The Gridlock Problem

Métodos de búsqueda No Informados e Informados

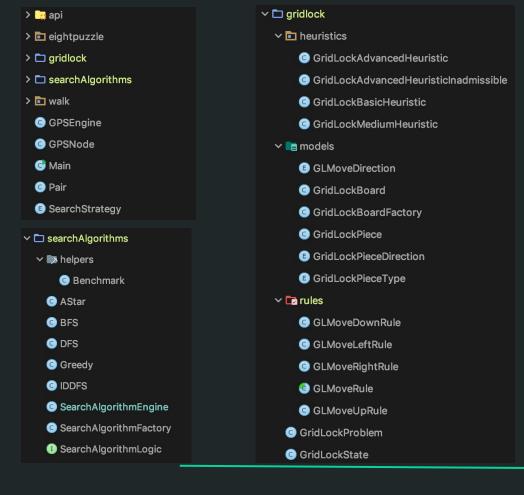
Grethe - Nagelberg - Grabina

The GridLock Problem



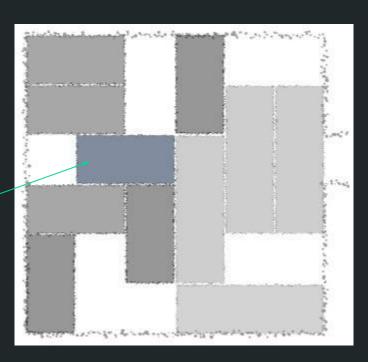
Implementación

- 5 Algoritmos
- 4 Heuristicas
- Interfaces de la cátedra Motor y Nodos
- Problema GridLock
- Maven
- Java 8 (parallel)
- Algoritmos genéricos
- OOP



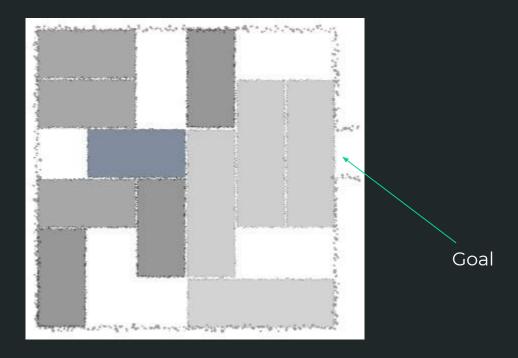
Gridlock

Pieza principal



Gridlock Piezas secundarias

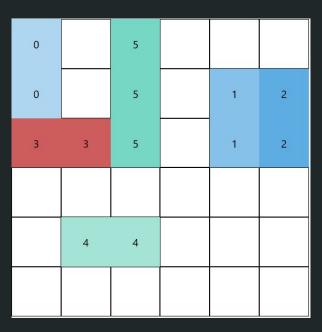
Gridlock



Heurísticas utilizadas

- Basic:
 - Espacios que quedan a la salida.
- Medium:
 - Espacios que quedan a la salida más la cantidad de esos espacios que están ocupados por otras piezas.
- Advance:
 - Igual que Medium pero también cuenta cuántos movimientos hay que hacer para despejar del camino las que lo bloquean.
- Inadmissible:
 - o Advance pero despeja la pieza por el camino más largo.

Tablero fácil



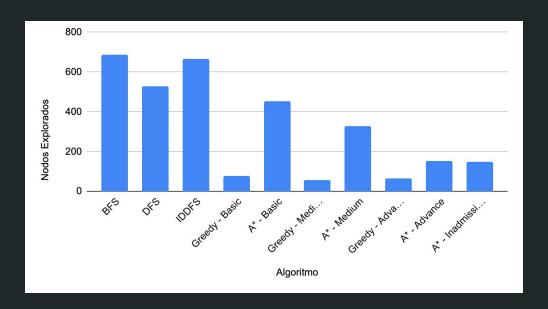
Resultados - No informados

Algoritmo	Explosiones	Profundidad	Tiempo (ms)	Nodos frontera	Nodos Explorados
BFS	557	11	42	128	685
DFS	149	143	36	381	530
IDDFS	2886	11	149	109	666

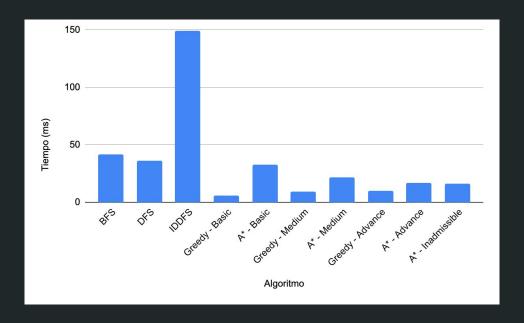
Resultados - Informados

Algoritmo	Explosiones	Profundidad	Tiempo (ms)	Nodos frontera	Nodos Explorados
Greedy - Basic	18	11	6	59	77
A* - Basic	332	11	33	120	452
Greedy - Medium	15	11	9	42	57
A* - Medium	206	11	22	123	329
Greedy - Advance	19	11	10	47	66
A* - Advance	68	11	17	86	154
A* - Inadmissible	61	11	16	88	149

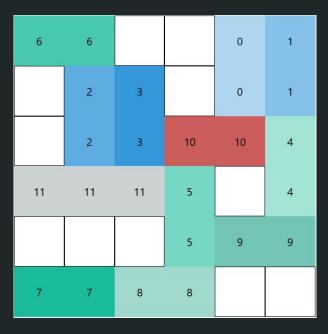
Resultados



Resultados



Tablero intermedio



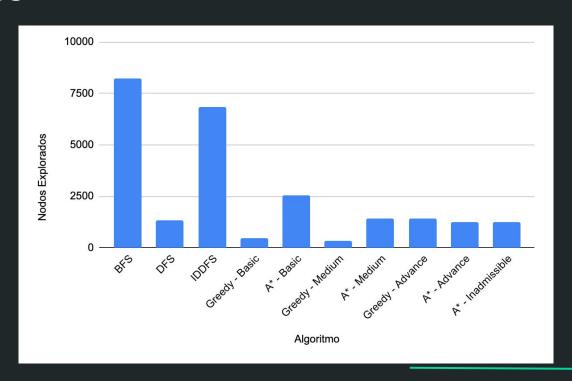
Resultados - No informados

Algoritmo	Explosiones	Profundidad	Tiempo (ms)	Nodos frontera	Nodos Explorados
BFS	6707	38	336	1537	8244
DFS	1328	1270	132	4401	1328
IDDFS	26445	38	1037	136	6843

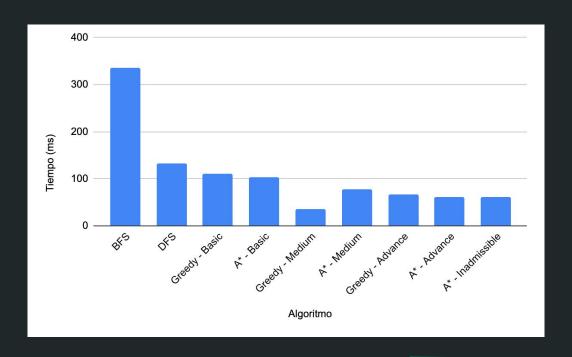
Resultados - Informados

Algoritmo	Explosiones	Profundidad	Tiempo (ms)	Nodos frontera	Nodos Explorados
Greedy - Basic	229	55	111	219	448
A* - Basic	1435	38	104	1113	2548
Greedy - Medium	229	48	36	119	348
A* - Medium	652	38	77	769	1421
Greedy - Advance	524	56	67	884	1408
A* - Advance	556	38	61	684	1240
A* - Inadmissible	556	38	61	684	1240

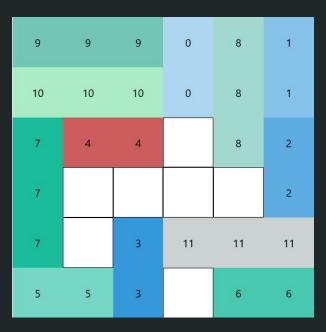
Resultados



Resultados



Tablero dificil



Resultados - No informados

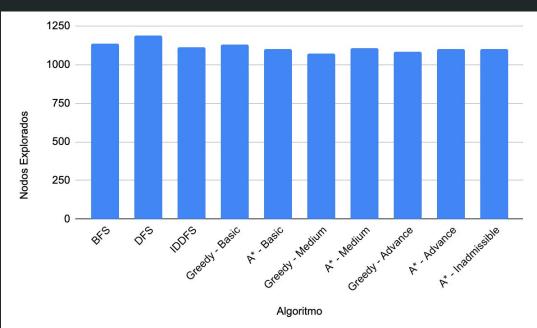
Algoritmo	Explosiones	Profundidad	Tiempo (ms)	Nodos frontera	Nodos Explorados
BFS	1106	42	92	31	1137
DFS	653	241	67	534	1187
IDDFS	33084	42	797	5	1111

Resultados - Informados

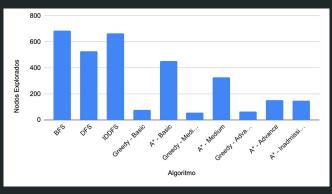
Algoritmo	Explosiones	Profundidad	Tiempo (ms)	Nodos frontera	Nodos Explorados
Greedy - Basic	1097	42	89	34	1131
A* - Basic	646	98	70	454	1100
Greedy - Medium	659	48	72	415	1074
A* - Medium	1072	42	76	37	1109
Greedy - Advance	942	50	105	144	1086
A* - Advance	1067	42	95	35	1102
A* - Inadmissible	1067	42	96	35	1102

Comparación

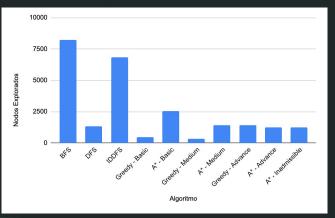
Dificil



Facil

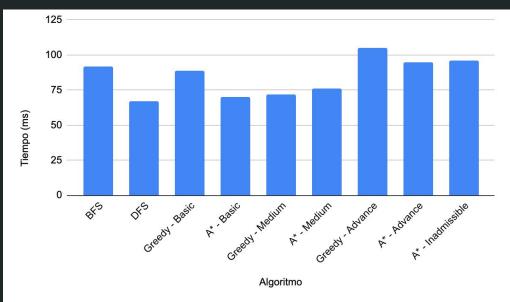


Medio

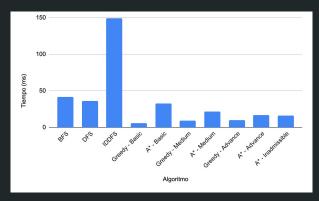


Comparación

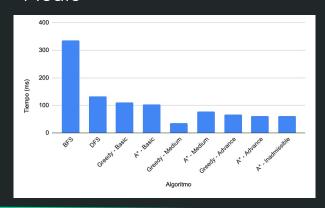
Dificil



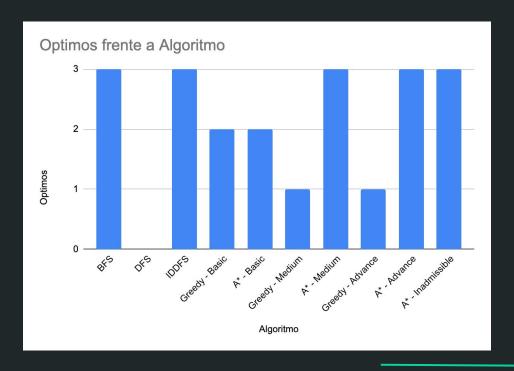
Facil



Medio



Óptimas



Conclusiones

- Para determinar si un problema tiene o no solución, el algoritmo que resultó ser más adecuado fue DFS.
- Para encontrar el camino óptimo, encontramos que teniendo heurísticas buenas y admisibles, la mejor opción es A*. Sin embargo, en caso de no poder armar una función de estimación, la mejor opción sería IDDFS que explota menos nodos que BFS.
- Para encontrar una solución rápida, si podemos prescindir de la mejor, una gran opción es utilizar greedy dado que su velocidad es superior al resto.

¡Gracias!

¿Preguntas?