Análise e Transformação de Dados

Trabalho Nº2



Universidade de Coimbra

Licenciatura em Engenharia Informática **Grupo 13**

David Rafael Ferreira Gomes N° 2013136061 João Assafrão Craveiro N° 2013136429 Rui Pedro Pereira Mendes N° 2013136967

Exercício 1

Dados:

$$Y[n] = b2 \times x[n-2] + b3 \times x[n-3] + b4 \times x[n-4] + b5 \times x[n-5] - a1 \times y[n-1] - a2 \times y[n-2] - a3 \times y[n-3]$$

 $b2 = 0, b3 = 0.3137, b4 = 0, b5 = -0.1537, a1 = -2.3000, a2 = 1.7400, a3 = -0.4320$

1.1)

A partir da equação do sistema, é possível obter a função de transferência do sistema (G(Z)):

$$Y(z) \times (a1 \times z^{-1} + a2 \times z^{-2} + a3 \times z^{-3}) = X(z) \times (b2 \times z^{-2} + b3 \times z^{-3} + b4 \times z^{-4} + b5 \times z^{-5})$$

$$G(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{b2*z^{-2} + b3*z^{-3} + b4*z^{-4} + b5*z^{-5}}{a1*z^{-1} + a2*z^{-2} + a3*z^{-3}}$$

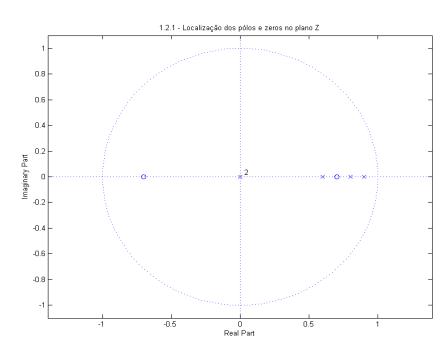
1.2)

1.2.1)

Gráfico da localização dos pólos e zeros, recorrendo à função zplane:

Zeros: 0.7, -0.7

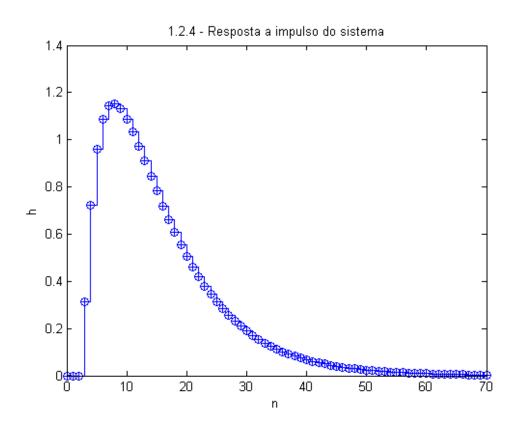
Pólos: 0, 0, 0.9, 0.8, 0.6



1.2.2) O sistema é estável, porque todos os pólos se encontram dentro do círculo de raio unitário, tal como se pode observar na imagem anterior.

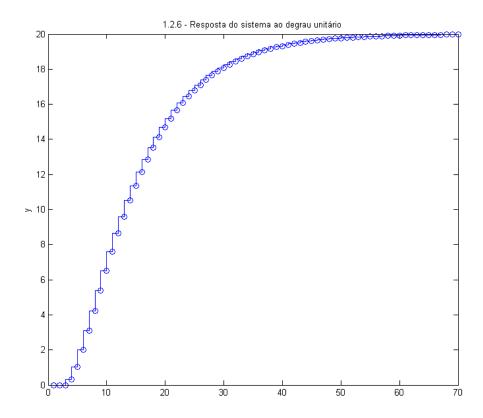
1.2.3) A resposta a impulso do sistema é definida por:

1.2.4) Representação gráfica da sobreposição de h1[n] com h2[n] (função impz) e h3[n] (função dimpulse):



1.2.5) A resposta do sistema ao degrau unitário é definido pela expressão:

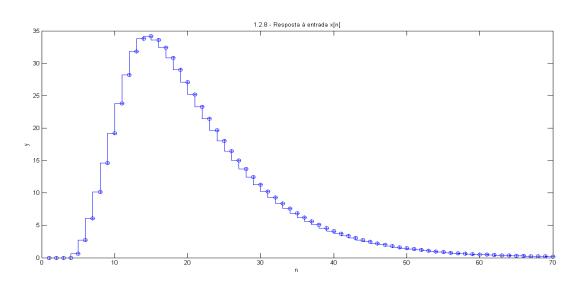
1.2.6) Representação gráfica da sobreposição de *y1[n] e y2[n]* (função *dstep*):



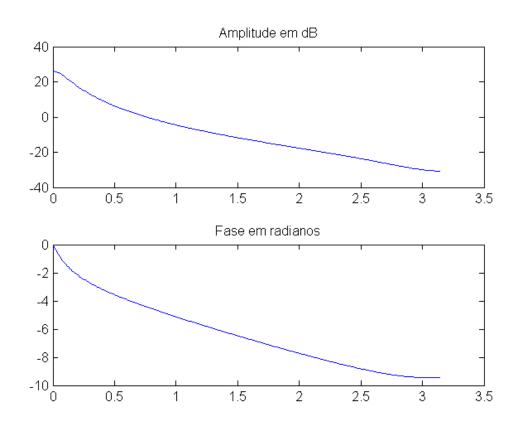
1.2.7) Expressão da resposta do sistema para a entrada x[n] = 4(u[n-3]-u[n-9]):

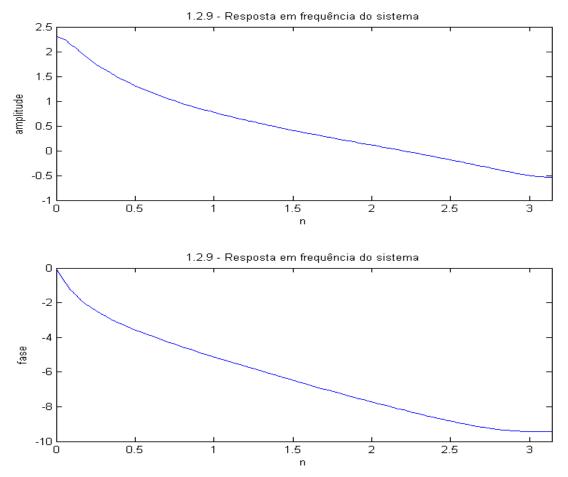
```
\frac{26649927193939190225\times\delta(n-1)}{21936959649377856} + \frac{450699373255707317\times\delta(n-2)}{609359740010496} \\ + \frac{37827540494944333\times\delta(n-3)}{84633297223680} + \frac{625024257170593\times\delta(n-4)}{2350924922880} + \frac{2002168275905\times\delta(n-5)}{13060694016} \\ + \frac{30591957605\times\delta(n-6)}{362797056} + \frac{436487705\times\delta(n-7)}{10077696} + \frac{5531933\times\delta(n-8)}{279936} + \frac{278197\times\delta(n-9)}{38880} + \frac{1537\times\delta(n-10)}{1080} \\ + \frac{948875200\times(3/5)^n}{531441} + \frac{3391543575\times(4/5)^n}{8388608} + \frac{18816767169200\times(9/10)^n}{94143178827} + \frac{1571488642347599688125\times\delta(n)}{789730223053602816}
```

1.2.8) Representação gráfica da sobreposição de y1[n] e y2[n] (função *filter*) e y3[n] (função *dlsim*):



1.2.9) Representação gráfica da resposta em frequência do sistema, $H(\Omega)$:





1.2.10) A função *ddcgain()* devolve um ganho de 20.

Pelo teorema do valor final:

$$\lim_{n \to +\infty} x[n] = \lim_{n \to +\infty} z \to 1(1-z^{-1}) X(z)$$

$$\lim_{n \to +\infty} y[n] = \lim_{n \to +\infty} z \to 1(1-z^{-1}) Y(z)$$

$$Y(Z) = \frac{1}{1-z^{-1}} \times G(z)$$

Calculando o valor de obtém-se também o valor 20.

Exercício 2

Para este exercício desenvolvemos o script *ex2.m* que ao executar pede ao utilizador o período fundamental a usar. Após introduzido, é apresentado um menu onde pode ser escolhido o tipo de onda a representar. Se a opção escolhida for a de introduzir uma expressão, a mesma deve ser introduzida na

consola no formato de string. O número de amostras usado para definir o sinal é 500. Também foi necessário criar o script InvFourier, que transforma os *Cm's* e *tetam's* num sinal apróximado e o script *CoefComp.m* que devolve os coeficientes complexos a partir de Cm e tetam.

Após escolhida a opção é apresentado na figura 1 a onda, na figura 2 os valores de Cm e Tetam para $m_max = 100$. Seguidamente são apresentados vários gráficos que representam a evolução do sinal aproximado, consoante o aumento de m. Na figura 4 é apresentada a amplitude e fase dos coeficientes cm.

2.2.1) Onda quadrada de período 2 π :

Fig.1:

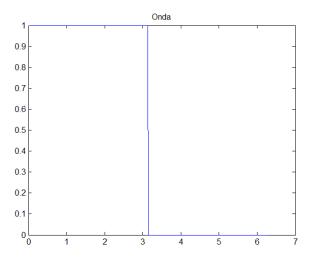


Fig.2:

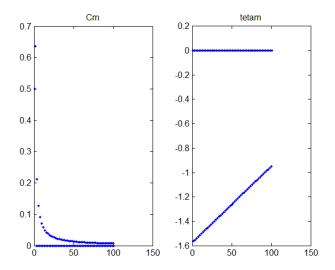


Fig.3:

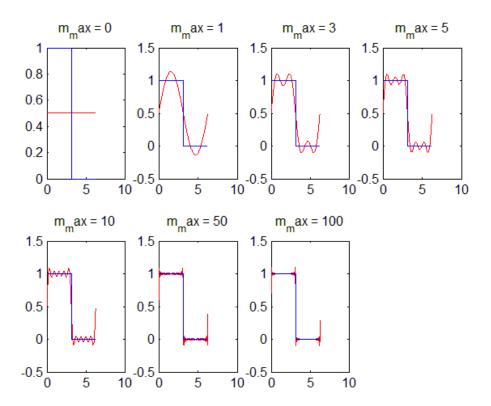
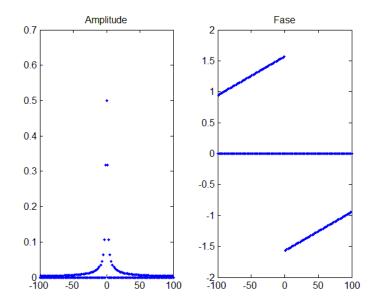


Fig.4:



2.2.2) Onda em dente de serra de período 2π :

Fig.1:

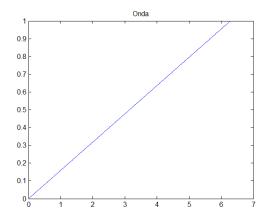


Fig.2:

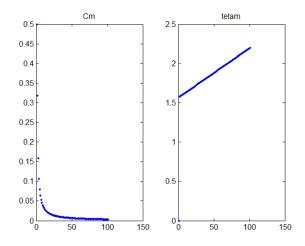


Fig.3:

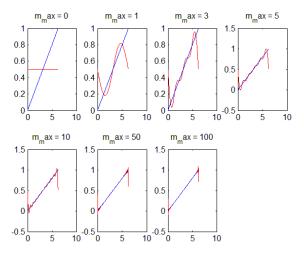
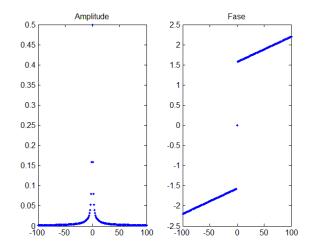


Fig.4:



2.2.3)

Onda x(t) = 1 + 2mod(13,2)sin(12t + cos(212mod(14,2)cos(20t-4)sin(45t)) de período 2/3:

Fig.1:

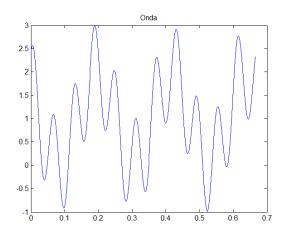


Fig.2 (Nota: a partir de m= 50 os gráficos estão sobrepostos):

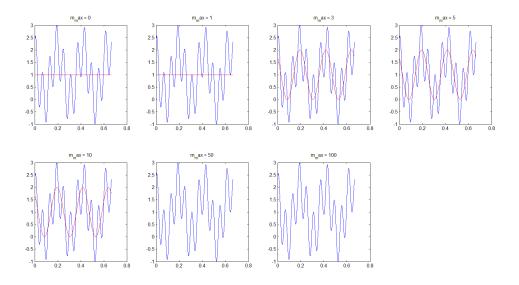


Fig.3:

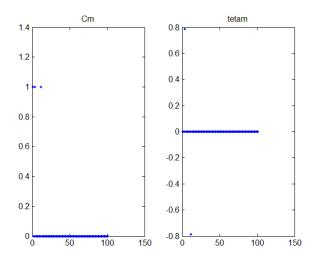
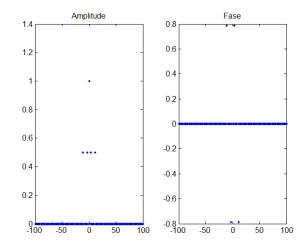


Fig.4:



2.2.4) Onda $x(t) = -2 + 4\cos(4t + \frac{\pi}{3}) - 2\sin(10t)$ de período π :

Fig.1:

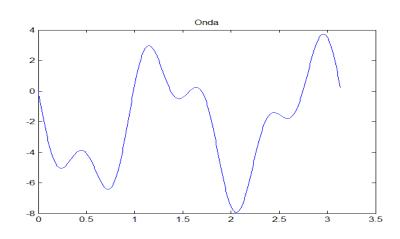


Fig.2:

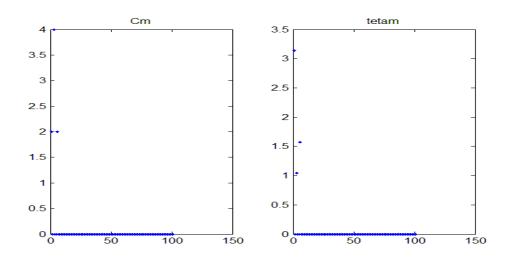


Fig.3 (Nota: a partir de m= 5 os gráficos estão sobrepostos):

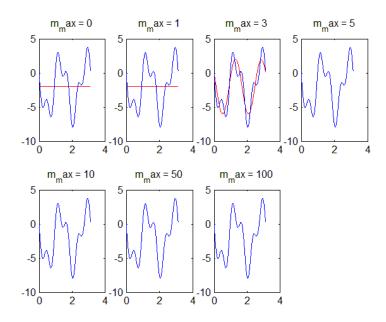
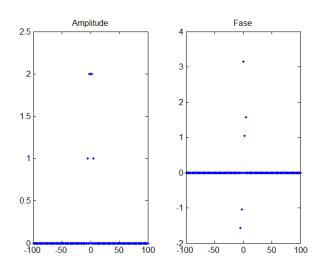


Fig.4:



$$x(t) = 1 + (2mod(13,2))sin(12\pi t + \frac{\pi}{4})cos(21\pi t) + (2mod(14,2))cos(20\pi t - 4)sin(45\pi t)$$

$$= 1 + 2sin(12\pi t + \frac{\pi}{4})cos(21\pi t)$$

$$= 1 + (sin(12\pi t + \frac{\pi}{4} + 21\pi t) - sin(21\pi t - 12\pi t - \frac{\pi}{4})$$

$$= cos(0t + 0) + cos(\frac{\pi}{4} - (33\pi t)) + cos(\frac{\pi}{4} + 9\pi t)$$

A partir disto temos que $\omega 0 = 3\pi < = > T 0 = \frac{2}{3}$.

Os coeficientes da série de Fourier serão não nulos em:

•
$$m=0$$
,com $Cm=1$ e $\theta m=0$

•
$$m=3$$
, com $Cm=1$ e $\theta m = \pi/4$

•
$$m=11$$
, com $Cm=1$ e $\theta m = -\pi/4$

$$x(t) = -2 + 4\cos(4t + \frac{\pi}{3}) - 2\sin(10t)$$

$$= 2\cos(\pi) + 4\cos(4t + \frac{\pi}{3}) + 2\sin(-10t)$$

$$= 2\cos(0t + \pi) + 4\cos(4t + \frac{\pi}{3}) + 2\cos(10t + \frac{\pi}{2})$$

A partir disto temos que $\omega 0 = 2 \ll T0 = \pi$.

Os coeficientes da série de Fourier serão não nulos em:

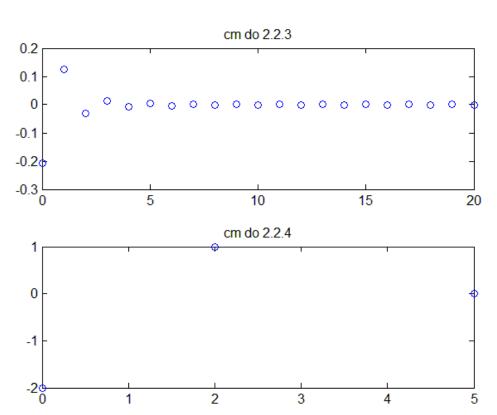
•
$$m=0$$
, com $Cm=1$ e $\theta m = \pi$

•
$$m=2$$
, com $Cm=1$ e $\theta m = \pi/3$

•
$$m=5$$
, com $Cm=1$ e $\theta m = -\pi/2$

2.4) Utilizando a expressão dada no enunciado desenvolvemos um script para calcular os coeficientes não nulos da série de Fourier complexa.

$$cm = \frac{1}{T0} \int_{-\frac{T0}{2}}^{\frac{T0}{2}} x(t)e^{-km\omega_0 t} dt$$

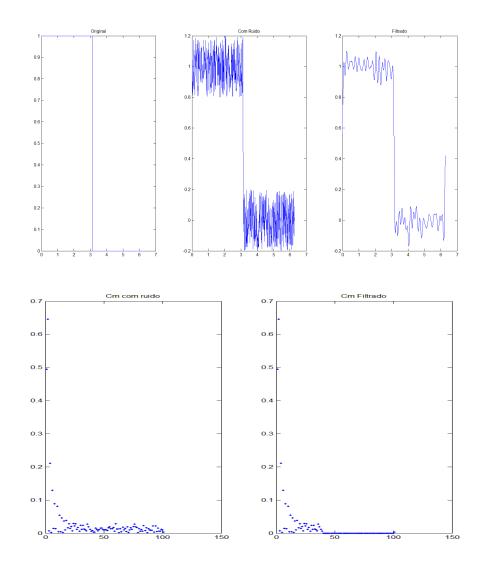


Exercício 3

Para dar resposta às questões das alíneas 3.1.x desenvolvemos o script ex3.m. Ao correr é nos apresentado o mesmo menu de escolha de onda do exercício 2, seguidamente de um menu em que se pode escolher o tipo de ruído e o filtro a aplicar. A frequência introduzida definimos como sendo o m a remover dos coeficientes.

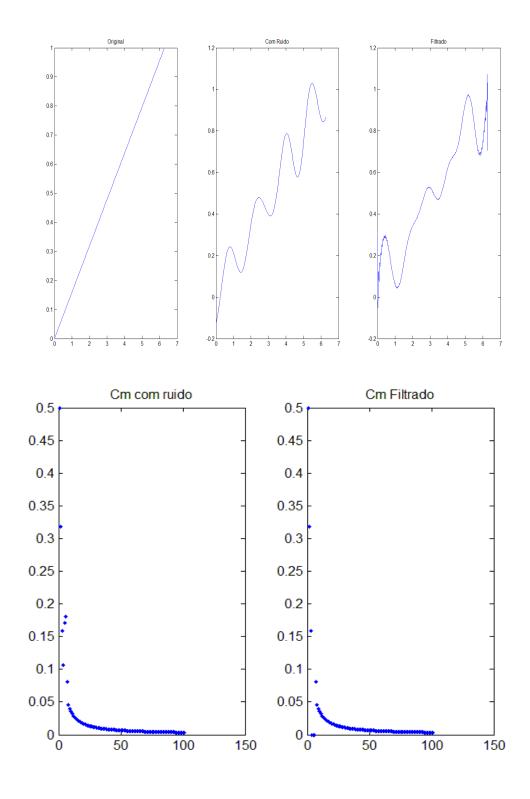
Onda quadrada unitária de período 2π com ruído aleatório:

Aplicámos um filtro passa-baixo com w = 50 pois podemos ver no ex.2 que a gama de m's que definem o sinal se situa entre 0 e 50.



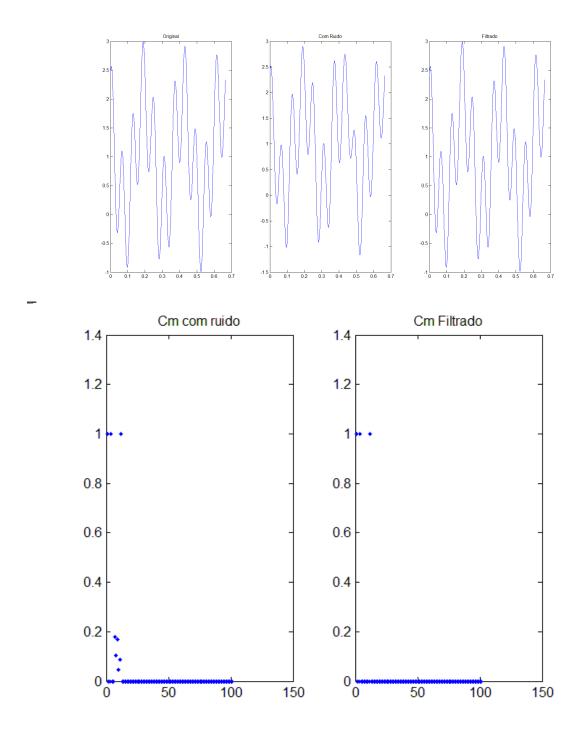
Onda em dente de serra de período 2π com ruído aleatório na gama w contido em [4,6] rad/s:

Aplicámos um filtro rejeita-banda de modo a remover a banda em que introduzimos ruído.



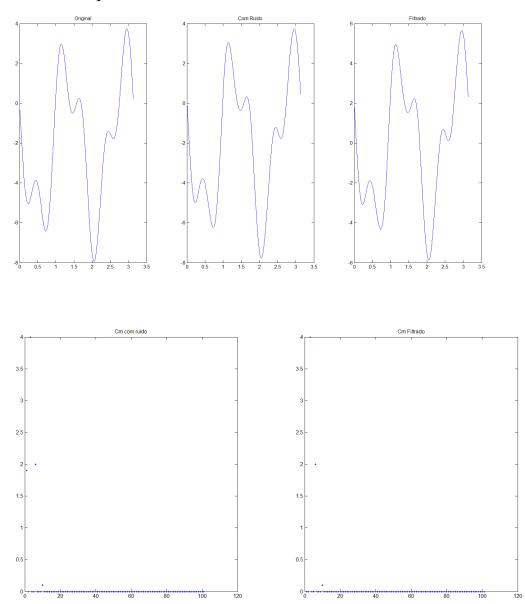
Onda $x(t) = 1 + 2mod(13, 2)sin(12\pi t + \frac{\pi}{4})cos(21\pi t) + 2mod(14, 2)cos(20\pi t - \frac{\pi}{4})sin(45\pi t)$ com ruído aleatório na gama w contido em [20 π ,30 π] rad/s:

Aplicámos um filtro rejeita-banda de modo a remover a banda em que introduzimos ruído.



Onda
$$x(t) = -2 + 4\cos(4t + \frac{\pi}{3}) - 2\sin(10t)$$
 com ruído = $0.2\cos^2(9t)$:

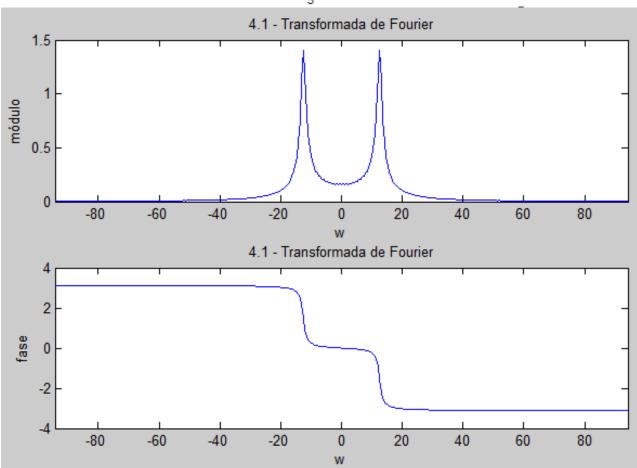
Aplicámos um filtro rejeita-banda de modo a remover a banda em que introduzimos ruído, que podemos deduzir a partir da velocidade angular da expressão de ruído, que é w=2.



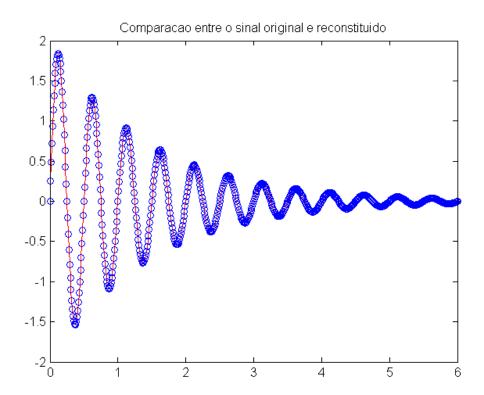
Exercício 4

4.1) Para calcular a fórmula da Transformada de Fourier foi utilizada a fórmula apresentada no enunciado.

Representação gráfica em função da frequência angular entre -30π e 30π rads/s, com um intervalo de :

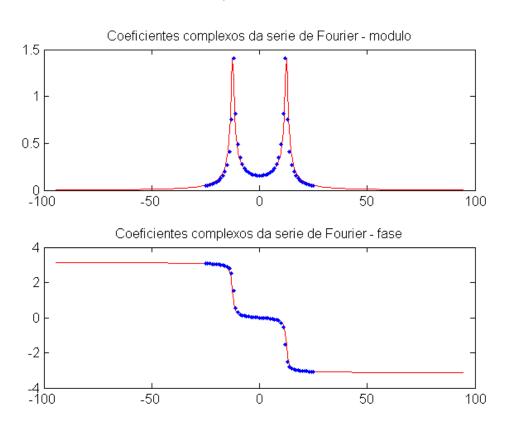


4.2) O Matlab não consegue encontrar um integral para a função inversa, embora o mesmo exista. Por este motivo, foi utilizada a função ifourier para recontruir o sinal original, recorrendo à expressão obtida em 4.1. Assim, foi possível obter o gráfico seguinte, que compara o sinal original ao reconstituído:



4.3) Para obter os coeficientes da série de Fourier complexa, foi criado um vector -25:25, que foi utilizado na substituição dos elementos da expressão da transformada de Fourier, sendo que:

$$Cm = \frac{X(m \times \omega_0)}{T_0}$$
, $\omega_0 = 1$, $T_0 = 2\pi$

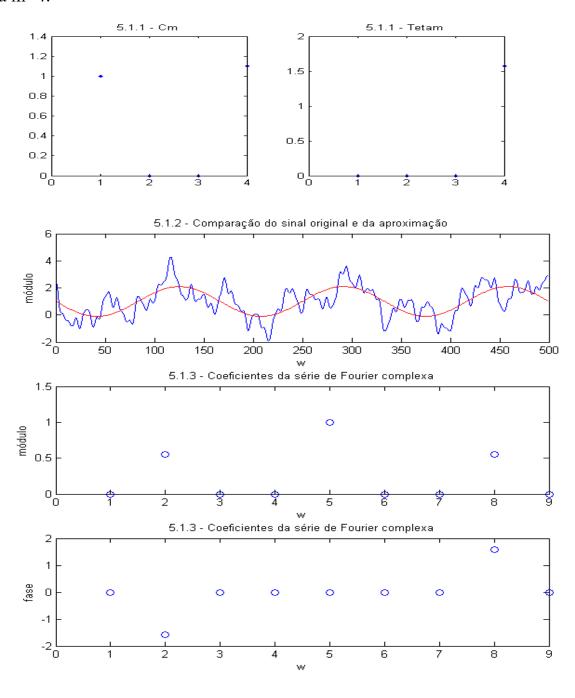


Exercício 5

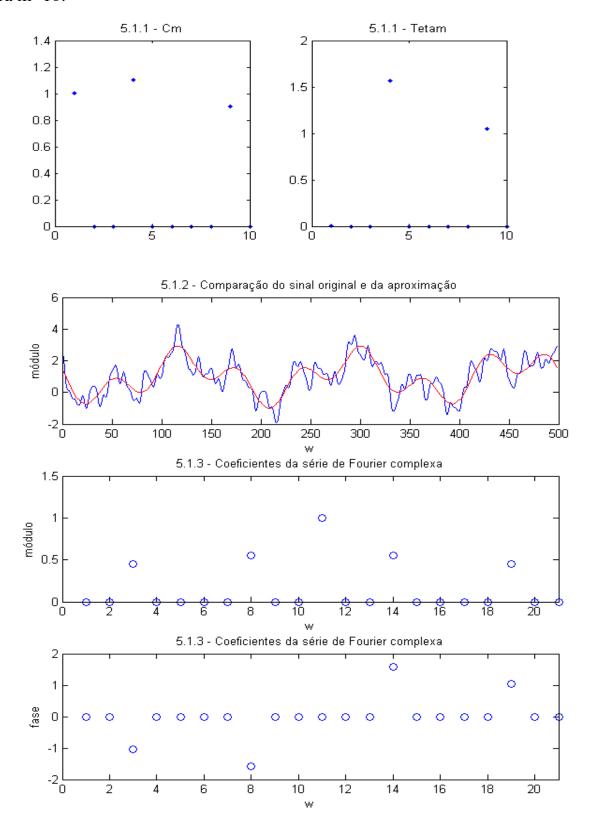
5) Como o número do nosso grupo é 13, o ficheiro utilizado foi dadostp2_2.dat.

Foram realizados vários testes, para vários valores de m, sendo apresentados de seguida, os gráficos respectivos.

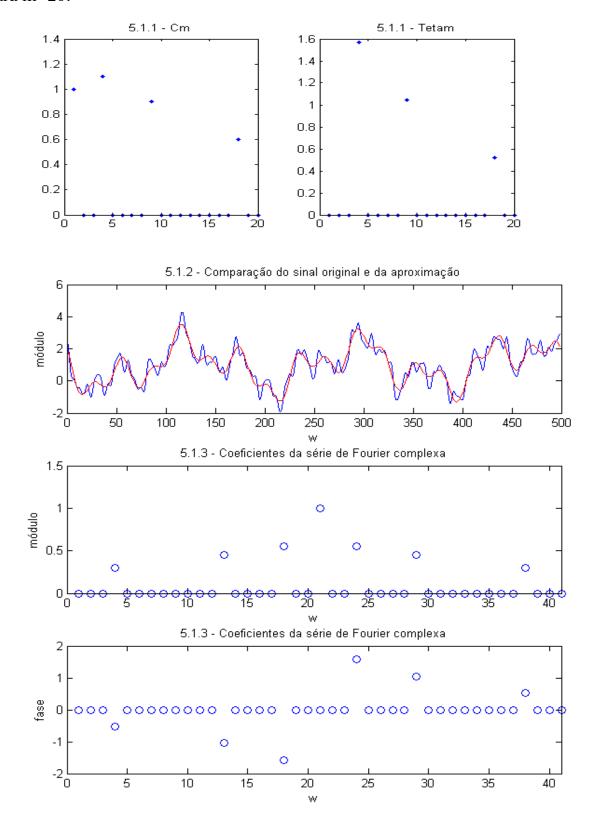
Para m=4:



Para m=10:



Para m=20:



Para m=70:

