Przeszukiwanie i optymalizacja - raport śródsemestralny

Maksym Bieńkowski, Jędrzej Grabski

15.01.2025

Temat projektu: Algorytm roju cząstek z modyfikacjami dotyczącymi współczynnika bezwładności

Postęp w projekcie

W ramach prac nad projektem stworzono bazową wersję algorytmu PSO (Particle Swarm Optimization), w której współczynnik bezwładności nie jest jeszcze dynamicznie modyfikowany. Dodatkowo zaimplementowano następujące funkcjonalności:

- Wybór rodzaju zadania optymalizacji (enumeracja Task) Umożliwienie definiowania różnych zadań, w których algorytm może być wykorzystany.
- Rejestrowanie przebiegu optymalizacji (klasa Logger) Gromadzenie danych o postępie i wynikach działania algorytmu w celu późniejszej, szczegółowej analizy.
- Wizualizacja wyników (klasa Plotter) Możliwość prezentacji zebranych danych w formie wykresów i analiz graficznych, co ułatwia wgląd w efektywność algorytmu.
- Tryb pojedynczego uruchomienia algorytmu

 Jednorazowy start algorytmu, zebranie danych oraz ich wyświetlenie lub zapisanie w postaci
 obrazu, co usprawnia testy i demonstrację działania.

Dalsze prace

W najbliższym czasie planowane są następujące kroki rozwojowe:

- Dynamiczna zmiana współczynnika bezwładności
 - Wprowadzenie mechanizmu modyfikującego wartość współczynnika w trakcie działania algorytmu, aby lepiej dostosować się do różnych etapów optymalizacji.
- Bardziej szczegółowe gromadzenie danych Rozszerzenie klasy Logger w celu zapisu dodatkowych statystyk.
- Obliczanie wskaźników jakości
 Wprowadzenie omówionych w dokumentacji wstępnej miar oceny skuteczności algorytmu.

• Wizualizacja wyników na przestrzeni wielu uruchomień algorytmu Rozbudowanie funkcjonalności klasy Plotter w taki sposób, aby możliwe było zestawienie rezultatów z kilku sesji optymalizacyjnych i ich porównanie.