

ECG STM32

Jose David Alvarado Moreno Procesamiento de señales.

AGENDA

Características del sistema.

Entrada

- Sensor análogo XD-58C.
- Filtro antialiasing.

STM32

- NUCLEO-H7A3ZI-Q
- ADC y UART
- Filtro FIR y Moving averange

PC

- UART
- Visualización por matpltolib Python.



Entrada: Sensor de pulso cardiaco.

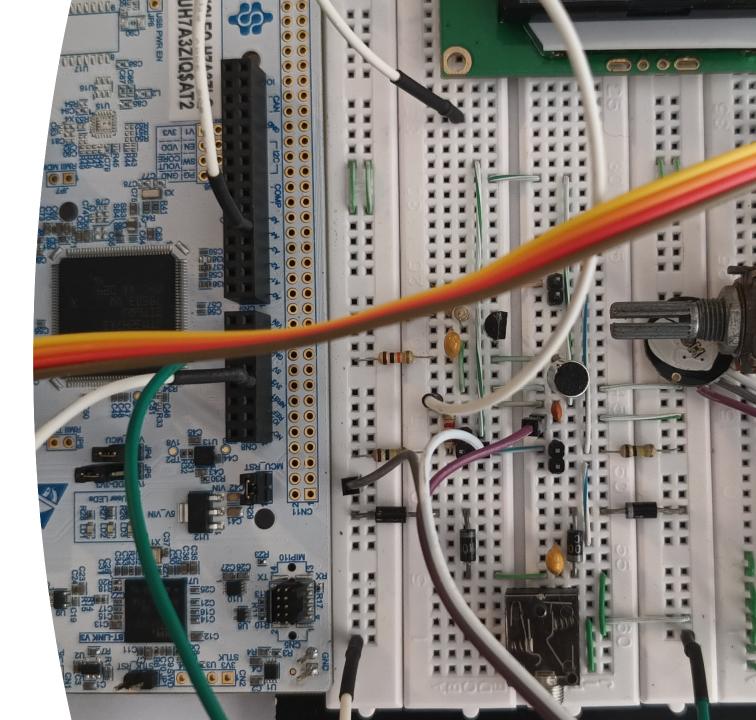
- Modelo: XD-58C
- Medición: Pulso cardíaco
- Voltaje de alimentación: 3.3V ~ 5V
- Corriente: 4 mA
- Longitud de Onda del led: 609 nm (nanómetros)

NUCLEO-H7A3ZI-Q

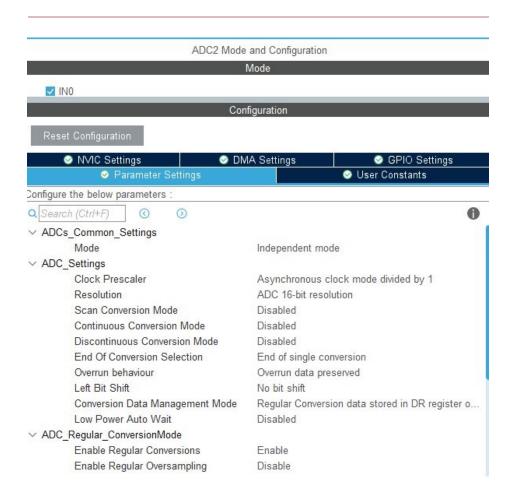
Frecuencia: 280MHz

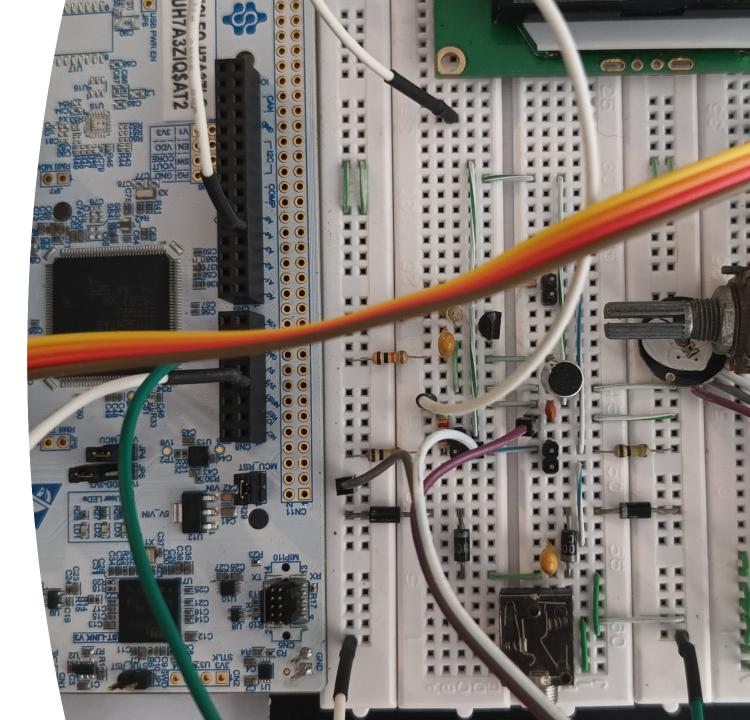
ADC: 16 Bits

UART: 460800, 8 - bits.

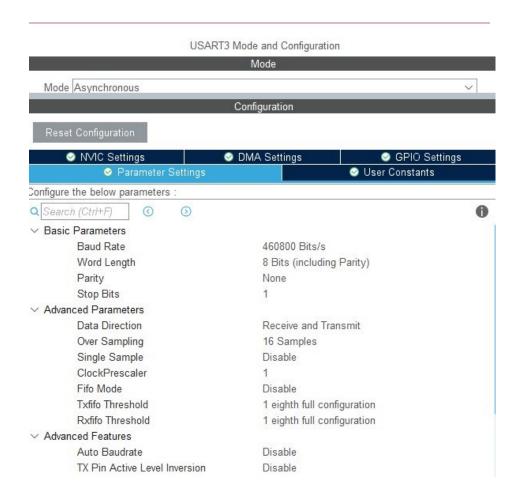


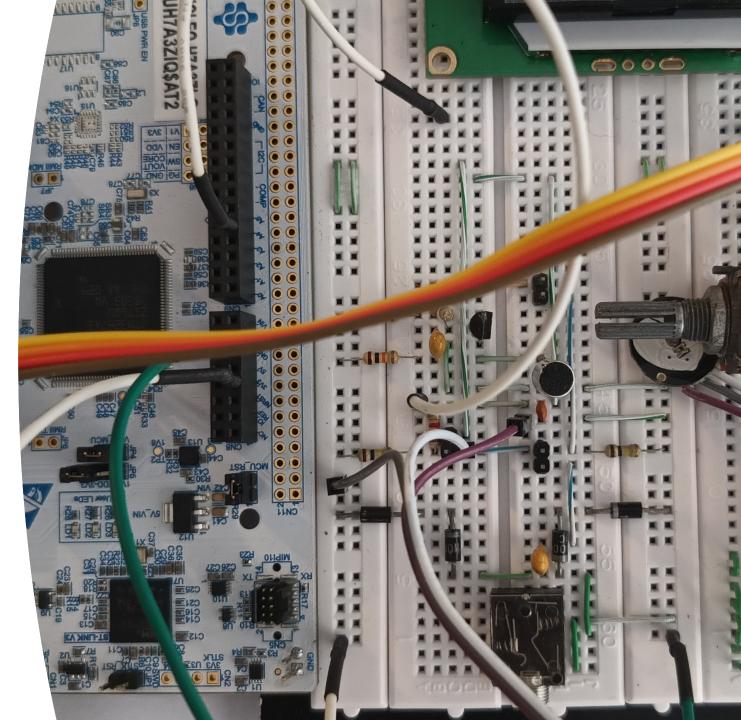
NUCLEO-H7A3ZI-Q



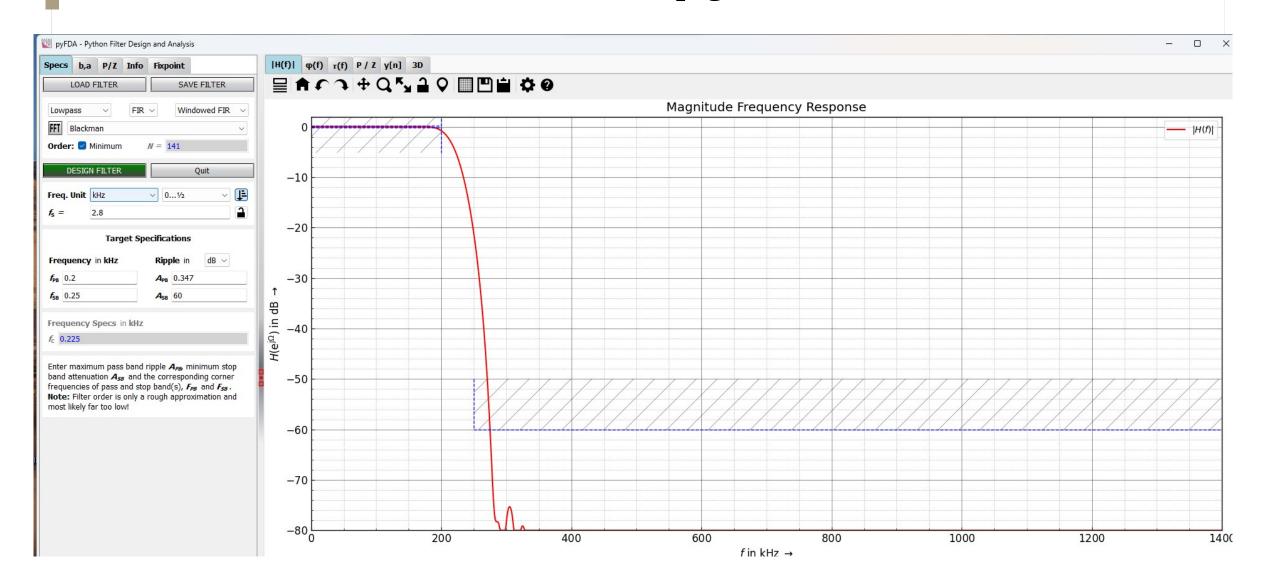


NUCLEO-H7A3ZI-Q



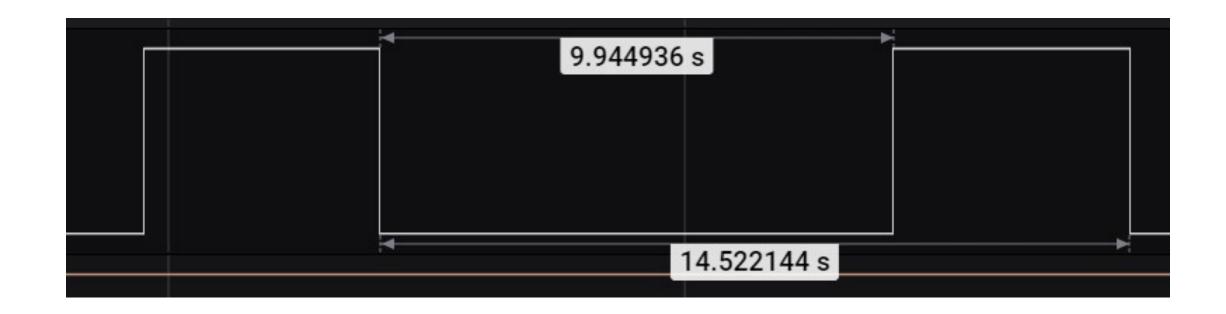


Diseño del Filtro FIR (pyFDA)



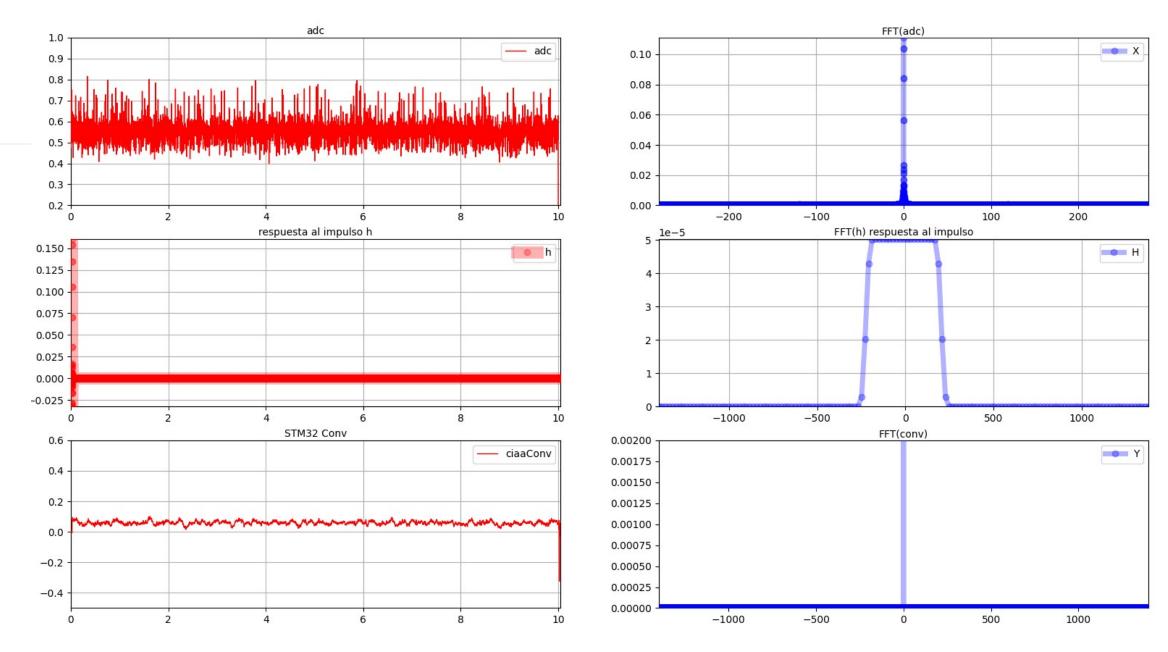
Implementación del Moving average

```
int k = 20; // Tamaño de la ventana
for (int i=0; i < k; i++)
\{ adcm[0] = adcm[0] + adc[i]; \}
adcm[0] = (int16 t)(adcm[0] / (k));
for (int i=1; i<(header.N-1); i++)
 adcm[i] = (int16 t)(adcm[i-1]+((adc[i+k]-adc[i-1])/(k)));
arm conv q15 (adcm, header.N, h, h LENGTH, y); // Filtro FIR
```



Tiempo de adquisición y trasmisión.

Visualización



Visualización

