

Tema 2

Preliminares de cálculo numérico

Dra. Paula Triguero Navarro

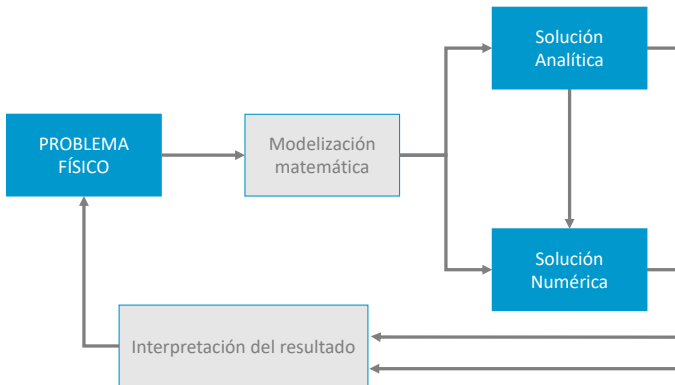
Máster en Ingeniería Matemática y Computación
Escuela Superior en Ingeniería y Tecnología



- 1 Introducción
- 2 Definiciones de error
- 3 Error de redondeo
- 4 Error de truncamiento
 - Desarrollo en serie de Taylor
 - Diferencias finitas

1

Introducción



PRELIMINARES DE CÁLCULO NUMÉRICO

DEFINICIÓN DE ERRORES

Numérico

Iterativo

ERRORES DE REDONDEO

Debidos a la **precisión finita** de la computación

Cifras
significativas

Errores de
redondeo en
Matlab

ERRORES DE TRUNCAMIENTO

Debidos al uso de **aproximaciones matemáticas**

Taylor

Diferencias
finitas

Objetivos

- ➔ Clasificar los diferentes tipos de errores
- ➔ Conocer los errores de redondeo
- ➔ Identificar los errores de truncamiento
- ➔ Obtener el error de truncamiento a partir de la serie de Taylor

2

Definiciones de error

Error

Discrepancia existente entre un valor verdadero y una aproximación. Los errores se dividen en dos grandes grupos:

- **Errores de redondeo:** cometidos cuando disponemos de un número finito de símbolos para representar un resultado
- **Errores de truncamiento:** originados por utilizar un método numérico en lugar de un procedimiento matemático exacto

Ejemplo 1. Error de redondeo Vs error de truncamiento

- Números irracionales en Matlab:

```
>> format long  
>> sqrt(2)  
ans =  
1.414213562373095
```
- La solución aproximada utilizando el método iterativo de Newton a la raíz de

$$f(x) = x - e^{-x}$$

es $x \approx 0.568$.

¿Qué tipo de error encontramos en cada caso?

Definiciones de error

Error conocida la solución analítica

- La magnitud del error permite discernir si se ha realizado una aproximación adecuada o no
- Conocida la solución analítica, y , el error numérico y el error porcentual permiten estimar la bondad de la aproximación a la solución de un problema

Definición 1 (Error numérico)

Sean y e \hat{y} las soluciones verdadera y aproximada, respectivamente. Se define el **error numérico** ϵ como

$$\epsilon = |y - \hat{y}|.$$

Definición 2 (Error porcentual)

Se define el **error porcentual** ϵ_r como

$$\epsilon_r [\%] = 100 \frac{|y - \hat{y}|}{|y|} = 100 \left| \frac{\epsilon}{y} \right|.$$

Definiciones de error

Error conocida la solución analítica

Ejemplo 2. $\sin(x) \approx x$ para valores pequeños de x

Consideremos $x = \frac{\pi}{8}$

- Solución analítica: $y = \sin\left(\frac{\pi}{8}\right) = \frac{\sqrt{2-\sqrt{2}}}{2}$
- Solución aproximada: $\hat{y} = \frac{\pi}{8}$

Por tanto, el error numérico es

$$\epsilon = |y - \hat{y}| = \left| \frac{\sqrt{2-\sqrt{2}}}{2} - \frac{\pi}{8} \right| = 0.010016,$$

mientras que el error porcentual toma el valor:

$$\epsilon_r = 100 \left| \frac{\epsilon}{y} \right| = 100 \left| \frac{0.010016}{\frac{\sqrt{2-\sqrt{2}}}{2}} \right| = 2.617306 \%.$$

Definiciones de error

Error cuando la solución analítica es desconocida

- Cuando **no conocemos la solución analítica** *y*, es posible estimar el error a partir de la diferencia entre dos aproximaciones a la solución consecutivas (generalmente se da en métodos iterativos)

Definición 3 (Error iterativo)

Sean \hat{y}_k e \hat{y}_{k+1} las aproximaciones numéricas en las iteraciones k y $k + 1$, respectivamente. Se define el **error iterativo** como

$$\epsilon_k = |\hat{y}_{k+1} - \hat{y}_k|,$$

que en su versión porcentual podemos utilizar

$$\epsilon_{k,r}[\%] = 100 \frac{\epsilon_k}{|\hat{y}_{k+1}|}.$$

Definiciones de error

Error cuando la solución analítica es desconocida

Ejemplo 3. Función exponencial

La función exponencial se puede expresar a partir del desarrollo de McLaurin como:

$$e^x \approx 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} + \cdots = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{x^k}{k!}$$

- $k = 0$: $e^{0.5} \approx 1$
- $k = 1$: $e^x \approx 1 + x \Rightarrow e^{0.5} \approx 1 + 0.5 = 1.5$
- $k = 2$: $e^x \approx 1 + x + \frac{x^2}{2} \Rightarrow e^{0.5} \approx 1.5 + \frac{0.5^2}{2} \approx 1.625$
- $k = 3$: $e^x \approx 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} \Rightarrow e^{0.5} \approx 1.625 + \frac{0.5^3}{6} \approx 1.6458$
- $k = 4$: $e^x \approx 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} \Rightarrow e^{0.5} \approx 1.6458 + \frac{0.5^4}{24} \approx 1.6484$
- $k = 5$: $e^x \approx 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} + \frac{x^5}{120} \Rightarrow e^{0.5} \approx 1.6484 + \frac{0.5^5}{120} \approx 1.6487$

Definiciones de error

Error cuando la solución analítica es desconocida

Ejemplo 3. Función exponencial

La sucesión de errores iterativos es:

$$e_{0,r} = 100 \cdot \left| \frac{1.5 - 1}{1.5} \right| = 33.33 \%$$

$$e_{1,r} = 100 \cdot \left| \frac{1.625 - 1.5}{1.625} \right| = 7.6923 \%$$

$$e_{2,r} = 100 \cdot \left| \frac{1.6458 - 1.625}{1.6458} \right| = 1.2658 \%$$

$$e_{3,r} = 100 \cdot \left| \frac{1.6484 - 1.6458}{1.6484} \right| = 0.1577 \%$$

$$e_{4,r} = 100 \cdot \left| \frac{1.6487 - 1.6484}{1.6487} \right| = 0.0181 \%$$

Con $k = 4$, el error iterativo $e_{k,r}$ ya es menor que 0.05 %.

3

Error de redondeo

Error de redondeo

Cifras significativas

- Se origina por no disponer de precisión infinita para la representación de magnitudes
- Se van acumulando en las operaciones: cuantas más operaciones, mayor error de redondeo

Cifras significativas

Cantidad de cifras que coinciden con la medida de la magnitud correspondiente. Pueden cambiar su interpretación en función de la magnitud que estemos tratando de representar.

- ¿Cuántas cifras significativas vamos a utilizar para representar un número?
- ¿Cómo podemos representar un número en función de las cifras significativas?

| Número | Cifras significativas | Característica |
|--------------------|-----------------------|-----------------------------|
| 132.15000 | 5 | Número decimal superior a 1 |
| 0.002350 | 3 | Número decimal inferior a 1 |
| $3 \cdot 10^8$ | 2 | Notación científica |
| $2.350 \cdot 10^3$ | 4 | Notación científica |

Tabla: Ejemplos de cifras significativas

Error de redondeo

Error de redondeo en Matlab

- Matlab almacena de forma interna las variables numéricas con formato double (32 cifras significativas)
- Se puede utilizar un mayor número de cifras significativas con `digits(d)`, donde `d` determina el número de cifras significativas sobre las que trabajar
- Cifras almacenadas por Matlab \neq Cifras que muestra Matlab por pantalla (`format`)

Ejemplo 4. Representación de π en Matlab



- `format short, format long, ...`
- `vpa`
- `digits`

Debido al uso de las cifras significativas, estamos cometiendo un error de redondeo cuando representamos el número π en forma decimal.

4

Error de truncamiento

- Tiene un origen puramente matemático
- Aparece por utilizar una aproximación en lugar de un procedimiento exacto
- La formulación matemática que se utiliza ampliamente para expresar funciones de manera aproximada se basa en desarrollos en [serie de Taylor](#)

Ejemplo 5.

La función $f(x) = e^x$ está definida para cualquier $x \in \mathbb{R}$ mediante

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} + \cdots = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{k!} x^k.$$

Si decimos que

$$e^3 = \sum_{k=0}^{20} \frac{1}{k!} 3^k$$

estamos cometiendo un error de truncamiento que coincide con la suma de los infinitos términos que hemos eliminado.

- 1 Introducción
- 2 Definiciones de error
- 3 Error de redondeo
- 4 Error de truncamiento
 - Desarrollo en serie de Taylor
 - Diferencias finitas

Error de truncamiento

Desarrollo en serie de Taylor

Teorema de Taylor

Sea la función f y sus primeras $n + 1$ derivadas continuas en un intervalo que contiene a los puntos a y x . Entonces, el valor de la función f en x viene dada por

$$f(x) = P_n(x) + R_n(x),$$

donde $P_n(x)$ es el **polinomio de Taylor de grado n** , definido como

$$P_n(x) = f(a) + f'(a)(x - a) + \frac{f''(a)}{2}(x - a)^2 + \cdots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x - a)^n$$

y $R_n(x)$ se denomina **residuo**, y viene dado por

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}(x - a)^{n+1}, \quad \xi \in (a, x).$$

Desarrollo de Taylor

- Desarrollo polinómico de una función $f(x)$ alrededor de un punto a
- Permite aproximar cualquier función $f \in \mathcal{C}^n([a, b])$ por un polinomio de grado n
- El desarrollo es una serie infinita: al tomar solo los n primeros términos del desarrollo se comete un **error de truncamiento**.

Ejemplo 6. Aproximación de orden uno de la derivada de $f(x)$

Utilizando el desarrollo de Taylor de la función $f(x)$ en el punto x_0 con un polinomio de grado 1, $P_1(x)$, resulta:

$$f(x) \approx f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0).$$

Tomando $x = x_1$:

$$f(x_1) \approx f(x_0) + f'(x_0)(x_1 - x_0),$$

podemos aproximar $f'(x_0)$ como

$$f'(x_0) \approx \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}.$$

Estamos cometiendo un error de truncamiento de orden 1:

$$f(x_1) = P_1(x_1) + R_1(x_1) = f(x_0) + f'(x_0)(x_1 - x_0) + \frac{f''(\xi)}{2!}(x_1 - x_0)^2$$

$$\Rightarrow f'(x_0) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} + \frac{R_1(x_1)}{x_1 - x_0} = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} + \frac{f''(\xi)}{2!}(x_1 - x_0)$$

por lo que decimos que la aproximación de la derivada es de orden 1.

Ejemplo 7. Determina los polinomios de Taylor de órdenes 1, 2, 4 y 6 de la función $f(x) = \sin(x)$ en $a = \frac{\pi}{2}$

$$f(x) = \sin(x), \quad f'(x) = \cos(x), \quad f''(x) = -\sin(x), \quad f'''(x) = -\cos(x), \quad \dots$$

$$f\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1, \quad f'\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0, \quad f''\left(\frac{\pi}{2}\right) = -1, \quad f'''\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0, \quad f^{(iv)}\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1, \dots$$

Entonces:

$$P_1(x) = f\left(\frac{\pi}{2}\right) + f'\left(\frac{\pi}{2}\right)\left(x - \frac{\pi}{2}\right) = 1$$

$$P_2(x) = f\left(\frac{\pi}{2}\right) + f'\left(\frac{\pi}{2}\right)\left(x - \frac{\pi}{2}\right) + \frac{f''\left(\frac{\pi}{2}\right)}{2!}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2 = 1 - \frac{1}{2}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2$$

$$P_4(x) = 1 - \frac{1}{2}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2 + \frac{1}{4!}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^4$$

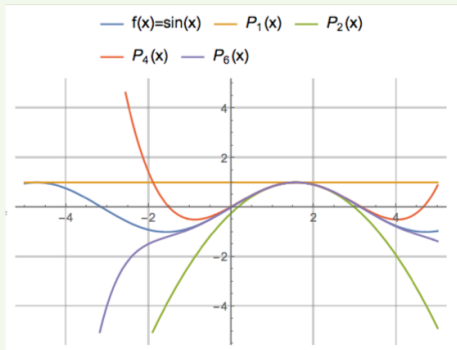
$$P_6(x) = 1 - \frac{1}{2}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2 + \frac{1}{4!}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^4 - \frac{1}{6!}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^6$$

Error de truncamiento

Desarrollo en serie de Taylor

Ejemplo 7. Determina los polinomios de Taylor de órdenes 1, 2, 4 y 6 de la función $f(x) = \sin(x)$ en $a = \frac{\pi}{2}$

$$f(x) \approx f\left(\frac{\pi}{2}\right) + f'\left(\frac{\pi}{2}\right)\left(x - \frac{\pi}{2}\right) + \frac{f''\left(\frac{\pi}{2}\right)}{2!}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2 + \cdots + \frac{f^{(n)}\left(\frac{\pi}{2}\right)}{n!}\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^n$$



1 Introducción

2 Definiciones de error

3 Error de redondeo

4 Error de truncamiento

- Desarrollo en serie de Taylor
- Diferencias finitas

Error de truncamiento

Diferencias finitas

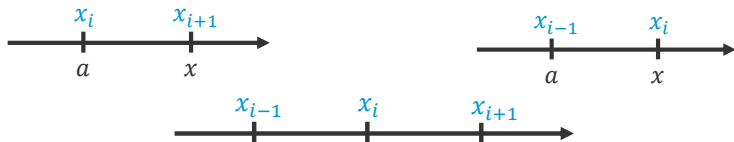
Discretización de un intervalo $[a, b]$

Discretización de la variable independiente en $n + 1$ puntos en un intervalo $[a, b]$:

$$x_i = a + ih, \quad i = 0, 1, \dots, n,$$

donde h se le denomina **paso**, y viene dado por la distancia entre dos puntos discretizados consecutivos, definido por

$$h = \frac{b - a}{n}.$$



Diferencias finitas

- Aproximaciones que se realizan de las derivadas de las funciones
- Tienen su origen en el desarrollo en serie de Taylor

Ejemplo 8. Diferencia finita progresiva

A partir del desarrollo en serie de Taylor de orden 1:

$$f(x_{i+1}) = f(x_i) + f'(x_i)(x_{i+1} - x_i) + R_1 \quad \Leftrightarrow \quad f'(x_i) \approx \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i}$$

Si los nodos están equiespaciados:

$$f'(x_i) \approx \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{h}$$

Diferencias finitas para aproximar $f'(x)$

- Diferencia finita progresiva:

$$f'(x_i) \approx \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i} = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{h}, \quad f'(x_i) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{h} + \mathcal{O}(h)$$

- Diferencia finita regresiva:

$$f'(x_i) \approx \frac{f(x_i) - f(x_{i-1}))}{x_i - x_{i-1}} = \frac{f(x_i) - f(x_{i-1}))}{h}, \quad f'(x_i) = \frac{f(x_i) - f(x_{i-1}))}{h} + \mathcal{O}(h)$$

- Diferencia finita central:

$$f'(x_i) \approx \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1}))}{x_{i+1} - x_{i-1}} = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1}))}{2h}$$

$$f'(x_i) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1}))}{2h} + \mathcal{O}(h^2)$$

Diferencias finitas para aproximar $f''(x)$

- Diferencia finita progresiva:

$$f''(x) = \frac{f(x+2h) - 2f(x+h) + f(x)}{h^2} + \mathcal{O}(h) \approx \frac{f(x+2h) - 2f(x+h) + f(x)}{h^2}$$

- Diferencia finita regresiva:

$$f''(x) = \frac{f(x) - 2f(x-h) + f(x-2h)}{h^2} + \mathcal{O}(h) \approx \frac{f(x) - 2f(x-h) + f(x-2h)}{h^2}$$

- Diferencia finita central:

$$f''(x) = \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2} + \mathcal{O}(h^2) \approx \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2}$$

Error de truncamiento

Diferencias finitas

Ejemplo 9. Discretiza la EDO $y''(x) - y'(x) + 2y(x) - x^2 = 0$, $x \in [a, b]$, utilizando diferencias finitas de orden 2

Definimos el tamaño de paso $h = \frac{b-a}{n}$ para discretizar la variable independiente:

$$x_i = a + ih, \quad i = 0, 1, 2, \dots, n.$$

Por tanto, tendremos:

$$y(x_i) \approx y_i, \quad i = 0, 1, \dots, n.$$

Utilizando diferencias finitas centrales:




$$y''(x_i) \approx \frac{y(x_{i+1}) - 2y(x_i) + y(x_{i-1}))}{h^2} \Rightarrow y''(x_i) = \frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2}$$

$$y'(x_i) \approx \frac{y(x_{i+1}) - y(x_{i-1}))}{2h} \Rightarrow y'(x_i) = \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{2h}$$

La EDO discretizada es:

$$y''(x_i) - y'(x_i) + 2y(x_i) - x_i^2 = 0 \Rightarrow \frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2} - \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{2h} + 2y_i - x_i^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \left(1 - \frac{h}{2}\right) y_{i+1} + (2h^2 - 2)y_i + \left(1 + \frac{h}{2}\right) y_{i-1} - h^2 x_i^2 = 0$$

-  Lecciones magistrales
-  Material complementario: A fondo
-  Bibliografía recomendada

...Y por supuesto:

TEST DE APRENDIZAJE!!

