## Prétraitement des données

Avant d'introduire des données dans un réseau de neuronnes une étape de prétraitement est nécessaire.

Toutes les données et étiquettes introduites dans un réseau de neurones doivent être des tenseurs à virgule flottante.

Cette étape est la vectorisation. Les données doivent être dans un tableau numpy au format :' float32'

```
Exemple: train image = train image.astype('float32')
```

Les étiquettes de données doivent être vectorisées à l'aide d'un codage à chaud du type: to\_categorical

```
Exemple: from tensorflow.keras.utils import to_categorical train_labels = to_categorical(train_labels)
```

Nous pouvons aussi réorganiser les données d'entrée dans une nouvelle forme avec numpy:

# Exemple:

Convertir l'image d'une matrice en vecteur:

```
image dans un tableau de forme (60000, 28, 28)
en :
train images = train images.reshape((60000, 28 * 28))
```

Les données d'images doivent être dans un tableau:

(échantillons, hauteur d'image, largeur d'image, nombre de canaux) avec:

```
image en niveau de gris ———nombre de canaux 1 image en couleur —————nombre de canaux 3
```

#### Exemple:

caractéristique de taille (28, 28, 1) soit de taille 28 X 28 en 255 niveaux de gris. caractéristique de taille (28, 28, 3) idem mais en couleurs.

## Les données doivent être normalisées:

```
x = data
x -= x.mean(axis=0)
x /= x.std(axis=0)
avec sklearn:
x = data
scaler = StandardScaler()
```

x\_normalized = scaler.fit\_transform(x)

## Fonction de perte et optimisateur.

Pendant la compilation du modele nous devons choisir une fonction de perte et un optimisateur.

La fonction de perte représente la quantité minimisée pendant l'entrainement. L'optimisateur détermine comment mettre le réseau à jour en fonction de la fonction de perte.

## Etape de compilation.

```
Fonction de perte ou de cout:

mean_squared_error ———— pour la régression

binary_crossentropy ———pour les prédictions d'étiquettes binaires

categorical_crossentropy —— pour la prédiction d'étiquettes multi-catégories
```

# Les optimiseurs:

```
'sgd' — descente de gradient stochastique 
'RMSprop' — — plus avancé 
'adam' — — par défaut, le plus populaire
```

#### Les fonctions d'activation:

'Sigmoid' ou fonction logistique, c'est la plus utilisée. Sa sortie est centrée sur 0,5 avec une plage de 0 à 1

'Tanh' la sortie Tant est centrée sur 0 avec une plage de -1 à 1

'Relu' la Relu est la fonction d'activation la plus utilisée. Sa sortie n'a pas de valeur maximale.

'Softmax' elle est utile pour la classification multiclasse. Elle donne une probabilité.

### Bonnes pratiques.

Nous pouvons utiliser un ensemble de données de validation pendant la formation pour voir dans quelle mesure le modele se généralise.

#### Exemple:

Nous réservons 10% des données d'entrainement pour la validation avec 'validation\_spilt'

```
history = mode.fit(x_train, y_train, validation_split = 0.1)
```

ou bien en utilisant un jeu de donnée de validation avec: 'validation data'

```
history = model.fit(x_train, y_train, validation_data = (x_val, y_val)
```

Pour sauvegarder un modèle entrainé:

model.save('mon\_model.h5)

pour le charger:

from tensorflow.keras.models import load\_model model = load\_model('mon\_model.h5)