

Scalable Multicopter UAV Trajectory Planning using Mixed-Integer Linear Programming

Jorik De Waen

Thesis voorgedragen tot het behalen
van de graad van Master of Science
in de ingenieurswetenschappen:
computerwetenschappen, hoofdoptie
Artificiële intelligentie

Promotor:
Prof. dr. Tom Holvoet

Academiejaar 2016 – 2017