



嵌入式系统

Embedded System

毛维杰

杭州 • 浙江大学 • 2021

第三章 MCS-51指令系统

- § 3-1 指令系统概述
- § 3-2 寻址方式
- § 3-3 8051指令集

指令系统概述

MCS-51指令分类

MCS-51单片机共有111条指令。

1. 按指令所占的字节数分类

- ①单字节指令49条
- ②双字节指令46条
- ③三字节指令16条

2. 按指令执行时间长短分

- ①单周期指令64条
- ②双周期指令45条
- ③四周期指令2条

MCS-51指令分类（2）

3. 按功能分为以下五种：

C语言

- | | | |
|---------------|---|-------|
| ①数据传送类指令(29条) | ↔ | 赋值语句 |
| ②数据运算类指令(24条) | ↔ | 算术运算 |
| ③逻辑操作类指令(24条) | ↔ | 逻辑运算 |
| ④控制转移类指令(17条) | ↔ | 选择和循环 |
| ⑤布尔操作类指令(17条) | ↔ | 位运算 |

指令格式

[标号:] 操作码 操作数1, 操作数2[; 注释]

例: LOOP: MOV A, #40H ; 取参数

1. 标号: 指令的符号地址
2. 操作码: 指明指令功能
3. 操作数: 指令操作对象、数据、地址、寄存器名及约定符号。
操作数1: 目的操作数, 操作数2: 源操作数
4. 注释: 说明指令在程序中的作用。

操作码和操作数是指令主体, []不是必须内容;

换行表示一条指令结束;

注意标点符号的使用。

指令描述符号介绍

- R_n —当前选中的寄存器区中的8个工作寄存器 $R_0 \sim R_7$ ($n=0 \sim 7$)。
- R_i —当前选中的寄存器区中的2个工作寄存器 R_0 、 R_1 ($i=0, 1$)。
- `direct` —8位的内部数据存储器单元中的地址。
- `#data` —包含在指令中的8位常数。
- `#data16` —包含在指令中的16位常数。
- `addr16` —16位目的地址。
- `addr11` —11位目的地址。

指令描述符号介绍（2）

- rel —8位带符号的偏移字节，简称偏移量。
- DPTR —数据指针，可用作16位地址寄存器。
- bit —内部RAM或专用寄存器中的直接寻址位。
- A —累加器。
- B —专用寄存器，用于乘法和除法指令中。
- C —进位标志或进位位，或布尔处理机中的累加器。

指令描述符号介绍（3）

- @ ——间址寄存器或基址寄存器的前缀，如@Ri，@DPTR。
- / ——位操作数的前缀，表示对该位操作数取反，如/bit。
- × ——片内RAM的直接地址或寄存器。
- (×) ——由×寻址的单元中的内容。
- ← ——箭头左边的内容被箭头右边的内容所代替。

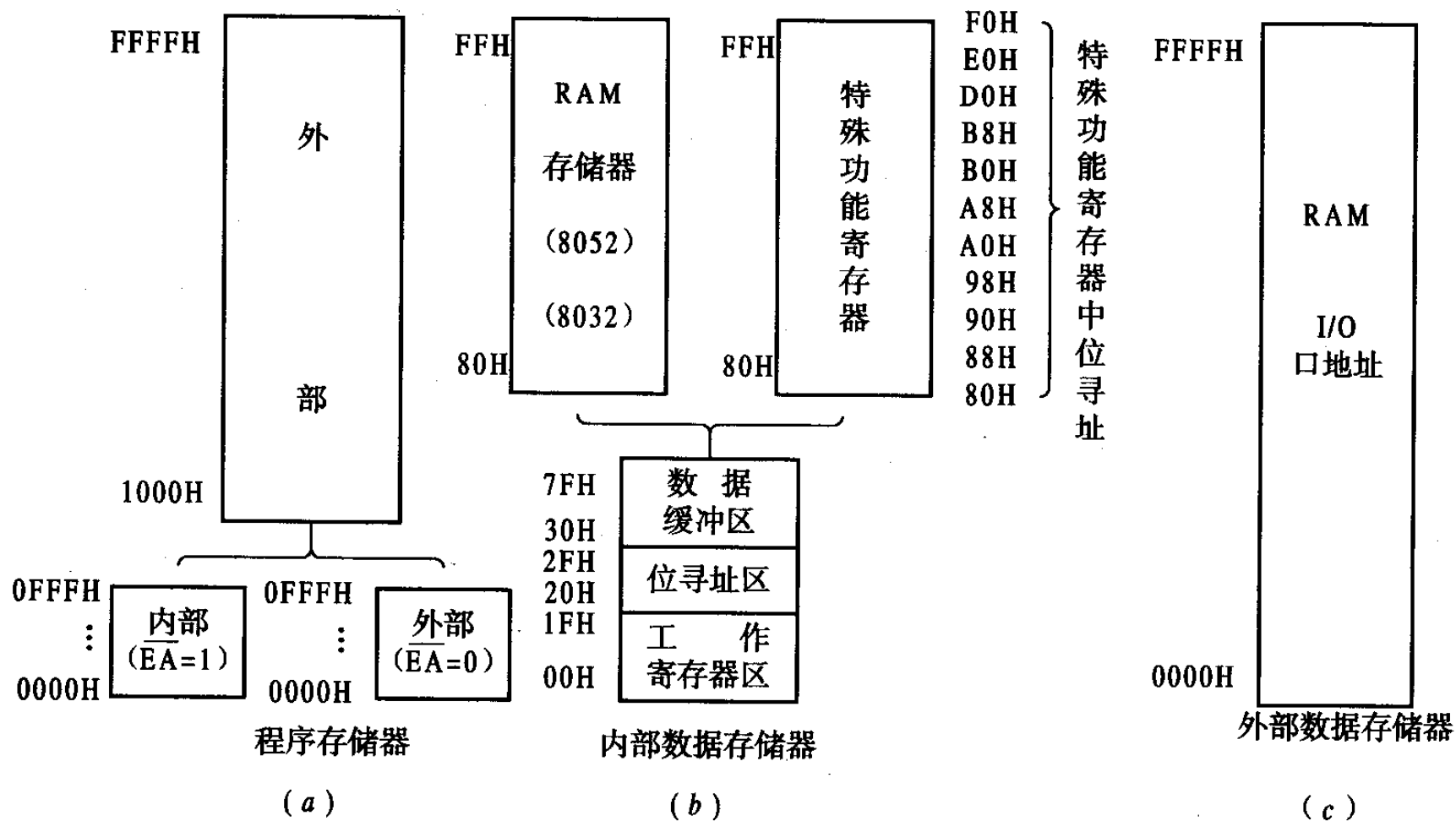
第三章 MCS-51指令系统

- § 3-1 指令系统概述
- § 3-2 寻址方式
- § 3-3 8051指令集

寻址方式

- 寻址方式：寻找（或确定）操作数所在单元地址的方式。
- 在用汇编语言编程时，数据的存放、传送、运算都要通过指令来完成。编程者必须自始至终都要十分清楚操作数的位置，以及如何将它们传送到适当的寄存器去参与运算。
- 寻址方式越多，计算机寻址能力越强，但指令系统也越复杂。

MCS-51寄存器配置（物理空间）



寻址方式:

- (1) 立即寻址;
- (2) 直接寻址;
- (3) 寄存器寻址;
- (4) 寄存器间接寻址;
- (5) 基址寄存器加变址寄存器间接寻址;
- (6) 相对寻址;
- (7) 位寻址。

立即寻址

- 立即寻址方式是指操作数包含在指令字节中。跟在指令操作码后面的数就是参加运算的数, 该操作数称为立即数。
- 立即数有一字节和二字节两种可能, 例如指令:
 - MOV A, #68H (74H, 68H)
 - MOV DPTR, #0DFFFH



直接寻址

- 在指令中直接给出操作数的地址, 这种寻址方式就属于直接寻址方式。在这种方式中, 指令的操作数部分直接是操作数的地址

- **MOV A, 3AH** ; 把片内**RAM**字节地址**3AH**单元的内容送累加器**A**中。

MOV 3AH, A ; 把**A**的内容传送给片内**RAM**的**3AH**单元中。



直接寻址（2）

- 在MCS -51 单片机指令系统中, 直接寻址方式中可以访问 2 种存储器空间:
 - (1) 内部数据存储器的低 128 个字节单元 (00H~7FH)。
 - (2) 特殊功能寄存器。特殊功能寄存器只能用直接寻址方式进行访问。（ACC等同于0E0H）

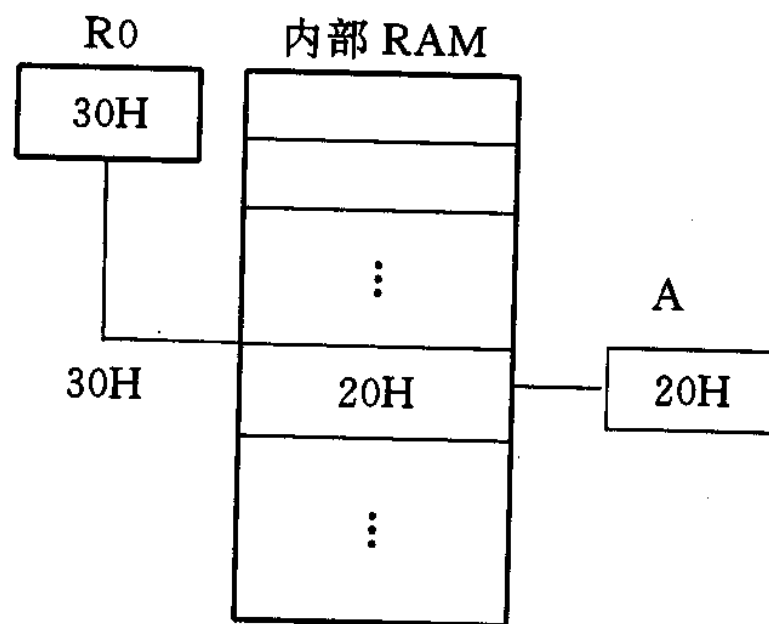
寄存器寻址

- 在该寻址方式中, 参加操作的数存放在寄存器里。寄存器包括8个工作寄存器R0~R7, 累加器A。
- MOV A, Rn ; $A \leftarrow (Rn)$ 其中n为0~7之一, Rn是工作寄存器。
- ADD A, Rn ; $A \leftarrow Rn$ 中内容与A相加
- MOV Rn, A ; $Rn \leftarrow (A)$

寄存器间接寻址

- 在这种寻址方式中, 寄存器的内容为操作数的地址。寄存器间接寻址只能使用寄存器R0、R1 作为地址指针, 寻址内部RAM区的数据; 当访问外部RAM时, 可使用R0、R1及DPTR作为地址指针。
- 寄存器间接寻址符号为 “@”

MOV A, @R0



寄存器间接寻址（2）

例1:

MOV R0, #30H ; R0←30H

MOV A, @R0 ; A ← (R0)

MOV A, @R1 ; A ← (R1)

C语言:

i_pointer=&i;

i=3;

*** i_pointer=3;**

例2:

MOV DPTR, #3456H ; DPTR←3456H

MOVBX A, @DPTR ; A ← (DPTR)

变址寻址

- 用于访问程序存储器中的数据表格, 它以基址寄存器DPTR或PC的内容为基本地址, 加上变址寄存器A的内容作为操作数的地址, 例如:
 - `MOVC A, @A+DPTR ;93H`
 - `MOVC A, @A+ PC ;83H`
 - `JMP @A+DPTR ;73H`
- 这三条指令均为单字节指令

相对寻址

- 51转移指令分为直接转移和相对转移指令, 在相对转移指令中采用相对寻址方式。
- 这种寻址方式是以PC的内容为基本地址, 加上指令中给定的偏移量作为转移地址。指令中给出的偏移量是一个 8 位带符号的常数, 可正可负, 其范围为 $-128 \sim +127$ 。
- **SJMP 08H ; PC←转移指令地址+2+08H**
- 实现C语言中循环和选择语句功能。

位寻址

- 该种寻址方式中, 操作数是内部**RAM**单元中某一位的信息。

➤ SETB TR0 ; $TR0 \leftarrow 1$

➤ CLR 00H ; $(00H) \leftarrow 0$

➤ MOV C, 57H ; 位寻址

将57H位地址的内容传送到位累加器C

➤ MOV A, 57H ; 直接寻址

寻址方式和寻址空间

寻址方式	寻址空间
1.立即寻址;	程序存储器
2.直接寻址;	内部RAM低128字节 特殊功能寄存器 (SFR)
3.寄存器寻址;	R0~R7, A
4.寄存器间接寻址;	内部RAM(@R0, @R1) 外部RAM(@R0, @R1 , @DPTR)
5.变址寻址;	程序存储器(@A+DPTR,@A+PC)
6.相对寻址;	程序存储器(PC+偏移量)
7.位寻址。	内部RAM中128个可寻址位 SFR中可寻址位

第三章 MCS-51指令系统

- § 3-1 指令系统概述
- § 3-2 寻址方式
- § 3-3 8051指令集

数据传送类指令

- 实现寄存器、存储器之间的数据传送，用于保存、交换数据。
- 内部数据传送指令
 - 格式： **MOV** [目的操作数]，[源操作数]
 - 功能：目的操作数 \leftarrow （源操作数中的数据）
 - 源操作数可以是：A、Rn、direct、@Ri、#data
 - 目的操作数可以是：A、Rn、direct、@Ri

以累加器**A**为目的的操作数

MOV	A, R _n	; (A)← (R _n)
MOV	A, direct	; (A)← (direct)
MOV	A, @R _i	; (A)← ((R _i))
MOV	A, #data	; (A)← data

以Rn为目的操作数

MOV Rn , A ; (Rn)← (A)

MOV Rn , direct ; (Rn)← (direct)

MOV Rn , #data ; (Rn)←data

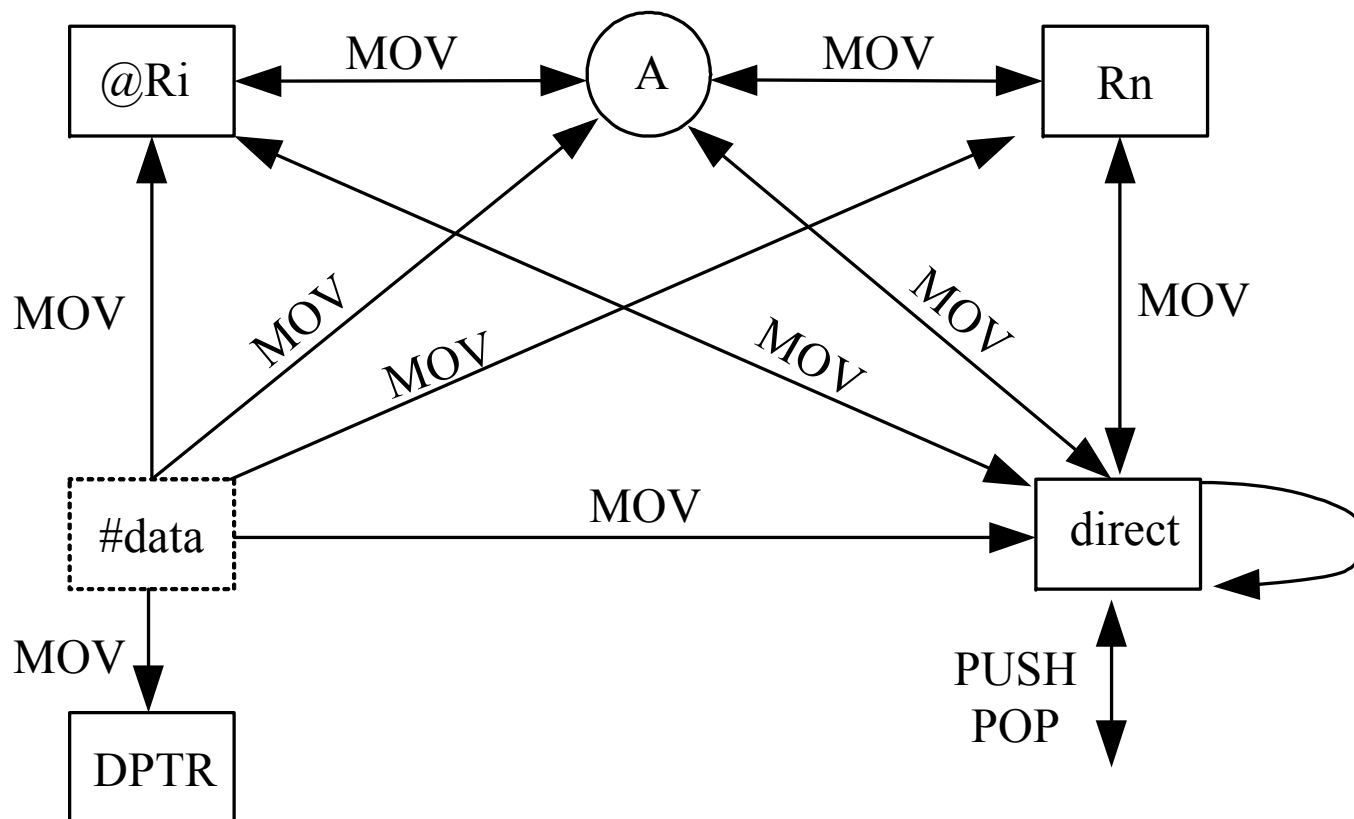
以内部**RAM**或**SFR**为目的的操作数

MOV	direct, A	; (direct)←(A)
MOV	direct, Rn	; (direct)←(Rn)
MOV	direct1, direct2	; (direct) 1 ←(direct2)
MOV	direct, @Ri	; (direct)←((Ri))
MOV	direct, #data	; (direct)←#data
MOV	@Ri, A	; ((Ri))←(A)
MOV	@Ri, direct	; ((Ri))←(direct)
MOV	@Ri, #data	; ((Ri))←data
MOV	DPTR, #data16	; DPTR←data16

堆栈操作

- 所谓堆栈是在片内**RAM**中按“先进后出，后进先出”原则设置的专用存储区。数据的进栈出栈由指针**SP**统一管理。堆栈的操作有如下两条专用指令：
- **PUSH direct; $SP \leftarrow (SP+1), (SP) \leftarrow (direct)$**
- **POP direct; $(direct) \leftarrow (SP), SP \leftarrow SP-1$**
- **PUSH**是进栈（或称为压入操作）指令。
- **POP**是出栈（或称为弹出操作）指令。

片内数据传送指令MOV、PUSH和POP共18条。



字节交换指令

- 数据交换主要是在内部RAM单元与累加器A之间进行，有整字节和半字节两种交换。

- 字节交换

- **XCH A, Rn** ; $(A) \Leftrightarrow (Rn)$
 - **XCH A, direct** ; $(A) \Leftrightarrow (\text{direct})$
 - **XCH A, @Ri** ; $(A) \Leftrightarrow ((Ri))$

- 半字节交换

- **XCHD A, @Ri** ; $(A)_{0\sim3} \Leftrightarrow ((Ri))_{0\sim3}$
 - **SWAP A** ; $(A)_{0\sim3} \Leftrightarrow (A)_{4\sim7}$

【例】 将片内RAM 30H单元与40H单元中的内容互换。

■ 方法1（直接地址传送法）：

```
MOV    31H, 30H
MOV    30H, 40H
MOV    40H, 31H
SJMP   $
```

■ 方法2（间接地址传送法）：

```
MOV    R0, #40H
MOV    R1, #30H
MOV    A, @R0
MOV    B, @R1
MOV    @R1, A
MOV    @R0, B
SJMP   $
```

■ 方法3（字节交换传送法）：

```
MOV      A, 30H
XCH      A, 40H
MOV      30H, A
SJMP     $
```

■ 方法4（堆栈传送法）：

```
PUSH     30H
PUSH     40H
POP       30H
POP       40H
SJMP     $
```


累加器A与外部数据存储器之间的传送指令

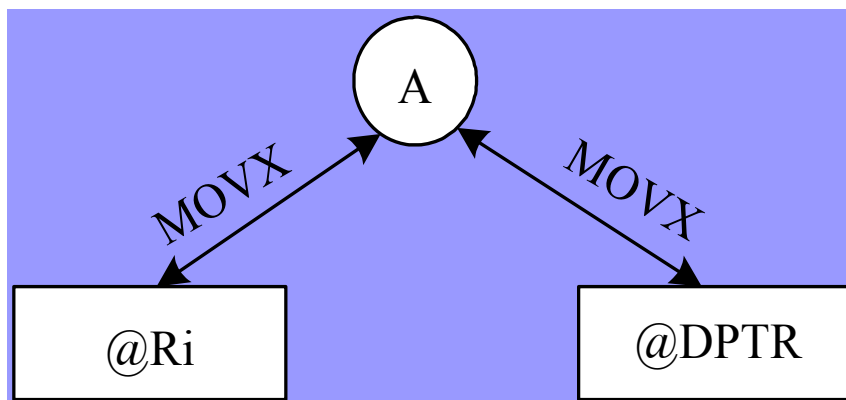
MOVX A, @DPTR ; (A)←((DPTR))

MOVX A, @Ri ; (A)←((Ri))

MOVX @DPTR, A ; ((DPTR))←(A)

MOVX @Ri, A ; ((Ri))←(A)

片外数据存储器数据传送指令MOVX共4条。

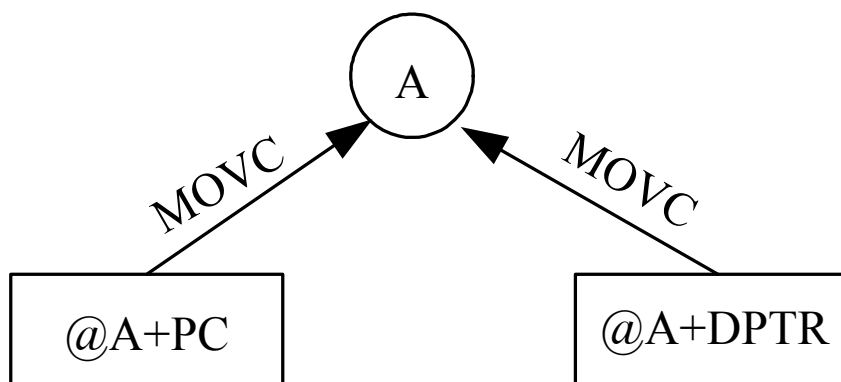


程序存储器内容送累加器

MOVC A, @A+PC

MOVC A, @A+DPTR

程序存储器查表指令MOVC共2条



数据运算类指令

指令助记符	功能简述	字节数	振荡器周期数
ADD A, Rn	$A \leftarrow (A) + (Rn)$	1	12
ADD A, direct	$A \leftarrow (A) + (\text{direct})$	2	12
ADD A, @Ri	$A \leftarrow ((Ri)) + (A)$	1	12
ADD A, #data	$A \leftarrow (A) + \text{data}$	2	12
ADDC A, Rn	$A \leftarrow (A) + (Rn) + Cy$	1	12
ADDC A, direct	$A \leftarrow (A) + (\text{direct}) + Cy$	2	12
ADDC A, @Ri	$A \leftarrow (A) + (Ri) + Cy$	1	12
ADDC A, #data	$A \leftarrow (A) + \text{data} + Cy$	2	12
INC A	$A \leftarrow (A) + 1$	1	12
INC Rn	$Rn \leftarrow (Rn) + 1$	1	12

数据运算类指令（2）

INC @Ri	$(Ri) \leftarrow ((Ri)) + 1$	1	12
INC direct	$direct \leftarrow (direct) + 1$	2	12
INC DPTR	$DPTR \leftarrow (DPTR) + 1$	1	24
DA A	对 A 进行十进制调整	1	12
SUBB A, Rn	$A \leftarrow (A) - (Rn) - Cy$	1	12
SUBB A, @Ri	$A \leftarrow (A) - (Ri) - Cy$	1	12
SUBB A, direct	$A \leftarrow (A) - direct - Cy$	2	12
SUBB A, #data	$A \leftarrow (A) - data - Cy$	2	12
DEC A	$A \leftarrow (A) - 1$	1	12
DEC Rn	$Rn \leftarrow (Rn) - 1$	1	12
DEC direct	$direct \leftarrow (direct) - 1$	2	12
DEC @Ri	$(Ri) \leftarrow ((Ri)) - 1$	1	12
MUL AB	$AB \leftarrow (A) * (B)$	1	48
DIV AB	$AB \leftarrow (A) / (B)$	1	48

例：两个16位数加法

- 两个**16**位数，低**8**位分别存于**20H**和**30H**之中。高八位分别存于**21H**和**31H**中。求他们的和，和的低八位送**40H**，高**8**位送**41H**。

MOV A, 20H

ADD A, 30H ; 低8位相加

MOV 40H, A ; 存和的低8位

MOV A, 21H

ADDC A, 31H ; 高8位相加,带低八位相加进位

MOV 41H, A ; 存和的高8位

影响标志位的指令

指令	标志位		
	Cy	OV	AC
ADD	X	X	X
ADDC	X	X	X
SUBB	X	X	X
MUL	0	X	
DIV	0	X	
DA A	X		X
RRC	X		
RLC	X		
SETB C	1		
CLR C	0		
CPL C	X		
ANL	X		
ORL	X		
MOV C, bit	X		
CJNE	X		

十进制调整指令

■ DA A

- 这条指令对累加器A参与的BCD码加法运算所获得的 8 位结果进行十进制调整, 使累加器A中的内容调整为二位压缩型 BCD码的数。
- 使用时必须注意, 它只能跟在加法指令之后, 不能对减法指令的结果进行调整, 且其结果不影响溢出标志位。
- 执行该指令时, 判断A中的低 4 位是否大于 9 和辅助进位标志 AC 是否为 “1”, 若两者有一个条件满足, 则低 4 位加 6 操作; 同样, A中的高 4 位大于 9 或进位标志 Cy 为 “1” 两者有一个条件满足时, 高 4 位加 6 操作。

例如: 有两个 BCD数 36 与 45 相加, 结果应为 BCD码 81

MOV A, #36H

ADD A, #45H

DA A

这段程序中, 第一条指令将立即数36H(BCD码36)送入累加器 A; 第二条指令进行如下加法:

$$\begin{array}{r} 00110110 \quad 36 \\ + 01000101 \quad 45 \\ \hline 01111011 \quad 7B \\ + 00000110 \quad 06 \\ \hline 10000001 \quad 81 \end{array}$$

得结果 7BH; 第三条指令对累加器 A进行十进制调整, 低 4 位 (为 0BH)大于 9, 因此要加 6, 得调整的 BCD码 81。

乘法指令

乘法指令完成单字节的乘法, 只有一条指令:

MUL AB

这条指令的功能是: 将累加器A的内容与寄存器B的内容相乘, 乘积的低 8 位存放在累加器A中, 高 8 位存放于寄存器B中。如果乘积超过0FFH, 则溢出标志OV置 “1”, 否则清 “0”。进位标志Cy总是被清 “0”。

除法指令

除法指令完成单字节的除法, 只有一条指令:

DIV AB

这条指令的功能是: 将累加器 A 中的内容除以寄存器 B 中的8位无符号整数, 所得商的整数部分存放在累加器A中, 余数部分存放在寄存器 B 中, 清 “0” 进位标志Cy和溢出标志OV。若原来 B 中的内容为 0, 则执行该指令后 A 与 B 中的内容不定, 并将溢出标志OV置 “1”, 在任何情况下, 进位标志Cy总是被清 “0”。

例：数的码制转换。把累加器A中无符号二进制整数（00-FFH）转换为三位压缩BCD码（0~255），并存入内存30H和31H单元。

```
BINBCD:      MOV  B, #100
              DIV  AB          ; A÷100位数在A, 余数在B
              MOV  30H, A      ; 百位数送30H
              MOV  A, B
              MOV  B, #0AH
              DIV  AB          ; 余数÷10, 十位数在A低四位,
                              ; 个位数在B
              SWAP  A          ; 十位数放A的高四位
              ADD  A, B        ; 十位数和个位数组合后送31H
              MOV  31H, A
              RET
```

逻辑运算类指令

逻辑运算指令

指令助记符	功能简述	字节数	振荡器周期数
CLR A	累加器清零	1	12
CPL A	累加器取反	1	12
RL A	累加器循环左移 1 位	1	12
RLC A	累加器带进位标志位循环左移 1 位	1	12
RR A	累加器循环右移 1 位	1	12
RRC A	累加器带进位标志位循环右移 1 位	1	12
ANL A, Rn	$A \leftarrow (A) \wedge (Rn)$	1	12
ANL A, direct	$A \leftarrow (A) \wedge (\text{direct})$	2	12
ANL A, @Ri	$A \leftarrow (A) \wedge (Ri)$	1	12
ANL A, #data	$A \leftarrow (A) \wedge \text{data}$	2	12
ANL direct, A	$\text{direct} \leftarrow (\text{direct}) \wedge (A)$	2	12
ANL direct, #data	$\text{direct} \leftarrow (\text{direct}) \wedge \text{data}$	3	24
ORL A, Rn	$A \leftarrow (A) \vee (Rn)$	1	12
ORL A, direct	$A \leftarrow (A) \vee (\text{direct})$	2	12
ORL A, @Ri	$A \leftarrow (A) \vee ((Ri))$	1	12
ORL A, #data	$A \leftarrow (A) \vee \text{data}$	2	12
ORL direct, A	$\text{direct} \leftarrow (\text{direct}) \vee (A)$	2	12
ORL direct, #data	$\text{direct} \leftarrow (\text{direct}) \vee \text{data}$	3	24
XRL A, Rn	$A \leftarrow (A) \oplus (Rn)$	1	12
XRL A, direct	$A \leftarrow (A) \oplus (\text{direct})$	2	12
XRL A, @Ri	$A \leftarrow (A) \oplus ((Ri))$	1	12
XRL A, #data	$A \leftarrow (A) \oplus \text{data}$	2	12
XRL direct, A	$\text{direct} \leftarrow (\text{direct}) \oplus (A)$	2	12
XRL direct, #data	$\text{direct} \leftarrow (\text{direct}) \oplus \text{data}$	3	24

一、简单逻辑操作指令

CLR A; 对累加器A清“0”

CPL A; 对累加器A按位取反

RL A; 累加器A的内容向左环移1位

RLC A; 累加器A的内容带进位标志位向左环移1位

RR A; 累加器A的内容向右环移1位

RRC A; 累加器A的内容带进位标志位向右环移1位

这组指令的功能是：对累加器A的内容进行简单的逻辑操作。除了带进位标志位的移位指令外,其它都不影响Cy, AC, OV等标志。

二、逻辑与指令

ANL A, Rn

ANL A, direct

ANL A, @Ri

ANL A, # data

ANL direct, A

ANL direct, # data

这组指令的功能是：将两个操作数的内容按位进行逻辑与操作, 并将结果送回目的操作数的单元中。

三、 逻辑或指令

ORL A, Rn

ORL A, direct

ORL A, @Ri

ORL A, # data

ORL direct, A

ORL direct, # data

这组指令的功能是：将两个操作数的内容按位进行逻辑或操作，并将结果送回目的操作数的单元中。

四、 逻辑异或指令

XRL A, Rn

XRL A, direct

XRL A, @Ri

XRL A, # data

XRL direct, A

XRL direct, # data

这组指令的功能是：将两个操作数的内容按位进行逻辑异或操作, 并将结果送回到目的操作数的单元中。

控制转移类指令

控制转移指令共有 17 条, 不包括按布尔变量控制程序转移指令。其中有 64 KB范围内的长调用、长转移指令; 有 2 KB范围内的绝对调用和绝对转移指令; 有全空间的长相对转移及一页范围内的短相对转移指令; 还有多种条件转移指令。由于MCS -51 提供了较丰富的控制转移指令, 因此在编程上相当灵活方便。这类指令用到的助记符共有 10 种: AJMP、LJMP、SJMP、JMP、ACALL、LCALL、JZ、JNZ、CJNE、DJNZ。

控制转移指令

指令助记符	功能简述	字节数	振荡器周期数
AJMP addr ₁₁	2 KB 内绝对转移	2	24
LJMP addr ₁₆	64 KB 内绝对转移	3	24
SJMP rel	相对短转移	2	24
JMP @A+DPTR	相对长转移	1	24
JZ rel	累加器为零转移	2	24
JNZ rel	累加器不为零转移	2	24
CJNE A, direct, rel	A 的内容与直接寻址字节的内容不等转移	3	24
CJNE A, #data, rel	A 的内容与立即数不等转移	3	24
CJNE Rn, #data, rel	Rn 的内容与立即数不等转移	3	24
CJNE @Rn, #data, rel	内部 RAM 单元的内容与立即数不等转移	3	24
DJNZ Rn, rel	寄存器内容减 1 不为零转移	2	24
DJNZ direct, rel	直接寻址字节内容减 1 不为零转移	3	24
ACALL addr ₁₁	2 KB 内绝对调用	2	24
LCALL addr ₁₆	64 KB 内绝对调用	3	24
RET	子程序返回	1	24
RETI	中断返回	1	24

一、无条件转移指令

1. 绝对转移指令

AJMP addr_{11}

这是2KB范围内的无条件跳转指令, 执行该指令时, 先将PC+2, 然后将 addr_{11} 送入 $\text{PC}_{10} \sim \text{PC}_0$, 而 $\text{PC}_{15} \sim \text{PC}_{11}$ 保持不变。这样得到跳转的目的地址。需要注意的是, 目标地址与AJMP后面一条指令的第一个字节必须在同一个 2 KB区域的存储器区内。

2. (短) 相对转移指令

SJMP rel

执行该指令时, 先将PC+2, 再把指令中带符号的偏移量加到PC上, 得到跳转的目标地址送入PC。rel为有符号8位二进制数。

3. 长跳转指令

LJMP addr16

执行该指令时, 将 16 位目标地址**addr16** 装入**PC**, 程序无条件转向指定的目标地址。转移的目标地址可以在 **64 KB** 程序存储器地址空间的任何地方, 不影响任何标志。

4. 散转指令

JMP @A+DPTR

执行该指令时, 把累加器 A 中的 8 位无符号数与数据指针中的 16 位数相加, 结果作为下条指令的地址送入**PC**, 不改变累加器 A 和数据指针**DPTR**的内容, 也不影响标志。利用这条指令能实现程序的散转。

RL A

MOV DPTR, #TABLE ; 散转表首地址送DPTR

JMP **@A+DPTR**

TABLE: LJMP PM0 ; 转程序PM0

TABLE+3: LJMP PM1 ; 转程序PM1

PM0: -----

LJMP是一个三字节指令，因此转移指令入口地址相隔**3**个字节，**A**中内容需是**3**的倍数。

二、 条件转移指令

JZ rel ; (A) = 0 转移

JNZ rel ; (A) \neq 0 转移

这类指令是依据累加器A的内容是否为 0 的条件转移指令。条件满足时转移（相当于一相对转移指令），条件不满足时则顺序执行下面一条指令。转移的目标地址在以下一条指令的起始地址为中心的 256 个字节范围之内（-128 \sim +127）。当条件满足时, $PC \leftarrow (PC) + N + rel$, 其中(PC)为该条件转移指令的第一个字节的地址, N为该转移指令的字节数（长度）, 本转移指令N=2。

三、 比较转移指令

在MCS - 51 中没有专门的比较指令, 但提供了下面 4 条比较不相等转移指令:

CJNE A, direct, rel

CJNE A, # data, rel

CJNE Rn, # data, rel

CJNE @Ri, # data, rel

这组指令的功能是: 比较前面两个操作数的大小, 如果它们的值不相等则转移。转移地址的计算方法与上述两条指令相同。如果第一个操作数(无符号整数)小于第二个操作数, 则进位标志Cy置“1”, 否则清“0”, 但不影响任何操作数的内容。

JC rel; 若(Cy)=1, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 2 + rel$

JNC rel; 若(Cy)=0, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 2 + rel$

例：温度控制程序

某温度控制系统，A中存温度采样值Ta，(20H)=温度下限值T20，(30H)=温度上限值T30。若Ta>T30，程序转降温JW，若Ta<T20，程序转升温SW，若T30≥Ta≥T20程序转FH返回主程序。

CJNE A, 30H , LOOP

AJMP FH ; 等于T30，转FH

LOOP: JNC JW ; 大于T30，降温

CJNE A, 20 H, LOOP1

AJMP FH ; 等于T20，转FH

LOOP1: JC SW ; 小于T20，升温

FH: ----- ; 保温

JW: -----

SW : -----

四、减 1 不为 0 转移指令

DJNZ Rn, rel

DJNZ direct, rel

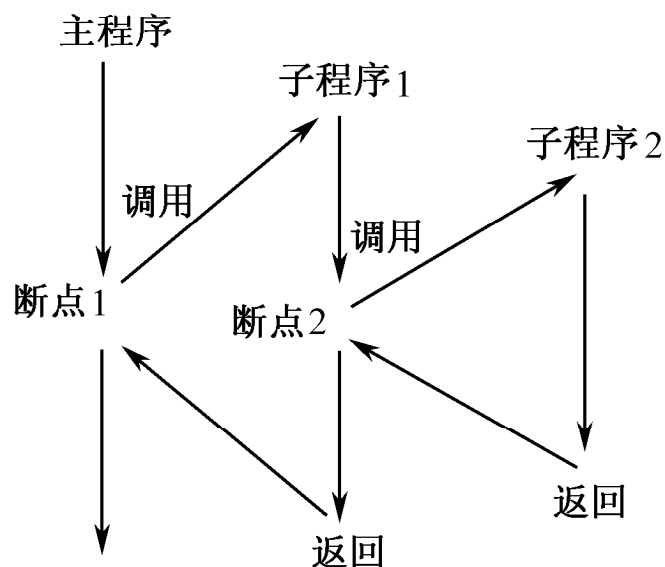
这两条指令把源操作数减 1, 结果回送到源操作数中去, 如果结果不为 0 则转移 (转移地址的计算方法同前)。

例：从P1.7引脚输出5个方波

```
        MOV R2, #10      ; 5个方波, 10个状态
LOOP:   CPL P1.7          ; P1.7状态变反
        DJNZ R2, LOOP
```

五、调用及返回指令

在程序设计中,通常把具有一定功能的公用程序段编制成子程序,当主程序需要使用子程序时用调用指令,而在子程序的最后安排一条子程序返回指令,以便执行完子程序后能返回主程序继续执行。



1. 绝对调用指令

ACALL addr_{11}

这是一条 2 KB范围内的子程序调用指令。执行该指令时, 先将 $\text{PC}+2$ 以获得下一条指令的地址, 然后将 16 位地址压入堆栈 (PCL内容先进栈, PCH内容后进栈), SP内容加 2, 最后把 PC的高 5 位 $\text{PC}_{15} \sim \text{PC}_{11}$ 与指令中提供的 11 位地址 addr_{11} 相连接 ($\text{PC}_{15} \sim \text{PC}_{11}$, $\text{A}_{10} \sim \text{A}_0$), 形成子程序的入口地址送入PC, 使程序转向子程序执行。所用的子程序的入口地址必须与 ACALL下面一条指令的第一个字节在同一个 2 KB区域的存储器区内。

2. 长调用指令

LCALL addr_{16}

这条指令无条件调用位于 16 位地址 addr_{16} 的子程序。执行该指令时，先将PC+3以获得下一条指令的首地址，并把它压入堆栈（先低字节后高字节），SP内容加 2，然后将 16 位地址放入 PC中，转去执行以该地址为入口的程序。 LCALL 指令可以调用 64 KB范围内任何地方的子程序。指令执行后不影响任何标志。

3. 子程序返回指令

RET

这条指令的功能是: 恢复断点, 将调用子程序时压入堆栈的下一条指令的首地址取出送入PC, 使程序返回主程序继续执行。

4. 中断返回指令

RETI

这条指令的功能与RET指令相似, 不同的是它还要清除MCS -51 单片机内部的中断状态标志。

位操作类指令

指令助记符	功 能 简 述	字节数	振荡器周期数
MOV C, bit	$Cy \leftarrow (bit)$	2	12
MOV bit, C	$bit \leftarrow Cy$	2	12
CLR C	$Cy \leftarrow 0$	1	12
CLR bit	$bit \leftarrow 0$	2	12
CPL C	$Cy \leftarrow \overline{Cy}$	1	12
CPL bit	$bit \leftarrow \overline{(bit)}$	2	12
SETB C	$Cy \leftarrow 1$	1	12
SETB bit	$bit \leftarrow 1$	2	12
ANL C, bit	$Cy \leftarrow (Cy) \wedge (bit)$	2	24
ANL C, /bit	$Cy \leftarrow (Cy) \wedge \overline{(bit)}$	2	24
ORL C, bit	$Cy \leftarrow (Cy) \vee (bit)$	2	24
ORL C, /bit	$Cy \leftarrow (Cy) \vee \overline{(bit)}$	2	24
JC rel	若 $(Cy)=1$, 则转移, $PC \leftarrow (PC) + 2 + rel$	2	24
JNC rel	若 $(Cy)=0$, 则转移, $PC \leftarrow (PC) + 2 + rel$	2	24
JB bit, rel	若 $(bit)=1$, 则转移, $PC \leftarrow (PC) + 3 + rel$	3	24
JNB bit, rel	若 $(bit)=0$, 则转移, $PC \leftarrow (PC) + 3 + rel$	3	24
JBC bit, rel	若 $(bit)=1$, 则转移, $PC \leftarrow (PC) + 3 + rel$, 并 $bit \leftarrow 0$	3	24

1. 位数据传送指令

MOV C, bit

MOV bit, C

这组指令的功能是：把源操作数指出的布尔变量送到目的操作数指定的位地址单元中。其中一个操作数必须为进位标志 Cy, 另一个操作数可以是任何可直接寻址位。

2. 位变量修改指令

CLR C

CLR bit

CPL C

CPL bit

SETB C

SETB bit

这组指令对操作数所指出的位进行清“0”，取反，置“1”的操作，不影响其它标志。

3. 位变量逻辑与指令

ANL C, bit

ANL C, /bit

这组指令的功能是：如果源位的布尔值是逻辑 0，则将进位标志清“0”；否则，进位标志保持不变，不影响其它标志。bit前的斜杠表示对(bit)取反，直接寻址位取反后用作源操作数，但不改变直接寻址位原来的值。例如指令：ANL C, /ACC.0 执行前ACC.0 为 0, C为 1, 则指令执行后 C为 1, 而 ACC.0仍为 0。

4. 位变量逻辑或指令

ORL C, bit

ORL C, /bit

这组指令的功能是: 如果源位的布尔值是逻辑 1, 则将进位标志置 “1”; 否则, 进位标志保持不变, 不影响其它标志。

5. 位变量条件转移指令

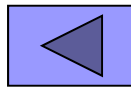
JC rel; 若(Cy)=1, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 2 + rel$

JNC rel; 若(Cy)=0, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 2 + rel$

JB bit, rel; 若(bit)=1, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 3 + rel$

JNB bit, rel; 若(bit)=0, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 3 + rel$

JBC bit, rel; 若(bit)=1, 则转移 $PC \leftarrow (PC) + 3 + rel$, 并 $bit \leftarrow 0$



思考题

- 简述 8 0 C 5 1 的指令寻址方式，并举例说明。
- 访问特殊功能寄存器**SFR**，可使用哪些寻址方式？
- 若访问外部**RAM**单元，可使用哪些寻址方式？
- 若访问内部**RAM**单元，可使用哪些寻址方式？
- 若访问程序存储器，可使用哪些寻址方式？
- **MOV**、**MOVC**、**MOVX**指令有什么区别？分别用于哪些场合？为什么？
- 说明“**DA A**”指令功能，并说明二—十进制调整的原理和方法。