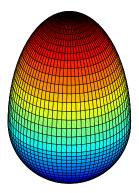
Matlab 14-15 for dummies : exercice 2 Des oeufs de dinosaures...

Dans cet exercice, vous modélisez des œufs de dinosaures : comme vous le savez certainement, la découverte de fossiles préhistoriques est une des richesses ignorées de notre belle région wallonne...

Pour réaliser ce problème, il n'est pas inutile de tirer profit du programme vase.m présenté au cours. L'implémentation récursive des fonctions B-splines qui y est incluse, n'est pas la plus efficace, mais elle présente l'avantage de la simplicité.

En s'inspirant du programme fourni, nous vous demandons d'écrire une programme définissant un oeuf à celui de la figure ci-dessus.

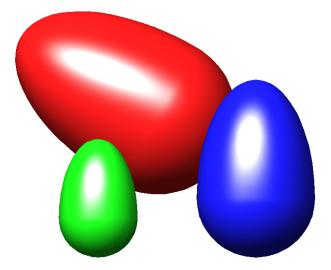


- 1. Au moyen d'un ensemble de 5×9 poids et 5×9 points de contrôle dans l'espace, définir cet oeuf avec des surfaces NURBS. On utilisera des surfaces de degré deux et les vecteurs de noeuds seront donnés respectivement par $\mathbf{T} = [0, 0, 0, 1, 1, 2, 2, 3]$ et $\mathbf{S} = [0, 0, 0, 1, 1, 2, 2, 3, 3, 4, 4, 5]$.
- 2. Représenter l'oeuf au moyen de l'instruction surf.
- 3. Si vraiment vous trouvez l'exercice trop simple, vous pouvez également représenter le dinosaure à côté de l'oeuf en utilisant des NURBS :-) La figure peut aussi être rendue plus esthétique en définissant quelques sources lumineuses de manière adéquate. Mais, ceci n'est ni requis, ni indispensable pour obtenir la totalité des points!
- 4. Inclure votre code dans une fonction [x y z] = egg(top,bottom,dt,mode). Les tableaux x y z sont les trois matrices requises par l'instruction surf.
 - Les arguments top et bottom représentent les allongements relatifs de la partie supérieure et inférieure de l'oeuf par rapport à une sphère.
 - L'argument dt est l'incrément utilisé pour parcourir l'espace paramétrique pour effectuer la représentation graphique. Le figure ci-dessus a été obtenue avec egg(2,1,0.05,0), tandis qu'une sphère parfaite est obtenue avec egg(1,1,0.05,0).
 - Dans les deux cas, les 3 matrices fournies seront de taille 81 × 41, car on utilise un incrément dt=0.05 pour la définition des vecteurs t et s.
 - Le dernier argument mode permet de provoquer l'apparition d'une figure originale créée par vos soins. Si cet argument mod=0, aucune figure n'est affichée et on n'effectue que le calcul des matrices de points;
- 5. Un exemple de programme d'oeuf draft_matlab2 est fourni : malheureusement, il dessine des vases de taille fixe :-(Mais, il peut vous servir de point de départ bien utile...

¹ Pour les petits futés, la question suivante est soumise à votre sagacité : pourquoi vaut-il mieux définir le dernier noeud des vecteurs \mathbf{T} et \mathbf{S} comme étant différent de l'avant-dernier noeud pour que le code fonctionne bien ? Théoriquement, cela devrait pourtant fonctionner également avec $\mathbf{T} = [0, 0, 0, 1, 1, 2, 2, 2]$ et $\mathbf{S} = [0, 0, 0, 1, 1, 2, 2, 3, 3, 4, 4, 4]$.

6. Un programme test_matlab2 vous est fourni pour tester votre fonction.

Avec mon programme d'oeuf, j'obtiens la figure suivante avec le programme de test. Toutefois, il n'est pas dit, ni garanti que le programme de l'enseignant est correct!



- 7. L'argument mode permet d'obtenir une figure originale conçue par vos propres soins. Vous pouvez vous inspirez du programme de test pour générer une figure orginale. Rien n'interdit l'étudiant enthousiaste de réaliser ici un dinosaure complet pour montrer sa connaissance du cours. Est-il nécessaire de préciser que cette partie de l'exercice est optionnelle et permettra d'éventuellement acquérir un micro-bonus :-)
- 8. Votre fonction (avec les éventuelles sous-fonctions que vous auriez créées) sera incluse dans un unique fichier egg.m, sans y adjoindre le programme de test fourni, mais en y incluant la fonction de calcul de B-splines même si vous ne l'avez pas modifiée. Cette fonction devra être soumise via le web avant le mardi 21 octobre à 23h59: ce travail est individuel et sera évalué. Pour permettre une correction plus aisée, ne pas inclure les commandes clc et close all dans votre fonction egg.