Programação com retrocesso (backtracking)

Mário César San Felice

Aula 25 de Algoritmos e Estruturas de Dados 1 DC - UFSCar felice@ufscar.br

24 de junho de 2019

Introdução

Dado um problema computacional

Podemos resolvê-lo usando enumeração por força bruta

Ou seja, testar todas as soluções candidatas

Em geral isso é pouco eficiente, pois:

- Verificar se uma solução é viável pode ser custoso
- O número de soluções candidatas costuma ser muito grande

Técnica: Backtracking

Programação com retrocesso (backtracking) é um método mais eficiente para fazer busca exaustiva

Aplicável quando as soluções candidatas podem ser construídas incrementalmente

Nele, múltiplas soluções podem ser eliminadas sem serem explicitamente examinadas

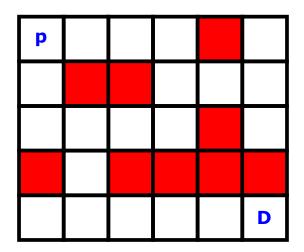
Ideia central é retroceder quando detectar que a solução candidata é inviável

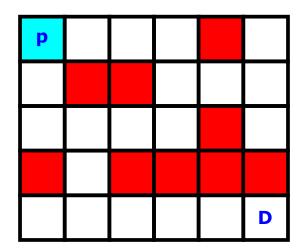
Algoritmo: Backtracking

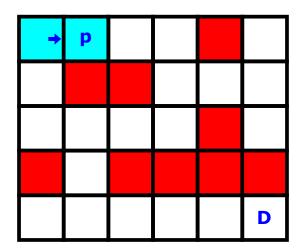
Algoritmos com backtracking em geral utilizam recursão

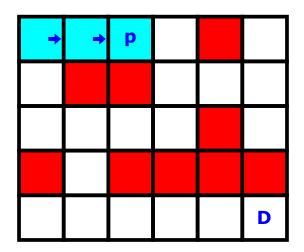
Pois esta facilita o mecanismo de retrocesso

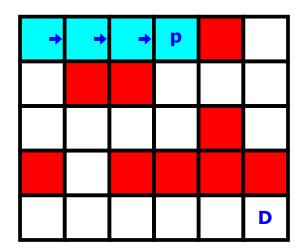
```
backtrackingRec(solParcial p) {
    se (p é válida) {
        se (p é solucão)
            imprima p;
        enquanto (puder estender p para algum s)
            backtrackingRec(s);
    }
}
```

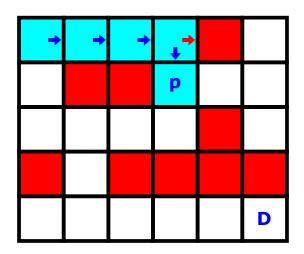


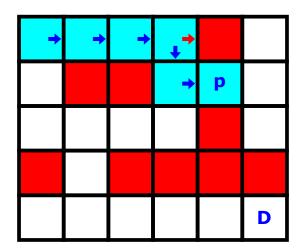


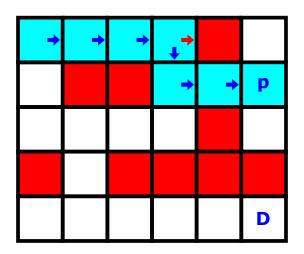


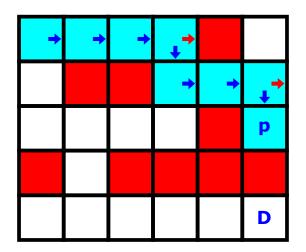


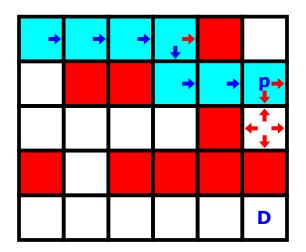


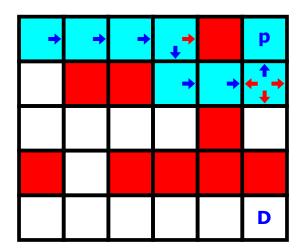


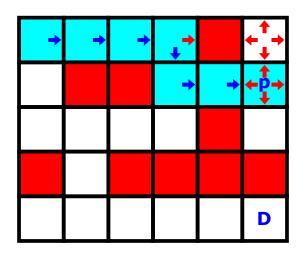


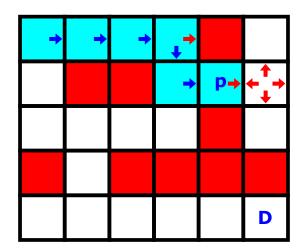


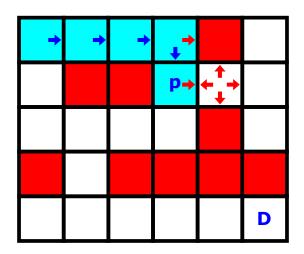


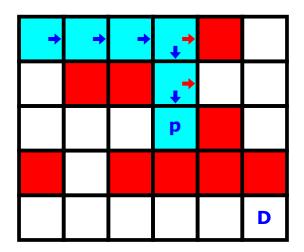


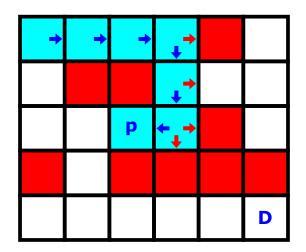


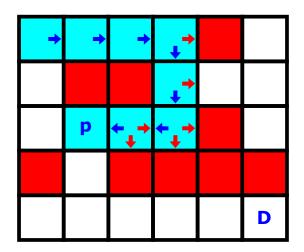


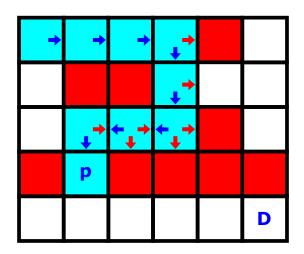


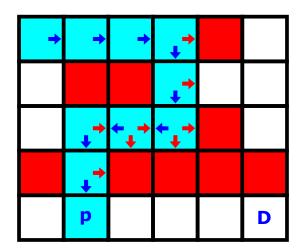


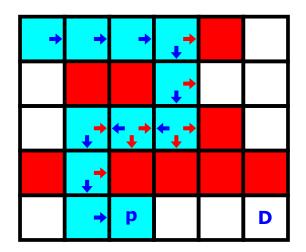


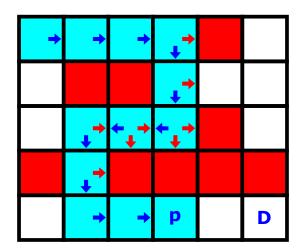


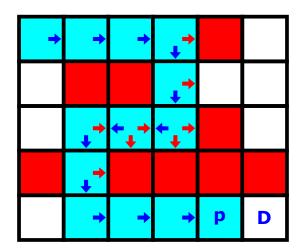


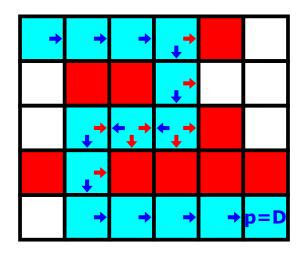












```
#define NUM MOV 4
int desLin[NUM_MOV] = \{0, 1, 0, -1\};
int desCol[NUM_MOV] = \{1, 0, -1, 0\};
typedef struct labirinto
    int numLins;
    int numCols;
    int **pos;
  * Labirinto;
void imprimeLabirinto(Labirinto lab);
```

```
int posValida(Labirinto lab, int lin, int col)
{
    if (lin >= 0 && lin < lab->numLins &&
        col >= 0 && col < lab->numCols)
        if (lab->pos[lin][col] == 0)
            return 1:
    return 0;
int resolveLabirinto(Labirinto lab)
{
    return resolveLabirintoR(lab, 0, 0,
        lab->numLins - 1, lab->numCols - 1);
```

```
int resolveLabirintoR(Labirinto lab, int lin, int col,
                       int linDest, int colDest) {
    int achou = 0, k = 0;
    if (posValida(lab, lin, col)) {
        lab->pos[lin][col] = 1;
        if (lin == linDest && col == colDest) {
            imprimeLabirinto(lab);
            achou = 1; }
        while (achou == 0 \&\& k < NUM_MOV) {
            achou = resolveLabirintoR(lab.
                lin + desLin[k], col + desCol[k],
                linDest, colDest);
            k++; }
        lab \rightarrow pos[lin][col] = 0; }
    return achou; }
```

Note que, a primeira solução encontrada nem sempre é a melhor.

Exercício: Modificar o algoritmo anterior para encontrar todas as soluções possíveis.

Desafio: Modificar o algoritmo anterior para resolver o problema dos movimentos dos cavalos. (Dica: é necessário modificar o padrão dos movimentos e o critério de sucesso.)

Observações: Backtracking

Numa enumeração por força bruta pura, um algoritmo poderia

- considerar todas as concatenações possíveis de posições do labirinto,
- e descartar cada uma que n\u00e3o corresponda a um caminho v\u00e1lido da origem ao destino.

Isso é muito ineficiente, pois só o número de concatenações distintas já corresponde a um fatorial do tamanho dos caminhos.

Observações: Backtracking

Backtracking é mais eficiente que enumeração por força bruta, pois:

- sempre parte de soluções parciais viáveis e
- quando detecta que uma solução parcial é inviável,
- essa parcial é descartada, eliminando assim diversas soluções candidatas inviáveis que derivam da parcial.

Ainda assim, como o número de soluções candidatas costuma ser muito grande, para muitos problemas backtracking ainda é ineficiente, particularmente para instâncias grandes.

No caso do labirinto, o número de soluções cresce exponencialmente no número de posições do labirinto. Aproximadamente $O(3^{(nm)})$.

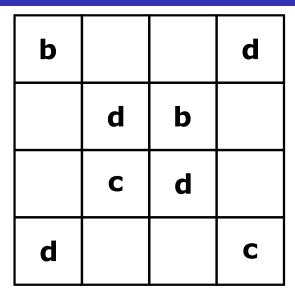
Observações: Backtracking

É importante destacar que, o caminho que as soluções parciais percorrem

- nem sempre corresponde a um caminho no problema sendo resolvido,
- mas é um caminho lógico na árvore de decisão sendo percorrida.

Nosso próximo exemplo deixa isso mais claro.

Exemplo: Quadrado Latino

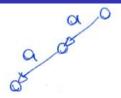


Exemplo: Quadrado Latino

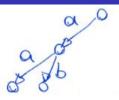


b	a		d
	d	b	
	C	d	
d			С

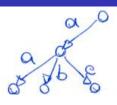
b	a	a	d
	d	b	
	С	d	
d			С



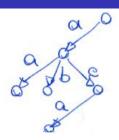
b	a	b	d
	d	b	
	С	d	
d			С



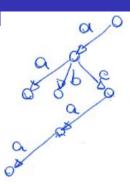
b	a	C	d
	d	b	
	С	d	
d			С



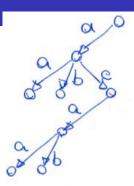
b	a	C	d
а	d	b	
	С	d	
d			С



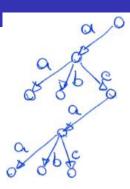
b	a	C	d
а	d	b	a
	С	d	
d			С



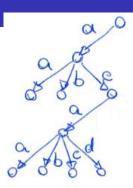
b	a	C	d
а	d	b	b
	С	d	
d			С



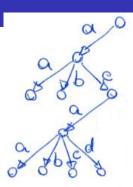
b	a	C	d
а	d	b	O
	С	d	
d			С



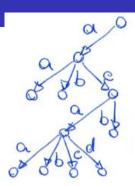
b	a	C	d
а	d	b	d
	С	d	
d			С



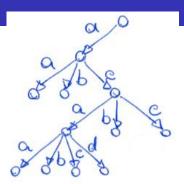
b	a	C	d
а	d	b	
	С	d	
d			С



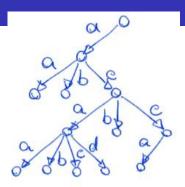
b	a	C	d
b	d	b	
	С	d	
d			С



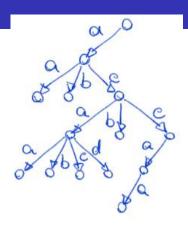
b	a	C	d
O	d	b	
	С	d	
d			С



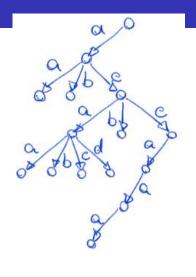
b	a	C	d
O	d	b	а
	С	d	
d			С



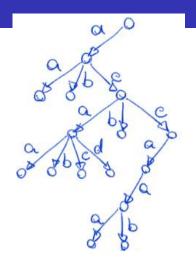
b	a	C	d
O	d	b	a
а	С	d	
d			С



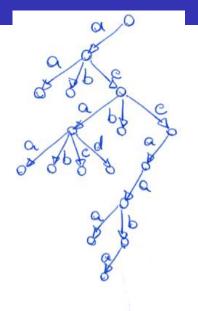
b	a	C	d
O	d	b	а
а	С	d	а
d			С



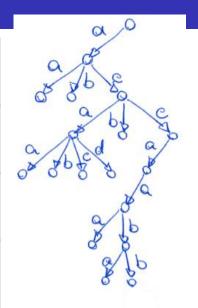
b	a	C	d
O	d	b	a
a	С	d	b
d			С



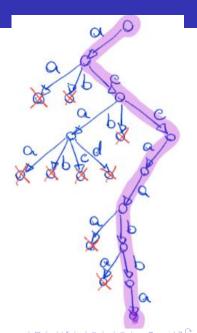
b	a	C	d
O	d	b	а
а	С	d	b
d	а		С



b	a	C	d
C	d	b	a
а	С	d	b
d	b		С



b	a	C	d
U	d	b	a
а	С	d	þ
d	b	a	С



```
typedef struct matriz
    int numLins;
    int numCols;
    int **pos;
 * Matriz:
// funções auxiliares
void imprimeQLatino(Matriz m);
int qLatinoResolvido(Matriz m);
int proxPosLin(Matriz m, int lin, int col);
int proxPosCol(Matriz m, int lin, int col);
```

```
int atribValida(Matriz m, int lin, int col, int l)
    for (int i = 0; i < m->numLins; i++)
        if (m->pos[i][col] == 1 ||
            m->pos[lin][i] == 1)
            return 0:
    return 1:
// função inicial que chama a principal
int resolveQLatino(Matriz m):
```

```
int qLatR(Matriz m, int lin, int col, int l) {
    int achou = 0, k = 1;
    if (atribValida(m, lin, col, l)) {
        m \rightarrow pos[lin][col] = 1;
        if (qLatinoResolvido(m)) {
             imprimeQLatino(m);
             achou = 1: 
        while (achou == 0 && k <= m->numLins) {
             achou = qLatR(m,
                 proxPosLin(m, lin, col),
                 proxPosCol(m, lin, col), k);
            k++: }
        m \rightarrow pos[lin][col] = 0; }
    return achou; }
```

Eficiência: o número de chamadas da função recursiva qLatR pode chegar a $O(n^{(n^2)})$, sendo

- o n da base o número de valores testados por posição vazia
- ullet e o (n^2) no expoente o número de posições vazias possíveis.

Na prática, espera-se que as podas na árvore de decisão reduzam significativamente esse valor.

Exercício: Implementar as funções auxiliares e a função inicial do algoritmo anterior.

Desafio: Modificar o algoritmo anterior para resolver o Sudoku. Qual função deve ser modificada?

Curiosidades: Backtracking

Backtracking é a base do branch-and-bound, uma técnica importante para resolver problemas de otimização discreta.

Backtracking pode ser utilizada para resolver problemas de satisfação de restrições e puzzles, como:

- Problema das 8 rainhas
- Palavras-cruzadas
- Criptoaritmética

