Politechnika Warszawska

WYDZIAŁ ELEKTRONIKI
I TECHNIK INFORMACYJNYCH

Instytut Radioelektroniki i Technik Multimedialnych
Zakład Elektroniki Jądrowej i Medycznej

Praca dyplomowa inżynierska

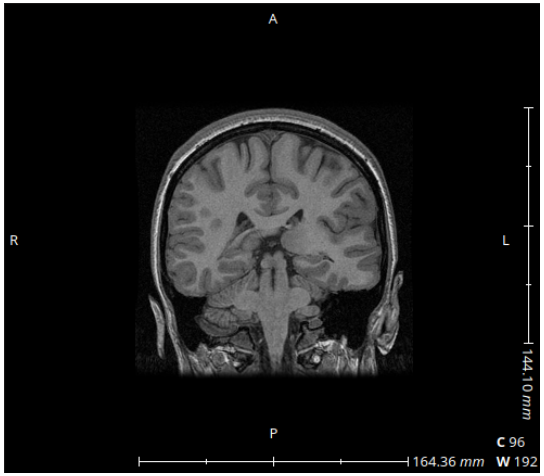
na kierunku Elektronika
w specjalności Inżynieria oprogramowania

Wieloplatformowa przeglądarka obrazów DICOM w C++

Adam Jędrzejowski
nr albumu 277417

promotor
prof. nzw. dr hab. inż. Waldemar Smolik

Warszawa 2019

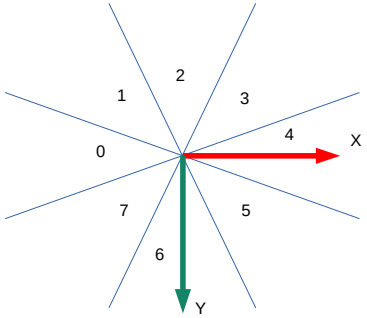


Rysunek 4.13: Przykładowy obraz medyczny (przekrój głowy MR) z oznaczeniem orientacji obrazu z apomocą liter A, P, R, L, F, H. Zdjęcie własne.

Wyznaczane jest w ten sposób pozycja sześciu punktów pacjenta na płaszczyźnie sceny wyświetlanej. Następnie określane jest na, której z ośmiu części płaszczyzny jest umieszczony dany punkt, podział płaszczyzny jest widoczny na rysunku 4.12. Tej płaszczyźnie nadawany jest tytuł w postaci litery, która oznacza stronę pacjenta. Jeżeli punkt znajduje się w centrum, na przecięciu osi, to oznacza, że punkt znajduje się za lub przed ekranem, więc jest pomijany. Następnie do czterech pól wyświetlających zostają wstawione następujące teksty:

- lewe pole: tytuł części 7, tytuł części 0 i tytuł części 1
- górne pole: tytuł części 1, tytuł części 2 i tytuł części 3
- prawe pole: tytuł części 3, tytuł części 4 i tytuł części 5
- dolne pole: tytuł części 7, tytuł części 6 i tytuł części 5

Przykład:
Punkt „H", czyli punkt reprezentujący kierunek głowy, został przypisany do części 1 i odpowiednio „L" do części 7, „R" do części 3 i „F" do części 5. Punkty „A" i „P" zostały pominięte ponieważ znalazły się na środku. Do lewego pola wstawiany jest tekst „HL", do górnego „HR", do prawego „RF" i do dolnego „LF".



Rysunek 4.12: Podział płaszczyzny sceny. Wyróżniono osiem części. Zdjęcie własne.

Przykład można zobaczyć na rysunku 4.13. Na obrazie widzimy, że lewa strona pacjenta znajduje się po prawej stronie obrazu, prawa strona pacjenta po lewej, góra pacjenta na górnej części obrazu. Wynika z tego, że obraz przedstawia pacjenta skierowanego twarzą do nas.

Warszawa, 30 lutego 2019

POLITECHNIKA WARSZAWSKA
Wydział Elektroniki i Technik Informacyjnych Politechniki Warszawskiej

OŚWIADCZENIE

Świadom odpowiedzialności prawnej oświadczam, że niniejsza praca dyplomowa inżynierska pt. Wieloplatformowa przeglądarka obrazów DICOM w C++:

- została napisana przeze mnie samodzielnie,
- nie narusza niczyich praw autorskich,
- nie zawiera treści uzyskanych w sposób niezgodny z obowiązującymi przepisami.

Oświadczam, że przedłożona do obrony praca dyplomowa nie była wcześniej podstawą postępowania związanego z uzyskaniem dyplomu lub tytułu zawodowego w uczelni wyższej. Jestem świadom, że praca zawiera również rezultaty stanowiące własności intelektualne Politechniki Warszawskiej, które nie mogą być udostępniane innym osobom i instytucjom bez zgody Władz Wydziału Elektrycznego.

Oświadczam ponadto, że niniejsza wersja pracy jest identyczna z załączoną wersją elektroniczną.

Adam Jędrzejowski.....

Punkty *PatientPosition* odpowiadają punktom P_{xyz} z równania ze standardu DICOM.

UWAGA: Wszystkie obliczenia odbywają się w współrzędnych jednorodnych.

Na równaniu z poprzedniego punktu wykonuje takie przekształcenie:

$$PatientPosition = imgMatrix * ScenePosition$$

$$imgMatrix^{-1} * PatientPosition = imgMatrix^{-1} * imgMatrix * ScenePosition$$

$$imgMatrix^{-1} * PatientPosition = ScenePosition$$

$$ScenePosition = imgMatrix^{-1} * PatientPosition$$

gdzie:

- $imgMatrix$ — macierz przekształcenia obrazu, o której będzie dalej
- *ScenePosition* — pozycja na obrazie, która naz interesuje
- *PatientPosition* — któryś z punktów względem pacjenta.

Wygląd macierzy $imgMatrix$:

$$\begin{bmatrix} X_x & Y_x & 0 & 0 \\ X_y & Y_y & 0 & 0 \\ X_z & Y_z & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Powyższa macierz różni się od macierzy definiowanej w standardzie. Po pierwsze PikselSpacing został pominięty, a konkretniej nadałem mu wartość 1. Po drugie pozycja z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$ImagePosition (0x0020, 0x0032) została zrównana do punktu zerowego, dzięki temu, wynik też będzie względem punktu zero. Wyznaczenie macierzy $imgMatrix$ jest jednorazowe.

Po wyznaczeniu sześciu punktów *ScenePosition*, po jednej dla każdego punktu względem pacjenta są zapisywane. *ScenePosition* odpowiada pozycji punktów na obrazie w pozycji startowej.

Na scenie, której jest wyświetlany obraz, użytkownik, może obracać obraz o dowolny kąt, według własnego uznania. Te przekształcenia, są realizowane za pomocą macierzy rotacji, dalej znana jako $rotateTransform$. Macierz $rotateTransform$ jest przesyłana do naszego obiektu *Sokar::ImageOrientationIndicator* za każdym razem kiedy zostanie zmieniona.

Ostateczne wyznaczenie pozycji punktów pacjent na obrazie odbywa sie przez przemnożenie lewostronne $rotateTransform$ i *ScenePosition*.

$$rotateTransform * ScenePosition$$

gdzie:

- P_{xyz} — koordynaty woksela (i,j) w współrzędnych obrazu wyrażone w milimetrach
- S_{xyz} — trzy wartości z elementu ze znacznikiem $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$ImagePosition (0x0020, 0x0032). Oznacza punkt pozycji pacjenta wyrażony w milimetrach w stosunku do urządzenia wykonującego pomiar.
- X_{xyz} — trzy pierwsze wartości z $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$ImageOrientation (0x0020, 0x0037)
- Y_{xyz} — trzy ostatnie wartości z $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$ImageOrientation (0x0020, 0x0037)
- i i j — oznaczają współrzędne na macierzy obrazu, odpowiednio kolumnę i wiersz. Zero oznacza początek.
- Δ_i i Δ_j — rzeczywista wielkość piksela obrazu wyrażoną w milimetrach, w algorytmie wyznaczania strony pacjenta ta wartość, może wynosić 1, ponieważ odpowiada za skale

Praktycznie rzecz biorąc, pierwsza macierz to wektor reprezentujący pozycję pacjenta. Druga jest to transformata. Trzecia to pozycja na obrazie.

4.6.5.2 Wyznaczanie pozycji pacjenta

Interesuje nas wyznaczenie pozycji sześciu (punktów) na płaszczyźnie obrazu. Załóżmy, że pacjent znajduje się w środku układu współżędnych i jest nieskończenie mały. Możemy więc zdefiniować sześć punktów o następujących współrzędnych, dalej używanych pod nazwą *PatientPosition*, które będą odpowiadały stroną pacjenta:

- „R" — $[-1, 0, 0, 1]$
- „L" — $[+1, 0, 0, 1]$
- „A" — $[0, -1, 0, 1]$
- „P" — $[0, +1, 0, 1]$
- „F" — $[0, 0, -1, 1]$
- „H" — $[0, 0, +1, 1]$

Spis treści

4.6.5 Ustalanie pozycji pacjenta względem sceny

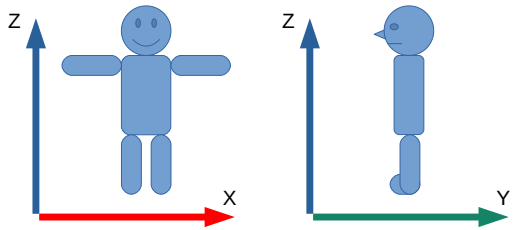
W obrazie DICOM jest pośrednio zapisana informacja o ułożeniu obrazu względem pacjenta. Celem algorytmu jest określenie jaką pozycje przyjmuje pacjent w stosunku do sceny, tak aby można było wyświetlić ta pozycje na scenie.

4.6.5.1 Format zapisu informacji o orientacji obrazu

Informacje o orientacji oraz pozycji względem pacjenta znajdują się w odpowiednio w tagach $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$ImageOrientation (0x0020, 0x0037) i $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$ImagePosition (0x0020, 0x0032).

Standard DICOM zdefiniował ułożenie osi we współrzędnych kartezjańskich następująco:

- „x" — oś przechodząca od prawej do lewej strony pacjenta, „L" oznacza zwrot zgodny z osią, a „R" oznacza zwrot przeciwny
- „y" — oś przechodząca od przodu do tyłu pacjenta, „P" oznacza zwrot zgodny z osią, a „A" oznacza zwrot przeciwny
- „z" — oś przechodząca od dołu do góry pacjenta, „H" oznacza zwrot zgodny z osią, a „F" oznacza zwrot przeciwny



Rysunek 4.11: Wizualizacja układu osi współrzędnych kartezjańskich pacjenta. Zdjęcie własne.

Wartość $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$ImageOrientation (0x0020, 0x0037) składa się z sześciu liczb, opowiednio oznaczanych dalej X_x, X_y, X_z, Y_x, Y_y, Y_z. Standard DICOM definiuje, że te dane mają być z interpretowane w następujący sposób:

$$\begin{bmatrix} P_x \\ P_y \\ P_z \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_x\Delta_i & Y_x\Delta_j & 0 & S_x \\ X_y\Delta_i & Y_y\Delta_j & 0 & S_y \\ X_z\Delta_i & Y_z\Delta_j & 0 & S_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i \\ j \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = M \begin{bmatrix} i \\ j \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- `Pan` — stan przesuwania, obsługiwany przez *Sokar::DicomScene*

  Na transformacie przesuwania jest wywoływana jest funkcja przesunięcia *Qt::QTransform::translate()* z parametrami odpowiadającymi przesunięciu myszki.

- `Zoom` — stan skalowania, obsługiwany przez *Sokar::DicomScene*

  Na transformacie skalowania jest wywoływana jest funkcja skalowania *Qt::QTransform::scale()* z parametrem `scale` wyliczanym podanym wzorem:

$$scale = 1$$

$$scale = scale - \Delta y * 0.01$$

$$scale = scale - \Delta x * 0.001$$

  Sprawia to, że ruch pionowy jest bardzie czuły na zmianę niż ruch poziomy. Teoretycznie jest możliwość implementacji odrębnego skalowania w dwóch osiach, jednakże jest to nie intuicyjne w wprowadza użytkownika w zakłopotanie.

- `Rotate` — stan rotacji, obsługiwany przez *Sokar::DicomScene*

  Na transformacie rotacji jest wywoływana jest funkcja rotacji *Qt::QTransform::rotate()* z parametrem `rotate` wyliczanym podanym wzorem:

$$rotate = 0$$

$$rotate = rotate + \Delta y * 0.5;$$

$$rotate = rotate + \Delta x * 0.1;$$

  Sprawia to, że ruch pionowy jest bardzie czuły na zmianę niż ruch poziomy.

- `Windowing` — stan okienkowania, obsługiwany przez *Sokar::Monochrome ::Scene*

  Do obiektu okienka są wysyłane zmiany poprzez funkcje: *Sokar::Window::mvVertical()* z parametrem Δy i *Sokar::Window::mvHorizontal()* z parametrem Δx Następnie ponownie jest generowany obraz z uwzględnieniem zmiany okienka.

Po otrzymaniu odpowiedniego sygnału jest wykonywana operacja na transformacie. Wszystkie transformaty są implementowane przez wirtualną funkcje *Sokar::DicomScene::toolBarActionSlot()*, która jest slotem.

Lista opisów reakcji na sygnały (stan zerowy transformaty, to stan w którym transformata nic nie robi):

- `ClearPan` — przywraca transformatę przesunięcia do stanu zerowego
- `Fit2Screen` — przywraca transformatę skali do stanu zerowego, następnie wylicza nową skalę w zależności od wymiarów obrazu i sceny
- `OriginalResolution` — przywraca transformatę skali do stanu zerowego
- `RotateRight90` — na transformacie rotacji zostaje użyta funkcja *Qt::QTransform::rotate()* z parametrem 90.
- `RotateLeft90` — na transformacie rotacji zostaje użyta funkcja *Qt::QTransform::rotate()* z parametrem -90.
- `FlipHorizontal` — na transformacie rotacji zostaje użyta funkcja *Qt ::QTransform::scale()* z parametrami 1 i -1.
- `FlipVertical` — na transformacie rotacji zostaje użyta funkcja *Qt::QTransform::scale()* z parametrami -1 i 1.
- `ClearRotate` — przywraca rotacji do stanu zerowego

Oczywiście po zmianie transformaty jest wywoływana funkcja *Sokar::DicomScene::updatePixmapTransformation()*, która odświeża transformatę na obiekcie `pixmapItem`.

4.6.4.2.2 Zmiany poprzez obsługę myszki

Qt::QGraphicsScene dostarcza możliwość obsługi myszki poprzez wirtualną funkcje *Qt::QGraphicsScene::mouseMoveEvent()*. Dzięki temu obsługa myszki może być rozszerzana przez wszystkie klasy dziedziczące po tej klasie. Dodatkowo funkcja ta dostarcza obiekt klasy *Qt::QGraphicsSceneMouseEvent*, w którym znajdują się informacje o pozycji myszki jak i ostatniej pozycji myszki.

Jeżeli jest wykryty ruch myszki z wciśniętym lewym przyciskiem myszy, to w zależności od stanu paska narzędzi, wywoływana jest odpowiednia akcja. Akcje są obsługiwane przez klasy *Sokar::DicomScene* i *Sokar::Monochrome ::Scene*. Każda z nich obsługuje pewną pule stanów. Lista obsługiwanych stanów paska narzędzi:

```
QTransform DicomScene::getPixmapTransformation() {
    QTransform transform;
    transform *= centerTransform;
    transform *= scaleTransform;
    transform *= rotateTransform;
    transform *= panTransform;
    return transform;
}
```

Qt::QTransform posiada operator mnożenie, dlatego można mnożyć obiekty tej klasy jak liczby. Realizuje on takie równanie:

$$panTransform * rotateTransform * scaleTransform * centerTransform$$

4.6.4.1 Współrzędne jednorodne

Współrzędne jednorodne definiuje się jako sposób reprezentacji punktów n-wymiarowej przestrzeni rzutowej za pomocą układu $n+1$ współrzędnych. W bibliotece Qt jedną z implementacji współrzędnych jednorodnych jest klasa *Qt::QTransform*. Implementuje ona podstawowe zachowania macierzy 3 na 3 jak również wbudowane operacje takie jak: przesuwanie implementowane prze *Qt::QTransform::translate()*, obrót implementowany przez funkcje *Qt::QTransform::rotate()* i skalowanie implementowane przez *Qt::QTransform::scale()*.

Przykład działania:

```
QTransform transform;
transform.translate(50, 50);
transform.rotate(45);
transform.scale(0.5, 1.0);
```

Powyższa transformata skaluje obiekt na 50% szerokości, obraca o 45 stopni, przesuwa o 50 punktów na osi x i y.

Taką transformatę można nałożyć na obiekty klasy *Qt::QGraphicsPixmapItem*.

4.6.4.2 Interakcja z użytkownikiem

Trzy transformaty (bez wyśrodkowującej) są zmieniane w trakcie interakcji z użytkownikiem. Są zmieniane w dwóch przypadkach: po odebraniu sygnału od paska zadań, obiektu klasy *Sokar::DicomToolbar* lub podczas ruchu myszki, gdy wciśnięty jest prawy przycisk.

4.6.4.2.1 Zmiany poprzez oderanie sygnału

Na pasku zadań, nad sceną, znajduje się szereg przycisków, które po wciśnięciu wysyłają sygnał do obecnej sceny poprzez obiekt klasy *Sokar::DicomView*. Sposób wysyłania sygnałów jest szerzej opisany w sekcji 4.5.4.1.

Rozdział 1

Wstęp

Medyczna diagnostyka obrazowa lub obrazowanie medyczne to dział diagnostyki medycznej zajmujący się pozyskiwaniem i zbieraniem obrazów ludzkiego ciała za pomocą różnego rodzaju oddziaływań fizycznych. Obrazowe techniki diagnostyczne w szczególności umożliwiają tworzenie wizualnych reprezentacji wnętrza ciała pacjenta przydatnych w analizie medycznej. Obrazy diagnostyczne niosą informację o anatomii jak również fizjologii. Obrazowanie rozkładu przestrzennego w funkcji czasu danego parametru fizycznego pozwala na przedstawienie funkcji narządów lub tkanek. W zależności od rodzaju zjawiska fizycznego wykorzystywanego w badaniu, oddziaływania z ciałem pacjenta i typu akwizycji danych pomiarowych diagnostykę obrazową dzieli się na kilka technik. Przykładami najbardziej popularnych typów badań obrazowych są: ultrasonografia, radiografia, tomografia rentgenowska, obrazowanie metodą rezonansu magnetycznego, scyntygrafia, tomografia SPECT oraz tomografia PET. Wymienione techniki są szerzej opisane w sekcji 2.1.

Zarejestrowane obrazy mogą być zapisywane w formacie zdefiniowanym przez producenta ale najczęściej istnieje możliwość zapisu danych w formacie DICOM (Digital Imaging and Communication in Medicine). Obok obrazów w pliku danych zapisywane są wszystkie parametry badania takie jak warunki akwizycji, nastawy urządzenia, pozycja pacjenta w urządzeniu pomiarowym, model i producent urządzenia i unikalny identyfikator urządzenia. Zapisywane są dane administracyjne pacjenta pozwalające na jego jednoznaczną identyfikację oraz jego płeć, data urodzenia, wiek podczas badania i inne dane ważne z medycznego punktu widzenia. Inne parametry to data badania, osoba zlecająca badanie, osoba i jednostka wykonująca badanie. Zapis danych w standardowym formacie DICOM umożliwia przekazywanie danych pomiędzy różnymi systemami komputerowaymi takimi jak systemy bazodanowe czy systemy wizualizacji i analizy badań obrazowych. Standard DICOM został opracowany przez dwie niekomercyjne organizacje American College of

Radiology (ACR) i National Electrical Manufacturers Association (NEMA) i opublikowany w swojej ostatecznej wersji w 1993. W obecnym czasie jest to wiodący standard zapisu w obrazowaniu medycznym. Oprócz formatu zapisu danych obrazowych w plikach cyfrowych standard DICOM definiuje również protokół komunikacji sieciowej pomiędzy urządzeniami. Wykonanie pomiarów w danej technice obrazowej to pierwszy etap procesu obrazowania diagnostycznego. Drugim etapem jest wizualizacja danych obrazowych i parametrów badania w sposób przyjęty w medycynie. Umożliwia to przeprowadzenie prawidłowej analizy badania przez personel medyczny celem identyfikacji patologii i postawieniu diagnozy. Podstawowe parametry wyświetlania obrazu są ujęte w standardzie DICOM, co powoduje, że po wczytaniu parametrów badania z pliku i ich przetworzeniu znany jest sposób prezentacji danych obrazowych zawartych w pliku. Głównym aspektem tego procesu jest tak zwane pseudokolorowanie danych numerycznych.

Rozwój obrazowych technik diagnostycznych w medycynie oraz zwiększona dostępność aparatury spowodowały, że badania obrazowe są coraz bardziej powszechne. Badania obrazowe pomagają lekarzom w diagnostyce i terapii w codziennej praktyce lekarskiej. Przekazywanie badań obrazowych pomiędzy lekarzami różnych specjalności zostały rozwiązane poprzez rozwój standardu DICOM, który przewiduje wymianę danych zarówno poprzez komunikację klient-serwer urządzeń medycznych jak i wymianę plików cyfrowych. Istnieje wiele narzędzi, komercyjnych i otwarto-źródłowych, do wizualizacji i analizy obrazów medycznych. Najczęściej jest to oprogramowanie dedykowane na jedną platformę systemową (system operacyjny). Innym rozwiązanie jest zastosowanie środowiska, które pozwala na uruchomienie programu na wielu platformach. Takim środowiskiem jest Java firmy Oracle, która umożliwia uruchamianie programów napisanych w języku Java i skompilowanych do „kodu bajtowego" na dowolnej platformie, na której działa maszyna wirtualna Javy. Jednakże takie rozwiązanie sprawia, że nie jesteśmy wstanie osiągnąć pełnego potencjału obliczeniowego maszyny przez pewien dodatkowy wirtualizacji.

Celem niniejszej pracy inżynierskiej było opracowanie przeglądarki obrazów medycznych działającej na różnych platformach i zapewniającej szybkość działania, która nie jest ograniczona wirtualizacją kodu. Założono, że cel ten zostanie zrealizowany poprzez opracowanie jednolitego kodu w języku C++ dla wizualizacji i przetwarzania obrazów, kompilowanego do kodu maszynowego na każdą z docelowych platform. Język C++ pozwala uzyskać kod maszynowy, który charakteryzuje się wysoką wydajnością z bezpośrednim dostępem do zasobów sprzętowych i funkcji systemowych. Przyjęto, że do obsługi zagadnień specyficznych dla danego systemu operacyjnego, w tym graficznego interfejsu użytkownika będzie wykorzystana biblioteka Qt. Biblio-

Ponieważ wartości te reprezentują kolory, są już w pewnym sensie są obrazem, ale nie można go wyświetlić na monitorze RGB. Dlatego należy przekonwertować kolor YBR na kolor RGB, iterując po wszystkich wartościach obrazu.

Poniżej przedstawiono kod źródłowy funkcji zamiany kolory YBR na RGB.

```
1  Sokar::Pixel ybr2Pixel(quint8 y, quint8 b, quint8 r) {
2      qreal red, green, blue;
3
4      red = green = blue = (255.0 / 219.0) * (y - 16.0);
5
6      red += 255.0 / 224 * 1.402 * (r - 128);
7      green -= 255.0 / 224 * 1.772 * (b - 128) * (0.114 / 0.587);
8      green -= 255.0 / 224 * 1.402 * (r - 128) * (0.299 / 0.587);
9      blue += 255.0 / 224 * 1.772 * (b - 128);
10
11     /* W tym miejscu jest dokonywana utrata danych */
12     red = qBound(0.0, red, 255.0);
13     green = qBound(0.0, green, 255.0);
14     blue = qBound(0.0, blue, 255.0);
15
16     return Sokar::Pixel(quint8(red), quint8(green), quint8(blue));
17 }
```

4.6.4 Tworzenie transformat i ich użycie na obrazie

Wygenerowany obraz można wyświetlić na scenie bez większego problemu. Wyświetlanie `pixmap`, obiektu klasy *Qt::QPixmap*, odbywa się za pomocą obiektu `pixmapItem`, obiektu klasy *Qt::QGraphicsPixmapItem*, który dziedziczy po *Qt::QGraphicsItem*. Ta ostatnia klasa ma w sobie zaimplementowaną funkcję pozwalającą na nałożenie przekształcenia na obraz. Transformata to obiekt klasy *Qt::QTransform*, który reprezentuje transformatę dwu wymiarowa na obiekt, praktycznie jest to macierz 3 na 3 reprezentująca przekształcenie w współrzędnych jednorodnych.

Zostało zdefiniowanych 4 transformat:

- `centerTransform` — transformata wyśrodkowująca, zadanie tego przekształcenia jest przeniesienie obrazu na środek sceny
- `panTransform` — transformata przesunięcia
- `scaleTransform` — transformata skali
- `rotateTransform` — transformata rotacji

Te cztery transformaty są łączone za pomocą wirtualnej funkcji *Sokar::DicomScene::getPixmapTransformation()*. Kod funkcji:

```
    }

    pixmap.convertFromImage(qImage);
    return true;
}
```

4.6.2.3 Palety

Klasa *Sokar::Palette* reprezentuje palety kolorów używanych do pseudokolorwania brazu monochromatycznego. Paleta przerabia liczbę zmiennoprzecinkową od zera do jedynki na kolor RGB, zwracając *Sokar::Pixel*. Paleta nie ma zdefiniowanej długości minimalne i maksymalnej.

Palety są wczytywane z plików XML w czasie uruchamiania programu i można definiować własne palety nie będące częścią standardem. Przykładowy wygląd pliku palety HotIron:

```
<palette display="Hot Iron" name="HOT_IRON">

    <entry red="0" green="0" blue="0"/>
    <entry red="2" green="0" blue="0"/>
    <entry red="4" green="0" blue="0"/>

    ...

    <entry red="254" green="0" blue="0"/>
    <entry red="255" green="0" blue="0"/>
    <entry red="255" green="2" blue="0"/>

    ...

    <entry red="255" green="250" blue="248"/>
    <entry red="255" green="252" blue="252"/>
    <entry red="255" green="255" blue="255"/>
</palette>
```

4.6.3 Generowania obraz YBR

YBR albo YCbCr to model przestrzeni kolorów do przechowywania obrazów i wideo. Wykorzystuje do tego trzy typy danych: Y – składową luminancji, B lub Cb – składową różnicową chrominancji Y-B, stanowiącą różnicę między luminancją a niebieskim, oraz R lub Cr – składową chrominancji Y-R, stanowiącą różnicę między luminancją a czerwonym. Kolor zielony jest uzyskiwany na podstawie tych trzech wartości. YBR nie pokrywa w całości RGB, tak jak RGB nie pokrywa YBR. Posiadają one część wspólną, co uniemożliwia wyświetlenie obrazu w stu procentach bez zniekształceń.

Wartości w pliku DICOM są ułożone w taki sposób.

$$Y1, B1, R1, Y2, B2, R2, Y3, B3, R3, Y4, B4, R4, ...$$

teka Qt jest wielo-platformowym zestawem narzędzi rozwijania oprogramowania. Zapewnia nie tylko obsługę interfejsu użytkownika ale równie bogatą bibliotekę programowania aplikacji. Dodatkową zaletą wyboru biblioteki Qt w kontekście obrazowania medycznego jest to, że posiada ona certyfikaty zgodności z normą IEC 62304:2015 ułatwiający wprowadzanie przeglądarki obrazów na rynek Unii Europejskiej jako wyrobu medycznego klasy I z funkcją pomiarową, klasy II lub III.

W opracowanym kodzie przeglądarki obrazów do obsługi plików w formacie DICOMO wykorzystano bibliotekę Grassroots (Grassroots DICOM library — GDCM).

Rozdział 2

Obrazowanie diagnostyczne w medycynie

2.1 Obrazowe techniki diagnostyczne

Istnieje wiele technik obrazowania wykorzystujące różne zjawiska fizyczne zachodzące w materii. Podstawowe techniki obrazowania medycznego to:

- Radiografia — RTG

  Radiografia to najstarsza i najbardziej rozpoznawalna technika obrazowania. Pierwsze zdjęcie analogowe zostało wykonane przez Röntgena w 1896 roku. Polega na transmisji promieniowania X przez badany obiekt, a następnie detekcji tego promieniowania za obiektem badanym. Promieniowanie za obiektem jest funkcją współczynnika osłabiania promieniowania rentgenowskiego dla materii znajdującej się na drodze tego promieniowania. Wyróżniamy dwa typy radiografii: analogową i cyfrową. Radiografia analogowa wykorzystująca naświetlanie filmów światłoczułych odchodzi powoli w zapomnienie ze względu na koszt i uciążliwość wywoływania filmów. W radiografii cyfrowej do detekcji są wykorzystywane typy detektorów. Detektory z konwersją bezpośrednią, w których kwanty X konwertowane są na elektrony w grubej warstwie odpowiednio dobranego półprzewodnika (np. selenu). Oraz detektory z konwersją pośrednią, w których kwanty X konwertowane są w scyntylatorze na fotony światła widzialnego, które z kolei rejestrowane są przez fotodiody krzemowe.

  W radiografii obrazowana jest ilość promieniowania X przenikające przez badany obiekt. Piksel w obrazie jest uzyskiwany przez zliczanie ilości rozbłysków i reprezentuje współczynnik przenikania promienio-


```
template<typename IntType>
void Monochrome::Scene::genQPixmapOfType() {

    switch (getCurrentWindow()->type()) {
        case Window::IntDynamic:
            genQPixmapOfTypeWidthWindow<IntType, WindowIntDynamic>();
            break;

        case Window::IntStatic:
            genQPixmapOfTypeWidthWindow<IntType, WindowIntStatic>();
            break;

        default:
            throw WrongScopeException(__FILE__, __LINE__);
    }
}
```

- *Sokar::Monochrome::Scene::generatePixmap()*

  Funkcja odświeża okienko i sprawdza czy odświeżenie obrazu jest konieczne, następnie sprawdza typ liczby woksela i uruchamia *Sokar::Monochrome::Scene::genQPixmapOfType()*. Kod funkcji:

```
bool Monochrome::Scene::generatePixmap() {

    /* Odświeżamy okno i sprawdzamy czy odświeżenie obrazu jest
    konieczne */
    getCurrentWindow()->genLUT();
    if (lastPixmapChange >= getCurrentWindow()->getLastChange())
    return false;

    /* Sprawdzamy typ liczby woksela obraau */
    switch (gdcmImage.GetPixelFormat()) {
        case gdcm::PixelFormat::INT8:
            genQPixmapOfType<qint8>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::UINT8:
            genQPixmapOfType<quint8>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::INT16:
            genQPixmapOfType<qint16>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::UINT16:
            genQPixmapOfType<quint16>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::INT32:
            genQPixmapOfType<qint32>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::UINT32:
            genQPixmapOfType<quint32>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::INT64:
            genQPixmapOfType<qint64>();
            break;
        case gdcm::PixelFormat::UINT64:
            genQPixmapOfType<quint64>();
            break;

        default: /* W przypadku innych jest zwracany wyjątek */
            throw Sokar::ImageTypeNotSupportedException();
```

to jest typ zmiennej woksela obrazu. `WinClass` klasa okienka. Nazewnictwo będzie kontynuowane w następnych punktach. Kod funkcji:

```
template<typename IntType, typename WinClass>
void Monochrome::Scene::genQPixmapOfTypeWidthWindowThread(quint64 from
    , quint64 to) {

    auto buffer = &targetBuffer[from];
    auto origin = (IntType *) &originBuffer[0];
    auto windowPtr = (WinClass *) getCurrentWindow();

    origin += from;

    for (quint64 i = from; i < to; i++, origin++) {
        *buffer++ = windowPtr->getPixel(*origin);
    }
}
```

- *Sokar::Monochrome::Scene::genQPixmapOfTypeWidthWindow()*

  Jest funkcją, która dzieli obraz na wątki, tworzy je i uruchamia. Ilość wątków jest ustalana za pomocą funkcji *Qt::QThread::idealThreadCount()*. Wątki działają na zakresach o długości ilości wokseli podzielonej prze ilość wątków. Kod funkcji:

```
template<typename IntType, typename WinClass>
void Monochrome::Scene::genQPixmapOfTypeWidthWindow() {

    /* Tworzenie wektora wątków */
    std::vector<std::thread> threads;

    quint64 max = imgDimX * imgDimY;
    quint64 step = max / QThread::idealThreadCount();

    for (int i = 1; i < QThread::idealThreadCount(); i++) {
        std::thread t(&Scene::genQPixmapOfTypeWidthWindowThread<
    IntType, WinClass>,
                      this,
                      i * step,
                      std::min((i + 1) * step, max));

        threads.push_back(std::move(t));
    }

    /* W celu zmniejszenia ilości wątków wątke obecny też zostanie
    wykorzystany */
    genQPixmapOfTypeWidthWindowThread<IntType, WinClass>(0, step);

    /* Czekanie na wszystkie wątki */
    for (auto &t: threads) t.join();
}
```

- *Sokar::Monochrome::Scene::genQPixmapOfType()*

  Jest ot funkcja pomocnicza ustalająca obecne klasę obecnego okna aby móc wykonać funkcje *Sokar::Monochrome::Scene::genQPixmapOfTypeWidthWindow()*. Kod funkcji:

wania X, dlatego zdjęcie jest negatywem i w takiej formie zdjęcia jest analizowane przez lekarza. Wielkość obrazu zależy od matrycy wliczającej rozbłyski. Kontrast zależy od położenia obiektu między źródłem a detektorem (położenie optymalne), napięcie anodowe, filtracja, grubość okładek wzmacniających. Rozdzielczość zależy od rozdzielczości detektora, rozmiaru ogniska lampy, położenia obiektu względem detektora a lampą i wielkości obiektu. A miarą rozdzielczość jest liczba rozróżnialnych linii na jednostkę długości.

W standardzie DICOM radiografia cyfrowa jest oznaczana jako „`RT`".

- Tomografia komputerowa (Computer Tomography — CT)

  Akwizycja w tomografii komputerowej jest podobna do badania RTG, ale w CT wykonujemy wiele pomiarów w różnych pozycjach względem obiektu badanego i pod różnym kątem. W tomografii komputerowej podobnie jak w radiografii wykorzystuje się promieniowanie X do pomiaru projekcji (stąd inna nazwa tomografia rentgenowska). W wybranej płaszczyźnie dokonuje się pomiarów projekcji po liniach biegnących pod różnym kątem i w różnych odległościach od badanego obiektu. Przekrój obiektu jest rekonstruowany numerycznie na podstawie zmierzonych projekcji wstecznej.

  Obrazowany jest współczynnik przenikalności promieniowania X przez obiekt. Wielkość obrazu jest może być różna i jest zależna od ustawień tomografu. Piksel obrazu jest uzyskiwany podczas rekonstrukcji obrazu i reprezentuje przenikalności promieniowania X. Kontrast i rozdzielczość zależy od tych samych parametrów co w klasycznej radiografii.

  AJ:nie wiem jak to ładnie związać bez powtówek

  W standardzie DICOM technika jest oznaczana skrótowcem „`CT`".

- Obrazowanie metodą rezonansu magnetycznego — MRI

  Sposób tworzenie obrazu MRI jest wysoce skomplikowanym procesem i ciężko opisać go w kilku zdaniach. W zależności od sekwencji, wyróżniamy trzy typy obrazów: PD, T1 i T2. Obrazowana jest sumaryczna gęstość atomów wodoru (protonów) w badanym obiekcie. Kontrast zależy od gęstości protonów, czasu relaksacji podłużnej i poprzecznej, prędkości przepływu płynu. Rozdzielczość zależy od parametrów skanera (rozmiar woksela).

  AJ: zapytać co jest obrazowane

  są obrazy statyczne ale też dynamiczne ; są też obrazy pokazujące funkcje (fMRI); te są pokazywane w innej skali barwnej

  W standardzie DICOM modalność rezonansu magnetycznego jest oznaczana jako „`MR`".

- Ultrasonografia

Podczas badania ultrasonograficznego generujemy fale akustyczną o wysokich częstotliwości skierowaną w stronę obiektu, następnie rejestrujemy fale odbite. Obrazowana jest różnica gęstości poszczególnych warstw znajdujących się w obiekcie.

Zbieranie danych odbywa się przez cyklicznie wysyłanie i odbieranie fali ultradźwiękowej pod różnymi kątami. Z każdego cyklu jest tworzona jedna linia, obraz jest tworzony z wielu lini, które następnie są układane pod różnymi kątami, odpowiadającym ich rzeczywistemu ułożeniu na głowicy. Wielkość obrazu jest zależna od algorytmu rekonstrukcji i jest z góry ustawiona przez producenta aparatu. Piksel w obrazi nie przedstawia żadnej wartości fizycznej, różnice pomiędzy pikselami definiują umowną różnice gęstości zależną od aparatu. Kontrast zależy od częstotliwości fali, głębokości badanego obiektu, ilości piezoelektryków w głowicy, obrazowanej struktury. Rozdzielczość zależy od czasu trwania impulsu zaburzenia oraz od szerokości wiązki ultradźwiękowej (powierzchnia czynna przetworników).

W standardzie DICOM obraz ultrasonograficzny jest oznaczana jako „US". Obrazy dopplerowskie „Color flow Doppler(CD)" i „Duplex Doppler(DD)" były kiedyś w standardzie, ale zdecydowano się je wycofać.

- Scyntygrafia

  Obrazowa technika diagnostyczna z gałęzi medycyny nuklearnej. Polega na wprowadzenia do organizmu izotopu znakowanym radiofarmaceutykiem znakowanych, charakteryzującym się krótkim czasem rozpadu i powinowactwem chemicznym z badanymi organami. Następnie wykrywanie rozpadów zachodzących w ciele poprzez rejestracje promieniowania wytwarzanego podczas rozpadu, a następnie przedstawienie to w formie graficznej.

  Detekcja odbywa się za pomocą scyntylatora, fotopowielacza i układu liniowego sumowania. Wielkość obrazu zależy od rozróżnialnych współrzędnych przez detektor. Piksel reprezentuje ilość zliczeń na jednej współrzędniej. Kontrast zależy od czasu trwania pomiaru, oraz od aktywności wstrzykniętego radiofarmaceutyka. Rozdzielczość zależy od możliwości kamer scyntylacyjnych, zwanymi także scyntykamerami, gammakamerami lub kamerami Angera.

  W standardzie DICOM obraz scyntygraficzny jest oznaczana jako „NM".

  Radiofarmaceutyki to związki chemiczne zawierające radioizotop.

- Tomografia SPECT


```
11          /* Wyliczenie najmniejszej wartości */
12          qreal x = qreal(signedMove) * -1;
13
14          auto &background = isInversed() ? palette->getForeground() : palette
        ->getBackground();
15          auto &foreground = isInversed() ? palette->getBackground() : palette
        ->getForeground();
16
17          /* Iteracja */
18          pixelArray = &arrayVector[0];
19          for (int i = 0; i <= arraySize; i++) {
20
21              if (x < x0) {
22                  *pixelArray = background;
23              } else if (x > x1) {
24                  *pixelArray = foreground;
25              } else {
26                  *pixelArray = palette->getPixel(a * x + b);
27              }
28
29              x++;
30              pixelArray++;
31          }
32
33          pixelArray = &arrayVector[0];
34
35          updateLastChange();
36
37          return true;
38      }
39      return false;
40  }
```

Funkcja pobierania piksela z „okna" prezentuje się następująco:

```
1 inline const Pixel &getPixel(quint64 value) override {
2     return *(pixelArray + signedMove + value);
3 }
```

4.6.2.2.5 Iterowanie po obrazie

Po przygotowaniu okienka, należy przeiterować obraz przez funkcje „okna". Do zokienkowania jednego piksela nie potrzeba innego piksela dlatego w celu przyspieszenia procesu okienkowania, iteracja po obrazie odbywa się w wielu wątkach.

W C++ typy zmiennych muszą być zdefiniowane przed kompilacją, co jest pewnym problemem. Mając dwa typy okienek, każde odsługujące 4 typy liczb całkowitych, musiało by zostać zaimplementowanych 8 prawie identycznych funkcji. Dlatego podział ten został zaimplementowany za pomocą 4 funkcji z szablonami:

- *Sokar::Monochrome::Scene::genQPixmapOfTypeWidthWindowThread()*

  Jest funkcją jednego wątku, który iteruje po obrazie. Jego parametrami są zakresy podane w indeksach wokseli po któych ma iterować. IntType

4.6.2.2.3 Implementacja dynamiczna bez tablicy LUT

W tej wersji funkcja *Sokar::Monochrome::Window::getPixel()* wygląda następująco:

```
inline const Pixel &getPixel(quint64 value) override {
    if (value < x0) {
        return background;
    } else if (value > x1) {
        return foreground;
    } else {
        return palette->getPixel(a * value + b);
    }
}
```

Widzimy tutaj, że funkcja najpierw sprawdza czy zakres okienka został przekroczony, następnie wylicza wartość obrazu i pobiera kolor z palety.

UWAGA: ponieważ nie dysponuje rzeczywistym obrazem o pikselu danych 32-bitowym lub 64-bitowych, implementacja dynamiczna nie była testowana w warunkach rzeczywistych.

4.6.2.2.4 Implementacja statyczna z tablicą LUT

W wersji z LUT, podczas tworzenia okienka jest alokowany wektor obiektów *Sokar::Pixel* klasy std::vector. Standard DICOM przewiduje, że woksele mogą mieć wartości ujemne, więc tablica powinna mieć możliwość posiadania takich wartości indeksów, ale C++ nie przewiduje takiej możliwości. Dlatego wprowadzono dwie zmienne pomocnicze `maxValue` i `signedMove`. `maxValue` jest to maksymalna wartość jaką dane mogą przyjąć, jest ona równa 2^N, gdzie N to liczba bitów brana z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$BitsStored (0x0028, 0x0101). A `signedMove` to liczba przesunięcia liczb, przyjmuje wartość zero gdy dane wokseli są całkowite nieujemne lub wartość przeciwną do `maxValue` gdy woksele mogą być ujemne. Długość wektora pikseli jest sumą `maxValue` i `signedMove`. A indeks woksela w wektorze ma wartość tego woksela zwiększoną o `signedMove`.

Wypełnienie wektora wartościami odbywa się poprzez iteracje po wszystkich możliwych wartościach, przeliczenie ich przez funkcje okna, a następnie wstawienie ich do wektora. W celu poprawy szybkości, zastosowano sprawdzanie czy wartości są w zakresie okna. Poniżej kod funkcji:

```
bool genLUT() override {

    if (WindowInt::genLUT()) {

        /* Przeskalowanie wektora, gdy jest to wymagane */
        if (arraySize != signedMove + maxValue) {
            arraySize = signedMove + maxValue;
            arrayVector.resize(arraySize);
        }

```


Technika obrazowania z gałęzi medycyny nuklearnej, w której rejestruje się promieniowanie powstające rozpadu gamma. Źródłem promieniowania(fotonów) jest podany pacjentowi radiofarmaceutyk, ulegająca rozpadowi gamma. Rejestrujemy fotony powstające podczas anihilacji pozytonów. Kontrast zależy od wydajności detektorów, odległość detektora od obiektu oraz położenie obiektu. Na rozdzielczość ma wpływ przestrzenna rozdzielczość matrycy detektora, liczby detektorów.

W standardzie DICOM obraz ultrasonograficzny jest oznaczana jako „PT".

- Tomografii PET

  Technika obrazowania z gałęzi medycyny nuklearnej. w której rejestruje się promieniowanie powstające podczas anihilacji pozytonów (antyelektronów). Źródłem promieniowania(pozytonów) jest podana pacjentowi substancja promieniotwórcza, ulegająca rozpadowi beta plus. Rejestrujemy fotony powstające podczas anihilacji pozytonów. Kontrast zależy od wydajności detektorów, odległość detektora od obiektu oraz położenie obiektu. Na rozdzielczość ma wpływ przestrzenna rozdzielczość matrycy detektora, liczby detektorów.

  W standardzie DICOM obraz ultrasonograficzny jest oznaczana jako „PT".

Istnieją też techniki, które są połączeniem kilku innych technik. Takie jak:

- PET-CT, PET/CT — połączenie PET z wielorzędowym tomografem komputerowym
- PET-MRI, PET/MRI — połączenie PET z rezonansem magnetycznym

Standard DICOM nazywa techniki obrazowania modalnościami(z ang. modality).

2.2 Parametry obrazów

2.2.1 Podstawowe parametry obrazu cyfrowego

W dokumencie są wielokrotnie zawarte odniesienia do znaczników DICOM. Dlatego aby zwiększyć czytelność pracy, została zastosowana konwencja poprzedzania znaczników przedrostkiem $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$i sufiksem składającym się z numeru grupy i elementu grupy zapisanych heksadecymalnie. Przykład poniżej:

$^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientID (0x0010, 0x0020)

Oznacza to, że jest to znacznik o słowie kluczowym „PatientID", numerze grupy 10_{16} i numerze elementu 20_{16}.
Wyrażenie „informacja ta zawarta w znaczniku ..." będzie oznaczało, że ta informacja znajduje się w elemencie danych o znaczniku.
Dodatkowo w dokumencie PDF można kliknąć na nazwę klasy i użytkownik zostanie przekierowany do strony `https://dicom.innolitics.com/ciods` poprzez wyszukiwarkę DuckDuckGo, na której znajduje się przeglądarka znaczników DICOM.

Każdy obraz cyfrowy jest matrycą pikseli o ustalonych rozmiarach. W przypdku standardu DICOM, obrazy są matrycami wokseli, posiadającymi wysokość (zapisaną w $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Rows (0x0028, 0x0010)) oraz szerokość (zapisaną w $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Columns (0x0028, 0x0011)). Do poprawnej interpretacji znaczenia macierzy służy znacznik $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PhotometricInterpretation (0x0028, 0x0004), informujący o fotometrycznym znaczeniu wokseli. Standard DICOM definiuje następujące wartości tego tagu (wraz z wyjaśnieniem):

- „MONOCHROME1" i „MONOCHROME2" — wartość woksela to odwzorowuje skale monochromatyczną, odpowiednio od jasnego do ciemnego i od ciemnego do jasnego.
- „PALETTE COLOR" — wartość woksela jest używana jako indeks w każdej z tabel wyszukiwania kolorów palety czerwonej, niebieskiej i zielonej. Palety mają swoje własne tagi. Wartość raczej rzadka i nie spotykana.
- „RGB" — oznacza, że woksel trzy-kanałowym pikselem RGB (kanały: czerwony, zielony i niebieski).
- „HSV" (ang. *Hue Saturation Value*) — woksel reprezentuje piksel w modelu przestrzeni barw zaproponowany w 1978 roku przez Alveya Raya Smitha. Model ten nawiązuje do sposobu w jakim widzi oko człowieka. Wartość wycofana.
- „ARGB" — wartość woksela to piksel RGB z dodatkowym kanałem przezroczystości. Wartość wycofana.

Przeglądarka pozwala na inwersje okienka. Dlatego kiedy użytkownik zażyczy sobie inwersji, zmienne $y0$ i $y1$ zamienią się wartościami.

Standard DICOM przewiduje, że wszystkie dane powinny być wyskalowane, za pomocą wzoru.

$$OutputUnits = m * SV + b$$

gdzie:

- m — wartość z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$RescaleSlope (0x0028, 0x1053)
- b — wartość z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$RescaleIntercept (0x0028, 0x1052)
- SV — stored values — warość pixela z pliku
- $OutputUnits$ — wartość wynikowa

Wartości okienka odnoszą się do wartości już wyskalowanej, a ponieważ skalowanie całego obrazu jest czasochłonne, przeskalowaie okienka da taki sam efekt:

$$(OutputUnits - b)/m = SV$$

więc:

$$x_0 - = rescaleIntercept$$

$$x_1 - = rescaleIntercept$$

$$x_0 / = rescaleSlope$$

$$x_1 / = rescaleSlope$$

Posiadamy, teraz dwa punkty okienka odnoszące się do wartośći obrazu. Wyznaczam parametry prostej przechodzącej przez dwa punkty:

$$a = (y_1 - y_0)/(x_1 - x_0)$$

$$b = y_1 - a * x_1$$

Teraz algorytm się rozdwaja. Pobieranie wartości z okienka odbywa się za pomocą funkcji *Sokar::Monochrome*Window::getPixel().

wartościami obrazu, a następnie przerobić obraz z tablicą LUT. Ale ponieważ tablica LUT posiada wszystkie możliwe kombinacje wartości, jej rozmiar można wyznaczyć wzorem: $2^N * 3$, gdzie N to liczba bitów liczby. Standard DICOM definiuje, że liczby mogą mieć 8, 12, 16, 32 i 64 bity, jednakże, 12 bitowe i tak się zapisuje w postaci 16-bitowych w pamięci RAM. Dlatego możliwe wartości wielkości tablicy LUT to w przybliżeniu: 768 bajtów, 196 kilobajtów, $12,5$ gigabajtów i 56 eksabajta($55 * 10^6$ terabajtów). Alokowanie dwóch największych wartości może być lekko problematyczne, dlatego zrobiłem dwie implementacje algorytmu: z tablicą LUT(dla 8 i 16 bitowych obrazów i bez tablicy LUT(dla 32 i 64 bitowych obrazów). Algorytm składa się z 3 części: wyznaczenie parametrów okna, przygotowanie okna (tylko gdy jest tablica LUT), wielowątkowa iteracja po obrazie.

Okno z LUT jest implementowane przez *Sokar::Monochrome*WindowIntDynamic. Okno bez LUT jest implementowane przez *Sokar::Monochrome*WindowIntDynamic. Obie klasy dziedziczą po abstrakcyjnej klasie *Sokar::Monochrome*Window, która z kolei dziedziczy po *Sokar::SceneIndicator*, dlatego od razu może wyświetlać obecne wartości okna. Decyzja o używanym oknie jest podejmowana podczas wczytywania obrazu przez klasę *Sokar::Monochrome::Scene*

UWAGA: Standard DICOM zakłada, że danymi mogą być liczby całkowite(`int`) oraz zmiennoprzecinkowe(`float` lub `double`), ale praktycznie, nie ma takich aparatów medycznych, które zapisywały by takie obrazy, gdzie dane to liczby zmiennoprzecinkowe. Dlatego założyłem, że takie obrazy nie istnieją.

4.6.2.2.2 Wyznaczenie parametrów okna

Najpierw wyznaczam okienko, które zmienia wartości obrazu na skale od zera do jeden:

$$x_0 = center - width/2$$
$$x_1 = center + width/2$$
$$y_1 = 0.0$$
$$y_0 = 1.0$$

gdzie:

- *center* — środek okienka
- *width* — szerokość okienka
- $x0$ i $y0$ — współrzędne pierwszego punktu
- $x1$ i $y1$ — współrzędne drugego punktu

- „CMYK” — woksel to piksel w modelu czterech podstawowych kolorów farb drukarskich stosowanych powszechnie w druku wielobarwnym w poligrafii: cyjan, magenta, żółty, czarny. Wartość wycofana.

- „YBR_FULL” — woksel to piksel w modelu przestrzeni barw nazwanej YCbCr.

  Dodatkowo standard zdefiniował pochodne tej wartości: „YBR_FULL_422”, „YBR_PARTIAL_422”, „YBR_PARTIAL_420”, „YBR_ICT”, „YBR_RCT”, ale wszystkie są już wycofane.

Kwantyzacja obrazu, czyli informacja mówiąca o tym ile poziomów jest na obrazie jest zapisana w czterech znacznikach:

- DicomTag BitsAllocated (0x0028, 0x0100) — informuje na jak wiele bitów zostało zaalokowancyh do zapisany jedego piksela
- DicomTag BitsStored (0x0028, 0x0101) — informuje jak wiele bitów z zaalokowanych posiada wartość piksela
- DicomTag HighBit (0x0028, 0x0102) — informuje gdzie znajduje się najstarszy bit
- DicomTag PixelRepresentation (0x0028, 0x0103) — informuje czy poziomu są ze znakiem czy bez

Obraz DICOM również zawiera w sobie informacje o próbkowaniu, ale z uwagi, że próbkowanie wygląda inaczej w każdej technice, dlatego standard posada oddzielne tagi informujące o próbkowania dla każdej techniki. Próbkowanie poszczególnych technik opisałem w sekcji 2.1, przytaczanie tagów dla każdej techniki jest bezcelowe.

2.2.2 Kontrast

Jedną z wielu definicji kontrastu jest kontrast Michelson wyrażony wzorem:

$$\frac{I_{max} - I_{min}}{I_{max} + I_{min}}$$

gdzie I_{max} i I_{min} to najwyższa i najniższa wartość luminancji.

2.2.3 Rozdzielczość

Przestrzenna

Rozdzielczość przestrzenna obrazu to najmniejsza odległość między dwoma punktami obrazu, które można rozróżnić. Jest ona silnie związana z kontrastem obrazu za pomocą funkcji przenoszenia modulacji (MTF —- Modulation Transfer Function). Jest to krzywa ukazująca degradację kontrastowości w miarę zwiększania częstotliwości przestrzennej okresowego wzorca. Funkcję MTF można wyznaczyć używając rozbieżnych tarcz rozdzielczości przestrzennej lub, w pewnych warunkach, przy pomocy norm wielopręcikowych. W radiografii rozdzielczość określa się zazwyczaj jako liczbę równoległych linii, czarnych i białych, które można rozróżnić ma 1 milimetrze obrazu(paralinie na milimetr).

Rozdzielczość przestrzenna jest zależna od kontrastu obrazu. Jednakże ta zależność jest troche inna dla każdej techniki.

Czasowa

Każdy pomiar wymaga pewnego czasu pobierania danych, ale w nie których przypadkach interesuje nas zmiana w czasie. Rozdzielczość czasowa pojawia się w obrazach dynamicznych kiedy mamy pomiar w czasie i ustalone markery czasowe. Jest definiowana jako odległość w czasie od dwóch klatek obrazowania.

2.2.4 Stosunek sygnału do szumu (SNR)

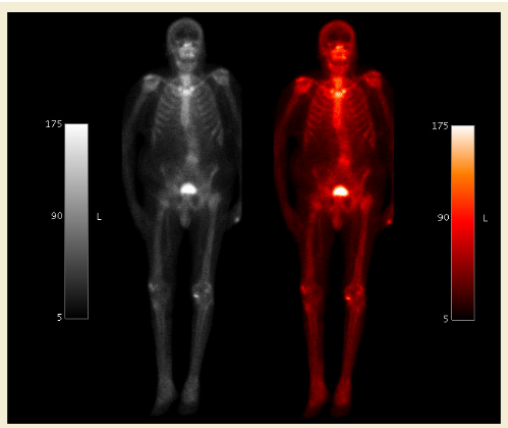
Rodzaj i poziom szumu zależy od techniki obrazowania. Stosunek sygnału ma decydujący wpływ na widoczności obiektów, kontrast oraz percepcję szczegółów w obrazie.

2.2.5 Poziom artefaktów

Artefakty to zjawiska fałszujące obraz poprzez tworzenie nie istniejących struktur w obrazie. Jest to problemem występujący w różnych technikach obrazowania. Najbardziej widocznymi artefaktami są warkocz komety i odbicie zwierciadlane w obrazach USG.

2.2.6 Poziom zniekształceń przestrzennych

Zniekształcenia przestrzenne powstają w wyniku geometrycznego ułożenia i kształtu obiektu badanego i aparat pomiarowego. Przykładem takiego



Rysunek 4.10: Paleta HotIron w porównaniu do palety w skali szarości. Zdjęcie ze standardu DICOM dostępne pod adresem `http://dicom.nema.org/medical/dicom/2019a/output/chtml/part06/chapter_B.html`.

- y zostaje obcięcie do 1.0 lub 0.0 jeżeli wyjdzie poza zakres od 1.0 do 0.0
- pobranie z palety piksel odpowiadający wartości
- wsadzenie piksela do tablicy, tak aby najmniejsza wartości obrazu miała indeks 0 a największy ostani

4.6.2.2 Implementacja algorytmu

4.6.2.2.1 Opis

Implementacja powyżej przedstawionego algorytmu w sposób dosłowny byłaby mało optymalna dla maszyny i wymagała by wielu pobocznych tablic oraz względnie dużej ilości mnożenia. Trzeba też zauważyć, że do wyliczenie jakiegoś piksela nie potrzeba liczyć, żadnego innego piksela, co skutkuje, że każdy piksel można wyliczyć oddzielnie. Dlatego najlepiej było by współbieżnie przelecieć po całym obrazie i zamienić dane na piksele. Ale do zamiany dane na piksel, musimy mnożyć i dzielić liczby zmiennoprzecinkowe, a to do najszybszych nie należy. Dlatego dobrym pomysłem jest zrobienie mniejszej tablicy typu LookUpTable, wypełnienie jej wszystkimi możliwymi

4.6.2.1 Pseudokolorowanie obrazu

Mamy obraz, którego piksele to n-bitowe liczby, na przykład 16 bitowa liczba całkowita. W takiej postaci wyświetlemoe obrazu na monitorze RGB lub nawet na profesjonalnym 10-bitowym jest niemożliwe. Należy taką liczbę przerobić na trzy liczby, reprezentujące 3 kanały RGB, czerwony, zielony i niebieski. Dlatego do wyświetlania obrazów monochromatycznych o dużym kontraście stosuję się twór zwany okienkiem. Jest to funkcja, która mapuje n-bitwy obraz na 8-bitowy obraz w skali szarości. 8-bitów, ponieważ monitor RGB jest wstanie wyświetlić 256 odcieni szarości.

Zwiększanie kontrastu za pomocą „funckji okna"

Przyjęło się, że „okno" definiuje się dwoma liczbami: środkiem, oznaczanym jako *center* i długością, oznaczaną jako *width*. Wyznaczamy zakres okienka x_0 i x_1 ze środka okienka *center* i długości *width*.

$$x_0 = center - width/2$$

$$x_1 = center + width/2$$

Wyznaczamy parametry a i b, prostej przechodzącej przez dwa punkty (x_0, y_0) i $(x_1, y_{,1})$. Gdzie y_0 jest równe 0, a y_1 jest równe 255. Funkcja „okna" wygląda następująco:

$$f(v) = \begin{cases} 0 & \text{gdy } 0 \leqslant v \wedge v \leqslant x_0 \\ a * x + b & \text{gdy } x_0 < v \wedge v < x_1 \\ 255 & \text{gdy } x_1 \leqslant v \wedge v \leqslant 1 \end{cases}$$

gdzie v to wartość piksela danych obrazu.

Następnie iterujemy przez wszystkie woksele obrazu i używamy na nich funkcji „okna" i otrzymujemy obraz w skali od 0 do 255. Taki obraz w skali można już wyświetlić. Natomiast standard DICOM przewiduje, że obraz można jeszcze wyświetlić w wielokolorowej palecie barw. Przykład takiej palety HotIron w porównaniu do skali szarości można zobaczyć na rysunku . Taka paleta barw nie koniecznie musi mieć 256 odcieni, dlatego lepiej jest zrobić aby okienko, mapowało na liczbę od 0 do 1, a później paleta mapowała na kolor RGB.

Teraz iterujemy po wszystkich możliwych wartościach wartośćiach obrazu i wykonujemy takie operacje.

- wyznaczenie wartości okienka.

$$y = a * x + b$$

zniekształcenia mogą być różne powiększenia obiektów zależne od głębokości ich ułożenia w USG, zmiana pozycji pacjenta(przez ruchy klatki piersiowej w czasie badania), czy deformacja obrazu spowodowana zmianami rozkładu pola magnetycznego przez metalowe obiekty w znajdujące się w tym samym pomieszczeniu, co MRI.

2.3 Prezentacja obrazów medycznych

W celu przeglądania i porównywania należy posiadać jakieś narzędzie do wyświetlenia w sposób poprawny, najlepiej jednym i tym samym programem.

Standard DICOM przewiduje sposób prezentacji danych administracyjnych i danych związanych z rejestracją badania, ajk wyświetlać obrazy radiologiczne i obrazy TK, obrazy scyntylacyjne, itd.

2.3.1 Przeglądarki obrazów

Przeglądarki obrazów to programy należące do kategorii przeglądarki plików. Zwykłe przeglądarki obrazów takich jak jpg, png lub gif wyświetlają obraz w takiej postaci jakiej jest zapisany, oczywiście najpierw przeprowadzają dekompresje obrazu. W przypadku obrazów medycznych najczęściej nie mamy do czynienia z danymi reprezentującymi kolory w spektrum światła widzialnego. Przeglądarka obrazów DICOM musi wygenerować kolorowy obraz z danych na podstawie parametrów obrazu.

2.3.2 Funkcje przeglądarki obrazów

2.3.2.1 Obsługa wielu formatów danych

Standard DICOM przewidział możliwość zapisania wielu typów danych w różnych formatach. Nie tylko obrazów, ale też nagrań nagrań audio i tekstów. Przeglądarka obrazów DICOM może też mieć możliwość od zywania i wyświetlenia lub odsłuchania takich typów danych.

2.3.2.2 Podstawowe operacje na obrazie

- Skalowaniu lub powiększenie. Możliwość powiększenia lub zmniejszenia wyświetlanego obrazu o pewny współczynnik skalujący.

- Przesuwanie (ang. *pan*). Możliwość przesuwania obrazu o dowolny wektor. Przydatne gdy powiększymy obraz do takiego stopnia, że nie będzie mieścił się na ekranie lub w okienku programu.

- Lupa, skalowanie miejscowe Możliwość miejscowego powiększenia obrazu. Przykład użycia takiego narzędzia znajduje się na rysunku 2.1.

Rysunek 2.1: Przykład narzędzia Lupa w przeglądarce MedDream DICOM Viewer. Zdjęcie użyte za zgodą Softneta UAB.

- Rotacja i odbicia lustrzane Możliwość obrócenia obrazu o zadany kąt. Oraz możliwość odbicia lustrzanego obrazu w dwóch osiach X i Y.

2.3.2.3 Analiza parametrów w celu lepszej informacji

- Okienkowanie. Termin odnosi się do używania funkcji okna cyfrowego w celu zamiany obrazu danych na obraz monochromatyczny możliwy do wyświetlenia. Okienkowanie jest szczegółowo opisane w sekcji **??** wraz z generowanie obrazu monochromatycznego.

- Maski lub nakładki (ang. *overlay*). Możliwość nałożenia maski, elementu, który będzie przysłaniał fragment obrazu w celu lepszej wizualizacji bądź ukrycie mało wartościowych obiektów, np. tła. Standard DICOM umożliwia nałożenie wielu masek na jeden obraz.

2.3.2.4 Obsługa wielu plików

- Obsługa DICOMDIR. Możliwość wczytania pliku DICOMDIR i wyświetlenie struktury serii badań. Plik DICOMDIR to wiele zindeksowanych plików zawierający ich zbiór elementów danych, bez obrazów.

4.6.1.3 YBR

YBR albo YCbCr to model przestrzeni kolorów do przechowywania obrazów i wideo. Wykorzystuje do tego trzy typy danych: Y – składową luminancji, B lub Cb – składową różnicową chrominancji Y-B, stanowiącą różnicę między luminancją a niebieskim, oraz R lub Cr – składową chrominancji Y-R, stanowiącą różnicę między luminancją a czerwonym. Kolor zielony jest uzyskiwany na podstawie tych trzech wartości. YBR nie pokrywa w całości RGB, tak jak RGB nie pokrywa YBR. Posiadają one część wspólną, co uniemożliwia wyświetlenie obrazu w stu procentach bez zniekształceń.

Wartości w pliku DICOM są ułożone w taki sposób.

$$Y1, B1, R1, Y2, B2, R2, Y3, B3, R3, Y4, B4, R4, ...$$

Ponieważ wartości te reprezentują kolory, są już w pewnym sensie są obrazem, ale nie można go wyświetlić na monitorze RGB. Dlatego należy przekonwertować kolor YBR na kolor RGB, iterując po wszystkich wartościach obrazu.

Poniżej przedstawiono kod źródłowy funkcji zamiany kolory YBR na RGB.

```
1  Sokar::Pixel ybr2Pixel(quint8 y, quint8 b, quint8 r) {
2      qreal red, green, blue;
3
4      red = green = blue = (255.0 / 219.0) * (y - 16.0);
5
6      red += 255.0 / 224 * 1.402 * (r - 128);
7      green -= 255.0 / 224 * 1.772 * (b - 128) * (0.114 / 0.587);
8      green -= 255.0 / 224 * 1.402 * (r - 128) * (0.299 / 0.587);
9      blue += 255.0 / 224 * 1.772 * (b - 128);
10
11     /* W tym miejscu jest dokonywana utrata danych */
12     red = qBound(0.0, red, 255.0);
13     green = qBound(0.0, green, 255.0);
14     blue = qBound(0.0, blue, 255.0);
15
16     return Sokar::Pixel(quint8(red), quint8(green), quint8(blue));
17 }
```

4.6.2 Generowania obraz monochromatycznego

Obraz monochromatyczny to obraz w odcieniach szarości, od białego do czarnego lub od czarnego do białego. Dane są zapisane w sposób ciągły wartość po wartości.

Generowanie obrazu jest robione przez czysto wirtualną funkcje *Sokar::DicomScene::generatePixmap()*. Po wywołaniu funkcji obiekt `targetBuffer` powinien zawierać obraz wygenerowany z obecnymi parametrami. Funkcja zwraca również wartość logiczną, który informuje nas czy `targetBuffer` rzeczywiście został zmieniony. Następnie obiekt `pixmap` jest na nowo generowany na bazie `qImage`.

Całe odświeżanie obrazu jest implementowane w funkcji *Sokar::DicomScene::reloadPixmap()*. Funkcja wywołuje *Sokar::DicomScene::generatePixmap()* i odświeża `pixmapItem` kiedy zajdzie taka potrzeba

Generowanie poszczególnych typów obrazów jest wyjaśnione poniżej.

4.6.1.1 Obraz monochromatyczny

Obraz monochromatyczny to obraz w odcieniach szarości, od białego do czarnego lub od czarnego do białego. Generowanie takiego obrazu odbyta się poprzez pseudokolorowanie. Cały proces jest wyjaśniony w sekcji 4.6.2.

4.6.1.2 RGB

Obrazów zapisanych w RGB nie trzeba w żaden sposób obrabiać, dane już są prawie gotowe do wyświetlenia, należy je tylko odpowiednio posortować, tak jak wymaga biblioteka QT. Sposób posortowania wartości w pilku określa $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PlanarConfiguration (0x0x0028, 0x0006). Może o przyjąć dwie następujące wartośći:

- 0 — oznacza to, że wartości pikseli są ułożone w taki sposób

$$R1, G1, B1, R2, G2, B2, R3, G3, B3, R4, G4, B4, ...$$

- 1 — oznacza to, że wartości pikseli są ułożone w taki sposób

$$R1, R2, R3, R4, ..., G1, G2, G3, G4, ..., B1, B2, B3, B4, ...$$

gdzie:

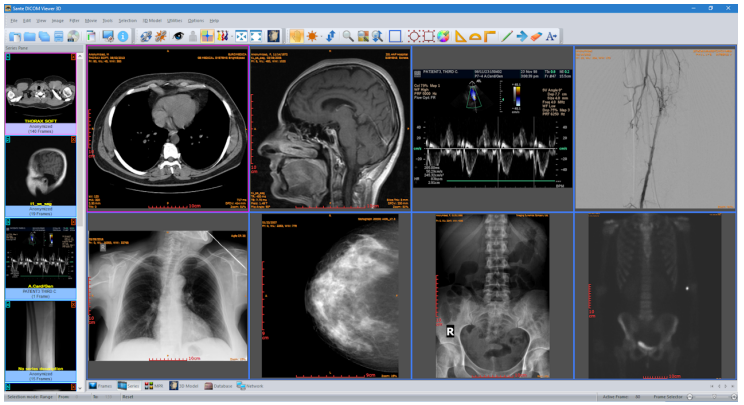
- Rn — wartość czerwonego kanału
- Gn — wartość zielonego kanału
- Bn — wartość niebieskiego kanału

Wartości obrazu są przepisywane do bufora dla biblioteki QT.

- Wczytanie wielu plików i ich połączenie w formie filmu. Możliwość wczytania wielu plików z tej samej serii, ułożenia ich według pozycji geometrycznej i wyświetlenia ich jako film. Czyli periodyczna podmiana obrazu na obraz następny w serii.

- Wyświetlanie wielu obrazów jednocześnie. Możliwość wyświetlenia obrazów w postaci kratki, w której każda komórka była by innym obrazem.

  Przykład wyświetlenia wielu obrazów na raz w jednym oknie znajduje się na rysunku 2.2



Rysunek 2.2: Przykład wyświetlenia wielu obrazów na raz w jednym oknie w przeglądarce Sante DICOM Viewer 3D Pro. Zdjęcie użyte za zgodą Santesoft.

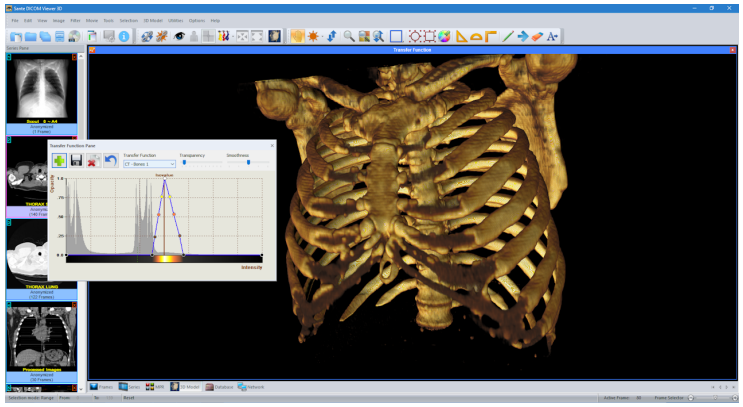
2.3.2.5 Generowanie obrazów woliumetrcznych

Jeżeli mamy do dyspozycji wiele obrazów tomograficznych o znanych parametrach to możemy wczytać je, posegregować a następnie wygenerować trój-wymiarowy obiekt a następnie wyświetlić go na ekranie komputera za pomocą trójwymiarowej grafiki komputerowej.

Przykład takiego obrazu znajduje się na rysunku 2.3.

2.3.2.6 Analiza i przetwarznie danych

- Histogram Możliwość wygenerowania histogramu obrazu.



Rysunek 2.3: Przykład generowania obrazów 3D z wielu obrazów tomograficznych w przeglądarce Sante DICOM Viewer 3D Pro

Histogram to wykres przedstawiający dystrybucje wartości numerycznych obrazu.

- Mierzenie obrazu, wykonywanie pomiarów. Możliwość określenia odległości pomiędzy dwoma punktami przez lekarza lub zmierzenia wielkości/pola zadanego kształtu.
- Rekonstrukcja wielopłaszczyznowa. Obrazy tomograficzne przedstawiają przekroje, jeżeli parametry wielkości woksela są dostępne to istnieje możliwość wygenerowania nowego obrazu który byłby obrazem ułożonym w poprzek.

  Przykład generowania rekonstrukcja wielopłaszczyznowej jest pokazany na rysunku 2.4

2.3.2.7 Edycja danych

- Dodawanie nowych obiektów. Rysowania, dodawania figur geometrycznych lub tekstu przez lekarza i zapis tych informacji w pliku DICOM (lub nadpis). Chodzi tu głównie o szkice i notatki tworzone podczas analizy obrazu przez personel medyczny.
- Edycja Parametrów oraz anonimizacja danych. Możliwość edycji parametrów w pliku DICOM w różnych celach. Najczęściej funkcja jest

- `processing`, obiekt klasy *Qt::QMutex*, muteks do zablokowania podczas generowania obrazu, aby parametry obrazu nie mogły być zmienianie podczas jego generowania.
- `imgDimX` zmienna typu `uint`, oznacza szerokość obrazu w pikselach.
- `imgDimY` zmienna typu `uint`, oznacza wysokość obrazu w pikselach.
- `targetBuffer` wektor docelowego obrazu RGB o długości $imgDimX * imgDimY$, typu `std::vector<Pixel>`.

  Sokar::Pixel to struktura reprezentujące piksel. Nie jest to w żadnym wypadku obiekt, a jedynie twór ułatwiający zarządzanie kodem.

```
1 struct Pixel {
2     quint8 red = 0;
3     quint8 green = 0;
4     quint8 blue = 0;
5 }
```

- `originBuffer` wektor danych wypełniona danymi z jednej ramki o długośći iloczynu $imgDimX * imgDimY$ i ilości bajtów jednego piksela obrazu.
- `qImage` obiekt obrazu klasy *Qt::QImage*.

  Qt::QImage można zrobić z istniejącego bufora, w tym przypadku jest to `targetBuffer`. Format obrazu to *Qt::QImage::Format_RGB888*, czyli trzy bajty, każdy na jeden kanał. Proszę zwrócić uwagę, że struktura *Sokar::Pixel* odpowiada temu formatowi. Według dokumentacji Qt obiekt ten po utworzeniu z istniejącego bufora powinien z niego dalej korzystać, dlatego zmiany `targetBuffer` nie wymagają odświeżania `qImage`.
- `pixmap` obiekt obrazu do wyświetlania, klasy *Qt::QPixmap*.

  Obiektów klasy *Qt::QImage* nie da się wyświetlić, nie jest on przystosowany do wyświetlania. Natomiast klasa *Qt::QPixmap* to reprezentacja obrazu dostosowana do wyświetlania ekranie, która może być używana jako urządzenie do malowania w bibliotece Qt.
- `iconPixmap` obiekt obrazu ikonu, klasy *Qt::QPixmap*, docelowo powinien mieć 128 pikseli na 128 pikseli.

4.5.6.1 Drzewo katalogów i zakładki

W lewej części okna znajduje się element listy, implementowany przez *Sokar::FileTree*, zawiera on w sobie model drzewa plików systemu, który z koleji jest implementowany przez klasę *Qt::QFileSystemModel*. Po wybraniu pliku, ścieżka jest przesyłana do obiektu z zakładkami.

W środkowej części programu znajduje się obiekt z zakładkami, szczegółowo opisany w sekcji 4.5.5.

4.5.6.2 Menu programu

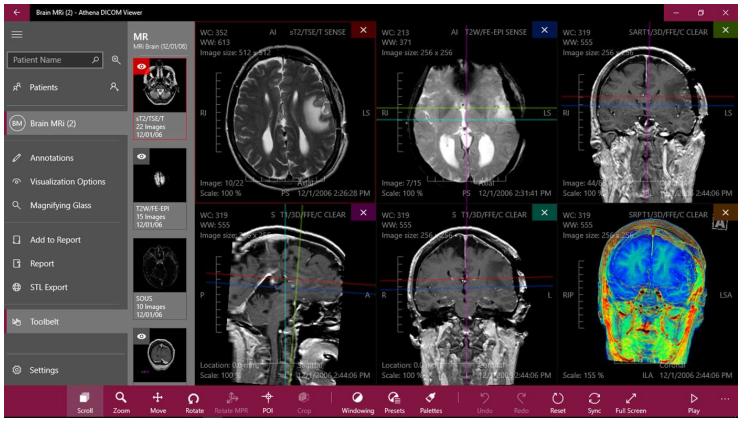
W górnej części okna programu znajduje się menu, obiekt klasy *Sokar::QMenuBar*. Struktura Menu programu:

- File
  - Open — otwiera okienko wyboru plików, implementowane przez *Qt::QFileDialog::getOpenFileName()*, następnie wczytuje plik
  - Open Recent — program zapisuje ostatnio wczytane pliki i może wczytać je ponownie z tego menu
  - Export as — zapisanie obrazu w formacie JPEG, BMP, GIF lub PNG. Zapisywanie jest zaimplementowane przez funkcje *Qt::QImage::save()*, która umożliwia zapisanie obrazu do pliku.
  - Exit — wyjście z aplikacji
- Help
  - About Qt — otwiera okno informacji o bibliotece Qt. Biblioteka Qt ma wbudowane takie okno w postaci *Qt::QMessageBox::aboutQt()*
  - About GDCM — otwiera okno z informacjami o bibliotece GDCM, implementowane przez funkcje *Sokar::About::GDCM()*
  - About Sokar — otwiera okno z informacjami o aplikacji, implementowane przez funkcje *Sokar::About::Sokar()*

4.6 Algorytmy

4.6.1 Cykl generowania obrazów

Klasa *Sokar::DicomScene* dostarcza następujące obiekty do generowania obrazu:



Rysunek 2.4: Przykład rekonstrukcji wielopłaszczyznowej w przeglądarce Athena DICOM Viewer. Zdjęcie użyte za zgodą Medical Harbour.

używana do usuwania danych osobowych pacjenta w celu późniejszej publikacji obrazu.

2.3.3 Kryteria porównywania przeglądarek obrazów

Porównanie aplikacji posiadających tak wiele parametrów jak przeglądarki DICOM jest nietrywialna. Dlatego wyróżniono 26 kryteriów do ich porównywania w postaci logicznej: „tak" lub „nie", podzielonych na 5 grup, platformy, interfejsu, wsparcie, obrazowanie dwu i trój wymiarowego. Kryteria te w jasny sposób pozwalają na ocenę praktycznych aspektów użytkowania przeglądarki.

2.3.3.1 Platforma

Samodzielność, aplikacje samodzielne są zaprojektowane tak, aby nie wymagały żadnego dodatkowego sprzętu fizycznego bądź infrastruktury do poprawnego działania(np. systemu Windows oraz serwisów przez niego dostarczanych). Rozwiązania sieciowe, określają czy aplikacja jest usługą sieciową i można z przeglądarki korzystać jak ze strony WWW. Wieloplatformowość, możliwość uruchomienia ich na różnych systemach operacyjnych Linux/MacOS/Windows Rozwiązania mobilne, możliwość używania na urządzeniach mobilnych takich jak telefon.

2.3.3.2 Interfejs

Przeglądarka powinna mieć możliwość komunikacji z interfejsami innych systemów. Podstawowe interfejsy sieciowe to: C-STORE SCP DICOM C-STORE, C-STORE SCU, Query-Retrieve, WADO, Parameter Transfer.

2.3.3.3 Wsparcie techniczne

Dokumentacja, dostępność pisemnej dokumentacji oprogramowania (np. podręczniki lub strony internetowej). Wsparcie przez pocztę internetową, możliwość porozumienia się z twórcą lub opiekunem oprogramowania. Forum, możliwość pytania się społeczności o opinie i ich wymiana. Wiki, strona internetowa w formacie Wikipedii dostępna dla użytkownika.

2.3.3.4 Obrazowanie dwu-wymiarowe

Przewijanie((ang. *scroll*)), proces wyświetlania obrazów, można poprawić dzięki zmniejszeniu interakcji z klawiaturą oraz myszką. Można to osiągnąć na przykład, oferując możliwość przejścia do następnego lub poprzedniego obrazu przez przesunięcie kółkiem myszy lub używając przycisków góra/dół na klawiaturze. Metadane, przeglądania powinna obejmować analizowanie i wyświetlanie metadanych obiektów DICOM, powinna obejmować wyświetlanie rozdzielczości obrazu, badanie (np. identyfikator podmiotu) oraz znaczniki DICOM specyficzne dla dostawcy (np. specjalne ustawienie urządzenia rejestrującego). Warstwa informacyjna, najważniejsze informacje powinny powinny być wizualizowane w oknie wyświetlacza jako nakładka na obraz. Na przykład aktualna pozycja lub nazwa podmiotu wykonującego badanie. Okienkowanie (okna cyfrowe), sposób zamiany danych na skale szarości, okienkowanie jest opisane w sekcji **??**. Pseudo-kolorowanie obrazu, tabele (LUT, (ang. *LookUpTable*)) odwzorowujące szare wartości obrazu na pseudokolory, poprawiaja one czytelność obrazu. Histogram, histogramy wizualizują wystąpienia i rozkład wartości kolorów na obrazach, pozwalają opisywać istotne cechy obrazu Wymiarowanie, możliwości rysowania bądź zaznaczania linii lub innych kształtów do analizy i wyznaczania odległości w jednostkach długości na obrazie. Jest to możliwe gdyż nagłówki pliku DICOM zawierają parametry sprzętowe urządzenia (np. ilość pikseli na centymetr). Adnotacje(opisy), które były wytworzone przez personel medyczny powinny być zapisywane w odpowiedni sposób w pliku.

nan nowo.

4.5.4.4 *Sokar::FrameChooser*

Ten element to wybór scen za pomocą ikon, implementowany przez klasę *Sokar::DicomView*. Element, podobnie jak pasek filmu ma dostęp do sekwencji scen i ukrywa swoją obecność przed użytkownikiem, kiedy w sekwencji jest tylko jedna scena. Po wciśnięciu ikony jest zmieniana scena.

4.5.5 Obiekt zakładek

Obiekt zakładek, implementowany za pomocą klasy *Sokar::DicomTabs*, odpowiada za wyświetlanie wielu obiektów zakładek w jednym obiekcie interfejsu. Obsługuje również wczytanie nowych plików.

4.5.5.1 Sposoby uzyskania nowych plików

Otworzenie nowego pliku może odbyć się z następujących źródeł: obiektu drzewa ze strukturą plików w systemie (opisanego w 4.5.4.4), menu programu (opisanego w 4.5.6.2), lub poprzez przeciągnięcie i upuszczenia. Z dwóch pierwszych można wczytać tylko po jednym pliku, natomiast z drugiego sposobu można wczytać zarówno jedne jak i wiele plików. Wysyłanie prośby odbywa się za pomocą czterech funkcji a dokładniej dwóch, przeciążonych dwa razy: *Sokar::DicomTabs::addDicomFile()* i *Sokar::DicomTabs::addDicomFiles()*. Każda z tych funkcji ma dwa przeciążenia, jedno z parametrem ścieżki a drugie z wczytanym plikiem, dodatkowo funkcje te są slotami.

4.5.5.2 Wczytywanie plików

Po dostarczeniu ścieżek do obiektu, pliki zostają wczytane za pomocą *gdcm::ImageReader*. W przypadku błędu proces wczytywania się kończy. Po wczytaniu wszystkich plików, zostaje utworzony obiekt kolekcji ramek obrazu lub kolekcji plików DICOM za pomocą funkcji *Sokar::DicomFileSet::create()*, opisanej w sekcji 4.5.3.4.

4.5.6 Okno główne programu

Główne okno programu jest implementowane przez *Sokar::MainWindow*. Jest wywoływane od razu po uruchomieniu programu.

Zawiera w sobie 4 elementy: menu, drzewo ze strukturą plików, obiekt z zakładkami *Sokar::DicomTabs* i sugestie aby nie używać programu w celach medycznych w dolnej części okna.

4.5.4.2 *Sokar::DicomGraphics*

4.5.4.3 Pasek filmu

Pasek filmu znajduje się w dolnej części zakładki i jest implementowany prze klasę *Sokar::MovieBar*,. Ma dostęp do sekwencji scen i ukrywa swoją obecność przed użytkownikiem, kiedy w sekwencji jest tylko jedna scena.

Pasek jest podzielony na trzy części: trzy przyciski znajdujące się po lewej, pasek pokazujący postępu sekwencji na środku i prządka z trzema przyciskami po prawej.

Trzy lewe przyciski odpowiadają za poruszanie się po sekwencji. Wciśniecie pierwszego przycisku (z indeksem 8 na rysunku 4.9) powoduje zatrzymanie upływu sekwencji i wysłanie sygnału *Sokar::SceneSequence::stepBackward()* do sekwencji. Wciśniecie drugiego przycisku (9) powoduje włączenie lub wyłączenie upływu sekwencji. Wciśniecie trzeciego przycisku (10) powoduje zatrzymanie upływu sekwencji i wysłanie sygnału *Sokar::SceneSequence ::stepForward()* do sekwencji.

Pasek (11) pokazujący postępu sekwencji jest obiektem klasy *Qt::QSlider*. Odświeżanie paska jest wrażliwe na sygnał *Sokar::SceneSequence::steped()* of sekwencji.

Elementy po prawej stronie definiuje parametry trybu filmowego. Prządka (12), element do wprowadzania liczby zmiennoprzecinkowej klasy *Qt::QDoubleSpinBox*. Im większa wartość liczby tym klatki filmu są dłużej wyświetlane. Drugi (13) przycisk pozwala zmienić sposób przemiatania. Trzeci (14) przycisk wymusza tryb jednego okna dla wszystkich klatek filmu. Jeżeli mamy załadowanych wile obrazów tego samego badania, to nie koniecznie muszą mieć to samo okno. Dodatkowo ten tryb pozwala wprowadzić jednolite okienko dla wszystkich klatek po zmianie parametrów tego okienka na jednej klatce. Czwarty (15) i ostatni przycisk służy do użycia jednej macierzy transformaty na wszystkich klatkach.

Tryb filmowy

Tryb filmowy można aktywować jedynie wtedy gdy w sekwencji scen jest więcej niż jedna scena. Włączenie trybu filmowego polega na stworzeniu obiektu klasy *Sokar::MovieMode*. Obiekt ten zapisuje wskaźnik go obecnie wyświetlanej sceny, to czy powinno być użyte to samo okno, oraz to czy powinna być używana ta sama transformata. Następnie obiekt ten jest wysyłany do wszystkich scen w sekwencji. Uruchamiany jest timer, obiekt klasy *Qt::QTimer*, na czas równy czasu trwania sceny zapisanego w kroku przemnożonego przez liczbę z prządki. Po upływie timera, wstawiana jest nowa scena za pomocą sygnały *Sokar::MovieBar::setStep()*, a timer jest ustawiany

2.3.3.5 Obrazowanie trój-wymiarowe

Rekonstrukcja wtórna, zwykle dane dotyczące objętości medycznej są gromadzone wzdłuż jednej osi ciała (np. poprzecznej). W wielu przypadkach ważne jest przeglądanie danych w innych kierunkach (np. strzałkowych lub czołowych), aby poprawić wizualizację niektórych struktur. W tym celu należy zapewnić funkcjonalność rekonstrukcji osi pomocniczej na podstawie kierunku pierwotnego. Plastry objętości kostki((ang. *Slice Cube Volume*)), przekroje mogą być lepiej wyświetlane w określonej pozycji. Funkcjonalność kostki plasterka umożliwia niezależną regulację położenia różnych osi wycinków (np. poprzecznych, strzałkowych lub czołowych) w modelu objętościowym. Podczas tego przekroje są pokazane w osobnym oknie. Renderowanie objętościowe – dane obrazu 3D są bezpośrednio wizualizowane jako objętość. Użytkownik może wchodzić w interakcje z woluminem poprzez obracanie lub skalowanie. Transfer Function(nie znam polskiej nazwy), służy do odwzorowania wartości szarości obrazów wokseli na wartości krycia typów tkanek (np. kości). Struktury obrazu pasujące do wzorców szarych wartości są podświetlone. Niewykorzystane szare wartości są wyświetlane jako przezroczyste. Specyficzne struktury stają się lepiej widoczne. Generowanie powierzchni, dzięki różnym algorytmom można generować powierzchnie w postaci wokselów. Reprezentacje powierzchni można również zastosować do poprawy wizualizacji niektórych struktur obrazu.

2.4 Format cyfrowych obrazów medycznych

Pierwsze tomografy komputerowe przeżyły swój rozkwit w latach siedemdziesiątych ubiegłego wieku. Spowodowało to, że obrazu medyczne nie były bezpośrednim wynikiem badania, a jedynie wynikiem obróbki danych pomiarowych przez komputer. Zwyczajne pliki graficzne (jak np. jpg, png, gif), nie nadawały się do zapisu takich obrazów, ponieważ zapisywały obraz w spektrum światła widzialnego w postaci składowych RGB. Każdy producent stosował własny format plików, który nie był upubliczniany.

2.4.1 Standard DICOM v3.0

Standard DICOM jest odpowiedzią społeczności radiologów, radiofarmaceutów, fizyków medycznych na potrzebę wymiany danych pomiędzy różnymi systemami komputerowymi, przeglądarek obrazów, stacji do przetwarzania i analizowania obrazów medycznych.

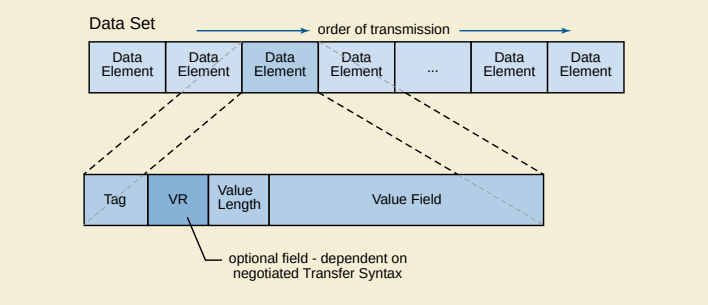
Standard DICOM wersji trzeciej to standard definiujący ujednolicony spo-

sób zapisu i przekazywania danych medycznych reprezentujących lub związanych z obrazami diagnostycznymi w medycynie. Standard został wydany w 1993 przez dwie agencje ACR (American College of Radiology) i NEMA (National Electrical Manufactures Association). Wcześniejsze wersje nazywały się ACR/NEMA v1.0, wydana w 1983 roku i ACR/NEMA v2.0, wydana w 1990 roku, stąd wersja trzecia. Od wydania wersji trzeciej w 1993, standard jest wciąż rozwijany i uzupełniany o nowe elementy. W obecnej chwili standard DICOM definiuje 81 różnych typów badań.

UWAGA: Za każdym razem kiedy jest odniesienie do obecnego standardu DICOM, w domyśle jest to odsłona 2019a.

2.4.2 Sposób zapisu danych w pliku DICOM

Plik w formacie DICOM przypomina zbiór „elementów danych" z rekordami. Zbiór nazywa się **Data Set** i składa się z rekordów, które nazywają się **Data Element**. Elementy danych są ułożone w postaci listy. Element danych może zawierać w sobie listę elementów danych.



Rysunek 2.5: Elementy danych w zbiorze elementów danych. Zdjęcie ze standardu DICOM dostępne pod adresem `http://dicom.nema.org/medical/dicom/2019a/output/chtml/part05/chapter_7.html`.

2.4.2.1 Element danych

Element danych, zwany przez standard DICOM**Data Element** jest rekordem, który przechowuje jakaś jedną informacje o czymś. Składa się z czterem elementów:

  - Flip Vertical — Odbij lustrzanie pionowo

    Akcja: `FlipVertical`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien odbić się lustrzanie pionowo.

  - Clear Transformation — Wyczyść przekształcenia obrotu

    Akcja: `ClearRotate`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien wyczyścić transformatę obrotu.

- Informacje na obrazie (5)

  Ten element potrafi wyłączyć wyświetlanie niektórych elementów na scenie. Kliknięcie go odznacza lub zaznacza wszystkie pozycje w menu kontekstowym. Wszystkie pozycje są pozycjami odznaczanymi.

  Menu rozwijalne:

  - Patient Data — Dane pacjenta

    Akcja: `PatientData`.

    Po otrzymaniu sygnału obiekt klasy *Sokar::PatientDataIndicator* znajdujący się na scenie powinien pokazać lub ukryć się w zależności od stanu pozycji.

  - Hospital Data — Dane szpitala

    Akcja: `HospitalData`.

    Po otrzymaniu sygnału obiekt klasy *Sokar::HospitalDataIndicator* znajdujący się na scenie powinien pokazać lub ukryć się w zależności od stanu pozycji.

  - Image Acquisition — Dane akwizycji

    Akcja: `ModalityData`.

    Po otrzymaniu sygnału obiekt klasy *Sokar::ModalityIndicator* znajdujący się na scenie powinien pokazać lub ukryć się w zależności od stanu pozycji.

- Tagi (5)

  Akcja: `OpenDataSet`.

  Kliknięcie tego przycisku wyśle prośbę o otworzenie okna ze zbiorem elementów danych pliku obrazu, który jest obecnie wyświetlany na scenie.

Stan: `Pan`. Oznacza, że ruch myszki powinien przesuwać obraz na scenie w prawo, lewo, góra, dół, kiedy jest wciśnięty klawisz myszy.

Rozwijalne menu zawiera tylko jedne element „Move To Center" wysyłający sygnał akcji z argumentem `ClearPan`.

- Skalowanie (3)

  Stan: `Zoom`. Oznacza, że ruch myszki powinien skalować obraz kiedy jest wciśnięty klawisz myszy.

  Menu rozwijalne:

  – Fit To Screen — Dopasuj do ekranu

    Akcja: `Fit2Screen`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien dopasować swoją wielkość do wielkości sceny

  – Original Resolution — Skala jeden do jednego

    Akcja: `OriginalResolution`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien dopasować swoją wielkość jeden do jedne w stosunku do piksela na ekranie.

- Rotacja (4)

  Stan: `Rotate`. Oznacza, że ruch myszki powinien obracać obrazem znajdującym się na scenie.

  Menu rozwijalne:

  – Rotate Right — Obróć w prawo

    Akcja: `RotateRight90`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien obróć się o 90 stopni w prawo.

  – Rotate Left — Obróć w lewo

    Akcja: `RotateLeft90`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien obróć się o 90 stopni w lewo.

  – Flip Horizontal — Odbij lustrzanie poziomo

    Akcja: `FlipHorizontal`.

    Po otrzymaniu sygnału obraz na scenie powinien odbić się lustrzanie poziomo.

- **Tag** — to unikalny identyfikator, dalej zwany znacznikiem, jest złożony z dwóch liczb: numer grupy (`uint16`) i numer elementu (`uint16`) grupy. Informuje o tym co dany rekord w sobie zawiera. W jednym zbiorze elementów nie mogą się pojawić dwa elementy posiadających ten sam znacznik.

  Na przykład: jeżeli liczby znaczniku przyjmą wartości odpowiednio wartość 0010_{16} i 0010_{16} to oznacza, że jest to znacznik $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$PatientName (0x0010, 0x0010), czyli zwiera w sobie parametr zawierają nazwę pacjenta.

  Dokładne omówienie znaczników znajduje się w sekcji .

- **Value Representation**, w skrócie **VR** – to dwa bajty w postaci tekstu, informujący o formacie w jaki parametr został zapisany.

  Dokładne omówienie **VR**-ów znajduje się w dalszej części sekcji.

- **Value Length**, w skrócie **VL** — 32-bitowa lub 16-bitowa liczba nieoznaczona, która informuje o długości pola danych (**Value Field**).

  Wartość **VL** zwykle jest liczbą parzystą. Standard DICOM zakłada, że wszystkie dane powinny być dopełniane do parzystej liczby bajtów.

- **Value Field** (opcjonalne) — pole z parametrem o długości VL.

2.4.2.2 Znacznik

Tag to unikalny znacznik pozwalające określać co jest zapisane w elemencie danych. Znacznik jest złożony z dwóch liczb: numeru grupy i numeru elementu. Obie liczby to 16-bitowe liczby całkowite zapisywane w postaci heksadecymalnej.

Istnieją dwa rodzaje znaczników: publiczne o parzystym numerze grupy i prywatne o nieparzystym numerze. Pierwsza grupa jest definiowana przez standard DICOM, zawiera ona podstawowe znaczniki. Publiczne znaczniki dzielę się na obowiązkowe, opcjonalne i warunkowe. Są określane przy definicji obiektów informacyjnych. Natomiast druga grupa to znaczniki, pozostawione do dyspozycji producentom sprzętu, tak by mogli zapisywać dodatkowe informacje, które nie zostały przewidziane w standardzie DICOM. Taki podział umożliwia zapisywane ogromnej liczby informacji ustandaryzowanej jak i informacji niestandardowej w sposób bezkonfliktowy i z możliwością odczytania danych przez aplikacje nie związane z producentem sprzętu.

Obecna odsłona DICOM definiuje znaczenie ponad 4000 publicznych znaczników oraz określa jakie VR powinny mieć. Oto kilka przykładów:

- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientName (0x0010, 0x0010) — nazwa pacjenta, tag który zawsze musi się pojawić, może być pusty w przypadku kiedy pacjent jest bezimienny
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientID (0x0010, 0x0020) — id pacjenta, unikalny identyfikator pacjenta, najczęściej jest to numer HIS(Hospital Information System)
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientBirthDate (0x0010, 0x0030) — data urodzenia pacjenta
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientSex (0x0010, 0x0040) — płeć pacjenta
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientAge (0x0010, 0x1010) — wiek pacjenta w czasie badania
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$StudyDescription (0x0008, 0x1030) — opis badania, pole wypełniane przez technika lub lekarza
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$SeriesDescription (0x0008, 0x103E) — ops serii, pole wypełniane przez technika lub lekarza
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$SeriesInstanceUID (0x0020, 0x000E) — unikalny numer serii, jest nadawany każdemu badaniu
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$InstanceNumber (0x0020, 0x0013) — numer instancji ramki, używany w przypadku kiedy z jednego badania zostało utworzonych kilka plików DICOM
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Modality (0x0008, 0x0060) — modalność określająca rodzaj techniki diagnostycznej
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$StudyDate (0x0008, 0x0020) — data wykonania badania

2.4.2.3 Reprezentacja wartości

VR to reprezentacja wartości, informuje w jakim formacie jest zapisany parametr obrazu. Składa się z dwóch bajtów.

Przykładowe VR:

- AS — Age String — wiek lub długość życia

  Długość danych zawsze wynosi 4 bajty. Pierwsze trzy bajty to liczba całkowita zapisana za pomocą tekstu. Czwarty bajt to znaku określający jednostkę czasu. Standard definiuje cztery możliwe jednostki czasu: „`D`" jako dzień, „`W`" jako tydzień, „`M`" jako miesiąc, oraz „`Y`" jako jeden rok.

  Przykład: „`018M`" oznacza 18 miesięcy, „`123D`" oznacza 123 dni.

Rysunek 4.9: Wygląd DicomView wraz z numeracją elementów interfejsu. Zdjęcie własne.

4.5.4.1 Pasek narzędzi

Pasek narzędzi znajdujący się na górze, implementowany przez klasę *Sokar::DicomToolBar*, dziedziczącą po klasy *Qt::QToolBar*. Posiada on zespół ikonek z rozwijalnymi menu kontekstowymi.

Kliknięcie odpowiedniej ikony spowoduje wysłanie sygnału do obecnie wyświetlanej sceny. Są dwa sygnały możliwe do wysłania *Sokar::DicomToolBar::stateToggleSignal()* lub *Sokar::DicomToolBar::actionTriggerSignal()*. Pierwszy sygnał oznacza zmianę stanu paska, czyli sposób obsługi myszki, zawierał jeden argument: stan (typu `enum`). Sygnał ten okazał się bez użyteczny i nie jest wykorzystywany przez scene. Drugi oznacza akcje, sygnał akcji, która powinna być wykonana na przez scenę, zawiera dwa argumenty: typ akcji (typu `enum`) i stan akcji (typu `bool` z domyślną wartością `false`).

Ikony na pasku:

- Okienkowanie (1)

  Stan: `Windowing`. Oznacza, że horyzontalny ruch myszki powinien zmieniać szerokość okna, a wertykalny środek okna. Przycisk jest aktywny tylko wtedy gdy na obecna scena posiada obraz monochromatyczny.

- Przesuwanie (2)

4.5.3.3 Kolekcja plików DICOM

Zbiory plików są implementowane prze *Sokar::DicomFileSet* i służą do przechowywania wielu wczytanych plików DICOM. Na początku pliki są sortowane na podstawie liczby zawartej w elemencie o znaczniku $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$Instance Number (0x0020, 0x0x0013). Dla każdego pliku jest tworzony obiekt *Sokar::DicomFrameSet*.

Sekwencja jest tworzona na połączenie sekwencji poszczególnych obrazów.

4.5.3.4 Segregowanie obrazów

W przypadku kiedy mamy do czynienia z wieloma plikami, należy jest rozdzielić na serie i uporządkować w odpowiedniej kolejności. Unikalny identyfikator serii jest zawarty w elemencie danych znaczniku $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$TagSeriesInstanceUID (0x0020, 0x000E). Kolejności obrazów w serii to liczba zawarta w elemencie danych o znaczniku $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$TagInstanceNumber (0x0020, 0x0x0013).

Segregacja odbywa się za pomocą funkcji *Sokar::DicomFileSet::create()*. Do funkcji jest przesyłany wektor z wczytanymi plikami DICOM, następnie dzieli ona pliki na zbiory zawierające zdjęcia tej samej serii, tworzy obiekty zbiorów plików DICOM, ostatecznie zwraca ona wektor z gotowymi obiektami zbiorów plików DICOM. Sortowanie plików DICOM według ich kolejności odbywa się za pomocą funkcji std::sort wewnątrz konstruktora klasy *Sokar::DicomFileSet*, który nie jest publiczny.

4.5.4 Zakładka

Każda zakładka z obrazem lub obrazami jest implementowana przez klasę *Sokar::DicomView*.

Interfejs graficzny *Sokar::DicomView* wyświetla następujące elementy:

- pasek narzędzi znajdujący się na górze — implementowany za pomocą klasy *Sokar::DicomToolBar*, opisany w sekcji 4.5.4.1
- miejsce na scene z obrazem DICOM na środku — implementowany za pomocą klasy *Sokar::DicomGraphics*, opisany w sekcji 4.5.4.2
- suwak filmu w dolnej części — implementowany za pomocą klasy *Sokar ::MovieBar*, opisany w sekcji 4.5.4.3
- podgląd miniaturek obrazów w prawej części — implementowany za pomocą klasy *Sokar::FrameChooser*, opisany w sekcji 4.5.4.4

Dodatkowo posiada obiekt kolekcji scen, który jest zbiorem obrazów opisany w sekcji 4.5.3.

- AT — Attribute Tag — inny znacznik

  Długość danych to zawsze 32 bity, są to dwie 16 bitowe liczby. Odpowiednio grupa i element grupy. Ten VR jest używany kiedy wskazujemy na inny znacznik. Wartość nie jest nigdy pokazywana użytkownikowi, a jedynie używana w interpretacji przez inne algorytmu do analizy obrazu.

  Przykład: znacznik $\frac{\text{Dicom}}{\text{Tag}}$FrameIncrementPointer (0x0028, 0x0009) jest używany kiedy w pliku jest zapisana sekwencja kilku obrazów, wskazuje on na inny znacznik zawierający informacje, w jaki sposób ta sekwencja ma być wyświetlona.

- DA — Date — data lub dzień

  Długość danych zawsze wynosi 8 bajtów. Data zapisana w formacie „YYYYMMDD", gdzie: „YYYY" cztery cyfry roku, „MM" dwie cyfry miesiąca, „DD" dwie cyfry dnia w kalendarzu Gregoriańskim.

  Przykład: „19800716" oznacza 16 lipca 1980

  UWAGA: Standard „ACR-NEMA Standard 300", czyli poprzednik DICOM definiował date w sposób „YYYY.MM.DD", według standardu DICOM, taki zapis jest nie poprawny, ale zdarzają się stare obrazy z takimi datami i *Sokar::DataConverter* obsługuje taki format.

- DS — Decimal String — liczba zmiennoprzecinkowa lub ciąg kilku liczb zmienno przecinkowych zapisanych za pomocą tekstu w notacji wykładniczej

  Długość jednej liczby powinna maksymalne wynosić 16 bajtów. Dostępne znaki to „0"-„9", „+", „-", „E", „e", „.". Biblioteka QT posiada wbudowany konwerter liczb zapisanych w formacie wykładniczym, dlatego mój konwerter dzieli tekst i konwertuje za pomocą QT.

  Przykład: „426\468 " oznacza dwie liczby 426 i 468. Proszę zwrócić uwagę na spacje na końcu.

- IS — Integer String — liczba całkowita

  Długość jednej liczby powinna maksymalne wynosić 12 bajtów. Dostępne znaki to „0"-„9", „+", „-". Biblioteka QT posiada wbudowany konwerter liczb całkowitych, dlatego mój konwerter używa konwertera z QT.

  Przykład: „426 " oznacza liczbę 426.

- PN — Person Name — nazwa osoby

  Jako, że pacjenta, bądź obiekt badany można nazwać w sposób dowolny i odbiegający od polskiego standardu nazewnictwa, standard DICOM nie przewiduje rozdzielenia poszczególnych składowych nazwy na oznaczone fragmenty. „Person Name" dzieli nazwę na podane fragmenty, rozdzielony znakiem „^" (94 znak kodu ASCII):

  - family name complex — nazwisko, np. Smolik
  - given name complex — imię, np. Adam
  - middle name — środkowe imię, brak odpowiednika w polskim nazewnictwie
  - name prefix — prefiks przed imieniem, np: mgr. inż.
  - name suffix — sufiks po imieniu, brak odpowiednika

  Długość jednego fragmenty powinna maksymalne wynosić 64 znaki. W przypadku mniejszej ilości segmentów, mamy założyć, że są puste.

  Przykład: „prof. dr. hab. inż. Waldemar Smolik pracownik ZEJIM" był by zapisany w sposób następujący: „`Smolik^Waldemar^^prof. dr. hab. inż.^pracownik ZEJIM`"

- SS — Signed Short — 16 bitowa liczba całkowita bez znaku
- US — Unsigned Short — 16 bitowa liczba całkowita ze znakiem
- UT — Unlimited Text — tekst o nieograniczonej długości.

  Zwykły tekst o długości maksymalnie $2^{32} - 2$ bajtów.

2.4.3 DICOMDIR

W przypadku większych instytucji pojawia się problem indeksowania plików i ich przeszukiwania. Wyszukanie konkretnego badania lub pliku w folderze, w którym znajduje się kilkaset plików poprzez wczytanie pliku i jego odczyt nie jest rozwiązaniem optymalnym. Dlatego standard DICOM definiuje również pliki typu DICOMDIR, który jest plikiem indeksującym pliki DICOM w folderze. Pozwala to na efektywne przeglądanie wielu serii badań bez wczytywania plików badań.

- *Sokar::SceneSequence::stepForward()* — krok do przodu, zwiększa indeks tym samym wykonuje krok w stronę końca sekwencji
- *Sokar::SceneSequence::stepBackward()* — krok do tyłu, zmniejsza indeks tym samym wykonując krok w stronę początku sekwencji
- *Sokar::SceneSequence::step()* — wykonuje krok w tył lub przód w zależności od kierunku sekwencji

Wszystkie powyższe funkcje są zarazem slotami dla sygnałów oraz emitują sygnał *Sokar::SceneSequence::steped()*.

4.5.3.2 Kolekcja ramek DICOM

Zbiory ramek są implementowane przez *Sokar::DicomFrameSet* i są tworzone z jednego wczytanego pliku DICOM. Klasa tworzy obiekt konwertera i pobiera liczbę ramek w obrazie. Tworzy jeden buffor na wszystkie ramki obrazów, a następnie dzieli go na ilość ramek. Biblioteka GDCM nie daje dostępu do oryginalnego bufora, dlatego wymagany jest bufor pośredni. Następnie jest tworzonych tyle obiektów scen ile jest ramek.

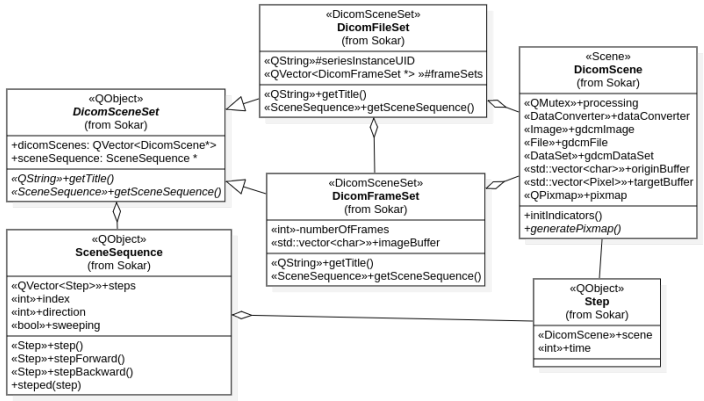
Kolejność sekwencji scen jest taka sama jak kolejność ramek. Natomiast czas wyświetlania ramki może być zapisany w różnych znacznikach. To w którym tagu został zapisany informuje element o znaczniku $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Frame Increment Pointer (0x0028, 0x0009), zawiera on wskaźnik do elementu o zadanym znaczniku i w zależności od znacznika. Została zaimplementowana obsługa poniższy znaczników:

- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Frame Time (0x0018, 0x1063) — element z tym znacznikiem zawiera czas trwania jednej ramki w milisekundach, każdemu krokowi jest przypisywana ta wartość trwania
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Frame Time Vector (0x0018, 0x1065) — zawiera tablice z przyrostami czasu w milisekundach między n-tą ramką a poprzednią klatką. Pierwsza ramka ma zawsze przyrost czasu równy 0.
- $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$Cine Rate (0x0018, 0x0040) — zawiera ilość klatek wyświetlanych na sekunda, każdemu krokowi jest przypisywana wartość odwrotna do tej

W przypadku braku znacznika lub gdy zostaje wskazany znacznik nieznany, czas trwania ramki wynosi 83.3 milisekundy, co odpowiada 12 klatkom na sekundę.

4.5.3 Kolekcje scen

Abstrakcyjna klasa *Sokar::DicomSceneSet* implementuje wektor scen za pomocą klasy *Qt::QVector*. Jest to obiekt, który przechowuje sceny i tworzy sekwencje scen, która jest rzeczywistym ułożeniem ramek obrazów. Są dwie implementacje kolekcji scen: kolekcja plików i kolekcja ramek z jednego pliku. Diagram klas UML znajduje się na rysunku 4.8.



Rysunek 4.8: Diagram klas UML dziedziczenia klasy *Sokar::DicomScene*.

4.5.3.1 Sekwencja scen

Sekwencja scen implementuje strukturę danych informującą o przejściach pomiędzy scenami poprzez klasę *Sokar::SceneSequence*. Sekwencja to wektor zawierającą kroki z dodatkowymi informacjami o stanie sekwencji. Indeksem w którym obecnie znajduje się sekwencja. Kierunkiem sekwencji, sekwencja może iść w stronę początku lub kocań. Rodzajem przemiatania, jest to wartość logiczna informująca w jaki sposób ma zachować się gdy sekwencja dojdzie do końca, lub początku. Po dojściu do końca sekwencja skoczy do pierwszego elementu lub może zmienić kierunek i zacząć iść do tyłu.

Kroki, implementowane, przez klasą *Sokar::Step*, zawierają następujące informacje: wskaźnik do sceny oraz czas trwania sceny.

Sekwencja ma wbudowane funkcje zapewniające przesuwanie się po indeksie na wektorze:

2.4.4 Inne formaty zapisu

W tomografii komputerowej wynikiem rekonstrukcji jest macierz liczb opisujących rozkład przestrzenny współczynnika osłabiania promieniowania. Ze względu na aspekty prawne i medyczne, niezwykle istotną rzeczą jest zapis oryginalnych danych numerycznych. Ze tego powodu producenci sprzętu wprowadzają własne formaty plików cyfrowych. W plikach tych oprócz numerycznych danych obrazowych zapisane są parametry warunkach akwizycji itp.

Rozdział 3

Biblioteki i narzędzia

3.1 CMake

CMake to wieloplatformowe narzędzie do automatycznego zarządzania procesem kompilacji programu. Jest to niezależne od kompilatora narzędzie pozwalające napisać jeden plik, z którego można wygenerować odpowiednie pliki budowania dla dowolnej platformy.

Z uwagi na to, że projekt musi mieć możliwość kompilacji na 3 platformy CMake jest idealnym rozwiązaniem. Dodatkowo starałem się wybrać biblioteki, które kompilują się za pomocą CMake.

3.1.1 Przebieg kompilacji za pomocą narzędzia CMake

3.1.1.1 Linux

3.1.1.2 MacOS

3.1.1.3 Microsoft Windows

3.2 QT

Biblioteka Qt, rozwijana przez organizacje Qt Project, jest zbiorem bibliotek i narzędzi programistycznych dedykowanych dla języków C++, QML i Java.

Qt jest głownie znane jako biblioteka do tworzenia interfejsu graficznego, jednakże posiada ona wiele innych rozwiązań ułatwiających programowanie obiektowe i zdarzeniowe.

Wybrałem Qt z uwagi na to, że posiada interfejs w C++. Oraz kompilacja oprogramowania używającego Qt może odbywać się za pomocą dwóch narzę-

- bla bla bla

W przypadku następujących modalności zawierają również następujące informacje:

- bla bla bla
- bla bla bla
- bla bla bla
- bla bla bla

4.5.2.3 Generowanie obrazów z danych

Klasa *Sokar::DicomScene* jest klasą abstrakcyjną i nie generuje obrazu, pozostawia to klasą dziedziczących po niej. Dokładna analiza cyklu generowania obrazów jest opisana w sekcji 4.6.1.

4.5.2.4 Przekształcenia macierzowe obrazu

Wygenerowany obraz można wyświetlić na scenie bez większego problemu. Wyświetlanie obrazu na scenie odbywa sie za pomocą obiektu klasy *Qt ::QGraphicsPixmapItem*, który dziedziczy po *Qt::QGraphicsItem*. Ta ostatnia klasa ma w sobie zaimplementowaną funkcję pozwalającą na nałożenie przekształcenia macierzowego na obraz. W Qt, przekształcenia macierzowe jest implementowane za pomocą klasy *Qt::QTransform*, która jest macierzą 3 na 3

Zostało zdefiniowanych 4 macierze, które działają na obiekt obrazu wyświetlanego na scenie:

- `centerTransform` — macierz wyśrodkowująca, zadanie tego przekształcenia jest przeniesienie obrazu na środek sceny
- `panTransform` — macierz przesunięcia
- `scaleTransform` — macierz skali
- `rotateTransform` — macierz rotacji

Macierze, podczas interakcji z użytkownikiem, mogą ulegać zmianom na dwa sposoby. Pierwszym sposobem jest odebranie sygnału od przycisków z paska zadań, szerzej opisanego w sekcji 4.5.4.1, znajdującego się nad sceną. Drugi sposób to przechwycenie ruchów myszki gdy wciśnięty jest lewy przycisk myszy.

Pełny algorytm tworzenia transformat i ich zmian poprzez interakcje z użytkownikiem, znajduje się w sekcji 4.6.4.

4.5.2.2.3 Orientacja obrazu

Jest implementowana przez *Sokar::ImageOrientationIndicator*. Obiekt wyświetlający cztery litery oznaczające orientacje obrazu w stosunku do pacjenta. Obiekt posiada cztery pola: lewe, górne, prawe i dolne.

Każda z sześciu możliwych liter oznacza kierunek oraz zwrot w jakim jest ułożony pacjent:

- „R" — right — część prawa pacjenta
- „L" — left — część
- „A" — anterior — przód pacjenta
- „P" — posterior — tył pacjenta
- „F" — feet — część dolna
- „H" — head — część górna

Pełeny opis implementacji algorytmu wyznaczania stron znajduje się w sekcji .

4.5.2.2.4 Podziałka

Jest implementowana przez *Sokar::PixelSpacingIndicator*. Obiekt wyświetlający podziałkę informującą jakich rzeczywistych rozmiarów jest obiekt na obrazie, pojawia się na dole i po prawie stronie sceny, gdy znacznik $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PixelSpacing (0x0028, 0x0030) jest obecny. Wygląd podziałki można zaobserwować na rysunku 4.13.

Podziałka dostosowuje swoją wielkość do obecnej sceny, jak i do innych elementów na scenie. Wartości wyświetlane biorą pod uwagę transformatę skali i rotacji obrazu.

4.5.2.2.5 Dodatkowe informacje o modalności

Są implementowane przez *Sokar::ModalityIndicator*. Obiekt wyświetla informacje o akwizycji obrazu. Dane różnią się w zależności od modalności obrazu. Domyślnie zawierają następujące linie:

- bla bla bla
- bla bla bla
- bla bla bla

dzi: CMake oraz dedykowanego narzędzia qmake, zrobionego specjalnie na potrzeby biblioteki Qt. Dzięki czemu cały projekt przeglądarki używa tego samego języka oraz tego samego narzędzia zarządzania kompilacją.

3.2.1 Wymowa

Według autorów, Qt powinno się czytać jak angielskie słowo „cute", po polsku „kiut". Jednakże społeczność programistów nie jest co do tego zgodna. Ankiety zrobione na dwóch popularnych serwisach internetowych o tematyce programistycznej, pokazują, że najbardziej popularną wymową jest „Q.T.", po polsku „ku te".

Odnośniki do przytoczonych ankiet:

- `https://ubuntuforums.org/showthread.php?t=1605716`
- `https://www.qtcentre.org/threads/11347-How-do-you-pronounce-Qt`

3.2.2 Licencja

Biblioteka Qt jest dystrybuowana w dwóch wersjach: komercyjnej i otwarto źródłowej. Wersja otwarto źródłowa nie posiada wielu modułów, ale jest dystrybuowana na licencji GNU General Public License w wersji 3. Co sprawia, że bibliotekę można użyć w mojej pracy.

3.2.3 Normy i certyfikaty

The Qt Company posiada szereg certyfikatów od FDA i UE, ułatwiające wprowadzenie produktów używających bibliotek Qt na rynek Europejski jak i Amerykański.

Lista posiadanych norm:

- IEC 62304:2015 (2006 + A1)
- IEC 61508:2010-3 7.4.4 (SIL 3)
- ISO 9001:2015

Więcej informacji na temat certyfikatów można przeczytać na oficjalnej stronie Qt pod adresem `https://www.qt.io/qt-in-medical/`.

3.2.4 Globalne typy struktur

W różnych systemach operacyjnych są różne kompilatory i w śród tej różnorodności pojawia się problem dotyczący zmiennych fundamentalnych. Na przykład: Ile bitów ma zmienna `int`? Udając się do dokumentacji C++, dostępnej pod adresem `https://pl.cppreference.com/w/cpp/language/types`, możemy dowiedzieć się, że `int` ma minimum 16 bitów. Natomiast w dokumentacji MSVC, kompilatora firmy Microsoft, znajdującej się pod adresem `https://docs.microsoft.com/pl-pl/cpp/cpp/int8-int16-int32-int64?view=vs-2019`, widnieje informacja z której wynika, żeby mieć pewność o długości liczby całkowitej należy użyć takich typów: `__int8`, `__int16`, `__int32`, `__int64`.

Jest to problem, który biblioteka Qt rozwiązała wprowadzając dodatkowe typy literałów, które dostosowują się do systemu i kompilatora i zapewniają pewność podczas deklaracji, że dana zmienna będzie zakładanej długości. Dodatkowe typy literałów są dostępne w nagłówku `<QtGlobal>`, dokumentacja dostępna pod adresem `https://doc.qt.io/qt-5/qtglobal.html`.

Dlatego w pracy zostały użyte typu fundamentalne dostarczane przez bibliotekę Qt. Kilka przykładów:

- `qint8` — liczba całkowita, 8 bitowa, ze znakiem
- `qint16` — liczba całkowita, 16 bitowa, ze znakiem
- `qint32` — liczba całkowita, 32 bitowa, ze znakiem
- `qint64` — liczba całkowita, 64 bitowa, ze znakiem
- `quint8` — liczba całkowita, 8 bitowa, beq znaku
- `quint16` — liczba całkowita, 16 bitowa, beq znaku
- `quint32` — liczba całkowita, 32 bitowa, beq znaku
- `quint64` — liczba całkowita, 64 bitowa, beq znaku
- `qreal` — największa dostępna liczba zmiennoprzecinkowa

3.2.5 Klasa QObject

- Data urodzenia oraz wiek pacjenta w trakcie badania

  Data urodzenia znajdująca się w $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientBirthDate (0x0010, 0x0030) i jest zamieniana na format „`YYYY-MM-DD`”. Dodatkowo, jeżeli tag $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientAge (0x0010, 0x1010) jest obecny, wyświetlany jest także wiek pacjenta w czasie badania.

  Przykład: „`born 1982-08-09, 28 years`”.

- Opis wykonany przez instytucję opis lub klasyfikację badania (komponentu)

  Tekst brany z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$StudyDescription (0x0008, 0x1030) i wyświetlany bez żadnej obróbki.

  UWAGA: Ta wartość jest wpisywana przez technika, operatora lub lekarza wykonującego badanie, więc wartość ta może być nie przewidywalna.

- Opis serii

  Tekst brany z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$SeriesDescription (0x0008, 0x103E) i wyświetlany bez żadnej obróbki.

  UWAGA: Ta wartość jest wpisywana przez technika, operatora lub lekarza wykonującego badanie, więc wartość ta może być nie przewidywalna.

Przykład pełnego teksu:

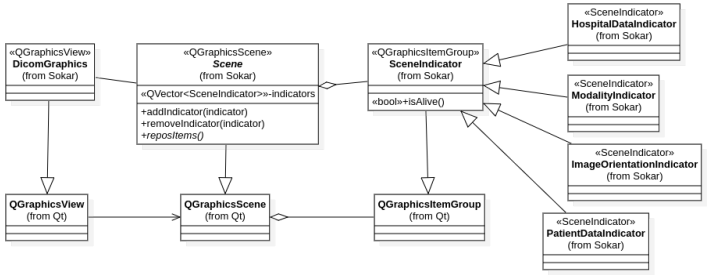
```
Adam Jędrzejowski 0
HIS/123456
born 1996-07-16, 19 years
Kregoslup ledzwiowy a-p + boczne
AP
```

4.5.2.2.2 Dane jednostki organizacyjnej

Są implementowane przez *Sokar::HospitalDataIndicator*. Pojawia się zawsze na scenie w prawym górnym rogu i zawiera następujące linie:

- Nazwa instytucji

  Tekst brany z $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$InstitutionalDepartmentName (0x0008, 0x1040) i wyświetlany bez żadnej obróbki.



Rysunek 4.7: Diagram klas UML dziedziczenia klasy *Sokar::DicomScene*.

4.5.2.2.1 Dane pacjenta

Są implementowane przez *Sokar::PatientDataIndicator*. Pojawia się zawsze na scenie w lewym górnym rogu i zawiera następujące linie:

- Nazwa pacjenta oraz płeć

  Nazwa pacjenta znajduje się w $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientName (0x0010, 0x0010) o VR:PN.

  Płeć, zapisana jest w $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientSex (0x0010, 0x0040) i może mieć następujące wartości:

  - „`M `” — oznacza mężczyznę, wyświetlana jako O
  - „`F `” — oznacza kobietę, wyświetlana jako O
  - „`O `” — oznacza inną płeć i nie jest wyświetlana

  W przypadku określenia inne płci niż jest w standardzie bądź braku tagu płeć nie będzie widoczna.

  Przykład: „`Adam Jędrzejowski O`”.

- Identyfikator pacjenta

  Unikalny identyfikator pacjenta z tagu $^{\text{Dicom}}_{\text{Tag}}$PatientID (0x0010, 0x0020) wyświetlane w takiej formie jakiej jest zapisane, bez żadnej obróbki. W praktyce najczęściej jest to numer z systemu używanego w danym szpitalu, rzadziej numer PESEL.

  Przykład: „`HIS/000000`”.

W dokumencie są wielokrotnie zawarte odniesienia do klas z biblioteki Qt. Dlatego aby zwiększyć czytelność pracy, została zastosowana konwencja poprzedzania klas z biblioteki Qt przedrostkiem *Qt::*. Przykład poniżej:

Qt::QObject

Wszystkie funkcje wewnątrz klas są oznaczone następująco:

Qt::QObject::connect()

Dodatkowo w dokumencie PDF można kliknąć na nazwę klasy i użytkownik zostanie przekierowany do oficjalnej dokumentacji Qt znajdującej się pod adresem `https://doc.qt.io/qt-5`.

Biblioteka Qt implementuje klasę *Qt::QObect*, która jest bazą dla wszystkich obiektów Qt i wszystkie klasy współpracujące z biblioteką Qt powinny po niej dziedziczyć. *Qt::QObject* implementuje 2 podstawowe rzeczy: system drzewa obiektów (opisany w sekcji 3.2.5.1), system sygnałów (opisany w sekcji 3.2.5.2).

3.2.5.1 Drzewa obiektów

W C++ jednym z największych problemów jest wyciek pamięci, pojawia się wtedy gdy zaalokujemy na stercie obiekt za pomocą operatora `new` i nie usuniemy go gdy ten będzie potrzebny.

Qt::QObject zakłada, że obiekty mogą mieć jednego rodzica, a rodzic może mieć wiele dzieci. Rodzica można przypisać podczas tworzenia obiektu oraz zmieniać go dowolnie w trackie działania programu. Przypisanie rodzica dziecku oznacza to, że gdy wywołamy destruktor rodzica, ten wywoła destruktory dzieci i w ten sposób całe drzewo obiektów zostanie zniszczone.

Mechanizm ten pozwala nam tworzyć nowe obiekty na stercie i nie martwić się o ich poźniejsze sprzątnięcie. Jest to o tyle efektywne, że nie trzeba dla każdego obiektu tworzyć odrębnego wskaźnika lub wektora wskaźników w deklaracji klasy, a dzięki temu można mieć czystszy i czytelniejszy kod źródłowy. Przykładowe użycie:

```
1 int main() {
2
3     // Tworzymy obiekt przycisku
4     auto *quit = new QPushButton("Quit");
5     // Tworzymy obiekt okna
6     auto *window = new QWidget();
```

```
7
8       // Przypisujemy rodzica przyciskowi
9       quit->setParent(window);
10
11      ...
12
13      // W tym momencie przycisk wraz z oknem zostaja usuniete
14      delete window;
15  }
```

3.2.5.2 Sygnały i sloty

System sygnałów i slotów jest implementacja programowania zdarzeniowego. W odróżnieniu od sygnałów pojawiających się w C, sygnały w Qt są wstanie przenosić argumenty definiowane przez programistę. Sygnały i sloty są implementowane przez funkcje definiowane w deklaracji klasy. Sygnał obiektu jest łączony do slotu obiektu dynamicznie w czasie działania programu. Do jednego sygnału można podłączyć wile slotów, jak i do jednego slot można wprowadzić wiele sygnałów. Taka implementacja umożliwia to tworzenie programowania zdarzeniowego.

Przykład użycia sygnałów do propagacji zdarzenia.

```
1  /* Tworzymy dwa obiekty klasy Counter (definicja w następnej sekcji) */
2  Counter a, b;
3
4  /* Łączymy sygnał Counter::valueChanged obiektu "a",
5     do slotu Counter::setValue obiektu "b" */
6  QObject::connect(&a, &Counter::valueChanged,
7                   &b, &Counter::setValue);
8
9  /* Ustawiamy wartość licznika obiektu "a" na 12 */
10 a.setValue(12);
11
12 /* W czasie ustawiania został wysłany sygnał z "a" do "b", więc:
13    a.value() == 12    b.value() == 12 */
14
15 /* Ustawiamy wartość licznika obiektu "b" na 48 */
16 b.setValue(48);
17
18 /* Sygnał Counter::valueChanged obiektu "b" nie jest podłączony do
19    żadnego slotu, więc:
20    a.value() == 12     b.value() == 48 */
```

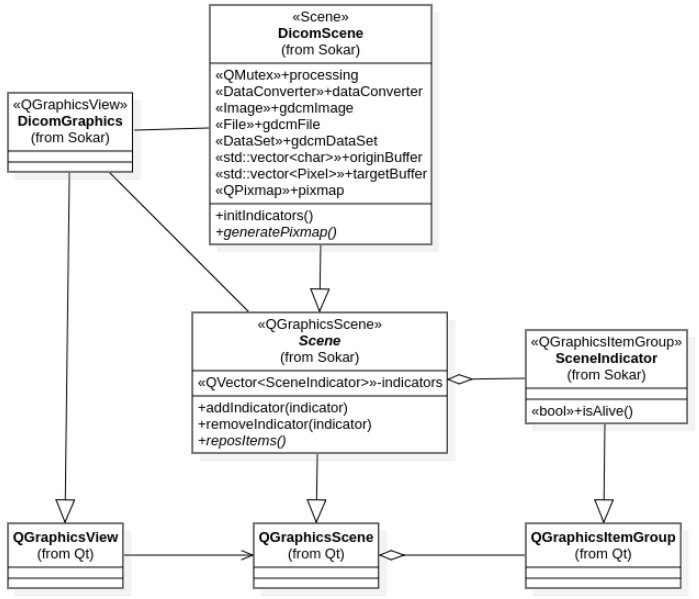
Pełna dokumentacja na temat sygnałów i slotów znajduje się na oficjalne stronie Qt pod adresem `https://doc.qt.io/qt-5/signalsandslots.html`

3.2.5.3 Przykładowa klasa dziedzicząca po QObject

```
1  #include <QObject>
2
```


W trzeciej warstwie została dodana klasa *Sokar::DicomScene* dziedzicząca po *Sokar::Scene*.

Diagram klas UML znajduje się na rysunku 4.6.



Rysunek 4.6: Diagram klas UML dziedziczenia klasy *Sokar::DicomScene*.

4.5.2.2 Informacje wyświetlane na scenie

Wszystkie elementy wyświetlające dane z pliku DICOM dziedziczą po klasie *Sokar::SceneIndicator*. Diagram klas UML znajduje się na rysunku 4.7.

Domyślnie obiekty wyświetlające informacje (tytuły punktów to nazwy klas):

4.5.2.1 Wyświetlanie sceny

Qt zapewnia własny silnik graficzny, który pozwala na łatwą wizualizację przedmiotów, z obsługą obrotu i powiększania. Silnik ten jest implementowany w postaci scen za pomocą *Qt::QGraphicsScene*. Natomiast klasa *Qt::QGraphicsView* dostarcza element interfejsu graficznego, który jest miejscem do wyświetlania scen.

Na scenie mogą być wyświetlana obiekty dziedziczące po *Qt::QGraphicsItem*. Obiekty te mogą być dodawane, usuwane i przesuwane ze sceny w czasie rzeczywistym. Dodatkowo można na tych obiektach używać przekształceń macierzowych we współrzędnych jednorodnych, szerzej opisanych w sekcji **??**. Przykłady obiektów używanych w scenie *Sokar::DicomScene*:

- *Qt::QGraphicsTextItem* — element wyświetlający tekst, obsługuje on możliwość wyświetlania podstawowych znaczników HTML
- *Qt::QGraphicsLineItem* — element wyświetlający prostą linie z punktu A do B
- *Qt::QGraphicsPixmapItem* — element wyświetlający obrazy graficzne, obiety klasy *Qt::QPixmap*
- *Qt::QGraphicsItemGroup* — element grupujący wiele elementów, pozwala na łatwą implementacje bardziej złożonych struktur

Silnik graficzny Qt został rozszerzony o dodatkowe możliwości, ułożone w warstwy. Pierwszą warstwą jest biblioteka Qt (*Qt::QGraphicsScene*). Drugą jest to scena z elementami, które same są w stanie się przemieszczać po scenie (*Sokar::Scene*). Trzeci warstwa to scena z obrazem DICOM (*Sokar::DicomScene*).

W pierwszej warstwie elementy graficzne zostały zaimplementowane za pomocą klasy *Sokar::SceneIndicator*, dziedziczącej po *Qt::QGraphicsItemGroup*. Sceny zostały zaimplementowane za pomocą klasy *Sokar::Scene*, dziedziczącej po *Qt::QGraphicsScene*. A kontrolka graficzna została zaimplementowana za pomocą klasy *Sokar::DicomGraphics*, dziedziczącej po *Qt::QGraphicsView*.

W Qt sceny wyświetlające elementy nie wiedzą jakiej wielości jest kontrolka graficzna, która je wyświetla, dodatkowo nie wiedzą czy są wyświetlane czy nie. Obiekty klasy *Sokar::DicomGraphics*, informują sceny, a wielkości kontrolki i o zmianach wielkości. Dodatkowo obiekty *Sokar::SceneIndicator*, też dostają informacje o zmianach wielkości scen i są wstanie sane zmieniać swoją pozycje na scenie poprzez wirtualną funkcje *Sokar::SceneIndicator::reposition()*.


```
3  class Counter : public QObject {
4      /* Każdy klasa dziedzicząca po QObject musi na samym
5          początku swojej definicji mieć makro "Q_OBJECT". */
6      Q_OBJECT
7
8  public:
9      Counter() { m_value = 0; }
10
11     int value() const { return m_value; }
12
13     /* Sloty powinny być poprzedzone makrem "slots".
14         Widoczność slotów można zmieniać. */
15 public slots:
16     void setValue(int value){
17         if (value != m_value) {
18             m_value = value;
19
20             /* Podczas wywoływania sygnału należy
21                 poprzedzić to makrem "emit". */
22             emit valueChanged(value);
23         }
24     }
25
26     /* Sygnały powinny być poprzedzone makrem "signals".
27         Wszystkie sygnały są publiczne. */
28 signals:
29     void valueChanged(int newValue);
30
31 private:
32     int m_value;
33 };
```

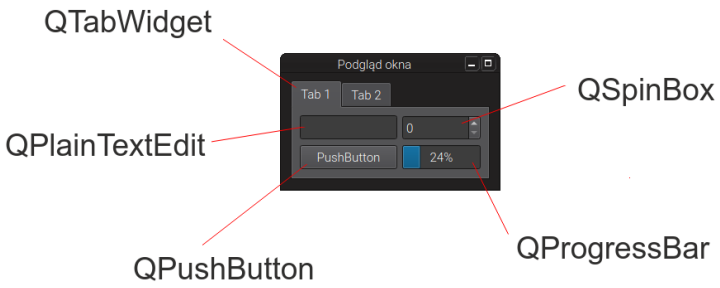
3.2.6 Graficzny interfejs użytkownika

Graficzny interfejs użytkownika został zaimplementowany za pomocą klasy *Qt::QWidget*. Klasa ta dziedziczy po *Qt::QObject* i po *Qt::QPaintDevice*, obiekcie służącym do rysowania. *Qt::QWidget* reprezentuje element graficzny interfejsu użytkownika, ma zaimplementowany mechanizm renderowania, wyświetlania na ekranie użytkownika, obsługi myszki klawiatury, przeciągnięcia i upuszczenia (ang. *drag and drop*), itp. Wszystkie elementy takie jak przyciski i pola tekstowe muszą dziedziczyć po niej.

Interfejs klasy jest niezależna od platformy na której się znajduje. Nawet tworzenie własnej, niestandardowej kontrolki nie wymaga uwzględniania systemu operacyjnego, a przynajmniej w kwestii użytkowej, ze stylizacją różnie bywa.

Kilka przykładowych klas obiektów graficznych i ich cechy

- *Qt::QLabel* — klasa służąca do wyświetlania tekstu bez możliwości interakcji z nim. Dziedziczy po klasie *Qt::QFrame*, która dziedziczy po *Qt::QWidget*.



Rysunek 3.1: Przykładowe okienko programu w Qt. Zdjęcie własne.

- *Qt::QPushButton* — klasa do tworzenia zwykłego przycisku. Dziedziczy po klasie *Qt::QAbstractButton*, która dziedziczy po *Qt::QWidget*. Obsługa zdarzenia wciśnięcia przycisku jest przez obsługę sygnału *Qt ::QAbstractButton::clicked()*. Przykład można zobaczyć na przykładowym rysunku 3.1.

- *Qt::QTabWidget* — implementuje zakładki, takie jak w przeglądarce internetowej. Dziedziczy bezpośrednio po klasie *Qt::QWidget*. Zawartości zakładek mogą być zwykłymi obketami dziedziczącymi po *Qt:: QWidget*. Przykład można zobaczyć na przykładowym rysunku 3.1.

- *Qt::QPlainTextEdit* — implementuje pole umożliwiające wprowadzanie teksu rzez użytkownika. Dziedziczy po klasie *Qt::QAbstractScrollArea*, które dziedziczy po *Qt::QFrame*, z kolei ta po *Qt::QWidget*. Przykład można zobaczyć na przykładowym rysunku 3.1.

- *Qt::QProgressBar* — implementuje pasek postępu w dwóch wersjach poziomej i pionowej. Dziedziczy bezpośrednio po klasie *Qt::QWidget*. Przykład poziomego paska można zobaczyć na przykładowym rysunku 3.1.

- *Qt::QSpinBox* — implementuje prządkę, kontrolkę przystosowaną do wprowadzania liczb przez użytkownika. Posiada dwa dodatkowe przyciski pozwalające w łatwy sposób zwiększyć lub zmniejszyć zawartość. Przykład można zobaczyć na przykładowym rysunku 3.1.

- *Sokar::DataConverter::toUShort()*

  Funkcja konwertuje element o znacznik typu VR:US na 16-bitowa liczbę całkowitą bez znaku (`quint16`).

Oprócz powyższych funkcji jest jeszcze kilka innych funkcji pobocznych oraz kilka aliasów.

Kilka rzeczy które się tyczą wszystkich danych i konwersji:

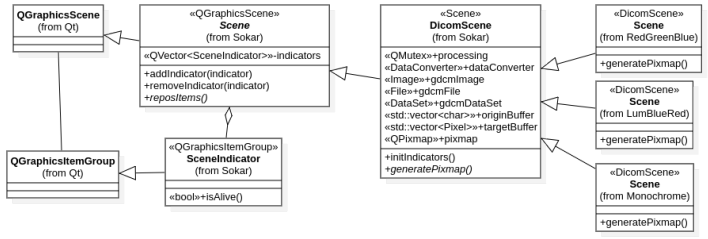
- Większość VR jest to zapisane jako tekst, kodowanie i dekodowanie tekstu jest zapewniane przez bibliotekę.

- Większość danych może mieć kilka wartości oddzielonych backslashem „\", dlatego konwerter dla VR w, których standard przewiduje wiele wartości, zawsze zwraca wektor z tymi wartościami.

- Wszystkie dane są zapisane parzystą ilością bajtów, w przypadku tekstu dodaje się znak spacji na końcu danych, taka spacja jest pomijana w analizie danych.

4.5.2 Scena

Jest to obiekt jednej ramki obrazu i jest odpowiedzialna za pośrednie wygenerowanie obrazu oraz jego wyświetlenie na ekranie. Implementowany jest przez klasę *Sokar::DicomScene*, dziedzicząca po *Sokar::Scene*, natomiast *Sokar::Scene* dziedziczy po *Qt::QGraphicsScene*. Diagram klas UML znajduje się na rysunku 4.5



Rysunek 4.5: Diagram klas UML dziedziczenia klasy *Sokar::DicomScene*.

Obiekt konwertera jest tworzony na podstawie pliku DICOM i przy wywoływaniu konwersji należy podać tylko znacznik, który nas interesuje. Taki rozwiązanie pozwala na przesłanie do wszystkich obiektów, jednego względnie małego obiektu konwertera co ułatwia zarządzanie dostępem do pliku DICOM.

Klasa *Sokar::DataConverter* posiada następujące funkcje, pozwalające na konwertowanie danych:

- *Sokar::DataConverter::toString()*

  Funkcja konwertuje element na obiekt tekstu *Qt::QString*.

- *Sokar::DataConverter::toAttributeTag()*

  Funkcja konwertuje element o znaczniku typu VR:AT na obiekt znacznika *gdcm::Tag*.

- *Sokar::DataConverter::toAgeString()*

  Funkcja konwertuje element o znaczniku typu VR:AS na tekst w postaci czytelnej, np: „18 weeks” lub „3 years”.

- *Sokar::DataConverter::toDate()*

  Funkcja konwertuje element o znacznik typu VR:DA na obiekt klasy *Qt::QDate*, który ma w sobie wbudowaną konwersję na tekst zależny od ustawień językowych aplikacji.

- *Sokar::DataConverter::toDecimalString()*

  Funkcja konwertuje element o znacznik typu VR:DS na obiekt wektora posiadającego liczby rzeczywiste. `qreal` jest aliasem do typu zmiennoprzecinkowego, na systemach 64-bitowy jest to `double`.

- *Sokar::DataConverter::toIntegerString()*

  Funkcja konwertuje element o znacznik typu VR:IS na 32-bitową liczbę całkowitą (`qint32`).

- *Sokar::DataConverter::toPersonName()*

  Funkcja konwertuje element o znacznik typu VR:PN na obiekt tekst zawierający imię w formie pisanej.

- *Sokar::DataConverter::toShort()*

  Funkcja konwertuje element o znacznik typu VR:SS na 16-bitowa liczbę całkowitą ze znakiem (`qint16`).

3.2.7 Oddzielenie od platformy

Biblioteka standardowa
Własne wektroy
Własne wątki

3.3 GDCM

3.3.1 Uzasadnienie wyboru

Znalezienie dobrej biblioteki do obsługi jest niebywale trudne, ponieważ jest ich bardzo dużo, a ich liczba wciąż rośnie. Powstał nawet portal internetowy do ich indeksowania o nazwie „I DO IMAGING”, dostępny pod adresem `https://idoimaging.com/programs`. Biblioteka, której szukałem powinna:

- współpracować z językiem C++
- mieć licencje pozwalającą jej używać w potrzebnym mi zakresie
- darmowa, najlepiej otwarto źródłowa
- aktywnie rozwijana — znaczna większość bibliotek charakteryzowała się tym, że była porzucona i ostatnia zmiana była wprowadzona x lat temu, a proces jej rozwoju trwał od 2 do 5 miesięcy
- dostępna na Linux'a, MacOS i Microsoft Windows

Ostateczna decyzja padła na bibliotekę o nazwie Grassroots DICOM (GDCM), dostępną pod adresem `http://gdcm.sourceforge.net/`.

3.3.2 Opis

Przetłumaczony opis biblioteki z oficjalnej strony prezentuje się następująco: Grassroots DICOM (GDCM) to implementacja standardu DICOM zaprojektowanego jako open source, dzięki czemu naukowcy mogą uzyskać bezpośredni dostęp do danych klinicznych. GDCM zawiera definicję formatu pliku i protokół komunikacji sieciowej, z których oba powinny zostać rozszerzone w celu zapewnienia pełnego zestawu narzędzi dla badacza lub małego dostawcy obrazowania medycznego w celu połączenia z istniejącą bazą danych medycznych.

GDCM jest biblioteką posiadającą możliwość wczytywania, edycji i zpaisu plików w formacie DICOM. Obsługuje wiele kodowań obrazów jak i protokoły sieciowe. Jest w całości napisana w C++, a do kompilacji używa CMake.

Dzięki temu w całym programie jest używany język C++ wraz z CMake, co ułatwia zarządzaniem procesem kompilacji do jednego pliku.

Główną zaletą biblioteki, jest dobra dokumentacja wraz z przykładami jej użycia, które okazały się kluczowe przy wyborze. Biblioteka została napisana w sposób obiektowy z usprawnieniami zawartymi w C++, takimi jak referencje i obiekty stałe, co ułatwia jej używanie.

3.3.3 Licencja

GDCM jest wydana na licencji BSD License, Apache License V2.0, która jest kompatybilna z GPLv3 Licencja ta dopuszcza użycie kodu źródłowego zarówno na potrzeby wolnego oprogramowania, jak i własnościowego oprogramowania.

3.3.4 Podstawowe klasy

W dokumencie są wielokrotnie zawarte odniesienia do klas z biblioteki GDCM. Dlatego aby zwiększyć czytelność pracy, została zastosowana konwencja poprzedzania klas z biblioteki Qt przedrostkiem *gdcm::*, który za razem jest przestrzenią nazw biblioteki. Przykład poniżej:

gdcm::ImageReader

Wszystkie funkcje wewnątrz klas są oznaczone następująco:

gdcm::ImageReader::GetImage()

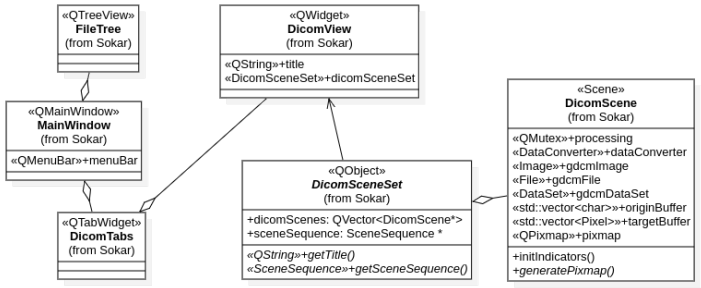
Dodatkowo w dokumencie PDF można kliknąć na nazwę klasy i użytkownik zostanie przekierowany do oficjalnej dokumentacji GDCM znajdującej się pod adresem `http://gdcm.sourceforge.net/html`.

- *gdcm::Reader* — klasa służąca do wczytywania pliku DICOM
- *gdcm::ImageReader* — klasa służąca do wczytywania obrazu DICOM, dziedziczy po *gdcm::Reader*, jest wstanie wygenerować obiekt obrazu
- *gdcm::Image* — obiekt obrazu ułatwiający pobieranie informacji
- *gdcm::File* — obiekt pliku DICOM
- *gdcm::DataSet* — obiekt zbioru elementów

4.4 Projekt struktury obiektowej programu

W tej sekcji jest wyjaśniona ogólna struktura programu, z pominięciem dokładnych opisów poszczególnych elementów, co znajduje się w następnych sekcjach.

Obiekt okna, klasy *Sokar::MainWindow* posiada 3 elementy: menu (klasy *Qt::QMenuBar*), drzewa plików (klasy *Sokar::FileTree*), obiekt zakładek (klasy *Sokar::DicomTabs*). Zakładki obiektu zakładek są implementowane prze klasę *Sokar::DicomView*. Obiekt zakładki posiada abstrakcyjną kolekcje scen, implementowaną przez *Sokar::DicomSceneSet*. Kolekcja scen odpowida za przechowywanie obrazów i scen, obiektów klasy *Sokar::DicomScene*. Sceny nie posiadają bezpośredniego dostępu do pliku, a jednie wskaźniki do odpowiednich miejsc w pamięci gdzie obrazy są przechowywane. Ogólny diagram klas znajduje się na rysunku 4.4.



Rysunek 4.4: Diagram klas UML globalnej struktury programu.

4.5 Struktury danych

4.5.1 Konwertowanie danych z znacznikach

Każdy plik DICOM posiada zbiór elementów danych. Zapisane elementy danych należy przekonwertować na obiekty danych odpowiedające potrzebą programu. Dlatego został zaimplementowany obiekt klasy *Sokar::DataConverter* zajmujący się konwersją danych z pliku DICOM na dane w formacie odpowiadającym programowi.

Rysunek 4.3: Przykładowa scena z obrazem monochromatycznym. Zdjęcie własne.

Możliwość wyświetlania animacji pojawia się wtedy gdy w jeden zakładce będzie znajdowało się więcej niż jedna ramka obrazu. Można to osiągnąć wczytując wiele obrazów z tej samej serii lub wczytać obraz posiadający wiele ramek. Wówczas pod sceną pojawia się pasek, umożliwiający sterowanie animacją, a po prawej stronie obiekt z ikonami poszczególnych ramek obrazu. Dokładny opis przycisków i ich funkcji znajduje się w sekcji .

Struktura menu programu znajdującego się na górze:

- File
  - Open — otwiera okienko wyboru plików
  - Open Recent — lista z ostatnio otworzonymi plikami
  - Export as — zapisanie obrazu w formacie JPEG, BMP, GIF lub PNG.
  - Exit — wyjście z aplikacji
- Help
  - About Qt — otwiera okno informacji o bibliotece Qt.
  - About GDCM — otwiera okno z informacjami o bibliotece GDCM
  - About Sokar — otwiera okno z informacjami o aplikacji

- *gdcm::DataElemet* — obiekt elemntu
- *gdcm::Tag* — obiekt znacznika
- *gdcm::StringFilter* — pomocnicza klasa służąca do konwersji na obiekt tekstu

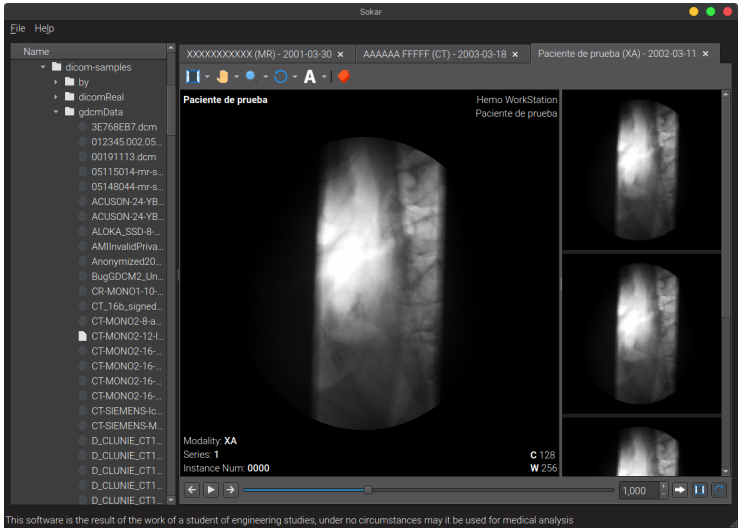
3.3.5 Przykład użycia

Poniżej zaprezentowano kilka przykłądów użycia biblioteki GDCM.

3.3.5.1 Przykład wczytania pliku

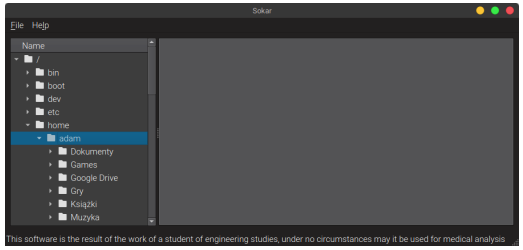
W poniższym przykładzie mamy do czynienia z wczytaniem pliku oraz pobraniem kilku wartości z elementów o danych znacznikach.

```
#include ...

int main() {

    /* Tworzymy obiekt czytacza i wczytujemy plik */
    gdcm::Reader reader;
    reader.SetFileName("/path/to/file");
    if (!reader.Read()) {
        /* W przypadku wystąpienia błędu możemy go obsłużyć */
        return 1;
    }

    /* Pobieramy obiekt pliku */
    const gdcm::File &file = reader.GetFile();

    /* Pobieramy obiekt zbioru danych */
    const gdcm::DataSet &dataset = file.GetDataSet();

    /* Tworzymy pomocniczą klasę do konwertowania danych na std::string */
    gdcm::StringFilter stringFilter;
    stringFilter.SetFile(file);

    /* Tworzymy pomocnicze obiekty znaczników */
    const static gdcm::Tag
            TagPatientName(0x0010, 0x0010),
            TagWindowCenter(0x0028, 0x1050),
            TagWindowWidth(0x0028, 0x1051);

    /* Pobieramy tekst, jeżeli się znajduje w zbiorze */
    if (dataset->FindDataElement(TagPatientName))
        std::string name = stringFilter.GetString(TagPatientName);


    if (dataset->FindDataElement(TagWindowCenter)){
        /* Pobieramy element ze zbiory danych */
        const DataElement& ele = dataset->GetDataElement(tag);
        /* Pobieramy 16-bitowego inta */
        quint16 center = ele.GetByteValue()->GetPointer();
    }

    if (dataset->FindDataElement(TagWindowWidth)){
        const DataElement& ele = dataset->GetDataElement(tag);
        quint16 width = ele.GetByteValue()->GetPointer();
    }

}
```

Rysunek 4.2: Okno przeglądarki z wczytanymi kilkoma obrazami. Zdjęcie własne.

Okno zawiera 3 elementy: menu (obiekt klasy *Qt::QMenuBar*), drzewa plików (obiekt klasy *Sokar::FileTree*), obiekt zakładek z obrazami (obiekt klasy *Sokar::DicomTabs*).



Rysunek 4.1: Okno przeglądarki tuż po uruchomieniu. Zdjęcie własne.

Użytkownik może otworzyć plik DICOM na trzy sposoby: z menu na górze, z drzewa ze strukturą pików lub poprzez przeciągnięcie (ang. *drag and drop*). W dwóch pierwszych przypadka użytkownik może otworzyć tylko jeden plik, ale w trzecim jest możliwość wczytania wielu plików.

Po wczytaniu, pliki są wyświetlane w zakładach. Kontener z zakładkami jest implementowanych przez klasę *Sokar::DicomTabs*. Przykład programu z wczytanymi kilkoma plikami, w tym jednym z animacja znajduje się na rysunku 4.2

Obiekt wewnątrz zakładek odpowiada za wyświetlanie wszystkich elementów umożliwiających interakcje użytkownika z obrazem, jest implementowany przez klasę *Sokar::DicomView*. Jeden taki obiekt może posiadać wiele obrazów wyświetlanych w formie animacji. Obrazy są wyświetlane na scenie implementowanej przez *Sokar::DicomScene*. Pod sceną znajduje się pasek filmu, za pomocą, którego użytkownik może zatrzymać lub wznowić animację. Na prawo od sceny znajdują sie ikony i wszystkimi ramkami filmu. Pasek filmu i ikony obrazów ukrywają się gdy jest wczytany tylko jeden obraz.

Scena to obiekt wyświetlający i generujący obraz na ekranie. Dodatkowo na scenie jest znajdują się pięć zestawów informacji z pliku DICOM. Dane pacjenta w lewym górnym rogu. Danych szpitala lub jednostki w której obraz został wykonany w prawym górnym rogu. Danych akwizycji obrazów w lewym dolnym rogu, mogących sie różnić dla każdej modalności. Podziałka informująca o rzeczywistym rozmiarze obiektu znajdującego się na obrazie znajdująca się w dolnej i prawej części obrazu. Cztery litery z sześciu (H, F, A, P, R, L) informujących o ułożeniu obrazu względem pacjenta. Przykładowa scena z obrazem monochromatycznym znajduje sie na rysunku 4.3.

3.3.5.2 Przykład wczytania obrazu

W tym przykładzie widzimy usprawnione wczytywanie obrazu za pomocą klasy przystosowanej do tego.

```
#include ...

int main() {

    /* Tworzymy obiekt czytacza i wczytujemy plik */
    gdcm::ImageReader ir;
    ir.SetFileName("/path/to/file");
    if (!ir.Read()) {
        /* W przypadku wystąpienia błędu możemy go obsłużyć.
           Klasa gdcm::ImageReader zwróci błąd gdy w pliku nie
           będzie obrazu, bądź będzie w niespieranym formacie */
        return 1;
    }

    /* Pobieramy obiekt obrazu */
    const gdcm::Image &gimage = ir.GetImage();

    /* Tworzymy bufor i zmieniamy jego wielkość. */
    std::vector<char> imgbuffer;
    imgbuffer.resize( gimage.GetBufferLength() );

    /* Pobieramy wymiary obrazu */
    const unsigned int* dimension = gimage.GetDimensions();
    quint dimX = dimension[0];
    quint dimY = dimension[1];

    if (gimage.GetPhotometricInterpretation() ==
        gdcm::PhotometricInterpretation::RGB)
        std::cout << "Jest to obraz RGB" << std::endl;

    if (gimage.GetPhotometricInterpretation() ==
        gdcm::PhotometricInterpretation::MONOCHROME2)
        std::cout << "Jest to obraz monochromatyczny typu drugiego\n";

    if (gimage.GetPixelFormat() == gdcm::PixelFormat::UINT8)
        std::cout << "Jest to obraz monochromatyczny typu drugiego\n";

    /* Oczywiście dalej można pobrać plik i zbiór elementów */

    const gdcm::File &file = ir.GetFile();
    const gdcm::DataSet &dataset = ir.GetDataSet();
}
```

3.4 Git

Git to system kontroli wersji. Cała praca została wykonana przy asyście tego narzędzia, a repozytorium z programem znajduje się pod adresem `https://github.com/jedrzejowski/sokar-app`. Źródło pracy pisemnej napisanej w LaTeX można znaleźć pod adresem `https://github.com/jedrzejowski/sokar-writing`.

Rozdział 4

Implementacja

Najbardziej rozpoznawalne dwie przeglądarki Osirix i Horus, posiadają swoje nazwy od bogów egipskich. Odpowiednio od Ozyrysa, boga śmierci i Horusa, boga nieba. Dlatego postanowiłem nazwać swoja przeglądarkę w podobny sposób: Sokar.

Sokar w mitologii egipskiej to bóstwo dokonujące przyjęcia i oczyszczenia zmarłego władcy oraz przenoszący go na swej barce do niebios, patron metalurgów, rzemieślników i tragarzy (nosicieli lektyk) oraz wszelkich przewoźników.

4.1 Zakres implementacji

Po analizie możliwości przeglądarek plików DICOM dostępnych na rynku postanowiłem zaimplementować następujące komponenty w mojej przeglądarce:

- Obsługa obrazów bez względu na ich modalność, ale z ograniczeniem do następujących interpretacji fotometrycznej:
  - „MONOCHROME1”
  - „MONOCHROME2”
  - „RGB”
  - „YBR”
- Przesuwanie (ang. *pan*).
- Skalowaniu lub powiększenie poprzez decymacje i interpolacje liniowe.
- Rotacja i odbicia lustrzane.

- Okienkowanie i pseudokolorowanie, zarówno w skali szarości jak i z użyciem wielokolorowych palet.
- Obsługa serii obrazów jako całości
  - przegląd obrazów w serii
  - animacje
  - wspólne okna w skali barwnej
  - wspólne przekształceniami macierzowymi

4.2 Wieloplatformowość

Dla uzyskania wieloplatformowości kodu źródłowego zastosowano język C++ wraz bibliotekami, GDCM i Qt, napisanymi również w C++. Przestrzegano standardu C++ w standardzie ISO/IEC 14882 z 2018, w skrócie C++17. Dzięki czemu jest możliwość kompilacji kodu źródłowego na trzy platformy: Linux, MacOS i Windows. Procedury kompilacji na wszystkie platformy zapewnia narzędzie CMake, dzięki niemu jest jeden plik, który można generuje odpowiednie pliki kompilacji na obecną platformę.

4.3 Graficzny interfejs użytkownika

W dokumencie są wielokrotnie zawarte odniesienia do klas z przeglądarki obrazów. Dlatego aby zwiększyć czytelność pracy, została zastosowana konwencja poprzedzania klas z aplikacji przedrostkiem *Sokar::*, który za razem jest przestrzenią nazw programu. Przykład poniżej:

Sokar::DataConverter

Wszystkie funkcje wewnątrz klas są oznaczone następująco:

Sokar::DataConverter::toString()

Dodatkowo w dokumencie PDF można kliknąć na nazwę klasy i użytkownik zostanie przekierowany do TU WYMYŚLIĆ DO CZEGO

Po uruchomieniu programu użytkownikowi ukazuje się głowne okno, pokazane na rysuneku 4.1, implemntowane przez klasę *Sokar::MainWindow*.