Projet d'optimisation

Groupe 1

12 mai 2015

Question 1

Variables

Le tableau 1 contient les différentes variables $x_{s,\lambda}$ qui correspondent au nombre de smartphones pour chaque semaine s avec la caractéristique λ .

Variable	Caractéristiques des smartphones
$x_{s,n}$	Produits au salaire normal.
$x_{s, \text{sup}}$	Produits pendant les heures supplémentaires.
$x_{s,\mathrm{stock}}$	Conservés en <i>stock</i> .
$x_{s, \text{retard}}$	Vendus une semaine en retard.
$x_{s, sst}$	Sous-traités.

Table 1 – Variables de la modélisation de la ligne d'assemblage.

Contraintes

Voici les contraintes du problème de la planification de la ligne d'assemblage à personnel constant. On pose que $\Delta x_{s,\lambda} = x_{s,\lambda} - x_{s-1,\lambda}$.

Fonction objectif

minimiser
$$\sum_{s=1}^{T} c_m x_{s,n} + (c_m + d_{a,h} c_{hs}) x_{s,\text{sup}} + c_s x_{s,\text{stock}} + c_r x_{s,\text{retard}} + c_{sst} x_{s,\text{sst}}$$

Le tableau 2 contient les abréviations des constantes utilisées.

Paramètre	Constante représentée
c_m	cout_materiaux
c_{hs}	cout_heure_sup
c_s	cout_stockage
c_r	cout_retard
c_{sst}	cout_sous_traitant
$d_{a,h}$	${\tt duree_assemblage}/60$

Table 2 – Constantes de la modélisation de la ligne d'assemblage.

A ce stade, le fait de ne pas imposer l'intégralité des variables parait problèmatique dans le sens où les solutions ne sont pas garanties d'être entières. Ce qui n'est pas envisageable vu que celles-ci représentent des quantités de smartphones. Par exemple, $x_{s,n}$ ne sera probablement pas entier si $1/d_{a,h}$ ne l'est pas.

Question 2

Il est possible de garantir que notre modèle linéaire continu admette toujours une solution entière sous certaines hypothèses. Une première hypothèse est que tous les éléments du vecteur demande soient entiers. Il faut également que les constantes stock-initial, nb_max_heure_sup, nb_max_sous_traitant, nb_ouvriers et $1/d_{a,h}$ soient entières.

Preuve

Pour le prouver, nous allons reformuler notre problème sous la forme d'un problème de flot de coût minimum. Soit le graphe orienté G(V,E), où V représente l'ensemble des noeuds et E l'ensemble des arrêtes. Il est utile à ce stade de s'aider d'un schéma représentant le graphe. Celui-ci est repris à la figure 1. V compte un noeud pour chauqe semaine et un noeud initial. On a donc V := 0, 1, 2, ..., T où V0 est le noeud initial et s'est le noeud de la semaine s. Définissons maintenant les arrêtes de notre graphe. Pour le noeud V0, on définit

$$V^{-}(0) = \{s_1, s_2, s_3 \,\forall s \neq 0\}$$

avec

$$\{(0, s_1), (0, s_2), (0, s_3)\} \in E \,\forall s$$

 s_1, s_2, s_3 représentent les différentes manières de produire les smartphones, c'est-àdire les ouvriers au salaire normal, les ouvriers au salaire des heures supplémentaires et la sous-traitance. Il y a donc trois arcs entre les noeuds 0 et s. Pour le noeud initial,

$$V^+(0) = \emptyset$$

Définissons ensuite les arrêtes des noeuds corrspondnats aux semaines

$$V^{-}(s) = \{s + 1 \,\forall s \neq 0\}$$

avec

$$\{(s,s+1)\} \in E \,\forall s \neq 0, T$$

Et,

$$V^+(s) = s - 1 \,\forall s \neq 0 \}$$

avec

$$\{(s, s-1)\} \in E \,\forall s \neq 0, 1$$

Nous devons encore définir les termes sources pour chaques noeuds ainsi que les capacités maximales pour chaque arc. Soit

$$b_s = -demande(s), s \in V \setminus \{0\}$$

 Et

$$b_0 = \sum_{s=1}^{T} demande(s)$$

On a aussi

$$b_1 = stock \ initial$$

 Et

$$b_T = -stock_initial$$

Soient h_{ij} avec $(i,j) \in E$ les capacités maximales dans l'arc (i,j). On a $\forall s \neq 0$

$$h_{0,s_1} = 35 \cdot \text{nb_ouvriers}/d_{a,h}$$

$$h_{0,s_2} = ext{nb_max_heure_sup} \cdot ext{nb_ouvriers}/d_{a,h}$$
 $h_{0,s_3} = ext{nb_max_sous_traitant}$

Le graphe maintenant défini, on peut définir le problème de minimisation suivant :

Variables Soit x_{ij} le flot dans l'arc (i, j).

Objectif Le coût total est minimisé.

$$\sum_{(i,j)\in E} c_{ij} x_{ij}$$

Equations Le flot est conservé en chaque noeud

$$\sum_{k \in V^{+}(i)} x_{ik} - \sum_{k \in V^{-}(i)} x_{ki} = b_i \ i \in V$$

Les capacités maximales ne sont pas dépassées

$$0 \le x_{ij} \le h_{ij} \ (i,j) \in E$$

On peut maintenant utiliser le théorème suivant pour conclure que, si nos hypothèses sont vérifiées, notre problème admettra au moins une solution entière.

Théorème Si les demandes b_i et les capcités h_{ij} d'un problème de flot de coût minimum sont entières alors il existe une solution optimale entière.

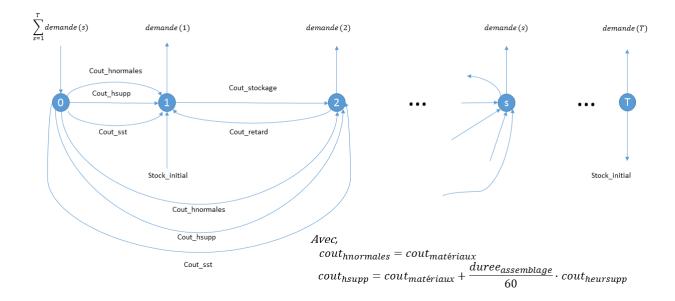


FIGURE 1 – Schéma représentant le graphe utilisé pour définir le problème de flot de coût minimal

Question 3

Question 4

Le problème dual nous donne de telles informations. En effet, soit notre problème reformulé sous forme standard :

$$\begin{aligned} & \text{minimiser } c^T x \\ & Ax = b \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$

Une partie de vecteur b correspond exactement à la demande. Or, si y_* est solution du dual de ce problème, la variation de la fonction objectif à une modification Δb du vecteur b sera exactement égal à $y_*^T \Delta b$. En particulier donc, si Δb est égal à

epsilon*delta demande

aux composantes de b correspondant à la demande et 0 partout ailleurs, $y_*^T \Delta b$ nous donnera la variation de l'objectif causée par cette variation de la demande.