Assignment 3



จัดทำโดย

นาย จตุพัฒน์ ทวีกสิกรรม รหัสนิสิต 62361000 นาย เจษฎา น่วมประวัติ รหัสนิสิต 62361321

เสนอ

นาย รัฐภูมิ วรานุสาสน์

รายงานนี้เป็นส่วนหนึ่งของวิชาคอมพิวเตอร์วิทัศน์ รหัสวิชา 305456
สาขาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์
คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร
ปีการศึกษา 2565

Assignment 31 (Word Spelling)

หลักการดำเนินงาน

- หาข้อมูลเกี่ยวกับฟังก์ชั่นใน opencv
- หาตัวอย่างตัวอักษรที่นำมาใช้
- แบ่งโค๊ดเป็น 4 ส่วน
- ดูผลรับและตรวจสอบฟังก์ชั่นว่าใช้งานได้ไหม

ข้อมูลของฟังก์ชั่นในแอพพลิเคชั่น

- SplitZ เป็นฟังก์ชั่นที่แบ่งภาพออกมาและส่งที่อยู่ภาพไปคำนวนต่อ
- WordAnalysis เป็นฟังก์ชั่นที่รับ word จาก SplitZ เพื่อนำมาคำนวนต่อโดยการทำ template matching โดยจะเอาค่า max ในแต่ละภาพและส่งค่าออกเป็น list ของชื่อไฟล์ภาพแต่ละภาพ
- find_word รับภาพมาแล้วนำมาหาวัตถุที่เป็นตัวอักษรในภาพแล้วส่งค่า list ตำแหน่งของวัตถุกลับไป
- While(True) ภายใน While True จะอ่านภาพจาก vdo และเรียกฟังก์ชั่นทั้งหมด

Assignment3_2 (Clock Reading)

หลักการดำเนินงาน

- หาข้อมูลเกี่ยวกับฟังก์ชั่นใน opencv
- หาตัวอย่างตัวอักษรที่นำมาใช้
- แบ่งโค๊ดเป็น 3 ส่วน
- ดูผลรับและตรวจสอบฟังก์ชั่นว่าใช้งานได้ไหม

ข้อมูลของฟังก์ชั่นในแอพพลิเคชั่น

- class clockReader จะประกอบไปด้วย
 - O ฟังก์ชัน __init__ เป็นการกำหนด Atribute ของ class และเรียกใช้ ฟังก์ชันอื่นๆใน class
 - O ฟังก์ชัน cut_clock_pin เป็นฟังก์ชันที่จะเลือกเฉพาะพื้นที่ที่เป็นเข็มนาฬิกาและ return เป็นภาพของนาฬิกาที่มีแต่เข็ม
 - O ฟังก์ชัน L_clock_pin เป็นฟังก์ชันที่จะหาตำแหน่งและพื้นที่ของเข็มนาฬิกาแต่ละเข็มจากภาพที่ได้มาจาก cut_clock_pin
 - O ฟังก์ชัน clock_compute เป็นฟังก์ชันที่จะนำค่าตำแหน่งที่ได้มาคำนวนเป็นมุมตามหลักตรีโกณมิติ และคำนวณมุมเป็นเวลา
- class Accuracy_compute ประกอบด้วย

- O ฟังก์ชัน __init__ เป็นการกำหนด Atribute ของ class และเรียกใช้ ฟังก์ชันอื่นๆใน class
- O ฟังก์ชัน give_scored เป็นการนำเวลาที่อ่านได้มาเปรียบเทียบกับรูปภาพที่นำไปใช้อ่านเวลาถ้าชื่อและเวลาที่อ่านได้ตรงกันจะ return 1 ถ้าไม่ถูก return 0
- ในส่วน main จะเป็นการนำ path ของรูปไปให้ class clockReader เมื่อได้ผลลัพธ์จาก class clockReader จะนำไปใช้ใน class Accuracy_compute เพื่อให้ score กับแต่ละภาพ จากนั้นนำ score ที่ได้มาคำนวน accuracy