Algoritmos y Estructuras de Datos II Primer parcial – 08/05/2010

Ej. 1. Especificación

Se desea especificar una generalización del problema de los fumadores. Este problema consiste en un grupo de fumadores compulsivos que cohabitan en una oficina. Un fumador sólo puede fumar cuando tiene en su poder papel, tabaco y fósforo. Lamentablemente, ningún fumador ha podido comprarse todos estos elementos, y a todos les falta exactamente un elemento (por simplicidad, consideraremos que cada uno tiene una cantidad ilimitada de los elementos que posee). Dado que estos fumadores son extremadamente egoístas, no comparten ni intercambian elementos entre sí. En consecuencia, ninguno podría fumar. Sin embargo, existe en esta oficina un jefe que se divierte observando el comportamiento de estos fumadores y cada tanto ofrece una ración de alguno de los tres elementos, por ejemplo una ración de tabaco, una hojita de papel, o un fósforo. Cada vez que el jefe ofrece una ración, uno de los fumadores a los que les falta el elemento ofrecido comenzará a fumar inmediatamente (estos fumadores son muy civilizados y siguen una política secreta muy precisa para determinar quien debe tomar la ración). Si no hubiere fumadores esperando por este elemento, el jefe se lo llevará. Cuando un fumador termina su cigarrillo, retorna a su actividad principal: esperar a que el jefe ofrezca el elemento que le falta para poder fumar.

Se desea conocer en todo momento la identidad de los fumadores que están fumando y la cantidad de veces que cada fumador logró comenzar a fumar.

Dar una especificación del problema descripto utilizando TADs. Puede asumir que el tipo RECURSO se encuentra definido como una enumeración de las constantes papel, tabaco y fósforo.

Ej. 2. Inducción Estructural

Considere la siguiente definición de la operación *inorder* que permite obtener la secuencia inorder de los nodos de un árbol binario:

```
inorder : ab(\alpha) \longrightarrow secu(\alpha)

i_1) inorder(nil) \equiv <>
```

 i_2) inorder(bin(i, r, d)) \equiv inorder(i) & (r • inorder(d))

y la siguiente operación recorrido que puede ser utilizada también para recorrer inorder los nodos de un árbol recorrido : $ab(\alpha) \times secu(\alpha) \longrightarrow secu(\alpha)$

- r_1) recorrido(nil,w) $\equiv w$
- r_2) recorrido(bin(i, r, d), w) \equiv recorrido $(i, r \bullet recorrido(d, w))$

Se solicita demostrar por inducción estructural la siguiente propiedad:

```
(\forall a : ab(\alpha))(\forall w : secu(\alpha))(inorder(a)\&w \equiv recorrido(a, w))
```

Para ello,

- 1. Dar el esquema de inducción.
- 2. Plantear el caso base y resolverlo, justificando cada paso de la demostración.
- 3. Plantear el/los paso/pasos inductivos, marcando claramente hipótesis, tesis inductiva y alcance de los cuantificadores. Resolver, justificando cada paso de la demostración.

Nota: Si se necesitaran lemas auxiliares, enúncielos, plantee su esquema de demostración y demuéstrelos.

Ej. 3. Invariante de Representación y Función de Abstracción

Considere la siguiente especificación que describe un sistema de monitoreo de una planta industrial que cuenta con un conjunto de alarmas asociadas a distintos sensores. Cada sensor está asociado a una única alarma

pero cada una de estas puede ser activada por distintos sensores. Una alarma está activa cuando la medición de al menos uno de sus sensores asociados supera un valor umbral definido para ese sensor.

El siguiente TAD especifica el comportamiento de las alarmas.

```
TAD PLANTA
      géneros
                           planta
      observadores básicos
          esAlarma : planta \times alarma \longrightarrow bool
         es
Sensor : planta \times sensor \longrightarrow bool
                                                                                                                                        \{\operatorname{esSensor}(p,s)\}
         alarma
Sensor : planta p \times \operatorname{sensor} s \longrightarrow \operatorname{alarma}
         umbral : planta p \times \operatorname{sensor} s \longrightarrow \operatorname{nat}
                                                                                                                                        \{esSensor(p, s)\}
         medicion : planta p \times \operatorname{sensor} s \longrightarrow \operatorname{nat}
                                                                                                                                        \{esSensor(p, s)\}
      generadores
          crear : conj(alarma) \longrightarrow planta
          ag
Sensor : planta p \times \text{sensor } s \times \text{nat } u \times \text{alarma } a \longrightarrow \text{planta}
                                                                                                  \{\neg \mathrm{esSensor}(p,s) \, \wedge \, \mathrm{esAlarma}(p,a) \, \wedge \, u > 0\}
         nueva
Medicion : planta p \times \text{sensor } s \times \text{nat} \longrightarrow \text{planta}
                                                                                                                                        \{\operatorname{esSensor}(p,s)\}
      otras operaciones
         encendidosPorAlarma : planta p \times \text{alarma } a \longrightarrow \text{conj(sensor)}
                                                                                                                                       \{\operatorname{esAlarma}(p, a)\}
         encendida : planta p \times alarma a \longrightarrow bool
                                                                                                                                       \{\operatorname{esAlarma}(p, a)\}
      axiomas
         \operatorname{esAlarma}(\operatorname{crear}(c), a) \equiv a \in c
         \operatorname{esAlarma}(\operatorname{agSensor}(p, s, u, a'), a) \equiv \operatorname{esAlarma}(p, a)
         \operatorname{esAlarma}(\operatorname{nuevaMedicion}(p, s, n), a) \equiv \operatorname{esAlarma}(p, a)
         esSensor(crear(c), s) \equiv false
         esSensor(agSensor(p, s', u, a), s) \equiv s = s' \lor esSensor(<math>p, s)
         esSensor(nuevaMedicion(p, s', n), s) \equiv \text{esSensor}(p, s)
         alarmaSensor(agSensor(p, s', u, a), s) \equiv if s = s' then a else alarmaSensor(p, a) fi
         alarmaSensor(nuevaMedicion(p, s', n), s) \equiv alarmaSensor(p, s)
         umbral(agSensor(p, s', u, a), s) \equiv \mathbf{if} \ s = s' \ \mathbf{then} \ u \ \mathbf{else} \ \mathbf{umbral}(p, a) \ \mathbf{fi}
          umbral(nuevaMedicion(p, s', n), s) \equiv umbral(p, s)
         medicion(agSensor(p, s', u, a), s) \equiv if s = s' then 0 else <math>medicion(p, a) fi
          medicion(nuevaMedicion(p, s', n), s) \equiv if s = s' then n else <math>medicion(p, a) fi
         encendidosPorAlarma(crear(c), a) \equiv \emptyset
         encendidosPorAlarma(agSensor(p, s, u, a'), a) \equiv \text{encendidosPorAlarma}(p, a)
          encendidosPorAlarma(nuevaMedicion(p, s, n), a) \equiv if alarmaSensor(p, s) = a \land n > \text{umbral}(p, s) then
                                                                                       Ag(s, encendidosPorAlarma(p, a))
                                                                                       encendidosPorAlarma(p, a) - \{s\}
                                                                                  fi
         encendida(p, a) \equiv \#encendidos
PorAlarma(p, a) > 0
Fin TAD
```

Se decidió utilizar la siguiente estructura como representación:

```
PLANTA se representa con estr, donde
```

estr es tupla $\langle alarmaSensor: dicc(alarma, conj(sensor))$ $sensores: dicc(sensor, tupla\langle umbral: nat, medicion:nat\langle),$ $alarmasEncendidas: secu(alarmas)\rangle$

Donde, alarma Sensor representa los sensores asociados a cada alarma, sensores asocia a cada sensor con su umbral y su medición actual, y alarmas Encendidas mantiene una secuencia de todas las alarmas que están encendidas.

- 1. Escribir en castellano y formalmente el invariante de representación.
- 2. Escribir formalmente la función de abstracción.