PROCESSAMENTO DIGITAL DE IMAGENS

PDI – Aula 6

Universidade Federal do Rio Grande do Norte
Unidade Acadêmica Especializada em Ciências Agrárias
Escola Agrícola de Jundiaí
Tecnologia em Análise e Desenvolvimento de Sistemas

Profa. Alessandra Mendes

Processamento morfológico de imagens

Morfologia matemática

- A Morfologia Matemática surgiu em 1964 a partir das pesquisas conjuntas dos pesquisadores Franceses Georges Matheron e Jean Serra. Entre 1964 e 1968 foram estabelecidas as primeiras noções teóricas.
- A palavra morfologia denota um ramo da biologia que lida com a **forma** e a **estrutura** de animais e plantas.
- A morfologia matemática serve como ferramenta para extrair componentes da imagem (forma e estrutura) que são úteis para a descrição e representação.

Elemento Estruturante

- Deprincípio básico da morfologia matemática consiste em extrair informações relativas à geometria e à topologia de conjuntos desconhecidos de uma imagem a partir do Elemento Estruturante (EE).
 - DEE consiste em um conjunto definido e conhecido pelo computador em forma e tamanho, que é comparado, a partir de uma transformação, aos conjuntos desconhecidos da imagem.
 - O formato e o tamanho do EE possibilitam testar e quantificar de que maneira ele "está ou não está contido" na imagem.

Elemento Estruturante (EE)

- Em outras palavras, uma operação morfológica binária é determinada a partir da vizinhança examinada ao redor do ponto central.
- Essa vizinhança consiste em um conjunto bem definido *B*, chamado de EE. Um EE é definido pelos pixels que o formam e que são representados por "." e "●"
 - O pixel "." simplesmente aparecerá em B para visualizar seu aspecto geométrico, sendo um pixel do fundo, inativo ou neutro, que não interagirá com a imagem *f*.
 - ▶ Já o pixel marcado com "●" significará um pixel ativo que tem um papel a desenvolver na interação com a imagem f sendo processada.

Elemento Estruturante (EE)

Exemplo de EE:

$$B = \left\{ \begin{matrix} \cdot \bullet \cdot \\ \bullet \bullet \bullet \\ \cdot \bullet \cdot \\ \end{matrix} \right\}$$

- O resultado dessa interação será colocado numa posição específica, a do ponto central (PC) do elemento estruturante, na imagem no momento da ação.
- O símbolo "()" representa este PC no EE.
- Quanto o PC não é indicado, ele corresponde ao centro de massa de B.

$$B_{i} = \left\{ \begin{array}{c} \cdot \bullet \cdot \\ \bullet \bullet \bullet \\ \cdot \bullet \cdot \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{c} \cdot \bullet \cdot \\ \bullet (\bullet) \bullet \\ \cdot \bullet \cdot \end{array} \right\}$$

Elemento Estruturante (EE)

ightharpoonup O EE transposto é denotado por \tilde{B}

$$B = \left\{ \begin{array}{c} \cdot \bullet \cdot \\ \cdot \cdot \bullet \\ \cdot \cdot \cdot \end{array} \right\}$$
, então $\tilde{B} = \left\{ \begin{array}{c} \cdot \cdot \cdot \\ \bullet \cdot \cdot \\ \cdot \bullet \cdot \end{array} \right\}$

Os EE's mais utilizados na morfologia matemática são o quadrado (B_O) , o vertical (B_V) , o horizontal (B_H) , o cruz (B_C) e o Rhombus (B_R) .

$$B_{\mathcal{Q}} = \left\{ \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \end{array} \right\} \qquad B_{H} = \left\{ \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \end{array} \right\}$$

$$B_V = \left\{ \left\{ \left\{ \left\{ \left\{ \right\} \right\} \right\} \right\} \right\}$$

$$B_H = \left\{ \begin{array}{c} \cdot & \cdot \\ \end{array} \right\}$$



$$B_C = \left\{ \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \\ \end{array} \right\}$$

$$B_R = \left\{ \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \\ \end{array} \right\}$$



Imagem

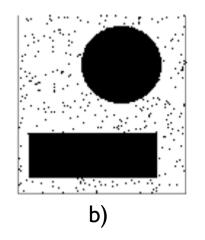
- Da mesma maneira, no caso de imagens binárias, a imagem digital f contem dois tipos de informação, o fundo (representado por ".") e os pixels relevantes (representados por "•").
- Na forma digital, a imagem f é representada entre "[]" da seguinte maneira:

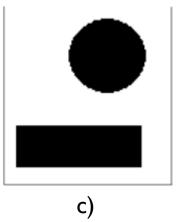
▶ Uma imagem *A* erodida pelo elemento estruturante *B* é definida por:

$$A \ominus B = \{x | B_x \subseteq A\}$$

- ou seja, B_x quando posicionado e centrado no pixel x de A deve estar totalmente contido em A. Nesse caso, dizemos que o pixel é relevante.
- Exemplo:
 - a) EE
 - b) imagem ruidosa
 - c) imagem erodida

$$B_Q = \left\{ egin{array}{c} dots & dots \\ a \end{pmatrix}
ight.$$





Operação

- Deve-se deslizar o EE sobre a imagem A e para cada pixel x deve-se verificar a configuração de sua vizinhança em relação aos pixels ativos do EE.
- Verifica-se então se os pixels ativos do EE, posicionado e centrado no pixel *x* de *A*, estão contido na vizinhança de *x*.
- Caso estejam, o pixel *x* da imagem *A* será considerado um pixel relevante e será preservado. Caso contrário, ele será considerado como irrelevante e será apagado.
- Em outras palavras, se todos os pontos de frente da imagem coincidirem com os pontos ativos do EE, o PC será mantido, senão será apagado.

Exemplos:

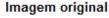
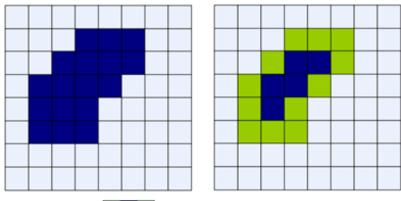


Imagem processada com pixels erodidos

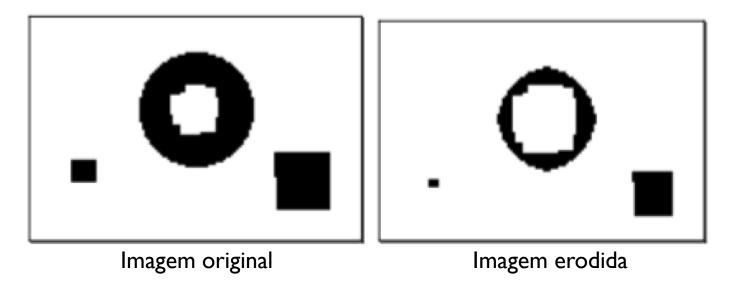




Exemplos: Coincide tudo, mantém PC. Não coincide, apaga PC.

Efeitos:

- Diminuir partículas
- Eliminar componentes menores que o elemento estruturante
- Aumentar buracos
- Permitir a separação de componentes conectados

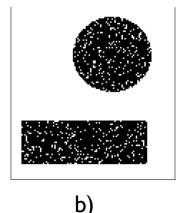


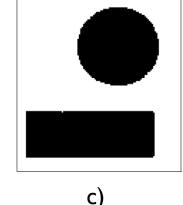
▶ Uma imagem *A* dilatada pelo elemento estruturante *B* é definida por:

$$A \oplus B = \{x | B_x \bigcap A \neq \emptyset\}$$

- ou seja, B_x quando posicionado e centrado no pixel x de A deve ter interseção com A. Nesse caso, dizemos que o pixel é relevante.
- Exemplo:
 - a) EE
 - b) imagem ruidosa
 - c) imagem erodida

$$B_Q = \left\{ egin{array}{c} dots & dots \ \end{array}
ight\}$$
 a)

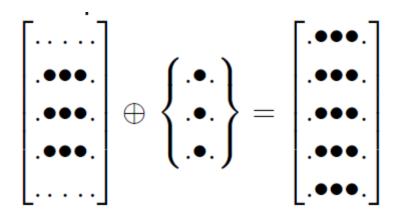


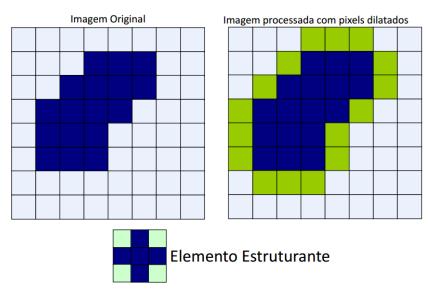


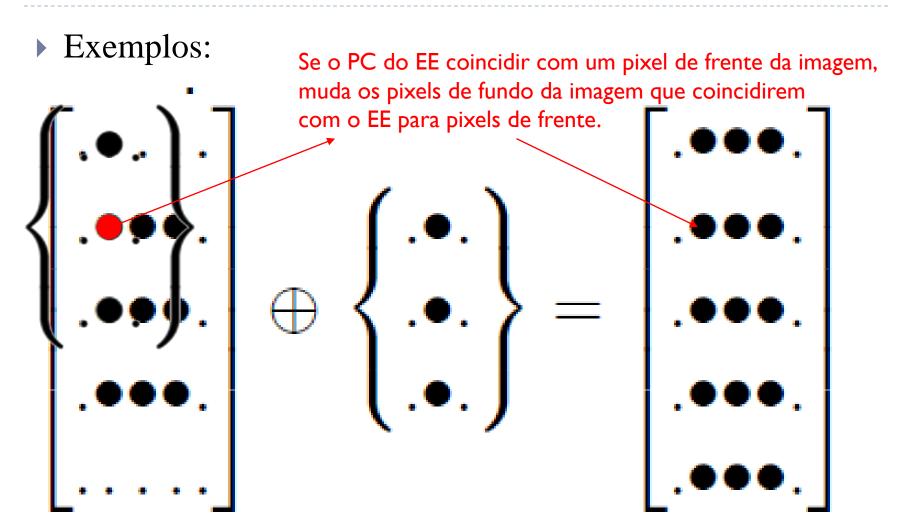
Operação

- Deve-se deslizar o EE sobre a imagem *A* e para cada pixel *x* deve-se verificar a configuração de sua vizinhança em relação aos pixels ativos do EE.
- Verifica-se então se os pixels ativos do EE, posicionado e centrado no pixel *x* de *A*, estão contido na vizinhança de *x*.
- Caso não estejam, os pixels de fundo da vizinhança de *x* que coincidirem com os pixels ativos o EE serão ativados.
- Em outras palavras, se o PC do EE coincidir com um pixel de frente da imagem, os pixels de fundo da imagem que coincidirem com o EE serão ativados (considerados de frente).

Exemplos:

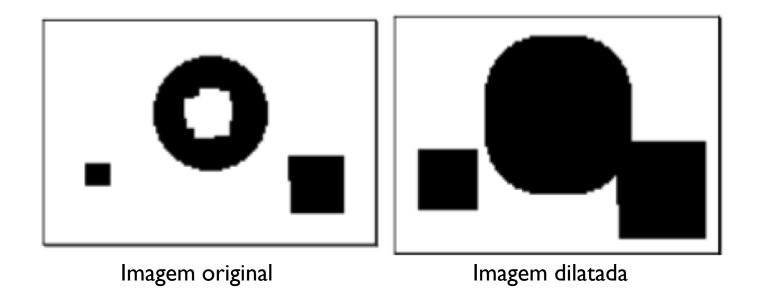






Efeitos:

- Aumentar partículas
- Preencher buracos
- Conectar componentes próximos

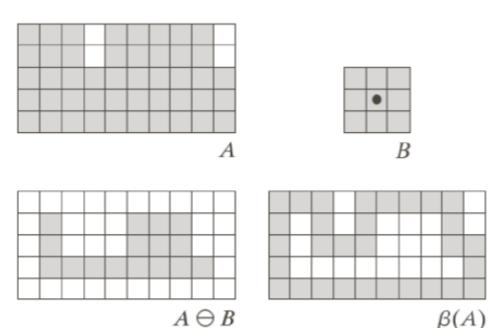


Detecção de contornos

• O contorno de uma imagem A, representado por $\beta(A)$, pode ser obtido ser obtido através da morfologia matemática da seguinte forma:

$$\beta(A) = A - (A \ominus B)$$

em que o B é o elemento estruturante (em geral, um quadrado ou cruz 3x3).



Detecção de contornos

• Exemplo:



Abertura e Fechamento

- Vimos que a erosão e a dilatação podem corrigir defeitos em uma imagem, como fechamento de buracos, desconectar componentes, etc...
- Entretanto, nenhuma imagem corrigida mantém o mesmo tamanho.
- Porém, é possível filtrar sem modificar as características de forma e tamanho da imagem.
 - Abertura
 - Fechamento

Abertura

- A abertura elimina pequenos componentes e suaviza o contorno.
- A abertura de uma imagem A pelo elemento estruturante B, representada por $A \circ B$ é definida como:

$$A \circ B = (A \ominus B) \oplus B$$

▶ Deste modo, a abertura de A por B consiste na erosão de A por B seguida da dilatação do resultado por B.



Abertura

Efeitos:

- Não devolve, de forma geral, o conjunto inicial.
- Separa componentes.
- ▶ Elimina pequenos componentes.
- De conjunto aberto é mais regular que o conjunto inicial.
- O conjunto aberto é menos rico em detalhes que o conjunto inicial.

Fechamento

- O fechamento fecha pequenos buracos e conecta componentes.
- ▶ O fechamento de uma imagem A pelo elemento estruturante B, representado por $A \bullet B$ é definido como

$$A \bullet B = (A \oplus B) \ominus B$$

▶ Deste modo, o fechamento de *A* por *B* consiste na dilatação de *A* por *B* seguida da erosão do resultado por *B*.



Fechamento

Efeitos:

- Preenche buracos no interior dos componentes, inferior em tamanho em relação ao elemento estruturante.
- Conecta componentes próximos.
- De conjunto fechado é mais regular que o conjunto inicial.
- O conjunto fechado é menos rico em detalhes que o conjunto inicial.

Exemplo

- Nesse caso, temos uma imagem corrompida por ruído
- Aplicando uma erosão, o ruído é eliminado mas os traços da digital são afinados.
- Com a abertura, reconstruímos grande parte dos traços. Entretanto, alguns traços foram desconectados.



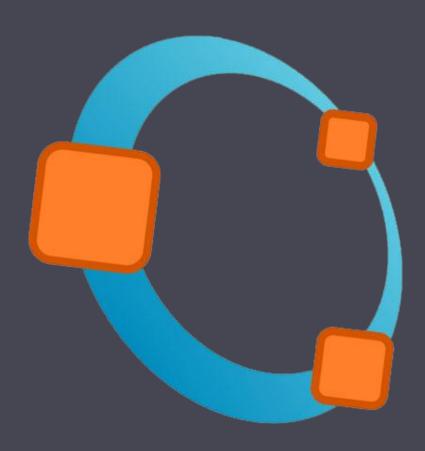
Exemplo

- Para mitigar esse problema, podemos:
 - Dilatar a imagem para reconectar os traços
 - Ou realizar um fechamento, o que reconecta grande parte dos traços sem modificar a estrutura dos mesmos.



PRÁTICA 6

Reprodução dos slides 9 e 20, em código, no Octave.



Disponível no SIGAA