```
**************************************
*******
                                        Interfaz
*************************************
Parametros Formales
    géneros α
    función • < • (in al : \alpha, a2 : \alpha) \rightarrow res : bool
        Pre = \{true\}
        Post \equiv {res =obs (a1 < a2)}
         Complejidad: O(lower(a1, a2))
        Descripción: funcion de comparación de αs
Se explica con: ColaDePrioridadExtendida(lpha), IteradorUnidireccional(lpha)
Generos: ColaPrioridad(\alpha), itCola(\alpha)
************************************
                                      Operaciones
***********************************
Crear() → res : ColaPrioridad(α)
Pre = \{true\}
Post \equiv {res =obs vacia}
Complejidad: 0(1)
Descripción: Crea una cola vacia.
Encolar(in/out t : ColaPrioridad(\alpha), in e : \alpha) \rightarrow res : itCola(\alpha)
Pre \equiv \{\neg(e \in t) \land t_0 = obs t\}
Post \equiv {t =obs encolar(e, t<sub>0</sub>) \land alias(Actual(res) =obs e)}
Complejidad: O(log(Tamaño(t)))
Descripción: Inserta un elemento en la cola y devuelve un iterador posicionado en el elemento
agregado.
Aliasing: El iterador se invalida sii se borra el elemento utizando Desencolar o Borrar
Desencolar(in/out t : ColaPrioridad(\alpha)) \rightarrow res : \alpha
Pre \equiv \{\neg vacia?(t) \land t = obs t_0\}
Post \equiv {t =obs desencolar(t<sub>0</sub>) \land res =obs proximo(t<sub>0</sub>)}
Complejidad: O(log(Tamaño(t)))
Descripción: Desencola el elemento con mayor prioridad.
Tamaño(in t : ColaPrioridad(\alpha)) \rightarrow res : nat
Pre \equiv \{true\}
Post \equiv {res =obs #t}
Complejidad: 0(1)
Descripción: Devuelve la cantidad de elementos en la cola.
Borrar(in/out t : ColaPrioridad(\alpha), in i : itCola(\alpha)) \rightarrow res : \alpha
Pre \equiv \{t_0 = obs t\}
Post \equiv \{t = obs \ borrar(Actual(i), t_0)\}
Complejidad: O(log(Tamaño(t)))
Descripción: Borra el elemento al que apunta el iterador.
Aliasing: Invalida el iterador.
Copiar(in t: ColaPrioridad(α)) → res : ColaPrioridad(α)
Pre ≡ {true}
Post \equiv {t =obs res}
Complejidad: 0(#t)
Descripcion: Realiza una copia de la cola de prioridad.
TAD ColaDePrioridadExtendida(α)
    extiende colaPrior(\alpha)
    otras operaciones (exportadas)
        #• : colaPrior(\alpha) \rightarrow nat
         • \in • : \alpha \times colaPrior(\alpha) \rightarrow bool
        borrar : \alpha e × colaPrior(\alpha) c \rightarrow colaPrior(\alpha) {e \in c}
    axiomas
        \#c \equiv \text{if vacia?(c) then 0 else 1 + } \#desencolar(c) fi
        x \in c \equiv \neg vacia?(c) \land \iota (x = obs proximo(c) \lor \iota x \in desencolar(c))
```

 $borrar(e, c) \equiv$ 

```
if e =obs proximo(c) then
                 if e ∈ desencolar(c) then borrar(e, desencolar(c))
                 else desencolar(c) fi
             else encolar(proximo(c), borrar(e, desencolar(c))) fi
Fin TAD
********
                                                                           ********
                                    Representación
ColaPrioridad(\alpha) se representa con estr(\alpha)
    donde estr(\alpha) es tupla(
                          cabeza : puntero(nodo(\alpha)),
                          ultimo : puntero(nodo(\alpha)),
                          tamaño : nat)
    donde nodo(\alpha) es tupla(
                                  : puntero(nodo(α)),
                          arr
                                 : puntero(nodo(α)),
                          iza
                                 : puntero(nodo(α)),
                          der
                          dato
                                 : α)
Rep: ^(\text{estr}(\alpha)) \rightarrow \text{boolean}
Rep(e) \equiv true \iff
     (e.cabeza =obs NULL ⇔ e.ultimo =obs NULL) Λ
    e.tamaño =obs Tamaño(e.cabeza) Λ
    InvPadres(e.cab) A
    No hay ciclos en el arbol \Lambda\iota
    MaxHeap(e.cab) Λ
    Balanceado(e.cab) ∧
    Izquierdista(e.cab) Λι
    (¬(e.cabeza =obs NULL) ⇒ i
        e.cabeza→arr =obs NULL ∧
         e.ultimo ES EL ULTIMO AGREGADO)
InvPadres: puntero(nodo(α)) → bool
InvPadres(p) \equiv
    if p =obs NULL then true
    else
         (\neg(p\rightarrow izq = obs NULL) \implies_{\iota} p\rightarrow izq\rightarrow arr = obs p) \land
         (\neg(p\rightarrow der = obs NULL) \implies_{\iota} p\rightarrow der\rightarrow arr = obs p) \Lambda
         InvPadres(p→izq) ∧
         InvPadres(p→der)
    fi
MaxHeap: puntero(nodo(\alpha)) \rightarrow bool
MaxHeap(p) \equiv
    if p =obs NULL then true
    else
         (¬(p→izq =obs NULL) ⇒ι p→izq→dato < p→dato) Λ
         (¬(p→der =obs NULL) ⇒ p→der→dato < p→dato) Λ
        MaxHeap(p→izq) Λ
        MaxHeap(p→der)
    fi
Balanceado: puntero(nodo(\alpha)) \rightarrow bool
Balanceado(p) \equiv
    (p =obs NULL) v_1 (|Altura(p→izq) - Altura(p→der)| \leq 1) \Lambda
    Balanceado(p→izq) ∧ Balanceado(p→der)
Altura: puntero(nodo(\alpha)) \rightarrow nat
Altura(p) \equiv if p =obs NULL then 0 else 1 + max(Altura(p\rightarrowizq), Altura(p\rightarrowder)) fi
Izquierdista: puntero(nodo(α)) → bool
Izquierdista(p) \equiv
     (p =obs NULL) Vι (¬(p→der =obs NULL) ⇒ι ¬(p→izq =obs NULL)) Λ
    Izquierdista(p→izq) ∧ Izquierdista(p→der)
Tamaño: puntero(nodo(\alpha)) \rightarrow nat
Tamaño(p) \equiv if p =obs NULL then 0 else 1 + Tamaño(p\rightarrowizq) + Tamaño(p\rightarrowder) fi
```

```
Abs: ^(\text{estr}(\alpha)) e \rightarrow ColaDePrioridadExtendida(\alpha)
                                                                               {Rep(e)}
(\forall e : \land (estr(\alpha))) \land bs(e) = obs t /
    vacia?(t) = obs (e.tam = obs 0) \Lambda
    ¬vacia?(t) ⇒ı
        proximo(t) =obs e.cab→dato ∧
        (\forall e : \alpha) (((e \in t) \land \neg (e = obs proximo(t))) \iff (e \in desencolar(t)))
**************************************
******
                                    Algoritmos
***********************************
iCrear() → res : estr(α)
    res ← (cabeza: NULL, ultimo: NULL, tamaño: 0)
end function
iTamaño(in t : estr(α)) → res : nat
    res ← t.tamaño
end function
iEncolar(in/out t : estr(\alpha), in e : \alpha) \rightarrow res : itCola(\alpha)
    var tmp : puntero(nodo(\alpha)) \leftarrow &(arr: NULL, izq: NULL, der: NULL, dato: e)
    if Tamaño(t) == 0 then
        tmp→arr ← NULL
        t.cabeza ← tmp
    else if Tamaño(t) == 1 then
        tmp→arr ← t.cabeza
        t.cabeza→izq ← tmp
    else
        if t.ultimo→arr→izq == t.ultimo then
            tmp→arr ← t.ultimo→arr
            t.ultimo→arr→der ← tmp
        else
            var cur : puntero(nodo(\alpha)) \leftarrow t.ultimo
            while cur→arr != NULL ∧ cur→arr→izq != cur do
                cur ← cur→arr
            end while
            if cur→arr != NULL then
                 cur ← cur→arr→der
            fi
            while cur→izq != NULL do
                 cur ← cur→izq
            end while
            tmp→arr ← cur
            cur→izq ← tmp
        end if
    end if
    t.ultimo ← tmp
    t.tamaño++
    Subir(t.ultimo)
    res ← crearIter(t, p)
end function
```

En el peor caso, tenemos un árbol con más de 1 elemento, en el que el último nodo agregado está a la derecha de su padre, fundamentalmente el peor es cuando el árbol es completo.

En este caso, observemos que lo que sucederá es que subiremos hasta la raíz del árbol, y luego se bajaremos hacia el último nodo a la izquierda del árbol. Es decir, recorreremos dos veces la altura del árbol (2\*log(#t)). Luego, en absolutamente todos los casos haremos a lo sumo log(#t) pasos para restablecer el invariante utilizando Subir. Es decir, haremos 3\*log(#t), por lo que en el peor de los casos es O(log(#t)).

```
iDesencolar(in/out t : estr(\alpha)) \rightarrow res : \alpha
    res ← Eliminar(t, t.cabeza)
end function
iBorrar(in/out t : estr(\alpha), in i : itCola(\alpha)) \rightarrow res : \alpha
    res ← Eliminar(t, i)
end function
iCopiar(in t : estr(\alpha)) \rightarrow res : estr(\alpha)
    res ← (cabeza: &iCopiarNodo(*t.cabeza), ultimo: NULL, tamaño: t.tamaño)
    var camino_ultimo : Pila(\alpha)
    var tmp : Puntero(Nodo(\alpha)) \leftarrow t.ultimo
    while tmp→arr != NULL
        Apilar(camino_ultimo, tmp→dato)
         tmp ← tmp→arr
    end while
    tmp ← res.cabeza
    while ¬EsVacia?(camino_ultimo)
         if tmp→izq→dato == Tope(camino_ultimo)
             tmp ← tmp→izq
         else
             tmp ← tmp→der
        end if
        Desapilar(camino_ultimo)
    end while
    res.ultimo ← tmp
end function
Pre ≡ {true}
Post \equiv {res =obs n}
Complejidad: O(Cantidad de nodos subyacentes)
Descripcion: Devuelve una copia del nodo n.
iCopiarNodo(in n : nodo(\alpha)) → res : nodo(\alpha)
    res ← (arr: NULL, izq: NULL, der: NULL, dato: e)
    if n.izq != NULL
         res.izq ← &iCopiarNodo(*n.izq)
         res.izq→arr ← &res
    end fi
    if n.der != NULL
         res.der ← &iCopiarNodo(*n.der)
         res.der→arr ← &res
    end fi
    res.e ← Copiar(e)
end function
```

```
Pre \equiv \{\neg(p = obs \, NULL) \, \Lambda_1 \, p \, es \, un \, puntero \, de \, la \, estructura \, de \, datos \, \Lambda \, t_0 = obs \, t\}
Post \equiv {t =obs borrar(p\rightarrowdato, t<sub>0</sub>) \land res =obs p\rightarrowdato}
Descripcion: Elimina el dato al que apunta el puntero.
Complejidad: O(log(Tamaño(t)))
iEliminar(in/out t : estr(\alpha), in p : puntero(nodo(\alpha))) \rightarrow res : \alpha
    res ← p→dato
    if Tamaño(t) == 1 then
        t.ultimo ← NULL
        t.cabeza ← NULL
    else
        p→dato ← t.ultimo→dato
        if t.ultimo→arr→izq == t.ultimo then
             var cur : puntero(nodo(\alpha)) = t.ultimo
             while cur→arr != NULL ∧ cur→arr→der != cur do
                 cur ← cur→arr
             end while
             if cur→arr != NULL then
                 cur ← cur→arr→izq
             fi
             while cur→der != NULL do
                 cur ← cur→der
             end while
             t.ultimo→arr→izq ← NULL
        else
             t.ultimo ← t.ultimo→arr→izq
             t.ultimo→arr→der ← NULL
        end if
        Bajar(p)
    end if
    t.tamaño--
end function
En el peor caso, tenemos un árbol con más de 1 elemento, en el que el último nodo
agregado está a la izquierda de su padre, fundamentalmente el peor es cuando el
árbol tiene un nodo de más para ser completo.
En este caso, observemos que lo que sucederá es que subiremos hasta la raíz del
árbol, y luego se bajaremos hacia el último nodo a la derecha del árbol. Es
decir, recorreremos dos veces la altura del árbol (2*log(#t)). Luego, en
absolutamente todos los casos haremos a lo sumo log(#t) pasos para restablecer
el invariante utilizando Bajar. Es decir, haremos 3*log(#t), por lo que en el
peor de los casos es O(log(#t)).
Pre \equiv \{\neg(p = obs NULL)\}\
Post ≡ {Se restableció el rep de la estructura de datos}
Complejidad: O(log(#t))
Descripción: Restablece el invariante si el nodo al que apunta p está fuera del
lugar que le corresponde.
iSubir(in/out p : puntero(nodo(\alpha)))
    while p→arr != NULL ∧ p→arr→dato < p→dato do
        var tmp : α ← p→arr→dato
        p→arr→dato ← p→dato
        p→dato ← tmp
        p ← p→arr
    end while
end function
```

Observemos que en el peor caso, se va a iterar hasta que p→arr sea NULL. Pero el invariante de representación asegura que el único caso en que esto sucede es que el nodo sea la raiz. Es decir, desde una posición arbitraria la máxima cantidad de pasos es la altura del árbol, por lo que en el peor caso, la complejidad de

```
iSubir es log(#t).
Pre \equiv \{\neg(p = obs NULL)\}
Post ≡ {Se restableció el rep de la estructura de datos}
Complejidad: O(log(#t))
Descripción: Restablece el invariante si el nodo al que apunta p está fuera del
lugar que le corresponde.
iBajar(in/out p : puntero(nodo(\alpha)))
           (p→izq != NULL ∧ p→dato < p→izq→dato) v
           (p→der != NULL ∧ p→der→dato < p→dato) do
       if p→izq != NULL then
          var tmp : α ← p→izq→dato
          p→izq→dato ← p→dato
          p→dato ← tmp
       else
          if p→der != NULL then
              var tmp : α ← p→der→dato
              p→der→dato ← p→dato
              p→dato ← p→der→dato
          end if
       end if
   end while
end function
Observemos que en el peor caso, se va a iterar hasta que tanto p→izq como p→der.
sean NULL. Pero el invariante de representación asegura que el único caso en que
esto sucede es que el nodo al que se llega sea una hoja. Es decir, desde una
posición arbitraria la máxima cantidad de pasos es la altura del árbol, por lo
que en el peor caso, la complejidad de iBajar es log(#t).
******************************
******
                                                            ********
                           Operaciones del iterador
Ninguna.
*************************************
******
                                                            *******
                          Representación del iterador
**************************************
itCola(\alpha) se representa con it(\alpha)
   donde it(\alpha) es puntero(nodo(\alpha))
Rep: ^(it(α)) → boolean
Rep(e) \equiv true \iff \neg(e = obs NULL)
Abs: ^(it(\alpha)) \rightarrow IteradorUnidireccional(\alpha)
(\forall e : \land (it(\alpha))) \land bs(e) = obs i / Siguientes(i) = obs *e \cdot <>
**************************************
******
                         Algorítmos del Iterador
Pre ≡ {p es un puntero en la estructura de t}
Post ≡ {itCola es un iterador posicionado en p}
Complejidad: 0(1)
Descripción: Crea un puntero disfrazado de iterador.
crearIter(in t : colaPrioridad(\alpha), p : puntero(nodo(\alpha))) \rightarrow res : itCola(\alpha)
   res ← p
end function
```