Gesture recognition challenge

Kemboco

Pauline Boukhaled (HMM)
Jonathan Cornaz (ANN)



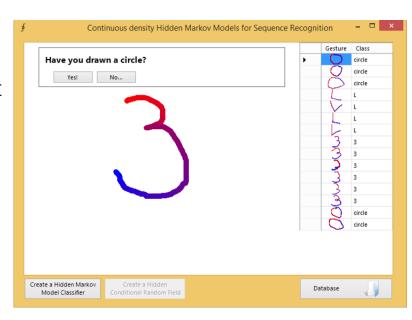
Introduction

- Cadre du cours MPRI
- Appliquer les notions vues au cours
 - o HMM
 - o SVM
 - o ANN
- Cas pratique: reconnaissance gestuelle
- 2 sets de données : Xsens & Kinect

Hidden Markov Model

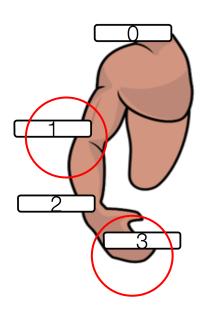
- C# sur Visual Studio 2013
- Librairie Accord-framework & AForge
- Phase de tests personnalisés
- Projet neutre
- Tests exemples HMM trouvés sur internet





DataSet & Séquence

- DataSet
 - [Gestes][Temps][Caractéristiques]
 - Caractéristiques (12 accélérations)
 - OX, Oy, Oz, 1X, 1y, 1z, 2X, 2y, 2z, 3X, 3y, 3z
 - Labels (11 différents)
- Séquence
 - Ensemble d'observations
 - Features : main + coude
 - Sampling : taille minimum du temps
 - Construction
 - 1x, 1y, 1z, 3x, 3y, 3z



Features

- Par observations
 - Combien d'états
 - Les points inutiles (épaule)
- Par tests
 - o Main
 - Main + Poignet
 - Main + Poignet + Coude
 - Main + Coude
 - Les 4

Algorithme HMM

- Classe HMMClassifier
 - Training
 - Echantillonnage
 - 1 classifieur pour chaque label (0-10)
 - Distribution normale
 - Evaluate
 - Echantillonnage
 - 1 même séquence à chaque classifieur
 - Chaque classifieur retourne une probabilité de l'appartenance de la séquence
 - Comparaison des résultats avec chaque classifieur
 - Retient le label (classifieur) qui possède la meilleure probabilité

Tests et résultats

• Split data:

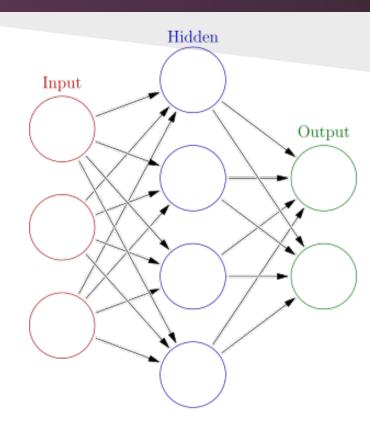
- o 60 % Trainset
- o 100 données du testset pour les tests
- Résultats : **45-50** %
- Matrice de confusion:
 - Détection des erreurs fréquentes
 - Ajustement des paramètres

Tests et résultats

	Predicted												
		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	0	4											4
	1			4			1	3					8
	2		1	3		2		2		1			9
	3					5			2	2			9
Actual	4					10			1				11
K	5		1	1				7	1				10
	6		1			1		8					10
	7								9				9
	8			1		4		1	2	1			9
	9										1	10	11
	10		1									9	10
		4	4	9	0	22	1	21	15	4	1	19	100

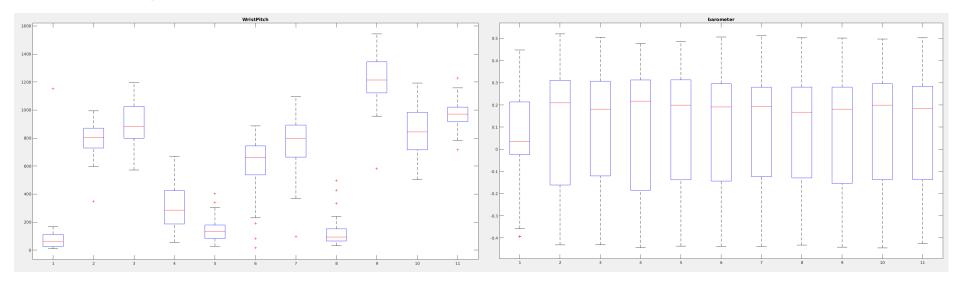
Artificial Neural Network

- Traitement des features
 - Analyse du signal
 - Transformées de Fourier
 - Matrice -> Vecteur
 - Ecart-type
 - Moyenne



Analyse des features

- Analyse des dispersions
- Algorithme de selection de features



Les features choisies

• Epaule:

• Ecart-types de : XAcc

• Coude:

- Ecart-types de : *XAcc, YAcc, YawSpeed*
- Moyennes de : XAcc, YAcc, ZAcc

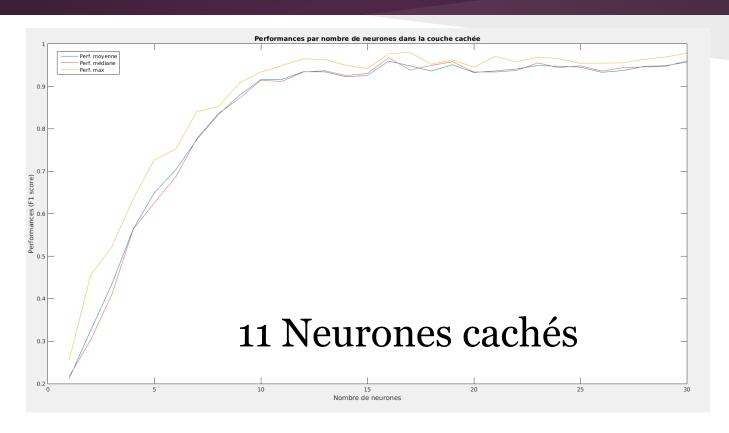
Poignet :

- o Ecart-types de : YAcc, YawSpeed, Pitch, XMag, QuatX, QuatZ, QuatW
- o Moyennes de : *Pitch, ZMag, QuatX, QuatW*

Main:

- Ecart-types de: YAcc, YawSpeed, Pitch, XMag, ZMag, QuatX, QuatW
- Moyennes de : *Pitch, ZMag, QuatX, QuatW*

Paramètrage du réseau



Résultats

• 97.37 % (F1 score sur Opegra)

	Calibration	Swipe left	Swipe right	Push to screen	Take from screen	Palm-up rotation	Palm-down rotation	Draw a circle 1	Draw a circle 2	Wave hello	Shake hand	
Calibration	9	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	9
Swipe left	0	27	0	0	0	0	0	0	0	0	0	27
Swipe right	0	1	26	0	0	0	0	0	0	0	0	27
Push to screen	0	0	0	26	0	0	0	0	0	0	0	26
Take from screen	0	0	0	2	25	0	0	0	0	0	0	27
Palm-up rotation	0	0	0	0	0	23	4	0	0	0	0	27
Palm-down rotation	0	0	0	0	0	1	26	0	0	0	0	27
Draw a circle 1	0	0	0	0	0	0	0	27	0	0	0	27
Draw a circle 2	0	0	0	0	0	0	0	0	27	0	0	27
Wave hello	0	0	0	0	0	0	0	0	0	27	0	27
Shake hand	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	27	27
	9	28	26	28	25	24	30	27	27	27	27	

Conclusions

A améliorer

- Split temporel
- Améliorer l'algorithme de recherche de features
- Faire des recherches exhaustives des paramètres sur plusieurs jours
- Nettoyage du signal

Questions?

