

# Métodos Numéricos

Ecuaciones Diferenciales Ordinarias

Problemas de valor inicial - Métodos de alto orden

Diego Passarella

Universidad Nacional de Quilmes

# Motivación

Los métodos de Euler progresivo o regresivo, si bien son muy simples de aplicar, poseen un bajo orden de convergencia. Estos métodos son llamados *métodos de un paso* porque involucran la evaluación de  $y(x)$  en dos pasos sucesivos  $[x_n, x_{n+1}]$ . Ambos métodos son de orden 1 de convergencia ( $O(h)$ ), tal como se vió anteriormente.

Para obtener una mayor exactitud en la resolución de PVI, se pueden utilizar *métodos de alto orden* ó *métodos multipaso*.

# Forma General de un método Runge-Kutta

La familia de métodos Runge-Kutta son métodos de un paso, pero que evalúan varias veces a la función  $f(y_i, x_i)$  a lo largo del intervalo  $[x_n, x_{n+1}]$ .

La forma general de un método de la familia Runge-Kutta se escribe como:

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=1}^s b_i K_i, \quad n \geq 0$$

siendo  $s$  la cantidad de etapas del método y,

$$K_i = f \left( y_n + h \sum_{j=1}^s a_{i,j} K_j, x_n + c_i h \right), \quad i = 1, 2, \dots, s$$

# Forma General de un método Runge-Kutta

Los métodos Runge-Kutta quedan definidos a través de los vectores  $\mathbf{c}$ ,  $\mathbf{b}$  y la matriz  $\mathbf{A}$ , los cuales se presentan en la tabla de *Butcher*.

$$\begin{array}{c|c} \mathbf{c} & \mathbf{A} \\ \hline & \mathbf{b}^T \end{array}$$

Los métodos de Euler progresivo, regresivo y  $\theta$ -método también pueden ser expresados a través de este tipo de tablas.

En los métodos explícitos, los valores  $a_{i,j}$  con  $j \geq i$  son cero.

# Familias del Método Runge-Kutta

## Euler Progresivo (RK1)

$$y_{n+1} = y_n + h.f(y_n, x_n)$$

$$\begin{array}{c|c} 0 & 0 \\ \hline & 1 \end{array}$$

$$b_1 = 1, a_{1,1} = 0, c_1 = 0 \Rightarrow K_1 = f(y_n, x_n)$$

$$y_{n+1} = y_n + h.b_1.K_1 = y_n + h.f(y_n, x_n)$$

# Familias del Método Runge-Kutta

## Euler Regresivo

$$y_{n+1} = y_n + h.f(y_{n+1}, x_{n+1})$$

$$\begin{array}{c|c} 1 & 1 \\ \hline & 1 \end{array}$$

$$b_1 = 1, a_{1,1} = 1, c_1 = 1 \Rightarrow K_1 = f(y_{n+1}, x_{n+1})$$

$$y_{n+1} = y_n + h.b_1.K_1 = y_n + h.f(y_{n+1}, x_{n+1})$$

# Familias del Método Runge-Kutta

## $\theta$ -método

$$y_{n+1} = y_n + h. (\theta f(y_n, x_n) + (1 - \theta)f(y_{n+1}, x_{n+1}))$$

0	0	0
1	$\theta$	$1 - \theta$
	$\theta$	$1 - \theta$

$$K_1 = f(y_{n+1}, x_{n+1}),$$

$$K_2 = f(y_n + h.(a_{2,1}K_1 + a_{2,2}K_2, x_n + h) = f(y_{n+1}, x_{n+1})$$

# Métodos de Euler Mejorado y Euler Modificado

Sea el método de Runge-Kutta definido por la siguiente tabla de Butcher:

0	0	0
$\alpha$	$\alpha$	0
	$1 - \frac{1}{2\alpha}$	$\frac{1}{2\alpha}$

$$\forall \alpha \in \mathbb{R} - \{0\}$$

$$K_1 = f(y_{n+1}, x_{n+1})$$

$$K_2 = f(y_n + h.\alpha.K_1, x_n + \alpha.h) \Rightarrow$$

$$y_{n+1} = y_n + h. \left[ \left(1 - \frac{1}{2\alpha}\right) K_1 + \frac{1}{2\alpha} K_2 \right]$$



# Métodos de Euler Mejorado y Euler Modificado

Este es un método de orden 2  $\forall \alpha \neq 0$ .

- Si  $\alpha = 1/2 \rightarrow$  Método de Euler modificado (ó punto medio)

$$y_{n+1} = y_n + h.f\left(y_n + \frac{1}{2}h.f(y_n, x_n), x_n + \frac{h}{2}\right)$$

- Si  $\alpha = 1 \rightarrow$  Método de Euler mejorado (ó RK2)

$$y_{n+1} = y_n + h \left[ \frac{1}{2}f(y_n, x_n) + \frac{1}{2}f(y_n + h.f(y_n, x_n), x_n + h) \right]$$

El método RK2 también es un método *predictor-corrector*, donde se realiza una primera etapa de predicción de  $y_{n+1}$  ( $y_{n+1}^*$  por medio de un RK1) y luego se utiliza este valor en una segunda etapa de corrección (en este caso un  $\theta$ -método con  $\theta = 1/2$ ).

Ventaja: Método explícito que mantiene el mismo orden de convergencia del paso corrector.

# Método RK3

Tabla de Butcher de este método de 3er orden:

0	0	0	0
1/2	1/2	0	0
1	-1	2	0
<hr/>			
	1/6	2/3	1/6

$$K_1 = f(y_n, x_n)$$

$$K_2 = f\left(y_n + \frac{h}{2}K_1, x_n + \frac{h}{2}\right)$$

$$K_3 = f\left(y_n + h \cdot (-K_1 + 2K_2), x_{n+1}\right)$$

Que resulta:

$$y_{n+1} = y_n + h(1/6K_1 + 2/3K_2 + 1/6K_3)$$

# Método RK4

Un método muy popular es el Runge-Kutta de 4to orden:

0	0	0	0	0
1/2	1/2	0	0	0
1/2	0	1/2	0	0
1	0	0	1	0
<hr/>				
	1/6	1/3	1/3	1/6

$$K_1 = f(y_n, x_n)$$

$$K_2 = f\left(y_n + \frac{h}{2}K_1, x_n + \frac{h}{2}\right)$$

$$K_3 = f\left(y_n + \frac{h}{2}K_2, x_n + \frac{h}{2}\right)$$

$$K_4 = f(y_n + h.K_3, x_{n+1})$$

Que resulta:

$$y_{n+1} = y_n + h(1/6K_1 + 1/3K_2 + 1/3K_3 + 1/6K_4)$$

# Ejercicios

Biorreactor:

Resolver el problema del biorreactor utilizando los métodos de alto orden aquí vistos.

Transitorio RLC:

