



## Análise e Transformação de Dados

### Trabalho Prático nº 2 – Perguntas para o Relatório

Objectivo: Pretende-se analisar sistemas em tempo discreto, usando a Transformada de Z, e determinar a sua resposta a determinados sinais de entrada, utilizando o Matlab. Pretende-se também ilustrar os conceitos de frequência e de filtragem e efectuar a análise de sinais pelas Transformadas de Fourier.

Linguagem de Programação: Matlab

Relatório e Código relativamente a perguntas específicas sobre este trabalho:

- Data de entrega: 21 de Março de 2013.
- Submissão: na plataforma *Nónio* (<https://inforestudante.uc.pt>).

Perguntas:

1. Considere o seguinte sistema (SLIT) definido em tempo discreto e causal:

$$y[n] = b_2 x[n-2] + b_3 x[n-3] + b_4 x[n-4] + b_5 x[n-5] - a_1 y[n-1] - a_2 y[n-2] - a_3 y[n-3] \text{ em que:}$$

$$a_1 = -2.1 - 0.2 \bmod(G\#, 2), a_2 = 1.43 + 0.31 \bmod(G\#, 2), a_3 = -0.315 - 0.117 \bmod(G\#, 2),$$

$$b_2 = 0.9167 \bmod(1 + G\#, 2), b_3 = 0.3137 \bmod(G\#, 2), b_4 = -0.5867 \bmod(1 + G\#, 2), b_5 = -0.1537 \bmod(G\#, 2)$$

$G\#$  é o número do Grupo de Trabalho.

Sempre que necessário, considere condições iniciais nulas.

1.1. Determine a expressão da função de transferência do sistema,  $G(z)$ .

1.2. Obtenha os vectores  $b$  e  $a$  com os coeficientes dos polinómios da função de transferência do sistema e responda às seguintes questões com base num script em *Matlab* ou *Octave*:

1.2.1. Calcule os pólos e os zeros e apresente a sua localização no plano  $z$ .

1.2.2. Verifique, justificadamente, a estabilidade do sistema.

1.2.3. Determine a expressão da resposta a impulso do sistema,  $h[n]$ .

De notar que a expressão de  $h[n]$  pode ser obtida por duas vias: a) usando a função de cálculo simbólico *iztrans* que recebe a expressão de  $H(z)$  e obtém a expressão de  $h[n]$  válida para  $n \geq 0$ ; b) expandindo  $H(z)$  em fracções parciais (com o apoio da função numérica *residuez*) e calculando  $h[n]$  pela Transformada inversa de Z de cada parcela, sabendo que:

$$\begin{aligned} Z^{-1} \left\{ \frac{r_1 z^{-m}}{1 - p_1 z^{-1}} \right\} &= r_1 p_1^{n-m} u[n-m] = (r_1 p_1^{-m}) p_1^n u[n-m] = \\ &= -(r_1 p_1^{-m}) \delta[n] - (r_1 p_1^{-m}) p_1 \delta[n-1] - \dots - (r_1 p_1^{-m}) p_1^{m-1} \delta[n-m+1] + (r_1 p_1^{-m}) p_1^n u[n] = \\ &= -(r_1 p_1^{-m}) \delta[n] - (r_1 p_1^{-m+1}) \delta[n-1] - \dots - (r_1 p_1^{-1}) \delta[n-m+1] + (r_1 p_1^{-m}) p_1^n u[n] \end{aligned}$$

- 1.2.4. Obtenha a resposta a impulso do sistema  $h[n]$  para  $n$  de 0 a 70, usando a expressão obtida em 1.2.3 ( $h1[n]$ ), a função *impz* ( $h2[n]$ ) e a função *dimpulse* ( $h3[n]$ ), e representa graficamente a sobreposição de  $h1[n]$  com *stairs*,  $h2[n]$  com pontos 'o' e  $h3[n]$  com pontos '+'.
  - 1.2.5. Determine a expressão da resposta do sistema ao degrau unitário ( $u[n]$ ).
  - 1.2.6. Obtenha a resposta a degrau unitário do sistema  $y[n]$  para  $n$  de 0 a 70, usando a expressão obtida em 1.2.5 ( $y1[n]$ ) e a função *dstep* ( $y2[n]$ ), e representa graficamente a sobreposição de  $y1[n]$  com *stairs* e  $y2[n]$  com pontos 'o'.
  - 1.2.7. Receba uma entrada  $x[n]$  (sinal de teste:  $x[n] = 4(u[n-3] - u[n-9])$ ) para  $n$  entre 0 e 70) e determine a expressão da resposta do sistema,  $y[n]$ , a essa entrada.
  - 1.2.8. Obtenha a resposta do sistema à entrada recebida em 1.2.7,  $y[n]$  para  $n$  de 0 a 70, usando a expressão obtida em 1.2.7 ( $y1[n]$ ), a função *filter* ( $y2[n]$ ) e a função *dlsim* ( $y3[n]$ ), e represente graficamente a sobreposição de  $y1[n]$  com *stairs*,  $y2[n]$  com pontos 'o' e  $y3[n]$  com pontos '+'.
    - 1.2.9. Obtenha e represente graficamente (amplitude em *dB* e fase em graus, recorrendo à função *unwrap* para evitar eventuais saltos na sequência de valores da fase) a resposta em frequência do sistema,  $H(\Omega)$ , para  $\Omega$  entre 0 e  $\pi$  *rad*. Os gráficos da amplitude e da fase devem ser representados separadamente numa mesma figura.
    - 1.2.10. Obtenha o ganho do sistema em regime estacionário usando a função *ddcgain*. Comprove que esse valor pode ser obtido pela aplicação do Teorema do Valor Final (calculando o valor da resposta do sistema, em regime estacionário, ao degrau unitário), a partir da saída  $y[n]$ , obtida em 1.2.6, e a partir da resposta em frequência  $H(\Omega)$ , obtida em 1.2.9.
2. Pretende-se determinar e representar os coeficientes da Série de Fourier de um sinal periódico,  $x(t)$ , e apresentar graficamente o sinal original e o aproximado pela Série com um dado número de harmónicos.
  - 2.1. Para isso escreva um script em *Matlab* que efectue as seguintes operações:
    - 2.1.1. Pedir o valor do período fundamental,  $T_0$ , do sinal a analisar.
    - 2.1.2. Definir a sequência temporal  $t$ , durante um período, com, por exemplo, 500 elementos.
    - 2.1.3. Obter o sinal  $x(t)$  usando um menu que permita escolher uma onda quadrada periódica, uma onda em dente de serra (rampa que varia de 0 a 1 durante um período) ou uma expressão a introduzir.
    - 2.1.4. Determinar e representar graficamente os valores dos coeficientes ( $C_m$  e  $\theta_m$ ) da Série de Fourier trigonométrica com o valor de  $m\_max$  da Série de Fourier igual a 100.
    - 2.1.5. Obter e representar graficamente a sobreposição do sinal original e dos sinais aproximados a partir dos coeficientes da Série de Fourier trigonométrica para vários valores de  $m\_max$  (por exemplo, para  $m\_max = 0, 1, 3, 5, 10, 50$  e 100).
    - 2.1.6. Obter e representar graficamente amplitude e fase dos valores do coeficiente  $c_m$  para  $m$  entre -100 e 100, da Série de Fourier complexa, a partir dos coeficientes  $C_m$  e  $\theta_m$ .

2.2. Utilize o script de 2.1 para os seguintes sinais:

2.2.1. Onda quadrada de período  $2\pi$  s.

2.2.2. Onda em dente de serra de período  $2\pi$  s.

2.2.3.  $x(t) = 1 + 2 \bmod(G\#, 2) \sin(12\pi t + \pi/4) \cos(21\pi t) + 2 \bmod(1 + G\#, 2) \cos(20\pi t - \pi/4) \sin(45\pi t)$ .

2.2.4.  $x(t) = -2 + 4 \cos(4t + \pi/3) - 2 \sin(10t)$ .

2.3. Determine analiticamente os coeficientes não nulos da Série de Fourier trigonométrica,  $C_m$  e  $\theta_m$ , dos sinais indicados em 2.2.3 e 2.2.4.

2.4. Determine os coeficientes não nulos da Série de Fourier complexa,  $c_m$ , dos sinais indicados

em 2.2.3 e 2.2.4, através da expressão  $c_m = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} x(t) e^{-jm\omega_0 t} dt$ .

3. Acrescentar ao *script* em *Matlab*, desenvolvido em 2.1, a possibilidade de calcular e de representar os coeficientes da Série de Fourier de um sinal periódico com ruído. Deve também poder escolher um filtro a aplicar sobre o sinal com ruído e apresentar graficamente o sinal, o sinal com ruído e o sinal filtrado.

3.1. Para isso acrescente ao script de 2.1 o código que efectue as seguintes operações:

3.1.1. Criar um menu que permita escolher o ruído a adicionar ao sinal original (ruído completamente aleatório, ruído aleatório mas definido numa dada gama de frequências, ruído definido por uma expressão a introduzir ou sem ruído).

3.1.2. Obter o sinal  $xr(t) = x(t) + \text{ruído}(t)$  correspondente a cada opção dos menus.

3.1.3. Criar um menu que permita escolher o Tipo de Filtro (ideal) a aplicar (Passa-Baixo, Passa-Alto, Passa-Banda ou Rejeita-Banda). Deve pedir o(s) valor(es) da(s) frequência(s) a considerar para o filtro: o Passa-Baixo deve manter todas as componentes das frequências inferiores a uma dada frequência; o Passa-Alto deve manter todas as componentes das frequências superiores a uma dada frequência; o Passa-Banda deve manter todas as componentes das frequências no intervalo definido por duas frequências dadas; o Rejeita-Banda deve manter todas as componentes das frequências não pertencentes ao intervalo definido por duas frequências dadas.

3.1.4. Obter e representar graficamente, numa figura, o sinal original  $x(t)$ , o sinal com ruído  $xr(t)$  e o sinal filtrado  $xrf(t)$  e, noutra figura, o valor dos coeficientes da Série de Fourier, antes e depois da filtragem.

3.2. Utilize o script de 2.1 e de 3.1 para os seguintes sinais:

3.2.1. Onda quadrada unitária de período  $2\pi$  s; Ruído: aleatório; Filtro: que permita atenuar o ruído e manter, se possível, as características fundamentais do sinal.

3.2.2. Onda em dente de serra de período  $2\pi$  s; Ruído: aleatório na gama  $\omega \in [4, 6]$  rad/s; Filtro: que permita atenuar o ruído e manter, se possível, as características fundamentais do sinal.

3.2.3.  $x(t) = 1 + 2 \bmod(G\#, 2) \sin(12\pi t + \pi/4) \cos(21\pi t) + 2 \bmod(1 + G\#, 2) \cos(20\pi t - \pi/4) \sin(45\pi t)$ ; Ruído: aleatório na gama  $\omega \in [20\pi, 30\pi]$  rad/s; Filtro: que permita obter o sinal sem ruído.

3.2.4.  $x(t) = -2 + 4 \cos(4t + \pi/3) - 2 \sin(10t)$ ; Ruído:  $\text{ruído}(t) = 0.2 \cos(9t)^2$ ; Filtro: que permita obter o sinal original sem a sua componente contínua e sem ruído.

4. Considere o seguinte sinal de tempo contínuo não periódico:

$$x(t) = \begin{cases} Ae^{-at} \sin(4\pi t) & , a > 0 \text{ e } 0 \leq t < 6 \\ 0 & , t \notin [0; 6[ \end{cases} \quad , \text{com } A = 2 \text{ e } a = 0.7 .$$

4.1. Determinar a expressão e representar graficamente, em módulo e em fase, a Transformada de Fourier do sinal  $x(t)$ ,  $X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt$ , em função da frequência angular  $\omega$  entre  $-30\pi$  rad/s e  $30\pi$  rad/s, com um passo de  $\pi/6$  rad/s.

4.2. Reconstruir o sinal a partir da Transformada de Fourier,  $x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega)e^{j\omega t} d\omega$ , e comparar graficamente com o sinal original.

4.3. Calcular o valor dos coeficientes da Série de Fourier complexa,  $c_m$  para  $-25 \leq m \leq 25$ , de um sinal periódico  $x_p(t)$  que coincide com  $x(t)$  para  $0 \leq t < 6$ . Comparar com os resultados obtidos em 4.1.

5. Considere uma sequência de dados  $x[n]$  que resultou da amostragem de um determinado sinal de tempo contínuo  $x(t)$  com um dado período de amostragem  $T_s$ .

5.1. Utilize o script de 2.1, com eventuais adaptações, para:

5.1.1. Determinar e representar graficamente os valores dos coeficientes ( $C_m$  e  $\theta_m$ ) da Série de Fourier trigonométrica com um valor adequado de  $m_{\text{max}}$  da Série de Fourier.

5.1.2. Obter e representar graficamente a sobreposição do sinal original e dos sinais aproximados a partir dos coeficientes da Série de Fourier trigonométrica para vários valores de  $m_{\text{max}}$ .

5.1.3. Obter e representar graficamente amplitude e fase dos valores do coeficiente  $c_m$ , da Série de Fourier complexa, a partir dos coeficientes ( $C_m$  e  $\theta_m$ ).

5.2. A partir da análise efectuada, o que pode concluir sobre as características principais do sinal de tempo contínuo  $x(t)$ ?

Nota 1: O *dataset* para a resolução deste problema será disponibilizado na plataforma *Nónio* (<https://inforestudante.uc.pt>).

Nota 2: Deve realizar, pelo menos, este problema de forma supervisionada numa das aulas PL.