**Cuando se describen las bondades de los sistemas ditribuidos avanzados se indica que estos permitan mover los recursos sin detectar la forma que se pueda acceder es decir total transparencia por ejemplo una pagina web se puede mover a una ubicación diferente sin que cambie su url. Este caso de transparencia describe mejor a**

Transparencia la ubicación dos recursos

Transparencia en el acceso a los recursos

Transparencia en la migración de los recursos

Ninguna de las anteriores

**Cuando se describe los objetivos de los sistemas distribuidos avanzados se dice que uno muy importante es que los usuarios y los programadores de aplicaciones abstraigan la ejecución o ubicación de los procesos y recursos de un sistema distribuido. Este escenario se relaciona mejor con el objeto de proporcionar.**

Escalabilidad

Transparencia

Recursos compartidos

Heterogeniedad

**La topología en bus es la mas utilizada en las redes de control y existen varios motivos de esto. Señale, entre las siguientes sentencias, cual no es una de estas razones**

Implica menos cableado

Se puede distribuir el funcionamiento de la red

Es más fácil de agregar otro nodo a la red

Se obtiene mayor ancho de banda efectivo

**Como mayoría de redes de control CAN especifica su funcionamiento en procesos de niveles en comparación con el modelo OSI. Indique cual es la descripción correcta de esta capa o niveles:**

El estándar CAN define las funciones de las capas 1, 2 y 7

CAN solo define las funciones de las capas 1 y 2 hay varias propuestas en alto nivel

CAN trabaja en las capas 1,2 y 3 de OSI pero con direccionamiento propio

CAN solo trabaja en las capas 1 y 2, incluyendo los aspectos de la aplicación

**Base. Hay redes de control que tienen multiples campos de aplicacion identifique cual de los siguientes tipos de redes de control debería utilizar, si requierro implementar un sistema tipo tolerante a fallos, que utilice dos canales para brindar redundancia, soportar otras topologías además de bus y funcionar de forma síncrona o asíncrona:**

LIN

TTP

CAN

Flexray

**En una implementación de red de control con CAN, pueden hacer varios tipos de tramas. Indique que tipo de trama se debe enviar cuando un nodo desea enviar un dato concreto a un receptor**

Trama de datos

Trama remota

Trama de error

Trama de sobrecarga

**Para funcionar de forma coordinada, dado que es un tipo time-triggered, TTP organiza la transmisión de forma determinista. Identifique la correcta organización de estos periodos de transmisión:**

Una ronda TDMA tiene varios slots de transmisión, un ciclo de clúster puede tener varias rondas

Un ciclo de clúster tiene varios slots de transmisión, una ronda TDMA puede tener varios ciclos

Un ciclo de transmisión tiene varios slots TDMA, que pueden tener distinta duración

Un ciclo TDMA tiene varios slots de transmisión, que se repiten al terminar el último

**Base: como mucho de los protocolos en redes de control, LIN utilizan una topología en bus con una única línea. Identifique como se controla la comunicación entre los nodos LIN:**

Cualquier nodo puede iniciar la comunicación, hay un mecanismo de arbitraje

Un nodo maestro o tarea maestra inicia la comunicación, otro nodo o tarea esclava responde

Hay varios nodos que pueden iniciar la comunicación o responder, y otros que solo reciben tramas

Los nodos solo pueden transmitir cuando les toque, de acuerdo a un mecanismo de planificación de tiempo

**En LIN, las tramas pueden ser varios tipos, pero su composición es similar, indique como se compone una trama en este protocolo:**

El identificador de trama permite identificar al nodo que envía la trama con datos

El nodo maestro envía la cabecera de la trama, y un nodo esclavo envía los datos de la trama como respuesta

Solo el nodo maestro puede enviar tramas con cabecera y datos, y los esclavos solo pueden escuchar

Las tramas tienen un tamaño de cabecera y datos que dependen que quien las envía

**¿Cuál es el tamaño máximo de intercambio de archivo de máquina virtual?**

4TB

16GB

16TB

225GB

**Cuál es el numero máximo de nic virtuales por host**

Unlimited

10

40

8

**Cuál es el numero máximo de máquinas virtuales por host.**

96

512

256

1024

**Cuantos cpu virtuales por host es aceptado**

1024

4096

512

14

**Cual es el tamaño de asignación de dispositivos sin formatos (virtuales y físicos)**

2 TB menos 512 bytes

4 TB menos 1024 bytes

8 TB menos 2048 bytes

16 TB menos 4096 bytes

Cual es el tamaño de asignación de dispositivos sin formato (compatibilidad física)

32TB

64TB

128TB

256TB

**TCP agrupa una cantidad de bytes en un paquete llamado**

Datagrama de usuario

Paquete

Segmento

Datagrama

**El valor del ACK en un segmento define el número del \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_byte que espera recibir.**

Primer

Nuevo

Siguiente

Único

**Un segmento tcp es encapsulado en un(a)**

Paquete ip

Trama Ethernet

Control de flujo

Datagrama de usuario

**UDP es el acrónimo**

User delivery protocol

User datagram procedure

User datasegment protocol

User datagram protocol

**Aunque hay varias formas de lograr la comunicación de proceso a proceso, la más común es a través del paradigma \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

Client-server

Client-client

Server-server

Ninguna de las anteriores

**Completar. La dirección del puerto de origen en el encabezado del datagrama del usuario UDP define\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_.**

La computadora de origen

La computadora destino

El proceso que se ejecuta en la computadora origen

Ninguna de las anteriores