计算机网络实验报告

Lab3-2 基于UDP服务设计可靠传输协议并编程实现

网络空间安全学院 物联网工程专业 2212039 田晋宇

jassary08/Computer Network (github.com)

实验要求

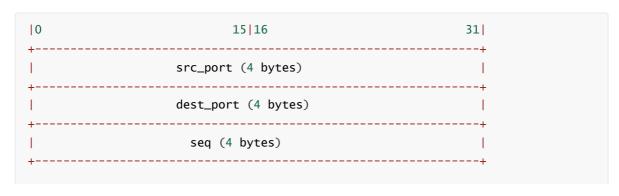
利用数据报套接字在用户空间实现面向连接的可靠数据传输,功能包括:建立连接、差错检测、接收确认、超时重传等。采用基于滑动窗口的流量控制机制,接收窗口大小为 1,发送窗口大小大于 1,支持累积确认,完成给定测试文件的传输。

一. 设计思想

1.协议设计

本次实验我仿照了TCP协议对**UDP 协议**的报文格式进行的了设计,以支持可靠传输和连接管理。报文头部包含多个字段: src_port 和 dest_port 用于标识通信的源端口和目标端口,seq 和 ack 分别表示序列号和确认号,用于控制数据的发送和接收顺序,确保可靠性。 length 表示整个数据报的长度,check 用于存储校验和,验证数据完整性。 flag 字段定义了一组标志位,用于连接建立(SYN)、终止(FIN)、确认(ACK)以及自定义功能(CFH)。 reserved 提供了扩展空间。数据部分最大支持1024字节,用于传输实际的应用数据。

字段	大小 (字节)	描述
src_port	4	源端口号
dest_port	4	目标端口号
seq	4	序列号,用于顺序控制
ack	4	确认号,用于确认接收数据
length	4	数据包长度
check	2	校验和
flag	2	标志位,控制协议状态
data	1024	数据部分





2.消息传输机制

本实验中使用的**ACK** 的值直接**等于**发送数据包的**序列号**,使用这种非累加的确认机制,更适合 UDP 等 无连接协议,能够明确地告诉发送端接收端收到了哪些包,提高了可靠性,适合对传输完整性要求较高 的实验和场景(如文件传输、实时通信等)。

• 三次握手——建立连接

改进后的协议建立连接的流程如下:

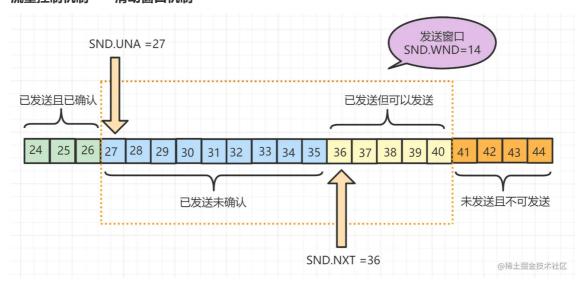
步骤	发送方	接收方
第一次握手	发送 SYN, Seq = X	
第二次握手		接收并发送 SYN, ACK = X, Seq = Y
第三次握手	接收并发送 ACK = Y	

• 差错检查机制——校验和

实验设计的**校验和机制**的核心思想是通过累加数据字段的值来形成一个**校验和**,并在传输数据时携带该校验和。当接收端收到数据时,重新计算数据的校验和,并与收到的校验和对比:

- 如果两者一致,说明数据未被破坏。
- 。 如果不一致,说明数据在传输过程中发生了错误。

• 流量控制机制——滑动窗口机制



本实验使用的可靠性传输机制是**GoBackN滑动窗口**,这是一种在网络数据传输中实现流量控制的机制。它通过限制发送方在接收到确认前发送数据的最大量,来避免网络拥塞。窗口大小会根据网络状况动态调整,因此被称为"滑动"窗口。

滑动窗口维护了三个关键变量:

- 1. **窗口大小(Windows_Size):** 表示在收到确认前,发送方最多可以发送的数据量。这个值初始为 1,之后会根据接收方的反馈动态调整。
- 2. **窗口base(Base_Seq):** 指向当前窗口的第一个分组的序列号。只有收到了base对应分组的ACK确认,窗口才会向前滑动。
- 3. 下一个待发送的序列号(Next Seq): 它等于base加上当前已发送但未确认的分组数。

发送方在给定时刻,只能发送序列号在 [base, base+Windows_Size) 范围内的分组。当收到了base对应的ACK时,窗口就会向前滑动,base增加1。这样,就允许发送更多的新数据。

如果在一定时间内没收到ACK,发送方会重发窗口内未确认的分组。如果收到了重复的ACK,发送方也会重发对应的分组。这提供了一定程度的可靠传输。

同时,通过动态调整Windows_Size的大小,滑动窗口可以很好地适应网络状况。当网络状况良好时,窗口会增大,允许更多的数据同时发送。当网络拥塞时,窗口会减小,限制发送速率。

• 重传机制——超时重传和快速重传机制

快速重传机制是基于接收方返回的重复ACK来进行数据包重传的方法。它不需要等待超时时间就能触发重传,从而能更快地恢复因丢包导致的传输中断。在实现中,发送方会维护一个重复ACK的计数器,当收到三个相同序号的重复ACK时,就认为该序号之后的数据包可能已经丢失,此时会立即重传从丢失包开始的所有未确认数据包。这种机制的主要优势在于能够快速响应网络中的丢包情况,大大减少了等待超时的时间浪费,提高了网络的吞吐量和传输效率。

超时重传机制是通过设置超时计时器来监控数据包传输,当在规定时间内未收到确认就进行重传的基本可靠传输保障机制。它需要合理设置超时阈值(RTO),如果设置太短会导致不必要的重传,设置太长则会影响传输效率。一般来说,超时时间会基于网络的RTT(往返时间)来设置。在具体实现时,发送方会记录每个数据包的发送时间,并周期性检查是否超时,一旦发现超时就会重新发送相应的数据包,同时可能触发拥塞控制机制。

这两种重传机制在实际应用中往往是**配合使用**的。快速重传机制响应更快,不需要等待超时周期就能发现并处理丢包情况,特别适合网络质量较好的场景。而超时重传机制虽然反应较慢,但是作为最后的保障手段必不可少,可以处理那些无法通过快速重传机制检测到的丢包情况。在资源消耗方面,快速重传需要维护计数器但网络开销较小,超时重传则需要定时器机制但实现相对简单。

• 四次挥手——断开连接

四次挥手的过程与三次握手类似,发送的确认号为对方发来的序列号。

步骤	发送方	接收方
第一次挥手	发送 FIN, Seq = U	
第二次挥手		接收并发送 ACK , Ack = U
第三次挥手		发送 FIN, Seq = V
第四次挥手	接收并发送 ACK, Ack = V	

二. 代码实现

1. 协议设计及宏定义

我们在头文件 udp_packet.h 中定义了UDP数据包的结构体,以及一些**宏定义常量**和**函数**。在 udp_packet.cpp 中给出了宏定义函数的具体实现。

具体各成员变量和功能在上一章节已经阐述, 此处不再过多赘述。

```
#ifndef UDP_PACKET_H
#define UDP_PACKET_H
#include <iostream>
#include <bitset>
#include <cstdint>
#include <cstring>
#include <winsock2.h>
#include <fstream>
#include <thread>
#include <ws2tcpip.h>
#include <chrono>
using namespace std;
#define MAX_DATA_SIZE 1024 // 数据部分的最大大小
#define TIMEOUT 1000 // 超时时间(毫秒)
// 目标路由端口
#define CLIENT_IP "127.0.0.1" // 目标路由 IP 地址 #define ROUTER_IP "127.0.0.1" // 目标路由 IP 地址
// UDP 数据报结构
struct UDP_Packet {
   uint32_t src_port; // 源端口
   uint32_t dest_port;
                         // 目标端口
   uint32_t seq;
                         // 序列号
                         // 确认号
   uint32_t ack;
   uint32_t length;
                        // 数据长度(包括头部和数据)
   uint16_t flag; // 标志位
uint16_t check; // 校验和
   char data[MAX_DATA_SIZE]; // 数据部分
   // 标志位掩码
   static constexpr uint16_t FLAG_FIN = 0x8000; // FIN 位
   static constexpr uint16_t FLAG_CFH = 0x4000; // CFH 位
   static constexpr uint16_t FLAG_ACK = 0x2000; // ACK 位
   static constexpr uint16_t FLAG_SYN = 0x1000; // SYN 位
   UDP_Packet() : src_port(0), dest_port(0), seq(0), ack(0), length(0),
flag(0), check(0) {
       memset(data, 0, MAX_DATA_SIZE); // 将数据部分初始化为 0
   }
   // 设置标志位
```

```
void Set_CFH();
   bool Is_CFH() const;
   void Set_ACK();
   bool Is_ACK() const;
   void Set_SYN();
   bool Is_SYN() const;
   void Set_FIN();
   bool Is_FIN() const;
   // 校验和计算
   uint16_t Calculate_Checksum() const;
   // 校验和验证
   bool CheckValid() const;
   // 打印消息
   void Print_Message() const;
};
#endif
```

在 udp_packet.cpp 中为 CFH、 ACK、 SYN 和 FIN 四种标志位提供了设置和检查方法,使用按位或操作 (l=)来设置特定标志位,按位与操作 (l=)检查某一位是否被设置。

```
// 以ACK位的设置和检查为例
void UDP_Packet::Set_ACK() {
    flag |= FLAG_ACK;
}
bool UDP_Packet::Is_ACK() const {
    return (flag & FLAG_ACK) != 0;
}
```

Calculate_Checksum 方法负责对包头和数据部分计算校验和,用于保证数据完整性:

- 在计算校验和前,验证 this 和 data 指针,避免空指针导致的错误。
- 将包头字段逐一累加到 sum。
- 按双字节读取数据部分,每次读取两个字节形成一个 16 位的 word , 并累加。
- 将 32 位的累加和中的高 16 位进位加回到低 16 位,直到 sum 只剩下 16 位。
- 返回 sum 的按位取反值作为校验和。

```
uint16_t UDP_Packet::Calculate_Checksum() const {
    // 验证 this 和 data 的有效性
    if (this == nullptr) {
        cerr << "[错误] this 指针为空,无法计算校验和。" << endl;
        return 0;
    }
    if (data == nullptr) {
        cerr << "[错误] 数据指针无效,无法计算校验和。" << endl;
        return 0;
    }
}</pre>
```

```
uint32\_t sum = 0;
   // 累加 UDP 头部
   sum += src_port;
   sum += dest_port;
   sum += (seq >> 16) & 0xFFFF;
   sum += seq & 0xffff;
   sum += (ack >> 16) & 0xFFFF;
   sum += ack & 0xffff;
   sum += length;
   // 累加数据部分,确保范围合法
   for (size_t i = 0; i < MAX_DATA_SIZE - 1 \&\& i + 1 < length; i += 2) {
        uint16_t word = (data[i] << 8) | (data[i + 1] & 0xff);</pre>
       sum += word;
   }
   // 将进位加回低 16 位
   while (sum >> 16) {
       sum = (sum \& 0xFFFF) + (sum >> 16);
   return ~sum & OxFFFF;
}
```

Checkvalid 方法负责验证接收包的校验和是否正确,通过比较包内的 Check 值和 Calculate_Checksum() 的结果判断包是否完整。

```
bool UDP_Packet::CheckValid() const {
   return (check & 0xffff) == Calculate_Checksum();
}
```

2. 套接字初始化

发送端和接收端的部分我们分别在 client_send.cpp 和 server_receive.cpp 中实现。我通过 UDPClient 类和 UDPServer 类进行封装,类内实现了**初始化**,**建立连接**,**传输文件**和**断开连接**等功能。

以**发送端**为例, SOCKET clientSocket 用于存储客户端的 UDP 套接字。 sockaddr_in clientAddr 保存客户端的地址信息,包括 IP 和端口。保存目标路由的地址信息。 uint32_t seq 客户端的当前序列号,用于标记数据包的顺序,在发送每个数据包时递增,确保可靠性。

```
bool connect() {}
bool Send_Message(const string& file_path) {}
bool Disconnect() {}
~UDPClient() {}
};
```

在**初始化**客户端UDP套接字的过程中,首先初始化winsock库,并检查版本是否与指定版本匹配,接着初始化**UDP套接字**,使用IPv4地址族,并将套接字设置为**非阻塞模式**,接着将**客户端地址**绑定在套接字上,最后配置好**目标路由地址**,初始化的过程完成。

```
bool init() {
       // 初始化 Winsock
       WSADATA wsaData;
       int result = WSAStartup(MAKEWORD(2, 2), &wsaData);
       if (result != 0) {
           cerr << "[错误] WSAStartup 失败,错误代码: " << result << endl;
          return false;
       }
       // 检查版本是否匹配
       if (LOBYTE(wsaData.wVersion) != 2 || HIBYTE(wsaData.wVersion) != 2) {
           cerr << "[错误] 不支持的 WinSock 版本。" << endl;
           WSACleanup();
          return false;
       }
       // 创建 UDP 套接字
       clientSocket = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0);
       if (clientSocket == INVALID_SOCKET) {
           cerr << "[错误] 套接字创建失败,错误代码: " << wSAGetLastError() << endl;
           WSACleanup();
          return false;
       }
       cout << "[日志] 套接字创建成功。" << end1;
       // 设置非阻塞模式
       u_long mode = 1;
       if (ioctlsocket(clientSocket, FIONBIO, &mode) != 0) {
           cerr << "[错误] 设置非阻塞模式失败,错误代码: " << wSAGetLastError() <<
end1;
           closesocket(clientSocket);
           WSACleanup();
          return false;
       }
       cout << "[日志] 套接字设置为非阻塞模式。" << end1;
       // 配置客户端地址
       memset(&clientAddr, 0, sizeof(clientAddr));
       clientAddr.sin_family = AF_INET;
       clientAddr.sin_port = htons(CLIENT_PORT);
       inet_pton(AF_INET, CLIENT_IP, &clientAddr.sin_addr);
       // 绑定客户端地址到套接字
```

3. 三次握手——建立连接

发送端

connect() 方法实现了通过 UDP 协议的三次握手过程,此处仿照 TCP 连接的建立。三次握手流程确保了发送方和接收方的同步,保证双方连接建立成功。同样以发送端为例:

1. 第一次握手

- 初始化一个 UDP_Packet, 设置以下字段:
 - 。 源端口和目标端口。
 - 。 设置 SYN 标志位,表示这是一个连接请求包。
 - 。 设置序列号 seq , 并计算校验和。
- 发送 SYN 数据包。
- 记录发送时间 msg1_Send_Time , 用于后续超时重传判断。

2. 第二次握手

- 循环等待接收服务端返回的 SYN + ACK 包:
 - 。 验证标志位、校验和和确认号是否正确。
 - 。 如果验证通过,退出循环,表示第二次握手成功。
- 如果超时未收到正确的响应包:
 - 。 重新发送第一次握手的 SYN 包,并更新发送时间。

3. 第三次握手

- 初始化一个新的 UDP_Packet:
 - o 设置序列号为 seq + 1。
 - o 确认号 ack 设置为服务端的序列号 con_msg[1].seq。
 - 设置 ACK 标志位,表示确认服务端的同步。
 - 。 发送第三次握手的 ACK 包。

```
bool connect() {
```

```
UDP_Packet con_msg[3]; // 三次握手消息
       // 第一次握手
       con_msg[0] = {}; // 清空结构体
       con_msg[0].src_port = CLIENT_PORT;
       con_msg[0].dest_port = ROUTER_PORT;
       con_msg[0].Set_SYN();
                                            // 设置 SYN 标志位
                                            // 设置序列号
       con_msg[0].seq = ++seq;
       con_msg[0].check = con_msg[0].Calculate_Checksum(); // 计算校验和
       auto msg1_Send_Time = chrono::steady_clock::now(); // 记录发送时间
       cout << "[日志] 第一次握手: 发送 SYN..." << end1;
       if (sendto(clientSocket, (char*)&con_msg[0], sizeof(con_msg[0]), 0,
           (sockaddr*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR) {
           cerr << "[错误] 第一次握手消息发送失败。" << end1;
           return false;
       }
       // 第二次握手
       socklen_t addr_len = sizeof(routerAddr);
       while (true) {
           // 接收 SYN+ACK 消息
           if (recvfrom(clientSocket, (char*)&con_msg[1], sizeof(con_msg[1]),
0,
               (sockaddr*)&routerAddr, &addr_len) > 0) {
               if (con_msg[1].Is_ACK() \&\& con_msg[1].Is_SYN() \&\&
con_msg[1].CheckValid() &&
                   con_msg[1].ack == con_msg[0].seq) {
                   cout << "[日志] 第二次握手成功: 收到 SYN+ACK。" << end1;
                   break;
               }
               else {
                   cerr << "[错误] 第二次握手消息验证失败。" << end1;
               }
           }
           // 超时重传第一次握手消息
           auto now = chrono::steady_clock::now();
           if (chrono::duration_cast<chrono::milliseconds>(now -
msg1_Send_Time).count() > TIMEOUT) {
               cout << "[日志] 超时, 重传第一次握手消息。" << end1;
               con_msg[0].check = con_msg[0].Calculate_Checksum(); // 重新计算校验
和
               if (sendto(clientSocket, (char*)&con_msg[0], sizeof(con_msg[0]),
0,
                   (sockaddr*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR)
{
                   cerr << "[错误] 重传失败。" << end];
                   return false;
               }
               msg1_Send_Time = now; // 更新发送时间
           }
       }
       seq = con_msg[1].seq;
       // 第三次握手
```

```
con_msg[2] = {}; // 清空结构体
   con_msg[2].src_port = CLIENT_PORT;
   con_msg[2].dest_port = ROUTER_PORT;
   con_msg[2].seq = seq + 1;
                              // 设置序列号
   con_msg[2].ack = con_msg[1].seq; // 设置确认号
   con_msg[2].Set_ACK();
                                  // 设置 ACK 标志位
   con_msg[2].check = con_msg[2].Calculate_Checksum(); // 计算校验和
   cout << "[日志] 第三次握手: 发送 ACK..." << end1;
   if (sendto(clientSocket, (char*)&con_msg[2], sizeof(con_msg[2]), 0,
       (sockaddr*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR) {
       cerr << "[错误] 第三次握手消息发送失败。" << end1;
       return false;
   }
   cout << "[日志] 三次握手完成,连接建立成功。" << end1;
   return true;
}
```

服务器端

服务器端建立连接的过程与客户端相对应,首先接收来自客户端的 SYN 消息,接收后对消息进行校验,发送 SYN + ACK 消息,最后等待接收客户端的第三次握手消息。

代码逻辑与客户端相似, 此处不再展示。

4. 发送数据包

客户端

在本次实验中,由于滑动窗口的实现较为复杂,因此我将发送数据包所用的功能用函数封装起来,最终在Send_Message函数中调用,大大提高了代码的可读性。

为了实现多线程的滑动窗口算法,增加了一系列必要的变量:

```
//多线程变量定义
atomic_int Base_Seq(1);
atomic_int Next_Seq(1);
atomic_int Header_Seq(0);
atomic_int Count(0);
atomic_bool Resend(false);
atomic_bool Over(false);
mutex mtx;
```

- Base_Seq:表示滑动窗口的基序列号,初始值为1。原子操作确保在多线程环境下对该变量的访问是线程安全的。
- Next_Seq:表示下一个要发送的消息的序列号,初始值为1。
- Header_Seq:表示消息头中的序列号,初始值为0。
- Count:用于计数某些事件或操作的次数,初始值为0。
- Resend:表示是否需要重发消息,初始值为false。
- Over:表示通信是否结束,初始值为false.
- **mtx:**互斥量,用于在多线程环境下对共享资源进行同步访问。互斥量可以防止多个线程同时访问临界区,避免竞态条件的发生。

1. 数据包发送

客户端首先通过 sendFileHeader 方法发送文件头信息,该信息通常包括文件名、文件大小、以及其他必要的文件元数据。之后,客户端通过 sendFileData 方法分割文件数据并发送,每个数据包都会被标记一个序列号。

• **sendFileHeader 方法**: 该方法将文件的基本信息封装为数据包,发送给服务器。文件头通常包括文件的名称、大小、以及文件类型等。

```
bool sendFileHeader(UDP_Packet* data_msg, const string& file_name) {
       strcpy_s(data_msg[0].data, file_name.c_str());
       data_msg[0].data[strlen(data_msg[0].data)] = '\0';
       data_msg[0].length = file_length;
       data_msg[0].seq = ++seq;
       data_msg[0].Set_CFH();
       data_msg[0].src_port = CLIENT_PORT;
       data_msg[0].dest_port = ROUTER_PORT;
       data_msg[0].check = data_msg[0].Calculate_Checksum();
       SetConsoleTextAttribute(hConsole, 11); // 浅蓝色
       cout << "[发送] 文件头信息包: " << file_name
           << " (序列号: " << data_msg[0].seq << ")" << endl;
       SetConsoleTextAttribute(hConsole, 7);
       if (sendto(clientSocket, (char*)&data_msg[0], sizeof(data_msg[0]),
0,
           (SOCKADDR*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR) {
           SetConsoleTextAttribute(hConsole, 12); // 红色
           cerr << "[错误] 文件头发送失败,错误码: " << wsaGetLastError() <<
end1;
           SetConsoleTextAttribute(hConsole, 7);
           return false;
       }
       return true;
   }
```

• **sendFileData 方法**: 该方法将文件数据拆分成固定大小的块,并通过 UDP 包逐个发送。每个数据包都带有一个序列号,用于标识数据包的顺序。

```
bool sendFileData(UDP_Packet* data_msg, ifstream& file, int next_seq, int last_length) {

    // 读取文件数据

    if (next_seq == Msg_Num && last_length) {

        file.read(data_msg[next_seq - 1].data, last_length);

        data_msg[next_seq - 1].length = last_length;

    }

    else {

        file.read(data_msg[next_seq - 1].data, MAX_DATA_SIZE);

        data_msg[next_seq - 1].length = MAX_DATA_SIZE;

}

// 设置数据包属性

data_msg[next_seq - 1].seq = ++seq;

data_msg[next_seq - 1].src_port = CLIENT_PORT;

data_msg[next_seq - 1].dest_port = ROUTER_PORT;
```

• handleResend方法: 该方法处理那些通过快速重传机制需要重传的数据包

```
void handleResend(UDP_Packet* data_msg) {
       SetConsoleTextAttribute(hConsole, 14);
       cout << "\n[重传] 开始重传未确认的数据包..." << end1;
       SetConsoleTextAttribute(hConsole, 7);
       for (int i = 0; i < Next_Seq - Base_Seq; i++) {
           lock_guard<mutex> lock(mtx);
           int resend_seq = Base_Seq + i - 1;
           data_msg[resend_seq].check =
data_msg[resend_seq].Calculate_Checksum();
           if (sendto(clientSocket, (char*)&data_msg[resend_seq],
sizeof(data_msg[resend_seq]), 0,
               (SOCKADDR*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) != SOCKET_ERROR)
{
               SetConsoleTextAttribute(hConsole, 14);
               cout << "[重传] 数据包重传成功,序列号: " << resend_seq +
Header_Seq + 1 \ll end1;
               SetConsoleTextAttribute(hConsole, 7);
           }
       }
       Resend = false;
   }
```

2. 传输进度与统计

• 传输进度: 客户端会打印一个传输进度条来显示当前文件传输的进度。

```
void printTransferProgress(uint64_t transferred, uint64_t total,
chrono::steady_clock::time_point start_time) {
    auto now = chrono::steady_clock::now();
    double elapsed = chrono::duration<double>(now - start_time).count();
    double speed = (transferred - total) / elapsed / 1024; // KB/s
    int percentage = (int)((transferred - total) * 100.0 / total);

// 进度条宽度
const int bar_width = 50;
```

• 传输统计:在文件传输完成后,输出统计数据,如传输的总时间、吞吐率等。

```
void Thread_Ack() {
       int Err_ack_Num = 0;
       int resend_threshold = 3; // 设定重复确认的重发阈值
       int resend_counter = 0; // 用于统计连续的相同 ACK
       while (true) {
           UDP_Packet ack_msg;
           // 接收ACK消息
           if (recvfrom(clientSocket, (char*)&ack_msg, sizeof(ack_msg), 0,
(SOCKADDR*)&routerAddr, &addr_len)) {
              // 确保接收到的包是有效的 ACK
              if (ack_msg.Is_ACK() && ack_msg.Checkvalid()) {
                  lock_guard<mutex> lock(mtx); // 加锁保护临界区
                  cout << "[日志] 接收到确认消息,ACK 序列号: " << ack_msg.ack
<< end1;
                  // 处理 ACK 序列号更新
                  if (ack_msg.ack >= Base_Seq + Header_Seq) {
                      Base_Seq = ack_msg.ack - Header_Seq + 1;
                  }
                  // 检查是否完成所有消息传输
                  if (ack_msg.ack - Header_Seq == Msg_Num + 1) {
                      Over = true;
                      return; // 完成传输,退出线程
                  }
                  // 错误 ACK 重发控制
                  if (Err_ack_Num != ack_msg.ack) {
                      Err_ack_Num = ack_msg.ack;
                      resend_counter = 0; // 重设计数器
                  }
                  else {
                      resend_counter++;
                      if (resend_counter >= resend_threshold) {
```

```
Resend = true; // 达到重发阈值,设置重发标志 resend_counter = 0; // 重设计数器 } } } } } 
}
```

3. 子线程: ACK 消息处理

实现了一个滑动窗口机制中接收消息的**线程函数** Thread_Ack(),它的主要功能是接收来自发送端的确认消息(ACK),并根据接收到的 ACK 更新滑动窗口的状态。

1. 初始化变量:

这些变量用于实现快速重传机制

- Err_ack_Num: 用于记录上一次收到的错误 ACK 序列号。
- o resend_threshold:设定重复确认的重发阈值,默认为3。
- o resend_counter:用于统计连续收到相同 ACK 的次数。
- 2. 对接收到的消息进行检查,确保是**有效的 ACK 消息**。
- 3. 如果接收到有效的 ACK 消息, 进入临界区 (使用互斥锁 mtx进行保护):
 - 。 输出接收到的 ACK 序列号的日志信息。
 - o 更新滑动窗口的基序列号 Base_Seq: 如果接收到的 ACK 序列号大于等于 Base_Seq + Header_Seq,则将 Base_Seq 更新为 ack_msg.ack Header_Seq + 1。
 - o 检查是否完成了所有消息的传输:如果接收到的 ACK 序列号减去 Header_Seq 等于消息总数 Msq_Num + 1,则说明传输完成,将 over 标志设置为 true,并退出线程函数。

4. 错误 ACK **重发控制**:

- o 如果接收到的 ACK 序列号与上一次收到的错误 ACK 序列号 Err_ack_Num 不同,则更新 Err_ack_Num 为当前接收到的 ACK 序列号,并将 resend_counter 重置为 0。
- o 如果接收到的 ACK 序列号与 Err_ack_Num 相同,则增加 resend_counter 的计数。如果 resend_counter 达到重发阈值 resend_threshold,则将 Resend 标志设置为 true,表示需要重发消息,并将 resend_counter 重置为 0。

通过这个线程函数,接收端可以接收来自发送端的 ACK 消息,并根据接收到的 ACK 更新滑动窗口的状态。同时,它还实现了错误 ACK 的重发控制机制,当连续收到一定次数的相同 ACK 时,会触发消息的重发,以确保可靠的数据传输。

```
// 处理 ACK 序列号更新
              if (ack_msg.ack >= Base_Seq + Header_Seq) {
                  Base_Seq = ack_msg.ack - Header_Seq + 1;
              }
              // 检查是否完成所有消息传输
              if (ack_msg.ack - Header_Seq == Msg_Num + 1) {
                  Over = true;
                  return; // 完成传输,退出线程
              }
              // 错误 ACK 重发控制
              if (Err_ack_Num != ack_msg.ack) {
                  Err_ack_Num = ack_msg.ack;
                  resend_counter = 0; // 重设计数器
              }
              else {
                  resend_counter++;
                  if (resend_counter >= resend_threshold) {
                      Resend = true; // 达到重发阈值,设置重发标志
                      resend_counter = 0; // 重设计数器
                  }
              }
          }
       }
   }
}
```

4. 主线程: 发送数据包

首先启动一个独立的线程来处理接收 ACK 消息, Thread_Ack() 方法会持续监听和处理 ACK 数据包。

```
thread ackThread([this]() {
    this->Thread_Ack();
});
```

接下来进入循环传输数据段的逻辑:

- 代码使用一个外层while循环来持续进行文件传输,直到完成(Over标志为真)为止。在每次循环中,首先检查是否需要重传(Resend标志),如果需要重传就调用handleResend函数处理未确认的数据包,然后继续下一轮循环。
- 在正常发送处理部分,代码通过判断条件"Next_Seq < Base_Seq + Windows_Size & Next_Seq <= Msg_Num + 1"来实现滑动窗口控制。其中Next_Seq表示下一个要发送的序号,Base_Seq表示窗口的起始序号,Windows_Size是窗口大小,Msg_Num是需要发送的总消息数。这个条件确保了发送窗口不会超出限制,并且所有数据包都能被发送。
- 进入发送逻辑后,代码首先使用互斥锁保护共享资源。然后根据Next_Seq是否为1来决定发送文件 头还是文件数据。发送完成后,会更新和显示窗口状态,计算已发送的字节数,并打印传输进度。 最后,Next_Seq递增,准备发送下一个数据包。
- 当窗口使用量超过80% (Next_Seq Base_Seq > Windows_Size * 0.8) 时,会让发送进程短暂休眠10毫秒,这样可以防止发送过快导致接收方缓冲区溢出,实现了简单的流量控制。这种机制可以有效平衡发送速率和网络负载,提高传输的稳定性。

```
// 主传输循环
while (!Over) {
    // 重传处理
```

```
if (Resend) {
               handleResend(data_msg.get());
               continue;
           }
           // 正常发送处理
           if (Next_Seq < Base_Seq + Windows_Size && Next_Seq <= Msg_Num + 1) {</pre>
               lock_guard<mutex> lock(mtx);
               if (Next_Seq == 1) {
                   // 发送文件头
                   if (!sendFileHeader(data_msg.get(), file_name)) {
                       return false;
               }
               else {
                   // 发送文件数据
                   if (!sendFileData(data_msg.get(), file, Next_Seq,
last_length)) {
                       return false;
                   }
               }
               printWindowStatus();
               // 更新进度和速率
               total_sent_bytes += data_msg[Next_Seq - 1].length;
               printTransferProgress(total_sent_bytes, file_length,
start_time);
               Next_Seq++;
           }
           // 流控制: 当窗口接近满时适当延迟
           if (Next_Seq - Base_Seq > Windows_Size * 0.8) {
               this_thread::sleep_for(chrono::milliseconds(10));
           }
       }
```

服务器端

服务器端同样封装了函数,让主循环看着更加简洁明了。

Receive_Message()函数首先进行必要的**初始化**工作,包括设置序列号、准备文件名缓冲区,以及建立接收过程所需的各项跟踪变量。

1. 接收文件头

第一个关键步骤是通过 receiveFileHeader() 接收文件头信息。文件头包含了文件名和大小等元数据,这些信息对于管理后续的文件传输过程至关重要。如果文件头接收失败,函数会立即返回 false,体现了快速失败的设计原则。采用循环等待的方式接收文件头信息,在接收过程中实现了完善的错误检测和超时重传机制。

```
bool receiveFileHeader(char* file_name, UDP_Packet& rec_msg, int&
Waiting_Seq, socklen_t routerAddrLen) {
    auto start_time = chrono::steady_clock::now();
```

```
while (true) {
            if (recvfrom(serverSocket, (char*)&rec_msg, sizeof(rec_msg), 0,
                (SOCKADDR*)&routerAddress, &routerAddrLen) > 0) {
               if (rec_msg.Is_CFH() && rec_msg.CheckValid() && rec_msg.seq ==
Waiting_Seq) {
                    file_length = rec_msg.length;
                    strcpy_s(file_name, MAX_DATA_SIZE, rec_msg.data);
                    SetConsoleTextAttribute(hConsole, 11);
                    cout << "[接收] 文件头信息: "
                        << "\n文件名: " << file_name
                        << "\n大小: " << formatFileSize(file_length) << endl;
                    SetConsoleTextAttribute(hConsole, 7);
                   // 发送确认
                   UDP_Packet ack_packet;
                    ack_packet.ack = rec_msg.seq;
                    ack_packet.Set_ACK();
                    ack_packet.check = ack_packet.Calculate_Checksum();
                    if (sendto(serverSocket, (char*)&ack_packet,
sizeof(ack_packet), 0,
                        (SOCKADDR*)&routerAddress, routerAddrLen) > 0) {
                       Waiting_Seq++;
                        return true;
                   }
               }
               else if (rec_msg.Is_CFH() && rec_msg.CheckValid()) {
                    sendDuplicateAck(Waiting_Seq - 1);
               }
            }
            // 超时检查
            if (chrono::duration_cast<chrono::milliseconds>(
               chrono::steady_clock::now() - start_time).count() > TIMEOUT) {
               SetConsoleTextAttribute(hConsole, 12);
               cout << "[超时] 等待文件头超时,请求重传" << end1;
               SetConsoleTextAttribute(hConsole, 7);
               sendDuplicateAck(Waiting_Seq - 1);
               start_time = chrono::steady_clock::now();
            }
        }
    }
```

2. 文件写入缓冲区

在成功接收文件头后,函数通过初始化一个具有 1MB 缓冲区的 **BufferedFileWriter** 来准备文件写入操作。这种缓冲写入的方式通过减少实际的磁盘写入频率,显著优化了 I/O 性能。

```
class BufferedFileWriter {
  private:
    ofstream file;
    vector<char> buffer;
```

```
size_t current_pos;
public:
    BufferedFileWriter(const string& filename, size_t buffer_size)
        : buffer(buffer_size), current_pos(0) {
        file.open(filename, ios::binary);
    }
    void write(const char* data, size_t length) {
        while (length > 0) {
            size_t space = buffer.size() - current_pos;
            size_t to_write = min(space, length);
            memcpy(&buffer[current_pos], data, to_write);
            current_pos += to_write;
            data += to_write;
            length -= to_write;
            if (current_pos == buffer.size()) {
                flush();
            }
        }
    }
    void flush() {
        if (current_pos > 0) {
            file.write(buffer.data(), current_pos);
            current_pos = 0;
        }
    }
    ~BufferedFileWriter() {
        flush();
        file.close();
    }
};
```

3. 接收数据包

函数的核心是一个持续运行直到接收完所有预期数据的 while 循环。这个循环实现了几个关键功能:

- 1. 数据包接收:使用 receivePacketWithTimeout 实现可靠的数据包接收,包含超时处理机制。
- 2. **进度监控**:通过每 100 毫秒更新一次显示的方式,在保持用户及时了解传输状态的同时,避免了过于频繁的控制台更新。
- 3. **断点管理:** 每接收 5MB 数据保存一次断点信息,为可能的传输中断提供恢复机制。

```
// 主接收循环
while (total_received_bytes < file_length) {
        UDP_Packet packet;
        auto receive_result = receivePacketWithTimeout(packet, routerAddrLen,
TIMEOUT);

        if (handleReceivedPacket(packet, Waiting_Seq, fileWriter,
total_received_bytes)) {
            // 更新进度显示
```

在确认包发送成功后,函数执行三个重要操作:

- 1. 使用 BufferedFileWriter 将数据写入文件
- 2. 更新已接收数据的总量 (total_received)
- 3. 递增期望序列号 (Waiting_Seq)

错误处理机制 当接收到的数据包校验和正确但序列号不匹配时,函数通过 sendDuplicateAck 发送重复确认包,刺激发送端重新发送当前窗口中的全部数据包,获取正确序列号的数据包。这种机制有效处理了数据包乱序和丢失的情况。

```
bool handleReceivedPacket(const UDP_Packet& packet, int& Waiting_Seq,
    BufferedFileWriter& writer, uint64_t& total_received) {
    if (packet.CheckValid() && packet.seq == Waiting_Seq) {
        // 发送确认
        UDP_Packet ack_packet;
        ack_packet.ack = packet.seq;
        ack_packet.Set_ACK();
        ack_packet.check = ack_packet.Calculate_Checksum();
        if (sendto(serverSocket, (char*)&ack_packet, sizeof(ack_packet), 0,
            (SOCKADDR*)&routerAddress, sizeof(routerAddress)) > 0) {
            // 写入数据
            writer.write(packet.data, packet.length);
            total_received += packet.length;
            Waiting_Seq++;
            return true;
        }
    }
    else if (packet.CheckValid()) {
        sendDuplicateAck(Waiting_Seq - 1);
    }
    return false;
}
```

5.四次挥手——断开连接

客户端

disconnect() 方法实现了基于四次挥手机制的连接断开流程。通过确保双方的 FIN 和 ACK 消息正确收发,达到可靠断开连接的目的。

1. 第一次挥手: 发送 FIN 消息

- 通过 Set_FIN 设置 FIN 标志位,表示开始断开连接。
- 设置源端口和目标端口, 计算校验和, 并通过 sendto 发送消息。
- 如果超时未收到 ACK, 重传 FIN 消息。

2. 第二次挥手: 接收 ACK 消息

- 通过 recvfrom 接收 ACK 消息。
- 验证消息合法性:
 - 。 是否设置了 ACK 标志位。
 - o ACK 是否对应第一次挥手的序列号。
 - 。 校验和是否正确。
- 超时重传第一次挥手的 FIN 消息。

3. 第三次挥手:接收 FIN 消息

- 通过 recvfrom 接收服务端的 FIN 消息。
- 验证消息合法性:
 - 。 是否设置了 FIN 标志位。
 - o 校验和是否正确。
- 如果超时未收到 FIN, 断开连接失败。

4. 第四次挥手: 发送 ACK 消息

- 设置 ACK 标志位,确认服务端的 FIN 消息。
- 通过 sendto 发送 ACK, 标志连接已完全断开。

```
bool Disconnect() {
       UDP_Packet wavehand_packets[4]; // 定义四次挥手消息数组
       socklen_t addr_len = sizeof(routerAddr);
       auto start_time = chrono::steady_clock::now();
       // 初始化挥手消息数组
       memset(wavehand_packets, 0, sizeof(wavehand_packets)); // 清零消息结构体数组
       // 第一次挥手: 发送 FIN 消息
       wavehand_packets[0].src_port = CLIENT_PORT;
       wavehand_packets[0].dest_port = ROUTER_PORT;
       wavehand_packets[0].Set_FIN();
       wavehand_packets[0].seq = ++seq;
       wavehand_packets[0].check = wavehand_packets[0].Calculate_Checksum();
       cout << "[日志] 第一次挥手: 发送 FIN 消息,序列号: " <<
wavehand_packets[0].seq << endl;</pre>
       if (sendto(clientSocket, (char*)&wavehand_packets[0],
sizeof(wavehand_packets[0]), 0,
           (sockaddr*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR) {
```

```
cerr << "[错误] FIN 消息发送失败,错误代码: " << WSAGetLastError() <<
end1;
           return false;
       }
       while (true) {
           // 第二次挥手: 等待 ACK 消息
           if (recvfrom(clientSocket, (char*)&wavehand_packets[1],
sizeof(wavehand_packets[1]), 0,
               (sockaddr*)&routerAddr, &addr_len) > 0) {
               if (wavehand_packets[1].Is_ACK() &&
                   wavehand_packets[1].ack == wavehand_packets[0].seq &&
                   wavehand_packets[1].CheckValid()) {
                   cout << "[日志] 收到第二次挥手消息 (ACK),确认序列号: " <<
wavehand_packets[1].ack << endl;</pre>
                   break;
               }
               else {
                   cerr << "[警告] 收到无效的 ACK 消息, 丢弃。" << end1;
               }
           }
           // 超时重传第一次挥手消息
           auto now = chrono::steady_clock::now();
           if (chrono::duration_cast<chrono::milliseconds>(now -
start_time).count() > TIMEOUT) {
               cout << "[日志] FIN 消息超时, 重新发送。" << endl;
               wavehand_packets[0].check =
wavehand_packets[0].Calculate_Checksum(); // 重算校验和
               if (sendto(clientSocket, (char*)&wavehand_packets[0],
sizeof(wavehand_packets[0]), 0,
                   (sockaddr*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR)
{
                   cerr << "[错误] 重传失败。" << end1;
                   return false;
               start_time = now; // 更新计时
           }
       }
       // 第三次挥手:接收 FIN 消息
       start_time = chrono::steady_clock::now();
       while (true) {
           if (recvfrom(clientSocket, (char*)&wavehand_packets[2],
sizeof(wavehand_packets[2]), 0,
               (sockaddr*)&routerAddr, &addr_len) > 0) {
               cout << wavehand_packets[2].Is_FIN() <<</pre>
wavehand_packets[2].CheckValid();
               if (wavehand_packets[2].Is_FIN() &&
wavehand_packets[2].CheckValid()) {
                   cout << "[日志] 收到第三次挥手消息 (FIN),序列号: " <<
wavehand_packets[2].seq << endl;</pre>
                   break;
               }
               else {
                   wavehand_packets[2].Print_Message();
```

```
cerr << "[警告] 收到无效的 FIN 消息, 丢弃。" << endl;
               }
           }
           // 超时处理
           auto now = chrono::steady_clock::now();
           if (chrono::duration_cast<chrono::milliseconds>(now -
start_time).count() > TIMEOUT) {
               cerr << "[日志] 等待 FIN 超时, 断开连接失败。" << endl;
               return false;
           }
       }
       seq = wavehand_packets[2].seq;
       // 第四次挥手: 发送 ACK 消息
       wavehand_packets[3].src_port = CLIENT_PORT;
       wavehand_packets[3].dest_port = ROUTER_PORT;
       wavehand_packets[3].Set_ACK();
       wavehand_packets[3].ack = wavehand_packets[2].seq;
       wavehand_packets[3].seq = ++seq;
       wavehand_packets[3].check = wavehand_packets[3].Calculate_Checksum();
       if (sendto(clientSocket, (char*)&wavehand_packets[3],
sizeof(wavehand_packets[3]), 0,
           (sockaddr*)&routerAddr, sizeof(routerAddr)) == SOCKET_ERROR) {
           cerr << "[错误] 第四次挥手消息发送失败,错误代码: " << WSAGetLastError() <<
end1;
           return false;
       cout << "[日志] 第四次挥手: 发送 ACK 消息,确认序列号: " <<
wavehand_packets[3].ack << end1;</pre>
       // 等待 2 * TIMEOUT 时间以确保消息完成
       cout << "[日志] 等待 2 * TIMEOUT 确保连接断开..." << endl;
       this_thread::sleep_for(chrono::milliseconds(2 * TIMEOUT));
       return true;
   }
```

服务器端

服务器端实现断开连接的操作与客户端相对应:

1. 第一次挥手: 接收 FIN 消息

- 调用 recvfrom 函数接收客户端的 FIN 消息。
- 使用 Is_FIN 和 Checkvalid 验证消息的合法性,确保收到的是有效的 FIN 消息。

2. 第二次挥手: 发送 ACK 消息

- 构造 ACK 消息, 通过 Set_ACK 设置 ACK 标志位。
- 使用 Calculate_Checksum 计算校验和,确保消息完整性。
- 调用 sendto 函数发送 ACK 消息给客户端。

3. 第三次挥手: 发送 FIN 消息

- 构造 FIN 消息,使用 Set_FIN 和 Set_ACK 同时设置 FIN 和 ACK 标志位。
- 再次通过 Calculate_Checksum 计算校验和,调用 sendto 函数发送消息。

4. 第四次挥手:接收 ACK 消息

- 调用 recvfrom 接收客户端发送的 ACK 消息。
- 验证消息合法性:
 - 是否设置了 ACK 标志位。
 - o 确认号是否匹配服务端发送的 FIN 消息序列号。
- 如果在超时时间内未收到 ACK, 重传 FIN 消息。
- 重新计算校验和,确保重传消息完整。

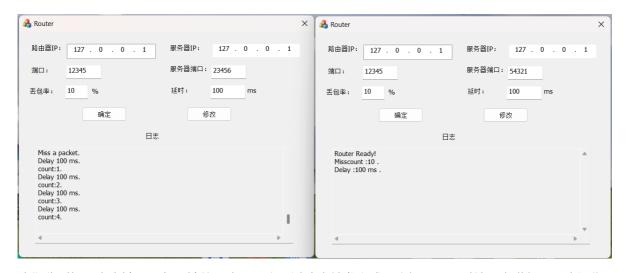
断开连接代码部分与客户端高度重合,此处不做展示。

程序效果

为了方便对程序的运行效果进行测试,客户端与服务器端之间的交互要通过一个路由转发,基本原理如 图所示:



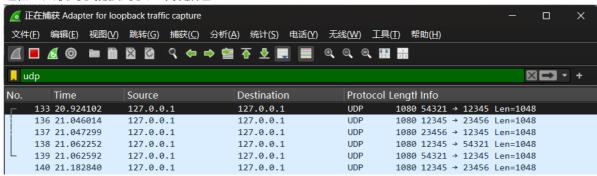
首先我们对路由程序进行设置,路由IP地址为127.0.0.1,端口号为12345,服务器端端口号为23456,客户端端口号为54321:



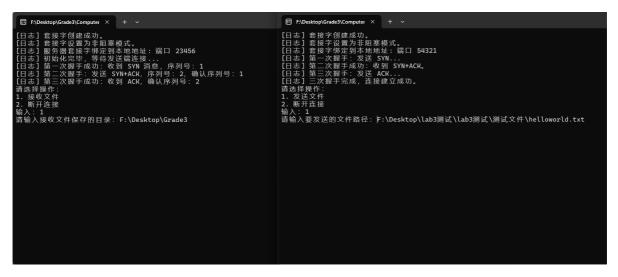
我们分别打开客户端和服务器端的程序,双方通过路由转发完成三次握手,同时给用户进行下一步操作的选择,输入1为发送或接收文件,输入2为断开连接:



在wireshark中我们捕获到了本地回环中的udp数据包,由于中间通过了一次路由转发,所以三次握手的过程一共收到了捕获到了六个数据包:



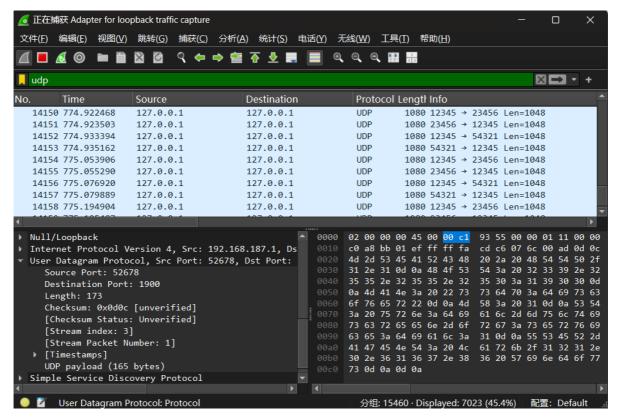
接下来我们在客户端和服务器端选择发送和接收文件功能,选择指定文件路径:



文件传输完毕后我们可以看到文件成功传输完毕,并将文件传输过程的总耗时和吞吐率打印在终端里:

```
© C:\Users\田晋宇\source\repos × + ∨
] 73% 1.30 MB/1.77 MB (240.89 KB/s)
] 75% 1.34 MB/1.77 MB (242.69 KB/s)
] 77% 1.37 MB/1.77 MB (242.63 KB/s)
] 79% 1.41 MB/1.77 MB (244.29 KB/s)
] 81% 1.45 MB/1.77 MB (245.87 KB/s)
] 83% 1.48 MB/1.77 MB (247.46 KB/s)
] 86% 1.52 MB/1.77 MB (248.48 KB/s)
] 87% 1.55 MB/1.77 MB (249.25 KB/s)
接收进度: [=======
接收进度:接收进度:
接收进度:
接收进度:
[完成] 文件接收完成
保存位置: F:\Desktop\Grade3/1.jpg
文件大小: 1.77 MB
总耗时: 7.33 秒
平均速度: 247.6
       247.61 KB/s
请选择操作:
1. 接收文件
2. 断开连接
输入:
図 C:\Users\田晋宇\source\repos × + ∨
=======>] 98% 1.74 MB/1.77 MB (248.28 KB/s)
[进度]
                                     ======>] 98% 1.75 MB/1.77 MB (249.52 KB/s)
[窗口] Base: 177 Next: 181 未确认: 4 窗口空间: 1
[进度] [====
=========>1 99% 1.76 MB/1.77 MB (250.83 KB/s)
==========>1 99% 1.76 MB/1.77 MB (250.09 KB/s)
                                    :=======] 100% 1.77 MB/1.77 MB (248.29 KB/s)
总大小: 1.77 MB
耗时: 7.36 秒
平均速度: 246.56 KB/s
请选择操作:
1. 发送文件
  断开连接
```

wireshark中捕获到的文件传输数据包:

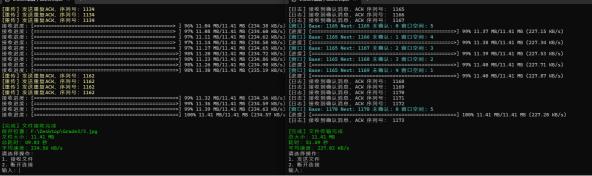


为了深入理解滑动窗口和重传机制的原理,我们将滑动窗口的大小调整为20,再来看终端的调试信息。可以看到发送端在接收消息的同时可以发送数据包,而并非之前的串行发送方式,当接收到确认数据包时,Base指针向前移动,当发送数据包时,Next指针向前移动;确认消息时当接收端接收到了乱序的数据包,如下图中显示,接收端本应该期待接收98号数据包,但由于路由程序的丢包,接收到了99号数据包,发送端由于未收到98数据包的确认号,因此窗口基指针不会向前移,此时接收端重复发送97号的确认号,激发发送端的快速重传机制,发送当前窗口中的所有数据包,此时接收端又重新收到了丢失的165号数据包:

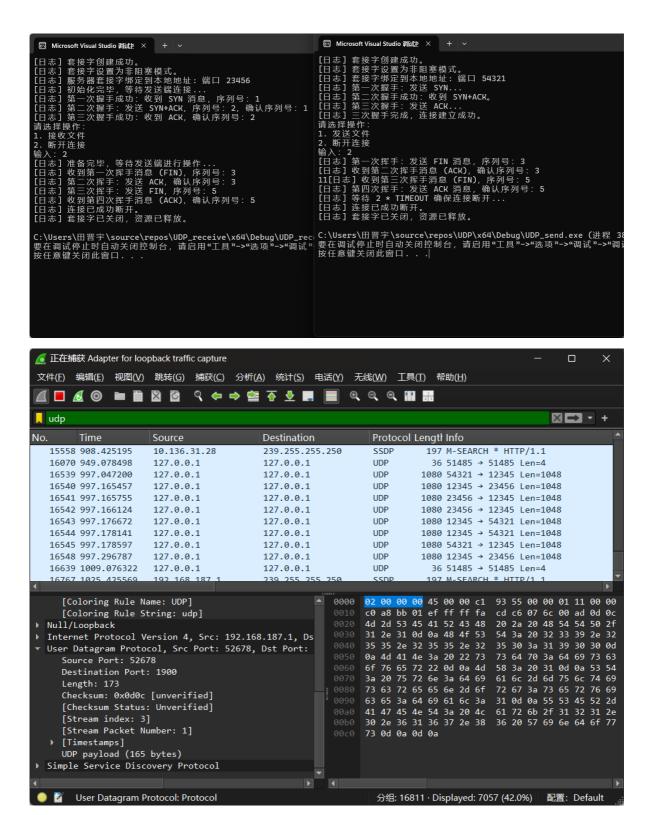
```
数据包重传成功,序列号: 120数据包重传成功,序列号: 121
放据包重传成功,序列号: 121
成功发送数据包, SEQ 序列号:
[日志]
[进度]
                                                              122
                                                                                                      ] 10% 1.15 MB/11.41 MB (133.27 KB/s)
           L======
接收到确认消息,ACK 序列号: 93
Base: 91 Next: 120 未确认: 29 窗口空间: 1
成功发送数据包,SEQ 序列号: 123
          [=====> 接收到确认消息, ACK 序列号: 93
Base: 91 Next: 121 未确认: 30 窗口空间: 0 接收到确认消息, ACK 序列号: 94
Base: 92 Next: 121 未确认: 29 窗口空间: 1 接收到确认消息, ACK 序列号: 95
Base: 93 Next: 121 未确认: 28 窗口空间: 2 接收到确认消息, ACK 序列号: 96
Base: 94 Next: 121 未确认: 27 窗口空间: 3 接收到确认消息, ACK 序列号: 97
Base: 95 Next: 121 未确认: 26 窗口空间: 4 接收到确认消息, ACK 序列号: 97
Base: 95 Next: 121 未确认: 26 窗口空间: 4 接收到确认消息, ACK 序列号: 97
                                                                                                     ] 10% 1.16 MB/11.41 MB (134.08 KB/s)
  窗口
 日志]
  窗口
 窗口]
 窗口】
[日志]
[进度]
                                                                                                     ] 10% 1.17 MB/11.41 MB (128.88 KB/s)
           成功发送数据包, SEQ 序列号: 125
Base: 95 Next: 122 未确认: 27 窗口空间: 3
[窗口]
[进度]
[日志]
                                                                                                     ] 10% 1.18 MB/11.41 MB (129.73 KB/s)
           成功发送数据包,SEQ 序列号: 126
Base: 95 Next: 123 未确认: 28 窗口空间: 2
 窗口
                                                                                                     ] 10% 1.19 MB/11.41 MB (130.57 KB/s)
[进度:
           成功发送数据包, SEQ 序列号: 127
Base: 95 Next: 124 未确认: 29 窗口空间: 1
[进度]
[日志]
                                                                                                     ] 10% 1.20 MB/11.41 MB (131.43 KB/s)
           _____
接收到确认消息,ACK 序列号: 97
Base: 95 Next: 125 未确认: 30 窗口空间: 0
           开始重传未确认的数据包.
重传]
          为据包重传成功,序列号: 98数据包重传成功,序列号: 98数据包重传成功,序列号: 99数据包重传成功,序列号: 10数据包重传成功,序列号: 101
[重传]
[重传]
[重传]
```

```
接收进度: [===>
[重传] 发送重复ACK, 序列号: 91
[重传] 发送重复ACK, 序列号: 97
[重传] 发送重复ACK, 序列号: 93
[重传] 发送重复ACK, 序列号: 97
[重传] 发送重复ACK, 序列号: 102
[重传] 发达重复ACK, 序列号: 102
```

其他几个测试样里的测试结果如下, 传输完毕后均可以正常打开:



接下来分别在两个窗口中选择断开连接功能,并在wireshark中捕获到了四次挥手的8个数据包:



总结与反思

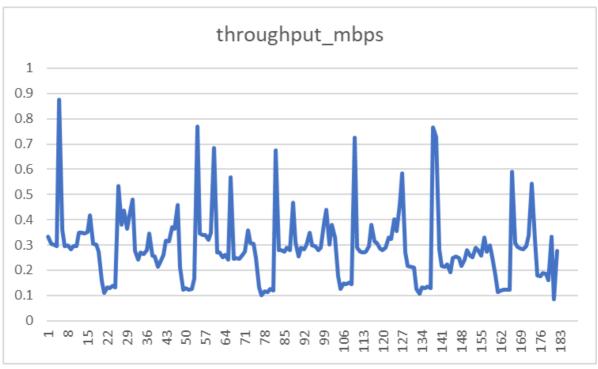
为何使用快速重传机制?

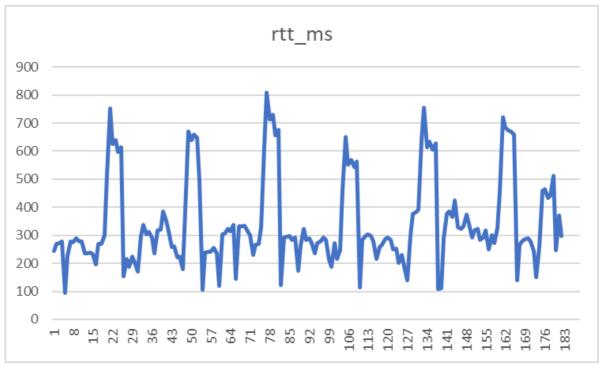
快速重传机制通过接收方主动发送重复ACK来触发数据包重传,而不是等待发送方的超时计时器触发,这种方式显著减少了数据包丢失后的恢复时间,提高了网络带宽利用效率,同时也增强了传输的稳定性和实时性能,是可靠传输协议中不可或缺的组成部分,尤其在高速网络环境和大文件传输场景中发挥着重要作用。

滑动窗口的性能分析?

往返时延分析: 这次传输的RTT表现出较大的波动性。平均RTT约为330毫秒,最短RTT为93.5毫秒(第9号数据包),最长RTT为808.2毫秒(第81号数据包)。在传输过程中,我观察到以下特征: 传输开始阶段(序号4-20),RTT相对稳定,大多保持在230-280毫秒之间。随后在序号24-29的传输中出现了一次明显的RTT增长,上升到500-750毫秒范围。类似的RTT峰值还出现在序号80-85和序号164-169之间,这些时段的RTT都超过了600毫秒。这种周期性的RTT波动可能表明网络出现了短暂的拥塞。

吞吐率分析: 实时吞吐率同样表现出显著的波动。平均吞吐率约为0.3 Mbps,最高达到59.7 Mbps(文件头传输),最低降至0.084 Mbps(最后一个数据包)。吞吐率表现出以下特点:文件传输开始时(序号4)达到最高吞吐率,这是由于文件头信息包含了较大的数据量(1.8MB)。在常规数据传输中,吞吐率主要集中在0.2-0.4 Mbps之间。当RTT较高的时段,吞吐率会相应降低到0.1-0.15 Mbps。部分数据包(如序号9、58、86、114和142)出现了较高的吞吐率(0.7-0.8 Mbps),这些可能是得益于临时的网络状况改善。





这次传输展现了典型的网络传输特征,即周期性的性能波动。RTT和吞吐率的变化呈现明显的负相关关系,当RTT增加时,吞吐率随之下降。传输过程中出现的周期性性能波动可能与网络拥塞控制机制有关,下一步可以通过调整发送窗口大小和重传策略来优化传输性能。