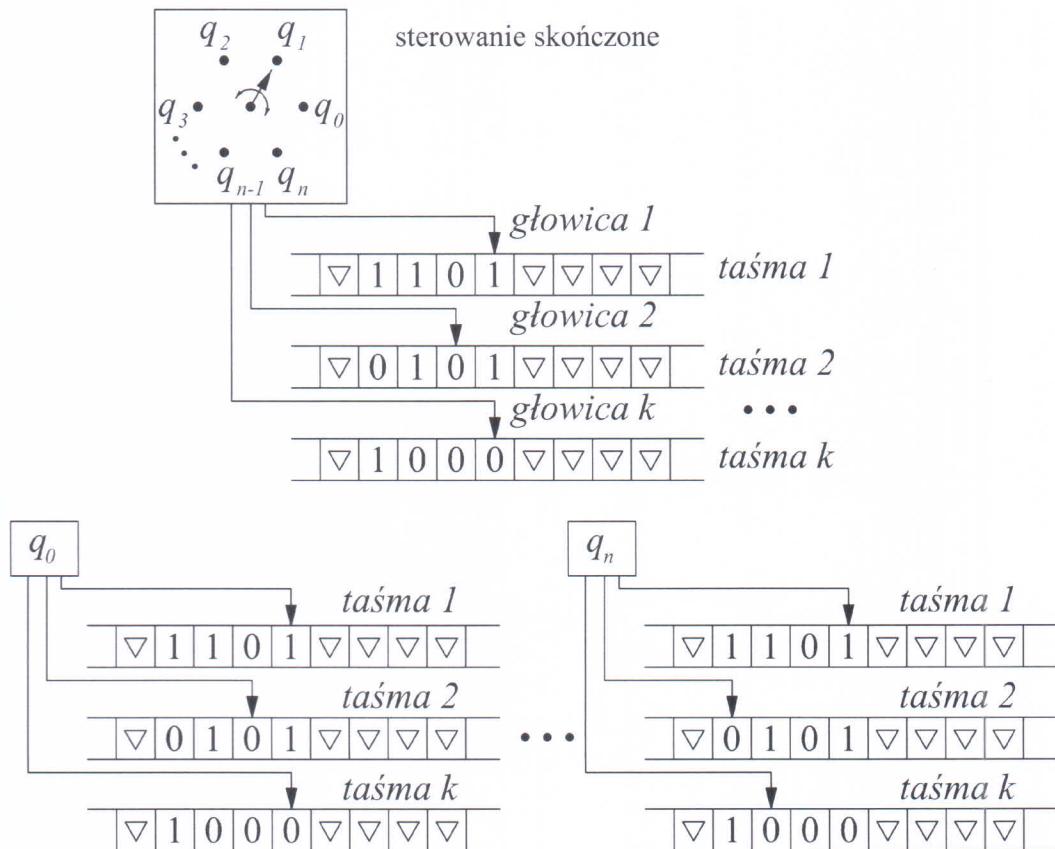
Zbiór konfiguracji wielotaśmowej maszyny Turinga jest określony przez

$$(1.60) \quad ZC = Q \times (\Gamma^* \circ \{\uparrow\} \circ \Gamma^*)^k = Q \times (\Gamma^* \uparrow \Gamma^*)^k$$

lub niektórzy podają

$$(1.61) \quad ZC = Q \times (\Gamma^* \circ \{\uparrow\} \circ \Gamma^+)^k = Q \times (\Gamma^* \uparrow \Gamma^+)^k.$$

Wielotaśmowa Maszyna Turinga.



Rysunek 1.4: Wielotaśmowa maszyna Turinga.

Zapis konfiguracji wielotaśmowej maszyny Turinga

Konfiguracja wielotaśmowej maszyny Turinga

$$(1.62) \quad K = (q, \alpha_1 \uparrow \beta_1, \dots, \alpha_i \uparrow \beta_i, \dots, \alpha_k \uparrow \beta_k)$$

opisuje, że maszyna jest w stanie q , zawartość i -tej taśmy jest równa $\alpha_i \beta_i$, a głowica taśmy i znajduje się nad symbolem $\beta_i[1]$.

Konfiguracja k -taśmowej maszyny Turinga może być też zapisana w postaci

$$(1.63) \quad K = (\alpha_1 q \beta_1, \dots, \alpha_i q \beta_i, \dots, \alpha_k q \beta_k),$$

gdzie stan q w zapisie oznacza położenie głowic do odczytu/zapisu na wszystkich k taśmach dla stanu q .

Konfiguracja wielotaśmowej maszyny Turinga z przesuwaniem taśm

Niektórzy autorzy stosują też inną notację, w której przesuwają taśmy w celu wyrównania położenia głowic, tak aby otrzymać konfigurację. Taką notację podam za pomocą przykładów

$$(1.64) \quad K = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_4 \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

lub

$$(1.65) \quad K = \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_2 \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Te trzy powyższe notacje będziemy stosować na zajęciach.

Zapis konfiguracji wielotaśmowej maszyny Turinga niewykorzystywany na zajęciach

Niektórzy autorzy dla konfiguracji stosują notację

$$(1.66) \quad K = (q \# \alpha_1 \uparrow \beta_1 \# \dots \# \alpha_i \uparrow \beta_i \# \dots \# \alpha_k \uparrow \beta_k),$$

której nie będziemy stosować. Zapis podaję dla tych, którzy chcą studiować różne fachowe publikacje.

1.3.3 Wielotaśmowa maszyna Turinga działająca na systemie binarnym

Zad 1.7. Zaprojektuj 3-taśmową maszynę Turinga wykonującą dodawanie dwóch liczb w alfabetie binarnym. Wykonaj dodawanie 11 i 1010.

Rozwiążanie.

Musimy skonstruować $d: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ taką, że

$$(1.67) \quad d(m_{(2)}, n_{(2)}) = m_{(2)} + n_{(2)}.$$

Przykładowe, pisemne obliczenia sumy liczb binarnych to

$$(1.68) \quad \begin{array}{r} 111 \\ 1010011 \\ + 101 \\ \hline 1011000 \end{array} \quad \begin{array}{r} 111 \\ 110100 \\ + 1010 \\ \hline 111110 \end{array} \quad \begin{array}{r} 111 \\ + 1 \\ \hline 1000 \end{array}$$

Na początku dwie wejściowe liczby są przechowywane w pierwszych dwóch taśmach. Dane wyjściowe są przechowywane w trzeciej taśmie.

W stanie q_0 maszyna przesuwa głowice dwóch taśm na prawe końce wejść. Po przesunięciu dwóch głowic na prawe końce wejść, głowice znajdują się na ostatnich cyfrach wejścia. Do faktycznego dodawania służą dwa stany q_1 i q_2 . Stan q_1 odpowiada dodawaniu dwóch liczb bez przeniesienia z poprzedniego kroku, a stan q_2 odpowiada uwzględnieniu przeniesienia z ostatniego kroku.

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma^3 \rightarrow Q \times \Gamma^3 \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}^3$ może być określona dla poszczególnych stanów bieżących.

Funkcja przejścia dla bieżącego stanu q_0

$$(1.69) \quad \delta(q_0, [\nabla, 0, \nabla]) = (q_0, [\nabla, 0, \nabla], [-, \rightarrow, -]),$$

$$(1.70) \quad \delta(q_0, [\nabla, 1, \nabla]) = (q_0, [\nabla, 1, \nabla], [-, \rightarrow, -]),$$

$$(1.71) \quad \delta(q_0, [0, \nabla, \nabla]) = (q_0, [0, \nabla, \nabla], [\rightarrow, -, -]),$$

$$(1.72) \quad \delta(q_0, [0, 0, \nabla]) = (q_0, [0, 0, \nabla], [\rightarrow, \rightarrow, -]),$$

$$(1.73) \quad \delta(q_0, [0, 1, \nabla]) = (q_0, [0, 1, \nabla], [\rightarrow, \rightarrow, -]),$$

$$(1.74) \quad \delta(q_0, [1, \nabla, \nabla]) = (q_0, [1, \nabla, \nabla], [\rightarrow, -, -]),$$

$$(1.75) \quad \delta(q_0, [1, 0, \nabla]) = (q_0, [1, 0, \nabla], [\rightarrow, \rightarrow, -]),$$

$$(1.76) \quad \delta(q_0, [1, 1, \nabla]) = (q_0, [1, 1, \nabla], [\rightarrow, \rightarrow, -]),$$

$$(1.77) \quad \delta(q_0, [\nabla, \nabla, \nabla]) = (q_1, [\nabla, \nabla, \nabla], [\leftarrow, \leftarrow, -]).$$

$$(1.78)$$

Funkcja przejścia dla bieżącego stanu q_1

$$(1.79) \quad \delta(q_1, [\nabla, 0, \nabla]) = (q_1, [\nabla, 0, 0], [-, \leftarrow, \leftarrow]),$$

$$(1.80) \quad \delta(q_1, [\nabla, 1, \nabla]) = (q_1, [\nabla, 1, 1], [-, \leftarrow, \leftarrow]),$$

$$(1.81) \quad \delta(q_1, [0, \nabla, \nabla]) = (q_1, [0, \nabla, 0], [\leftarrow, -, \leftarrow]),$$

$$(1.82) \quad \delta(q_1, [0, 0, \nabla]) = (q_1, [0, 0, 0], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$$

$$(1.83) \quad \delta(q_1, [0, 1, \nabla]) = (q_1, [0, 1, 1], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$$

$$(1.84) \quad \delta(q_1, [1, \nabla, \nabla]) = (q_1, [1, \nabla, 1], [\leftarrow, -, \leftarrow]),$$

$$(1.85) \quad \delta(q_1, [1, 0, \nabla]) = (q_1, [1, 0, 1], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$$

$$(1.86) \quad \delta(q_1, [1, 1, \nabla]) = (q_2, [1, 1, 0], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$$

$$(1.87) \quad \delta(q_1, [\nabla, \nabla, \nabla]) = (q_3, [\nabla, \nabla, \nabla], [\rightarrow, \rightarrow, \rightarrow]).$$

Funkcja przejścia dla bieżącego stanu q_2

- (1.88) $\delta(q_2, [\nabla, 0, \nabla]) = (q_1[\nabla, 0, 1], [-, \leftarrow, \leftarrow]),$
- (1.89) $\delta(q_2, [\nabla, 1, \nabla]) = (q_2[\nabla, 1, 0], [-, \leftarrow, \leftarrow]),$
- (1.90) $\delta(q_2, [0, \nabla, \nabla]) = (q_1[0, \nabla, 1], [\leftarrow, -, \leftarrow]),$
- (1.91) $\delta(q_2, [0, 0, \nabla]) = (q_1[0, 0, 1], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$
- (1.92) $\delta(q_2, [0, 1, \nabla]) = (q_2[0, 1, 0], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$
- (1.93) $\delta(q_2, [1, \nabla, \nabla]) = (q_2[1, \nabla, 0], [\leftarrow, -, \leftarrow]),$
- (1.94) $\delta(q_2, [1, 0, \nabla]) = (q_2[1, 0, 0], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$
- (1.95) $\delta(q_2, [1, 1, \nabla]) = (q_2[1, 1, 1], [\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]),$
- (1.96) $\delta(q_2, [\nabla, \nabla, \nabla]) = (q_3[\nabla, \nabla, 1], [\rightarrow, \rightarrow, -]).$

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma^3 \rightarrow Q \times \Gamma^3 \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}^3$ może być określona przez tabele przejść dla poszczególnych stanów bieżących (tabele 1.1, 1.2, 1.3).

Rozważmy tabele

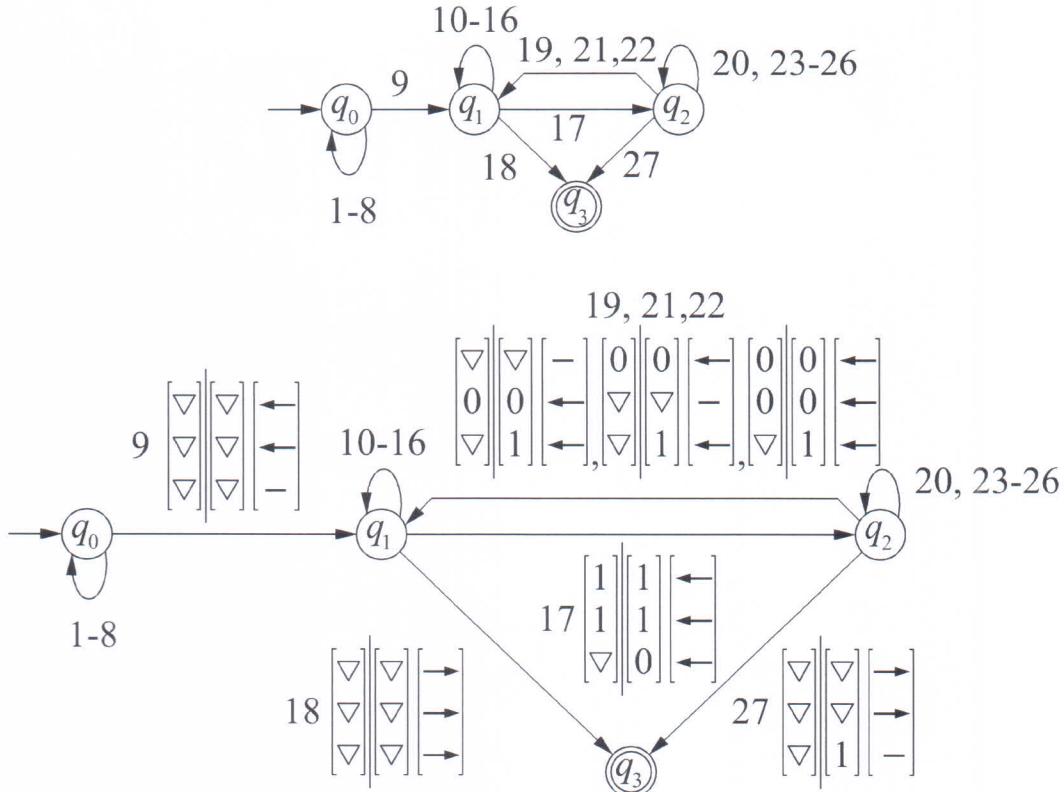
Nr	Stan bieżący	Czytany symbol	Nowy symbol	Nowy stan	Kierunki głowic
1	q_0	$[\nabla, 0, \nabla]$	$[\nabla, 0, \nabla]$	q_0	$[-, \rightarrow, -]$
2	q_0	$[\nabla, 1, \nabla]$	$[\nabla, 1, \nabla]$	q_0	$[-, \rightarrow, -]$
3	q_0	$[0, \nabla, \nabla]$	$[0, \nabla, \nabla]$	q_0	$[\rightarrow, -, -]$
4	q_0	$[0, 0, \nabla]$	$[0, 0, \nabla]$	q_0	$[\rightarrow, \rightarrow, -]$
5	q_0	$[0, 1, \nabla]$	$[0, 1, \nabla]$	q_0	$[\rightarrow, \rightarrow, -]$
6	q_0	$[1, \nabla, \nabla]$	$[1, \nabla, \nabla]$	q_0	$[\rightarrow, -, -]$
7	q_0	$[1, 0, \nabla]$	$[1, 0, \nabla]$	q_0	$[\rightarrow, \rightarrow, -]$
8	q_0	$[1, 1, \nabla]$	$[1, 1, \nabla]$	q_0	$[\rightarrow, \rightarrow, -]$
9	q_0	$[\nabla, \nabla, \nabla]$	$[\nabla, \nabla, \nabla]$	q_1	$[\leftarrow, \leftarrow, -]$

Tabela 1.1: Tabela przejścia dla bieżącego stanu q_0 .

Nr	Stan bieżący	Czytany symbol	Nowy symbol	Nowy stan	Kierunki głowic
10	q_1	$[\nabla, 0, \nabla]$	$[\nabla, 0, 0]$	q_1	$[-, \leftarrow, \leftarrow]$
11	q_1	$[\nabla, 1, \nabla]$	$[\nabla, 1, 1]$	q_1	$[-, \leftarrow, \leftarrow]$
12	q_1	$[0, \nabla, \nabla]$	$[0, \nabla, 0]$	q_1	$[\leftarrow, -, \leftarrow]$
13	q_1	$[0, 0, \nabla]$	$[0, 0, 0]$	q_1	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
14	q_1	$[0, 1, \nabla]$	$[0, 1, 1]$	q_1	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
15	q_1	$[1, \nabla, \nabla]$	$[1, \nabla, 1]$	q_1	$[\leftarrow, -, \leftarrow]$
16	q_1	$[1, 0, \nabla]$	$[1, 0, 1]$	q_1	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
17	q_1	$[1, 1, \nabla]$	$[1, 1, 0]$	q_2	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
18	q_1	$[\nabla, \nabla, \nabla]$	$[\nabla, \nabla, 1]$	q_3	$[\rightarrow, \rightarrow, \rightarrow]$

Tabela 1.2: Tabela przejścia dla bieżącego stanu q_1 .

3-taśmowa maszyna Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.

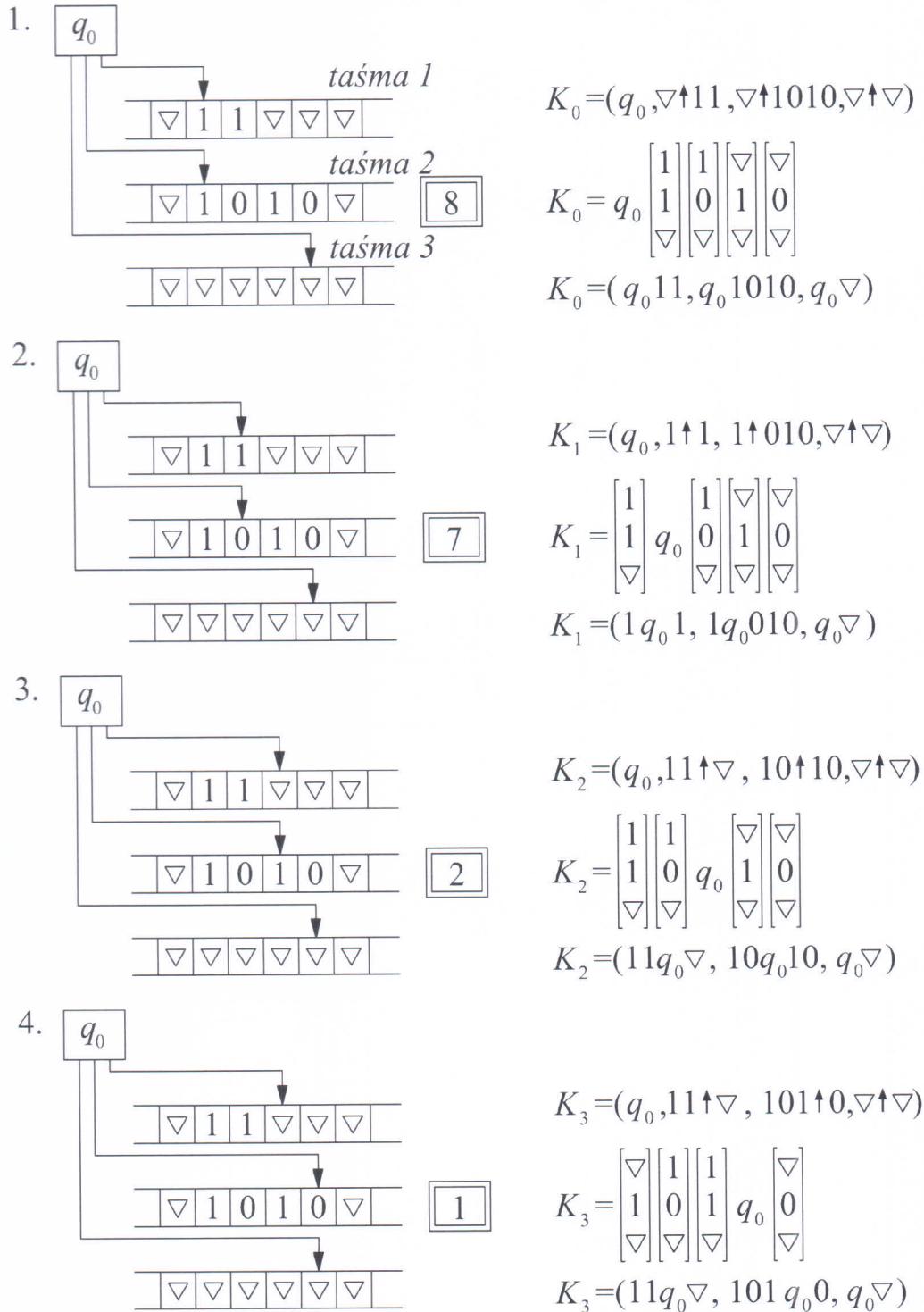


Rysunek 1.5: Wielotaśmowa maszyna Turinga z zadania.

Nr	Stan bieżący	Czytany symbol	Nowy symbol	Nowy stan	Kierunki głowic
19	q_2	$[\triangleright, 0, \triangleright]$	$[\triangleright, 0, 1]$	q_1	$[-, \leftarrow, \leftarrow]$
20	q_2	$[\triangleright, 1, \triangleright]$	$[\triangleright, 1, 0]$	q_2	$[-, \leftarrow, \leftarrow]$
21	q_2	$[0, \triangleright, \triangleright]$	$[0, \triangleright, 1]$	q_1	$[\leftarrow, -, \leftarrow]$
22	q_2	$[0, 0, \triangleright]$	$[0, 0, 1]$	q_1	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
23	q_2	$[0, 1, \triangleright]$	$[0, 1, 0]$	q_2	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
24	q_2	$[1, \triangleright, \triangleright]$	$[1, \triangleright, 0]$	q_2	$[\leftarrow, -, \leftarrow]$
25	q_2	$[1, 0, \triangleright]$	$[1, 0, 0]$	q_2	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
26	q_2	$[1, 1, \triangleright]$	$[1, 1, 1]$	q_2	$[\leftarrow, \leftarrow, \leftarrow]$
27	q_2	$[\triangleright, \triangleright, \triangleright]$	$[\triangleright, \triangleright, 1]$	q_3	$[\rightarrow, \rightarrow, -]$

Tabela 1.3: Tabela przejścia dla bieżącego stanu q_2 .

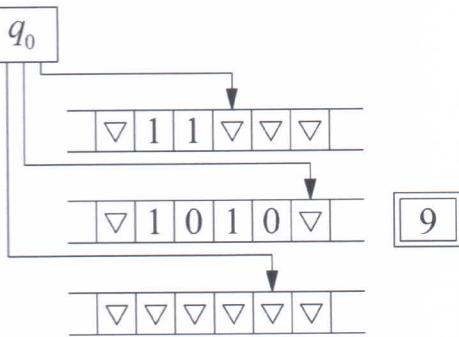
Obliczenia 3-taśmowej maszyny Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.



Rysunek 1.6: Wielotaśmowa maszyna Turinga z zadania.

Obliczenia 3-taśmowej maszyny Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.

5. q_0

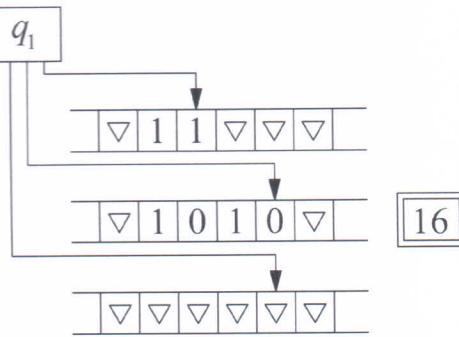


$$K_4 = (q_0, 11 \uparrow \nabla, 1010 \uparrow \nabla, \nabla \uparrow \nabla)$$

$$K_4 = \begin{bmatrix} \nabla & \nabla & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ \nabla & \nabla & \nabla & \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$K_4 = (11q_0 \nabla, 1010q_0 \nabla, q_0 \nabla)$$

6. q_1

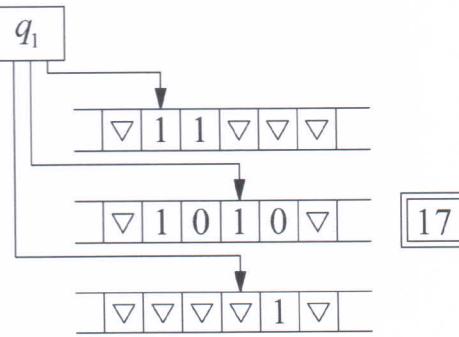


$$K_5 = (q_1, 1 \uparrow 1, 101 \uparrow 0, \nabla \uparrow \nabla)$$

$$K_5 = \begin{bmatrix} \nabla & \nabla & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ \nabla & \nabla & \nabla & \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$K_5 = (1q_1 1, 101q_1 0, q_1 \nabla)$$

7. q_1

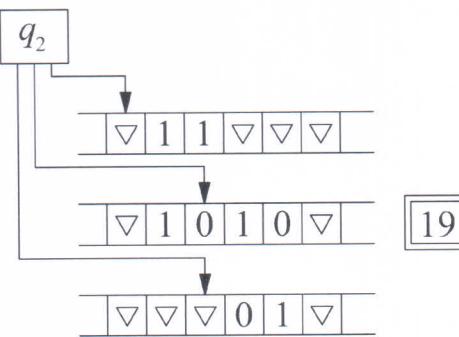


$$K_6 = (q_1, \nabla \uparrow 11, 10 \uparrow 10, \nabla \uparrow 1)$$

$$K_6 = \begin{bmatrix} \nabla & \nabla & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ \nabla & \nabla & \nabla & \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$K_6 = (q_1 11, 10 q_1 10, q_1 \nabla 1)$$

8. q_2



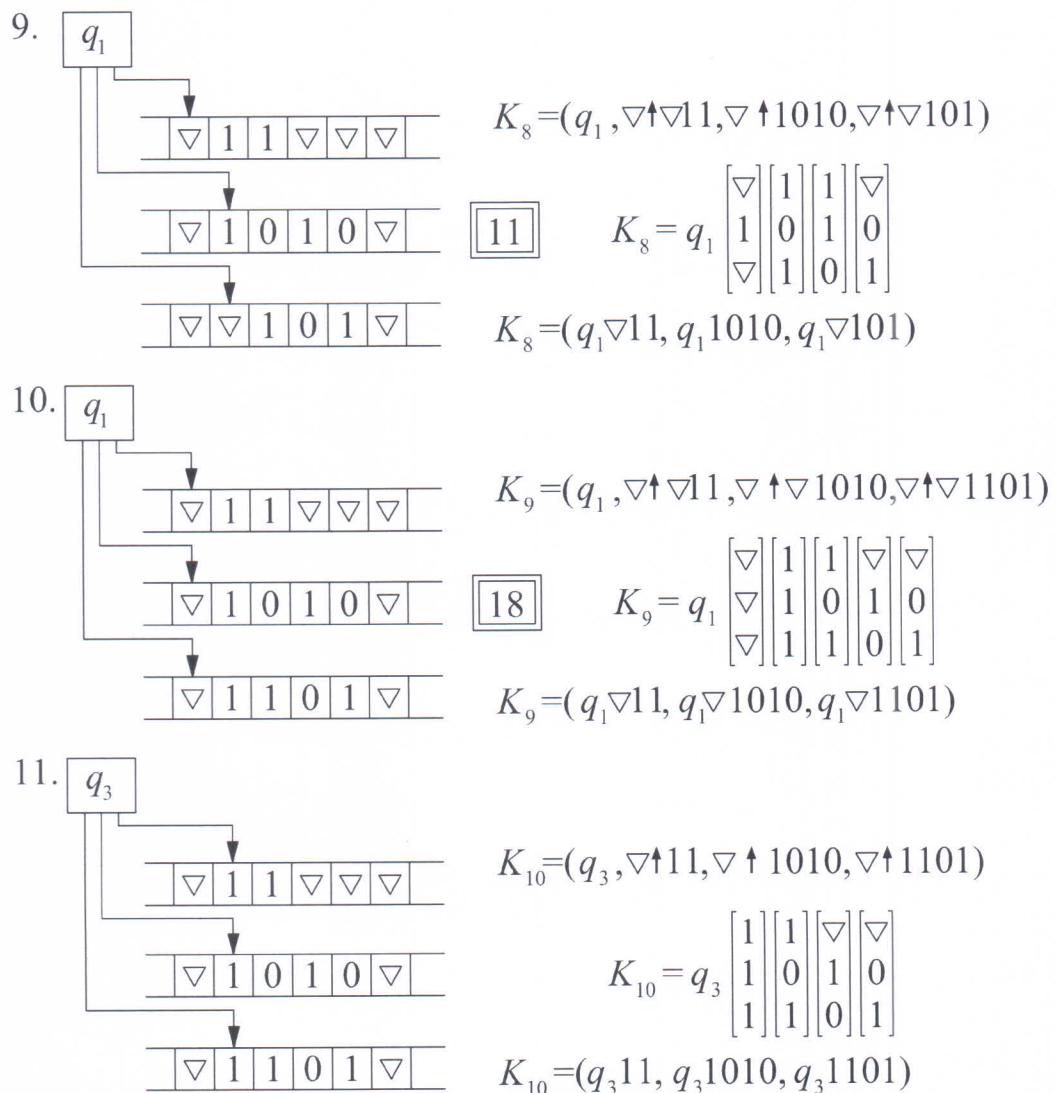
$$K_7 = (q_2, \nabla \uparrow \nabla 11, 1 \uparrow 010, \nabla \uparrow \nabla 01)$$

$$K_7 = \begin{bmatrix} \nabla & \nabla & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ \nabla & \nabla & 0 & 1 \end{bmatrix} q_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$K_7 = (q_2 \nabla 11, 1 q_2 010, q_2 \nabla 01)$$

Rysunek 1.7: Wielotaśmowa maszyna Turinga z zadania.

Obliczenia 3-taśmowej maszyny Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.



$$K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8 \vdash K_9 \vdash K_{10}$$

Rysunek 1.8: Wielotaśmowa maszyna Turinga z zadania.

Obliczmy sumę liczb 11 i 1010.

Konfiguracja początkowa to

$$(1.97) \quad K_0 = q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

Dalsze obliczenia to

$$(1.98) \quad K_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.99) \quad K_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.100) \quad K_3 = \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.101) \quad K_4 = \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.102) \quad K_5 = \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.103) \quad K_6 = \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.104) \quad K_7 = \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_2 \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.105) \quad K_8 = q_1 \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.106) \quad K_9 = q_1 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.107) \quad K_{10} = q_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

A więc

$$(1.108) \quad K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8 \vdash K_9 \vdash K_{10}.$$

Obliczenia możemy zapisać też jako

$$(1.109) \quad q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash$$

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash$$

$$\begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_2 \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash$$

$$q_1 \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \vdash q_1 \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \vdash q_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \nabla \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \vdash.$$

W innych zapisach mamy

$$(1.110) \quad K_0 = (q_0, \nabla \uparrow 11, \nabla \uparrow 1010, \nabla \uparrow \nabla),$$

$$(1.111) \quad K_1 = (q_0, 1 \uparrow 1, 1 \uparrow 010, \nabla \uparrow \nabla),$$

$$(1.112) \quad K_2 = (q_0, 11 \uparrow \nabla, 10 \uparrow 10, \nabla \uparrow \nabla),$$

$$(1.113) \quad K_3 = (q_0, 11 \uparrow \nabla, 101 \uparrow 0, \nabla \uparrow \nabla),$$

$$(1.114) \quad K_4 = (q_0, 11 \uparrow \nabla, 101 \uparrow 0, \nabla \uparrow \nabla),$$

$$(1.115) \quad K_5 = (q_1, 1 \uparrow 1, 101 \uparrow 0, \nabla \uparrow \nabla),$$

$$(1.116) \quad K_6 = (q_1, \uparrow 11, 10 \uparrow 10, \nabla \uparrow \nabla 1),$$

$$(1.117) \quad K_7 = (q_2, \nabla \uparrow \nabla 11, 1 \uparrow 010, \nabla \uparrow \nabla 01),$$

$$(1.118) \quad K_8 = (q_1, \nabla \uparrow \nabla 11, \nabla \uparrow 1010, \nabla \uparrow \nabla 101),$$

$$(1.119) \quad K_9 = (q_1, \nabla \uparrow \nabla 11, \nabla \uparrow \nabla 1010, \nabla \uparrow \nabla 1101),$$

$$(1.120) \quad K_{10} = (q_3, \nabla \uparrow 11, \nabla \uparrow 1010, \nabla \uparrow 1101).$$

A więc

$$(1.121) \quad K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8 \vdash K_9 \vdash K_{10}.$$

W innych zapisach mamy

$$(1.122) \quad K_0 = (q_011, q_01010, q_0\triangleright),$$

$$(1.123) \quad K_1 = (1q_01, 1q_0010, q_0\triangleright),$$

$$(1.124) \quad K_2 = (11q_0\triangleright, 10q_010, q_0\triangleright),$$

$$(1.125) \quad K_3 = (11q_0\triangleright, 101q_00, q_0\triangleright),$$

$$(1.126) \quad K_4 = (11q_0\triangleright, 1010q_0\triangleright, q_0\triangleright),$$

$$(1.127) \quad K_5 = (1q_11, 101q_10, q_1\triangleright),$$

$$(1.128) \quad K_6 = (q_111, 10q_110, q_1\triangleright),$$

$$(1.129) \quad K_7 = (q_2\triangleright 11, 1q_2010, q_2\triangleright),$$

$$(1.130) \quad K_8 = (q_1\triangleright 11, q_11010, q_1\triangleright),$$

$$(1.131) \quad K_9 = (q_1\triangleright 11, q_1\triangleright 1010, q_1\triangleright 1101),$$

$$(1.132) \quad K_{10} = (q_311, q_31010, q_31101).$$

A więc

$$(1.133) \quad K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8 \vdash K_9 \vdash K_{10}.$$

1.4 Wielościeżkowa maszyna Turinga

Jednym z wariantów maszyny Turinga jest maszyna, w której taśma może mieć wiele ścieżek. **Wielościeżkowa maszyna Turinga** posiada taśmę podzieloną na k ścieżek. Taśma może być obustronne lub jednostronne nieskończona.

Przeważnie **wielościeżkowa maszyna Turinga** (k -ścieżkowa maszyna Turinga) M jest określana jako siódemka uporządkowana

$$(1.134) \quad M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \triangleright, F)$$

z odpowiednio określoną funkcją przejścia.

Funkcja δ (funkcja następnego ruchu lub funkcja przejścia) jest dana przez

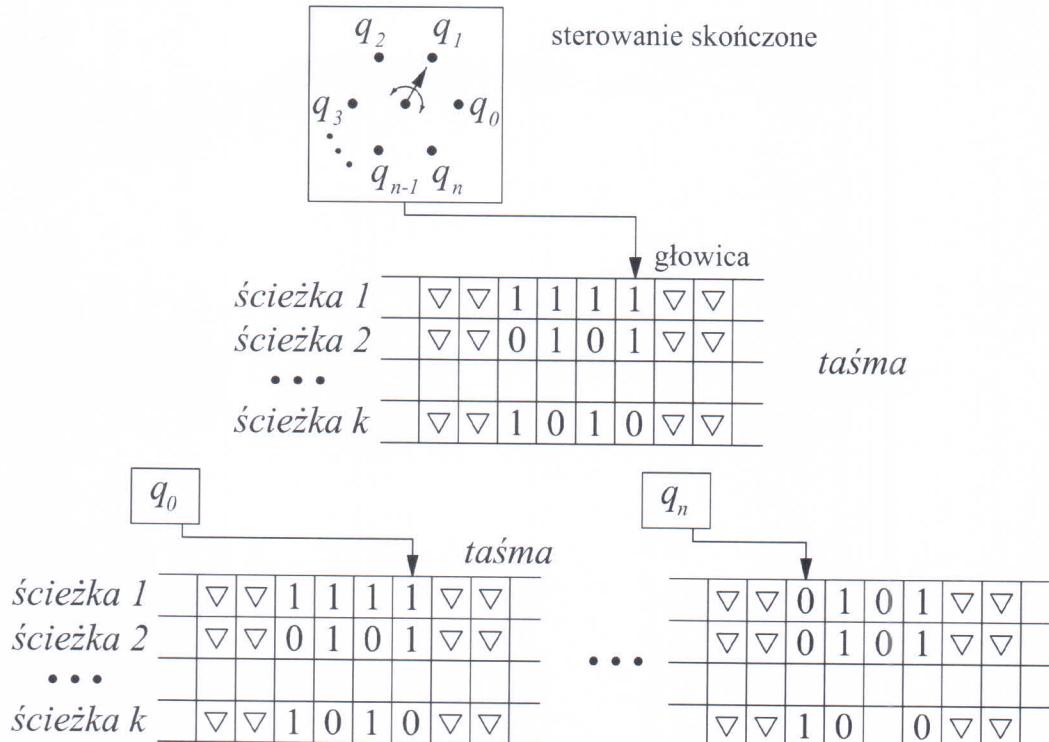
$$(1.135) \quad \delta: Q \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times D.$$

Zapiszmy

$$(1.136) \quad \delta(p, [x_1, x_2, \dots, x_k]) = (q, [y_1, y_2, \dots, y_k], d),$$

gdzie stany $p, q \in Q$, a $[x_1, x_2, \dots, x_k], [y_1, y_2, \dots, y_k]$ to wektory odczytywany i zapisywany do komórki oraz d to kierunek przesunięcia głowicy. W podstawowej wersji maszyny Turinga głowica może przesuwać się w lewo lub prawo, co oznaczmy przez \leftarrow i \rightarrow , czyli $D = \{\leftarrow, \rightarrow\}$. W innej wersji maszyny Turinga głowica dodatkowo może pozostawać w miejscu, czyli zbiór $D = \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$. Jeśli funkcja przejścia nie jest zdefiniowana na bieżącym stanie i bieżących symbolach taśm, to maszyna zatrzymuje się. Jeśli funkcja przejścia nie jest zdefiniowana na bieżącym stanie i bieżącym symbolu taśmy, to maszyna zatrzymuje się.

Wielościeżkowa maszyna Turinga.



Rysunek 1.9: Wielościeżkowa maszyna Turinga.

1.4.1 Wielościeżkowa maszyna Turinga działająca na systemie binarnym

Zad 1.8. Zaprojektuj 3-ścieżkową maszynę Turinga wykonującą dodawanie dwóch liczb w alfabetie binarnym

Musimy skonstruować $d: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ taką, że

$$(1.137) \quad d(m_{(2)}, n_{(2)}) \equiv m_{(2)} \pm n_{(2)},$$

Przykładowe, pisemne obliczenia sumy liczb binarnych

$$(1.138) \quad \begin{array}{r} 111 \\ 1010011 \\ + 101 \\ \hline 1011000 \end{array} \quad \begin{array}{r} 110100 \\ + 1010 \\ \hline 111100 \end{array} \quad \begin{array}{r} 111 \\ 111 \\ + 1 \\ \hline 1000 \end{array}$$

Na początku dwie wejściowe liczby są przechowywane w pierwszych dwóch ścieżkach. Dane wyjściowe są przechowywane w trzeciej ścieżce.

W stanie q_0 maszyna przesuwa głowice na prawy koniec wejścia

Do faktycznego dodawania służą dwa stany q_1 i q_2 . Stan q_1 odpowiada dodawaniu dwóch liczb bez przeniesienia, a stan q_2 odpowiada uwzględnieniu pożyczki.

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma^3 \rightarrow Q \times \Gamma^3 \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$ może być określona dla poszczególnych stanów bieżących.

Funkcja przejścia dla bieżącego stanu q_0

- $$(1.139) \quad \delta(q_0, [0, 0, \triangleright]) = (q_0, [0, 0, \triangleright], \rightarrow),$$
- $$(1.140) \quad \delta(q_0, [0, 1, \triangleright]) = (q_0, [0, 1, \triangleright], \rightarrow),$$
- $$(1.141) \quad \delta(q_0, [1, 0, \triangleright]) = (q_0, [1, 0, \triangleright], \rightarrow),$$
- $$(1.142) \quad \delta(q_0, [1, 1, \triangleright]) = (q_0, [1, 1, \triangleright], \rightarrow),$$
- $$(1.143) \quad \delta(q_0, [\triangleright, \triangleright, \triangleright]) = (q_1, [\triangleright, \triangleright, \triangleright], \leftarrow).$$

Funkcja przejścia dla bieżącego stanu q_1

- $$(1.144) \quad \delta(q_1, [0, 0, \triangleright]) = (q_1, [0, 0, 0], \leftarrow),$$
- $$(1.145) \quad \delta(q_1, [0, 1, \triangleright]) = (q_1, [0, 1, 1], \leftarrow),$$
- $$(1.146) \quad \delta(q_1, [1, 0, \triangleright]) = (q_1, [1, 0, 1], \leftarrow),$$
- $$(1.147) \quad \delta(q_1, [1, 1, \triangleright]) = (q_2, [1, 1, 0], \leftarrow),$$
- $$(1.148) \quad \delta(q_1, [\triangleright, \triangleright, \triangleright]) = (q_3, [\triangleright, \triangleright, \triangleright], \rightarrow).$$

Funkcja przejścia dla bieżącego stanu q_2

- $$(1.149) \quad \delta(q_2, [0, 0, \triangleright]) = (q_1, [0, 0, 1], \leftarrow),$$
- $$(1.150) \quad \delta(q_2, [0, 1, \triangleright]) = (q_2, [0, 1, 0], \leftarrow),$$
- $$(1.151) \quad \delta(q_2, [1, 0, \triangleright]) = (q_2, [1, 0, 0], \leftarrow),$$
- $$(1.152) \quad \delta(q_2, [1, 1, \triangleright]) = (q_2, [1, 1, 1], \leftarrow),$$
- $$(1.153) \quad \delta(q_2, [\triangleright, \triangleright, \triangleright]) = (q_3, [\triangleright, \triangleright, 1], \leftarrow).$$

Funkcja przejścia $\delta: Q \times \Gamma^3 \rightarrow Q \times \Gamma^3 \times \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$ może być określona przez tabele przejść dla poszczególnych stanów bieżących (tabele 1.4, 1.5, 1.6).

Rozważmy tabele

Nr	Stan bieżący	Czytany symbol	Nowy symbol	Nowy stan	Kierunek głowicy
1	q_0	$[0, 0, \triangleright]$	$[0, 0, \triangleright]$	q_0	\rightarrow
2	q_0	$[0, 1, \triangleright]$	$[0, 1, \triangleright]$	q_0	\rightarrow
3	q_0	$[1, 0, \triangleright]$	$[1, 0, \triangleright]$	q_0	\rightarrow
4	q_0	$[1, 1, \triangleright]$	$[1, 1, \triangleright]$	q_0	\rightarrow
5	q_0	$[\triangleright, \triangleright, \triangleright]$	$[\triangleright, \triangleright, \triangleright]$	q_1	\leftarrow

Tabela 1.4: Tabela przejścia dla bieżącego stanu q_0 .

Nr	Stan bieżący	Czytany symbol	Nowy symbol	Nowy stan	Kierunek głowicy
6	q_1	$[0, 0, \triangleright]$	$[0, 0, 0]$	q_1	\leftarrow
7	q_1	$[0, 1, \triangleright]$	$[0, 1, 1]$	q_1	\leftarrow
8	q_1	$[1, 0, \triangleright]$	$[1, 0, 1]$	q_1	\leftarrow
9	q_1	$[1, 1, \triangleright]$	$[1, 1, 0]$	q_2	\leftarrow
10	q_1	$[\triangleright, \triangleright, \triangleright]$	$[\triangleright, \triangleright, \triangleright]$	q_3	\rightarrow

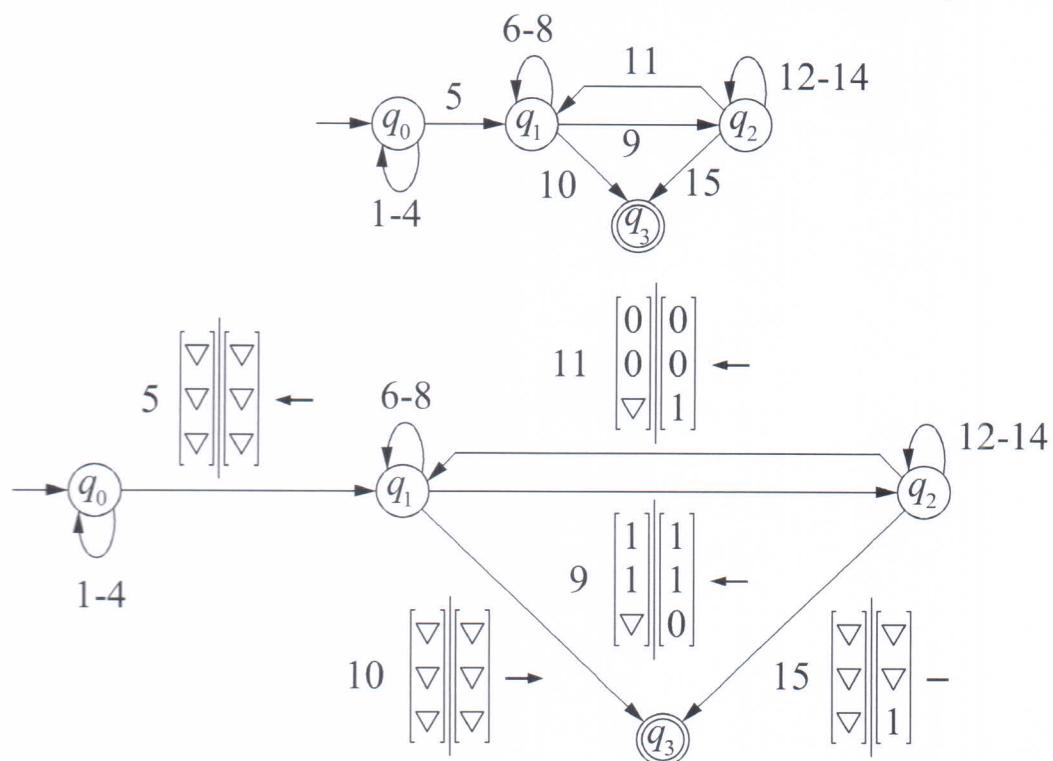
Tabela 1.5: Tabela przejścia dla bieżącego stanu q_1 .

Opracowanie laboratoriów Krzysztof Borzęcki

Nr	Stan bieżący	Czytany symbol	Nowy symbol	Nowy stan	Kierunek głowicy
11	q_2	$[0, 0, \nabla]$	$[0, 0, 1]$	q_1	\leftarrow
12	q_2	$[0, 1, \nabla]$	$[0, 1, 0]$	q_2	\leftarrow
13	q_2	$[1, 0, \nabla]$	$[1, 0, 0]$	q_2	\leftarrow
14	q_2	$[1, 1, \nabla]$	$[1, 1, 1]$	q_2	\leftarrow
15	q_2	$[\nabla, \nabla, \nabla]$	$[\nabla, \nabla, 1]$	q_3	—

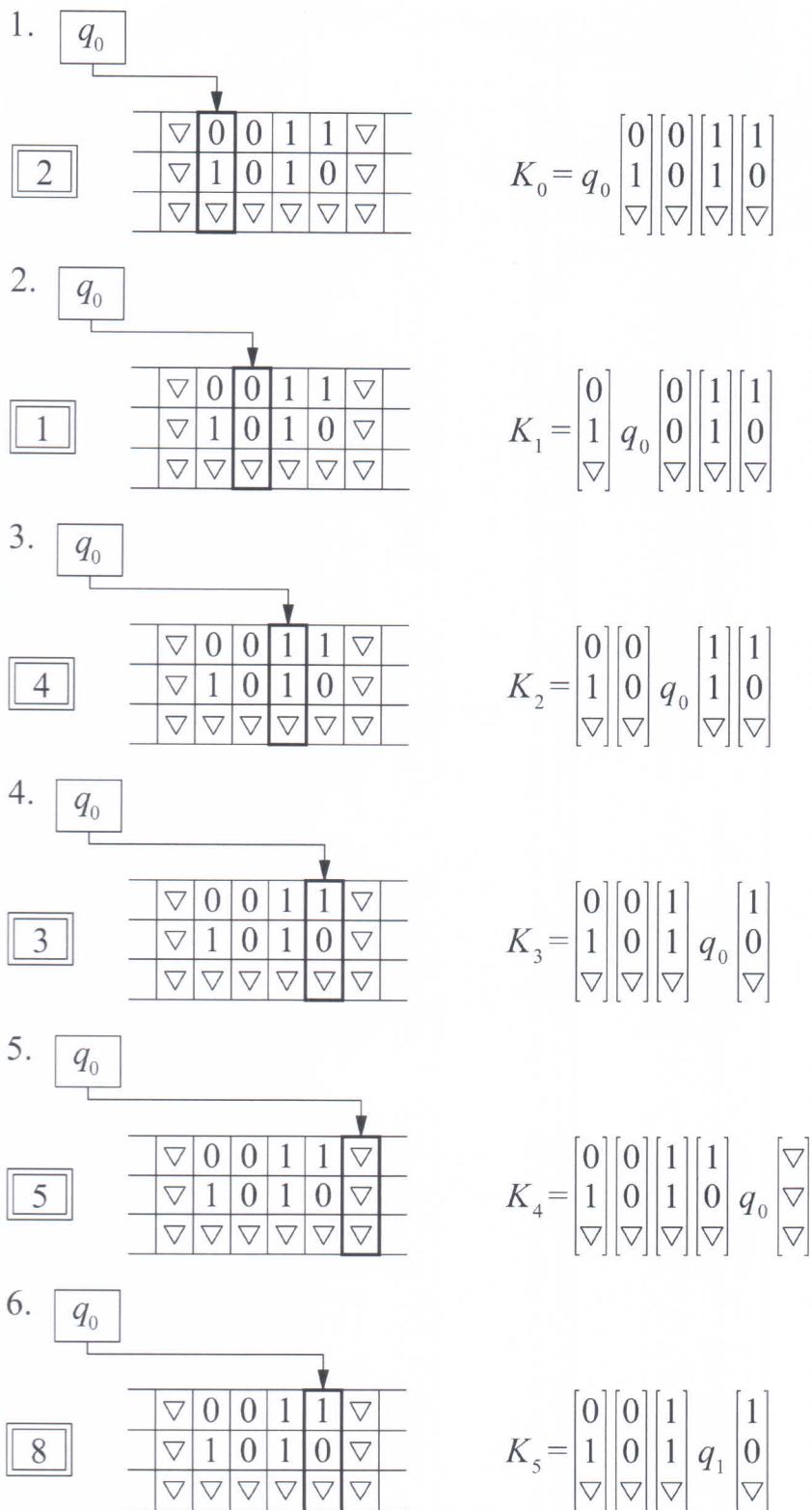
Tabela 1.6: Tabela przejścia dla bieżącego stanu q_2 .

3-ścieżkowa maszyna Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.



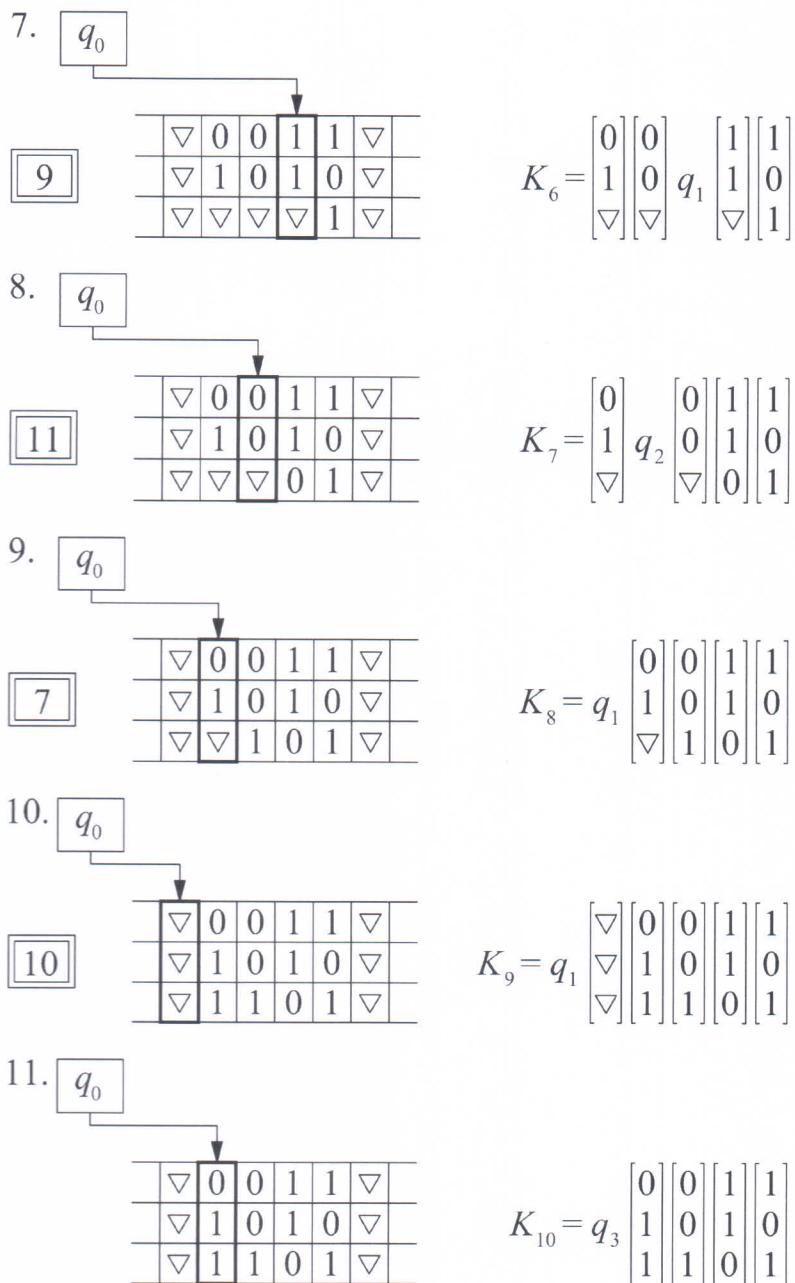
Rysunek 1.10: Wielościeżkowa maszyna Turinga z zadania.

Obliczenia 3-ścieżkowej maszyny Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.



Rysunek 1.11: Wielościeżkowa maszyna Turinga z zadania.

Obliczenia 3-ścieżkowej maszyny Turinga wykonująca dodawanie dwóch liczb binarnych.



$$K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8 \vdash K_9 \vdash K_{10}$$

Rysunek 1.12: Wielościeżkowa maszyna Turinga z zadania.

Obliczenia sumy liczb 11 i 1010 przez 3-ścieżkową maszynę Turinga przebiegają zgodnie z

$$(1.154) \quad K_0 = q_0 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.155) \quad K_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.156) \quad K_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.157) \quad K_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.158) \quad K_4 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.159) \quad K_5 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix}$$

$$(1.160) \quad K_6 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.161) \quad K_7 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.162) \quad K_8 = q_1 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.163) \quad K_9 = q_1 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(1.164) \quad K_{10} = q_3 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

A więc

$$(1.165) \quad K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \vdash K_3 \vdash K_4 \vdash K_5 \vdash K_6 \vdash K_7 \vdash K_8 \vdash K_9 \vdash K_{10}.$$

Obliczenia sumy liczb 11 i 1010 przez 3-ścieżkową maszynę Turinga można też zapisać zgodnie z

$$(1.166)$$

$$\begin{aligned}
& q_0 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \\
& \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_0 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \\
& \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} q_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \vdash \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} q_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \vdash q_1 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \vdash \\
& q_1 \begin{bmatrix} \nabla \\ \nabla \\ \nabla \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \vdash q_3 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$