

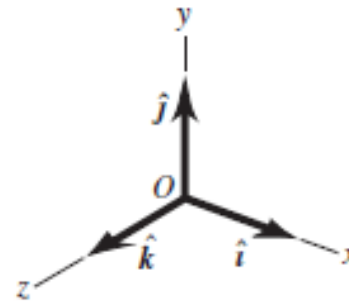
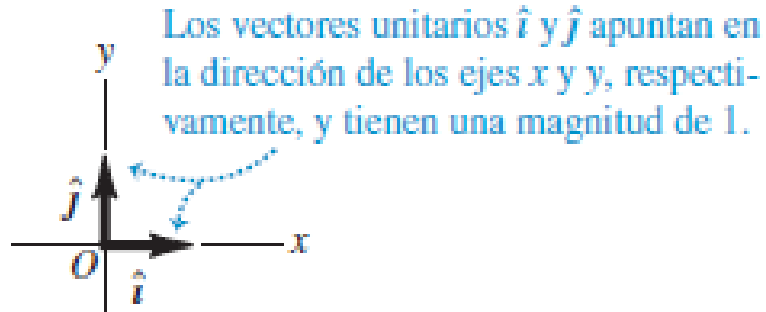
# VECTORES

---

# VECTORES UNITARIOS

Un vector unitario es un vector cuya magnitud es la unidad (1) y que es adimensional, su única función es “direccionar”, es decir señalar una dirección en el espacio.

Para representarlos se coloca sobre el símbolo que lo representa, un acento circunflejo “^”



# CONVERSIÓN DE RECTANGULAR A POLAR

$$\vec{V} = v_x \hat{i} + v_y \hat{j} \rightarrow \vec{V} = V \angle \theta$$

## ALGORITMO

1ro. Calcular su magnitud según:

$$v = |\vec{v}| = \sqrt{(v_x)^2 + (v_y)^2}$$

2do. Dibujar el vector

3ro. Identificar y calcular cualquiera de los dos ángulos entre 0 y 90 grados que el vector forma con los ejes más cercanos

4to. Usando el ángulo anterior determinar el ángulo "θ"

# CONVERSIÓN DE POLAR A RECTANGULAR

$$\vec{V} = V \angle \theta \rightarrow \vec{V} = v_x \hat{i} + v_y \hat{j}$$

Forma Directa

$$\begin{aligned} \vec{V} &= \underbrace{V \cos(\theta)}_{v_x} \hat{i} + \underbrace{V \sin(\theta)}_{v_y} \hat{j} \\ \vec{V} &= v_x \hat{i} + v_y \hat{j} \end{aligned}$$

Donde:

V: es la magnitud del vector

$\theta$ : es el ángulo que el vector forma con el eje x(+) medido en sentido horario o antihorario.

# CONVERSIÓN DE POLAR A RECTANGULAR

## ALGORITMO (Paso a Paso)

1ro. Dibujar el vector

2do. Identificar y calcular cualquiera de los dos ángulos entre 0 y 90 grados que el vector forma con los ejes más cercanos

3ro. Usando el ángulo anterior y funciones trigonométricas determinar las componentes del vector.

4to. Agregar a las componentes el signo que corresponda, según el cuadrante en el que se encuentre.

	$y$	
$A_x$ negative		$A_x$ positive
$A_y$ positive		$A_y$ positive
		$x$
$A_x$ negative		$A_x$ positive
$A_y$ negative		$A_y$ negative

# PROPIEDADES Y OPERACIONES VECTORIALES

## IGUALDAD:

Dos vectores son iguales si tienen la misma magnitud y la misma dirección aunque estén en ubicaciones diferentes en el espacio.

# MULIPLICACIÓN DE UN ESCALAR POR UN VECTOR

K= Escalar (+) o (-)

$\vec{V}$ = Vector

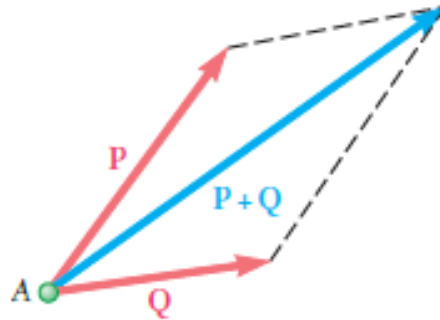
Operar:

$$\vec{R} = k \vec{V}$$

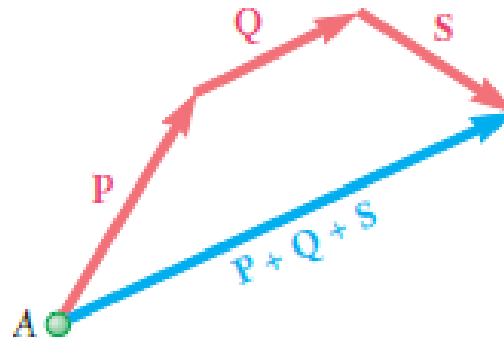
El resultado es un vector cambia su tamaño respecto al vector original en un factor igual al valor del escalar y conserva la dirección del vector original si el escalar es positivo o la invierte si es negativo.

# SUMA GRÁFICA DE VECTORES

## MÉTODO DEL PARALELOGRAMO



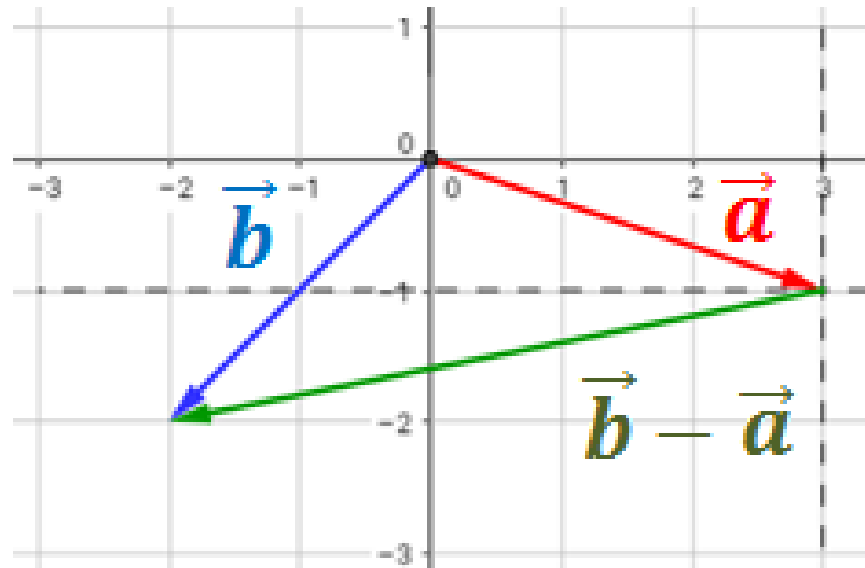
## MÉTODO DE CONCATENACIÓN DE VECTORES





# RESTA DE VECTORES

Se deben dibujar el minuendo y el sustraendo partiendo del mismo origen y luego la resta será un vector que va de la flecha del sustraendo a la flecha del minuendo.

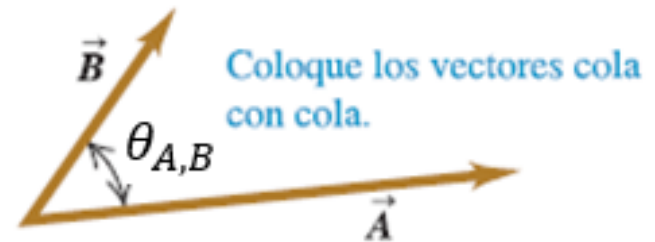


# PRODUCTO ESCALAR O PRODUCTO PUNTO

- Se operan 2 vectores y como resultado se obtiene un escalar (+) o (-)
- Se representa  $\vec{A} \cdot \vec{B}$
- Es conmutativo  $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$
- Cálculo si se conocen la magnitud de los vectores y el ángulo entre ellos:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta_{A,B}$$

Donde:  $\theta_{A,B}$  es el ángulo más pequeño que existe entre los vectores  $\vec{A}$  y  $\vec{B}$  cuando estos parten de un origen común.

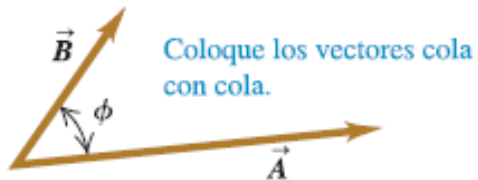


- Cálculo si se conocen las componentes de los vectores:

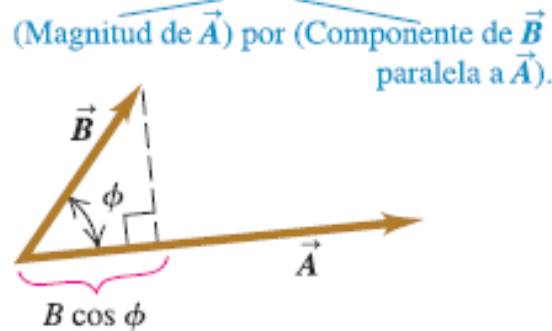
$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

# Interpretación gráfica del producto escalar

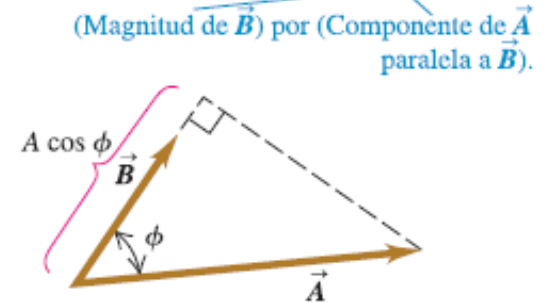
a)



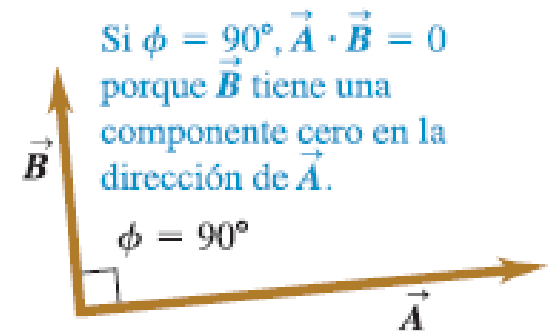
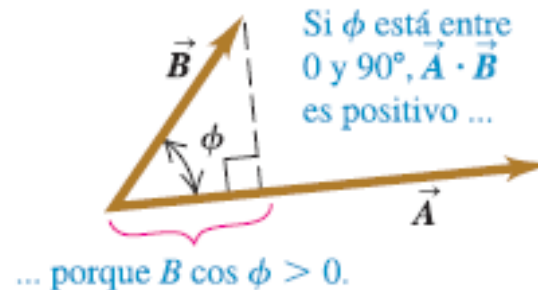
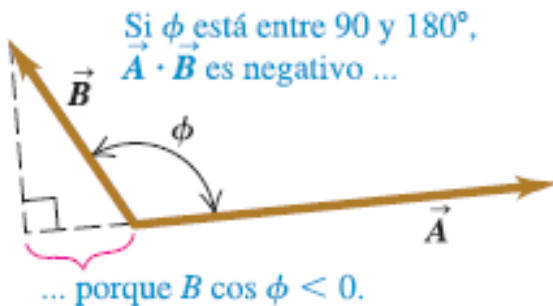
b)  $\vec{A} \cdot \vec{B}$  es igual a  $A(B \cos \phi)$ .



c)  $\vec{A} \cdot \vec{B}$  también es igual a  $B(A \cos \phi)$ .



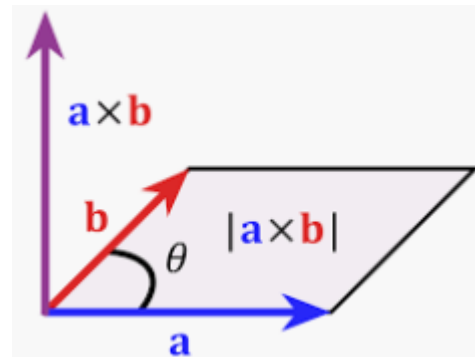
## Algunas características del producto escalar



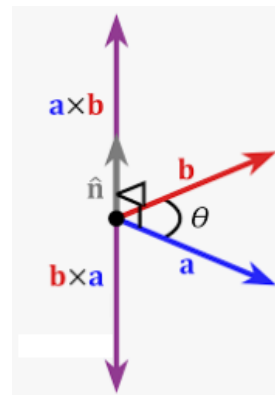
# PRODUCTO VECTORIAL O PRODUCTO CRUZ

➤ Se operan 2 vectores y como resultado se obtiene un tercer vector que es perpendicular al plano formado por los vectores que se operan.

➤ Se representa  $\vec{A} \times \vec{B}$



➤ No es conmutativo  $\vec{A} \times \vec{B} \neq \vec{B} \times \vec{A}$



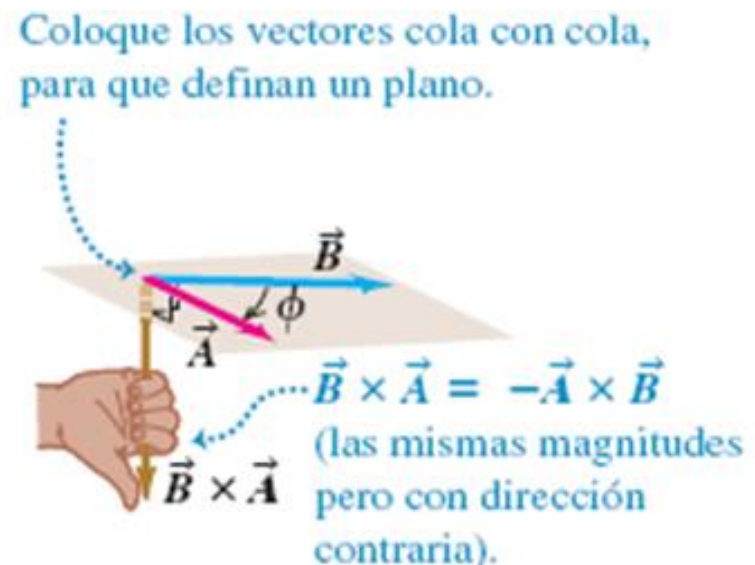
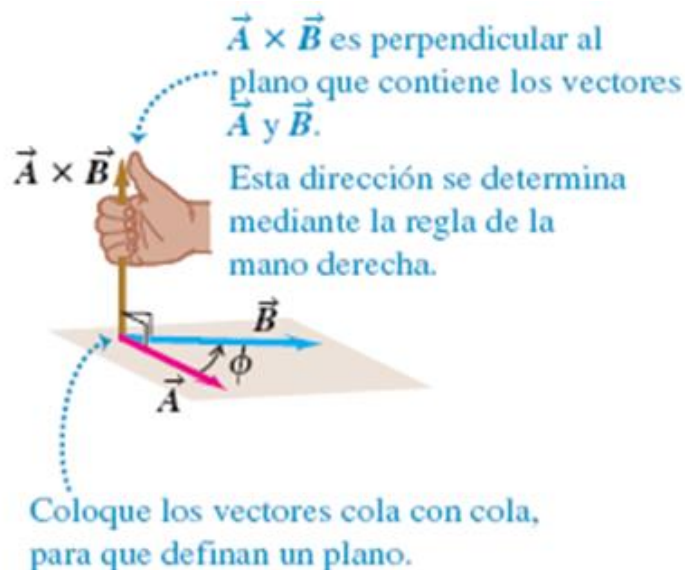
# PRODUCTO VECTORIAL O PRODUCTO CRUZ

- Cálculo de la magnitud

$$|\vec{A} \times \vec{B}| = AB \operatorname{sen} \theta_{A,B}$$

Donde:  $\theta_{A,B}$  es el ángulo más pequeño que existe entre los vectores **A** y **B** cuando estos parten de un origen común.

- Cálculo de la dirección: aplicar la regla de la mano derecha



# PRODUCTO VECTORIAL O PRODUCTO CRUZ

➤ Cálculo del vector

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = (A_y B_z - A_z B_y) \hat{i} - (A_x B_z - A_z B_x) \hat{j} + (A_x B_y - A_y B_x) \hat{k}$$

## Interpretación gráfica del producto vectorial

