

Cuestión de tiempo

| | | |
|-------------------|--------------------|----------------|
| Alberto Almagro | Juan Carlos Llamas | Jaime Martínez |
| Santiago Mourenza | Pedro Palacios | Enrique Rey |

Resumen

En este estudio analizamos tanto teóricamente como experimentalmente la eficiencia de dos algoritmos que resuelven el problema 316 - *Racha afortunada*, uno de ellos con solución **TLE** (Time Limit Exceeded) y el otro **AC** (Accepted).

1. Análisis teórico

1.1. Solución ineficiente

Algoritmo 1: Solución ineficiente (TLE)

```
void resolverCaso() {
    int lista[100000]; int cont;
    cin >> cont;
    for (int i = 0; i < cont; i++)
        cin >> lista[i];
    int max = 0, p, q;
    for (int i = 0; i < cont; i++) {
        for (int j = i; j < cont; j++) {
            int suma = 0;
            for (int k = i; k <= j; k++) {
                suma += lista[k];
            }
            if ( (suma > max) && (lista[i] != 0) &&
                (lista[j] != 0) ){
                max = suma; p = i; q = j;
            }
        }
    }
    cout << p + 1 << " " << q + 1 << endl;
}
```

Veamos a que orden pertenece $T(n)$, el orden del algoritmo, cuyo tamaño se mide en $n := cont$:

$$T(n) \in \Theta \left(\sum_{i=0}^{n-1} 1 + \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=i}^{n-1} \sum_{k=i}^j 1 \right) = \Theta \left(n + \frac{1}{6} n (n^2 + 3n + 2) \right) = \Theta(n^3)$$

Por tanto, el algoritmo ineficiente tiene coste cúbico, muy superior al lineal esperado por el juez, por lo que obtenemos el resultado **TLE**.

1.2. Solución eficiente

Algoritmo 2: Solución eficiente (AC)

```

void resolverCaso() {
    int cont, num, ini = 1, fin = cont;
    int i, f, hasta = -10001, hasta2 = -10001;
    cin >> cont;
    for (int j = 0; j < cont; j++) {
        cin >> num;
        if (hasta <= 0) {
            hasta = num; fin = ini = j + 1;
        } else {
            hasta += num; fin++;
        } if (hasta2 < hasta) {
            hasta2 = hasta; i = ini; f = fin;
        } else if( (fin - f < ini - i) &&
                   (hasta == hasta2) ) {
            i = ini; f = fin;
        }
    }
    cout << i << " " << f << endl;
}

```

Veamos a que orden pertenece $T(n)$, el orden del algoritmo, cuyo tamaño se mide en $n := cont$:

$$T(n) \in \Theta \left(\sum_{i=0}^{n-1} 1 \right) = \Theta(n)$$

Por tanto, el algoritmo eficiente tiene coste lineal, lo esperado por el juez, por lo que obtenemos el resultado **AC**.

2. Análisis experimental

Hemos generado vectores aleatorios de tamaño $n \in \{100i : 1 \leq i \leq 20\}$ y hemos ejecutado ambos algoritmos con 5 repeticiones para eliminar posible ruido estadístico. Los datos obtenidos son los siguientes:

| Tamaño del vector | Tiempo eficiente (ms) | Tiempo ineficiente (ms) |
|-------------------|-----------------------|-------------------------|
| 100 | 0.021842 | 0.293704 |
| 200 | 0.015466 | 1.94641 |
| 300 | 0.020868 | 6.27136 |
| 400 | 0.026655 | 14.7729 |
| 500 | 0.032554 | 35.7921 |
| 600 | 0.040884 | 62.5808 |
| 700 | 0.044481 | 89.6352 |
| 800 | 0.050529 | 123.741 |
| 900 | 0.058400 | 165.654 |
| 1000 | 0.063282 | 220.49 |
| 1100 | 0.070667 | 294.425 |
| 1200 | 0.076716 | 380.805 |
| 1300 | 0.080629 | 482.429 |
| 1400 | 0.100300 | 600.234 |
| 1500 | 0.094642 | 738.071 |
| 1600 | 0.100410 | 901.872 |
| 1700 | 0.119105 | 1071.45 |
| 1800 | 0.112296 | 1274.85 |
| 1900 | 0.147598 | 1523.1 |
| 2000 | 0.123992 | 1738.03 |

Figura 1: Tiempo de ejecución algoritmo eficiente

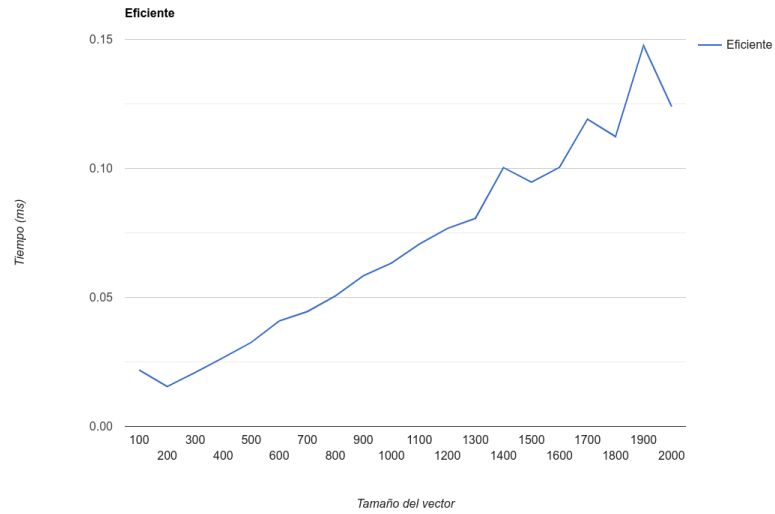


Figura 2: Tiempo de ejecución algoritmo ineficiente

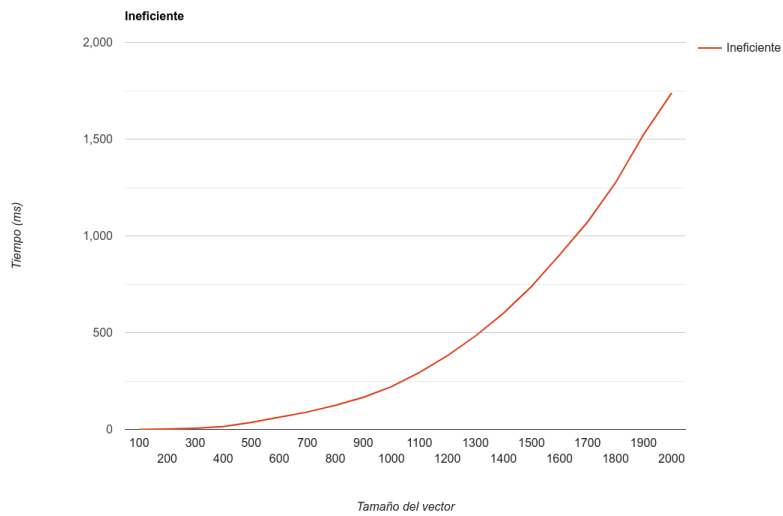
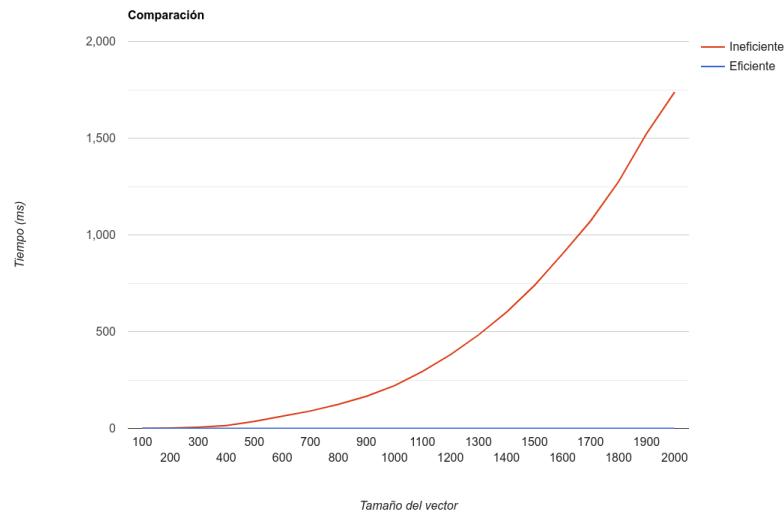


Figura 3: Comparación entre los tiempos de ejecución



3. Conclusión

Como muestran los datos, el tiempo de ejecución del algoritmo cúbico crece radicalmente más rápido que el tiempo de ejecución del algoritmo lineal a medida que crece el tamaño del vector de entrada. Por tanto, queda patente la importancia de la obtención de algoritmos eficientes.