

首页 新闻 博问 专区 闪存 班级

代码改变世界

注

注册 登录

# ONE\_Tech

Next Mile is My Destination 博客新家: sketch2sky.com, 欢迎交流

首页管理

随笔 - 146 文章 - 0 评论 - 40 阅读 - 49万

# Linux Platform驱动模型(三) platform+cdev

平台总线是一种实现设备信息与驱动方法相分离的方法,利用这种方法,我们可以写出一个更像样一点的字符设备驱动,即使用cdev作为接口,平台总线作为分离方式:

```
xjkeydrv_init():模块加载函数
L—platform_driver_register()将驱动对象模块注册到平台总线
L—platform_driver.probe()探测函数,提取相应的信息
L—xjkey_init():初始化cdev对象,创建设备文件等关于cdev接口创建的工作
L—cdev_init():将cdev结构与fops绑定到一起,在fops实现操作接口与控制硬件的逻辑
```

```
static struct class *cls = NULL;

static int major = 0;
static int minor = 0;
const int count = 1;

#define DEVNAME "xjkey"

static struct cdev *xjkeyp = NULL;

static unsigned long irqflags;
static int irq;
```

#### 公告

昵称: Abnor 园龄: 5年7个月 粉丝: 294 关注: 0 +加关注

#### 搜索

找找看

## **随笔分类** (142)

ARM汇编(6)

C上一层楼(9)

Linux环境编程(27)

Linux命令收集(42)

Linux驱动开发(35)

Makefile(6)

Shell脚本(5)

Ubuntu Tricks(5)

设计模式(1)

系统移植(6)

## 阅读排行榜

- 1. Linux设备树语法详解(62688)
- 2. shell 脚本关键字&符号(28886)
- 3. Linux Platform驱动模型(二) \_驱动方法(24903)

```
static atomic t tv;
#if 0
/ {
        key@26{
                compatible = "xj4412, key";
               interrupt-parent = <&gpx1>;
               interrupts = \langle 2 \rangle;
        } ;
};
#endif
static irgreturn t handler t(int irg, void *dev id)
       printk(KERN INFO "%s : %s : %d\n", FILE , func , LINE );
        return IRQ HANDLED;
//打开设备
static int xjkey open(struct inode *inode, struct file *filp)
       //get major and minor from inode
       printk(KERN INFO "(major=%d, minor=%d), %s : %s : %d\n",
               imajor(inode), iminor(inode), FILE , func ,
LINE );
       if(!atomic dec and test(&tv)){
               atomic inc(&tv);
               return -EBUSY;
        return request irg(irg, handler t, irgflags, DEVNAME, NULL);
//关闭设备
```

- 4. Linux i2c子系统(一) \_动手写一个i2c设备驱动(23 320)
- 5. Linux设备管理 (一) \_kobject, kset,ktype分析(1 9570)
- 6. Linux块设备IO子系统(一) 驱动模型(17375)
- 7. Linux设备管理 (二) 从cdev add说起(16572)
- 8. 从0移植uboot (一) 配置分析(14214)
- 9. Linux字符设备驱动框架(13786)
- 10. 从0移植uboot (二) \_uboot启动流程分析(1348 2)

#### 评论排行榜

- 1. Linux tcp黏包解决方案(7)
- 2. Linux设备管理(一)\_kobject, kset,ktype分析 (6)
- 3. Linux usb子系统(一) 写一个usb鼠标驱动(2)
- 4. 跟着内核学框架-从misc子系统到3+2+1设备识别 驱动框架(2)
- 5. Linux驱动技术(八) 并发控制技术(2)
- 6. Linux驱动技术(四) 异步通知技术(2)
- 7. Linux设备文件三大结构: inode,file,file\_operations(2)
- 8. Linux 多线程信号量同步(2)
- 9. 从0移植uboot(六)\_实现网络功能(1)
- 10. Linux input子系统编程、分析与模板(1)

#### 推荐排行榜

- 1. Linux Platform驱动模型(二) \_驱动方法(11)
- 2. Linux设备树语法详解(11)
- 3. Linux i2c子系统(一) \_动手写一个i2c设备驱动(6)
- 4. Linux Platform驱动模型(一)\_设备信息(6)
- 5. Linux usb子系统(二) \_usb-skeleton.c精析(5)

```
static int xjkey release(struct inode *inode, struct file *filp)
       //get major and minor from irqflagsinode
       printk(KERN INFO "(major=%d, minor=%d), %s : %s : %d\n",
               imajor(inode), iminor(inode), FILE , func ,
LINE );
        free irq(irq, NULL);
       atomic inc(&tv);
        return 0;
static struct file operations fops = {
        .owner = THIS MODULE,
        .open = xjkey open,
        .release= xjkey release,
};
static int xjkey init(void)
       dev t devnum;
       int ret, i;
        struct device *devp = NULL;
       //get command and pid
        printk(KERN INFO "(%s:pid=%d), %s : %s : %d\n",
               current->comm, current->pid, __FILE__, __func__, __LINE__);
       //1. alloc cdev objxjkey init
       xjkeyp = cdev alloc();
       if(NULL == xjkeyp) {
               return -ENOMEM;
```

```
//2. init cdev obj
        cdev init(xjkeyp, &fops);
        ret = alloc chrdev region(&devnum, minor, count, DEVNAME);
        if(ret){
                goto ERR STEP;
        major = MAJOR(devnum);
       //3. register cdev obj
        ret = cdev add(xjkeyp, devnum, count);
        if(ret){
                goto ERR STEP1;
        cls = class create(THIS MODULE, DEVNAME);
       if(IS ERR(cls)){
               ret = PTR ERR(cls);
               goto ERR STEP1;
        for(i = minor; i < (count+minor); i++){</pre>
                devp = device create(cls, NULL, MKDEV(major, i), NULL,
"%s%d", DEVNAME, i);
                if(IS ERR(devp)){
                        ret = PTR ERR(devp);
                        goto ERR STEP2;
       // init atomic t
        atomic set(&tv, 1);
        //get command and pid
        printk(KERN INFO "(%s:pid=%d), %s : %s : %d - ok.\n",
                current->comm, current->pid, __FILE__, __func__, __LINE__);
```

```
return 0;
ERR STEP2:
        for(--i; i >= minor; i--) {
               device destroy(cls, MKDEV(major, i));
        class destroy(cls);
ERR STEP1:
       unregister chrdev region(devnum, count);
ERR STEP:
       cdev del(xjkeyp);
       //get command and pid
       printk(KERN INFO "(%s:pid=%d), %s : %s : %d - fail.\n",
               current->comm, current->pid, FILE , func , LINE );
        return ret;
static void xjkey exit(void)
       int i;
       //get command and pid
       printk(KERN INFO "(%s:pid=%d), %s : %s : %d - leave.\n",
               current->comm, current->pid, FILE , func , LINE );
        for(i=minor; i < (count+minor); i++){</pre>
               device destroy(cls, MKDEV(major, i));
       class destroy(cls);
       unregister chrdev region(MKDEV(major, minor), count);
       cdev del(xjkeyp);
```

```
static int xjkey probe(struct platform device *pdev)
        struct resource *irq res;
       irq res = platform get resource(pdev, IORESOURCE IRQ, 0);
       if(irq res){
               irq = irq res->start;
               irqflags = irq res->flags & IRQF TRIGGER MASK;
        }else{
               printk(KERN INFO "No 0 irq\n");
                return -EINVAL;
        return xjkey init();
static int xjkey remove(struct platform device *pdev)
       printk(KERN INFO "%s : %s : %d - leave.\n", FILE , func ,
LINE );
       xjkey exit();
       return 0;
struct of device id of tbl[] = {
       {.compatible = "xj4412, key", },
        { } ,
};
MODULE DEVICE TABLE (of, of tbl);
//1. alloc obj
static struct platform driver xjkeydrv = {
        .probe = xjkey probe,
        .remove = xjkey remove,
        .driver = {
```

分类: Linux驱动开发

标签: 平台总线, 字符设备





<u>Abnor</u> <u>关注 - 0</u> 粉丝 - 29

0

#### +加关注

«上一篇: Linux Platform驱动模型(二) 驱动方法

» 下一篇: Linux内核 设备树操作常用API

posted @ 2017-02-06 08:58 Abnor 阅读(2752) 评论(0) 编辑 收藏 举报

刷新评论 刷新页面 返回顶部

# (评论功能已被禁用)

【推荐】华为 OpenHarmony 千元开发板免费试用,盖楼赢取福利

【推荐】华为开发者专区,与开发者一起构建万物互联的智能世界