

Genesting Manual de referencia

0.3

Generado por Doxygen 1.4.7

Sun Oct 29 11:19:29 2006

Índice general

1. Proyecto Genesting	1
1.1. Introduction	1
1.2. Definicion	2
1.3. Objetivo	2
1.4. Caso de Estudio	2
2. Genesting Indice de módulos	3
2.1. Genesting Módulos	3
3. Genesting Indice de clases	5
3.1. Genesting Lista de componentes	5
4. Genesting Indice de archivos	7
4.1. Genesting Lista de archivos	7
5. Genesting Página indice	9
5.1. Genesting Páginas relacionadas	9
6. Genesting Documentación de módulos	11
6.1. Distancias	11
6.2. Geometria	17
6.3. Genetico	41
7. Genesting Documentación de clases	55
7.1. Referencia de la Estructura _genesting	55

7.2. Referencia de la Estructura <code>_individuo</code>	58
7.3. Referencia de la Estructura <code>_line</code>	60
7.4. Referencia de la Estructura <code>_point</code>	62
7.5. Referencia de la Estructura <code>_polygon</code>	63
7.6. Referencia de la Estructura <code>_polygon_holes</code>	64
7.7. Referencia de la Estructura <code>_population</code>	66
7.8. Referencia de la Estructura <code>_posicion</code>	68
8. Genesting Documentación de archivos	69
8.1. Referencia del Archivo <code>distance.c</code>	69
8.2. Referencia del Archivo <code>distance.h</code>	71
8.3. Referencia del Archivo <code>genesting.c</code>	72
8.4. Referencia del Archivo <code>genesting.h</code>	73
8.5. Referencia del Archivo <code>graphics.c</code>	74
8.6. Referencia del Archivo <code>graphics.h</code>	77
8.7. Referencia del Archivo <code>individuo.c</code>	78
8.8. Referencia del Archivo <code>individuo.h</code>	79
8.9. Referencia del Archivo <code>line.c</code>	80
8.10. Referencia del Archivo <code>line.h</code>	81
8.11. Referencia del Archivo <code>main.c</code>	82
8.12. Referencia del Archivo <code>point.c</code>	85
8.13. Referencia del Archivo <code>point.h</code>	86
8.14. Referencia del Archivo <code>polygon.c</code>	87
8.15. Referencia del Archivo <code>polygon.h</code>	88
8.16. Referencia del Archivo <code>polygon_holes.c</code>	90
8.17. Referencia del Archivo <code>polygon_holes.h</code>	91
8.18. Referencia del Archivo <code>population.c</code>	93
8.19. Referencia del Archivo <code>population.h</code>	94
9. Genesting Documentación de páginas	95
9.1. Listado de Tareas Pendientes	95
9.2. Lista de Bugs	96

Capítulo 1

Proyecto Genesting

Autor:

John Edgar Congote Calle

Versión:

0.3a1

Genesting es un proyecto que intenta resolver el problema de nesting o anidamiento de figuras a través del uso de algoritmos genéticos.

1.1. Introduction

In the manufacturing industry the raw materials usually come in finite two-dimensional sheets, where the permanent goal is the reduction of waste materials. But there is a frequent problem: how to distribute two-dimensional patterns in a container sheet in order to get the maximum utilization of material? This is known as the Knapsack problem.

Nowadays many companies make this job according with the empirical experience of their employers having two risks. The first one is that there is no way to know if their solution are going to be the best to minimize the amount of waste materials. The second risk is in the case of presuming that an employer has the optimal solution the knowledge would be in the hands of just one person or group of work and not as a part of a system or as a part of the company.

1.2. Definicion

El problema de nesting se puede definir como encontrar una disposicion de patrones que esten dentro de otro de forma que se maximice el area utilizada. Este problema tiene muchas variantes, pero en el proyecto se trabajara especificamente sobre el caso de Knapsack.

1.3. Objetivo

Encontrar una disposicion de patrones que maximicen el area utilizada dentro de otro patron. Los patrones estan definidos como poligonos simples, los cuales pueden ser por definicion convexos o concavos pero solo pueden tener un adentro o mas claramente sus lineas no se intersectan.

1.4. Caso de Estudio

Aunque el problema es teorico, el proyecto quiere generar una aplicacion que pueda ser utilizada por la industria marroquinera, donde tienen que definir como distribuir los moldes de corte dentro de un cuero, en este caso el cuero se puede definir como el patron o poligono donde se tienen que colocar los demas patrones, y los moldes como los patrones internos.

Capítulo 2

Genesting Índice de módulos

2.1. Genesting Módulos

Lista de todos los módulos:

Distancias	11
Geometria	17
Genetico	41

Capítulo 3

Genesting Indice de clases

3.1. Genesting Lista de componentes

Lista de las clases, estructuras, uniones e interfaces con una breve descripción:

_genesting	55
_individuo	58
_line	60
_point	62
_polygon	63
_polygon_holes	64
_population	66
_posicion	68

Capítulo 4

Genesting Indice de archivos

4.1. Genesting Lista de archivos

Lista de todos los archivos con descripciones breves:

distance.c	69
distance.h	71
genesting.c	72
genesting.h	73
graphics.c	74
graphics.h	77
individuo.c	78
individuo.h	79
line.c	80
line.h	81
main.c	82
point.c	85
point.h	86
polygon.c	87
polygon.h	88
polygon_holes.c	90
polygon_holes.h	91
population.c	93
population.h	94

Capítulo 5

Genesting Página indice

5.1. Genesting Páginas relacionadas

Lista de toda la documentación relacionada:

Listado de Tareas Pendientes	95
Lista de Bugs	96

Capítulo 6

Genesting Documentación de módulos

6.1. Distancias

6.1.1. Descripción detallada

Para el proyecto utilizamos la definicion de distancia Euclidiana, donde la distancia entre dos objetos es la longitud de la recta mas cercana que los toca.

Archivos

- archivo [distance.h](#)
- archivo [distance.c](#)

Funciones

- float [distance_pointpoint](#) ([point](#) *a, [point](#) *b)
- float [distance_pointline](#) ([point](#) *f, [line](#) *l, int *seg)
- float [distance_pointpolygon](#) ([point](#) *f, [polygon](#) *p, [line](#) *ref)
- float [distance_pointpolygonholes](#) ([point](#) *f, [polygon_holes](#) *p, [line](#) *ref)

6.1.2. Documentación de las funciones

6.1.2.1. float distance_pointline (point **f*, line **l*, int **seg*)

La funcion calcula la distancia entre un punto un segmento de linea, se pueden dar dos casos:

- La perpendicular del punto a la recta intersecta el segmento de recta, en esta caso la distancia es la longitud del punto al punto de interseccion de la recta con la perpendicular que pasa por el punto
- La perpendicular del punto a la recta no intersecta el segmento, en este caso la distancia entre el punto y la recta es igual a la minima distancia entre el punto y los puntos extremos del segmento de recta.

Parámetros:

← *f* Punto en 2 dimensiones

← *l* Segmento de recta que tiene definido los dos puntos extremos

→ *seg* Indica cual fue la refencia para tomar la distancia puede tomar tres valores: 0 cuando la distancia es respecto a la perpendicular de la linea, 1 cuando la distancia es respecto al punto extremo 1 y 2 cuando la distancia es respecto al punto extremo 2

Devuelve:

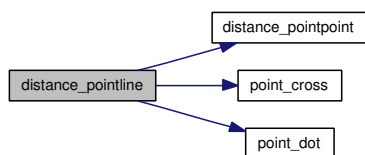
La distancia entre el segmento de recta y el punto

Definición en la línea 54 del archivo distance.c.

```

55 {
56     if(point_dot(&(l->v1), &(l->v2), f) > 0)
57     {
58         *seg = 2;
59         return distance_pointpoint(&(l->v2), f);
60     }
61
62     if(point_dot(&(l->v2), &(l->v1), f) > 0)
63     {
64         *seg = 1;
65         return distance_pointpoint(&(l->v1), f);
66     }
67
68     *seg = 0;
69     return fabsf(point_cross(&(l->v1), &(l->v2), f) / distance_pointpoint(&(l->v1), &(l->v2))),
70 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.1.2.2. float distance_pointpoint (point * a, point * b)

La funcion compara la distancia entre dos puntos la formula para esto es:

$$\sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

Parámetros:

← **a** Punto en 2 dimensiones

← **b** Punto en 2 dimensiones

Devuelve:

La distancia entre los puntos

Definición en la línea 29 del archivo distance.c.

```

30 {
31     return sqrt(powf(a->x - b->x, 2.0) + powf(a->y - b->y, 2.0));
32 }
  
```

Here is the caller graph for this function:



6.1.2.3. float distance_pointpolygon (point * f, polygon * p, line * ref)

La funcion calcula la distancia entre un punto y el borde de un poligono simple, para esto calcula la distancia del punto contra todos los segmentos de linea que conforma el poligono y retorna la menor distancia, esta funcion no tiene consideracion si el punto esta adentro o afuera del poligono porque calcula la distancia al borde.

Parámetros:

← *f* Punto en 2 dimensiones

← *p* Poligono simple

→ *ref* Escribe en la memoria el segmento de recta que define la menor distancia entre el poligono y el punto, si la distancia fue tomada respecto a un punto extremo, entonces el segmento de recta es un punto, el extremo.

Devuelve:

La distancia entre el punto y el poligono

Definición en la línea 87 del archivo distance.c.

```

88 {
89     int seg,i;
90     float min=FLT_MAX;
91
92     for (i=0;i<p->nvertices;i++)
93     {
94         float d;
95         line l;
96
97         l.v1=p->v[i];
98         l.v2=p->v[(i+1)% (p->nvertices)];
99         d=distance_pointline(f,&l,&seg);
100         if (i==0 || min>d)
101         {
102             min = d;
103             if (ref!=NULL)
104             {
105                 switch (seg)
106                 {
107                     case 0:
108                         ref->v1 = l.v1;
109                         ref->v2 = l.v2;
110                         break;
111                     case 1:
112                         ref->v1 = l.v1;
113                         ref->v2 = l.v1;
114                         break;
115                     case 2:
116                         ref->v1 = l.v2;
117                         ref->v2 = l.v2;
118                         break;
119                 }
120             }
121         }
122     }
123     return min;
124 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.1.2.4. float distance_pointpolygonholes (point **f*, polygon_holes **p*, line **ref*)

La funcion calcula la distancia entre un punto y un poligono con huecos, para esto calcula la distancia del punto con el borde del poligono y posteriormente con cada uno de los huecos de este, seleccionando la distancia minima

Parámetros:

- ← *f* Punto en 2 dimensiones
- ← *p* Poligono con huecos
- *ref* Escribe en la memoria el segmento de recta que define la menor distancia entre el poligono y sus huecos con el punto, si la distancia fue tomada respecto a un punto extremo, entonces el segmento de recta es un punto, el extremo.

Devuelve:

La distancia entre un punto y un poligono con huecos

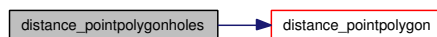
Definición en la línea 139 del archivo distance.c.

```

140 {
141     int i;
142     float min;
143
144     min = distance_pointpolygon(f, p->p, ref);
145     for (i=0; i<p->nholes; i++)
146     {
147         float min2;
148         line ref2;
149         min2 = distance_pointpolygon(f, &(p->h[i]), &ref2);
150         if (min2 < min)
151         {
152             min = min2;
153             if (ref!=NULL)
154             {
155                 ref->v1 = ref2.v1;
156                 ref->v2 = ref2.v2;
157             }
158         }
159     }
160 }
  
```

```
158     }  
159 }  
160 return min;  
161 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2. Geometria

6.2.1. Descripción detallada

Son los modelos y estructuras geometricas utilizadas para calcular las características del problema, debido a que nesting esta fuertemente enlazado con poligonos, es necesario implementar el conjunto de objetos geometricos que lo manejen.

Archivos

- archivo [line.h](#)
- archivo [point.h](#)
- archivo [polygon.h](#)
- archivo [polygon_holes.h](#)
- archivo [line.c](#)
- archivo [point.c](#)
- archivo [polygon.c](#)
- archivo [polygon_holes.c](#)

Clases

- struct [_line](#)
- struct [_point](#)
- struct [_polygon](#)
- struct [_polygon_holes](#)

Tipos definidos

- typedef [_line](#) line
- typedef [_point](#) point
- typedef [_polygon](#) polygon
- typedef [_polygon_holes](#) polygon_holes

Funciones

- bool [line_intersection](#) (line *l1, line *l2)
- bool [line_equal](#) (line *l1, line *l2)
- bool [line_ispoint](#) (line *l1)
- float [point_dot](#) (point *a, point *b, point *c)
- float [point_cross](#) (point *a, point *b, point *c)
- float [polygon_area](#) (polygon *p)

- bool `polygon_pointin` (`polygon *p`, `point *f`)
- bool `polygon_overlapping` (`polygon *p`, `polygon *q`)
- void `polygon_rotate` (`polygon *p`, float `t`)
- void `polygon_minbox` (`polygon *p`, float `*minx`, float `*miny`, float `*maxx`, float `*maxy`)
- void `polygon_translate` (`polygon *p`, float `x`, float `y`)
- float `polygonholes_area` (`polygon_holes *p`)
- float `polygonholes_volumen` (`polygon_holes *p`)
- bool `polygonholes_pointin` (`polygon_holes *p`, `point *f`)
- bool `polygonholes_polygonin` (`polygon_holes *p`, `polygon *q`)
- bool `polygonholes_pointinhole` (`polygon_holes *p`, `point *f`)
- `point` `polygon_center` (`polygon *p`)

6.2.2. Documentación de los tipos definidos

6.2.2.1. typedef struct `_line` `line`

Definición en la línea 21 del archivo `line.h`.

6.2.2.2. typedef struct `_point` `point`

Definición en la línea 17 del archivo `point.h`.

6.2.2.3. typedef struct `_polygon` `polygon`

Definición en la línea 24 del archivo `polygon.h`.

6.2.2.4. typedef struct `_polygon_holes` `polygon_holes`

Definición en la línea 24 del archivo `polygon_holes.h`.

6.2.3. Documentación de las funciones

6.2.3.1. bool `line_equal` (`line *l1`, `line *l2`)

Compara dos segmentos de linea, en este caso el orden de los extremos importa en la operacion

Parámetros:

← `l1` Linea en 2 dimensiones

← *l2* Línea en 2 dimensiones

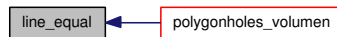
Devuelve:

Verdadero si los segmentos de recta son iguales, falso en caso contrario

Definición en la línea 109 del archivo line.c.

```
110 {
111     return (l1->v1.x == l2->v1.x &&
112            l1->v1.y == l2->v1.y &&
113            l1->v2.x == l2->v2.x &&
114            l1->v2.y == l2->v2.y
115            ) ? true : false;
116 }
```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.2. bool line_intersection (*line* * *l1*, *line* * *l2*)

Identifica si dos lineas se intersectan, el algoritmo utilizado fue sacado del libro de Graphics Gems del Artículo Faster Line Segment Intersection

Parámetros:

← *l1* Línea en 2 dimensiones

← *l2* Línea en 2 dimensiones

Devuelve:

Un valor booleano que es verdadero si las lineas se intersectan y falso en caso contrario

Definición en la línea 22 del archivo line.c.

```
23 {
24     float x1,y1,x2,y2,x3,y3,x4,y4;
25     float Ax,Bx,Cx,Ay,By,Cy;
26     float x1lo,x1hi,y1lo,y1hi;
27     float d,e,f;
28
29     x1 = l1->v1.x;
30     y1 = l1->v1.y;
31 }
```

```
32     x2 = l1->v2.x;
33     y2 = l1->v2.y;
34
35     x3 = l2->v1.x;
36     y3 = l2->v1.y;
37
38     x4 = l2->v2.x;
39     y4 = l2->v2.y;
40
41     Ax = x2 - x1;
42     Bx = x3 - x4;
43
44     if (Ax < 0){
45         x1lo=x2;
46         x1hi=x1;
47     } else {
48         x1hi=x2;
49         x1lo=x1;
50     }
51
52     if (Bx > 0){
53         if (x1hi < x4 || x2 < x1lo) return false;
54     } else {
55         if (x1hi < x3 || x4 < x1lo) return false;
56     }
57
58     Ay = y2 - y1;
59     By = y3 - y4;
60
61     if (Ay < 0){
62         y1lo = y2;
63         y1hi = y1;
64     } else {
65         y1hi = y2;
66         y1lo = y1;
67     }
68
69     if (By > 0){
70         if (y1hi < y4 || y3 < y1lo) return false;
71     } else {
72         if (y1hi < y3 || y4 < y1lo) return false;
73     }
74
75     Cx = x1 - x3;
76     Cy = y1 - y3;
77
78     d = By*Cx - Bx*Cy;
79     f = Ay*Bx - Ax*By;
80
81     if (f>0){
82         if (d<0 || d>f) return false;
83     } else {
84         if (d>0 || d<f) return false;
85     }
86
87     e = Ax*Cy - Ay*Cx;
88
```

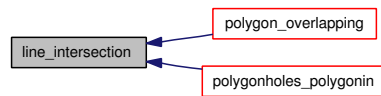


```

89     if (f>0){
90         if (e<0 || e>f) return false;
91     } else {
92         if (e>0 || e<f) return false;
93     }
94
95     if (f==0) return false;
96
97     return true;
98 }

```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.3. bool line_ispoint (**line** * l)

Identifica si un segmento de recta es en realidad un unico punto, esto lo hace comprobando los puntos extremos del segmento de recta, si los extremos son iguales entonces se puede definir este segmento de recta como una linea

Parámetros:

← *l* Linea en 2 dimensiones

Devuelve:

Verdadero si la linea es un punto, falso en caso contrario.

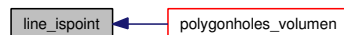
Definición en la línea 128 del archivo line.c.

```

129 {
130     return (l->v1.x == l->v2.x && l->v1.y == l->v2.y) ? true : false;
131 }

```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.4. float point_cross (point * a, point * b, point * c)

Calcula el producto cruz entre los puntos a, b y c. Aunque esta función matemáticamente está definida en los vectores y no en los puntos, podemos relacionar un punto como el vector que hay desde el origen del plano hasta las coordenadas de este y así calculamos el producto cruz.

Parámetros:

- ← **a** Punto en 2 dimensiones
- ← **b** Punto en 2 dimensiones
- ← **c** Punto en 2 dimensiones

Devuelve:

El producto cruz

Definición en la línea 38 del archivo point.c.

```
39 {
40     return ((b->x - a->x)*(c->y - a->y)) - ((b->y - a->y)*(c->x - a->x));
41 }
```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.5. float point_dot (point * a, point * b, point * c)

Calcula el producto punto entre los puntos a, b y c. Aunque esta función matemáticamente está definida en los vectores y no en los puntos, podemos relacionar un punto como el vector que hay desde el origen del plano hasta las coordenadas de este y así calculamos el producto punto.

Parámetros:

- ← **a** Punto en 2 dimensiones
- ← **b** Punto en 2 dimensiones
- ← **c** Punto en 2 dimensiones

Devuelve:

El producto punto

Definición en la línea 21 del archivo point.c.

```

22 {
23     return ((b->x - a->x) * (c->x - b->x)) + ((b->y - a->y) * (c->y - b->y));
24 }

```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.6. float polygon_area (polygon * p)

Esta funcion calcula el area de un poligono simple, el algoritmo fue tomado de Graphic Gems II, del articulo The Area of a Simple Polygon.

Parámetros:

← *p* Poligono simple

Devuelve:

El area del poligono

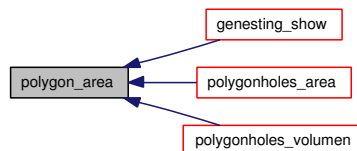
Definición en la línea 20 del archivo polygon.c.

```

21 {
22     unsigned int i;
23     float area = 0;
24     for (i=0;i<p->nvertices;i++)
25     {
26         area += p->v[i].x * p->v[(i + 1) % p->nvertices].y;
27         area -= p->v[i].y * p->v[(i + 1) % p->nvertices].x;
28     }
29     area /= 2;
30
31     return(area < 0 ? -area : area);
32 }

```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.7. **point** polygon_center (**polygon** * *p*)

Definición en la línea 137 del archivo polygon.c.

```

138 {
139     int i=0;
140     float minx, maxx, miny, maxy;
141
142     point r;
143
144     polygon_minbox(p, &minx, &miny, &maxx, &maxy)
145
146     r.x = ((maxx - minx)/2)+minx;
147     r.y = ((maxy - miny)/2)+miny;
148
149     return r;
150 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.8. **void** polygon_minbox (**polygon** * *p*, **float** * *minx*, **float** * *miny*, **float** * *maxx*, **float** * *maxy*)

La funcion calcula las coordenadas mas extremas del poligono, conformando con estas 2 puntos que pueden formar un rectangulo que contiene completamente el poligono

Parámetros:

- ← *p* Poligono simple
- *minx* Coordenada mas pequeña del poligono en el eje x
- *miny* Coordenada mas pequeña del poligono en el eje y
- *maxx* Coordenada mas grande del poligono en el eje x
- *maxy* Coordenada mas grande del poligono en el eje y

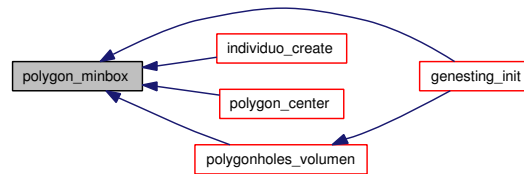
Definición en la línea 163 del archivo polygon.c.

```

164 {
165     int i;
166
167     *minx = p->v[0].x;
168     *miny = p->v[0].y;
169     *maxx = p->v[0].x;
170     *maxy = p->v[0].y;
171
172     for (i=1; i<p->nvertices; i++)
173     {
174         if (*minx > p->v[i].x)
175         {
176             *minx = p->v[i].x;
177         }
178         if (*miny > p->v[i].y)
179         {
180             *miny = p->v[i].y;
181         }
182         if (*maxx < p->v[i].x)
183         {
184             *maxx = p->v[i].x;
185         }
186         if (*maxy < p->v[i].y)
187         {
188             *maxy = p->v[i].y;
189         }
190     }
191 }

```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.9. bool polygon_overlapping (polygon * p, polygon * q)

Esta funcion identifica si dos poligonos se solapan de alguna forma para verificar esto se realizan 3 comprobaciones:

- Ningun vertice del poligono p esta dentro del poligono q
- Ningun vertice del poligono q esta dentro del poligono p
- Ninguna linea de los poligonos p y q se intersectan

Parámetros:

← *p* Poligono Simple en 2 dimensiones

← *q* Poligono Simple en 2 dimensiones

Devuelve:

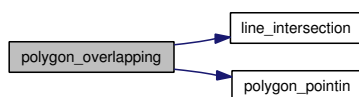
Verdadero si los poligonos se solapan, falso en caso contrario.

Definición en la línea 74 del archivo polygon.c.

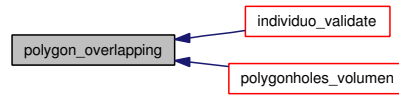
```

75 {
76     int i, j;
77
78     for (i=0; i<p->nvertices; i++)
79     {
80         if (polygon_pointin(q, &p->v[i]))
81             return true;
82     }
83
84     for (i=0; i<q->nvertices; i++)
85     {
86         if (polygon_pointin(p, &q->v[i]))
87             return true;
88     }
89
90     for (i=0; i<p->nvertices; i++)
91     {
92         line t1, t2;
93         t1.v1=p->v[i];
94         t1.v2=p->v[(i+1)%(p->nvertices)];
95         for (j=0; j<q->nvertices; j++)
96         {
97             t2.v1=q->v[j];
98             t2.v2=q->v[(j+1)%q->nvertices];
99             if (line_intersection(&t1, &t2))
100                 return true;
101         }
102     }
103     return false;
104 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.10. bool polygon_pointin (polygon *p, point *f)

La funcion identifica si un punto esta dentro de un poligono o no.

Parámetros:

- ← *p* Poligono simple en 2 dimensiones
- ← *f* Punto en 2 dimensiones

Devuelve:

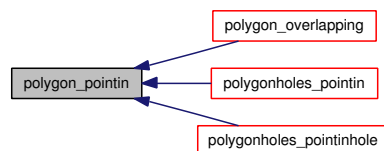
Un booleano que es verdadero en caso de que el punto este dentro del poligono y falso en caso contrario

Definición en la línea 48 del archivo polygon.c.

```

49 {
50     bool c=false;
51     unsigned int i,j;
52
53     for (i=0, j=p->nvertices-1; i<p->nvertices; j=i++)
54     {
55         if (((p->v[i].y<=f->y) && (f->y<p->v[j].y)) ||
56             ((p->v[j].y<=f->y) && (f->y<p->v[i].y))) &&
57             (f->x < (p->v[j].x - p->v[i].x) * (f->y - p->v[i].y) / (p->v[j].y - p->v[i].y) + p->v[i].x)
58             c = !c;
59     }
60     return c;
61 }
  
```

Here is the caller graph for this function:



6.2.3.11. void polygon_rotate (polygon *p, float t)

La funcion rota el poligono p un angulo t, teniendo como eje de rotacion el centro de la caja mas pequena que contiene el poligono. Aunque se pueden elegir otros puntos como eje, o de hecho implementar un eje arbitrario, el centro de la caja que contiene el poligono es un punto facil de calcular y ademas que evita exageradas translaciones relativas del poligono al ser rotado.

Parámetros:

↔ *p* Poligono simple

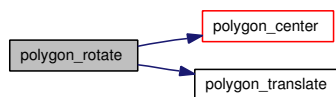
↔ *t* Angulo en radianes a rotar la figura en sentido antihorario.

Definición en la línea 116 del archivo polygon.c.

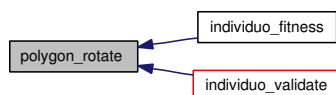
```

117 {
118     int i;
119     point pc;
120
121     float sent = sin(t);
122     float cost = cos(t);
123
124     pc = polygon_center(p);
125
126     polygon_translate(p, -pc.x, -pc.y);
127
128     for (i=0; i<p->nvertices; i++)
129     {
130         p->v[i].x=(p->v[i].x*cost - p->v[i].y * sent);
131         p->v[i].y=(p->v[i].y*cost + p->v[i].x * sent);
132     }
133
134     polygon_translate(p, pc.x, pc.y);
135 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.12. void polygon_translate (polygon * p, float x, float y)

Translada el poligono una distancia definida por x,y.

Parámetros:

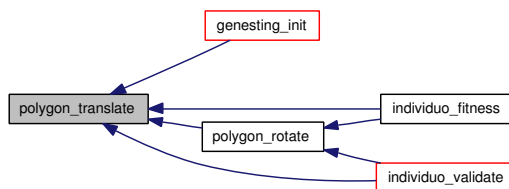
- ↔ *p* Poligono simple
- ← *x* Distancia en x a trasladar el poligono
- ← *y* Distancia en y a trasladar el poligono

Definición en la línea 200 del archivo polygon.c.

```

201 {
202     int i;
203     for (i=0;i<p->nvertices;i++)
204     {
205         p->v[i].x+=x;
206         p->v[i].y+=y;
207     }
208 }
```

Here is the caller graph for this function:

**6.2.3.13. float polygonholes_area (polygon_holes * p)**

La funcion calcula el area de un Poligono con huecos, para hacer esto calculamos el area del poligono formado por el borde exterior y le restamos el area de cada uno de los huecos.

Parámetros:

- ← *p* Poligono simple en 2 dimensiones

Devuelve:

Area del poligono simple con huecos

Definición en la línea 30 del archivo polygon_holes.c.

```

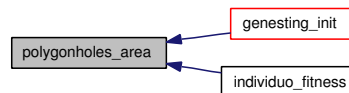
31 {
32     unsigned int i;
33     float area;
34     area = polygon_area(p->p);
35     for (i=0; i<p->nholes; i++)
36     {
37         area -= polygon_area(&(p->h[i]));
38     }
39     return area;
40 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.14. bool polygonholes_pointin (**polygon_holes** * *p*, **point** * *f*)

Esta funcion identifica si un punto esta dentro de un poligono con huecos por lo tanto evalua inicialmente que el punto este dentro del poligono exterior y posteriormente que no se encuentre dentro de los huecos

Parámetros:

← *p* Poligono simple con huecos en 2 dimensiones

← *f* Punto en 2 dimensiones

Devuelve:

Verdadero en caso que el punto este dentro del poligono, falso en caso contrario

Definición en la línea 345 del archivo polygon_holes.c.

```

346 {
347     bool valido=false;
348     if (polygon_pointin(p->p, f))

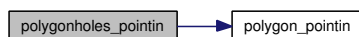
```

```

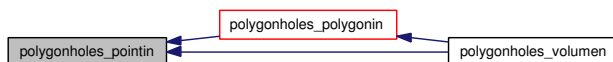
349     {
350         unsigned int i;
351         valido=true;
352
353         for (i=0;i<p->nholes && valido;i++)
354         {
355             if (polygon_pointin(&(p->h[i]), f))
356             {
357                 valido=false;
358             }
359         }
360     }
361     return valido;
362 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.15. bool polygonholes_pointinhole (**polygons_holes** * *p*, **point** * *f*)

Identifica si un punto esta dentro de un hueco del poligono.

Parámetros:

- ← *p* Poligono Simple con huecos
- ← *f* Punto en 2 dimensiones

Devuelve:

Verdadero si el punto esta dentro de uno de los huecos, falso en caso contrario

Definición en la línea 373 del archivo polygon_holes.c.

```

374 {
375     bool valido=false;
376     unsigned int i;
377

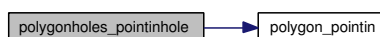
```

```

378     for (i=0;i<p->nholes && !valido;i++)
379     {
380         if (polygon_pointin(&(p->h[i]), f))
381         {
382             valido=true;
383         }
384     }
385     return valido;
386 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.16. bool polygonholes_polygonin (polygon_holes * p, polygon * q)

La funcion evalua que el poligono q esta completamente adentro del poligono p entonces todos los puntos de q deben estar dentro de p y no se deben intersectar las lineas que los conforman

Parámetros:

← **p** Poligono Simple con huecos

← **q** Poligono Simple

Devuelve:

Verdadero en caso del que poligono q este dentro del poligono p, falso en caso contrario

Definición en la línea 399 del archivo polygon_holes.c.

```

400 {
401     int i,j,k;
402     bool adentro = true;
403
404     for (i=0;i<q->nvertices && adentro;i++)
405     {
406         line t1,t2;
407         t1.v1=q->v[i];

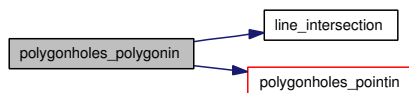
```

```

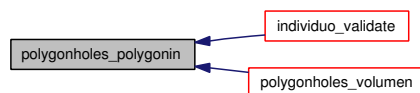
408         t1.v2=q->v[(i+1)%(q->nvertices)];
409
410         if (!polygonholes_pointin(p,&q->v[i]))
411             adentro = false;
412
413         if (!polygonholes_pointin(p,&q->v[(i+1)%(q->nvertices)]))
414             adentro = false;
415
416         for (j=0;j<p->p->nvertices && adentro;j++)
417         {
418             t2.v1=p->p->v[j];
419             t2.v2=p->p->v[(j+1)%p->p->nvertices];
420             if (line_intersection(&t1,&t2))
421                 adentro = false;
422         }
423
424         for (j=0;j<p->nholes && adentro; j++)
425         {
426             for (k=0;k<p->h[j].nvertices && adentro; k++)
427             {
428                 t2.v1 = p->h[j].v[k];
429                 t2.v2 = p->h[j].v[(k+1)%p->h[j].nvertices];
430                 if (line_intersection(&t1,&t2))
431                     adentro = false;
432             }
433         }
434     }
435     return adentro;
436 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.2.3.17. float polygonholes_volumen ([polygon_holes](#) * *p*)

Calcula el volumen generado por el poligono con huecos, definiendo asi el poligono como una figura tridimensional de la siguiente manera, la base del solido esta conformada por el poligono con huecos y la altura del solido en cada punto es igual a la distancia del punto a uno de los bordes.

El metodo para calcular el volumen se basa en encerrar el poligono en un rectangulo que lo contenga, y sucesivamente partir el poligono en dos subrectangulos respecto al lado mas largo calculando el volumen de cada uno de los subrectangulos y sumando el valor y esto se hace de manera recursiva.

- Cuando el subrectangulo esta completamente fuera del poligono no calculamos el volumen y regresamos un valor de 0
- Cuando el subrectangulo tiene un area muy pequena definida por un da se calcula el centro del subrectangulo y se verifica que este dentro del poligono, si este es el caso, entonces se devuelve el valor del area multiplicada por la distancia del punto medio al borde, si el punto medio es 0 se devuelve 0.
- Cuando el subrectangulo esta dentro del poligono y los vertices de este tienen su menor distancia respecto a un mismo segmento de recta se calcula el volumen del poliedro formado como el promedio de las distancias de los vertices multiplicados por el area del subrectangulo.
- Cuando el subrectangulo esta dentro del poligono y los vertices de este tienen su menor distancia respecto a un mismo punto, que se da en el caso de los poligonos concavos, entonces se calcula el volumen como el volumen formado por la interseccion entre el cono que genera el punto y el subrectangulo, la formula que da este volumen es: $\int_a^b \int_c^d \sqrt{((x-h)^2 + (y-k)^2)} dx dy$ donde (h, k) son las coordenadas del punto con respecto al que se toma la distancia, (a, b) son los valores en que se desplaza y , (c, d) son los valores en que se desplaza x .

Esta funcion evalua menos puntos si en ves de dividir el rectangulo en 2 segun su lado mas largo, se divide en 4 partes iguales, pero esta aproximacion puede tener problemas cuando la proporcion del los lados del subrectangulo es muy grande.

Parámetros:

← p Poligono simple con huecos en 2 dimensiones

Devuelve:

Volumen generado

Bug

Esta funcion para calcular el volument de un rectangulo que intersecta un cono tiene valores indeterminados en algunos segmentos del problema, es posible que este error aparesca solo en algunos casos, pero hay que examinar mas la funcion.

Definición en la línea 86 del archivo polygon_holes.c.

```
87 {
88 #if graphics
89     void draw_polygon(polygon *p)
90     {
91         int i;
92         for (i=0;i<p->nvertices;i++)
93         {
94             draw_line(p->v[i].x,p->v[i].y,p->v[(i+1)%p->nvertices].x,p->v[(i+1)%p->nvertices].y);
95         }
96     }
97 #endif
98
99     float polygonholes_volumen_box( polygon_holes *p,
100                                     float minx,
101                                     float miny,
102                                     float maxx,
103                                     float maxy)
104     {
105         float vol=0;
106         float da;
107
108         polygon rec;
109         point q[4];
110
111         q[0].x = minx;
112         q[0].y = miny;
113
114         q[1].x = maxx;
115         q[1].y = miny;
116
117         q[2].x = maxx;
118         q[2].y = maxy;
119
120         q[3].x = minx;
121         q[3].y = maxy;
122
123         rec.v =(point *) &q;
124         rec.nvertices = 4;
125
126         da = polygon_area(&rec);
127
128
129         if (!polygon_overlapping(p->p, &rec)) //OK
130         {
131             vol = 0;
132         }
133 #if graphics
134         draw_rect(minx, miny, maxx, maxy,255,255,255);
135 #endif
136
137     }
138     else if (da < DELTA) // OK
139     {
140         point pm;
141
142         pm.x=minx+((maxx-minx)/2.0);
143     }
```

```

144         pm.y=miny+((maxy-miny)/2.0);
145
146         if (polygonholes_pointin(p, &pm))
147         {
148             vol = da * distance_pointpolygonholes(&pm, p, NULL);
149 #if graphics
150
151             draw_rect(minx, miny, maxx, maxy, 128, 128, 128);
152 #endif
153         }
154         else
155         {
156             vol = 0;
157 #if graphics
158
159             draw_rect(minx, miny, maxx, maxy, 225, 255, 255);
160 #endif
161         }
162     }
163 }
164 else
165 {
166     int i;
167     float dis[4];
168     line ref[4];
169     for (i=0; i<4; i++)
170     {
171         dis[i]=distance_pointpolygonholes(&q[i], p, &ref[i]);
172     }
173
174     if( polygonholes_polygonin(p, &rec)
175         &&
176         (line_equal(&ref[0], &ref[1]) &&
177          line_equal(&ref[1], &ref[2]) &&
178          line_equal(&ref[2], &ref[3]))
179     ) // OK
180     {
181         if (line_ispoint(&ref[0])) // Si es un punto entonces se utiliza la formula
182         {
183             double a, b, c, d, h, k;
184             c=minx;
185             d=maxx;
186             a=miny;
187             b=maxy;
188             h=ref[0].v1.x;
189             k=ref[0].v1.y;
190             /*!\bug
191             Esta funcion para calcular el volument de un rectangulo que intersecta
192             cono tiene valores indeterminados en algunos segmentos del problema, es
193             posible que este error aparesca solo en algunos casos, pero hay que exa
194             mas la funcion.
195             */
196             vol = (2*a*c*sqrt(pow(-c + h, 2) + pow(a - k, 2))

```



```

201         - 2*a*h*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2))
202         - 2*a*d*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2))
203         + 2*a*h*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2))
204         - 2*b*c*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2))
205         + 2*b*h*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2))
206         + 2*b*d*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2))
207         - 2*b*h*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2))
208         - 2*c*k*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2))
209         + 2*h*k*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2))
210         + 2*d*k*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2))
211         - 2*h*k*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2))
212         + 2*c*k*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2))
213         - 2*h*k*sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2))
214         - 2*d*k*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2))
215         + 2*h*k*sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2))
216         - pow(a,3)*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)))
217         + 3*pow(a,2)*k*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)))
218         - 3*a*pow(k,2)*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)))
219         + pow(k,3)*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)))
220         + pow(a,3)*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)))
221         - 3*pow(a,2)*k*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)))
222         + 3*a*pow(k,2)*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)))
223         - pow(k,3)*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)))
224         + pow(b,3)*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)))
225         - 3*pow(b,2)*k*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)))
226         + 3*b*pow(k,2)*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)))
227         - pow(k,3)*log(-c + h + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)))
228         - pow(b,3)*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)))
229         + 3*pow(b,2)*k*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)))
230         - 3*b*pow(k,2)*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)))
231         + pow(k,3)*log(-d + h + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)))
232         + pow(c,3)*log(a + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
233         - 3*pow(c,2)*h*log(a + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
234         + 3*c*pow(h,2)*log(a + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
235         - pow(h,3)*log(a + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
236         - pow(d,3)*log(a + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
237         + 3*pow(d,2)*h*log(a + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
238         - 3*d*pow(h,2)*log(a + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
239         + pow(h,3)*log(a + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(a - k,2)) - k)
240         - pow(c,3)*log(b + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
241         + 3*pow(c,2)*h*log(b + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
242         - 3*c*pow(h,2)*log(b + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
243         + pow(h,3)*log(b + sqrt(pow(-c + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
244         - pow(d,3)*log(b + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
245         - 3*pow(d,2)*h*log(b + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
246         + 3*d*pow(h,2)*log(b + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)) - k)
247         - pow(h,3)*log(b + sqrt(pow(-d + h,2) + pow(b - k,2)) - k))/6;
248 #if graphics
249
250         draw_rect(minx, miny, maxx, maxy,0,128,0);
251 #endif
252     }
253 }
254 else // Si es una linea se utiliza la formula de la cuna
255 {
256     vol = (dis[0]+dis[1]+dis[2]+dis[3])/4.0 * da;
257 #if graphics

```

```

258
259         draw_rect(minx, miny, maxx, maxy,0,0,128);
260 #endif
261
262     }
263 }
264 else
265 {
266     if (!(
267         polygonholes_pointinhole(p, &q[0]) &&
268         polygonholes_pointinhole(p, &q[1]) &&
269         polygonholes_pointinhole(p, &q[2]) &&
270         polygonholes_pointinhole(p, &q[3])
271     )) // el poligono esta dentro de p pero no en un hueco
272     {
273         //Opcion de corte 1
274         /*
275             vol+= polygonholes_volumen_box(p, minx, miny, (minx+maxx)/2.0, miny, maxx, maxy);
276             vol+= polygonholes_volumen_box(p, (minx+maxx)/2.0, miny, maxx, maxy, minx, miny);
277             vol+= polygonholes_volumen_box(p, minx, (miny+maxy)/2.0, maxx, maxy, minx, miny);
278             vol+= polygonholes_volumen_box(p, (minx+maxx)/2.0, (miny+maxy)/2.0, maxx, maxy);
279         */
280
281         if (maxx-minx > maxy-miny)
282         {
283             vol+= polygonholes_volumen_box(p, minx, miny, (minx+maxx)/2.0, miny, maxx, maxy);
284             vol+= polygonholes_volumen_box(p, (minx+maxx)/2.0, miny, maxx, maxy, minx, miny);
285         }
286         else
287         {
288             vol+= polygonholes_volumen_box(p, minx, miny, maxx, (miny+maxy)/2.0, maxx, maxy);
289             vol+= polygonholes_volumen_box(p, minx, (miny+maxy)/2.0, maxx, maxy, minx, miny);
290         }
291     }
292 }
293 #if graphics
294     else
295     {
296         draw_rect(minx, miny, maxx, maxy,0,0,255);
297     }
298 #endif
299
300     }
301 }
302 if (isnan(vol))
303 {
304 #if graphics
305     draw_rect(minx, miny, maxx, maxy,255,0,0);
306 #endif
307
308     fprintf(stderr,"Error: (%f, %f) (%f, %f)\n",minx,miny,maxx,maxy);
309     vol=0;
310 }
311 return vol;
312 }
313
314 float minx, miny, maxx, maxy;

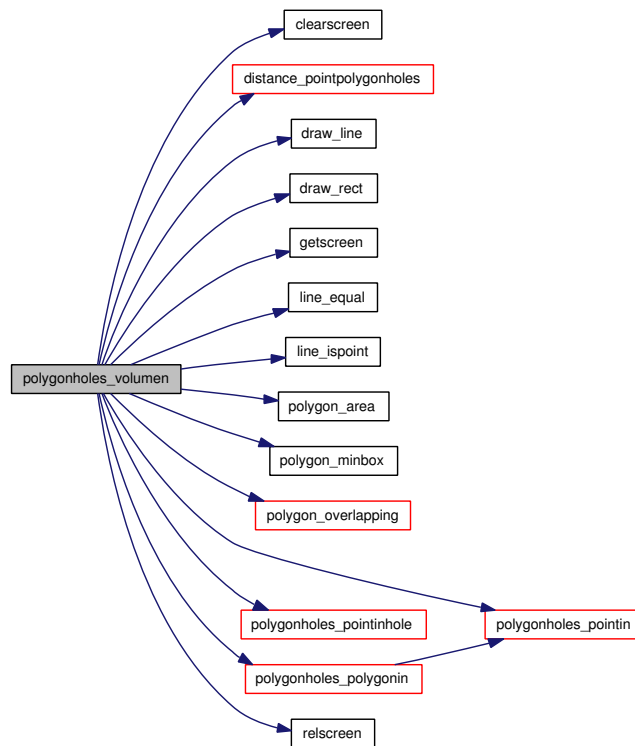
```

```

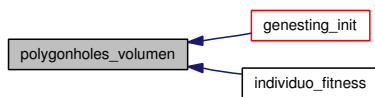
315     polygon_minbox(p->p, &minx, &miny, &maxx, &maxy);
316
317 #if graphics
318     getscreen();
319     clearsreen();
320     draw_polygon(p->p);
321
322     {
323         int j;
324         for (j=0; j<p->nholes; j++)
325         {
326             draw_polygon(&(p->h[j]));
327         }
328     }
329     relsreen();
330 #endif
331
332     return polygonholes_volumen_box(p,minx,miny,maxx,maxy);
333 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.3. Genetico

6.3.1. Descripción detallada

Dentro del modulo genetico encontraremos una implementacion de heurísticas de algoritmos geneticos y evolutivos que seleccionara la solucion.

Archivos

- archivo [genesting.h](#)
- archivo [individuo.h](#)
- archivo [population.h](#)
- archivo [genesting.c](#)
- archivo [individuo.c](#)
- archivo [population.c](#)

Clases

- struct [_genesting](#)
- struct [_posicion](#)
- struct [_individuo](#)
- struct [_population](#)

Tipos definidos

- typedef [_genesting](#) [genesting](#)
- typedef [_posicion](#) [posicion](#)
- typedef [_individuo](#) [individuo](#)
- typedef [_population](#) [population](#)

Funciones

- [genesting](#) * [leer_archivo](#) (char *arc_name)
- void [genesting_init](#) ([genesting](#) *g)
- void [genesting_show](#) ([genesting](#) *g)
- float [individuo_fitness](#) ([individuo](#) *ind)
- void [individuo_create](#) ([genesting](#) *g, [individuo](#) *ind)
- void [individuo_mutate](#) ([individuo](#) *ind)
- void [individuo_procreate](#) ([individuo](#) *p, [individuo](#) *m, [individuo](#) *ind)
- bool [individuo_validate](#) ([individuo](#) *ind)
- int [comparar_individuos](#) ([individuo](#) *ind1, [individuo](#) *ind2)

- void `population_create` (`population` *p, `genesting` *g, int n)
- void `population_evaluate` (`population` *p)
- void `population_generation` (`population` *p)

6.3.2. Documentación de los tipos definidos

6.3.2.1. typedef struct `_genesting` `genesting`

Definición en la línea 25 del archivo `genesting.h`.

6.3.2.2. typedef struct `_individuo` `individuo`

Definición en la línea 19 del archivo `individuo.h`.

6.3.2.3. typedef struct `_population` `population`

Definición en la línea 21 del archivo `population.h`.

6.3.2.4. typedef struct `_posicion` `posicion`

Definición en la línea 17 del archivo `individuo.h`.

6.3.3. Documentación de las funciones

6.3.3.1. int `comparar_individuos` (`individuo` * *ind1*, `individuo` * *ind2*)

Compara entre los dos individuos cual es mejor segun su fitness

Definición en la línea 275 del archivo `individuo.c`.

```
276 {  
277     return ((int) (((ind1->fitness)-(ind2->fitness))*10000.0));  
278 }
```

6.3.3.2. void `genesting_init` (`genesting` * *g*)

Realiza unas correcciones iniciales al archivo de entrada y calcula los valores fijos del problema, como el area maxima y volumen maximo que se dan cuando generamos una solucion vacia.

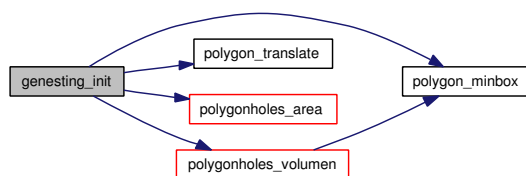
Definición en la línea 87 del archivo `genesting.c`.

```

88 {
89     int i;
90     float minx, miny, maxx, maxy;
91     polygon_holes p;
92
93     polygon_minbox(&(g->plantilla), &minx, &miny, &maxx, &maxy);
94
95     polygon_translate(&(g->plantilla), -minx, -miny);
96
97     for (i=0;i<g->nhuecos;i++)
98     {
99         polygon_translate(&(g->huecos[i]), -minx, -miny);
100     }
101
102     for (i=0;i<g->npatrones;i++)
103     {
104         polygon_minbox(&(g->patrones[i]), &minx, &miny, &maxx, &maxy);
105         polygon_translate(&(g->patrones[i]), -minx, -miny);
106     }
107
108     p.nholes = g->nhuecos;
109     p.p = &(g->plantilla);
110     p.h = g->huecos;
111
112     g->area = polygonholes_area(&p);
113
114     g->volumen = polygonholes_volumen(&p);
115 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.3.3.3. void genesting_show (genesting * g)

Muestra la informacion del programa

Parámetros:

← *g* Genesting

Definición en la línea 121 del archivo genesting.c.

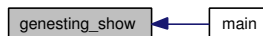
```

122 {
123     int i;
124
125     printf("Mostrando informacion de genesting\n");
126     printf("Plantilla:\n");
127     printf("  Vertices: %i\n",g->plantilla.nvertices);
128     printf("  Area: %f\n",polygon_area(&(g->plantilla)));
129
130     printf("Huecos: %i\n",g->nhuecos);
131     for (i=0;i<g->nhuecos;i++)
132     {
133         printf("  Hueco %i:\n",i+1);
134         printf("    Vertices: %i\n",g->huecos[i].nvertices);
135         printf("    Area: %f\n",polygon_area(&(g->huecos[i])));
136     }
137
138     printf("Area Util: %f\n",g->area);
139     printf("Volumen Util: %f\n",g->volumen);
140
141     printf("Patrones: %i\n",g->npatrones);
142     for (i=0;i<g->npatrones;i++)
143     {
144         printf("  Patrones %i:\n",i+1);
145         printf("    Vertices: %i\n",g->patrones[i].nvertices);
146         printf("    Area: %f\n",polygon_area(&(g->patrones[i])));
147     }
148 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.3.3.4. void individuo_create (*genesting* * *g*, *individuo* * *ind*)

Esta funcion crea un individuo de configuracion aleatoria.

El individuo con el ambiente definido en el objeto genesting y en una posicion aleatoria entre el rectangulo creado por la plantilla, Ademas se selecciona solo un patron que

conforma inicialmente el individuo, es posible que la configuracion obtenido genere un individuo no valido, pero esto debera ser verificado posteriormente por el algoritmo genetico.

Parámetros:

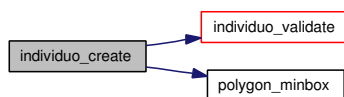
- ← **g** Obtiene el contexto del individuo
- **ind** Una direccion de memoria donde esta el individuo

Definición en la línea 91 del archivo individuo.c.

```

92 {
93     float maxx,maxy,minx,miny;
94
95     ind->ambiente = g;
96     ind->ngenes = 1;
97     ind->posgen = (posicion*) malloc (sizeof(posicion));
98     polygon_minbox(&(g->plantilla), &minx, &miny, &maxx, &maxy);
99
100     do{
101         ind->posgen->x = (rand()%(int)(maxx-minx))+minx;
102         ind->posgen->y = (rand()%(int)(maxy-miny))+miny;
103         ind->posgen->t = (rand()%628)/100.0;
104         ind->posgen->id= rand()%g->npatrones;
105     } while (!individuo_validate(ind));
106 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.3.3.5. float individuo_fitness (**individuo** * **ind**)

Tareas Pendientes

No es necesario recalcular el fitness de un individuo si este no ha cambiado

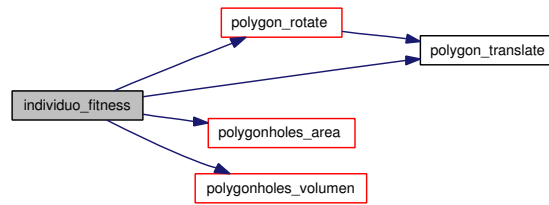
Definición en la línea 26 del archivo individuo.c.

```

27 {
28     int i,j,cont;
29
30     polygon_holes temp;
31
32     temp.p = &(ind->ambiente->plantilla);
33
34     temp.h = (polygon*) malloc(sizeof(polygon)*(ind->ngenes+ind->ambiente->nhuecos));
35
36     temp.nholes = ind->ngenes+ind->ambiente->nhuecos;
37
38     for (i=0,cont=0;i<ind->ambiente->nhuecos;i++)
39     {
40         temp.h[cont].nvertices = ind->ambiente->huecos[i].nvertices;
41         temp.h[cont].v=(point*) malloc(sizeof(point)*temp.h[i].nvertices);
42
43         for (j=0;j<temp.h[cont].nvertices;j++)
44         {
45             temp.h[cont].v[j].x=ind->ambiente->huecos[i].v[j].x;
46             temp.h[cont].v[j].y=ind->ambiente->huecos[i].v[j].y;
47         }
48         cont++;
49     }
50     for (i=0;i<ind->ngenes;i++)
51     {
52         temp.h[cont].nvertices = ind->ambiente->patrones[ind->posgen[i].id].nvertices;
53         temp.h[cont].v = (point*) malloc(sizeof(point)*temp.h[cont].nvertices);
54         for (j=0;j<temp.h[cont].nvertices;j++)
55         {
56             temp.h[cont].v[j].x=ind->ambiente->patrones[ind->posgen[i].id].v[j].x;
57             temp.h[cont].v[j].y=ind->ambiente->patrones[ind->posgen[i].id].v[j].y;
58         }
59         polygon_rotate(&(temp.h[cont]),ind->posgen[i].t);
60         polygon_translate(&(temp.h[cont]),ind->posgen[i].x, ind->posgen[i].y);
61         cont++;
62     }
63
64     ind->fitness = polygonholes_volumen(&temp)/(ind->ambiente->volumen);
65
66     ind->areautil = polygonholes_area(&temp);
67
68     for (i=0;i<temp.nholes;i++)
69     {
70         free(temp.h[i].v);
71     }
72     free (temp.h);
73
74     return (ind->fitness);
75 }

```

Gráfico de llamadas para esta función:



6.3.3.6. void individuo_mutate (**individuo** * *ind*)

Esta funcion modifica un individuo aleatoriamente.

Parámetros:

↔ *ind* Individuo

Definición en la línea 113 del archivo individuo.c.

```

114 {
115     int i;
116     for (i=0; i<ind->ngenex; i++) {
117         ind->posgen[i].x += (rand()%4)-2;
118         ind->posgen[i].y += (rand()%4)-2;
119         ind->posgen[i].t += ((rand()%100)-50)/100.0;
120     }
121 };
  
```

6.3.3.7. void individuo_procreate (**individuo** * *p*, **individuo** * *m*, **individuo** * *ind*)

Esta funcion crea un nuevo individuo partiendo de los individuos padres. La mezcla se hace de la siguiente manera, se toman los patrones del padre y luego los patrones de la madre si ya no estan ya colocados, si hay patrones comunes de forma cuasi aleatoria se escoge cual de las posiciones del patron es heredada.

Parámetros:

← *p* Individuo padre

← *m* Individuo madre

→ *ind* Nuevo individuo

Definición en la línea 121 del archivo individuo.c.

6.3.3.8. `bool individuo_validate (individuo * ind)`

Esta funcion identifica si un individuo es una solucion validad, esto es verdadero si se cumplen las siguientes condiciones:

- No se repite ningun patron dentro de la solucion
- Todos los patrones estan dentro de la plantilla
- Ningun patron se solapa con la plantilla, huecos u otro patron En caso contrario el individuo no es valido.

Parámetros:

← *ind* Individuo a validar

Devuelve:

Verdadero si es un individuo valido, falso en caso contrario.

Definición en la línea 190 del archivo individuo.c.

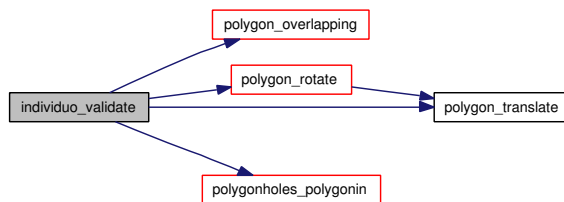
```

191 {
192     bool valido = true;
193     int i,j;
194     polygon_holes ph;
195     polygon *pat;
196
197     for (i=0;i<ind->ngenex-1 && valido;i++)
198     {
199         for (j=i+1;j<ind->ngenex && valido;j++)
200         {
201             if (ind->posgen[i].id == ind->posgen[j].id)
202                 valido = false;
203         }
204     }
205
206     ph.p = &(ind->ambiente->plantilla);
207     ph.nholes = ind->ambiente->nhuecos;
208     ph.h = (polygon*) malloc(sizeof(polygon)*ph.nholes);
209
210     for (i=0;i<ph.nholes;i++)
211     {
212         ph.h[i].nvertices = ind->ambiente->huecos[i].nvertices;
213         ph.h[i].v=(point*) malloc(sizeof(point)*ph.h[i].nvertices);
214
215         for (j=0;j<ph.h[i].nvertices;j++)
216         {
217             ph.h[i].v[j].x=ind->ambiente->huecos[i].v[j].x;
218             ph.h[i].v[j].y=ind->ambiente->huecos[i].v[j].y;
219         }
220     }
221
222     pat = (polygon*) malloc(sizeof(polygon)*ind->ngenex);

```

```
223
224     for (i=0;i<ind->ngenes;i++)
225     {
226         pat[i].nvertices = ind->ambiente->patrones[ind->posgen[i].id].nvertices;
227         pat[i].v = (point*) malloc(sizeof(point)*pat[i].nvertices);
228         for (j=0;j<pat[i].nvertices;j++)
229         {
230             pat[i].v[j].x=ind->ambiente->patrones[ind->posgen[i].id].v[j].x;
231             pat[i].v[j].y=ind->ambiente->patrones[ind->posgen[i].id].v[j].y;
232         }
233         polygon_rotate(&(pat[i]),ind->posgen[i].t);
234         polygon_translate(&(pat[i]),ind->posgen[i].x, ind->posgen[i].y);
235     }
236
237     for (i=0;i<ind->ngenes && valido;i++)
238     {
239         if(!polygonholes_polygonin(&ph, &(pat[i])))
240         {
241             valido=false;
242         }
243     }
244
245     for (i=0;i<ind->ngenes-1 && valido;i++)
246     {
247         for (j=i+1;j<ind->ngenes && valido;j++)
248         {
249             if (polygon_overlapping(&(pat[i]),&(pat[j])))
250             {
251                 valido=false;
252             }
253         }
254     }
255
256     for (i=0;i<ind->ngenes;i++)
257     {
258         free(pat[i].v);
259     }
260     free(pat);
261
262     for (i=0;i<ph.nholes;i++)
263     {
264         free(ph.h[i].v);
265     }
266     free(ph.h);
267
268     return valido;
269 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.3.3.9. **genesting** * leer_archivo (char * arc_name)

Tareas Pendientes

Documentar como es la estructura leida por el programa.

Definición en la línea 25 del archivo genesting.c.

```

26 {
27     FILE* arc;
28     genesting *g;
29     int npoly;
30     int i, j;
31
32     g=(genesting*) malloc (sizeof(genesting));
33
34     arc=fopen(arc_name,"r");
35
36     if(arc==NULL){
37         fprintf(stderr,"No se pudo abrir el archivo\n");
38         exit(1);
39     }
40
41     fscanf(arc,"%i",&npoly);
42
43     g->nhuecos =0;
44     g->npatrones =0;
45
46     g->huecos=(polygon*) malloc(sizeof(polygon)*npoly-1);
47     g->patrones=(polygon*) malloc(sizeof(polygon)*npoly-1);
48
49     for (i=0;i<npoly;i++)
50     {
51         int nvert, tipo;
52
53         polygon *p=NULL;

```

```

54     fscanf(arc, "%i %i", &nvert, &tipo);
55     switch(tipo)
56     {
57         case 1:
58             p=&(g->plantilla);
59             break;
60         case 2:
61             p=&(g->patrones[g->npatrones++]);
62             break;
63         case 3:
64             p=&(g->huecos[g->nhuecos++]);
65             break;
66     }
67     p->nvertices = nvert;
68     p->v=(point*) malloc(sizeof(point)*nvert);
69     for (j=0; j<nvert; j++)
70     {
71         fscanf(arc, "%f %f", &(p->v[j].x), &(p->v[j].y));
72     }
73 }
74 g->huecos=(polygon*) realloc(g->huecos, sizeof(polygon)*g->nhuecos);
75 g->patrones=(polygon*) realloc(g->patrones, sizeof(polygon)*g->npatrones);
76
77 fclose(arc);
78
79 return g;
80 }

```

Here is the caller graph for this function:



6.3.3.10. void population_create (population *p, genesting *g, int n)

Esta funcion crea una poblacion inicial de soluciones.

Parámetros:

- **p** Poblacion
- ← **g** Genesting
- ← **n** Numero de elementos de la poblacion

Definición en la línea 23 del archivo population.c.

```

23                                     {
24     int i;
25     p->ambiente=g;
26     p->nindividuos=n;

```

```

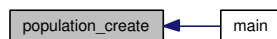
27     p->individuos = (individuo*) malloc(sizeof(individuo)*p->nindividuos);
28
29     for (i=0;i<p->nindividuos;i++){
30         individuo_create(p->ambiente, &(p->individuos[i]));
31     }
32 };

```

Gráfico de llamadas para esta función:



Here is the caller graph for this function:



6.3.3.11. void population_evaluate (**population** * *p*)

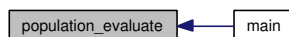
Evalua una poblacion, para esto calcula todos los fitness, y ordena los individuos segun su fitness

Parámetros:

↔ *p* Poblacion

Definición en la línea 32 del archivo population.c.

Here is the caller graph for this function:



6.3.3.12. void population_generation (**population** * *p*)

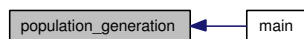
Crea una nueva poblacion, dividiendo la existente en tres grupos, dejando el primer grupo intacto, el segundo lo muta, y el tercero es un cruce de los 2 primeros

Parámetros:

↔ *p* Poblacion

Definición en la línea 47 del archivo population.c.

Here is the caller graph for this function:



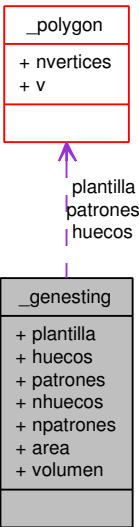
Capítulo 7

Genesting Documentación de clases

7.1. Referencia de la Estructura _genesting

```
#include <genesting.h>
```

Diagrama de colaboración para _genesting:



7.1.1. Descripción detallada

Definición en la línea 14 del archivo genesting.h.

Atributos públicos

- `polygon` `plantilla`
- `polygon` * `huecos`
- `polygon` * `patrones`
- `unsigned int` `nhuecos`
- `unsigned int` `npatrones`
- `float` `area`
- `float` `volumen`

7.1.2. Documentación de los datos miembro

7.1.2.1. `float _genesting::area`

Definición en la línea 21 del archivo genesting.h.

7.1.2.2. `polygon* _genesting::huecos`

Definición en la línea 17 del archivo genesting.h.

7.1.2.3. `unsigned int _genesting::nhuecos`

Definición en la línea 19 del archivo genesting.h.

7.1.2.4. `unsigned int _genesting::npatrones`

Definición en la línea 20 del archivo genesting.h.

7.1.2.5. `polygon* _genesting::patrones`

Definición en la línea 18 del archivo genesting.h.

7.1.2.6. `polygon _genesting::plantilla`

Definición en la línea 16 del archivo genesting.h.

7.1.2.7. `float _genesting::volumen`

Definición en la línea 22 del archivo `genesting.h`.

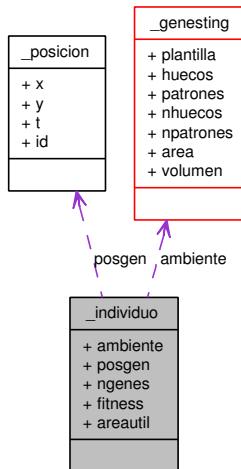
La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- [genesting.h](#)

7.2. Referencia de la Estructura `_individuo`

```
#include <individuo.h>
```

Diagrama de colaboración para `_individuo`:



7.2.1. Descripción detallada

Definición en la línea 29 del archivo `individuo.h`.

Atributos públicos

- `genesting * ambiente`
- `posicion * posgen`
- `unsigned int ngenes`
- `float fitness`
- `float areautil`

7.2.2. Documentación de los datos miembro

7.2.2.1. `genesting* _individuo::ambiente`

Definición en la línea 31 del archivo `individuo.h`.

7.2.2.2. `float _individuo::areautil`

Definición en la línea 36 del archivo `individuo.h`.

7.2.2.3. `float _individuo::fitness`

Definición en la línea 35 del archivo `individuo.h`.

7.2.2.4. `unsigned int _individuo::ngenes`

Definición en la línea 34 del archivo `individuo.h`.

7.2.2.5. `posicion* _individuo::posgen`

Definición en la línea 32 del archivo `individuo.h`.

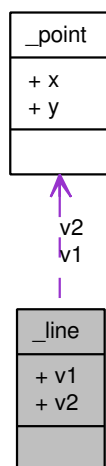
La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- `individuo.h`

7.3. Referencia de la Estructura `_line`

```
#include <line.h>
```

Diagrama de colaboración para `_line`:



7.3.1. Descripción detallada

Definición en la línea 16 del archivo `line.h`.

Atributos públicos

- `point v1`
- `point v2`

7.3.2. Documentación de los datos miembro

7.3.2.1. `point _line::v1`

Definición en la línea 18 del archivo `line.h`.

7.3.2.2. `point _line::v2`

Definición en la línea 18 del archivo `line.h`.

La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- [line.h](#)

7.4. Referencia de la Estructura `_point`

```
#include <point.h>
```

7.4.1. Descripción detallada

Definición en la línea 12 del archivo `point.h`.

Atributos públicos

- `float x`
- `float y`

7.4.2. Documentación de los datos miembro

7.4.2.1. `float _point::x`

Definición en la línea 14 del archivo `point.h`.

7.4.2.2. `float _point::y`

Definición en la línea 15 del archivo `point.h`.

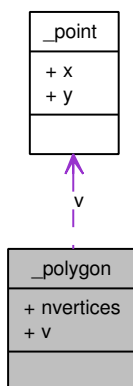
La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- `point.h`

7.5. Referencia de la Estructura `_polygon`

```
#include <polygon.h>
```

Diagrama de colaboración para `_polygon`:



7.5.1. Descripción detallada

Definición en la línea 18 del archivo `polygon.h`.

Atributos públicos

- unsigned int `nvertices`
- `point * v`

7.5.2. Documentación de los datos miembro

7.5.2.1. unsigned int `_polygon::nvertices`

Definición en la línea 20 del archivo `polygon.h`.

7.5.2.2. `point* _polygon::v`

Definición en la línea 21 del archivo `polygon.h`.

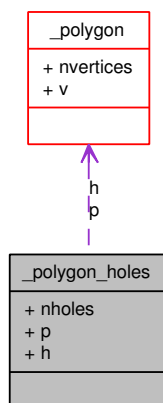
La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- `polygon.h`

7.6. Referencia de la Estructura `_polygon_holes`

```
#include <polygon_holes.h>
```

Diagrama de colaboración para `_polygon_holes`:



7.6.1. Descripción detallada

Definición en la línea 17 del archivo `polygon_holes.h`.

Atributos públicos

- unsigned int `nholes`
- `polygon *` `p`
- `polygon *` `h`

7.6.2. Documentación de los datos miembro

7.6.2.1. `polygon* _polygon_holes::h`

Definición en la línea 21 del archivo `polygon_holes.h`.

7.6.2.2. unsigned int `_polygon_holes::nholes`

Definición en la línea 19 del archivo `polygon_holes.h`.

7.6.2.3. `polygon* _polygon_holes::p`

Definición en la línea 20 del archivo `polygon_holes.h`.

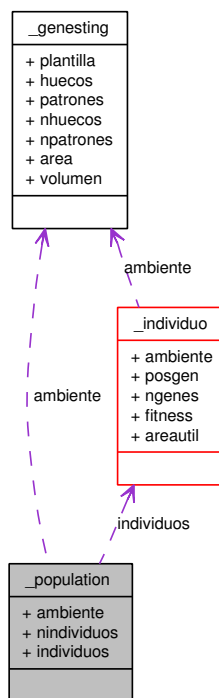
La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- `polygon_holes.h`

7.7. Referencia de la Estructura `_population`

```
#include <population.h>
```

Diagrama de colaboración para `_population`:



7.7.1. Descripción detallada

Definición en la línea 15 del archivo `population.h`.

Atributos públicos

- `genesting` * `ambiente`
- `int` `nindividuos`
- `individuo` * `individuos`

7.7.2. Documentación de los datos miembro

7.7.2.1. `genesting* _population::ambiente`

Definición en la línea 16 del archivo `population.h`.

7.7.2.2. `individuo* _population::individuos`

Definición en la línea 18 del archivo `population.h`.

7.7.2.3. `int _population::nindividuos`

Definición en la línea 17 del archivo `population.h`.

La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- `population.h`

7.8. Referencia de la Estructura `_posicion`

```
#include <individuo.h>
```

7.8.1. Descripción detallada

Definición en la línea 21 del archivo `individuo.h`.

Atributos públicos

- `float x`
- `float y`
- `float t`
- `unsigned int id`

7.8.2. Documentación de los datos miembro

7.8.2.1. `unsigned int _posicion::id`

Definición en la línea 26 del archivo `individuo.h`.

7.8.2.2. `float _posicion::t`

Definición en la línea 25 del archivo `individuo.h`.

7.8.2.3. `float _posicion::x`

Definición en la línea 23 del archivo `individuo.h`.

7.8.2.4. `float _posicion::y`

Definición en la línea 24 del archivo `individuo.h`.

La documentación para esta estructura fué generada a partir del siguiente archivo:

- `individuo.h`

Capítulo 8

Genesting Documentación de archivos

8.1. Referencia del Archivo distance.c

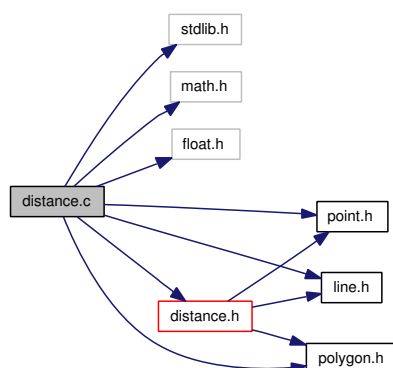
8.1.1. Descripción detallada

En este archivo se definen las diferentes funciones para encontrar la distancia entre varios objetos.

Definición en el archivo [distance.c](#).

```
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <float.h>
#include "distance.h"
#include "point.h"
#include "line.h"
#include "polygon.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para distance.c:



Funciones

- float [distance_pointpoint](#) ([point](#) *a, [point](#) *b)
- float [distance_pointline](#) ([point](#) *f, [line](#) *l, int *seg)
- float [distance_pointpolygon](#) ([point](#) *f, [polygon](#) *p, [line](#) *ref)
- float [distance_pointpolygonholes](#) ([point](#) *f, [polygon_holes](#) *p, [line](#) *ref)

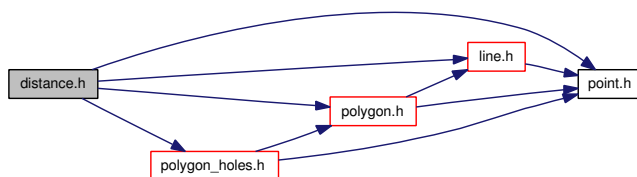
8.2. Referencia del Archivo distance.h

8.2.1. Descripción detallada

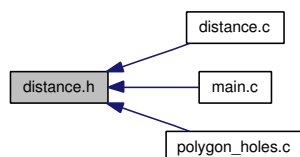
Definición en el archivo [distance.h](#).

```
#include "point.h"  
#include "line.h"  
#include "polygon.h"  
#include "polygon_holes.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para distance.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Funciones

- float [distance_pointpoint](#) ([point](#) *a, [point](#) *b)
- float [distance_pointline](#) ([point](#) *f, [line](#) *l, int *seg)
- float [distance_pointpolygon](#) ([point](#) *f, [polygon](#) *p, [line](#) *ref)
- float [distance_pointpolygonholes](#) ([point](#) *f, [polygon_holes](#) *p, [line](#) *ref)

8.3. Referencia del Archivo genesting.c

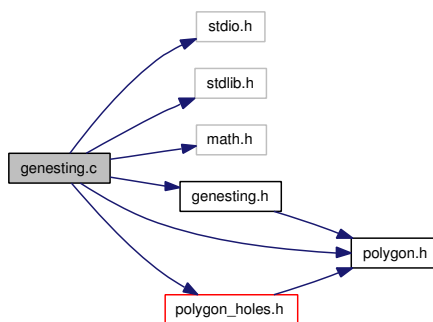
8.3.1. Descripción detallada

Aquí están las estructuras principales del programa la estructura es muy sencilla

Definición en el archivo [genesting.c](#).

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include "genesting.h"
#include "polygon.h"
#include "polygon_holes.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para genesting.c:



Funciones

- `genesting * leer_archivo (char *arc_name)`
- `void genesting_init (genesting *g)`
- `void genesting_show (genesting *g)`

8.4. Referencia del Archivo genesting.h

8.4.1. Descripción detallada

Declaraciones del Objeto Genesting

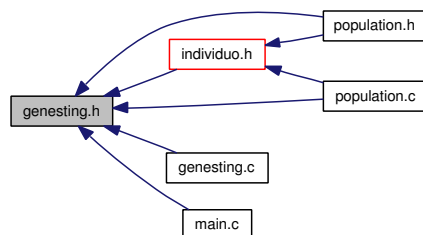
Definición en el archivo [genesting.h](#).

```
#include "polygon.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para genesting.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- [struct _genesting](#)

Tipos definidos

- [typedef _genesting genesting](#)

Funciones

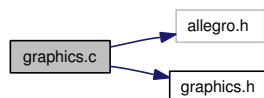
- [genesting * leer_archivo](#) (char *arc_name)
- void [genesting_init](#) (genesting *g)
- void [genesting_show](#) (genesting *g)

8.5. Referencia del Archivo graphics.c

```
#include <allegro.h>
```

```
#include "graphics.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para graphics.c:



Funciones

- void [init_graphics](#) ()
- void [draw_rect](#) (float minx, float miny, float maxx, float maxy, int r, int g, int b)
- void [draw_line](#) (float x1, float y1, float x2, float y2)
- void [getscreen](#) ()
- void [relscreen](#) ()
- void [clearscreen](#) ()

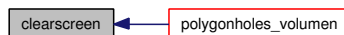
8.5.1. Documentación de las funciones

8.5.1.1. void clearscreen ()

Definición en la línea 52 del archivo graphics.c.

```
52 {  
53 #if graphics  
54 clear_bitmap(screen);  
55 #endif  
56 }
```

Here is the caller graph for this function:

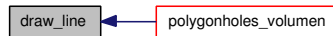


8.5.1.2. void draw_line (float x1, float y1, float x2, float y2)

Definición en la línea 34 del archivo graphics.c.

```
34                                     {
35 #if graphics
36     line(screen, (int)x1, (int)y1, (int)x2, (int)y2, makecol(255, 0, 0));
37 #endif
38 }
```

Here is the caller graph for this function:

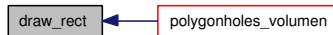


8.5.1.3. void draw_rect (float *minx*, float *miny*, float *maxx*, float *maxy*, int *r*, int *g*, int *b*)

Definición en la línea 28 del archivo graphics.c.

```
28                                     {
29 #if graphics
30 //     rect(screen, (int)minx, (int)miny, (int) maxx, (int) maxy, makecol(r,g,b));
31 #endif
32 }
```

Here is the caller graph for this function:

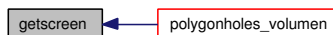


8.5.1.4. void getscreen ()

Definición en la línea 40 del archivo graphics.c.

```
40                                     {
41 #if graphics
42     acquire_screen();
43 #endif
44 }
```

Here is the caller graph for this function:



8.5.1.5. void init_graphics ()

Definición en la línea 6 del archivo graphics.c.

```
7 {
8 #if graphics
9     int depth, res;
10     allegro_init();
11     depth = desktop_color_depth();
12     if (depth == 0)
13         depth = 32;
14     set_color_depth(depth);
15     res = set_gfx_mode(GFX_AUTODETECT_WINDOWED, 640, 480, 0, 0);
16     if (res != 0)
17     {
18         allegro_message(allegro_error);
19         exit(-1);
20     }
21
22     install_timer();
23     //install_keyboard();
24     //install_mouse();
25 #endif
26 }
```

Here is the caller graph for this function:

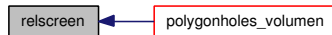


8.5.1.6. void relscreen ()

Definición en la línea 46 del archivo graphics.c.

```
46 {
47 #if graphics
48     release_screen();
49 #endif
50 }
```

Here is the caller graph for this function:

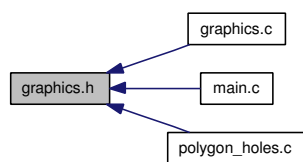


8.6. Referencia del Archivo graphics.h

8.6.1. Descripción detallada

Definición en el archivo [graphics.h](#).

Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Definiciones

- #define [graphics](#) 0
- #define [DELTA](#) 10

8.6.2. Documentación de las definiciones

8.6.2.1. #define DELTA 10

Definición en la línea 8 del archivo graphics.h.

8.6.2.2. #define graphics 0

Definición en la línea 6 del archivo graphics.h.

8.7. Referencia del Archivo individuo.c

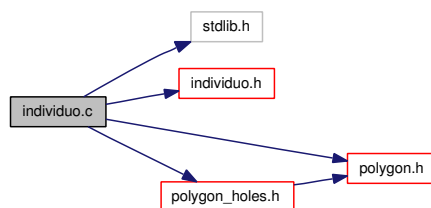
8.7.1. Descripción detallada

Aquí están las estructuras principales del programa la estructura es muy sencilla

Definición en el archivo [individuo.c](#).

```
#include <stdlib.h>
#include "individuo.h"
#include "polygon.h"
#include "polygon_holes.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para individuo.c:



Funciones

- float [individuo_fitness](#) ([individuo](#) *ind)
- void [individuo_create](#) ([genesting](#) *g, [individuo](#) *ind)
- void [individuo_mutate](#) ([individuo](#) *ind)
- void [individuo_procreate](#) ([individuo](#) *p, [individuo](#) *m, [individuo](#) *ind)
- bool [individuo_validate](#) ([individuo](#) *ind)
- int [comparar_individuos](#) ([individuo](#) *ind1, [individuo](#) *ind2)

8.8. Referencia del Archivo individuo.h

8.8.1. Descripción detallada

Declaraciones del Objeto Individuo

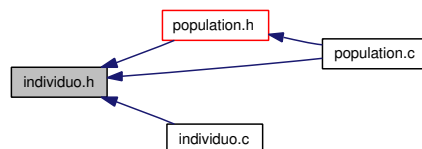
Definición en el archivo [individuo.h](#).

```
#include "genesting.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para individuo.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- struct [_posicion](#)
- struct [_individuo](#)

Tipos definidos

- typedef [_posicion](#) posicion
- typedef [_individuo](#) individuo

Funciones

- float [individuo_fitness](#) (individuo *ind)
- void [individuo_create](#) (genesting *g, individuo *ind)
- void [individuo_mutate](#) (individuo *ind)
- void [individuo_procreate](#) (individuo *p, individuo *m, individuo *ind)
- bool [individuo_validate](#) (individuo *ind)
- int [comparar_individuos](#) (individuo *ind1, individuo *ind2)

8.9. Referencia del Archivo line.c

8.9.1. Descripción detallada

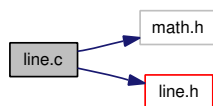
Este archivo define las funciones que operan sobre el objeto segmento de linea

Definición en el archivo [line.c](#).

```
#include <math.h>
```

```
#include "line.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para line.c:



Funciones

- bool [line_intersection](#) ([line](#) *l1, [line](#) *l2)
- bool [line_equal](#) ([line](#) *l1, [line](#) *l2)
- bool [line_ispoint](#) ([line](#) *l1)

8.10. Referencia del Archivo line.h

8.10.1. Descripción detallada

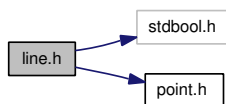
Declaraciones del Objeto Segmento de Línea

Definición en el archivo [line.h](#).

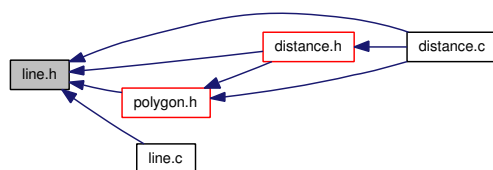
```
#include <stdbool.h>
```

```
#include "point.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para line.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- struct [_line](#)

Tipos definidos

- typedef [_line](#) line

Funciones

- bool [line_intersection](#) (line *l1, line *l2)
- bool [line_equal](#) (line *l1, line *l2)
- bool [line_ispoint](#) (line *l1)

8.11. Referencia del Archivo main.c

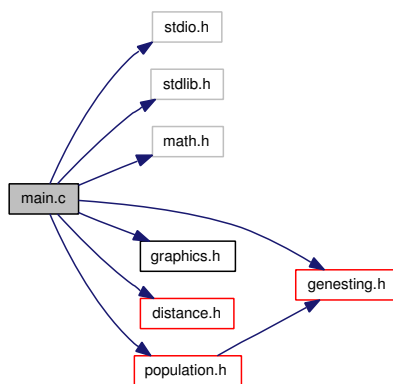
8.11.1. Descripción detallada

Programa principal, usa y prueba la libreria genesting.

Definición en el archivo [main.c](#).

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include "genesting.h"
#include "graphics.h"
#include "distance.h"
#include "population.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para main.c:



Funciones

- `int main (int argc, char **argv)`

8.11.2. Documentación de las funciones

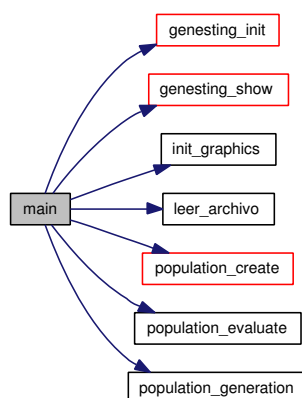
8.11.2.1. `int main (int argc, char ** argv)`

Definición en la línea 82 del archivo main.c.

```
83 {
84     genesting *g;
85     population *p;
86
87     #if graphics
88
89     init_graphics();
90 #endif
91
92     if (argc<2)
93     {
94         fprintf(stderr,"Se deben entrar ingresar el nombre del archivo a leer\n");
95         return 1;
96     }
97
98     g=leer_archivo(argv[1]);
99     p=(population*) malloc(sizeof(population));
100
101     srand((int)p);
102
103     genesting_init(g);
104     genesting_show(g);
105
106     population_create(p,g, 200);
107
108     int i,k;
109     for (k=0;k<30;k++)
110     {
111         printf("Iteracion: %i\n",k);
112
113         /*
114         for (i=0;i<5;i++)
115         {
116             printf("Individuo %i: [%i] \n",i,p->individuos[i].ngenesis);
117             for (j=0;j<p->individuos[i].ngenesis;j++)
118             {
119                 printf("Pat[%i] x[%f] y[%f] t[%f]\n",
120                     p->individuos[i].posgen[j].id,
121                     p->individuos[i].posgen[j].x,
122                     p->individuos[i].posgen[j].y,
123                     p->individuos[i].posgen[j].t);
124             }
125         }
126         */
127         population_evaluate(p);
128
129         for (i=0;i<10;i++)
130         {
131             printf("Individuo %i: [%i] fitness: %f areautil: %f\n",i,p->individuos[i].ngenesis,p->indivi
132             /*
133             for (j=0;j<p->individuos[i].ngenesis;j++)
134             {
135                 printf("Pat[%i] x[%f] y[%f] t[%f]\n",
136                     p->individuos[i].posgen[j].id,
137                     p->individuos[i].posgen[j].x,
138                     p->individuos[i].posgen[j].y,
139                     p->individuos[i].posgen[j].t);
140             }
141         }
142     }
143 }
```

```
140                                     p->individuos[i].posgen[j].t);
141                                     }
142                                     */
143                                     }
144
145     population_generation(p);
146 }
147 free(p);
148
149 return 0;
150 }
```

Gráfico de llamadas para esta función:



8.12. Referencia del Archivo point.c

8.12.1. Descripción detallada

En este archivo definimos las funciones utilizadas por el objeto punto.

Definición en el archivo [point.c](#).

```
#include "point.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para point.c:



Funciones

- float [point_dot](#) ([point](#) *a, [point](#) *b, [point](#) *c)
- float [point_cross](#) ([point](#) *a, [point](#) *b, [point](#) *c)

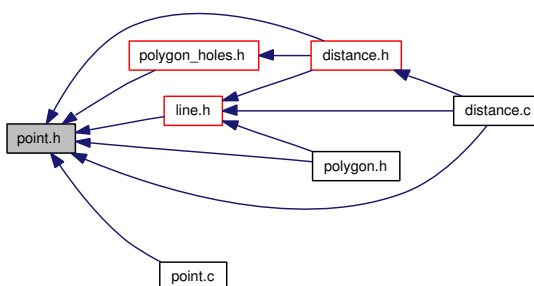
8.13. Referencia del Archivo point.h

8.13.1. Descripción detallada

Implementacion de un objeto punto en 2 dimensiones

Definición en el archivo [point.h](#).

Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- `struct _point`

Tipos definidos

- `typedef _point point`

Funciones

- `float point_dot (point *a, point *b, point *c)`
- `float point_cross (point *a, point *b, point *c)`

8.14. Referencia del Archivo polygon.c

8.14.1. Descripción detallada

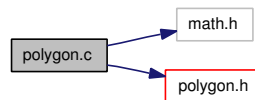
Este archivo define las funciones utilizadas por el objeto poligono

Definición en el archivo [polygon.c](#).

```
#include <math.h>
```

```
#include "polygon.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para polygon.c:



Funciones

- float [polygon_area](#) (polygon *p)
- bool [polygon_pointin](#) (polygon *p, point *f)
- bool [polygon_overlapping](#) (polygon *p, polygon *q)
- void [polygon_rotate](#) (polygon *p, float t)
- point [polygon_center](#) (polygon *p)
- void [polygon_minbox](#) (polygon *p, float *minx, float *miny, float *maxx, float *maxy)
- void [polygon_translate](#) (polygon *p, float x, float y)

8.15. Referencia del Archivo polygon.h

8.15.1. Descripción detallada

Declaraciones del Objeto Poligono

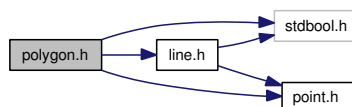
Definición en el archivo [polygon.h](#).

```
#include <stdbool.h>
```

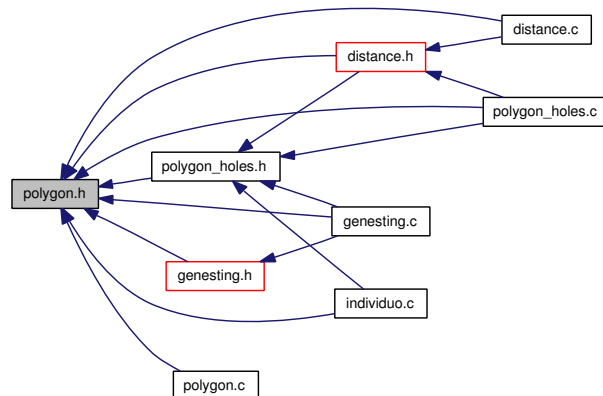
```
#include "point.h"
```

```
#include "line.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para polygon.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- struct [_polygon](#)

Tipos definidos

- `typedef _polygon polygon`

Funciones

- `float polygon_area (polygon *p)`
- `bool polygon_pointin (polygon *p, point *f)`
- `bool polygon_overlapping (polygon *p, polygon *q)`
- `void polygon_rotate (polygon *p, float t)`
- `void polygon_minbox (polygon *p, float *minx, float *miny, float *maxx, float *maxy)`
- `void polygon_translate (polygon *p, float x, float y)`

8.16. Referencia del Archivo `polygon_holes.c`

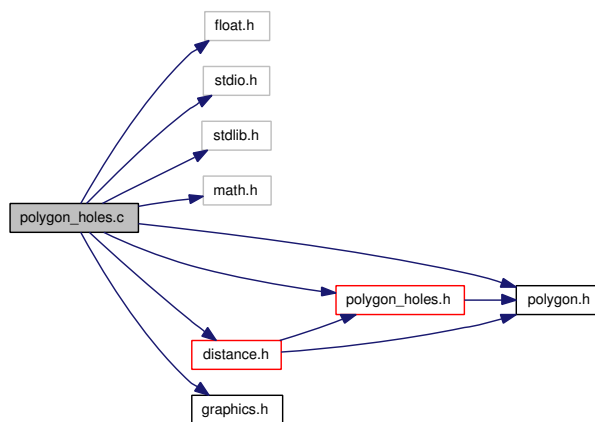
8.16.1. Descripción detallada

Este archivo define las funciones que se utilizan en el Objeto Poligono con huecos

Definición en el archivo [polygon_holes.c](#).

```
#include <float.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include "polygon_holes.h"
#include "polygon.h"
#include "distance.h"
#include "graphics.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para `polygon_holes.c`:



Funciones

- float `polygoholes_area` (`polygon_holes` *p)
- float `polygoholes_volumen` (`polygon_holes` *p)
- bool `polygoholes_pointin` (`polygon_holes` *p, `point` *f)
- bool `polygoholes_pointinhole` (`polygon_holes` *p, `point` *f)
- bool `polygoholes_polygonin` (`polygon_holes` *p, `polygon` *q)

8.17. Referencia del Archivo polygon_holes.h

8.17.1. Descripción detallada

Declaraciones del Objeto Poligono con huecos

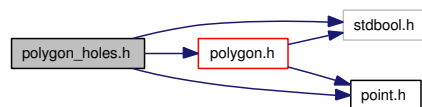
Definición en el archivo [polygon_holes.h](#).

```
#include <stdbool.h>
```

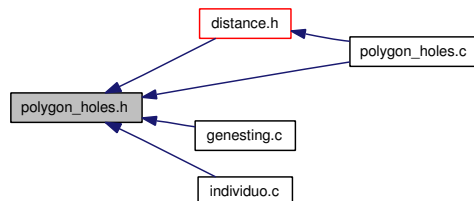
```
#include "point.h"
```

```
#include "polygon.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para polygon_holes.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- `struct _polygon_holes`

Tipos definidos

- `typedef _polygon_holes polygon_holes`

Funciones

- `float polygonholes_area (polygon_holes *p)`

- float `polygonholes_volumen` (`polygon_holes` *p)
- bool `polygonholes_pointin` (`polygon_holes` *p, `point` *f)
- bool `polygonholes_polygonin` (`polygon_holes` *p, `polygon` *q)
- bool `polygonholes_pointinhole` (`polygon_holes` *p, `point` *f)

8.18. Referencia del Archivo population.c

8.18.1. Descripción detallada

Definiciones del Objeto Poblacion

Definición en el archivo [population.c](#).

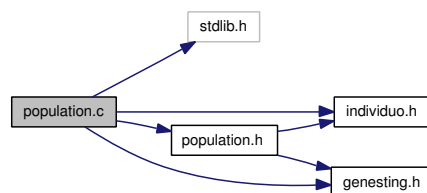
```
#include <stdlib.h>
```

```
#include "population.h"
```

```
#include "genesting.h"
```

```
#include "individuo.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para population.c:



Funciones

- void [population_create](#) ([population](#) *p, [genesting](#) *g, int n)
- void [population_evaluate](#) ([population](#) *p)
- void [population_generation](#) ([population](#) *p)

8.19. Referencia del Archivo population.h

8.19.1. Descripción detallada

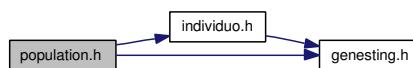
Declaraciones del Objeto Poblacion

Definición en el archivo [population.h](#).

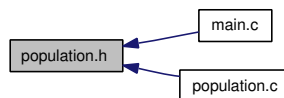
```
#include "individuo.h"
```

```
#include "genesting.h"
```

Dependencia gráfica adjunta para population.h:



Este gráfico muestra que archivos directa o indirectamente incluyen a este archivo:



Clases

- `struct _population`

Tipos definidos

- `typedef _population population`

Funciones

- `void population_create (population *p, genesting *g, int n)`
- `void population_evaluate (population *p)`
- `void population_generation (population *p)`

Capítulo 9

Genesting Documentación de páginas

9.1. Listado de Tareas Pendientes

- Archivo [main.c](#)
- Se deben cambiar los typedef de los objetos para que sean punteros
 - Para calcular el fitness es mejor comprobar primero el area y despues el fitness, asi se ahorra mucho calculo

Global [individuo_fitness](#) No es necesario recalcular el fitness de un individuo si este no ha cambiado

Global [leer_archivo](#) Documentar como es la estructura leida por el programa.

9.2. Lista de Bugs

Global [polygonholes_volumen](#) Esta funcion para calcular el volument de un rectangulo que intersecta un cono tiene valores indeterminados en algunos segmentos del problema, es posible que este error aparesca solo en algunos casos, pero hay que examinar mas la funcion.

Índice alfabético

- `_genesting`, [55](#)
 - `area`, [56](#)
 - `huecos`, [56](#)
 - `nhuecos`, [56](#)
 - `npatrones`, [56](#)
 - `patrones`, [56](#)
 - `plantilla`, [56](#)
 - `volumen`, [56](#)
 - `_individuo`, [58](#)
 - `ambiente`, [58](#)
 - `areautil`, [58](#)
 - `fitness`, [59](#)
 - `ngenes`, [59](#)
 - `posgen`, [59](#)
 - `_line`, [60](#)
 - `v1`, [60](#)
 - `v2`, [60](#)
 - `_point`, [62](#)
 - `x`, [62](#)
 - `y`, [62](#)
 - `_polygon`, [63](#)
 - `nvertices`, [63](#)
 - `v`, [63](#)
 - `_polygon_holes`, [64](#)
 - `h`, [64](#)
 - `nholes`, [64](#)
 - `p`, [64](#)
 - `_population`, [66](#)
 - `ambiente`, [67](#)
 - `individuos`, [67](#)
 - `nindividuos`, [67](#)
 - `_posicion`, [68](#)
 - `id`, [68](#)
 - `t`, [68](#)
 - `x`, [68](#)
 - `y`, [68](#)
- `ambiente`
 - `_individuo`, [58](#)
 - `_population`, [67](#)
- `area`
 - `_genesting`, [56](#)
- `areautil`
 - `_individuo`, [58](#)
- `clearscreen`
 - `graphics.c`, [74](#)
- `comparar_individuos`
 - `genetic`, [42](#)
- `DELTA`
 - `graphics.h`, [77](#)
- `distance`
 - `distance_pointline`, [12](#)
 - `distance_pointpoint`, [13](#)
 - `distance_pointpolygon`, [13](#)
 - `distance_pointpolygonholes`, [15](#)
- `distance.c`, [69](#)
- `distance.h`, [71](#)
- `distance_pointline`
 - `distance`, [12](#)
- `distance_pointpoint`
 - `distance`, [13](#)
- `distance_pointpolygon`
 - `distance`, [13](#)
- `distance_pointpolygonholes`
 - `distance`, [15](#)
- `Distancias`, [11](#)
- `draw_line`
 - `graphics.c`, [74](#)
- `draw_rect`
 - `graphics.c`, [75](#)
- `fitness`

- [_individuo](#), [59](#)
 - [genesting](#)
 - [genetic](#), [42](#)
 - [genesting.c](#), [72](#)
 - [genesting.h](#), [73](#)
 - [genesting_init](#)
 - [genetic](#), [42](#)
 - [genesting_show](#)
 - [genetic](#), [43](#)
 - [genetic](#)
 - [comparar_individuos](#), [42](#)
 - [genesting](#), [42](#)
 - [genesting_init](#), [42](#)
 - [genesting_show](#), [43](#)
 - [individuo](#), [42](#)
 - [individuo_create](#), [44](#)
 - [individuo_fitness](#), [45](#)
 - [individuo_mutate](#), [47](#)
 - [individuo_procreate](#), [47](#)
 - [individuo_validate](#), [47](#)
 - [leer_archivo](#), [50](#)
 - [population](#), [42](#)
 - [population_create](#), [51](#)
 - [population_evaluate](#), [52](#)
 - [population_generation](#), [52](#)
 - [posicion](#), [42](#)
 - [Genetico](#), [41](#)
 - [Geometria](#), [17](#)
 - [geometry](#)
 - [line](#), [18](#)
 - [line_equal](#), [18](#)
 - [line_intersection](#), [19](#)
 - [line_ispoint](#), [21](#)
 - [point](#), [18](#)
 - [point_cross](#), [21](#)
 - [point_dot](#), [22](#)
 - [polygon](#), [18](#)
 - [polygon_area](#), [23](#)
 - [polygon_center](#), [23](#)
 - [polygon_holes](#), [18](#)
 - [polygon_minbox](#), [24](#)
 - [polygon_overlapping](#), [25](#)
 - [polygon_pointin](#), [27](#)
 - [polygon_rotate](#), [27](#)
 - [polygon_translate](#), [28](#)
 - [polygonholes_area](#), [29](#)
 - [polygonholes_pointin](#), [30](#)
 - [polygonholes_pointinhole](#), [31](#)
 - [polygonholes_polygonin](#), [32](#)
 - [polygonholes_volumen](#), [33](#)
 - [getscreen](#)
 - [graphics.c](#), [75](#)
 - [graphics](#)
 - [graphics.h](#), [77](#)
 - [graphics.c](#), [74](#)
 - [clearscreen](#), [74](#)
 - [draw_line](#), [74](#)
 - [draw_rect](#), [75](#)
 - [getscreen](#), [75](#)
 - [init_graphics](#), [75](#)
 - [relscreen](#), [76](#)
 - [graphics.h](#), [77](#)
 - [DELTA](#), [77](#)
 - [graphics](#), [77](#)
- [h](#)
 - [_polygon_holes](#), [64](#)
- [huecos](#)
 - [_genesting](#), [56](#)
- [id](#)
 - [_posicion](#), [68](#)
- [individuo](#)
 - [genetic](#), [42](#)
- [individuo.c](#), [78](#)
- [individuo.h](#), [79](#)
- [individuo_create](#)
 - [genetic](#), [44](#)
- [individuo_fitness](#)
 - [genetic](#), [45](#)
- [individuo_mutate](#)
 - [genetic](#), [47](#)
- [individuo_procreate](#)
 - [genetic](#), [47](#)
- [individuo_validate](#)
 - [genetic](#), [47](#)
- [individuos](#)
 - [_population](#), [67](#)
- [init_graphics](#)
 - [graphics.c](#), [75](#)
- [leer_archivo](#)

genetic, 50
 line
 geometry, 18
 line.c, 80
 line.h, 81
 line_equal
 geometry, 18
 line_intersection
 geometry, 19
 line_ispoint
 geometry, 21
 main
 main.c, 82
 main.c, 82
 main, 82
 ngenes
 _individuo, 59
 nholes
 _polygon_holes, 64
 nhuecos
 _genesting, 56
 nindividuos
 _population, 67
 npatrones
 _genesting, 56
 nvertices
 _polygon, 63
 P
 _polygon_holes, 64
 patrones
 _genesting, 56
 plantilla
 _genesting, 56
 point
 geometry, 18
 point.c, 85
 point.h, 86
 point_cross
 geometry, 21
 point_dot
 geometry, 22
 polygon
 geometry, 18
 polygon.c, 87
 polygon.h, 88
 polygon_area
 geometry, 23
 polygon_center
 geometry, 23
 polygon_holes
 geometry, 18
 polygon_holes.c, 90
 polygon_holes.h, 91
 polygon_minbox
 geometry, 24
 polygon_overlapping
 geometry, 25
 polygon_pointin
 geometry, 27
 polygon_rotate
 geometry, 27
 polygon_translate
 geometry, 28
 polygonholes_area
 geometry, 29
 polygonholes_pointin
 geometry, 30
 polygonholes_pointinhole
 geometry, 31
 polygonholes_polygonin
 geometry, 32
 polygonholes_volumen
 geometry, 33
 population
 genetic, 42
 population.c, 93
 population.h, 94
 population_create
 genetic, 51
 population_evaluate
 genetic, 52
 population_generation
 genetic, 52
 posgen
 _individuo, 59
 posicion
 genetic, 42
 relscreen

graphics.c, [76](#)

t

_posicion, [68](#)

v

_polygon, [63](#)

v1

_line, [60](#)

v2

_line, [60](#)

volumen

_genesting, [56](#)

x

_point, [62](#)

_posicion, [68](#)

y

_point, [62](#)

_posicion, [68](#)