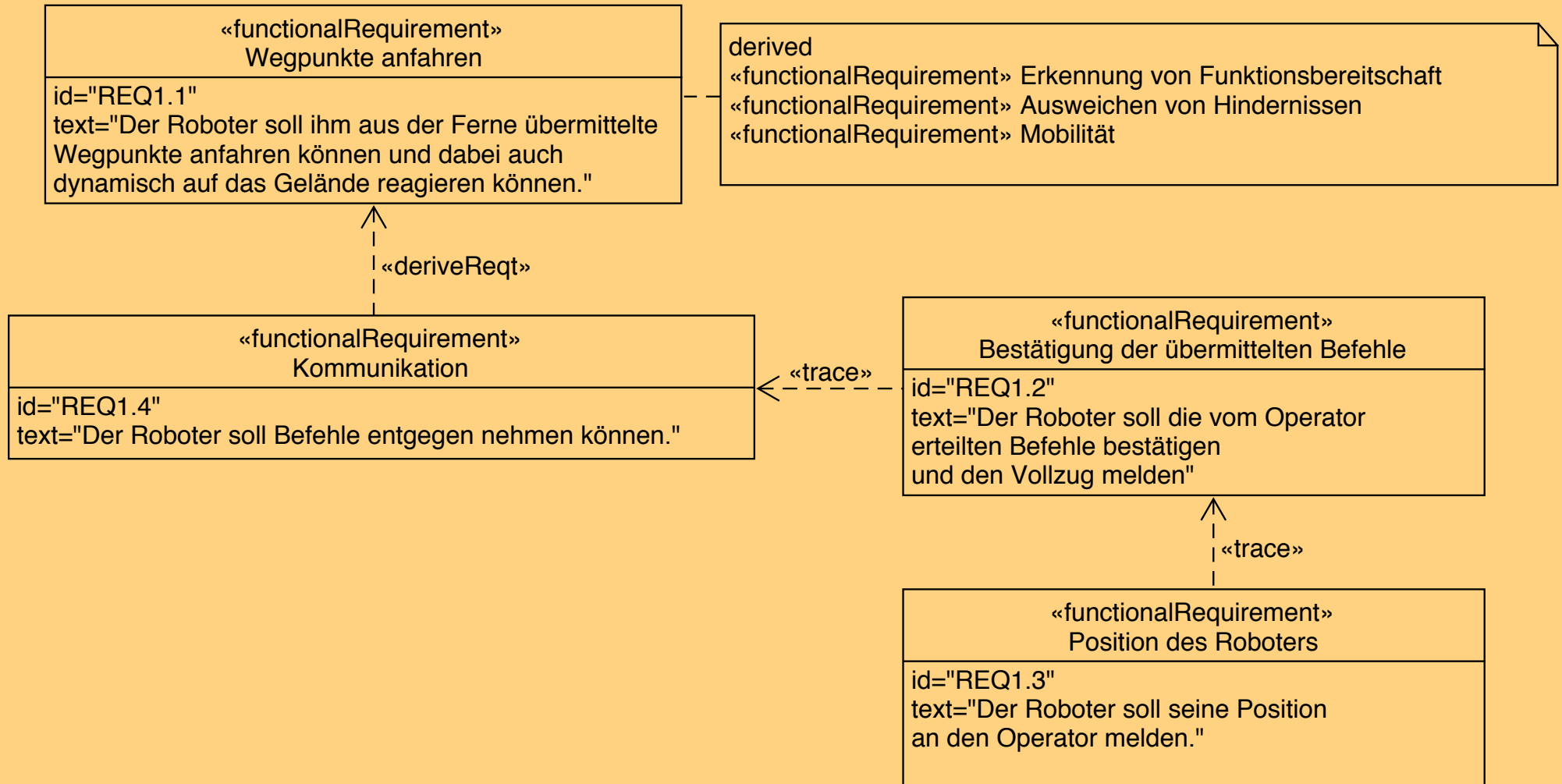
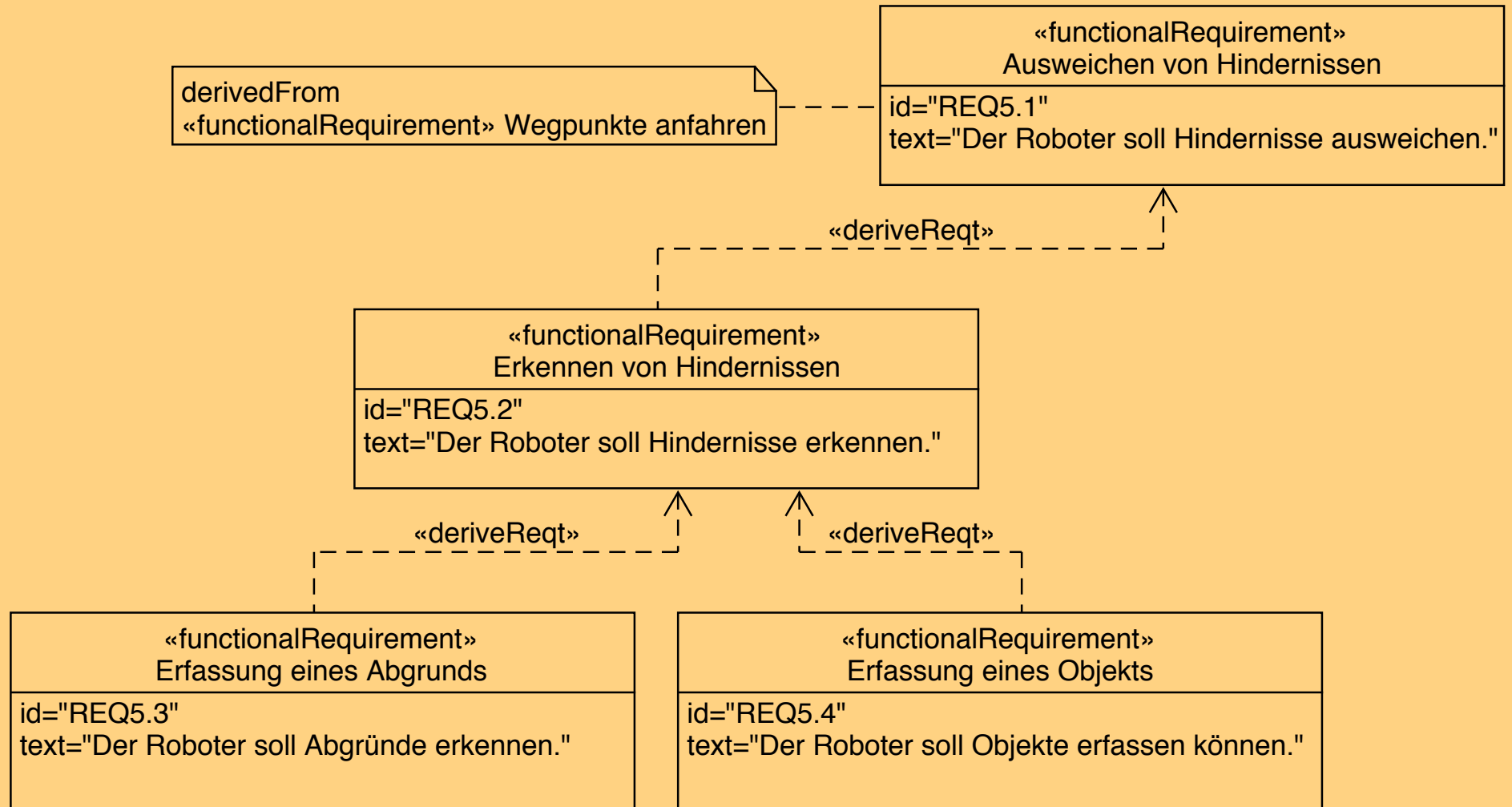


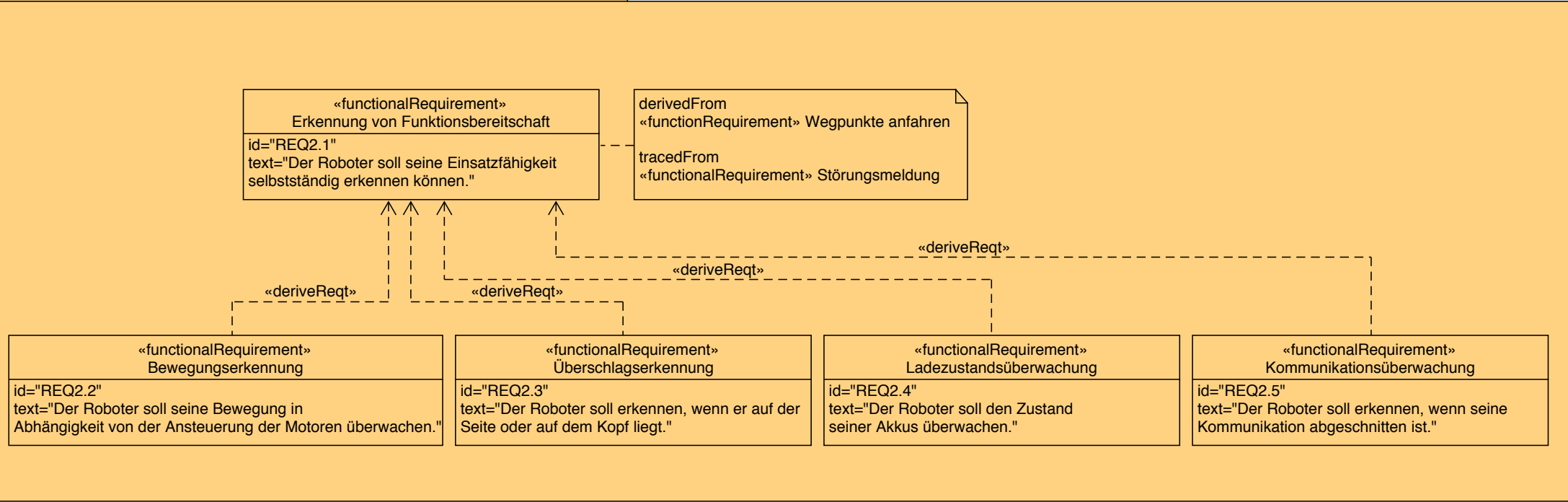
req [package] Allgemeine Anforderung



req [package] Ausweichen von Hindernissen



req [package] Funktionsbereitschaft



req [package] Mechanische Anforderungen

«physicalRequirement»
Abmaße

id="REQ6.1"
text="Das Chassis muss die gesamte Elektronik
beherbergen können"

«physicalRequirement»
Geländegängigkeit

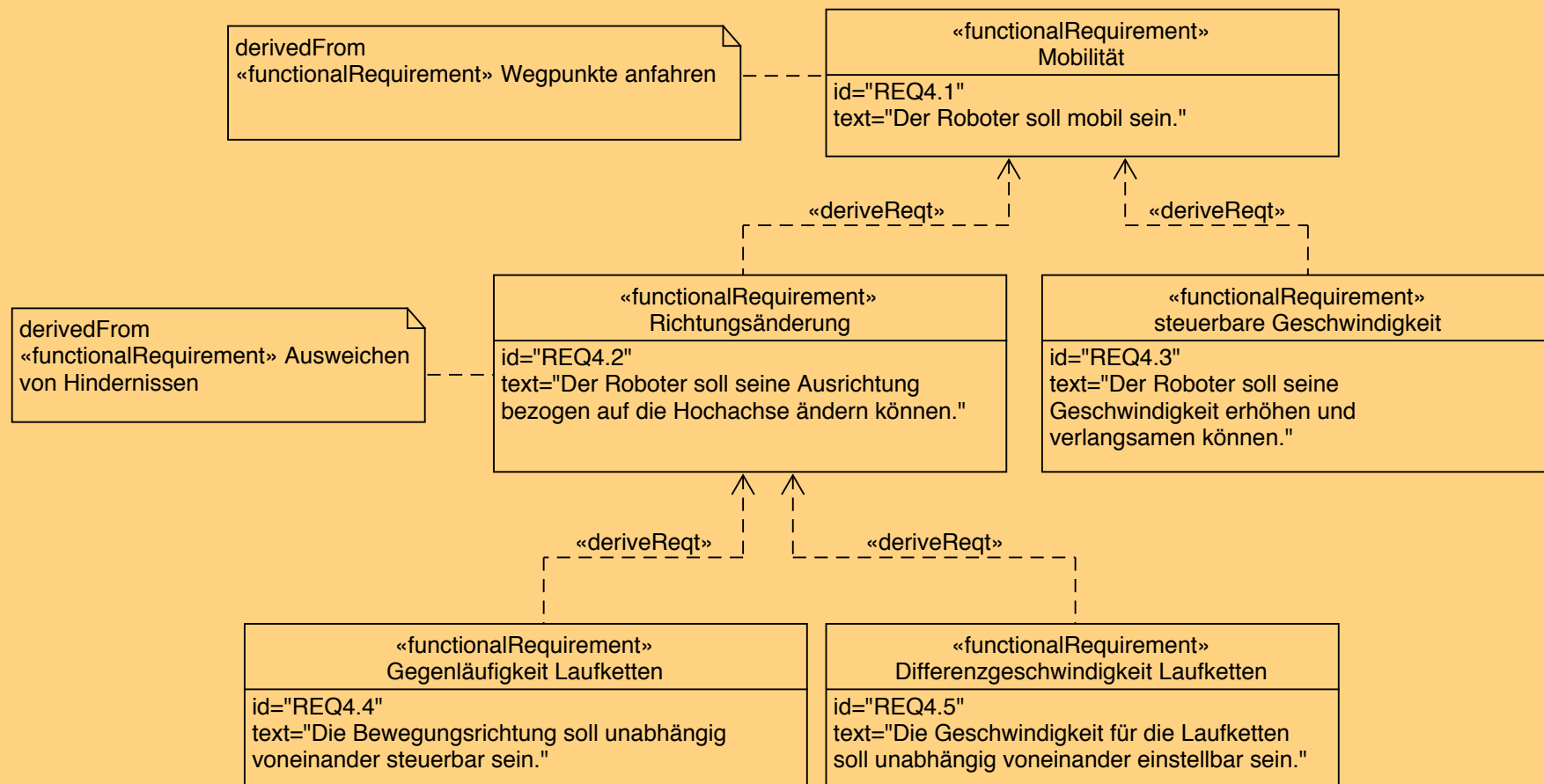
id="REQ6.2"
text="Das Chassis muss unwegsames Gelände
durchqueren können"



«deriveReq»

«physicalRequirement»
Chassis-Aufbau

id="REQ6.3"
text="Das Chassis soll Laufketten besitzen"



req [package] Störungsmeldungen

«functionalRequirement»
Störungsmeldung

id="REQ3.1"
text="Der Roboter soll auf Störungen reagieren"

tracedTo
«functionRequirement» Erkennung von
Funktionsbereitschaft

«deriveReq»

«deriveReq»

«functionalRequirement»
Akustische Meldung und optische Meldung

id="REQ3.2"
text="Der Roboter soll akustische und optische
Signale wiedergeben."

«functionalRequirement»
Meldung zum Operator

id="REQ3.3"
text="Der Roboter soll über die
Kommunikationsverbindung zum Operator
seinen Status bekannt geben."

req [package] Umgebungseinflüsse

