

# Introducción al Procesamiento Digital de Imágenes

2do cuatrimestre de 2017

## Práctica Sistemas Lineales



DEPARTAMENTO DE COMPUTACION

Facultad de Ciencias Exactas y Naturales - UBA

1. Graficar:

a)  $\delta(n_1 + 2, n_2 - 3) + 2\delta(n_1, -n_2 + 2)$

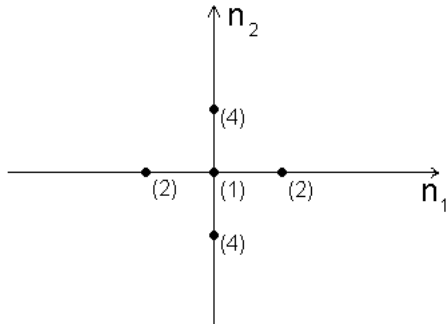
b)  $s(n_1, n_2) = u(n_1, n_2)$ , donde

$$s(n_1, n_2) = \begin{cases} 1 & \text{si } n_1 = 0 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases} \quad u(n_1, n_2) = \begin{cases} 1 & \text{si } n_1 \geq 0 \wedge n_2 \geq 0 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

c)  $(\frac{1}{2})^2 t(n_1, n_2) u(-n_1 + 1, -n_2)$ , donde

$$t(n_1, n_2) = \begin{cases} 1 & \text{si } n_1 + n_2 = 0 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases} \quad u(n_1, n_2) = \text{Idem b).}$$

2. Dada la señal bidimensional  $x(n_1, n_2)$  que se ve en la figura, escribir a  $x(n_1, n_2)$  como combinación de las deltas trasladadas ( $\delta(n_1 - k_1, n_2 - k_2)$ ).



3. Determinar si las siguientes señales son separables:

a)  $u(n_1, n_2)$

b)  $\delta(n_1, n_2)$

c)  $x(n_1, n_2) = e^{a(n_1+n_2)}$

$$d) z(n_1, n_2) = \begin{cases} -3 & \text{si } (n_1, n_2) \in \{(1, 0), (0, 1), (-1, 0), (0, -1)\} \\ 1 & \text{si } (n_1, n_2) \in \{(1, 1), (-1, -1), (-1, 1), (1, -1)\} \\ 9 & \text{si } (n_1, n_2) = (0, 0) \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

4. Para cada uno de los siguientes sistemas determinar si son: i) lineal, ii) invariante por desplazamiento. Hallar en cada caso la respuesta la impulso.

a)  $T[x(n)] = g(n) x(n)$

b)  $T[x(n)] = \sum_{k=0}^n x(k)$

c)  $T[x(n)] = x(n - n_0)$

d)  $T[x(n)] = \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x(k)$

e)  $T[x(n)] = e^{-|x(n)|}$

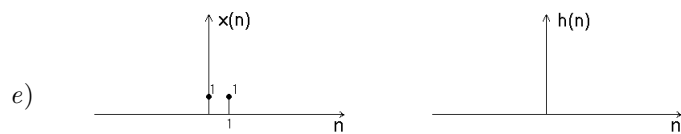
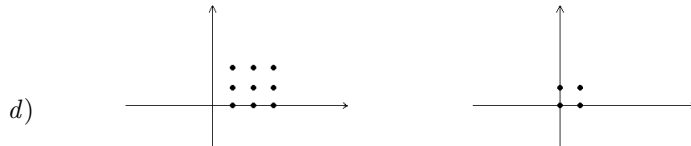
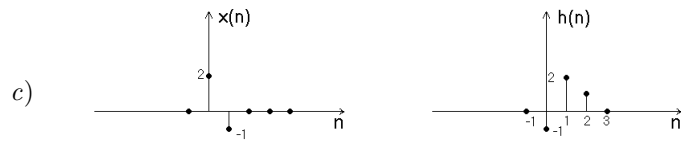
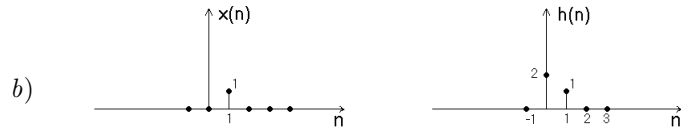
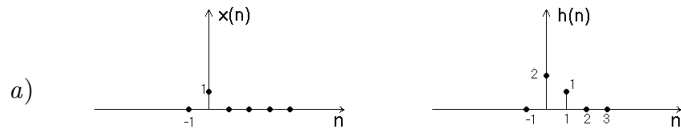
f)  $T[x(n)] = a x(n) + b$ , con  $a, b \in \mathbb{R}$

g)  $T[x(n)] = n^2 x(n)$

h)  $T[x(n)] = \sum_{k=-\infty}^n x(k)$

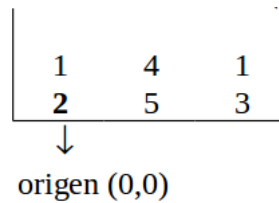
i)  $T[x(n)] = \sum_{k=0}^{M-1} x(k) e^{-\frac{2\pi i n k}{M}}$

5. Hallar la convolución discreta entre las siguientes señales:

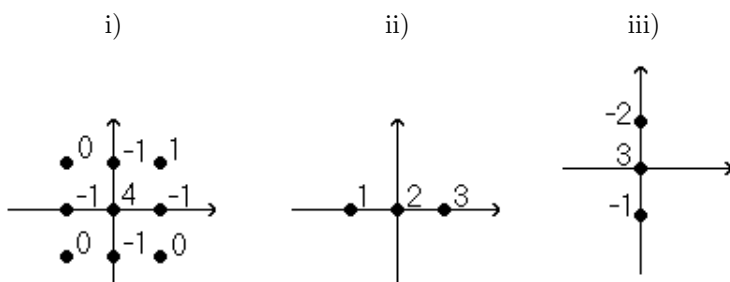


f)  $f * g$ , con:  $f(n) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 \leq n \leq 3 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$ , y  $g(n) = \delta(n+T) + \delta(n) + \delta(n-T)$   
considerar a)  $T \geq 4$  y b)  $T \leq 3$

6. a) Determinar la convolución de  $x(m,n)$  que viene dada por



con las señales:



- b) Muestre que en general la convolución de dos arrays de dimensión  $(M_1 \times N_1)$  y  $(M_2 \times N_2)$  es otro array de dimensión  $(M_1 + M_2 - 1) \times (N_1 + N_2 - 1)$ .
7. Sea  $T$  un sistema LSI y  $x(n) = e^{iwn}$ , con  $w \in \mathbb{R}$  y  $n \in \mathbb{Z}$ . Probar que  $x(n)$  es una función propia de  $T$ . *Definición:*  $x(n)$  es función propia del sistema  $T$  si  $T[x(n)] = kx(n)$ , con  $k$  un escalar.
8. Demostrar las siguientes propiedades de la convolución discreta:
- a)  $h(n) * u(n) = u(n) * h(n)$  (conmutativa)
  - b)  $h(n) * [a_1 u_1(n) + a_2 u_2(n)] = a_1 h(n) * u_1(n) + a_2 h(n) * u_2(n)$  (distributiva)
  - c)  $h(n) * u(n - n_0) = h(n - n_0) * u(n)$  (shift invariant)
  - d)  $h(n) * [u_1(n) * u_2(n)] = [h(n) * u_1(n)] * u_2(n)$  (asociativa)
  - e)  $h(n) * \delta(n) = h(n)h(n) * \delta(n - n_0) = h(n - n_0)$