## CAPÍTULO 12

## **Aplicaciones lineales**

Como elementos constitutivos esenciales de muchas teorías matemáticas se cuentan una clase de objetos – en el caso del álgebra lineal, los espacios vectoriales – y una clase de aplicaciones (llamadas también morfismos), que respeten la estructura interna de los objetos de la clase. En álgebra tales aplicaciones se suelen llamar homomorfismos. Este capítulo lo dedicaremos a estudiar los propios de nuestro objeto de estudio, que son las aplicaciones *lineales* (u homomorfismos de espacios vectoriales).

**Definición.** Sea K un cuerpo, y sean V, W dos K-espacios vectoriales. Una aplicación  $\varphi: V \to W$  se llama K-lineal (o un homomorfismo de K-espacios vectoriales, o simplemente lineal si no se necesita especificar el cuerpo), si verifica que:

(L1) 
$$\varphi(u+v) = \varphi(u) + \varphi(v)$$
 para todo  $u, v \in V$ ,  
(L2)  $\varphi(\lambda u) = \lambda \varphi(u)$  para todo  $u \in V, \lambda \in K$ .

Las dos propiedades siguientes son fáciles de comprobar:

- (i)  $\varphi(0) = 0$ , ya que:  $\varphi(0) = \varphi(0 \cdot 0) = 0 \cdot \varphi(0) = 0$ .
- (ii)  $\varphi(-v) = -\varphi(v)$  para todo vector  $v \in V$ , puesto que:  $\varphi(-v) = \varphi(-1 \cdot v) = -1 \cdot \varphi(v) = -\varphi(v)$ .

**Ejemplos.** (a) La aplicación identidad  $id_V$  es K-lineal.

- (b) La aplicación cero  $\varphi: V \to \{0\}, \varphi(v) = 0$  para todo  $v \in V$  es K-lineal.
- (c) Es sencillo comprobar que para cualquier aplicación lineal  $\varphi: V \to W$ , cualesquiera vectores  $v_1, \dots, v_n \in V$  y cualesquiera escalares  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$  se verifica

$$\varphi(\lambda_1 v_1 + \cdots + \lambda_n v_n) = \lambda_1 \varphi(v_1) + \cdots + \lambda_n \varphi(v_n).$$

(d) La aplicación  $\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  dada por  $\left( \begin{array}{c} x \\ y \end{array} \right) \mapsto x + y$  es  $\mathbb{R}$ -lineal, porque:

(L1) 
$$\varphi\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \varphi\begin{pmatrix} x+x' \\ y+y' \end{pmatrix} = x+x'+y+y' = x+y+x'+y' = \varphi\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \varphi\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

(L2) 
$$\varphi(\lambda \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}) = \varphi(\begin{pmatrix} \lambda x \\ \lambda y \end{pmatrix}) = \lambda x + \lambda y = \lambda (x + y) = \lambda \varphi(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix})$$
 para todo  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

- (e) La aplicación  $\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  dada por  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x + y + 2$  no es  $\mathbb{R}$ -lineal, porque  $\varphi(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}) = 2 \neq 0$ .
- (f) La aplicación  $\varphi : \mathbb{C} \to \mathbb{C}$  dada por  $z \mapsto \overline{z}$  (donde  $\overline{z} = a bi$  es complejo conjugado de z = a + bi) es  $\mathbb{R}$ -lineal, ya que para todos z = a + bi, z' = a' + b'i se tiene:
  - (L1)  $\varphi(z+z') = (a+a') (b+b')i = \varphi(z) + \varphi(z')$
  - (L2)  $\varphi(\lambda z) = \varphi(\lambda a + \lambda bi) = \lambda x \lambda bi = \lambda \varphi(z)$  para  $\lambda \in \mathbb{R}$ .
- (g) La aplicación  $\varphi: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$  dada por  $z \mapsto \overline{z}$  *no* es  $\mathbb{C}$ -lineal, porque

$$\varphi(i \cdot i) = \varphi(i^2) = \varphi(-1) = -1 \neq 1 = -(-1) = -i^2 = i \cdot (-i) = i \cdot \varphi(i).$$

Las aplicaciones lineales están determinadas por la elección de una base de la manera siguiente:

**Teorema 12.1.** Sean V,W dos K-espacios vectoriales. Sea  $(v_1,\ldots,v_n)$  una base de V. Entonces, para cada elección arbitraria de vectores  $w_1,\ldots,w_n \in W$  existe exactamente una aplicación K-lineal  $\varphi:V\to W$  con  $\varphi(v_i)=w_i$  para todo  $i=1,\ldots,n$ .

*Demostración.* Como  $(v_1, \ldots, v_n)$  es una base de V, para cada  $v \in V$  existen  $\lambda_1, \ldots, \lambda_n \in K$  únicos tales que

$$v = \lambda_1 v_1 + \cdots + \lambda_n v_n$$

Queremos probar la existencia y unicidad de la aplicación K-lineal anterior. Para ello definamos  $\varphi(v) := \lambda_1 w_1 + \dots + \lambda_n w_n$ ; de esta manera obtenemos una aplicación K-lineal  $\varphi: V \to W$  tal que  $\varphi(v_i) = w_i$  para  $i = 1, \dots, n$ . La unicidad casi está ya vista: Si  $\varphi$  es una tal aplicación K-lineal, se sigue que

$$\varphi(v) = \varphi(\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n) = \lambda_1 \varphi(v_1) + \dots + \lambda_n \varphi(v_n) = \lambda_1 w_1 + \dots + \lambda_n w_n.$$

**Ejemplo.** Sea  $(b_1,b_2)$  una base de  $\mathbb{R}^2$  con  $b_1=\left(\begin{array}{c}1\\1\end{array}\right)$  y  $b_2=\left(\begin{array}{c}1\\0\end{array}\right)$ . Sean  $c_1=$ 

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 y  $c_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$  dos vectores de  $\mathbb{R}^3$ . Por el Teorema 12.1, la aplicación  $\varphi$ :

 $\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  dada por  $\varphi(b_1) = c_1$  y  $\varphi(b_2) = c_2$  es  $\mathbb{R}$ -lineal y está univocamente determinada. Además podemos dar una expresión explícita  $\varphi(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix})$ , para cualquier

 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ . Para ello observamos que

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = b_2 \text{ y } e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = b_1 - b_2.$$

Entonces  $\varphi(e_1) = \varphi(b_2) = c_2$  y

$$\varphi(e_2)=\varphi(b_1-b_2)=\varphi(b_1)-\varphi(b_2)=\left(\begin{array}{c}3\\5\\0\end{array}\right)-\left(\begin{array}{c}0\\0\\2\end{array}\right)=\left(\begin{array}{c}3\\5\\-2\end{array}\right).$$

Con ello tenemos la expresión explícita buscada:

$$\varphi(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}) = x_1 \varphi(e_1) + x_2 \varphi(e_2) = x_1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + x_2 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x_2 \\ 5x_2 \\ 2x_1 - 2x_2 \end{pmatrix}.$$

Las aplicaciones lineales respetan los subespacios vectoriales:

**Teorema 12.2.** Sea  $\varphi: V \to W$  una aplicación lineal. Entonces, para cualquier subespacio vectorial U de V el conjunto imagen  $\varphi(U)$  es un subespacio vectorial de W. Recíprocamente, para cualquier subespacio vectorial N de M el conjunto contraimagen  $\varphi^{-1}(N)$  es un subespacio vectorial de V.

De especial interés en el estudio de una aplicación lineal  $\varphi \colon V \to W$  son los subespacios vectoriales

Kern 
$$\varphi = \varphi^{-1}(0) = \{ v \in V : \varphi(v) = 0 \}$$
 de  $V$  y  
Bild  $\varphi = \varphi(V) = \{ w \in W : \exists v \in V \text{ con } \varphi(v) = w \}$  de  $W$ .

Al subespacio vectorial Kern $\varphi$  se le denomina el *núcleo* de  $\varphi$ , y a Bild $\varphi$  la *imagen* de  $\varphi$ .

**Teorema 12.3.** Sean V, W dos K-espacios vectoriales, y sea  $\varphi : V \to W$  una aplicación K-lineal. Tanto Kern como Bild son subespacios vectoriales de V y W respectivamente.

*Demostración*. El núcleo de  $\varphi$  es un subespacio vectorial de V:

- (i)  $0 \in \text{Kern}(\varphi)$ , pues  $\varphi(0) = 0$ .
- (ii) Sean  $u, v \in \text{Kern}(\varphi)$ . Entonces  $0 = 0 + 0 = \varphi(u) + \varphi(v) = \varphi(u + v)$ , y así  $u + v \in \text{Kern}(\varphi)$ .

(iii) Sean  $\lambda \in K, v \in \text{Kern}(\varphi)$ . Entonces

$$\varphi(\lambda v) = \lambda \varphi(v) = \lambda 0 = 0.$$

con lo que  $\lambda v \in \text{Kern}(\varphi)$ .

Análogamente, la imagen  $Bild(\varphi)$  de  $\varphi$  es un subespacio vectorial de W:

- (i)  $0 \in Bild(\varphi)$ , pues para  $0 \in W$  es  $\varphi(0) = 0$ .
- (ii) Sean  $u, v \in Bild(\varphi)$ . Entonces existen  $u', v' \in V$  con  $\varphi(u') = u$  y  $\varphi(v') = v$ . De ello es  $u + v = \varphi(u' + v')$  y así  $u + v \in Bild(\varphi)$ .
- (iii) Sean  $\lambda \in K$ ,  $v \in Bild(\varphi)$ . Entonces existe  $v' \in V$  con  $\varphi(v') = v$ , y así  $\lambda v = \lambda \varphi(v') = \varphi(\lambda v')$ , esto es,  $\lambda v \in Bild(\varphi)$ .

**Ejemplos.** (i) Sea  $\varphi: V \to \{0\}$ ,  $v \mapsto 0$  la aplicación cero. Es claro que  $\operatorname{Kern}(\varphi) = V$  y  $\operatorname{Bild}(\varphi) = \{0\}$ .

(ii) Sea  $\varphi : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  dada por  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x + y$ . Entonces

$$\operatorname{Kern}(\boldsymbol{\varphi}) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 : x + y = 0 \right\},\,$$

es decir, la recta de  $\mathbb{R}^2$  de ecuación x + y = 0, y

$$Bild(\boldsymbol{\varphi}) = \left\{ t \in \mathbb{R} : \exists \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \text{ con } x + y = t \right\} = \mathbb{R}.$$

Por definición de sobreyectividad,  $\varphi$  es sobreyectiva si y sólo si Bild $\varphi = W$ . La inyectividad se puede comprobar con ayuda del núcleo. Resumiéndolo:

**Teorema 12.4.** Sean V,W dos K-espacios vectoriales, sea  $\varphi:V\to W$  una aplicación K-lineal. Se tiene que:

- (i)  $\varphi$  es inyectiva si y sólo si  $\operatorname{Kern}(\varphi) = \{0\}.$
- (ii)  $\varphi$  es sobreyectiva si y sólo si  $Bild(\varphi) = W$ .

*Demostración.* La segunda afirmación es evidente. Mostraremos sólo la primera. Sea  $\varphi$  inyectiva. Veamos que  $\operatorname{Kern}(\varphi) = \{0\}$ . La inclusión  $\{0\} \subseteq \operatorname{Kern}(\varphi)$  se da siempre, pues el núcleo es subespacio vectorial. Hay que ver también que  $\operatorname{Kern}(\varphi) \subseteq \{0\}$ . Para ello, sea  $v \in \operatorname{Kern}(\varphi)$ . Entonces  $\varphi(v) = 0 = \varphi(0)$ , y de la inyectividad de  $\varphi$  se colige que v = 0.

Recíprocamente, sean  $v, v' \in V$  con  $\varphi(v) = \varphi(v')$ . Veamos que v = v'. De  $\varphi(v) = \varphi(v')$  y de la linealidad de  $\varphi$  se sigue que  $0 = \varphi(v) - \varphi(v') = \varphi(v - v')$ . Esto es,  $v - v' \in \text{Kern}(\varphi) = \{0\}$ , y así v - v' = 0, luego v = v', como se quería.  $\square$ 

Las dimensiones de núcleo e imagen asuman la dimensión de todo el espacio:

**Teorema 12.5.** Sea V un K-espacio vectorial de dimensión finita, y sea W un K-espacio vectorial arbitario. Sea  $\varphi: V \to W$  una aplicación lineal. Entonces

$$\dim_K \operatorname{Kern} \varphi + \dim_K \operatorname{Bild} \varphi = \dim_K V.$$

*Demostración.* Escogemos una base  $(u_1,\ldots,u_m)$  de Kern  $\varphi$ , una base  $(w_1,\ldots,w_r)$  de Bild  $\varphi$ , así como elementos  $v_1,\ldots,v_r\in V$  tales que  $\varphi(v_i)=w_i$  para todo  $i=1,\ldots,r$ . Basta probar que  $(u_1,\ldots,u_m,v_1,\ldots,v_r)$  es una base de V. Sea  $v\in V$ . Entonces existen  $\mu_1,\ldots,\mu_r\in K$  con

$$\varphi(v) = \mu_1 w_1 + \cdots + \mu_r w_r.$$

De aquí,

$$\varphi(\nu - (\mu_1 \nu_1 + \dots + \mu_r \nu_r)) = \varphi(\nu) - \varphi(\mu_1 \nu_1 + \dots + \mu_r \nu_r) 
= (\mu_1 w_1 + \dots + \mu_r w_r) - (\mu_1 w_1 + \dots + \mu_r w_r) 
= 0.$$

Entonces existen  $\lambda_1, \ldots, \lambda_m \in K$  con

$$v-(\mu_1v_1+\cdots+\mu_rv_r)=\lambda_1u_1+\cdots+\lambda_mu_m,$$

tal que

$$v = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_m u_m + \mu_1 v_1 + \dots + \mu_r v_r.$$

Con ello  $(u_1, \ldots, u_m, v_1, \ldots, v_r)$  es un sistema generador de V. Para comprobar la independencia lineal aplicamos  $\varphi$  a la igualdad

$$\lambda_1 u_1 + \cdots + \lambda_m u_m + \mu_1 v_1 + \cdots + \mu_r v_r = 0$$

y se obtiene

$$\mu_1 \varphi(v_1) + \cdots + \mu_r \varphi(v_r) = 0.$$

Como  $w_1, \ldots, w_r$  son linealmente independientes, tendremos que  $\mu_1 = \cdots = \mu_r = 0$  y también que  $\lambda_1 = \cdots = \lambda_m = 0$  independencia lineal de los vectores  $u_1, \ldots, u_m$ .

A la dimensión  $\dim_K \operatorname{Bild} \varphi$  del subespacio vectorial  $\operatorname{Bild} \varphi$  también se le llama  $\operatorname{rango}$  de  $\varphi$ ; se escribe

rang 
$$\varphi = \dim_K \operatorname{Bild} \varphi$$
.

**Definición.** Una aplicación *K*-lineal se llama

- (a) monomorfismo si es inyectiva.
- (b) epimorfismo si es sobreyectiva
- (c) isomorfismo si es biyectiva.

Las aplicaciones lineales  $\varphi: V \to V$  de un espacio vectorial V en sí mismo se denominan *endomorfismos* de V. Los endomorfismos biyectivos se llaman *automorfismos*.

La caracterización de la inyectividad y de la sobreyectividad del Teorema 12.4, junto con la fórmula de las dimensiones 12.5, permiten probar:

**Teorema 12.6.** Sean V, W dos K-espacios vectoriales de dimensión finita tales que  $\dim_K V = \dim_K W$ . Para toda aplicación K-lineal  $\varphi: V \to W$  son equivalentes:

- (1)  $\varphi$  es un monomorfismo,
- (2)  $\varphi$  es un epimorfismo,
- (3)  $\varphi$  es un isomorfismo.

*Demostración.* "(1)  $\Longrightarrow$  (2)" De la inyectividad de  $\varphi$  se sigue que  $\operatorname{Kern}(\varphi) = \{0\}$  por 12.4. De la fórmula de las dimensiones 12.5 y de las hipótesis se deduce que

$$\dim_K \operatorname{Bild}(\varphi) = \dim_K V = \dim_K W.$$

Del Teorema 11.9 se sigue entonces que Bild $(\phi) = W$ , esto es, que la aplicación  $\phi$  es sobreyectiva.

"(2)  $\Longrightarrow$  (1)" De la sobreyectividad de  $\varphi$  y de las hipótesis se sigue que

$$\dim_K \operatorname{Bild}(\varphi) = \dim_K W = \dim_K V.$$

Por el Teorema 12.5 es  $\dim_K \operatorname{Kern}(\varphi) = 0$ , y así  $\varphi$  es inyectiva por 12.4.

"(3) 
$$\Longrightarrow$$
 (1)" es claro por lo anterior y la definición de biyectividad.

**Teorema 12.7.** Sean U, V, W tres K-espacios vectoriales,  $\varphi: U \to V, \psi: V \to W$  aplicaciones K-lineales.

- (a) La aplicación  $\psi \circ \varphi : U \to W$  también es K-lineal.
- (b) Si  $\varphi$  y  $\psi$  son isomorfismos, también lo serán  $\psi \circ \varphi$ ,  $\varphi^{-1}$  y  $\psi^{-1}$ .

*Demostración.* (a) Basta casi con escribir las definiciones: Para  $u, v \in U$ ,  $\alpha \in K$  se deduce que

$$(\psi \circ \varphi)(u+v) = \psi(\varphi(u+v)) = \psi(\varphi(u)+\varphi(v)) = \psi(\varphi(u))+\psi(\varphi(v))$$
$$= (\psi \circ \varphi)(u) + (\psi \circ \varphi)(v),$$

igual que

$$(\psi \circ \varphi)(\lambda v) = \psi(\varphi(\lambda v)) = \psi(\lambda \varphi(v)) = \lambda \psi(\varphi(u)) = \lambda (\psi \circ \varphi)(v).$$

(b) La biyectividad de  $\psi \circ \varphi$ ,  $\varphi^{-1}$  y de  $\varphi^{-1}$  está clara. Con ella y por (a),  $\psi \circ \varphi$  es un isomorfismo. La linealidad de  $\varphi^{-1}$  se ve así: Para  $\nu$ ,  $\nu' \in V$  se tiene

$$\begin{split} \varphi(\varphi^{-1}(v+v')) &= v+v' = \varphi(\varphi^{-1}(v)) + \varphi(\varphi^{-1}(v')) \\ &= \varphi(\varphi^{-1}(v) + \varphi^{-1}(v')). \end{split}$$

Aplicando  $\varphi^{-1}$  a esta igualdad se obtiene  $\varphi^{-1}(v+v')=\varphi^{-1}(v)+\varphi^{-1}(v')$ . De la misma manera se deduce que  $\varphi^{-1}(\lambda v)=\lambda \varphi^{-1}(v)$  para todo  $\lambda \in K$ .

**Definición.** Sean V, W K-espacios vectoriales. Si hay un isomorfismo  $\varphi: V \to W$  se dice que V y W son *isomorfos*, y se escribe  $V \cong W$ .

La palabra "isomorfo" significa "con la misma forma", y transmite de forma muy precisa el significado matemático de este concepto: espacios vectoriales isomorfos poseen idéntica estructura. Cualquier afirmación de álgebra lineal que sea cierta para V será cierta también para cada espacio vectorial W isomorfo a V y al revés: se las "transporta" por medio de un isomorfismo  $\varphi$  de V a W, de la misma manera que  $\varphi^{-1}$ , que también es un isomorfismo que transmite la "estructura lineal" de W a V. Objetos isomorfos de una teoría algebraica son, dentro de esa teoría, equivalentes. Se pueden substituir el uno por el otro, y muchas veces no se necesita ni distinguirlos.

**Ejemplo.**  $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{C}$  son isomorfos como  $\mathbb{R}$ -espacios vectoriales. ¿Por qué?

Para terminar demostramos que todo K-espacio vectorial n-dimensional es isomorfo a  $K^n$ . Esto viene a decirnos que, en el álgebra lineal, todos los espacios vectoriales de dimensión n poseen la misma estructura. En este sentido se habla de "clasificación de espacios vectoriales de dimensión finita".

**Teorema 12.8.** Sean V,W dos K-espacios vectoriales de dimensión finita. Entonces

$$\dim_K V = \dim_K W \iff V \cong W.$$

En particular, todo K-espacio vectorial de dimensión n es isomorfo a  $K^n$ .

*Demostración.* Sea  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  una base de V.

" $\Longrightarrow$ " Sea  $\mathscr{C} = (w_1, \ldots, w_n)$  una base de W. Por 12.1 existe exactamente una aplicación K-lineal  $f: V \to W$  tal que  $f(v_i) = w_i$  para todo  $i = 1, \ldots, n$ . Como  $\mathscr{C}$  es un sistema generador de W, para cada  $w \in W$  existen escalares  $\lambda_1, \ldots, \lambda_n \in K$  tales que

$$w = \lambda_1 w_1 + \cdots + \lambda_n w_n$$
.

De ello se deduce que w=f(v) con  $v=\lambda_1v_1+\cdots+\lambda_nv_n\in V$ ; entonces f es sobreyectiva. La aplicación f es también inyectiva: Si w=0 entonces  $\lambda_1=\ldots=\lambda_n=0$ , y así v=0, ya que los vectores de  $\mathscr C$  son linealmente independientes. Con ello f es inyectiva por 12.4, y los espacios vectoriales V y W son isomorfos, i.e.  $V\cong W$ .

"\( \subseteq \text{ Sea } f: V \rightarrow W \) un isomorfismo. Si  $w \in W$  entonces existe  $v \in V$  con w = f(v) por ser f sobreyectiva. Por otro lado v se puede escribir como

$$v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$$
 para  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ ,

pues  ${\mathcal B}$  es un sistema generador de V. De ello se deduce que

$$w = f(v) = \lambda_1 f(v_1) + \dots + \lambda_n f(v_n)$$

y  $\mathscr{B}' = (f(v_1), \ldots, f(v_n))$  es un sistema generador de W. Si además f(v) = 0, entonces v = 0 por la inyectividad de f. Como los vectores  $v_1, \ldots, v_n$  son linealmente independientes, los vectores  $f(v_1), \ldots, f(v_n)$  también han de serlo. De aquí se colige que  $\dim_K W = n = \dim_K V$ .

