E.T.S. de INGENIERÍA INFORMÁTICA

Curso 2010/2011

Estructuras Algebraicas para la Computación

Relación de Ejercicios 8

- 1. Se considera el espacio vectorial euclídeo \mathbb{R}^4 con el producto escalar usual. Halla:
 - a) un vector unitario ortogonal a los vectores del subespacio \mathcal{W} generado por el sistema de vectores $\{(1,2,1,0),(0,-1,1,0),(1,1,2,-1)\}$
 - b)una base ortonormal para el subespacio $\mathcal U$ generado por el sistema de vectores

$$\{(1, 2, -1, 0), (0, 1, 1, 0), (1, 0, -2, 1)\}$$

2. En el espacio euclídeo \mathbb{R}^4 consideramos el subespacio vectorial \mathcal{L} generado por el sistema de vectores

$$\Big\{(1,1,1,1),(1,-2,1,-2),(1,0,1,0),(3,-2,3,-2)\Big\}$$

- a) Define el complemento ortogonal de \mathcal{L}
- b) Estudia si \mathcal{L}^{\perp} es un subespacio vectorial y, en caso afirmativo, halla una base.
- c) Dado el vector $\vec{v}=(2,0,1,0),$ halla vectores $\vec{v}_1\in\mathcal{L}$ y $\vec{v}_2\in\mathcal{L}^{\perp}$ tales que $\vec{v}=\vec{v}_1\oplus\vec{v}_2.$
- 3. En el espacio vectorial euclíde
o \mathbb{R}^3 se consideran los subespacios

$$\mathcal{L}_1 = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{ccc} x_1 - x_2 & = & 0 \\ 2x_2 - x_3 & = & 0 \end{array} \right\}, \qquad \qquad \mathcal{L}_2 = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + ax_2 + bx_3 = & 0 \end{array} \right\}$$

- a) Calcula los valores de a y b para que \mathcal{L}_1 sea ortogonal a \mathcal{L}_2 .
- b) Halla una base \mathcal{B}_1 de \mathcal{L}_1 y otra base \mathcal{B}_2 de \mathcal{L}_2 tales que $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2$ sea una base ortonormal de \mathbb{R}^3 .
- 4. Construye una base ortonormal en \mathbb{R}^3 a partir de la base $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1 = (1, 1, 0), \vec{v}_2 = (0, 1, 1), \vec{v}_3 = (1, 0, 1)\}.$
- 5. Sea la matriz

$$A = \left(\begin{array}{rrrr} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 1 \\ -7 & 2 & -3 & -2 \\ -5 & 1 & -2 & 0 \end{array}\right)$$

- a) Estudia si A es diagonalizable.
- b) En caso afirmativo, halla una matriz P tal que $P^{-1}AP$ sea diagonal.
- c) Justifica si es posible encontrar una matriz ortogonal Q tal que Q^tAQ sea diagonal.
- 6. Sea la matriz

$$A = \left(\begin{array}{rrr} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{array}\right)$$

- a) Halla una matriz P tal que $P^{-1}AP$ sea diagonal.
- b) Halla una matriz Q tal que Q^tAQ sea diagonal.
- 7. Diagonaliza las matrices simétricas siguientes, calculando una matriz de paso ortogonal:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \qquad M = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \qquad N = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

1

- 8. Estudia si las siguientes aplicaciones son formas bilineales:
 - a) $f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ definida $f((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1 + y_2$
 - b) $g: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ definida $g((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1 y_2$
- 9. Sea $f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ la forma bilineal definida:

$$f((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = 2x_1y_1 - 3x_1y_2 + x_2y_2$$

- a) Determina la matriz A de f en la base $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1 = (1,0), \vec{v}_2 = (1,1)\}$
- b) Determina la matriz B de f en la base $\mathcal{B}' = \{\vec{w}_1 = (1, -1), \vec{w}_2 = (2, 2)\}$
- c) Halla la matriz de cambio de base de \mathcal{B}' a \mathcal{B} y comprueba que $B = P^t A P$.
- 10. En el espacio vectorial $\mathbb{R}_1(t)$ se define el producto escalar $\langle p,q\rangle = \int_0^1 p(t)q(t)dt$
 - a) Halla la matriz del producto escalar referida a la base $\{1, t\}$.
 - b) Calcula el coseno del ángulo que forman $p(t)=t+3 \;\; {\rm y} \;\; q(t)=2t+4$
 - c) Determina para qué valores de α son ortogonales los vectores $t + \alpha$ y $t \alpha$.
- 11. Se define para $p,q \in \mathbb{R}_2(t)$ el siguiente producto escalar $\langle p,q \rangle = \int_0^1 p(t)q(t)dt$.
 - a) Halla la matriz de este producto escalar con respecto a la base $B=\{1,t,t^2\}$
 - b) Aplica el proceso de Gram-Schmidt para obtener una base ortonormal a partir de la base $\{1, t, t^2\}$.
- 12. En el espacio vectorial $\mathbb{R}_2(t)$ se considera el producto escalar

$$< p, q > = \int_{-1}^{1} t^{2} p(t) q(t) dt$$

- a) Halla la matriz de este producto escalar con respecto a la base $B = \{1, t, t^2\}$
- b) Aplica el proceso de Gram-Schmidt para obtener una una base ortonormal a partir de la base $\{1, t, t^2\}$.
- 13. En el espacio vectorial \mathbb{R}^3 se considera la función $\varphi \colon \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ definida:

$$\varphi(\vec{x}, \vec{y}) = 4x_1y_1 + 2y_1x_3 + 6x_2y_2 + 2x_1y_3 + 4x_3y_3$$

- a) Estudia si es un producto escalar.
- b) En caso afirmativo, halla una base ortonormal a partir de la base canónica.
- c) Determina la forma cuadrática generada por φ y halla su expresión canónica.
- 14. Halla la expresión canónica de cada una de las formas cuadráticas

a)
$$\Phi_1(\vec{x}) = 4x^2 + 4y^2 + 5z^2 - 4xz - 8yz$$

b)
$$\Phi_2(\vec{x}) = 3x^2 + 6y^2 + 3z^2 - 4xy - 8xz - 4yz$$

c)
$$\Phi_3(\vec{x}) = 2x^2 - 10xy - 8xz - 7y^2 - 10yz + 2z^2$$

- 15. Clasifica (usando al menos dos métodos) cada una de las formas cuadráticas:
 - a) $\Phi_4(\vec{x}) = x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 6x_4^2 + 2x_1x_3 4x_2x_3$
 - b) $\Phi_5(\vec{x}) = x_1^2 + x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_4^2 2x_1x_2 4x_3x_4$
 - c) $\Phi_6(x, y, z) = y^2 2xz + 3z^2 4yz$