### Uniwersytet Warszawski

Wydział Matematyki, Informatyki i Mechaniki

Jakub Bujak

Nr albumu: 370737

## Logika separacji dla języka programowania Jafun

Praca magisterska na kierunku INFORMATYKA

Praca wykonana pod kierunkiem dr hab. Aleksego Schuberta, prof. UW

#### Oświadczenie kierującego pracą

Potwierdzam, że niniejsza praca została przygotowana pod moim kierunkiem i kwalifikuje się do przedstawienia jej w postępowaniu o nadanie tytułu zawodowego.

Data

Podpis kierującego pracą

### Oświadczenie autora (autorów) pracy

Świadom odpowiedzialności prawnej oświadczam, że niniejsza praca dyplomowa została napisana przeze mnie samodzielnie i nie zawiera treści uzyskanych w sposób niezgodny z obowiązującymi przepisami.

Oświadczam również, że przedstawiona praca nie była wcześniej przedmiotem procedur związanych z uzyskaniem tytułu zawodowego w wyższej uczelni.

Oświadczam ponadto, że niniejsza wersja pracy jest identyczna z załączoną wersją elektroniczną.

Data

Podpis autora pracy

#### Streszczenie

W pracy zdefiniowano logikę separacji dla języka Jafun, przedstawiono jej formalizację w systemie Coq i udowoniono jej poprawność względem semantyki języka. Logika separacji pozwala na podział sterty na rozłączne fragmenty. Upraszcza to wnioskowanie o programach, pozwalając na dowodzenie własności podwyrażeń na prostszych fragmentach sterty.

#### Słowa kluczowe

Logika separacji, Jafun, weryfikacja

Dziedzina pracy (kody wg programu Socrates-Erasmus)

11.3 Informatyka

Klasyfikacja tematyczna

# Spis treści

W	prowadzenie	
1.	Podstawowe pojęcia i definicje	7
2.	Jafun	
	2.1. Składnia i semantyka	
	2.2. Ewaluacja	S
3.	Składnia i semantyka	11
4.	Reguły wnioskowania	13
<b>5.</b>	Własności ewaluacji	17
	5.1. Łączenie ewaluacji	17
	5.2. Ewaluacja przy rozszerzonym stosie i kontekście	17
	5.3. Ewaluacja zależy tylko od zmiennych wolnych	17
6.	Poprawność	19
7.	Formalizacja w systemie Coq	21
8.	Podsumowanie	23
Bi	bliografia	2.5

# Wprowadzenie

# Podstawowe pojęcia i definicje

### Jafun

Jafun to zorientowany obiektowo język programowania podobny do Javy. Jego szczegółowy opis znajduje się w pracy [1]. Poniżej przytaczam te aspekty języka, które są istotne dla prezentowanej logiki.

#### 2.1. Składnia i semantyka

Program w języku jafun jest listą definicji klas. Definicja klasy składa się z listy pól i listy metod. Metody mogą przyjmować dowolną liczbę argumentów i rzucać dowolną liczbę wyjątków, deklarowanych przez słowo kluczowe **throws**, podobnie jak w Javie.

Modyfikatory dostępu  $\phi$  i  $\mu$  nie mają znaczenia w prezentowanej logice, ale zostały uwzględnione w składni dla kompletności opisu.

```
::=  class C_1  ext C_2  {\overline{\mathbf{F}}  \overline{\mathbf{M}}}
  \mathsf{Prog} \ni \mathbf{C}
                         ::= \langle identifier \rangle \quad (class name)
     CId \ni C
                \mathbf{F}
                         := \phi C x
                \phi
                         ::= rep | ∅
       \mathsf{Id} \ni x
                         ::= \langle identifier \rangle \quad (variable/field name)
                arg ::= \mu C x
                                                     argn ::= \emptyset C x
                Exc := \mu C
                                                      Excn ::= \emptyset C
                \mathbf{M} ::= \mu C \mu m(\overline{\operatorname{arg}}) \text{ throws } \overline{\operatorname{Exc}} \{E\} \mid
                                  \emptyset \ C \ \emptyset \ m(\overline{\operatorname{argn}}) \ \operatorname{\mathbf{throws}} \ \overline{\mathsf{Excn}} \ \{E\}
\mathsf{AMod}\ni\mu
                         ::= rwr | rd | atm
   \mathsf{MId}\ni m
                        ::= \langle identifier \rangle
                                                          (method name)
                         ::= \mathbf{new} \ \mu \ C(\overline{\mathsf{v}}) \ | \mathbf{let} \ C \ x = E_1 \mathbf{in} \ E_2 |
   \mathsf{Expr} \ni E
                                  if v_1 == v_2 then E_3 else E_4 \mid v.m(\overline{v}) \mid
                                  fieldref = v \mid v \mid fieldref \mid \mathbf{throw} \ v \mid
                                  try \{E_1\} catch (\mu C x) \{E_2\}
                    \mathsf{v} ::= x \mid \mathbf{this} \mid \mathbf{null}
          fieldref ::= v.x
                         ::= C \mid \emptyset
                         ::= \ [\![\ ]\!]_A \mid \mathbf{let}\ C\ x = \mathcal{C}\ \mathbf{in}\ E\ \mid
\mathsf{BCtxt} \ni \mathcal{C}
                                  try \{C\} catch (\mu C x) \{E\}
```

Rysunek 2.1: Składnia języka Jafun

Semantyka małych kroków języka Jafun jest zdefiniowana przez relację  $\rightarrow$  na rysunku ??, dla ustalonego programu . Relacja  $\rightarrow$  jest relacją binarną na parach (sterta, stos wywołań). W ogólności ma ona postać

$$\overline{\mathbf{C}}, h, \mathcal{C}_1[\![E_1]\!]_{A_1} :: \cdots :: \mathcal{C}_n[\![E_n]\!]_{A_n} \to h', \mathcal{C}_1'[\![E_1]\!]_{A_1'} :: \cdots :: \mathcal{C}_m'[\![E_m]\!]_{A_m'}.$$

Stos wywołań  $C_1[\![E_1]\!]_{A_1} :: \cdots :: C_n[\![E_n]\!]_{A_n}$ , albo w skrócie  $\overline{C}$ , to ciąg wyrażeń z rysunku 2.2, w którym aktualnie ewaluowane wyrażenie (redeks) jest oznaczone specjalnym symbolem  $[\![]\!]_A$ . Indeks A opisuje, czy program wykonuje się w sposób normalny  $(A = \emptyset)$ , czy był rzucony jakiś niezłapany jeszcze wyjątek  $(A \in \overline{\mathbf{C}})$ .

Dla wygody każda ramka stosu jest podzielona na kontekst  $C_i \in \mathsf{BCtxt}$  i redeks  $E_i$ . Kontekst  $C_i$  opisuje wszystkie zagnieżdżone bloki **let** i **catch**, wewnątrz którch znajduje się  $E_i$ .

Ewaluacja programu zaczyna się od stanu  $\overline{\mathbf{C}}, h, \llbracket E' \rrbracket_{\emptyset}$  gdzie  $h \in \mathsf{Heap}, E' = E\{l_o/\mathsf{this}\},$  class $(h, l_o) = C$ , a C' m() throws NPE  $\{E\}$  jest metodą nieprzyjmującą argumentów w klasie C. Metoda m odpowiada funkcji main w zwykłej Javie.

Dodatkowo zakładamy, że na stercie h, pod pewną lokacją npe istnieje object klasy NPE ("null pointer exception").

#### 2.2. Ewaluacja

Ewaluacją konfiguracji (h, st) będziemy nazywać dowolny ciąg par  $confs = (h_1, st_1), \ldots, (h_n, st_n)$ , taki że  $h_1 = h$ ,  $st_1 = st$  oraz  $(h_i, st_i) \to (h_{i+1}, st_{i+1})$  dla  $1 \le i < n$ .

Ewaluacją wyrażenia e na stercie h będziemy nazywać taką ewaluację konfiguracji  $(h, \llbracket e \rrbracket_{\phi})$ , że  $st_n = \llbracket l \rrbracket_A$  dla pewnych l, A. Jeśli taka ewaluacja istnieje, będziemy to oznaczać jako  $(h, e) \stackrel{confs}{\leadsto} (h_n, A, l)$ 

```
\overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{new} \ \mu \ C(l_1, \dots, l_k) \rrbracket_{\emptyset} \to h'', \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l_0 \rrbracket_{\emptyset}
(newk)
                   gdzie alloc(h, \overline{C}, C) = (l_0, h'), \text{ flds}(C) = x_1, \dots, x_k,
                                       o = \mathsf{empty}_C\{x_1 \mapsto l_1, \dots, x_k \mapsto l_k\}, \ h'' = h'\{l_0 \mapsto o\}
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![\mathbf{let}\ C\ x = E_1\ \mathbf{in}\ E_2]\!]_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![\mathbf{let}\ C\ x = [\![E_1]\!]_{\emptyset}\ \mathbf{in}\ E_2]\!]_{\overline{\emptyset}}
\overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![\mathbf{let}\ C\ x = [\![l]\!]_{\emptyset}\ \mathbf{in}\ E] \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![E\{l/x\}]\!]_{\emptyset}
(letin)
(letgo)
                                                \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\mathbf{if} \ l_0 == l_1 \ \mathbf{then} \ E_1 \ \mathbf{else} \ E_2]_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[E_1]_{\emptyset}
(ifeq)
                                                                                                                                                                                                                                                          gdzie l_0 = l_1
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \mathbf{lif} \ l_0 == l_1 \ \mathbf{then} \ E_1 \ \mathbf{else} \ E_2 \mathbf{l}_\emptyset \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \mathbf{l} E_2 \mathbf{l}_\emptyset
(ifneq)
                                                                                                                                                                                                                                                         gdzie l_0 \neq l_1
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{null}.m(\overline{l}) \rrbracket_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{npe} \rrbracket_{\mathrm{NPE}}
(mthdnpe)
                                                \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l.m(\overline{l}) \rrbracket_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l.m(\overline{l}) \rrbracket_{\emptyset} :: \llbracket E \rrbracket_{\emptyset}
(mthd)
                  gdzie \operatorname{class}(h, l) = D, \operatorname{body}(D, m) = E_0, E = E_0\{l/\operatorname{this}, \overline{l}/\operatorname{parNms}(D, m)\}
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l.m(\overline{l}) \rrbracket_{\emptyset} :: \llbracket l' \rrbracket_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l' \rrbracket_{\emptyset}
(mthdret)
                                              \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{null}.x = l \rrbracket_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{npe} \rrbracket_{\mathtt{NPE}}
(assignnpe)
(assignev)
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![l_1.x = l]\!]_{\emptyset} \to h', \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![l]\!]_{\emptyset}
                  gdzie l_1 \neq \text{null}, o = h(l_1)\{x \mapsto l\}, h' = h\{l_1 \mapsto o\}
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![\mathbf{null}.x]\!]_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![\mathbf{npe}]\!]_{\mathrm{NPE}}
(varnpe)
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l.x \rrbracket_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l' \rrbracket_{\emptyset}
                                                                                                                                                                          gdzie l \neq \mathbf{null}, l' = h(l)(x)
(var)
                                              \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{throw} \ \mathbf{null} \rrbracket_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket \mathbf{npe} \rrbracket_{\mathbb{NPE}}
(thrownull)
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![\mathbf{throw}\ l]\!]_{\emptyset} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![l]\!]_{D}
                                                                                                                                                                                             gdzie l \neq null, class(h, l) = D
(throw)
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[[\mathbf{try} \{E_1\} \mathbf{catch} (\mu C x) \{E_2\}]]_{\emptyset} \rightarrow
(ctchin)
                                                               h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\mathbf{try} \{ \llbracket E_1 \rrbracket_{\emptyset} \} \mathbf{catch} (\mu \ C \ x) \{ E_2 \} ]
(ctchnrml)
                                                \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\mathbf{try} \{ \llbracket l \rrbracket_{\emptyset} \} \mathbf{catch} (\mu \ C \ x) \ \{ E_2 \} ] \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l \rrbracket_{\emptyset}
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\mathbf{try} \ \{ \llbracket l \rrbracket_{C'} \} \ \mathbf{catch} \ (\mu \ C \ x) \ \{ E_2 \}] \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket E_2' \rrbracket_{\emptyset}
(ctchexok)
                  gdzie E_2' = E_2\{l/x\}, C' \leq : C
                                                \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\mathbf{let}\ C\ x = [\![l]\!]_{C'}\ \mathbf{in}\ E] \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\![l]\!]_{C'}
                                                                                                                                                                                                                                   gdzie C' \neq \emptyset
(letex)
                                                                                                                                                                                                       gdzie C \neq \emptyset
                                               \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l.m(\overline{l}) \rrbracket_{\emptyset} :: \llbracket l' \rrbracket_{C} \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l' \rrbracket_{C}
(methodex)
(ctchexnok) \overline{\mathbf{C}}, h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C}[\mathbf{try} \{ \llbracket l \rrbracket_{C'} \} \mathbf{catch} (\mu C x) \{ E_2 \}] \to h, \overline{\mathcal{C}} :: \mathcal{C} \llbracket l \rrbracket_{C'}
                  gdzie C' \neq \emptyset, C' \not\leq : C
```

Rysunek 2.2: Semantyka języka Jafun

### Składnia i semantyka

Prezentowana logika separacji dla języka Jafun jest logiką z kwantyfikatorami egzystencjalnymi pierwszego rzędu, trójkami Hoare'a, operatorem  $\hookrightarrow$ , pozwalającym na opisywanie zawartości sterty i operatorami separacji \* i  $\rightarrow$ \*.

Iris, na którym wzorowana jest niniejsza logika, jest afiniczną logiką separacyjną, to znaczy własność spełniania termu przez stertę jest domknięta ze względu na rozszerzanie sterty. W celu zachowania zarówno afiniczności, jak i poprawności względem semantyki języka, prezentowana logika nie zawiera kwantyfikatora ogólnego, a kwantyfikator egzystencjalny jest ograniczony do termów najwyższego poziomu (Rysunek 3.1).

Używane będzie także oznaczenie  $v_1 \neq v_2$  jako skrót dla  $v_1 = v_2 \Rightarrow$  False.

```
\begin{split} \mathbf{P} &::= \exists x : C. \mathbf{P} \quad | \quad \mathbf{P} \wedge \mathbf{P} \quad | \quad P \vee \mathbf{P} \quad | \quad P \\ P &::= \text{True} \quad | \quad \text{False} \quad | \quad P \wedge P \quad | \quad P \vee P \quad | \quad P \Rightarrow P \quad | \quad v = v \quad | \\ v &\hookrightarrow x = v \quad | \quad \{P\}e\{x.P\}_A \quad | \quad P * P \quad | \quad P \twoheadrightarrow P \\ v &::= x \quad | \quad \text{null} \quad | \quad \text{this} \\ A &::= C \quad | \quad \phi \\ x &::= \langle identifier \rangle \quad (variable/field \ name) \\ C &::= \langle identifier \rangle \quad (class \ name) \\ e &::= \langle Jafun \ expression \rangle \end{split}
```

Rysunek 3.1: Składnia logiki

Środowisko to funkcja częściowa przypisująca identyfikatorom lokacje na stercie lub null. Semantyka logiki (Rysunek 3.2) jest standardowa dla kwantyfikatora i operatorów logicznych. Dla uproszczenia zapisu notacja  $\llbracket \cdot \rrbracket$  została użyta do opisu semantyki obu poziomów termów (**P** i P). To, do którego poziomu się odnosi, wynika z kontekstu.

Sterta spełnia trójkę Hoare'a  $\{P\}e\{x.Q\}_A$ , jeśli dla każdej sterty spełniającej P, wyrażenie e zostanie obliczone bez błędu, zwróci wyjątek typu A (czyli być może żaden), a wynikowa sterta będzie spełniała Q, w którym za x podstawiony zostanie wynik obliczenia.

Sterta spełnia term P\*Q, jeśli można ją podzielić na dwa rozłączne fragmenty, z których jeden spełnia P, a drugi Q. Operator  $\twoheadrightarrow$  to pewnego rodzaju odwrotność operatora \* – sterta spełnia  $P \twoheadrightarrow Q$ , jeśli po połączeniu jej z dowolną rozłączną stertą spełniającą P, otrzymana sterta spełnia Q.

Uwaga: e[/env] oznacza wyrażenie powstałe przez podstawienie env[x] w miejsce x dla każdej zmiennej wolnej x w e.

Rysunek 3.2: Semantyka logiki

### Reguły wnioskowania

Osądy w prezentowanej logice są postaci  $\Gamma|P \vdash Q$ , gdzie  $\Gamma$  to środowisko typów, przypisujące zmiennym odpowiadające im typy (czyli nazwy klas), a P i Q to termy logiki. Intuicyjnie, osąd  $\Gamma|P \vdash Q$  oznacza że Q wynika z P, a więc że każda sterta spełniająca P spełnia też Q.

Dla poprawienia czytelności, jeśli  $\Gamma$  jest wspólne dla wszystkich osądów występujących w danej regule, to jest ono pomijane.

Rysunek 4.1: Reguły wnioskowania dla tradycyjnych operatorów logicznych

Weak 
$$P * Q \vdash P$$
 Sep-assoc  $P * (Q * R) \dashv \vdash (P * Q) * R$  Sep-sym  $P * Q \vdash Q * P$ 

$$*I \frac{P_1 \vdash Q_1 \qquad P_2 \vdash Q_2}{P_1 * Q_1 \vdash P_2 * Q_2} \qquad *I \frac{R * P \vdash Q}{R \vdash P \twoheadrightarrow Q} \qquad *E \frac{R_1 \vdash P \twoheadrightarrow Q \qquad R_2 \vdash P}{R_1 * R_2 \vdash Q}$$

Rysunek 4.2: Reguły wnioskowania dla operatorów separacyjnych

#### Reguły strukturalne dla trójek Hoare'a

$$\frac{S \vdash \{P\}e\{v.Q\}_A \quad S \text{ jest trwały}}{S \vdash \{P*R\}e\{v.Q*R\}_A} \qquad \text{Ht-ref} \ \frac{}{S \vdash \{\text{True}\}w\{v.v=w\}_\phi}$$

$$\frac{\Gamma|S \vdash P \Rightarrow P' \qquad \Gamma|S \vdash \{P'\}e\{v.Q'\}_A \qquad \Gamma, v:C|S \vdash Q' \Rightarrow Q \qquad S \text{ jest trwały}}{S \vdash \{P\}e\{v.Q\}_A}$$

$$\frac{S \vdash \{P\}e\{v.Q\}_A \qquad S \vdash \{Q\}e\{v.Q\}_A}{S \vdash \{P \lor Q\}e\{v.Q\}_A}$$

$$\text{Ht-pers} \; \frac{S \land R \vdash \{Q\}e\{v.Q\}_A}{S \vdash \{Q \land R\}e\{v.Q\}_A} \; \text{jeśli R trwały}$$

#### Reguły dla trójek Hoare'a opisujących konstrukcje języka

$$\frac{\text{Ht-new-null}}{S \vdash \{\text{True}\} \mathbf{new} \ C(\overline{v}) \{w.w \neq \mathbf{null}\}_{\phi}}$$

$$\frac{\mathrm{flds}(C) = f_1, \dots, f_n}{S \vdash \{\mathrm{True}\} \mathbf{new} \ C(v_1, \dots, v_n) \{w.w \hookrightarrow f_i = v_i\}_{\phi}}$$

$$\frac{\Gamma|S\vdash\{P\}E_1\{x.Q\}_{\phi}\qquad \Gamma,x:C|S\vdash\{Q\}E_2\{w.R\}_A}{\Gamma|S\vdash\{P\}\mathbf{let}\ C\ x=E_1\ \mathbf{in}\ E_2\{w.R\}_A}$$
jeśli S trwały

$$\frac{S \vdash \{P\}E_1\{w.Q\}_A \qquad A \neq \phi}{\Gamma|S \vdash \{P\} \mathbf{let} \ C \ x = E_1 \ \mathbf{in} \ E_2\{w.Q\}_A}$$

HT-FIELD-SET 
$$S \vdash \{x \neq \text{null}\}x.f = v\{ .x \hookrightarrow f = v\}_{\phi}$$

$$\frac{\text{Ht-null-set}}{S \vdash \{x = \text{null}\} x. f = v\{w.w = \text{npe}\}_{\text{NPE}}}$$

$$\frac{\text{Ht-field-get}}{S \vdash \{x \hookrightarrow f = v\} x. f\{w. w = v\}_{\phi}}$$

$$\frac{\text{Ht-null-GeT}}{S \vdash \{x = \text{null}\}x.f\{w.w = \text{npe}\}_{\text{NPE}}}$$

Rysunek 4.3: Reguły wnioskowania dla trójek Hoare'a

$$\text{HT-IF} \frac{S \vdash \{P \land v_1 = v_2\}E_1\{w.Q\}_A \qquad S \vdash \{P \land v_1 \neq v_2\}E_2\{w.Q\}_A}{S \vdash \{P\} \text{if } v_1 = v_2 \text{ then } E_1 \text{ else } E_2\{w.Q\}_A}$$

$$\{P'\} \cdot \{w.Q'\}_A \in \text{invariants}(C, m)$$
 
$$\frac{\Gamma \vdash x : C \qquad S \land \{P'\}x.m(\overline{v})\{w.Q'\}_A \vdash \{P\}x.m(\overline{v})\{w.Q\}_A}{S \vdash \{P\}x.m(\overline{v})\{w.Q\}_A}$$

$$\frac{\text{Ht-null-invoke}}{S \vdash \{x = \text{null}\}x.m(\overline{v})\{w.w = \text{npe}\}_{\text{NPE}}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash x : C}{S \vdash \{x \neq \text{null}\} \mathbf{throw} \ x\{w.w = x\}_C}$$

$$\frac{S \vdash \{P\}E_1\{w.Q\}_{\phi}}{S \vdash \{P\}\mathbf{try} \ E_1 \ \mathbf{catch} \ (C \ x) \ E_2\{w.Q\}_{\phi}}$$

$$\frac{\Gamma|S \vdash \{P\}E_1\{x.Q\}_C' \qquad \Gamma, x: C'|S \vdash \{Q\}E_2\{w.R\}_A \qquad C' \leq C}{\Gamma|S \vdash \{P\}\text{try } E_1 \text{ catch } (C \ x) \ E_2\{w.R\}_A} \text{ jeśli S trwały}$$

$$\frac{S \vdash \{P\}E_1\{w.Q\}'_C \qquad C' \not\leq C}{S \vdash \{P\}\mathbf{try} \ E_1 \ \mathbf{catch} \ (C \ x) \ E_2\{w.Q\}'_C}$$

Rysunek 4.4: Reguły wnioskowania dla trójek Hoare'a - c.d.

## Własności ewaluacji

Pokażę teraz twierdzenia o własności ewaluacji, które będą później użyte do udowodnienia poprawności reguł dla trójek Hoare'a.

#### 5.1. Łączenie ewaluacji

Podatwowym twierdzeniem, pozwalającym mówić o ewaluacji złożonych wyrażeń, jest twierdzenie o łączeniu ewaluacji.

**Twierdzenie 1** (O łączeniu ewaluacji). Niech (h, st), (h', st'), (h'', st'') będą konfiguracjami, a confs i confs' – ciągami konfiguracji, takimi że  $(h, st) \stackrel{confs}{\leadsto} (h', st')$  i  $(h', st') \stackrel{confs'}{\leadsto} (h'', st'')$ . Wtedy  $(h, st) \stackrel{confs++confs'}{\leadsto} (h'', st'')$ .

Dowód. TODO

#### 5.2. Ewaluacja przy rozszerzonym stosie i kontekście

#### 5.3. Ewaluacja zależy tylko od zmiennych wolnych

Twierdzenie o zależności ewaluacji od zmiennych wolnych jest kluczowe w dowodzie poprawności dla reguł WEAK i HT-FRAME. Mówi ono, że jeśli dwie sterty zgadzają się na lokacjach odpowiadających zmiennym wolnym w pewnym wyrażeniu E, to ewaluacje wyrażenia E na tych dwóch stertach będą w pewnym sensie równoważne.

Równoważnośc ta nie będzie niestety trywialna, bo nowo zaalokowane lokacje na obu sterach mogą się różnić. Zgodnie z semantyką języka, lokacja zwracana przez operator **new** to (maximum z lokacji na stercie) + 1. Stąd, ponieważ nie zakładamy niczego o lokacjach innych niż te odpowiadające zmiennym wolnym, wartość zwracana przez operator **new** może się różnić pomiędzy stertami. Nowo zaalokowane lokacje mogą następnie zostać zapisane w polach obiektów znajdujących się pod lokacjami odpowiadającymi zmiennym wolnym, co oznacza że nawet te obiekty, początkowo równe na obu stertach, mogą zacząć się różnić w czasie ewaluacji.

Żeby obejść ten problem, zdefiniujemy *izomorfizm stert* jako bijekcję między lokacjami na tych stertach, zachowującą nul1 i kompozycję.

#### Definicja 5.3.1 (izomorfizm stert).

Niech  $h_1, h_2$ : Heap. Funkcję  $f: \text{Dom}(h_1) \cup \{\text{null}\} \to \text{Dom}(h_2) \cup \{\text{null}\}$  nazwiemy izomorfizmem między tymi stertami, jeśli:

- 1. f jest bijekcją
- 2. f(null) = null
- 3. fzachowuje kompozycję, to znaczy dla dowolnych lokacji  $l_1, l_2$ i pola $\boldsymbol{x}$ zachodzi

$$h_1(l_1) \hookrightarrow x = l_2 \iff h_2(f(l_2)) \hookrightarrow x = f(l_2)$$

Jeśli taka funkcja f istnieje, powiemy że sterty  $h_1$  i  $h_2$  są izomorficzne.

Ostatecznie będziemy chcieli pokazać, że jeśli wyrażenie E nie zawiera zmiennych wolnych, a sterty  $h_1,h_2$  są równe na wszystkich lokacjach występujących w E, to ewaluacje E na stertach  $h_1$  i  $h_2$  są równoważne z dokładnością do izomorfizmu.

To oznacza, że potrzebujemy mówić o izomorfizmach konfiguracji (czyli ciągów par (sterta, stos wywołań)), a zatem należy zdefiniować także izomorfizmy między stosami wywołań. Służy temu kolejnych kilka definicji.

# Poprawność

# Formalizacja w systemie Coq

# Podsumowanie

# Bibliografia

- [1] J. Chrząszcz and A. Schubert. Function definitions for compound values in object- oriented languages. In *Proc. of the 19th International Symposium on Principles and Practice of Declarative Programming*, PPDP '17, pp. 61–72. ACM, 2017.
- [2] J. Chrząszcz and A.Schubert. Formalisation of a frame stack semantics for a Java-like language. 2018