1-Cinemática

1.1 Cinemática: vector de posición, vector desplazamiento, velocidad media, velocidad instantánea, aceleración media, aceleración instantánea, ecuación de la trayectoria.

$$\vec{r}(0) = x(0)\vec{i} + y(0)\vec{j} + z(0)\vec{k}$$

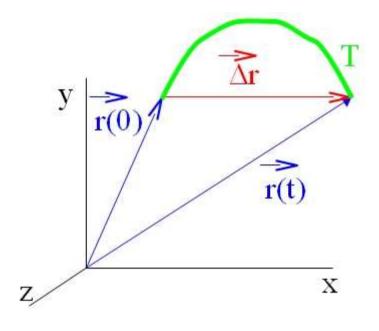
$$\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}$$

$$\vec{\Delta}r = \vec{r}(t) - \vec{r}(0) \to \vec{v}_m = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

$$\vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt} \to \int_0^t d\vec{r}(t) = \int_0^t \vec{v}(t)dt$$

$$\vec{\Delta}v = \vec{v}(t) - \vec{v}(0) \to \vec{a}_m = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}$$

$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt} \to \int_0^t d\vec{v}(t) = \int_0^t \vec{a}(t)dt$$



Si el móvil se desplaza en un plano la ecuación de la trayectoria (y = f(x)) se obtiene

a partir del vector de posición $\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j}$

Ejemplo 1: Las coordenadas de un objeto que se mueve en el plano XY varían con el tiempo de acuerdo con las ecuaciones $x = -5\sin \omega t$ m e $y = 4 - 5\cos \omega t$ m, determinar: (a) las expresiones de los vectores de posición, velocidad y aceleración en cualquier instante, (b) la ecuación de la velocidad y de la aceleración para t = 0, (c) la ecuación de la trayectoria del objeto.

(a)
$$\overrightarrow{r}(t) = x(t)\overrightarrow{i} + y(t)\overrightarrow{j} \rightarrow \overrightarrow{r}(t) = -5\sin\omega t \overrightarrow{i} + (4 - 5\cos\omega t)\overrightarrow{j} m$$

$$\overrightarrow{v}(t) = \frac{d\overrightarrow{r}(t)}{dt} \rightarrow \overrightarrow{v}(t) = -5\omega\cos\omega t \overrightarrow{i} + 5\omega\sin\omega t \overrightarrow{j} \frac{m}{s}$$

$$\overrightarrow{a}(t) = \frac{d\overrightarrow{v}(t)}{dt} \rightarrow \overrightarrow{a}(t) = 5\omega^2\sin\omega t \overrightarrow{i} + 5\omega^2\cos\omega t \overrightarrow{j} \frac{m}{s^2}$$
(b) $\overrightarrow{v}(0) = -5\omega \overrightarrow{i} \frac{m}{s}$, $\overrightarrow{a}(0) = 5\omega^2 \overrightarrow{j} \frac{m}{s^2}$

(c) de la expresión de $\vec{r}(t)$ se obtiene: $\sin \omega t = -\frac{x}{5}$, $\cos \omega t = -\frac{y-4}{5}$ como $\sin^2 \omega t + \cos^2 \omega t = 1$ la ecuación de la trayectoria será $\frac{x^2}{25} + \frac{(y-4)^2}{25} = 1$, que es la

ecuación de una circunferencia de 5 m de radio centrada en el punto (0,4) m.

Ejemplo 2: Una partícula que se encuentra inicialmente en el origen de coordenadas tiene una aceleración $\vec{a} = 3$ $\vec{j} + \frac{m}{s^2}$ y una velocidad inicial

 $\overrightarrow{v}_0 = 5\overrightarrow{i} \frac{m}{s}$. Encontrar (a) los vectores velocidad y aceleración en cualquier instante, (b) la velocidad y posición de la partícula a los 2 s.

(a)
$$\int_{0}^{t} d\vec{v}(t) = \int_{0}^{t} \vec{a}(t)dt \rightarrow \vec{v}(t) = \vec{v}(0) + \vec{a}t = 5\vec{i} + 3t\vec{j} +$$

5 de 11

1.2 Cinemática: composición de movimientos, MRU's perpendiculares, MRU y MRUA perpendiculares, tiro parabólico.

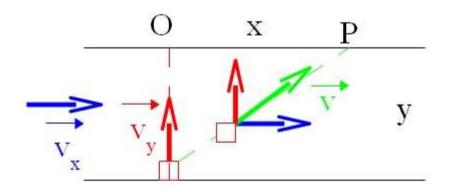
Cuando dos movimientos actúan al mismo tiempo sobre un cuerpo, se pueden analizar de forma independiente los dos movimientos.

MRU's perpendiculares:

$$\overrightarrow{v} = v_x \overrightarrow{i} + v_y \overrightarrow{j}$$

$$\overrightarrow{r}(t) = x(t) \overrightarrow{i} + y(t) \overrightarrow{j} = v_x \cdot t \overrightarrow{i} + v_y \cdot t \overrightarrow{j}$$

$$x = v_x \cdot t , y = v_y \cdot t \rightarrow y = \frac{v_y}{v_x} x$$



MRUA y MRU perpendiculares:

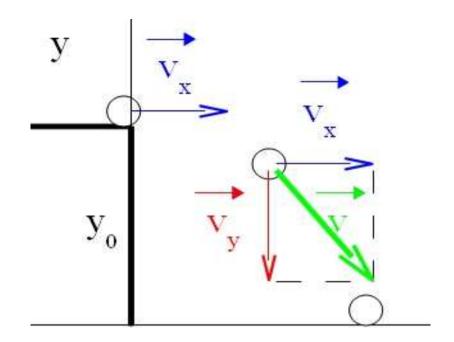
MRU:
$$x = v_x \cdot t$$

MRUA:
$$\overrightarrow{v}_y = -gt\overrightarrow{j}$$

$$\int_0^y dy = \int_0^t -gtdt \rightarrow y = y_0 - \frac{gt^2}{2}$$

$$\overrightarrow{r}(t) = v_x t \overrightarrow{i} + \left(y_0 - \frac{gt^2}{2}\right) \overrightarrow{j}$$

$$t = \frac{x}{v_x} \rightarrow y = y_0 - \frac{g}{2} \left(\frac{x}{v_x}\right)^2 \rightarrow y = y_0 - \frac{g}{2v_x^2} x^2$$



Tiro parabólico

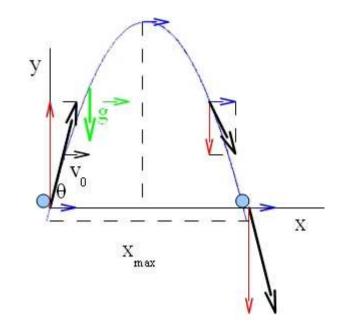
Se trata de un MRU y un MRUA perpendiculares y simultáneos.

MRU:
$$x = v_0 t \cos \theta$$

MRUA:
$$y = v_0 t \sin \theta - \frac{gt^2}{2}$$

La ecuación de la trayectoria será:

$$y = v_0 \frac{x}{v_0 \cos \theta} \sin \theta - \frac{g}{2} \cdot \frac{x^2}{v_0^2 \cos^2 \theta}$$



$$y = \tan \theta x - \frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta} x^2$$
 que coincide con la de una parábola.

En el punto más alto de la trayectoria $v_y = 0 \rightarrow 0 = v_0 \sin \theta - gt \rightarrow t = \frac{v_0 \sin \theta}{g}$

$$y_{\text{max}} = \frac{v_0^2 \sin^2 \theta}{2g}$$

El alcance del proyectil será
$$x_{\text{max}} = \frac{2v_0^2 \sin \theta \cos \theta}{g} = \frac{v_0^2 \sin 2 \theta}{g}$$

Ejemplo 3: Un avión lleva una velocidad de 280 m/s y vuela con un ángulo de 33.4° por debajo de la horizontal. Cuando la altura del avión es de 2.15 km deja caer una bomba. Calcula la distancia horizontal entre el impacto en el suelo y la vertical del avión en el momento en que se desprende la bomba.

Se calcula el tiempo que tarda en caer la bomba y luego el espacio horizontal que ha avanzado en ese tiempo.

$$y = v_{0y}t + \frac{1}{2}gt^2 \ 2150 = 280\sin(33.4)t + \frac{1}{2} \cdot 9.8t^2 \rightarrow t = 10, \ 47s$$
$$x = v_{0x}t \rightarrow x = 280\cos(33.4) \cdot 10.47 = 2447m$$

