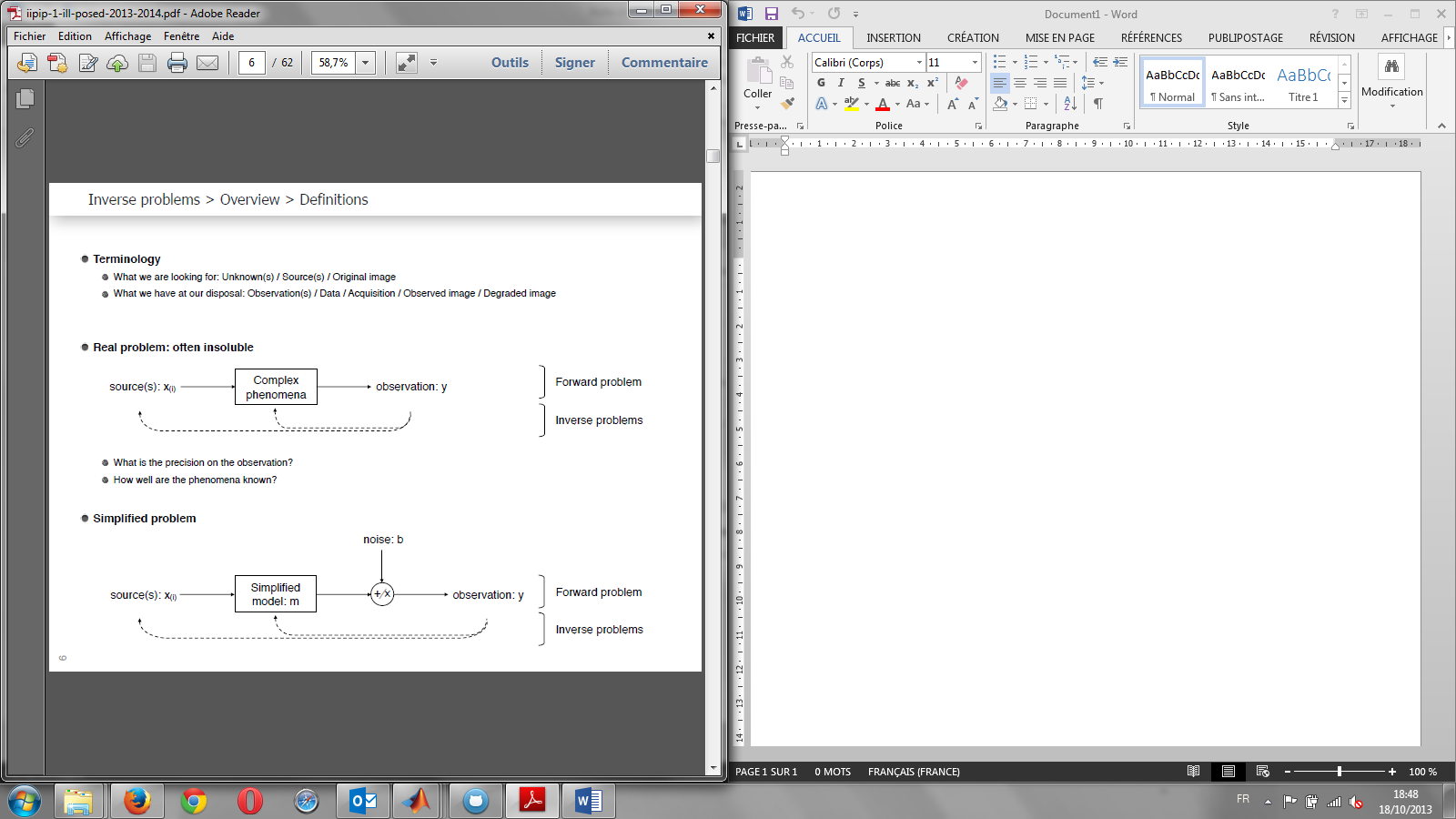
# Question 1 (page 7)



Quels sont les trois types de problèmes que l’on puisse rencontrer et chercher à résoudre à partir de ce schéma ?

* Inversion :
  + m is known (modelled) y is observed ➜ find x
  + y is observed ➜ find x and m (blind de-convolution)
* Identification :
  + x is known, m is partly unknown, y is observed ➜ find m
* Source separation :
  + m is partly unknown, y is observed ➜ find m and x1, x2...xn

# Question 2 (page 16)

Quelles sont les propriétés de la convolution ?

* commutativité / symétrie
* associativité
* linéarité
* identité ou élément neutre

# Question 3 (page 34 – 35)

Quel est le problème principal de la convolution par m ? Quelle solution proposeriez-vous ?

* Problème sous-estimé (plus d’inconnues que d’observables)
* Prendre des conditions de bords arbitraires (symétrie par exemple, puisque l’image est périodique dans le domaine fréquentiel une fois la transformée de Fourier appliquée)