



CARRERA DE ESPECIALIZACIÓN EN INTERNET DE LAS COSAS

MEMORIA DEL TRABAJO FINAL

Sistema de monitoreo y control de ambientes a distancia

Autor:
César Javier Fanelli

Director:
Ing. Fernando Lichtschein (FIUBA)

Codirector:
Ing. María Celeste Corominas (FIUBA)

Jurados:
Esp. Ing. Pedro Rosito (FIUBA)
Ing. Marcelo Edgardo Romeo (UNSAM)
MG. Lic. Leopoldo Zimperz (FIUBA)

*Este trabajo fue realizado en la Ciudad Autónoma de Buenos Aires,
entre febrero de 2023 y diciembre de 2023.*

Resumen

En la presente memoria se describe el diseño de un prototipo de sistema integral de domótica de índole académica. El propósito es aplicar los conocimientos adquiridos en el transcurso del posgrado. En esta primer etapa se implementan dos tipos de nodos y se agregarán a futuro nuevos elementos con otras funcionalidades.

En el desarrollo del trabajo se utilizaron conocimientos de diseño de páginas web, desarrollo de código backend para el servidor, implementación de bases de datos, desarrollo de sistemas embebidos, ciberseguridad y diseño electrónico para el hardware adicional.

Agradecimientos

Agradezco a docentes, alumnos y no docentes que conforman el posgrado y a los directores que me acompañaron en el desarrollo de este trabajo. En especial agradezco a mi esposa e hija, quienes fueron mi apoyo en todo momento y sin quienes no habría podido lograr la hazaña de emprender este viaje arduo y satisfactorio.

Índice general

Resumen	I
1. Introducción general	1
1.1. Hogares inteligentes	1
1.1.1. Aplicaciones comunes	1
1.2. Motivación	2
1.3. Estado del arte	2
1.4. Objetivos y alcance	3
2. Introducción específica	5
2.1. Protocolos de comunicación	5
2.1.1. Modelo OSI	5
2.1.2. Protocolo HTTP	6
2.1.3. Protocolo MQTT	7
Calidad de servicio	8
Protocolos SSL y TLS	8
2.2. Componentes de hardware	8
2.2.1. Raspberry Pi	8
2.2.2. Sistema en chip	9
Familia ESP32	10
2.3. Herramientas de software	11
2.3.1. Visual studio code	11
2.3.2. Marco de desarrollo ESP	11
2.3.3. Lenguajes JavaScript y TypeScript	11
2.3.4. Angular y Ionic	12
2.3.5. Bases de datos relacionales MySQL y MariaDB	12
2.3.6. Contenedores con Docker	12
3. Diseño e implementación	15
3.1. Arquitectura del sistema	15
3.1.1. Especificaciones técnicas del servidor	16
3.2. Modelo de datos	16
3.2.1. Tabla Dispositivos	17
3.2.2. Tabla Usuarios	18
3.2.3. Tabla Mediciones	18
3.3. Desarrollo del frontend	19
3.3.1. Rutas y páginas destacadas	20
Pantalla de <i>login</i>	21
Pantalla principal <i>home</i>	21
Pantalla de creación de dispositivo nuevo	22
Pantalla de configuración de modo	23
Pantallas de mediciones y gráfico	24

3.4.	Desarrollo del backend	25
3.4.1.	Conexión a la base de datos	26
3.4.2.	Configuración de la conexión <i>mqtt</i>	27
3.4.3.	Configuración del envío de mails	27
3.4.4.	API y rutas	28
3.5.	Nodos, sensores y actuadores	28
3.5.1.	Características de los nodos	29
3.5.2.	Menús y pantallas	30
3.5.3.	Modelo de programación	34
3.5.4.	Especificaciones de los sensores	36
3.5.5.	Especificaciones de los actuadores	36
3.6.	Comunicación del sistema	37
4.	Ensayos y resultados	39
4.1.	Banco de pruebas	39
4.2.	Metodología empleada	39
4.3.	Resultados finales	39
4.4.	Comparación con el estado del arte	39
5.	Conclusiones	41
5.1.	Resultados obtenidos	41
5.2.	Trabajo futuro	41
	Bibliografía	43

Índice de figuras

1.1. Ejemplo de sistema de domótica	2
1.2. Matter y Home Assistant	3
1.3. Esquema básico	4
2.1. Modelo OSI	5
2.2. Arquitectura MQTT	7
2.3. Raspberry Pi	9
2.4. Familia ESP32	10
2.5. Docker	13
3.1. Arquitectura cliente-servidor	15
3.2. Docker base datos	17
3.3. Tabla dispositivos	17
3.4. Tabla usuarios	18
3.5. Tabla mediciones	19
3.6. Configuración Ionic	19
3.7. Estructura página	20
3.8. Pantalla login	21
3.9. Pantalla home	22
3.10. Pantalla home	22
3.11. Pantalla de configuración de modo	23
3.12. Pantalla de configuración de modo	24
3.13. Pantalla de mediciones del dispositivo de temperatura	25
3.14. Pantalla de presentación gráfica de mediciones	25
3.15. Certificados	29
3.16. Nodo de temperatura	29
3.17. Nodo dimer	30
3.18. Módulo principal	30
3.19. Pantallas dispositivo	31
3.20. Sensores	36
3.21. Actuadores	37

Índice de tablas

1.1. Mercado nacional	3
3.1. Raspberry Pi 400	16
3.2. Rutas	21
3.3. Módulos ESP32	29

Dedicado a mi hija Sofía.

Capítulo 1

Introducción general

1.1. Hogares inteligentes

La domótica es la aplicación de la tecnología a la automatización del hogar que utiliza para controlar y gestionar diferentes sistemas y dispositivos, con el fin de aportar seguridad, bienestar y confort. Estos sistemas pueden incluir iluminación, calefacción, aire acondicionado, sistemas de seguridad y cámaras de vigilancia, sistemas de entretenimiento y otros dispositivos domésticos [1].

Este sector, como muchos otros que utilizan tecnología ha estado creciendo, al punto que algunas de las viviendas modernas son concebidas como hogares inteligentes desde su edificación, llegando a tener edificios completos con este tipo de soluciones instaladas.

1.1.1. Aplicaciones comunes

Los servicios que ofrece la domótica se pueden agrupar según cinco aspectos o ámbitos principales [2]:

- Programación y ahorro energético: el ahorro energético no es algo tangible, sino legible con un concepto al que se puede llegar de muchas maneras. En muchos casos no es necesario sustituir los aparatos o sistemas del hogar por otros que consuman menos energía sino una gestión eficiente de los mismos.
- Confort: conlleva todas las actuaciones que se puedan llevar a cabo que mejoren la comodidad en una vivienda. Dichas actuaciones pueden ser de carácter tanto pasivo, como activo o mixtas.
- Seguridad: consiste en una red encargada de proteger tanto los bienes patrimoniales, como la seguridad personal y la vida.
- Comunicaciones: son los sistemas o infraestructuras de comunicaciones que posee el hogar.
- Accesibilidad: bajo este mecanismo se incluyen las aplicaciones o instalaciones de control remoto del entorno que favorecen la autonomía personal de personas con limitaciones funcionales, o discapacidad.

El presente trabajo puede encuadrarse dentro de la programación y ahorro energético, confort y accesibilidad. En la figura 1.1 puede verse una imagen con los distintos tipos de dispositivos que pueden estar conectados a un sistema de domótica.

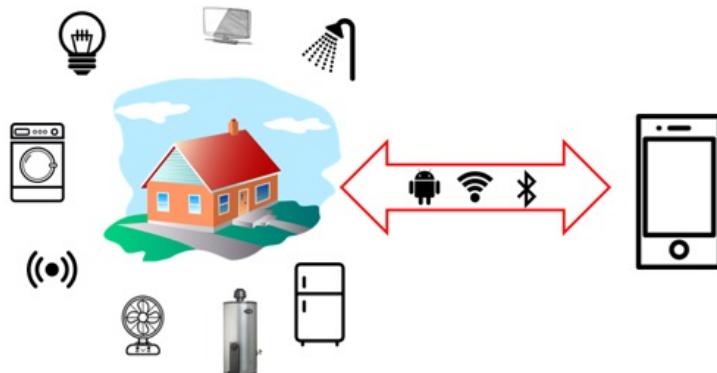


FIGURA 1.1. Ejemplo de sistema de domótica.¹

1.2. Motivación

El uso de la tecnología para facilitar y mejorar la vida de las personas se está implementando en todo el mundo en diversos ámbitos, creando soluciones complejas e innovadoras. Los electrodomésticos e instalaciones se fabrican con posibilidades de conexión y capacidades cada vez más amplias, abarcando funcionalidades complejas que aportan al bienestar y confort de las personas.

Este proyecto nace como mejora y actualización de la tesis de grado de ingeniería, en la cual se creó un sistema similar que carecía de conectividad a Internet y utilizando tecnología que al día de hoy es obsoleta. Es por este motivo que se ha decidido hacer un proyecto académico con esta temática, pudiendo crear un sistema integral con una página web, base de datos que almacene mediciones y utilizando hardware actualizado.

1.3. Estado del arte

En el mercado actual existe una gran cantidad de sistemas de domótica, algunos privados o bajo licencias propietarias y otros con licencias de código abierto, nacionales e internacionales. Aquellas soluciones de código abierto tienen los repositorios públicos en *Github* al alcance de todos para ser descargados, implementados y hasta modificados.

Del mercado internacional, podemos nombrar 2 importantes variantes:

- Matter: es un estándar de conectividad de código abierto creado por la *Connectivity standards alliance*. Es de los más importantes a nivel global y participan empresas como Amazon, Apple, Google, Huawei entre muchas otras. Ha crecido y tomado mucha fuerza durante el corto tiempo de vida que tiene el proyecto [3].
- Home assistant: software de automatización de hogares de código abierto que prioriza el control local y la privacidad. Desarrollado por una comunidad mundial de entusiastas de autodidactas y profesionales con un sentido propio [4].

¹Imagen tomada de: <https://intelligy.com/blog/2018/03/12/conoces-la-domotica/>

En la figura 1.2 se observa un kit de Matter a la izquierda y la pantalla de la aplicación de Home Assistant a la derecha.



FIGURA 1.2. Matter y Home Assistant.²

A nivel nacional existen empresas que se dedican al desarrollo de sistemas de domótica de forma privada:

- Domotic [5].
- Commax [6].
- Reactor [7].

Todos estos sistemas utilizan distintos tipos de conexión (Zigbee o Wi-Fi), mensajes entre dispositivos (HTTP, MQTT y otros) y tipos de alojamiento de las plataformas (servidor local o en la nube).

Pocos de estos sistemas tienen la posibilidad de funcionar con mandos desde el lugar o sin conexión con el servidor, es decir, que sean independientes y controlables de forma local. Este proyecto tiene tal posibilidad, ya que la página web es una forma más de cambiar los parámetros de los nodos y está diseñado para decidir si cada terminal posee comandos o no.

En la tabla 1.1 pueden verse las principales características de las empresas nacionales con soluciones similares.

TABLA 1.1. Comparativa entre las distintas opciones

Empresa	Productos	Compatibilidad
Domotic	Catálogo amplio	No especifica
Commax	Catálogo amplio	Smart things y Apple Home Kit
Reactor	2 alternativas	Google Assistant e IFTTT

1.4. Objetivos y alcance

El objetivo de este trabajo es aplicar todos los conocimientos adquiridos en el transcurso del posgrado, en un tema de interés particular como es la domótica. En especial, el principal propósito es hacer un prototipo que dé inicio a un sistema más grande y con mayores características, con la particularidad de que en un futuro cercano se pueda llegar a analizar la opción de integrarlo con sistemas como Matter o Home Assistant.

²Imágenes tomadas de: <https://csa-iot.org/> y <https://www.home-assistant.io/>

En este desarrollo se incluyó:

- El esquema de conexiones de las placas de ESP32 con los módulos de display, encoder, driver LED y driver de calefacción.
- El diseño en una placa de desarrollo del circuito del driver de corriente continua de la iluminación LED.
- El diseño en una placa de desarrollo del circuito del driver de corriente alterna de la calefacción.
- La programación de un firmware de la placa ESP32 para la comunicación y manejo de conexiones.
- La creación del software frontend, backend y la base de datos que almacena toda la información dentro del servidor.
- Las conexiones, instalación y configuración del servidor montado en una Raspberry Pi.

En la figura 1.3 se puede ver un esquema básico del sistema desarrollado.

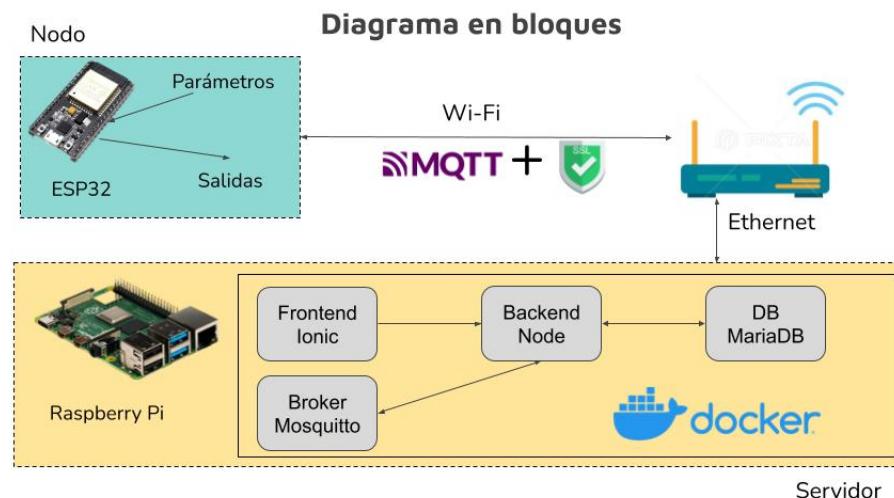


FIGURA 1.3. Esquema básico del sistema desarrollado.

Capítulo 2

Introducción específica

En el presente capítulo se introducen las tecnologías y herramientas de hardware y software utilizados en el desarrollo del trabajo.

2.1. Protocolos de comunicación

2.1.1. Modelo OSI

El modelo de interconexión de sistemas abiertos, conocido como modelo OSI (en inglés, *Open Systems Interconnection*), es un modelo de referencia para los protocolos de la red. Define un estándar que tiene por objetivo interconectar sistemas de distinta procedencia para que estos puedan intercambiar información sin ningún tipo de impedimentos. Está conformado por 7 capas o niveles de abstracción. Cada uno de estos niveles tiene sus propias funciones para que en conjunto sean capaces de poder alcanzar su objetivo final. Precisamente esta separación en niveles hace posible la intercomunicación de protocolos distintos al concentrar funciones específicas en cada nivel de operación [8].

En la figura 2.1 pueden verse de forma gráfica las distintas capas del modelo OSI.

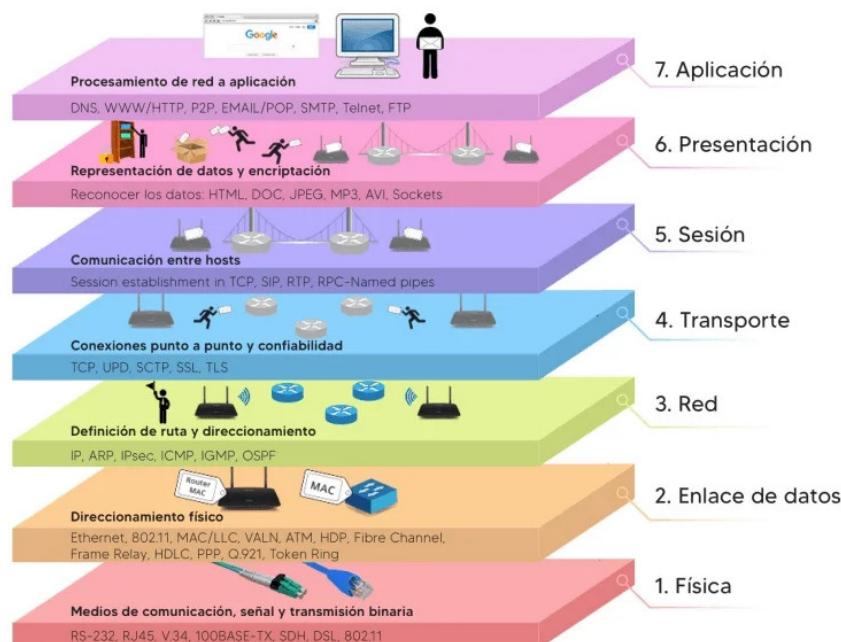


FIGURA 2.1. Modelo OSI.¹

A continuación se presentan en detalle las funciones de cada capa:

- Capa 1 o física: define todas las especificaciones eléctricas y físicas de los dispositivos.
- Capa 2 o de enlace de datos: proporciona direccionamiento físico y procedimientos de acceso a medios.
- Capa 3 o de red: se encarga del direccionamiento lógico y el dominio del enrutamiento.
- Capa 4 o de transporte: proporciona transporte confiable y control del flujo a través de la red.
- Capa 5 o de sesión: establece, administra y finaliza las conexiones entre las aplicaciones locales y las remotas.
- Capa 6 de presentación: transforma el formato de los datos y proporciona una interfaz estándar para la capa de aplicación.
- Capa 7 o de aplicación: responsable de los servicios de red para las aplicaciones.

2.1.2. Protocolo HTTP

El protocolo de transferencia de hipertexto, conocido como HTTP (en inglés *Hypertext Transfer Protocol*), es el protocolo de comunicación que permite las transferencias de información a través de archivos como XML y HTML entre otros. Está orientado a transacciones y sigue el esquema petición y respuesta entre un cliente y un servidor. El cliente realiza una petición al servidor enviando un mensaje con un formato determinado. El servidor le envía un mensaje de respuesta con la información solicitada o un mensaje de error [9].

Los mensajes HTTP son en texto plano y tienen la siguiente estructura:

- Línea inicial.
- Cabecera.
- Cuerpo.

En la línea inicial se envían las peticiones con el método hacia el servidor o las respuestas con el código devueltas hacia el navegador. Los métodos más comunes, y utilizados en el proyecto, son:

- GET: solicita una representación del recurso especificado.
- POST: envía datos para que sean procesados por el recurso identificado en la URL de la línea de petición.
- PUT: envía datos al servidor. La diferencia con POST es que este está orientado a la creación de nuevos contenidos, mientras que PUT está orientado a la actualización de los mismos.
- DELETE: Borra el recurso especificado.

¹Imagen tomada de: <https://platzi.com/clases/2225-redes/35587-modelo-osi/>

2.1.3. Protocolo MQTT

El protocolo de transporte de telemetría de colas de mensajes, conocido como MQTT (en inglés *Message Queue Telemetry Transport*) es uno de los más utilizados y difundidos en IoT (Internet de las cosas, o en inglés *Internet of Things*). Es un protocolo de capa de aplicación, posee una topología de estrella y sus mensajes se transmiten como colas de publicación/suscripción.

El nodo central de su topología se llama *broker* y es al cual se conectan los clientes remotos. El *broker* se encarga de gestionar la red, recibir todos los mensajes de los clientes y redirigirlos hacia los clientes de destino. Un cliente es cualquier dispositivo que pueda interactuar con el *broker* para enviar y recibir mensajes. Puede ser un sensor de IoT en campo o una aplicación en un centro de datos que procesa datos provenientes de los sensores. Cualquier cliente puede publicar o suscribirse a *topics* (temas) para acceder a la información. Un *topic* se representa mediante una cadena de texto con una estructura jerárquica. Cada jerarquía se separa con el carácter '/'.

La finalidad de MQTT es minimizar el uso recursos en los dispositivos (CPU, RAM, ROM), ser confiable y ofrecer distintos niveles calidad del servicio. Consumo un ancho de banda relativamente bajo y mantiene una conexión continua entre el broker y los clientes. Generalmente se suele usar este protocolo como nexo entre los dispositivos de campo con elementos típicos de software como servidores webs, bases de datos o herramientas de análisis. En la figura 2.2 se puede ver una arquitectura básica de conexión MQTT [10].

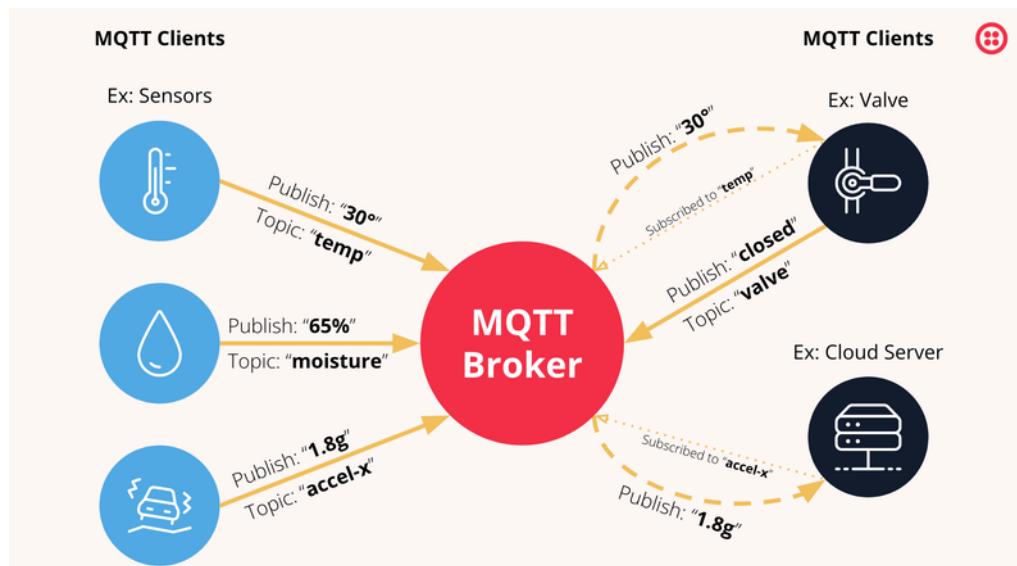


FIGURA 2.2. Arquitectura MQTT.²

Para reforzar la seguridad en la comunicación mediante MQTT, se pueden proteger los datos mediante el uso de usuario y contraseña, o con cifrado de capa de sockets seguros, conocidos como SSL (en inglés *Secure Sockets Layer*). La capa de transporte segura(en inglés *Transport Layer Security* o TLS), es una versión actualizada y más segura de SSL, y es por esto que en la actualidad se refiere a SSL/TLS como sinónimos.

²Imagen tomada de: <https://www.twilio.com/blog/what-is-mqtt>

Calidad de servicio

MQTT está diseñado para ser simple y minimizar el ancho de banda, lo que lo convierte en una buena opción para muchos escenarios, aunque esta simplicidad hace que la interpretación de los mensajes dependa completamente del diseñador del sistema. Para mitigar este tipo de inconvenientes se soportan distintos niveles de calidad de servicio.

Estos niveles determinan cómo se entrega cada mensaje y es necesario especificar un QoS (siglas en inglés para *quality of service*) para cada *topic* MQTT. Es importante elegir el valor de QoS adecuado para cada mensaje que está determinado de la siguiente manera:

- QoS 0 (a lo sumo una vez): los mensajes se mandan sin tener en cuenta si llegan o no. Puede haber pérdida de mensajes. No se hacen retransmisiones.
- QoS 1 (al menos una vez): se asegura que los mensajes lleguen pero se pueden producir duplicados. El receptor recibe el mensaje por lo menos una vez. Si el receptor no confirma la recepción del mensaje o se pierde en el camino se reenvía el mensaje hasta que recibe por lo menos una confirmación.
- QoS 2 (exactamente una vez): se asegura que el mensaje llegue exactamente una vez. Eso incrementa la sobrecarga en la comunicación pero es la mejor opción cuando la duplicación de un mensaje no es aceptable.

Protocolos SSL y TLS

SSL y TLS son protocolos criptográficos, que proporcionan comunicaciones seguras por una red. Se usa criptografía asimétrica para autenticar a la contraparte con quien se está comunicando y para intercambiar una llave simétrica, iniciando una sesión entre las partes intervinientes. Esta sesión es luego usada para cifrar el flujo de datos entre las partes. Esto permite la confidencialidad de la información transmitida y la autenticación de los mensajes.

Antes de que un cliente y el servidor pueden empezar a intercambiar información protegida por TLS, deben intercambiar en forma segura o acordar una clave de cifrado y una clave para usar cuando se cifren los datos. Existen varios métodos utilizados para el intercambio y acuerdo de claves [11].

2.2. Componentes de hardware

2.2.1. Raspberry Pi

Las Raspberry Pi son computadoras de placa simple (en inglés *Single Board Computer* o su sigla SBC). Actualmente en el mercado existen distintas marcas y variantes de este tipo de placas, siendo elegidas tanto como computadoras de escritorio como para algunas aplicaciones específicas. A continuación, se describen las principales características de la familia Raspberry Pi:

- Posee distintos puertos, permitiendo conectarla a periféricos como pueden ser una pantalla, un medio de almacenamiento e incluso cualquier dispositivo que tenga interfaz USB.
- Contiene un procesador gráfico integrado, lo que permite la reproducción de vídeo, incluso en alta definición.

- Permite la conexión a la red a través del puerto de Ethernet y algunos modelos permiten conexión Wi-Fi y Bluetooth.
- Consta de una ranura microSD que permite instalar y ejecutar sistemas operativos a través de una tarjeta de memoria.

El diseño de la Raspberry Pi fue evolucionando con el correr del tiempo. En la actualidad se encuentran los modelos Raspberry Pi 4 y Raspberry Pi 400, siendo los más modernos y robustos lanzados por la marca. La familia de Raspberry Pi 4 cuenta con 4 modelos de placa con distinta capacidad de memoria RAM, yendo desde 1 GB hasta 8 GB. La Raspberry Pi 400 es una variante de la Raspberry Pi 4. También existen otros modelos más pequeños diseñados para otro tipo de aplicaciones.

En la figura 2.3 se pueden ver los modelos Raspberry Pi 4 y Raspberry Pi 400.



FIGURA 2.3. Raspberry Pi 4 y Raspberry Pi 400.³

Algunas de las funciones y aplicaciones más comunes de este tipo de computadoras se describen a continuación:

- Navegar en la red, utilizar aplicaciones de oficina para la edición de documentos y emplearla como si fuese una computadora de escritorio.
- Crear un centro multimedia y ver los archivos guardados en su memoria.
- Se puede utilizar como un servidor privado dentro de una red local.
- Conectar los puertos del microprocesador desde un conector de 40 pines a distintos circuitos y dispositivos.

2.2.2. Sistema en chip

Un sistema en chip o SoC (del inglés *System on a Chip*) es aquel dispositivo que posee integrados todos o gran parte de los módulos que componen un sistema informático o electrónico en un único circuito integrado o chip. El diseño de estos sistemas puede estar basado en circuitos de señal digital, señal analógica y a menudo módulos o sistemas de radiofrecuencia. Un ámbito común de aplicación de la tecnología SoC son los sistemas embebidos.

Un SoC estándar está constituido por [12]:

³Imagen tomada de: <https://all3dp.com/2/raspberry-pi-400-vs-raspberry-pi-4-differences/>

- Un microcontrolador con el núcleo de la CPU. Algunos son construidos con micropresesadores dotados de varios núcleos.
- Módulos de memoria ROM (memoria de sólo lectura), RAM (memoria de acceso aleatorio), EEPROM (memoria de sólo lectura programable y borrable electrónicamente) y Flash (memorias de acceso muy rápido).
- Generadores de frecuencia fija.
- Componentes periféricos como contadores, temporizadores y relojes en tiempo real o RTC (en inglés *Real Time Clock*).
- Controladores de comunicación con interfaces externas normalmente estándar como USB, Ethernet, UART, o SPI.
- Controladores de interfaces analógicas, incluyendo conversores analógico a digital (ADC) y digital a analógico (DAC).
- Reguladores de voltaje y circuitos de gestión eficaz de la energía.

Familia ESP32

ESP32 es la denominación de una familia de chips SoC de bajo costo y consumo de energía, con tecnología Wi-Fi y Bluetooth de modo dual integrada. Emplea un micropresesador Tensilica Xtensa LX6 en sus variantes de simple y doble núcleo e incluye interruptores de antena, balun de radiofrecuencia, amplificador de potencia, amplificador receptor de bajo ruido, filtros y módulos de administración de energía. El ESP32 fue creado y desarrollado por Espressif Systems.

En la figura 2.4 se pueden ver algunos de los módulos de desarrollo que contienen ESP32.

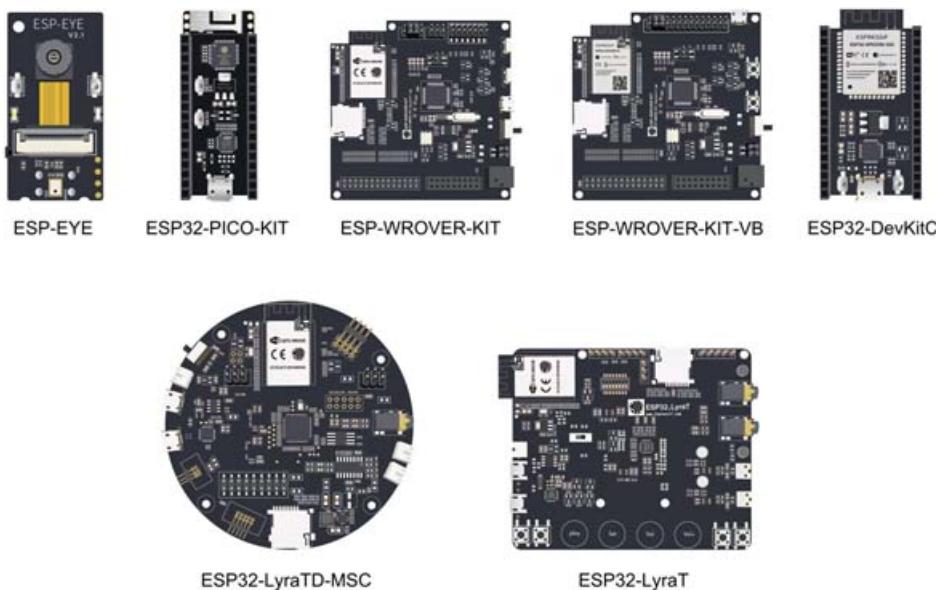


FIGURA 2.4. Módulos de la familia ESP32.⁴

⁴Imagen tomada de: <https://www.electrodaddy.com/esp32/>

2.3. Herramientas de software

2.3.1. Visual studio code

Visual Studio Code es un editor de código fuente desarrollado por Microsoft para múltiples sistemas operativos. Incluye soporte para la depuración, control integrado de Git, resaltado de sintaxis, finalización inteligente de código, fragmentos y refactorización de código. Es personalizable y tiene la posibilidad de instalar extensiones para agregar lenguajes, depuradores y herramientas para el desarrollo de código. Es gratuito y de código abierto, aunque la descarga oficial está bajo software privativo e incluye características personalizadas por Microsoft.

Algunos de los lenguajes de programación que soporta son: C, C++, Dockerfile, Git-commit, HTML, JSON, Java, JavaScript, PHP, Python, Ruby, Rust, SQL, Shell script, TypeScript y Visual Basic entre otros.

2.3.2. Marco de desarrollo ESP

El marco de desarrollo de ESP, o ESP-IDF (en inglés *ESP IoT Development Framework*) es un entorno completo de programación para desarrollar sistemas embedidos para dispositivos ESP. Es desarrollado por Espressif y se puede descargar como una extensión de Visual studio code. El lenguaje de programación es C e incluye herramientas para cargar el código desarrollado al chip y depurar el programa en tiempo real.

El lenguaje C es un lenguaje de programación de propósito general de tipos de datos estáticos, débilmente tipado. Dispone de las estructuras típicas de los lenguajes de alto nivel pero, a su vez, dispone de construcciones del lenguaje que permiten un control a bajo nivel. Uno de los objetivos de diseño del lenguaje C es que solo sean necesarias unas pocas instrucciones en lenguaje máquina para traducir cada elemento del lenguaje, sin que haga falta un soporte intenso en tiempo de ejecución [13].

2.3.3. Lenguajes JavaScript y TypeScript

JavaScript (abreviado comúnmente JS) es un lenguaje de programación interpretado. Se define como orientado a objetos, basado en prototipos, imperativo, débilmente tipado y dinámico. Se utiliza principalmente del lado del cliente, implementado como parte de un navegador web permitiendo mejoras en la interfaz de usuario y páginas web dinámicas, aunque también se utiliza del lado del servidor. Todos los navegadores modernos interpretan el código en este lenguaje integrado en las páginas web. Para interactuar con una página web se provee al lenguaje JavaScript de una implementación del modelo de objeto de documento, o DOM (en inglés *Document Object Model*). Es el único lenguaje de programación que entienden de forma nativa los navegadores [14].

TypeScript es un lenguaje de programación libre y de código abierto desarrollado y mantenido por Microsoft. Es un superconjunto de JavaScript, su antecesor, que esencialmente añade tipos estáticos y objetos basados en clases. Es usado para desarrollar aplicaciones JavaScript que se ejecutarán en el lado del cliente o del servidor, o extensiones para programas. Extiende la sintaxis de su antecesor, por tanto cualquier código en el lenguaje original existente debería funcionar sin

problemas. Está pensado para grandes proyectos, los cuales a través de un compilador de TypeScript se traducen a código JavaScript [15].

2.3.4. Angular y Ionic

Angular es un marco de desarrollo (framework en inglés) de ingeniería de software de código abierto mantenido por Google, que sirve para desarrollar aplicaciones web de estilo aplicación de una sola página (en inglés *single page application* o SPA) y aplicación web progresiva (en inglés *Progressive Web App* o PWA). Sirve tanto para versiones móviles como de escritorio. Ofrece soluciones robustas, escalables y optimizadas para lograr un estilo de codificación homogéneo y de gran modularidad. Su desarrollo se realiza por medio de TypeScript o JavaScript. En este último se ofrecen diversas herramientas adicionales al lenguaje como tipado estático o decoradores [16].

El marco de desarrollo Ionic es un kit de desarrollo de software (en inglés *Software Development Kit* o SDK) de frontend de código abierto para desarrollar aplicaciones híbridas basado en tecnologías web (HTML, CSS y JS). Es decir, un framework que nos permite desarrollar aplicaciones multiplataforma desde una única base de código. Posee la capacidad de integrarse con otros marcos populares como Angular, React y Vue. Su principal característica es que permite desarrollar y desplegar aplicaciones híbridas, que funcionan en múltiples plataformas, como iOS nativo, Android, escritorio y la web (como una aplicación web progresiva) con una única base de código [17].

2.3.5. Bases de datos relacionales MySQL y MariaDB

Una base de datos relacional es un conjunto de una o más tablas estructuradas en registros (filas) y campos (columnas), que se vinculan entre sí por un campo en común. MySQL es un sistema de administración de bases de datos relacionales de código abierto desarrollado por Oracle. Se considera como la base de datos de código abierto más utilizada en el mundo. Posee cuatro funciones básicas que se conocen con la sigla CRUD: *create* (crear), *read* (leer), *update* (actualizar) y *delete* (borrar). Estas funciones son las que se aplican a los nuevos registros que se quieran crear y a los ya existentes que se deseen leer, actualizar y borrar. Este tipo de bases de datos posee una arquitectura cliente-servidor, siendo el cliente el que hace las solicitudes de datos y el servidor el que posee dichos datos y responde a dicha solicitud.

MariaDB es una versión modificada de MySQL. Fue creada por el equipo de desarrollo original de MySQL debido a problemas de licencia y distribución después de que Oracle Corporation adquiriera MySQL. MariaDB adopta los archivos de definición de tablas y datos de MySQL y también usa protocolos de cliente, API de cliente, puertos y sockets idénticos. Con ello se pretende que los usuarios de MySQL puedan cambiar a MariaDB sin problemas [18].

2.3.6. Contenedores con Docker

Los contenedores son una forma de virtualización del sistema operativo. Un solo contenedor se puede usar para ejecutar cualquier aplicación, desde un microservicio o un proceso de software a una aplicación de mayor tamaño. Dentro de un contenedor se encuentran todos los ejecutables, el código binario, las bibliotecas

y los archivos de configuración necesarios. Sin embargo, en comparación con los métodos de virtualización de máquinas o servidores, los contenedores no contienen imágenes del sistema operativo. Esto los hace más ligeros y portátiles, con una sobrecarga significativamente menor. En implementaciones de aplicaciones de mayor tamaño, se pueden poner en marcha varios contenedores como uno o varios clústeres de contenedores. Estos clústeres se pueden gestionar mediante un orquestador de contenedores, como Kubernetes o Docker Compose [19].

Docker es un proyecto de código abierto que automatiza el despliegue de aplicaciones dentro de contenedores de software, proporcionando una capa adicional de abstracción y automatización de virtualización de aplicaciones en múltiples sistemas operativos. Usar Docker para crear y gestionar contenedores puede simplificar la creación de sistemas altamente distribuidos, permitiendo que múltiples aplicaciones, las tareas de los trabajadores y otros procesos funcionen de forma autónoma en una única máquina física o en varias máquinas virtuales [20]. En la figura 3.1 se puede ver de forma gráfica el funcionamiento de un contenedor Docker.

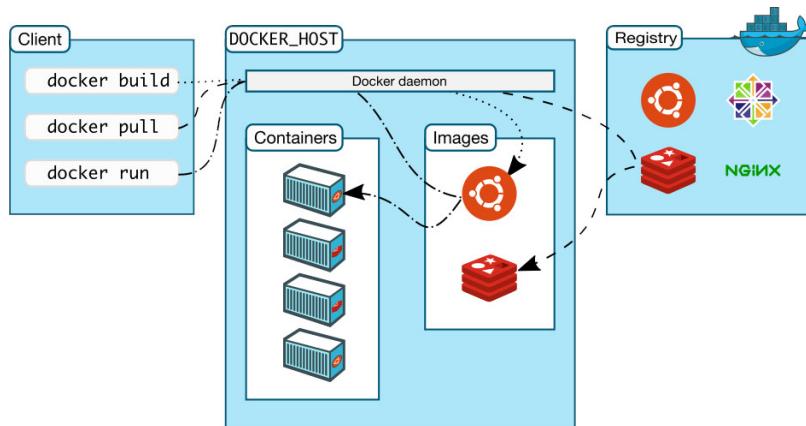


FIGURA 2.5. Contenedor Docker.⁵

Docker Compose es una herramienta para definir y ejecutar aplicaciones Docker de varios contenedores. Se utiliza un archivo YAML para configurar los servicios de su aplicación, y luego, con un solo comando, se crean e inician todos los servicios desde su configuración. Tiene comandos para gestionar todo el ciclo de vida de una aplicación con los que se pueden[21]:

- Iniciar, detener y reconstruir servicios.
- Ver el estado de los servicios en ejecución.
- Transmitir la salida del registro de los servicios en ejecución.
- Ejecutar un comando único en un servicio.

⁵Imagen tomada de: <https://algonauta.com/lessons/what-is-a-container-a-docker-tutorial>

Capítulo 3

Diseño e implementación

En el presente capítulo se presentan los detalles del diseño y los criterios adoptados para el desarrollo del trabajo junto con los pasos seguidos para su implementación.

3.1. Arquitectura del sistema

El sistema tiene una configuración de arquitectura del tipo cliente-servidor. Está constituido por dos nodos y un servidor, los cuales están conectados a la red local y se comunican a través del protocolo MQTT. El servidor recibe los parámetros actuales de estado y cambios desde cada dispositivo, los procesa y almacena en la base de datos. También envía mensajes hacia los dispositivos para cambiar el estado de las salidas o el parámetro que se desee cambiar. Los usuarios pueden consultar y modificar el estado de los dispositivos desde un navegador web móvil o desde una computadora.

En la figura 3.1 se puede observar la arquitectura cliente-servidor del sistema implementado en el trabajo.

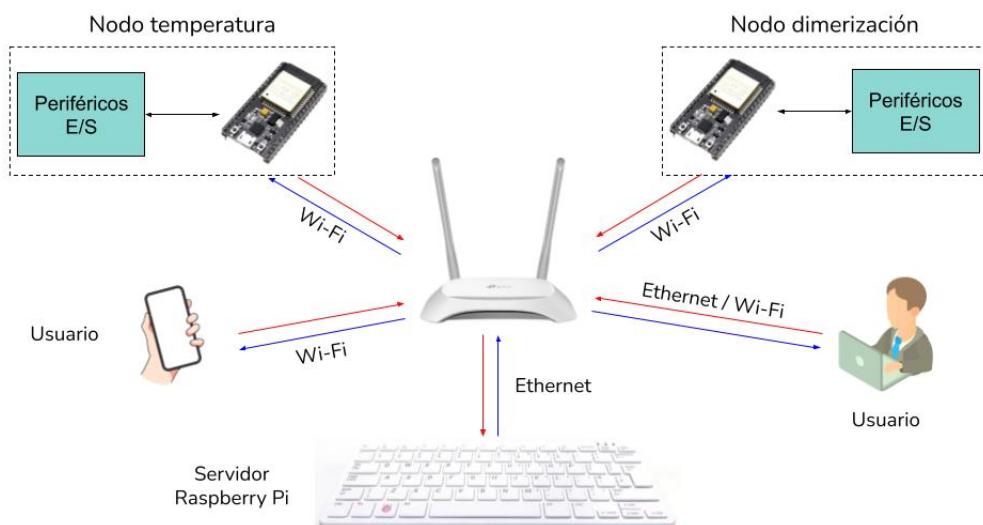


FIGURA 3.1. Arquitectura cliente-servidor.¹

¹Imagen tomada de: <https://www.bujarra.com/raspberry-pi-servidor-vpn-con-pptp/>

Uno de los nodos tiene como función sensar y controlar la temperatura de un recinto, y el otro controlar la iluminación. Originalmente el proyecto estaba pensado para que un solo nodo implemente estas dos funciones, pero durante el desarrollo se optó por la implementación separada. Este cambio se basó en la idea de modularizar los nodos y que sus funciones sean específicas. De esta forma es más amigable para el usuario visualizar y modificar el estado en pantalla e implementar el alta de nuevos dispositivos en el sistema.

El servidor está montado sobre una Raspberry Pi 400 con un sistema operativo Raspbian con interfaz gráfica. Este sistema operativo es la versión oficial ofrecida por la fundación Raspberry Pi y está basado en Debian versión 11 (*bullseye*). En esta etapa de desarrollo se optó por una Raspberry Pi 400 por una cuestión de costos y practicidad a la hora de desarrollar y hacer las pruebas, aunque tiene un mayor volumen que los otros modelos de la familia. Al momento de ofrecer una solución definitiva está pensado que sea implementado en una placa con el formato más pequeño como cualquiera de las Raspberry Pi 4. La conexión del servidor a la red local es por cable Ethernet.

3.1.1. Especificaciones técnicas del servidor

El sistema operativo del servidor está instalado y se ejecuta desde un disco de estado sólido por USB. Este tipo de discos tienen una mayor capacidad de escrituras y lecturas que una memoria microSD, lo que resulta favorable al momento de hacer modificaciones y pruebas de ejecución de software. En la versión final del sistema todo el software estará instalado en una tarjeta microSD para que todo el conjunto sea lo más pequeño posible.

En la tabla 3.1 pueden verse las especificaciones técnicas de hardware más importantes del modelo Raspberry Pi 400.

TABLA 3.1. Especificaciones de Raspberry Pi 400.

Procesador	Broadcom BCM2711 quad-core Cortex-A72(ARM v8) 64-bit SoC @ 1.8GHz
Memoria	4GB LPDDR4-3200
Conectividad	2.4GHz and 5.0GHz 802.11b/g/n/ac wireless LAN Bluetooth 5.0, BLE Gigabit Ethernet
Alimentación	5V DC vía USB-C

3.2. Modelo de datos

En esta sección se describen las diferentes tablas dentro de la base de datos de tipo relacional MariaDB llamada *Domotica*. Con el objetivo de mostrar una representación visual fácil de comprender se muestran las imágenes representadas en la página phpMyadmin. Las tablas que forman dicha base son:

- Dispositivos.
- Usuarios.
- Mediciones.

Debe tenerse en cuenta que todo el contenido que se ejecuta del lado del servidor se encuentra dentro de un contenedor Docker. Dicho contenido corresponde a las imágenes de los servicios de Ionic, MariaDB, phpMyAdmin, backend con Node y mosquitto. En la figura 3.2 se observa el contenido del archivo *docker-compose.yml* pertinente a la configuración de los servicios de MariaDB y phpMyAdmin.

```
mariadb:
  image: tobi312/rpi-mariadb:10.6-alpine
  hostname: mariadb
  environment:
    MARIADB_ROOT_PASSWORD: userpass
    MARIADB_DATABASE: Domotica
    MARIADB_USER: mysql
    MARIADB_PASSWORD: userpass2
  container_name: mariadb
  restart: unless-stopped
  volumes:
    - ./db/dumps:/docker-entrypoint-initdb.d
    - ./db/data:/var/lib/mysql
  networks:
    - app-fullstack-net
  ports:
    - "3306:3306"

phpmyadmin:
  image: phpmyadmin
  environment:
    PMA_HOST: mariadb
    PMA_PORT: 3306
    MARIADB_ROOT_PASSWORD: userpass
  container_name: phpmyadmin
  networks:
    - app-fullstack-net
  depends_on:
    - mariadb
  ports:
    - "8001:80"
```

FIGURA 3.2. Configuración de Docker de la base de datos.²

3.2.1. Tabla Dispositivos

Esta tabla contiene los datos de los dispositivos dados de alta en el sistema. Dichos datos son el ID del dispositivo, el nombre, la ubicación, la dirección MAC, el tipo, el valor de la alarma y el estado de la alarma (0 para desactivada y 1 para activada).

En la figura 3.3 puede verse la tabla cargada con 2 dispositivos funcionando.

dispositivoID	nombre	ubicacion	mac	tipo	alarma	act_alarma
0028192332001	ESP32+DHT22	Habitación	94:B5:55:2B:FF:64	Temperatura	26	0
0128192332001	ESP32	Sala	B0:A7:32:DD:18:0C	Luz dimmer	0	0

FIGURA 3.3. Tabla de dispositivos.³

El ID del dispositivo es un número brindado por el fabricante del dispositivo que consta de 13 números y está formado por: los primeros 2 dígitos que corresponden al tipo de dispositivo (el sistema está pensado para cubrir hasta un total de 100 tipos de dispositivos, aunque en esta etapa de prototipo sólo se hayan desarrollado 2); 4 dígitos de seguridad fijos que en este caso son "2819" sirven para corroboración y como seguridad; y los últimos 5 dígitos corresponden al número de serie del equipo (2 para el año, 2 para la semana y 3 para el número de fabricación del equipo en esa semana, en ese orden). Como puede observarse, el sistema está pensado para que en un futuro sea parte de una producción en serie.

Tanto el nombre como la ubicación son campos alfanuméricos elegidos por el usuario para describir al dispositivo. La dirección MAC es enviada por el dispositivo la primera vez que se conecta al sistema y no se completa por el usuario. El tipo corresponde al tipo de sensor y para esta etapa del desarrollo puede ser "Temperatura.^o" "Luz dimmer".

El valor de la alarma es un campo numérico y sólo tiene efecto para dispositivos del tipo de temperatura. Se enviará una notificación por mail cada vez que el valor enviado por el dispositivo sea mayor o igual al seteado en este campo, siempre que dicha alarma esté activada en el campo.

3.2.2. Tabla Usuarios

La tabla de usuarios contiene todos los datos relacionados a aquellas personas que vayan a utilizar el sistema. En esta etapa está implementado con 3 usuarios, ya que al ser de tipo hogareño resultaría difícil que más de 3 personar dentro de una misma casa se registren. Pero con pocos cambios el sistema podría ser escalable a la cantidad de usuarios que se desee, generando una página de alta de usuarios.

Los valores almacenados en esta tabla son el ID de usuario (de 1 a 3), el nombre de usuario, la clave, el nombre de la persona y su apellido, su e-mail y un campo de tipo booleano que se modificará cuando se haya actualizado por primera vez. Cabe aclarar que cada vez que se ingrese al sistema con un usuario que no haya actualizado sus datos, se mostrará en pantalla un aviso para que este actualice sus datos.

En la figura 3.4 puede verse la tabla cargada con los 3 usuarios de los cuales hay 2 actualizados y el tercero tiene los valores por defecto.

userId	user	password	nombre	apellido	email	updated
1	javier	ceiot	Javier	Fanelli	javifanelli@gmail.com	1
2	romina	user	Romina	Carrizo	rominamarcarrizo@gmail.com	1
3	user3	user	Nombre	Apellido	user3@example.com	0

FIGURA 3.4. Tabla de usuarios.⁴

3.2.3. Tabla Mediciones

La tabla de mediciones contiene todos los datos referentes a las mediciones realizadas por los dispositivos y los datos de modo seleccionado. Los dispositivos reportan cada 5 minutos estos datos y se almacenan en esta tabla.

Los datos almacenados en esta tabla son: el ID de la medición (un valor auto-incremental), el ID del dispositivo, el tipo de dispositivo, la fecha y hora de la medición, el valor de la medición, el modo de funcionamiento (manual o automático), el valor de la salida (si es de tipo temperatura es 0 o 100 y corresponde a encendido o apagado, y si es de tipo luz dimmer va de 0 a 100 con saltos de 10), y la hora y minutos de encendido y apagado para el modo automático.

En la figura 3.5 pueden verse algunas de las mediciones dentro de la correspondiente tabla, ordenadas por ID. Cabe aclarar que sólo se ven algunas ya que los dispositivos se encuentran reportando y llenando de datos la base.

medicionid	dispositivoId	tipo	fecha	valor	set_point	modo	salida	hon	mon	hoff	moff
1	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 21:32:50	0	50	Manual	0	20	0	8	0
2	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 21:32:56	21	20	Manual	0	20	0	8	0
3	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 21:37:53	0	50	Manual	0	20	0	8	0
4	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 21:38:02	21	20	Manual	0	20	0	8	0
5	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 21:42:57	0	50	Manual	0	20	0	8	0
6	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 21:43:07	21	20	Manual	0	20	0	8	0
7	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 21:48:00	0	50	Manual	0	20	0	8	0
8	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 21:48:13	21	20	Manual	0	20	0	8	0
9	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 21:53:03	0	50	Manual	0	20	0	8	0
10	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 21:53:18	21	20	Manual	0	20	0	8	0
11	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 21:58:06	0	50	Manual	0	20	0	8	0
12	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 21:58:24	21	20	Manual	0	20	0	8	0
13	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 22:03:09	0	50	Manual	0	20	0	8	0
14	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 22:03:30	21	20	Manual	0	20	0	8	0
15	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 22:08:13	0	50	Manual	0	20	0	8	0
16	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 22:08:35	21	20	Manual	0	20	0	8	0
17	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 22:13:16	0	50	Manual	0	20	0	8	0
18	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 22:13:41	21	20	Manual	0	20	0	8	0
19	0128192332001	Luz dimmer	2023-10-01 22:18:19	0	50	Manual	0	20	0	8	0
20	0028192332001	Temperatura	2023-10-01 22:18:46	21	20	Manual	0	20	0	8	0

FIGURA 3.5. Tabla de mediciones.⁵

3.3. Desarrollo del frontend

El frontend del presente trabajo fue desarrollado en el lenguaje TypeScript con Angular como framework integrado con Ionic. El prototipo de aplicación está diseñado para acceder desde un navegador web tanto desde una computadora como un móvil, pero se optó por usar Ionic para un posterior desarrollo de una aplicación para sistemas operativos móviles. Es por esto que en esta instancia puede referirse a la aplicación web como una SPA y no como una PWA.

En la figura 3.6 se puede observar el fragmento de código correspondiente a la configuración de Ionic dentro del archivo *docker-compose.yml*.

```
ionic-ui:
  build:
    context: ./src/frontend/dam
    dockerfile: Dockerfile
  ports:
    - "8100:8100"
  container_name: ionic-ui
  volumes:
    - ./src/frontend/dam:/src/frontend/dam
    - ./src/frontend/dam/node_modules
  command: ionic serve --external
```

FIGURA 3.6. Configuración de Docker de Ionic.⁶

La estructura de archivos de cada página esta diseñada de la misma forma como se muestra en la imagen 3.7. Allí se pueden ver como ejemplo los archivos que componen la página *home*.

Además se utilizaron interfaces para definir las estructuras de datos de los dispositivos, las mediciones y los usuarios, y servicios para el proceso de autenticación y de consultas HTTP al backend, que serán explicadas posteriormente.

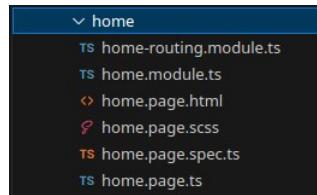


FIGURA 3.7. Estructura de archivos de página.⁷

El servicio de autenticación consta de el ingreso de un usuario y contraseña en la página de *login* que se comparan con los que están almacenados en la base de datos. Si dichos valores ingresados corresponden con alguno de los existentes, se genera un *token* desde el backend que se almacena en el dispositivo que está haciendo la consulta. Esto permite que se puedan acceder a las demás páginas de la aplicación.

En el código 3.1 puede verse el fragmento de la autenticación del archivo *auth.guard.ts*

```

1 export class AuthGuard {
2   constructor(private _loginService: LoginService, private
3     _router: Router) {}
4   canActivate(
5     route: ActivatedRouteSnapshot,
6     state: RouterStateSnapshot): Observable<boolean | UrlTree> |
7     Promise<boolean | UrlTree> | boolean | UrlTree {
8     if (!this._loginService.logIn) {
9       this._router.navigate(['/login'])
10      return false
11    }
12    return true;
13  }

```

CÓDIGO 3.1. Autenticación de rutas

El *route guard* es una característica del Angular Router que permite ejecutar algún tipo de lógica cuando se solicita una ruta, y basado en esa lógica, se permite o denega el acceso al usuario a esa ruta. Comúnmente es utilizado para verificar si un usuario está logueado o no en el sistema para verificar si tiene autorización para acceder a esa URL.

El *route guard* se puede agregar implementando la interfaz *CanActivate* disponible en *@angular/router* y allí implementar el método *canActivate()* que contendrá la lógica para denegar o permitir el acceso a la ruta.[22]

En todas las páginas de la aplicación se utilizan los métodos *ngOnInit* y *ngOnDestroy*. Ambos son métodos de Angular en el ciclo de vida de un componente. Sus funciones son la inicialización de variables y configuración de un componente y la liberación de recursos antes que el componente se destruya.[23]

3.3.1. Rutas y páginas destacadas

Las rutas disponibles en la aplicación se describen en la tabla 3.2. A través de ellas se navega dentro de la aplicación y se accede a las distintas pantallas. Estas rutas se encuentran definidas en el archivo *app-routing.module.ts* donde además se hace

referencia al módulo de la aplicación que debe abrirse al acceder a cada una de las rutas listadas.

TABLA 3.2. Rutas de la aplicación

Ruta	Descripción
/login	Pantalla de inicio de sesión
/home	Pantalla principal con funciones y listado de dispositivos
/usuario/:userId	Pantalla de edición de datos de usuario
/ayuda	Pantalla de manual de usuario
/dispositivos/:id	Pantalla de visualización de estado del dispositivo
/medicion/:id	Pantalla de visualización de las mediciones del
/grafico/:id	Pantalla de visualización del gráfico de las mediciones
/config/:id	Pantalla de configuración del dispositivo
/modificar/:id	Pantalla de edición de datos de un dispositivo existente
/agregar	Pantalla para agregar un dispositivo nuevo

En los casos en los que se encuentra el campo *:id*, este valor se completa con el valor de identificador del elemento en cuestión. En el caso de los usuarios, cada uno de ellos tiene un identificador, lo mismo que para los dispositivos. Para las rutas *medicion*, *grafico*, *config* y *modificar* el *:id* al que se hace referencia es el del dispositivo al que se quiere leer o modificar.

Pantalla de *login*

En la figura 3.8 se muestra la página de inicio de sesión en la aplicación.

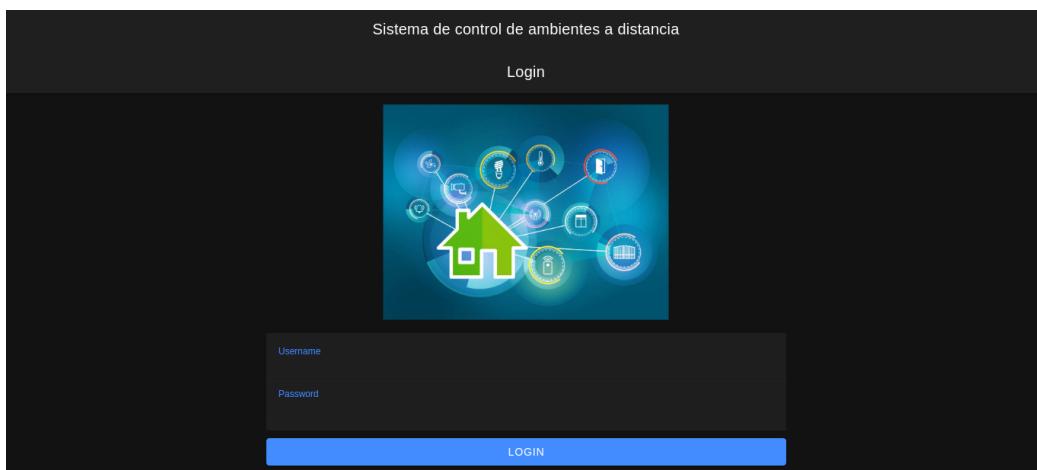


FIGURA 3.8. Pantalla de *login*.⁸

El sistema trae la posibilidad de configurar 3 usuarios distintos para que utilicen, visualicen y configuren la aplicación. Todos poseen el mismo rol y pueden configurar cualquier campo que corresponda a dicho usuario ingresando en la opción Usuario dentro de la pantalla principal.

Pantalla principal *home*

En la figura 3.9 puede verse la pantalla principal de la aplicación. En la parte superior se encuentran los botones principales de la aplicación tales como el de

configuración del usuario actual, cerrar sesión y la página de ayuda o manual de usuario. En la parte inferior se encuentra el listado de dispositivos implementado con *ion-cards* los cuales permiten ver el estado de cada dispositivo, modificar los datos y alarma del dispositivo y eliminarlo de la lista. Hay que tener en cuenta que al borrar un dispositivo del sistema se borran también todas las mediciones y documentos asociados a él dentro de la base de datos.

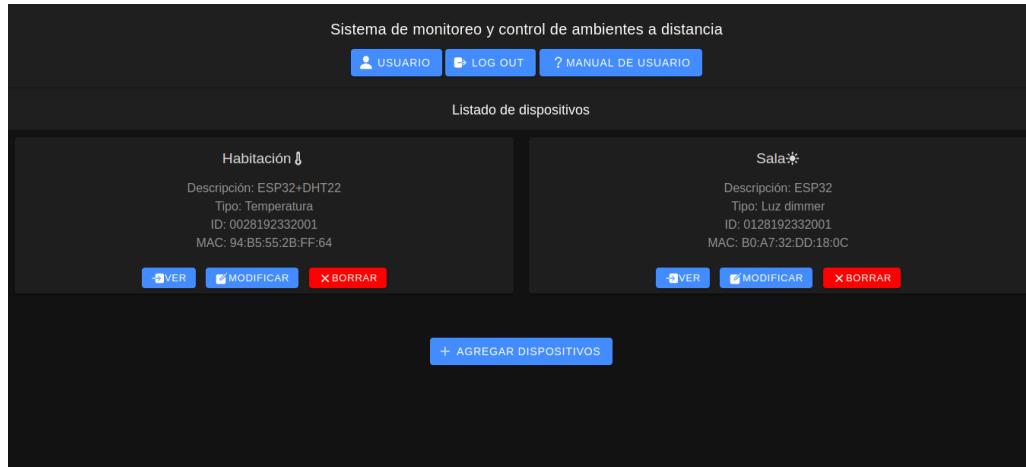


FIGURA 3.9. Pantalla de *home*.⁹

Por último en la parte inferior de la pantalla principal se encuentra el botón para agregar un dispositivo nuevo. Dicho botón dirige a la página de creación de un dispositivo nuevo.

Pantalla de creación de dispositivo nuevo

En la pantalla que se muestra en la figura 3.10 se deben cargar los datos de un dispositivo nuevo. Esto es importante ya que aquí se dan de alta los dispositivos nuevos que se incorporan al sistema.

Agregar dispositivo	
Ubicación	Sala
Nombre	Sensor temperatura
ID fabricante	0028192334001
Temperatura	
Valor alarma	25
Activada	
<input type="button" value="✓ CONFIRMAR"/> <input type="button" value="INICIO"/>	

FIGURA 3.10. Pantalla de creación de dispositivo nuevo.¹⁰

Aquí deben colocarse los datos de ubicación del nodo, el nombre con el que se desea identificarlo, el ID de fabricante, el tipo, y los valores de la alarma en caso de que se trate de un nodo de temperatura. El estado de la alarma puede configurarse por primera vez en esta sección, pero puede modificarse cuando se desee. Se debe tener en cuenta que al momento existen 2 tipos de dispositivos: temperatura

y luz dimmer. Solo se encuentra habilitada la alarma para los nodos del tipo de temperatura ya que no tiene sentido colocar una alarma a un nodo que no realiza mediciones ni controla parámetros críticos.

El ID del fabricante es un número de 13 dígitos compuesto de la siguiente forma: los 2 primeros identifican el tipo de dispositivo; los 4 que le siguen son obligatoriamente los números "2819", y se colocan como número de identificación del sistema y como seguridad; los 2 dígitos que le siguen son el año de fabricación del dispositivo; los 2 que le siguen son la semana de fabricación; y por último los 3 dígitos que restan son el número de fabricación en esa semana, es decir que comienza en el "000z termina en "999". Este número resultante será entregado por el fabricante y será único para cada dispositivo.

Desde el frontend se verifica que se ingrese el código de seguridad dentro del ID del fabricante en el fragmento de código 3.2:

```

1  verificarID(dispositivoId: string): boolean {
2      const posicion = 2;
3      return dispositivoId.charAt(posicion) === '2' &&
4          dispositivoId.charAt(posicion + 1) === '8' &&
5          dispositivoId.charAt(posicion + 2) === '1' &&
6          dispositivoId.charAt(posicion + 3) === '9';
7  }

```

CÓDIGO 3.2. Verificación de ID

Una vez que el dispositivo nuevo esté dado de alta, al encenderlo se va a conectar a la red y va a registrar automáticamente la dirección MAC dejándola guardada en la tabla de dispositivos.

Pantalla de configuración de modo

En esta sección se va a configurar el modo de trabajo y todos los parámetros asociados. En la figura 3.11 puede observarse la pantalla típica de configuración de un dispositivo de temperatura.

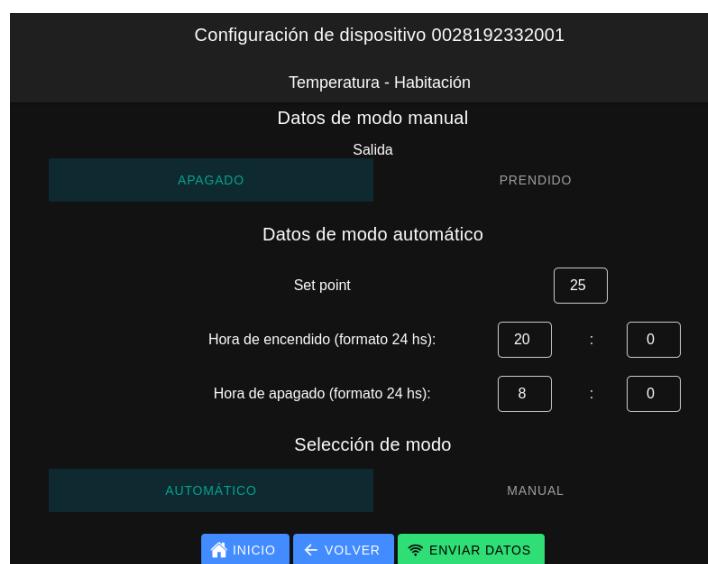


FIGURA 3.11. Pantalla de configuración de modo. ¹¹

En la parte superior se puede elegir el estado de la salida en modo manual si fuese un dispositivo de temperatura y el valor de la salida de 0 a 100 si fuese un dimmer. Luego sigue la configuración del modo automático con el set point y las horas de encendido y apagado. Por último en la parte inferior se puede elegir el modo, automático o manual.

Al cargarse la página de configuración se leen los datos de la última medición del dispositivo y se autocompletan las variables de configuración con estos valores por defecto. Una vez que se hayan seleccionado todos los valores, se debe hacer clic en enviar para que se envíen los datos al dispositivo.

Pantallas de mediciones y gráfico

En la figura 3.12 puede verse el gráfico de medición actual de temperatura del correspondiente nodo.

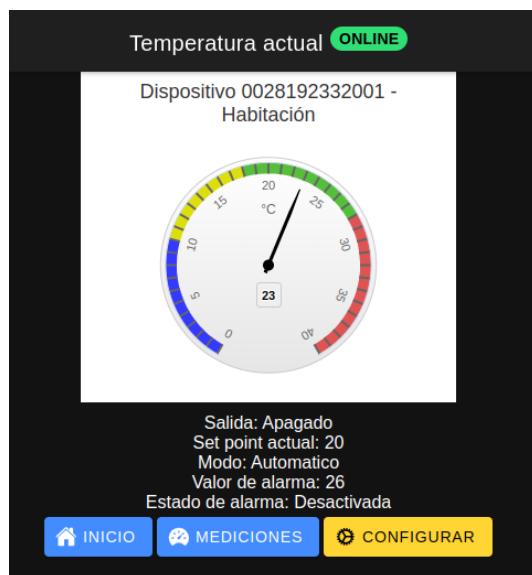


FIGURA 3.12. Pantalla de configuración de modo.¹²

Se utiliza un gráfico de la biblioteca online *highcharts* y se importa desde el archivo *dispositivo.page.ts* como se muestra en el fragmento de código 3.3. Esta biblioteca posee varios modelos para desarrollo web y móvil para frameworks tales como Javascript, Angular, React, VueJS, iOS, R, .NET, Python y más[24].

```
1 import * as Highcharts from 'highcharts';
```

CÓDIGO 3.3. Importación de gráfico de *highcharts*

En la figura 3.13 pueden verse las mediciones del dispositivo de temperatura ordenadas desde la más nueva a la más antigua.

En caso que se quieran borrar se puede hacer con el botón correspondiente como se muestra en la parte superior de la misma figura. Esta opción se agregó en caso de que el usuario no desee ver las mediciones antiguas.

Además se puede acceder a una página que muestre una representación gráfica de las mediciones del día en curso. Esto hace que sea más fácil leer las mediciones y poder sacar conclusiones o datos que se necesiten. En la figura 3.14 puede verse

Fecha	Hora	Temperatura	Set point	Modo	Salida
Oct 19, 2023	00:58:35	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:53:28	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:48:20	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:43:13	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:38:06	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:32:58	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:27:51	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:22:43	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:17:36	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:12:29	23	20	Automatico	Apagado
Oct 19, 2023	00:07:21	23	20	Automatico	Apagado
Oct 18, 2023	23:57:07	23	20	Automatico	Apagado
Oct 18, 2023	23:52:00	23	20	Automatico	Apagado
Oct 18, 2023	23:46:53	23	20	Automatico	Apagado

FIGURA 3.13. Pantalla de mediciones del dispositivo de temperatura.¹³

un ejemplo de gráfico de mediciones reales tomadas por el sensor de temperatura y almacenadas en la base de datos. Se utilizó un gráfico de *highcharts* también cuya función es hacer gráficos temporales basados en mediciones.

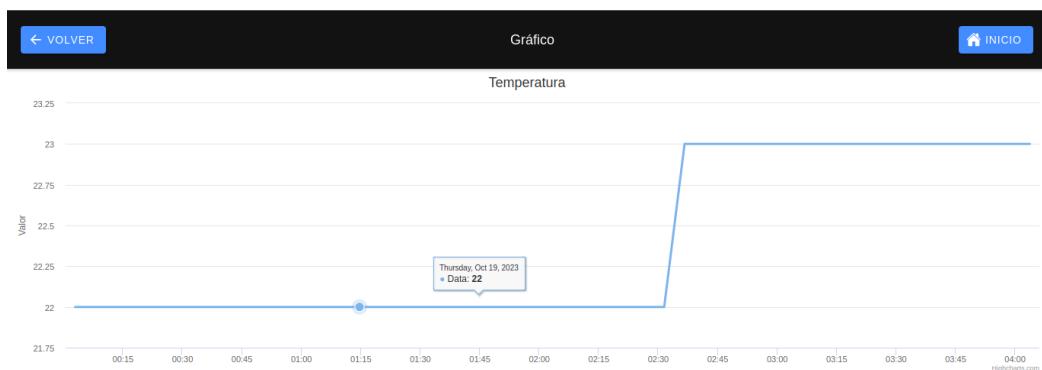


FIGURA 3.14. Pantalla de presentación gráfica de mediciones.¹⁴

3.4. Desarrollo del backend

El backend fue desarrollado en Node.js mediante JavaScript y Express. Posee un archivo principal *index.js* del cual se llaman los distintos archivos que tengan funciones, *endpoints* e inicializaciones de otros módulos y que tengan relación con el backend. Con lo anterior se realizó una primera versión de modularización del código del backend.

En el código 3.4:

```

1 const express = require('express');
2 const app = express();
3 const pool = require('./mysql-connector');
4 const cors = require('cors');
5 const jwt = require('jsonwebtoken');
6 const mqtt = require('mqtt');
7 const fs = require('fs');
8 const mqttClient = require('./mqtt-handler');
9 const transporter = require('./nodemailer');
```

```

10 const { authRouter } = require('./auth');
11 const { JWT_Secret } = require('./auth');
12 const { dispositivosRouter, ultMedicionRouter, graficoRouter,
    medicionesRouter, deleteDispositivoRouter,
    estadoConexionRouter, borrarTablaRouter, usuariosRouter,
    agregaRouter, modificarDispositivoRouter } =
    require('./dispositivos');
```

CÓDIGO 3.4. Configuración de *index.js*

Aquí se puede ver que se inicializa Express, la base de datos, *cors* para poder conectarse a la API, *jsonwebtoken* para la generación del token, *mqtt* y su configuración, el gestor de mail *nodemailer* para la generación de mails para las alarmas y el archivo *dispositivos.js* con las funciones que se reciben en cada endpoint.

3.4.1. Conexión a la base de datos

La conexión con la base de datos se realiza en el archivo *mysql-connector.js* y se muestra en el código 3.5.

```

1 const configmariadb = {
2   connectionLimit: 20,
3   host: '192.168.0.70',
4   port: '3306',
5   user: 'root',
6   password: 'userpass',
7   database: 'Domotica'
8 };
9
10 const pool = mariadb.createPool(configmariadb);
11
12 console.log("Iniciando DB");
13
14 (async () => {
15   try {
16     const connection = await pool.getConnection();
17     console.log ("Conexion exitosa a", configmariadb.database,
18                 "a", configmariadb.host, ":", configmariadb.port);
19     connection.release();
20   } catch (err) {
21     console.log ("Error al establecer la conexion:", err);
22     process.exit(1);
23   }
24 })();
25 module.exports = pool;
```

CÓDIGO 3.5. Conexión con la base de datos

En la primera sección del código se configura la conexión estableciendo la URL y puerto de conexión, así como también los datos para poder acceder y el nombre de la base. Luego se crea un pool de conexiones usando *mariadb.createPool* con la configuración definida en *configmariadb*. Un *pool* es una colección de conexiones reutilizables a la base de datos que se gestionan automáticamente para optimizar el rendimiento. Por último se utiliza una función asíncrona anónima para intentar establecer una conexión a la base de datos y emite mensajes por consola

dependiendo si se conecta con éxito o tiene un error. Finalmente, el objeto *pool* se exporta, lo que permite que otros módulos de la aplicación accedan al *pool* de conexiones para interactuar con la base de datos.

3.4.2. Configuración de la conexión *mqtt*

En el documento *mqtt-handler.js* se encuentra la configuración del broker *mosquitto* y de los *topics* utilizados de *mqtt*. En el código 3.6 se muestra el fragmento de inicialización del broker.

```

1 const caCert = fs.readFileSync('/home/node/app/certs/ca.pem');
2 const privateKey =
3     fs.readFileSync('/home/node/app/certs/client.key');
4 const clientCert =
5     fs.readFileSync('/home/node/app/certs/client.pem');
6 console.log('Certificados SSL para MQTT leidos correctamente');
7
8 const mqttBrokerUrl = '192.168.0.70';
9 const mqttOptions = {
10     host: mqttBrokerUrl,
11     port: 8883,
12     protocol: 'mqtts',
13     ca: caCert,
14     key: privateKey,
15     cert: clientCert,
16 };

```

CÓDIGO 3.6. Inicialización del broker *mqtt*

Como se puede observar se leen los certificados TLS generados con anterioridad para añadir seguridad a la comunicación dentro del sistema utilizando *OpenSSL*. Este es un software desarrollado por el Proyecto OpenSSL, y está compuesto por un conjunto de herramientas robusto, de calidad comercial y con todas las funciones para criptografía de uso general y comunicación segura.[25]

3.4.3. Configuración del envío de mails

Para el envío de mails al dispararse una alarma se utilizó *Nodemailer*, que es un módulo de *Node.js* para permitir el envío de mails. Las principales características son: es un único módulo sin dependencias, gran enfoque en la seguridad, soporte *Unicode* para usar cualquier carácter incluidos emojis y soporte de contenido HTML y texto sin formato, entre otras.[26]

La configuración de el módulo de envío de mensajes se configura como se describe en el código 3.7. Además de este archivo, se debió configurar la cuenta de mail para que pueda aceptar conexiones desde otras aplicaciones en la configuración de seguridad de Google.

```

1 const nodemailer = require('nodemailer');
2
3 const transporter = nodemailer.createTransport({
4     service: 'gmail',
5     user: "smtp.gmail.com",
6     port: 465,
7     secure: true,

```

```

8   auth: {
9     type: 'login',
10    user: 'automaticoh@gmail.com',
11    pass: '***** ***** ***** *****'
12  }
13 } );
14
15 module.exports = transporter;

```

CÓDIGO 3.7. Configuración del módulo de envío de mails

3.4.4. API y rutas

Una interfaz de programación de aplicación o API (en inglés, *Application Programming Interface*) es un conjunto de reglas y protocolos que permite que diferentes aplicaciones se comuniquen entre sí. En el contexto de la programación web, las APIs son comunes para permitir la interacción entre aplicaciones cliente y servicios web. En este caso está definida en el archivo *dispositivos.js* y contiene las rutas, funciones y métodos HTTP recibidos en cada consulta desde el frontend, permitiendo interactuar con los otros componentes del sistema.

En el desarrollo del trabajo se utilizan los métodos get, put, post y delete en las distintas rutas. Por ejemplo, en el código 3.8 se puede ver el fragmento de backend que recibe la consulta de listado de dispositivos y hace la propia consulta a la base de datos.

```

1 dispositivosRouter.get('/:id', async function (req, res, next) {
2   try {
3     const connection = await pool.getConnection();
4     const result = await connection.query('SELECT * FROM
5       Dispositivos WHERE dispositivoId = ?', req.params.id);
6     connection.release();
7     res.send(JSON.stringify(result)).status(200);
8   } catch (err) {
9     res.send(err).status(400);
10  }
11 });

```

CÓDIGO 3.8. Consulta de listado de dispositivos al backend

Por último, en este archivo se exportan todas las rutas definidas para poder utilizarlas en cualquier módulo que se lo requiera.

3.5. Nodos, sensores y actuadores

En esta sección se describen las características más destacadas de los componentes de hardware del sistema. El software embebido de los microcontroladores se desarrolló con el *framework* ESP-IDF [27] en Visual Studio Code.

Para el proyecto se utilizaron fragmentos de código desarrollados en diversas materias del posgrado así como también librerías para este *framework* disponibles en Github. Una de estas librerías corresponde al manejo del display con interfaz SSD1306 [28]. Otro repositorio utilizado fue el que suministró el código para el manejo del sensor de temperatura DHT22 y el encoder rotativo con pulsador [29].

Dentro de la carpeta *main* del software de los nodos se encuentran además los certificados SSL necesarios para que el dispositivo pueda comunicarse con el broker como se muestra en la figura 3.15.

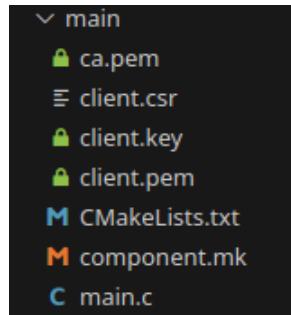


FIGURA 3.15. Ubicación de los certificados SSL.

3.5.1. Características de los nodos

Los nodos están compuestos por el módulo central y los periféricos de entrada y salida, que son los sensores y los actuadores. En el desarrollo del trabajo se utilizó una versión de módulo central con un microcontrolador ESP32 incluido en una placa de desarrollo. En la tabla 3.3 pueden verse las características de hardware más importantes de este modelo de dispositivo.

TABLA 3.3. Especificaciones técnicas del módulo ESP32 [30].

Característica	ESP32
Núcleo	Xtensa® dual-core 32-bit LX6 @240 MHz
Flash	0 MB, 2 MB o 4MB (dependiendo la versión)
Protocolo Wi-Fi	802.11 b/g/n, 2.4 GHz

En la figura 3.16 puede observarse el diagrama en bloques del nodo de temperatura y control de calefacción. Los periféricos de entrada son el encoder y el sensor de temperatura y los de salida son el display que muestra la información y la salida de potencia.

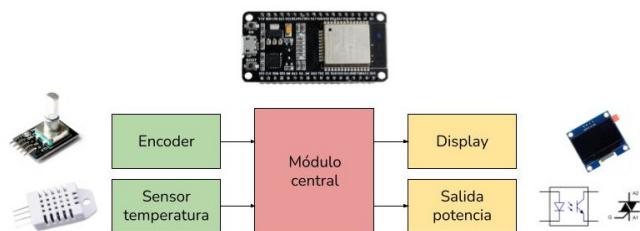


FIGURA 3.16. Diagrama en bloques del nodo de temperatura.

En la figura 3.17 puede verse el diagrama en bloques del nodo de dimerización de la luminaria de corriente continua. En este caso, a diferencia del modelo descripto antes, posee un solo periférico de entrada y el de salida controla una salida de

corriente continua de 5 a 24 V. En el caso del proyecto se utilizó una luminaria de 5 V y un consumo de 200 mA.

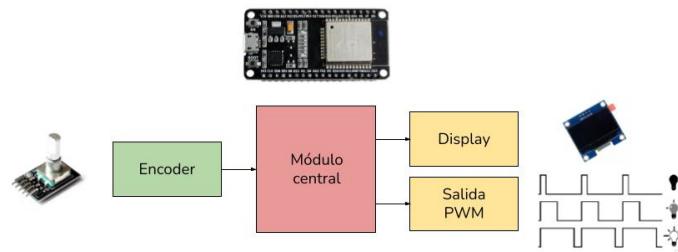


FIGURA 3.17. Diagrama en bloques del nodo de dimerización.

En la figura 3.18 se muestra la placa de desarrollo con el ESP32 montada sobre una placa adicional para facilitar las conexiones y la alimentación de los periféricos.

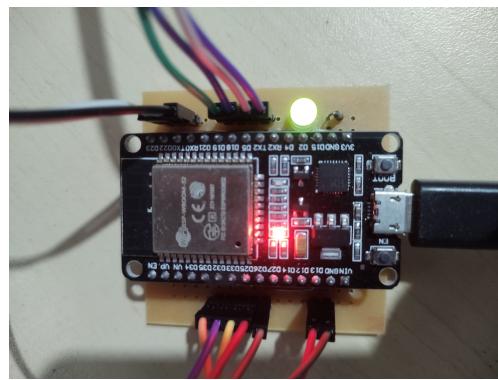


FIGURA 3.18. Placa del módulo principal.

Se puede observar que se encuentra conectada con cables a los demás módulos y posee un LED rojo de encendido y un LED de 2 colores agregado para mostrar el estado de conexión a la red. Si el nodo está conectado se enciende de color verde, y si está desconectado se enciende de color rojo. Además, se utiliza un tercer LED de color azul que parpadea cuando el dispositivo envía o recibe datos por MQTT.

En el nodo de temperatura, cuando está seleccionado el modo manual y se gira el encoder, la salida se enciende o apaga dependiendo si se gira en sentido horario o antihorario. En el nodo dimer, al girar en sentido horario se aumenta un 10 % la intensidad y se disminuye un 10 % en sentido inverso. En ambos dispositivos, si el modo elegido es automático, al girar el encoder no se modifica la salida.

3.5.2. Menús y pantallas

Cada nodo tiene la posibilidad de ser comandado desde el lugar y poder mostrar el estado y configuraciones por el display asociado. Esto es posible gracias a menús implementados en el software que posibilitan la muestra de estos datos. En la figura 3.19 pueden verse las imágenes de las distintas pantallas del dispositivo.

Para acceder al menú principal o seleccionar una opción dentro de un menú, debe apretarse el pulsador incorporado en el encoder. Para moverse por las distintas opciones se debe girar dicho encoder en sentido horario para bajar y antihorario para subir.

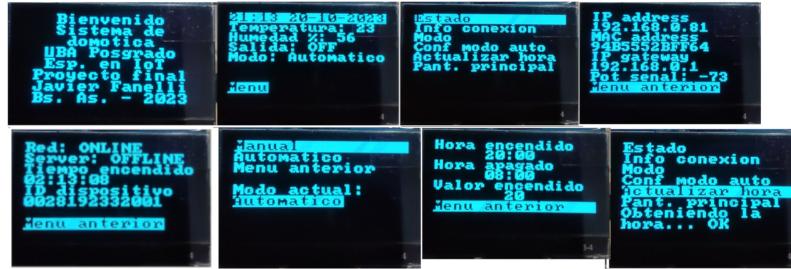


FIGURA 3.19. Pantallas del dispositivo.

En la primera imagen puede verse la pantalla de saludo cuando se inicia el dispositivo. En la segunda se ve la pantalla principal en este caso del dispositivo de temperatura donde se muestra la hora, temperatura, humedad, el estado de la salida y el modo actual de funcionamiento. En la siguiente imagen se ve el primer menú donde se puede acceder a las distintas opciones. Aquí puede observarse que la opción seleccionada aparece resaltada. Luego está la imagen del estado del dispositivo, y en la que sigue la información de conexión. La imagen que sigue muestra la selección del modo de funcionamiento y la que se ve a continuación exhibe la información de configuración del modo automático. Es importante destacar que solo pueden verse los valores del modo, hora de encendido, apagado y set point, pero no pueden modificarse. Para lograr esto es necesario hacerlo desde la aplicación web. Por último se agregó una opción para actualizar la hora en caso que el dispositivo pierda la conexión.

Los menús se implementaron mostrando en pantalla distintos textos y leyendo los valores de las variables auxiliares de posición. En el código 3.9 puede verse el fragmento que muestra en pantalla las opciones y lee el valor de la variable de posición dentro del mismo.

```
23     ssd1306_display_text(&devd, 4, "Actualizar hora ", 16,
24         false);
25     ssd1306_display_text(&devd, 5, "Pant. principal ", 16,
26         false);
27     if(btn_enc) {
28         btn_enc=false;
29         level=10;
30     }
31     if(pos_menu==2) {
32         ssd1306_display_text(&devd, 0, "Estado ", 16, false);
33         ssd1306_display_text(&devd, 1, "Info conexion ", 16,
34             true);
35         ssd1306_display_text(&devd, 2, "Modo ", 16, false);
36         ssd1306_display_text(&devd, 3, "Conf modo auto ", 16,
37             false);
38         ssd1306_display_text(&devd, 4, "Actualizar hora ", 16,
39             false);
40         ssd1306_display_text(&devd, 5, "Pant. principal ", 16,
41             false);
42         if(btn_enc) {
43             btn_enc=false;
44             level=11;
45         }
46     }
47     if(pos_menu==3) {
48         ssd1306_display_text(&devd, 0, "Estado ", 16, false);
49         ssd1306_display_text(&devd, 1, "Info conexion ", 16,
50             false);
51         ssd1306_display_text(&devd, 2, "Modo ", 16, true);
52         ssd1306_display_text(&devd, 3, "Conf modo auto ", 16,
53             false);
54         ssd1306_display_text(&devd, 4, "Actualizar hora ", 16,
55             false);
56         ssd1306_display_text(&devd, 5, "Pant. principal ", 16,
57             false);
58         if(btn_enc) {
59             btn_enc=false;
60             level=2;
61         }
62     }
63     if(pos_menu==4) {
64         ssd1306_display_text(&devd, 0, "Estado ", 16, false);
65         ssd1306_display_text(&devd, 1, "Info conexion ", 16,
66             false);
67         ssd1306_display_text(&devd, 2, "Modo ", 16, false);
68         ssd1306_display_text(&devd, 3, "Conf modo auto ", 16,
69             true);
70         ssd1306_display_text(&devd, 4, "Actualizar hora ", 16,
71             false);
72         ssd1306_display_text(&devd, 5, "Pant. principal ", 16,
73             false);
74         if(btn_enc) {
75             btn_enc=false;
76             level=3;
77         }
78     }
79 }
```

```
66     if(pos_menu==5) {
67         ssd1306_display_text(&devd, 0, "Estado ", 16, false);
68         ssd1306_display_text(&devd, 1, "Info conexion ", 16,
69                             false);
70         ssd1306_display_text(&devd, 2, "Modo ", 16, false);
71         ssd1306_display_text(&devd, 3, "Conf modo auto ", 16,
72                             false);
73         ssd1306_display_text(&devd, 4, "Actualizar hora ", 16,
74                             true);
75         ssd1306_display_text(&devd, 5, "Pant. principal ", 16,
76                             false);
77         if(btn_enc) {
78             btn_enc=false;
79             ssd1306_display_text(&devd, 6, "Obteniendo la", 13,
80                                 false);
81             ssd1306_display_text(&devd, 7, "hora...", 7, false);
82             obtain_time();
83             ssd1306_display_text(&devd, 7, "hora... OK", 10,
84                                 false);
85             vTaskDelay(pdMS_TO_TICKS(1000));
86             ssd1306_display_text(&devd, 6, "    ", 15, false);
87             ssd1306_display_text(&devd, 7, "    ", 15, false);
88         }
89     }
90     if(pos_menu==6) {
91         ssd1306_display_text(&devd, 0, "Estado ", 16, false);
92         ssd1306_display_text(&devd, 1, "Info conexion ", 16,
93                             false);
94         ssd1306_display_text(&devd, 2, "Modo ", 16, false);
95         ssd1306_display_text(&devd, 3, "Conf modo auto ", 16,
96                             false);
97         ssd1306_display_text(&devd, 4, "Actualizar hora ", 16,
98                             false);
99         ssd1306_display_text(&devd, 5, "Pant. principal ", 16,
100                            true);
101         if (btn_enc) {
102             btn_enc=false;
103             level=0;
104         }
105     }
106     if(level==10) {
107         if (net_con)
108             pant_conok();
109         if (!net_con)
110             pant_nocon();
111     }
112     if(level==11) {
113         pant_est();
114     }
115     if(level==2) {
116         menu2();
117     }
118     if(level==3) {
119         menu3();
120     }
121     if(level==0) {
```

```

113     pant_main();
114 }
115 }
```

CÓDIGO 3.9. Código del menú principal

3.5.3. Modelo de programación

Los nodos fueron programados de forma modularizada, teniendo un código principal en el archivo *main.c* reducido con funciones definidas. En el código 3.10 puede verse el fragmento de código del módulo principal del software embebido del dispositivo de temperatura.

```

1 void app_main(void)
2 {
3
4     ESP_ERROR_CHECK(nvs_flash_init());
5     ESP_ERROR_CHECK(esp_netif_init());
6
7     _queue = xQueueCreate(QUEUE_LENGTH,
8                           sizeof(rotary_encoder_event_t));
9
10    config_dis();
11    pant_bien();
12    config_led();
13    pant_inicio();
14    wifi_init_sta();
15    if(net_con)
16        mqtt_app_start();
17
18    ESP_ERROR_CHECK(rotary_encoder_init(_queue));
19    ESP_ERROR_CHECK(rotary_encoder_add(&control));
20
21    btn_enc=false;
22    ssd1306_clear_screen(&devd, false);
23    xTaskCreate(get_temp, "get_temp", 4096*8, NULL, 3, NULL);
24    xTaskCreate(read_enc, "read_enc", 4096*2, NULL, 4, NULL);
25    power_on_device();
26 }
```

CÓDIGO 3.10. Código de *main.c*

Aquí se inicializa el microcontrolador, el encoder y el display. Luego se conecta a la red y si lo consigue, inicializa el módulo de comunicación MQTT. Por último, se crean las tareas más importantes del sistema, la de leer la temperatura y comparar los valores del encoder para leer el sentido de giro y pulsación del botón.

En el nodo de temperatura se lee cada 5 segundos y se incrementa un contador en una unidad. Cada vez que es leída se refresca el valor en pantalla. Si dicho contador llega a un valor de 60 (lo que equivale a 5 minutos) se envían los valores al servidor. Caso contrario sigue el desarrollo del programa. En el código 3.11 se puede ver el fragmento de ejecución de tareas al leerse dicho valor.

```

1 void get_temp(void *pvParameter)
2 {
3     while(1) {
```

```
4     set_times();
5     if (dht_read_data(sensor_type, dht_gpio, &humidity,
6         &temperature) == ESP_OK) {
7         ESP_LOGI(TAG, "Humidity: %d% % Temperature: %dC\n",
8             humidity/10, temperature/10);
9         if (!time_sinc_ok)
10            obtain_time();
11        time_t now = time(NULL);
12        now-=3*3600;
13        timeinfo = localtime(&now);
14        strftime(pant_time, sizeof(pant_time), "%H:%M
15             %d-%m-%Y", timeinfo);
16        now = time(NULL);
17        timeinfo = localtime(&now);
18        strftime(formatted_time, sizeof(formatted_time),
19             "%Y-%m-%d %H:%M:%S", &timeinfo);
20        sprintf(hum_char, "%d", humidity/10);
21        sprintf(temp_char, "%d", temperature/10);
22        if(level==0)
23            pant_main();
24        esp_wifi_sta_get_ap_info(&ap_info);
25        net_con = (ap_info.authmode != WIFI_AUTH_OPEN);
26        if(cont_mqtt==60)
27        {
28            cont_mqtt=0;
29            if (net_con==false)
30                esp_wifi_connect();
31            if(mqtt_state)
32                mqtt_send_info();
33        }
34        cont_mqtt++;
35        if(modos==1){
36            if(time_func &&
37                ((temperature/10)<=(set_point-hist))){
38                out_temp=true;
39                gpio_set_level(CONTROL, 1);
40            }
41            if(time_func &&
42                ((temperature/10)>=(set_point+hist))){
43                out_temp=false;
44                gpio_set_level(CONTROL, 0);
45            }
46            vTaskDelay(pdMS_TO_TICKS(1000*refresh));
47        } else {
48            if (cont_temp > 5){
49                ESP_LOGE(TAG, "Could not read data from sensor\n");
50                pant_no_sensor();
51            }
52            cont_temp++;
53            xTaskDelayUntil(&xLastWakeTime, pdMS_TO_TICKS(100));
54        }
```

```

55     vTaskDelete (NULL) ;
56 }
```

CÓDIGO 3.11. Código de lectura de temperatura

En el nodo de dimer el funcionamiento es el mismo y el código muy similar, con la diferencia que se envía el valor de la salida ya que no posee sensores de entrada que estén leyendo parámetros.

3.5.4. Especificaciones de los sensores

A continuación se listan sensores utilizados con sus principales características:

- DHT22: sensor de temperatura y humedad relativa ambiente [31].
 - Rango de temperatura: -40 a 80 grados Celsius.
 - Resolución: 0,1 grado Celsius.
 - Comunicación: serie, bus de 1 hilo, 40 bits por trama.
- KY-040: encoder rotativo con interruptor. 20 pulsos por vuelta [32].

En la figura 3.20 se muestra la imagen del encoder a la izquierda y del sensor de temperatura a la derecha con sus correspondientes esquemas de conexión.

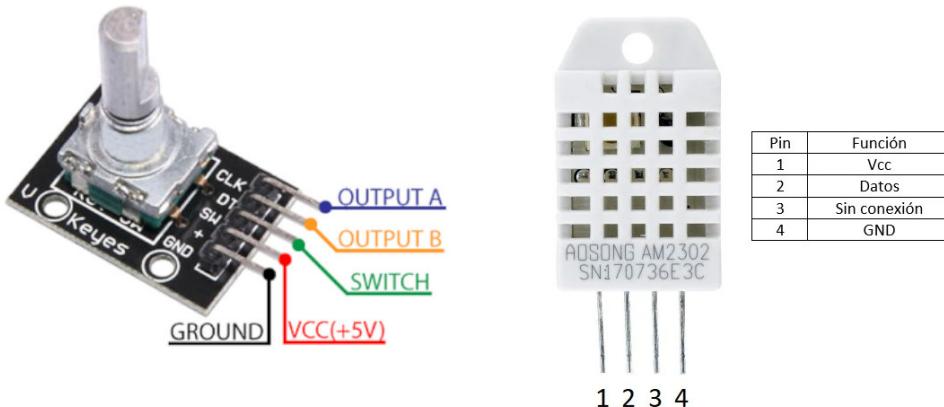


FIGURA 3.20. Sensores utilizados.

3.5.5. Especificaciones de los actuadores

- SSD1306: display OLED 1,2 pulgadas.
 - Resolución: 128x64 píxeles.
 - Interfaz: I2C.
- Control de potencia para 220 V: módulo con aislación y salida de triac. Se utilizó un triac BT137 [33] y un optoacoplador MOC3041 [34].
 - Tipo: encendido - apagado (on - off).
 - Carga máxima: 8 A.
 - Tipo de aislación: optoacoplador.
 - Tensión máxima de aislación: 7500 V AC pico, 1 segundo de duración.

- Control de intensidad de luz: módulo de control para iluminación LED de corriente continua implementado con modulación por ancho de pulso (PWM). Se utilizó un transistor BC337 [35].
 - Tipo: PWM y encendido - apagado (on - off).
 - Carga máxima: 800 mA CC.
 - Tensión de alimentación: 5 a 24 V CC.

En la figura 3.21 se muestra la imagen del circuito de potencia montado en una caja estanca a la izquierda y del control por ancho de pulso a la derecha con sus correspondientes esquemas de conexión.

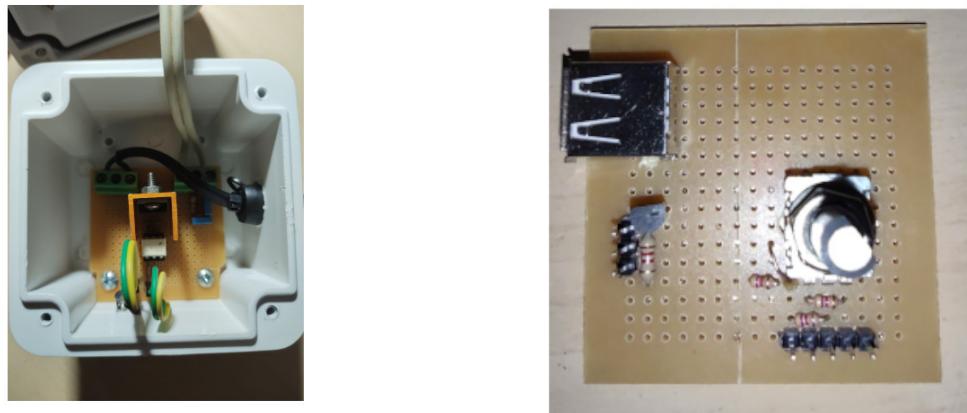


FIGURA 3.21. Actuadores utilizados.

3.6. Comunicación del sistema

Capítulo 4

Ensayos y resultados

- 4.1. Banco de pruebas**
- 4.2. Metodología empleada**
- 4.3. Resultados finales**
- 4.4. Comparación con el estado del arte**

Capítulo 5

Conclusiones

5.1. Resultados obtenidos

5.2. Trabajo futuro

Bibliografía

- [1] Domótica ¿Qué es la domótica? ¿Cómo funciona? 2023. URL: <https://e-ficiencia.com/domotica-que-es-y-como-funciona/>.
- [2] Domótica - Wikipedia. 2023. URL: <https://es.wikipedia.org/wiki/Domotica>.
- [3] Matter. 2023. URL: <https://csa-iot.org/all-solutions/matter/>.
- [4] Home assistant. 2023. URL: <https://www.home-assistant.io/>.
- [5] Domotic. 2018. URL: <https://www.sistemasdomotic.com.ar/>.
- [6] Commax. 2023. URL: <http://domotica.com.ar/>.
- [7] Reactor. 2023. URL: <https://www.reactor.com.ar/>.
- [8] Modelo OSI, Wikipedia. 2023. URL: https://es.wikipedia.org/wiki/Modelo_OSI.
- [9] Protocolo HTTP, Wikipedia. 2023. URL: https://es.wikipedia.org/wiki/Protocolo_de_transferencia_de_hipertexto.
- [10] Protocolo MQTT, Goto IoT. 2021. URL: https://www.gotiot.com/pages/articles/mqtt_intro/index.html.
- [11] Seguridad de la capa de transporte, Wikipedia. 2023. URL: https://es.wikipedia.org/wiki/Seguridad_de_la_capa_de_transporte.
- [12] Sistema en un chip, Wikipedia. 2023. URL: https://es.wikipedia.org/wiki/Sistema_en_un_chip.
- [13] Lenguaje de programación C, Wikipedia. 2023. URL: [https://es.wikipedia.org/wiki/C_\(lenguaje_de_programaciÃ§Ã£o\)](https://es.wikipedia.org/wiki/C_(lenguaje_de_programaciÃ§Ã£o)).
- [14] Lenguaje de programación JavaScript, Wikipedia. 2023. URL: <https://es.wikipedia.org/wiki/JavaScript>.
- [15] Lenguaje de programación TypeScript, Wikipedia. 2023. URL: <https://es.wikipedia.org/wiki>TypeScript>.
- [16] ¿Qué es Angular?, Hubspot. 2022. URL: <https://blog.hubspot.es/website/que-es-angular>.
- [17] Qué es Ionic: ventajas y desventajas de usarlo para desarrollar apps móviles híbridas, profile. 2021. URL: <https://profile.es/blog/que-es-ionic/>.
- [18] ¿Cuál es la diferencia entre MariaDB y MySQL?, AWS. 2023. URL: <https://aws.amazon.com/es/compare/the-difference-between-mariadb-vs-mysql/#:~:text=MariaDB%20is%20more%20scalable%20and,multiple%20engines%20in%20one%20table..>
- [19] ¿Qué son los contenedores?, NetApp. 2021. URL: <https://www.netapp.com/es/devops-solutions/what-are-containers/>.
- [20] Docker (software), Wikipedia. 2023. URL: [https://es.wikipedia.org/wiki/Docker_\(software\)](https://es.wikipedia.org/wiki/Docker_(software)).
- [21] Descripción general de Docker Compose, Docker. 2023. URL: <https://docs.docker.com/compose/>.
- [22] Apunte teórico de la materia Desarrollo de Aplicaciones Multiplataforma. 2023. URL: <https://github.com/brianducca/dam/blob/master/Material/Material%20DAM.pdf>.
- [23] Ciclo de vida de un componente de Angular. 2023. URL: <https://angular.io/guide/lifecycle-hooks>.

- [24] *Documentación de gráficos highcharts.* 2023. URL: <https://www.highcharts.com/>.
- [25] *Proyecto OpenSSL.* 2023. URL: <https://www.openssl.org/>.
- [26] *Documentación de Nodemailer.* 2023. URL: <https://nodemailer.com/>.
- [27] *Framework de desarrollo ESP-IDF.* 2023. URL: <https://docs.espressif.com/projects/esp-idf/en/latest/esp32/#>.
- [28] *Librería para manejo de display SSD1306.* 2023. URL: <https://github.com/nopnop2002/esp-idf-ssd1306>.
- [29] *Librerías para DHT22 y encoder rotativo.* 2023. URL: <https://github.com/nopnop2002/esp-idf-ssd1306>.
- [30] *Especificaciones del ESP32.* 2023. URL: <https://www.espressif.com/en/support/documents/technical-documents>.
- [31] *Hoja de datos del DHT22.* 2023. URL: <https://www.sparkfun.com/datasheets/Sensors/Temperature/DHT22.pdf>.
- [32] *Hoja de datos del KY-040.* 2023. URL: <https://www.rcscomponents.kiev.ua/datasheets/ky-040-datasheet.pdf>.
- [33] *Hoja de datos del BT137.* 2023. URL: <https://pdf1.alldatasheet.com/datasheet-pdf/view/16764/PHILIPS/BT137.html>.
- [34] *Hoja de datos del MOC3041.* 2023. URL: <https://pdf1.alldatasheet.com/datasheet-pdf/view/5039/MOTOROLA/MOC3041.html>.
- [35] *Hoja de datos del BC337.* 2023. URL: <https://pdf1.alldatasheet.com/datasheet-pdf/view/2884/MOTOROLA/BC337.html>.