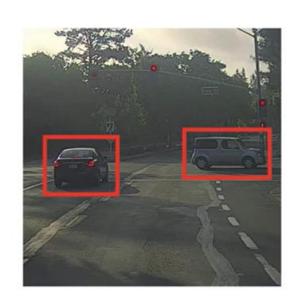
# Lecture08 YOLO

## Sliding window detection

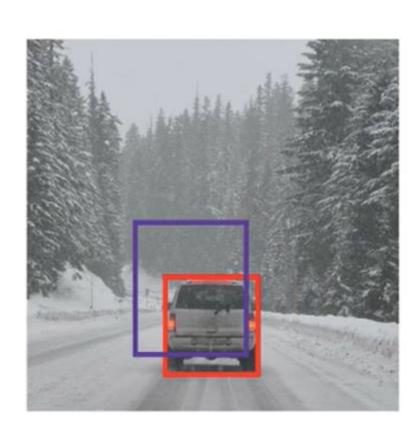


# Training set:

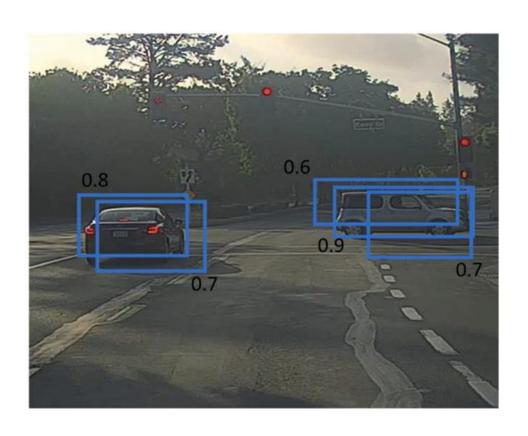




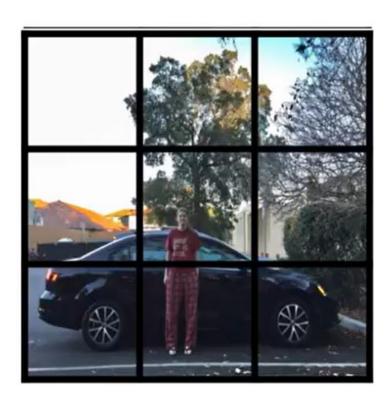
## Intersection over union (IoU)



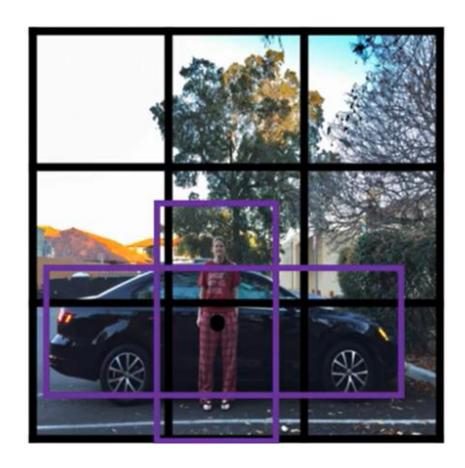
## Non-max supression



# Objetos traslapados



## Objetos traslapados



Anchor box 1:

•

Anchor box 2:

•

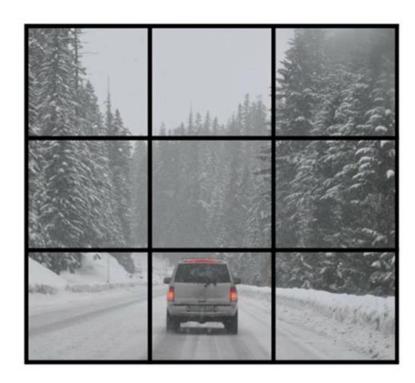
### Anchor box (caja ancla)

#### Algoritmo de caja ancla

Anteriormente: Cada objeto en la imagen de entrenamiento se asigna a la celda de la cuadrícula que contiene el punto medio de ese objeto.

Con dos cajas ancla: Cada objeto en la imagen de entrenamiento se asigna a la celda de la cuadrícula que contiene el punto medio del objeto y a la caja ancla para la celda de la cuadrícula con el mayor IoU (Intersección sobre Unión).

#### YOLO



y is  $3 \times 3 \times 2 \times 8$ 

- 2 car
- 3 motorcycle

$$\mathbf{y}$$

$$\lambda_{\text{coord}} \sum_{i=0}^{S^{2}} \sum_{j=0}^{B} \mathbf{1}_{ij}^{\text{obj}} \left[ (x_{i} - \hat{x}_{i})^{2} + (y_{i} - \hat{y}_{i})^{2} \right]$$

$$+ \lambda_{\text{coord}} \sum_{i=0}^{S^{2}} \sum_{j=0}^{B} \mathbf{1}_{ij}^{\text{obj}} \left[ \left( \sqrt{w_{i}} - \sqrt{\hat{w}_{i}} \right)^{2} + \left( \sqrt{h_{i}} - \sqrt{\hat{h}_{i}} \right)^{2} \right]$$

$$+ \sum_{i=0}^{S^{2}} \sum_{j=0}^{B} \mathbf{1}_{ij}^{\text{obj}} (C_{i} - \hat{C}_{i})^{2}$$

$$+ \lambda_{\text{noobj}} \sum_{i=0}^{S^{2}} \sum_{j=0}^{B} \mathbf{1}_{ij}^{\text{noobj}} (C_{i} - \hat{C}_{i})^{2}$$

$$+ \sum_{i=0}^{S^{2}} \mathbf{1}_{ij}^{\text{obj}} \sum_{c \in \text{Classes}} (p_{i}(c) - \hat{p}_{i}(c))^{2}$$

$\left[egin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0???????????????	$\left[ egin{array}{c} 0 \\ ? \\ ? \\ ? \\ ? \\ 1 \\ b_x \\ b_y \\ b_h \\ b_w \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \end{array} \right]$
$\begin{bmatrix} b_h \\ b_w \\ c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix}$	? ? ?	$\begin{bmatrix} b_h \\ b_w \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

## Non-max supressed outputs





Non-max supression para cada clase