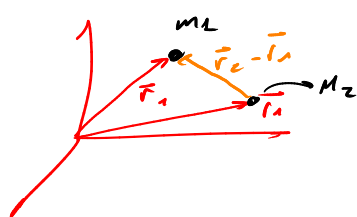


## Temas selectos: El campo central

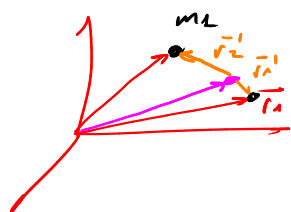
Supongamos el caso de dos cuerpos de masas  $m_1$  y  $m_2$  cuya única interacción es entre ellos.



El lagrangiano del sistema es:

$$\bar{L} = \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{r}}_1 \cdot \dot{\vec{r}}_1 + \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{r}}_2 \cdot \dot{\vec{r}}_2 - \underbrace{V(|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|)}_{\text{Potencial central que}} \quad \text{distancia relativa}$$

Estudiamos el sistema desde el centro de masa  $\vec{R} = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2}$



Del diagrama  $\vec{r}_1 = \vec{R} + \vec{r}_1'$   
La posición desde el centro de masa  
posición en un marco de referencia inercial

$$\Rightarrow \vec{r}_1' = \vec{r}_1 - \vec{R} = \vec{r}_1 - \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2} = \frac{(m_1 + m_2) \vec{r}_1 - m_1 \vec{r}_1 - m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2} = -\frac{m_2 (\vec{r}_2 - \vec{r}_1)}{m_1 + m_2}$$

y análogamente  $\vec{r}_2' = \frac{m_1}{m_1 + m_2} (\vec{r}_2 - \vec{r}_1)$

y notemos  $\vec{r} \equiv (\vec{r}_2 - \vec{r}_1) \rightarrow$  posición relativa

$$\Rightarrow \left. \begin{aligned} \vec{r}_1' &= -\frac{m_2}{m_1 + m_2} \vec{r} \\ \vec{r}_2' &= \frac{m_1}{m_1 + m_2} \vec{r} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \text{El centro de masa está entre las dos partículas}$$

Además, notemos que

$$\frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{r}}_1 \cdot \dot{\vec{r}}_1 = \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{r}}_1' \cdot \dot{\vec{r}}_1' + 2 \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{r}}_1'$$

$$\frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{r}}_2 \cdot \dot{\vec{r}}_2 = \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{r}}_2' \cdot \dot{\vec{r}}_2' + 2 \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{r}}_2'$$

y sumando ambas ecuaciones

$$T = \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{r}}_1 \cdot \dot{\vec{r}}_1 + \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{r}}_2 \cdot \dot{\vec{r}}_2$$

$$= \frac{1}{2} (m_1 + m_2) \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} m_1 \dot{\vec{r}}_1' \cdot \dot{\vec{r}}_1' + \frac{1}{2} m_2 \dot{\vec{r}}_2' \cdot \dot{\vec{r}}_2' + \dot{\vec{R}} \cdot (m_1 \dot{\vec{r}}_1' + m_2 \dot{\vec{r}}_2')$$

$$= \frac{1}{2} (m_1 + m_2) \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} m_1 \underbrace{\dot{\vec{r}}_1' \cdot \dot{\vec{r}}_1'}_{\frac{m_2^2}{(m_1 + m_2)^2} \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}}} + \frac{1}{2} m_2 \underbrace{\dot{\vec{r}}_2' \cdot \dot{\vec{r}}_2'}_{\frac{m_1^2}{(m_1 + m_2)^2} \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}}}$$

$$= \frac{1}{2} (m_1 + m_2) \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} \frac{m_1 m_2^2}{(m_1 + m_2)^2} \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}} + \frac{m_2 m_1^2}{(m_1 + m_2)^2} \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}}$$

$$= \frac{1}{2} (m_1 + m_2) \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} \frac{m_1 m_2}{(m_1 + m_2)} (m_2 + m_1) \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}}$$

El momento total medido desde el centro de masa

Por  $m_1 \vec{r}_1' = m_1 \left( \frac{m_2}{m_1 + m_2} \right) (-\vec{r})$

$m_2 \vec{r}_2' = m_2 \left( \frac{m_1}{m_1 + m_2} \right) (\vec{r})$

Por lo tanto, podemos reescribir el lagrangiano como

$$\overline{L} = T - V = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) \dot{\vec{R}} \cdot \dot{\vec{R}} + \frac{1}{2} \mu \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}} - V(r)$$

$\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$ ,  $\frac{1}{\mu} = \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}$   
 Masa no reducida

Notemos entonces que podemos dividir al lagrangiano en dos contribuciones

$$\overline{L} = L_{cm} + L$$

de la distancia relativa, como si tuviéramos una partícula en un potencial  $V(r)$   
 ↳ del centro de masa → partícula libre

Entonces reescribámoslo en

$$L = \frac{1}{2} \mu \dot{\vec{r}} \cdot \dot{\vec{r}} - V(r) = \frac{1}{2} \mu (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2 + r^2 \sin^2 \theta \dot{\phi}^2)$$

en coordenadas polares  
 ↳ polar ↳ azimutal

pero notemos que

$$\frac{d}{dt} \vec{L} = \vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{r} \times (-\nabla V) = \vec{r} \times \left( -\frac{\partial V}{\partial r} \frac{\vec{r}}{r} \right) = 0$$



Es decir que el momento angular es constante en todos sus componentes, no sólo en z.

Por lo tanto sabemos que el sistema se mueve en un sólo plano, entonces esa es la observación  $\theta = \pi/2$ , entonces  $\dot{\theta} = 0$ ,  $\sin \theta = 1$  y entonces

$$L = \frac{1}{2} \mu (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\phi}^2) - V(r)$$

$\phi$  es una coordenada cíclica  $p_\phi = \mu r^2 \dot{\phi} = l = \text{cte}$   
 $\Rightarrow \dot{\phi} = \frac{l}{\mu r^2}$

Entonces las ecuaciones de E-L son

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} \right) - \frac{\partial L}{\partial \phi} = \frac{d}{dt} (p_\phi = \mu r^2 \dot{\phi} = l) = 0$$

Notemos que  $L = T - V$  y que  $E = T + V$  es la energía

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} \right) - \frac{\partial L}{\partial r} = \mu \ddot{r} - \left[ \frac{2 r \dot{\phi}^2 \mu}{2} - \frac{\partial V(r)}{\partial r} \right] = 0$$

$$\mu \ddot{r} = r \dot{\phi}^2 \mu - \frac{\partial V(r)}{\partial r} = r \left( \frac{l}{\mu r^2} \right)^2 \mu - \frac{\partial V(r)}{\partial r} = \frac{l^2}{\mu r^3} - \frac{\partial V(r)}{\partial r} \Big|_{= -U_{\text{eff}}}$$

Ec. de movimiento

y notemos que  $\int \frac{1}{r^3} dr = \int r^{-3} dr = -\frac{1}{2} \frac{1}{r^2}$ , por lo que

$$\mu \ddot{r} = - \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{l^2}{2 \mu r^2} + V(r) \right) = - \frac{\partial}{\partial r} U_{\text{eff}} \Rightarrow L = T - U_{\text{eff}}$$

Para en la clase vimos que esto no ocurría pues lo que hicimos fue lo siguiente

$$L' = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 + \frac{1}{2} \mu r^2 \dot{\theta}^2 - V = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 + \frac{1}{2} \mu r^2 \left( \frac{l^2}{\mu r^2} \right) - V = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 - \left( -\frac{l^2}{2 \mu r^2} + V(r) \right)$$

¿Está este signo cambiado?  
 ¿Cuál es el error?

Primero vemos que  $\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{r}} \right) = m\ddot{r} - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial r} = \frac{-l^2}{\mu r^3} - \frac{\partial}{\partial r} V$  No nos reproduce las ecuaciones de movimiento, ¿el error?

¡El error radica en que estoy confundiendo la dependencia de  $\dot{r}$  con  $\dot{\phi}$  y para hacer eso debería realizar la transformación de Legendre!

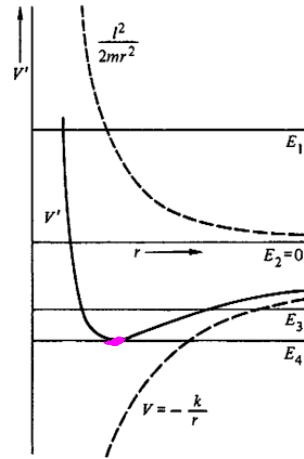
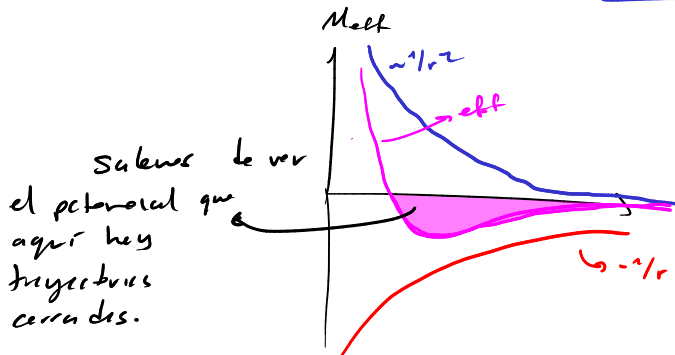
Entonces, regresando a nuestro sistema equivalente

Que nos da este resultado por en este caso  $\mathcal{H} = E$

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 - \underbrace{\left( \frac{l^2}{2\mu r^2} + V(r) \right)}_{U_{\text{eff}}} \implies E = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 + \frac{l^2}{2\mu r^2} + V(r)$$

## = Problema de Kepler =

Sup que  $V(r) = -\frac{k}{r} \implies U_{\text{eff}} = \frac{l^2}{2\mu r^2} - \frac{k}{r}$



Para cálculos regresemos a nuestra ecuación de movimiento original

$$\mu \frac{d^2}{dt^2} r = \frac{l^2}{\mu r^3} - \frac{\partial}{\partial r} V(r) \longrightarrow \text{y en lugar de resolver por } t, \text{ resolvamos por } r(\phi),$$

$$\implies \frac{d}{dt} = \frac{d\phi}{dt} \frac{d}{d\phi} = \dot{\phi} \frac{d}{d\phi} = \frac{l}{\mu r^2} \frac{d}{d\phi}$$

$$\implies \frac{d^2}{dt^2} r = \frac{d\phi}{dt} \frac{d}{d\phi} \left( \frac{l}{\mu r^2} \frac{d}{d\phi} \right) = \frac{l^2}{\mu^2} \frac{1}{r^2} \frac{d}{d\phi} \left( \frac{1}{r^2} \frac{d}{d\phi} \right)$$

$\implies$  Ec. de movimiento es

$$\cancel{\mu} \frac{l^2}{\cancel{\mu}^2} \frac{1}{r^2} \frac{d}{d\phi} \left( \frac{1}{r^2} \frac{d}{d\phi} r \right) = \frac{l^2}{\cancel{\mu} r^3} - \frac{\partial}{\partial r} \left( -\frac{k}{r} \right) = \frac{l^2}{\cancel{\mu} r^3} - \frac{k}{r^2} \cancel{\mu}$$

Como hay muchos  $1/r$ , hagamos el cambio de variable  $\alpha = 1/r$

$$\implies l^2 \alpha^2 \frac{d}{d\phi} \left[ \alpha^2 \frac{d}{d\phi} \left( \frac{1}{\alpha} \right) \right] = l^2 \alpha^3 - k \alpha^2 \mu$$

$$\implies \cancel{\alpha^2} \frac{d}{d\phi} \left( \cancel{\alpha^2} \left( -\frac{1}{\cancel{\alpha^2}} \right) \frac{d}{d\phi} \alpha \right) = \cancel{\alpha^3} - k \cancel{\alpha^2} \mu / l^2$$

$$\implies \frac{d^2}{d\phi^2} \alpha = -\alpha + \frac{k\mu}{l^2} \quad \text{cte}$$

y recordando

$$\frac{d^2}{dt^2} \left( \alpha - \frac{k\mu}{l^2} \right) = - \left( \alpha - \frac{k\mu}{l^2} \right) \leftarrow \text{Ecuación de un oscilador armónico}$$

$$\Rightarrow \left( \alpha - \frac{k\mu}{l^2} \right) = A \cos(\varphi - \varphi_0)$$

$$\Rightarrow \alpha = \frac{1}{r} = \frac{k\mu}{l^2} \left( \varepsilon \cos(\varphi - \varphi_0) + 1 \right)$$

$$\therefore r = \frac{l^2}{k\mu} \frac{1}{\varepsilon \cos(\varphi - \varphi_0) + 1}$$

Cónicas en polares centradas en su "foco"

si:  $\varepsilon = 0 \rightarrow r = \frac{l^2}{k\mu} \Rightarrow$  círculo

$0 < \varepsilon < 1 \rightarrow r < \infty \Rightarrow$  elipse

$\varepsilon = 1 \rightarrow r \rightarrow \infty \Rightarrow$  parábola  
 $\varphi \rightarrow \varphi_0 + \pi$

$\varepsilon > 1 \rightarrow r \rightarrow \pm \infty \Rightarrow$  Hipérbola  
 $\varphi \rightarrow \varphi_0 \pm \pi$

¿Cómo relacionamos  $\varepsilon$  y  $l$ ?  
Física?

Como el sistema es conservativo

$$E = T + V = \text{cte}$$

Fijémosnos en  $r_{\min} = r(\varphi_0) = \frac{l^2}{k\mu} \frac{1}{\varepsilon + 1} \Rightarrow \frac{1}{r_{\min}} = \frac{k\mu}{l^2} (\varepsilon + 1)$

$$E = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 - \frac{k}{r}$$

, pero sabemos que

$$l = \mu r \dot{\varphi} \rightarrow \text{Momento angular}$$

$$\Rightarrow \dot{r}^2 = \frac{l^2}{\mu^2 r^2}$$

$$\Rightarrow E = \frac{1}{2} \mu \frac{l^2}{\mu^2 r^2} - \frac{k}{r}$$

$$= \frac{l^2}{2\mu} \frac{1}{r^2} - \frac{k}{r}$$

$$= \frac{l^2}{2\mu} \frac{(k\mu)^2}{l^4} (\varepsilon + 1)^2 - \frac{k^2 \mu}{l^2} (\varepsilon + 1)$$

$\rightarrow$  evaluando en  $r_{\min}$

$$= \frac{k^2 \mu}{2l^2} [ \varepsilon^2 + 2\varepsilon + 1 - 2\varepsilon - 2 ] = \frac{k^2 \mu}{2l^2} (\varepsilon^2 - 1)$$

$$\Rightarrow \varepsilon = \sqrt{1 + \frac{2El^2}{\mu k^2}} \leftarrow \text{esta es la excentricidad en términos de la energía}$$

## $\rightarrow$ Solución en el tiempo

Como tenemos un sistema conservativo, recordemos que (tarea 1)

$$E = T + U_{\text{eff}} \Rightarrow \dot{r} = \sqrt{\frac{2}{\mu}} (E - U_{\text{eff}})^{1/2} \Rightarrow \int dt = \Delta t = \sqrt{\frac{\mu}{2}} \int_{r_0}^r \frac{dr}{\sqrt{E - \frac{k}{r} - \frac{l^2}{2\mu r^2}}}$$

pero como  $\frac{d\varphi}{dt} = \frac{l}{\mu r^2} \Rightarrow d\varphi = \frac{l}{\mu r^2} dt$

entonces

$$\int dq = \Delta q = \int_{r_0}^r \frac{L dr}{\mu r^2 \sqrt{\frac{2}{\mu}(E - U_{eff})}} = \int_{r_0}^r \frac{dr/r^2}{\sqrt{\frac{2\mu}{L^2}E - \frac{2\mu}{L^2}\left(V - \frac{1}{2\mu}\frac{L^2}{r^2}\right)}}$$

y de nuevo si  $\alpha = \frac{1}{r} \Rightarrow \Delta q = \int \frac{du}{\sqrt{\frac{2\mu E}{L^2} - \frac{2\mu k \alpha}{L^2} - \alpha^2}}$

pero nos conviene más

$$dt = \frac{\mu}{L} r^2 d\varphi = \frac{\mu}{L} \left( \frac{r^2}{k\mu} \frac{1}{\epsilon \cos(\varphi - \varphi_0) + 1} \right)^2 d\varphi$$

$$\Rightarrow \Delta t = \frac{L^3}{\mu k^2} \int_{\varphi_0}^{\varphi} \frac{d\varphi}{[\epsilon \cos(\varphi - \varphi_0) + 1]^2}$$

si  $\epsilon = 1$  (parábola)

$$1 + \cos \theta = 2 \cos^2\left(\frac{\theta}{2}\right)$$

$$u = \tan\left(\frac{\theta}{2}\right) \rightarrow du = \frac{1}{2} \sec^2\left(\frac{\theta}{2}\right) d\theta$$

Caso general

$$\int \frac{dy}{\sqrt{a+by+cy^2}} = \frac{1}{\sqrt{-c}} \arcsin\left(-\frac{b+2cy}{b^2-4ac}\right)$$

de aquí también  
resolvemos la  
ec. de movimiento  
de  $r(q)$

Para órbitas elípticas regresemos a


$$\Delta t = \int_{r_0}^r \frac{dr}{\sqrt{\frac{2}{\mu}E - \frac{L^2}{\mu r^2} - \frac{2\mu k}{r}}}$$

$$\text{si } r = a(1 - \epsilon \cos \psi)$$

$$dr = a\epsilon \sin \psi d\psi$$

$$\text{con } \epsilon = \sqrt{1 - \frac{2EL^2}{\mu k^2}}$$

y para una elipse sabemos que

→  ← en estos puntos  
 $r = 0$  pues es su  
máximo o mínimo

entonces

$$E = \frac{1}{2} \mu \dot{r}^2 + \frac{L^2}{2\mu} \frac{1}{r^2} - \frac{k}{r}$$

$$\Rightarrow r^2 + \frac{k}{E} r - \frac{L^2}{2\mu E} = 0$$

$$\Rightarrow r_{1/2} = \frac{-\frac{k}{E}}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{k}{2E}\right)^2 - \frac{L^2}{2\mu E}}$$

$$\text{entonces } 2a = r_1 + r_2 = -\frac{k}{E}$$

$$a = \frac{k}{2E}$$

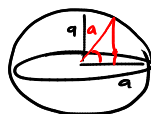
$$\text{y de } \epsilon = \sqrt{1 - \dots} \Rightarrow \underline{L^2 = a(1 - \epsilon^2) \mu k}$$

$$\Rightarrow r = \frac{a(1 - \epsilon^2)}{\epsilon \cos(\varphi - \varphi_0) + 1}$$

Por lo tanto geométrico: Excentricidad cónica

$$\text{elipses } \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

Definire  $\psi$  tal que es un punto que  
cruza la elipse y llega normal al  
semi eje mayor



Definimos

$$\cos \psi = \frac{x}{a}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{y}{a}\right)^2 = 1 - \frac{x^2}{a^2} = 1 - \cos^2 \psi = \sin^2 \psi$$

$$\therefore \sin \psi = \frac{y}{a}$$

$$\epsilon = \sqrt{1 - \left(\frac{b}{a}\right)^2} \Rightarrow \epsilon^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2} \Rightarrow b^2 = (1 - \epsilon^2)a^2$$

Del triángulo rectángulo sacamos r

$$r^2 = y^2 + (a\epsilon - x)^2$$

$$= b^2 \sin^2 \psi + (a\epsilon - a \cos \psi)^2$$

$$= b^2 \sin^2 \psi + a^2 \epsilon^2 - 2a^2 \epsilon \cos \psi + a^2 \cos^2 \psi$$

$$= (1 - \epsilon^2)a^2 \sin^2 \psi + a^2(\epsilon^2 - 2\epsilon \cos \psi + \cos^2 \psi)$$

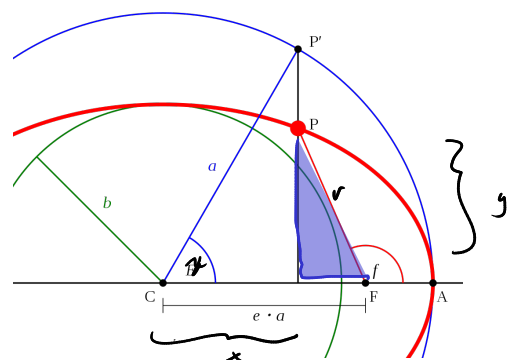
$$= a^2 \left\{ (1 - \epsilon^2)(1 - \cos^2 \psi) + \epsilon^2 - 2\epsilon \cos \psi + \cos^2 \psi \right\}$$

$$= a^2 \left\{ 1 - \cancel{\epsilon^2} - \cancel{\cos^2 \psi} + \epsilon^2 \cos^2 \psi + \epsilon^2 - 2\epsilon \cos \psi + \cancel{\cos^2 \psi} \right\}$$

$$= a^2 (1 - 2\epsilon \cos \psi + \epsilon^2 \cos^2 \psi)$$

$$= a^2 (1 - \epsilon \cos \psi)^2$$

$$\therefore \underline{r = a(1 - \epsilon \cos \psi)}$$



entonces, vemos a ver que  $\Delta t = - \sqrt{\frac{m}{k}} \int_0^r \frac{r dr}{\sqrt{r - \frac{r^2}{2a} - \frac{a(1-\epsilon^2)}{2}}}$

$$r = a(1 - \epsilon \cos \psi)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow r - \frac{r^2}{2a} - \frac{a(1-\epsilon^2)}{2} &= a(1 - \epsilon \cos \psi) - \frac{1}{2}a(1 - \epsilon \cos \psi)^2 - \frac{a(1-\epsilon^2)}{2} \\ &= a - a\epsilon \cos \psi - \frac{1}{2}a(1 - 2\epsilon \cos \psi + \epsilon^2 \cos^2 \psi) - \frac{a}{2} + \frac{\epsilon^2 a}{2} \\ &= a \left\{ 1 - \cancel{\epsilon \cos \psi} - \frac{1}{2} + \cancel{\epsilon \cos \psi} - \frac{\epsilon^2 \cos^2 \psi}{2} - \frac{1}{2} + \frac{\epsilon^2}{2} \right\} \\ &= \frac{a}{2} \epsilon^2 (1 - \cos^2 \psi) = \frac{a}{2} \epsilon^2 \sin^2 \psi \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \Delta t = \sqrt{\frac{m}{k}} \int_0^\psi \frac{a(1 - \epsilon \cos \psi) a \epsilon \sin \psi}{\sqrt{\frac{a}{2} \epsilon^2 \sin^2 \psi}} d\psi = \sqrt{\frac{m a^3}{k}} \int_0^\psi (1 - \epsilon \cos \psi) d\psi$$

si  $\psi \rightarrow 2\pi \Rightarrow \Delta t = T = \sqrt{\frac{m}{k}} a^3 2\pi \Rightarrow T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} a^{3/2}$  3<sup>ra</sup> Ley de Kepler

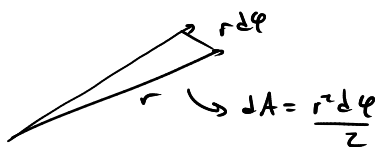
## = Cantidades conservadas =

Habremos visto que  $\frac{d}{dt} (p_\psi = m r^2 \dot{\psi}) = 0 \Rightarrow \frac{d}{dt} (m r^2 \dot{\psi}) = 0$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} r^2 \dot{\psi} \right) = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} (A) = 0$$
 1<sup>ra</sup> Ley de Kepler!  
Siempre se recorren áreas iguales en tiempos iguales

y



$$\Rightarrow \frac{dA}{dt} = \frac{r^2}{2} \dot{\psi} \rightarrow \text{velocidad de área}$$

Vemos que  $\frac{dA}{dt} = \frac{1}{2} r^2 \dot{\psi} = \frac{l}{2m} \rightarrow \int_0^T \frac{dA}{dt} dt = A_{\text{close}} = \frac{lT}{2m} = \pi a b$

$$\Rightarrow \frac{lT}{2m} = \pi a^2 \sqrt{\frac{m}{k} a} \quad \Rightarrow \quad = \pi a^2 \sqrt{1 - \left(1 - \frac{l^2}{mka}\right)}$$

$$\Rightarrow T = 2\pi a^{3/2} \sqrt{\frac{m}{k}}$$
 3<sup>ra</sup> Ley de Newton

regresemos a  $t = - \sqrt{\frac{m a^3}{k}} \int_0^\psi (1 - \epsilon \cos \psi) d\psi \Rightarrow t = \frac{1}{\omega} \int_0^\psi (1 - \epsilon \cos \psi) d\psi$

$$= \frac{1}{\omega} (\psi - \epsilon \sin \psi)$$

$$\Rightarrow \omega t = \psi - \epsilon \sin \psi$$
 anomaly mean anomaly

Otra cantidad: Vector de (Laplace-)Runge-Lenz

Sabemos que  $\dot{\vec{p}} = -\frac{\partial V}{\partial \vec{r}} = f(r) \frac{\vec{r}}{r}$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} [\vec{A} \cdot \vec{C}] - \vec{C} (\vec{A} \cdot \vec{B})$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \dot{\vec{p}} \times \vec{L} &= f(r) \frac{\vec{r}}{r} \times (m \vec{r} \times \dot{\vec{r}}) = \frac{f(r)m}{r} [\vec{r} \times (\vec{r} \times \dot{\vec{r}})] \\ &= \frac{f(r)m}{r} (\vec{r} (\vec{r} \cdot \dot{\vec{r}}) - \dot{\vec{r}} (\vec{r} \cdot \vec{r})) \end{aligned}$$

Recordemos que  $\frac{d}{dt}(\vec{r} \cdot \vec{r}) = 2 \vec{r} \cdot \dot{\vec{r}} = \frac{d}{dt}(r^2) = 2r\dot{r}$  y que  $\frac{d}{dt}\vec{L} = 0$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt}(\vec{p} \times \vec{L}) = \frac{f(r)m}{r} [r\dot{r}\vec{r} - r^2\dot{\vec{r}}] = f(r)m r^2 \left[ \frac{\dot{r}}{r^2} \vec{r} - \frac{\dot{\vec{r}}}{r} \right]$$

y como  $\frac{d}{dt}\left(\frac{\vec{r}}{r}\right) = \vec{r}\left(-\frac{1}{r^2}\dot{r}\right) + \frac{\dot{\vec{r}}}{r} \Rightarrow \frac{d}{dt}(\vec{p} \times \vec{L}) = -f(r)m r^2 \frac{d}{dt}\left(\frac{\vec{r}}{r}\right)$

Si consideramos  $V = -\frac{k}{r} \Rightarrow f = -\frac{k}{r^2} \Rightarrow \frac{d}{dt}(\vec{p} \times \vec{L}) = mk \frac{d}{dt}\left(\frac{\vec{r}}{r}\right) = \frac{d}{dt}\left(\frac{mk}{r} \vec{r}\right)$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \left( \underbrace{\vec{p} \times \vec{L} - \frac{mk}{r} \vec{r}}_{\vec{A} \rightarrow \text{vector conservado}} \right) = 0$$

Notemos que  $\vec{A} \cdot \vec{L} = 0$  y  $\vec{r} \perp \vec{L}$  y  $(\vec{p} \times \vec{L}) \cdot \vec{L} = 0 \Rightarrow \vec{A}$  está en el plano de movimiento

$$\begin{aligned} \vec{A} \cdot \vec{r} &= \text{Arccos } \varphi = \vec{r} \cdot (\vec{p} \times \vec{L}) - mk r \\ &= \vec{L} \cdot (\vec{r} \times \vec{p}) - mk r \\ &= L^2 - mk r \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \text{Arccos } \varphi = L^2 - mk r \Rightarrow r(\text{Arccos } \varphi + mk) = L^2$$

$$\Rightarrow r = \frac{L^2/mk}{\left(\frac{A}{mk} \cos \varphi + 1\right)} \quad \left\| \quad \frac{A}{mk} = \text{excentricidad} \right.$$

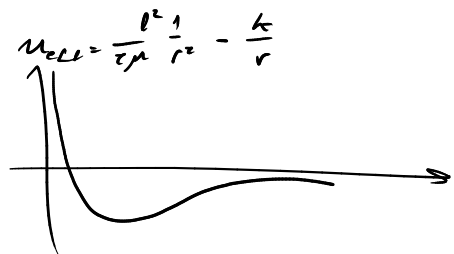
## → Otras potenciales ==

Vimos que si  $V = -\frac{k}{r} \rightarrow$  Había órbitas cerradas

¿Que qué pasa si  $V$  es de otra forma?

Sup.  $V = -k r^k$

¿Hay órbitas cerradas?



Sup.  $V = \alpha r^n \rightarrow$  Sup. órbitas circulares  $\Rightarrow \ddot{r} = 0$

$$\Rightarrow \frac{dU_{\text{eff}}}{dr} = 0 = \alpha n r^{n-1} + \frac{l^2}{2\mu} \frac{-2}{r^3}$$

$$\Rightarrow \alpha n r^{n-1} = \frac{l^2}{\mu} \frac{1}{r^3} \rightarrow r^n = \frac{l^2}{2\mu} \frac{2}{\alpha n}$$

La energía si  $\dot{r} = 0$

$$E = \frac{l^2}{2\mu r^2} + \alpha r^n = \frac{l^2}{2\mu r^2} \left( \frac{n+2}{n} \right) \Rightarrow r = \sqrt{\frac{2\mu E}{\alpha^2} \frac{n}{n+2}}$$

$\hookrightarrow n = -2!$

Ahora, vemos si son estables.

Sabemos que  $\mu \ddot{r} = -\frac{\partial U_{\text{eff}}}{\partial r}$ , si estable  $\frac{\partial^2 U}{\partial r^2} > 0$

$$-\frac{\partial}{\partial r}(\mu \ddot{r}) = + \frac{\partial^2}{\partial r^2} \left( \frac{l^2}{2\mu r^2} + \alpha r^n \right)$$

$$= \frac{l^2}{\mu} \frac{-2(-3)}{2 r^4} + \alpha n(n-1) r^{n-2}$$

$$= \frac{-3l^2}{\mu} \frac{1}{r^4} - \alpha n(n+1) r^{n-2}$$

Para órbitas circulares  $\alpha n r^{n-1} = \frac{l^2}{\mu r^3} \Rightarrow -\alpha n r^{n-1} (n+1) r^{-1} = -\frac{l^2}{\mu r^3} (n+1) r^{-1} = -\frac{l^2}{\mu r^4} (n+1)$

$$\Rightarrow -\frac{\partial}{\partial r}(\mu \ddot{r}) = \frac{-3l^2}{\mu r^4} (n+2) \rightarrow \text{Estable si } n > -2$$