

# Material Suplementar - Inferência de Redes de Regulação Gênica a partir de Séries Temporais via Meta-heurísticas

José Eduardo H. da Silva

Análise comparativa entre o uso e o não uso do pré-processamento com *spline* para todos os métodos de discretização. *Boxplots* vazios significam inexistência de solução factível pela CGP para a configuração.

Figura 1: Resultados para o problema VSC com *Spline*, considerando AUPRC.

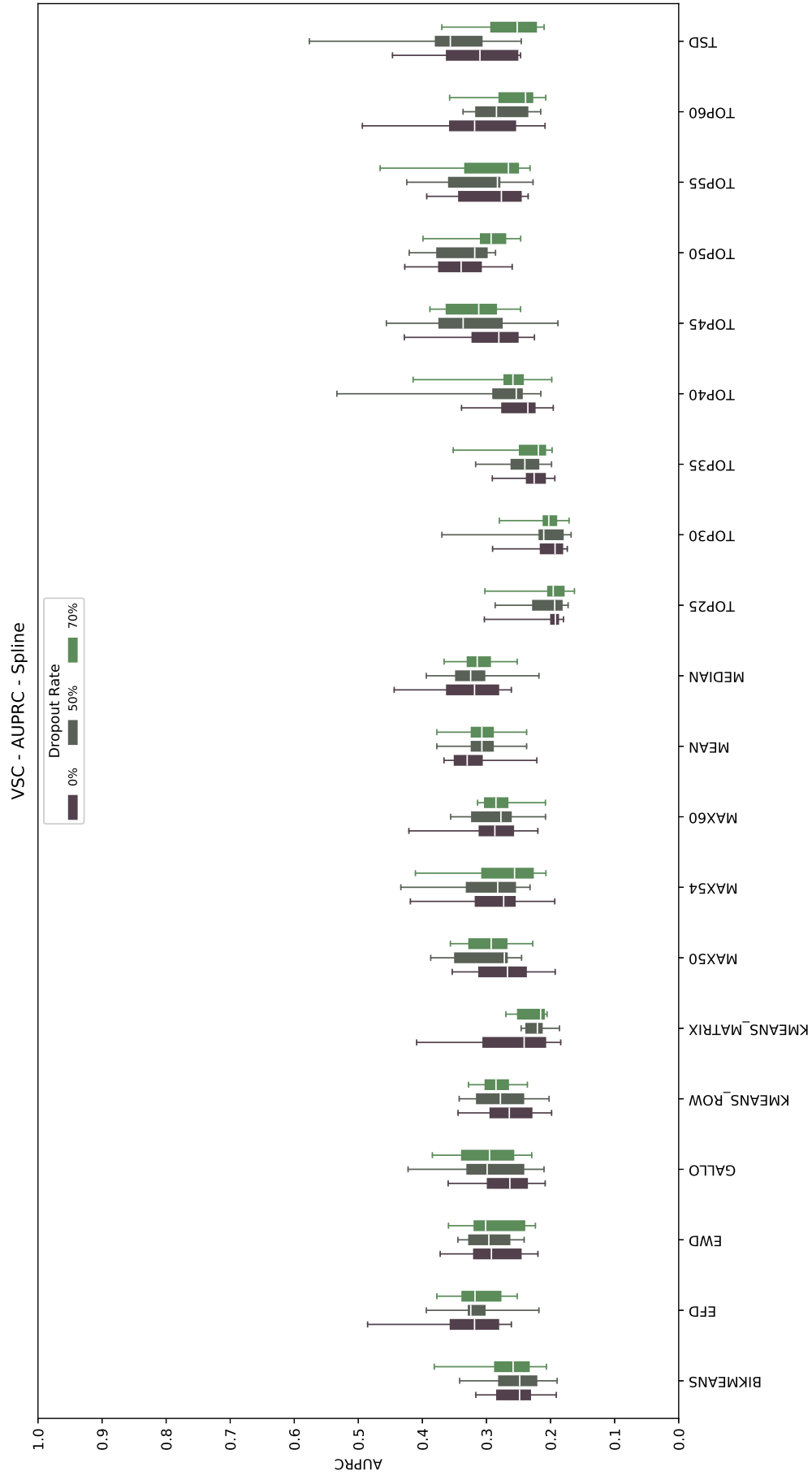


Figura 2: Resultados para o problema VSC sem *Spline*, considerando AUPRC.

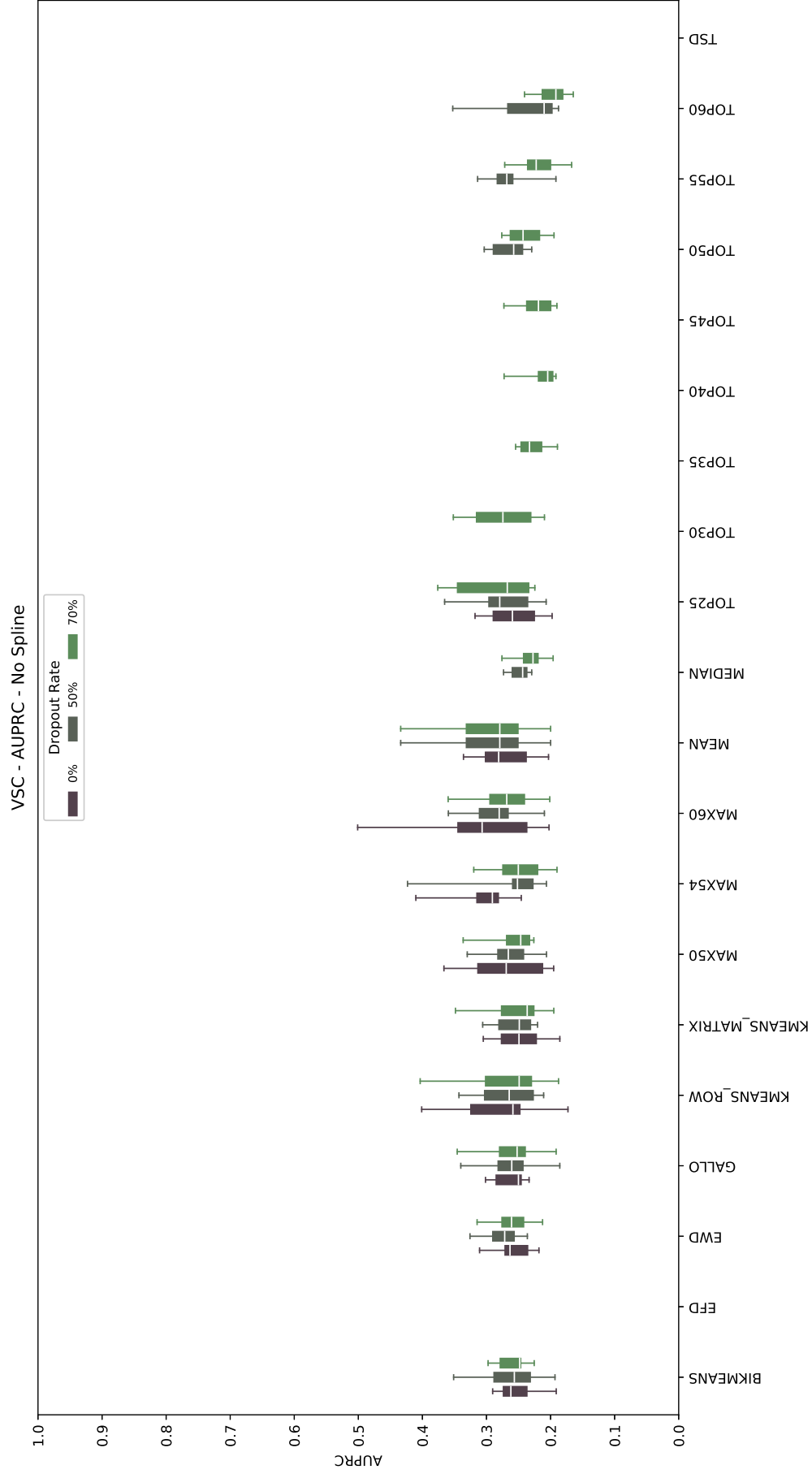


Figura 3: Resultados para o problema VSC com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 0% dropout.

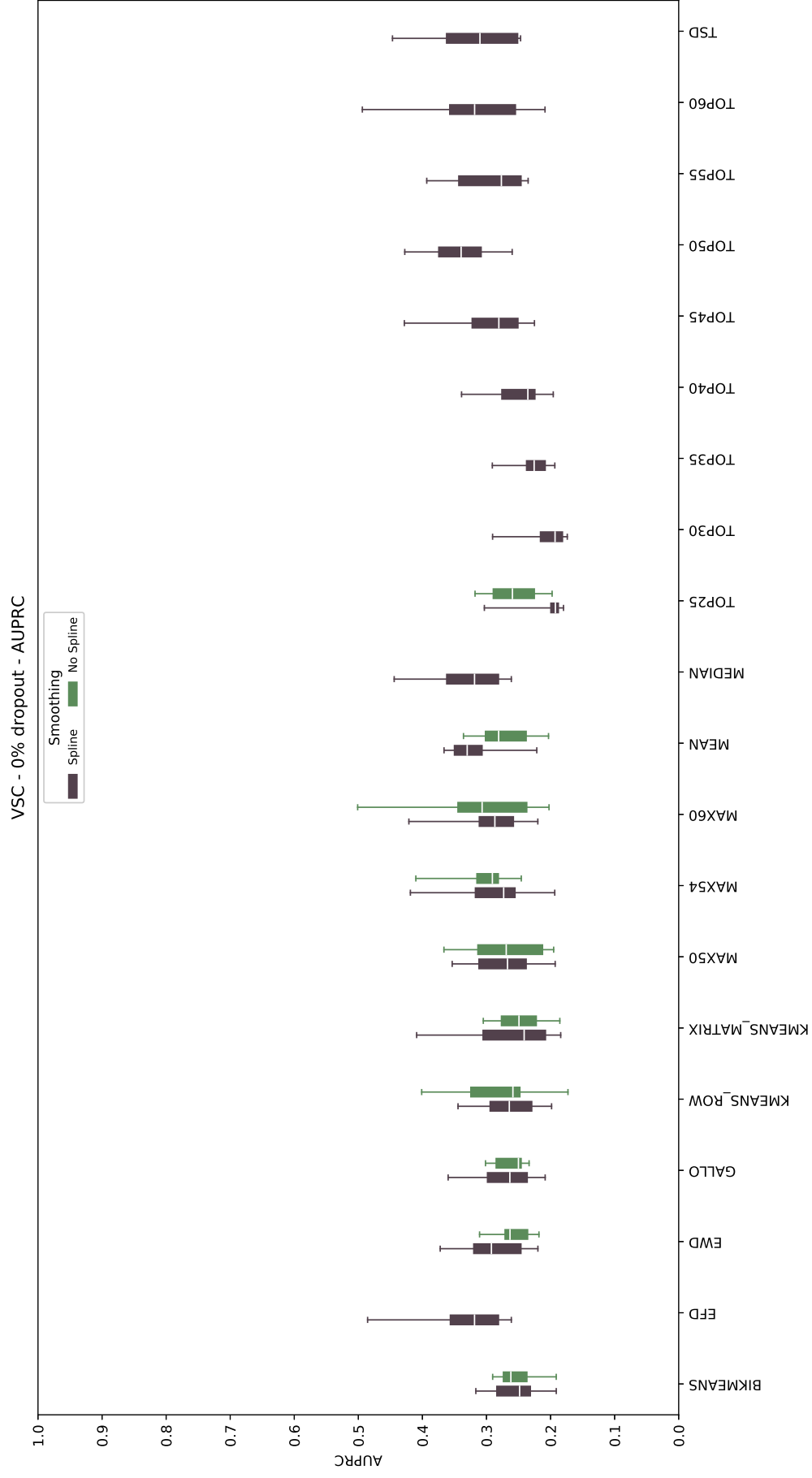


Figura 4: Resultados para o problema VSC com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 50% dropout.

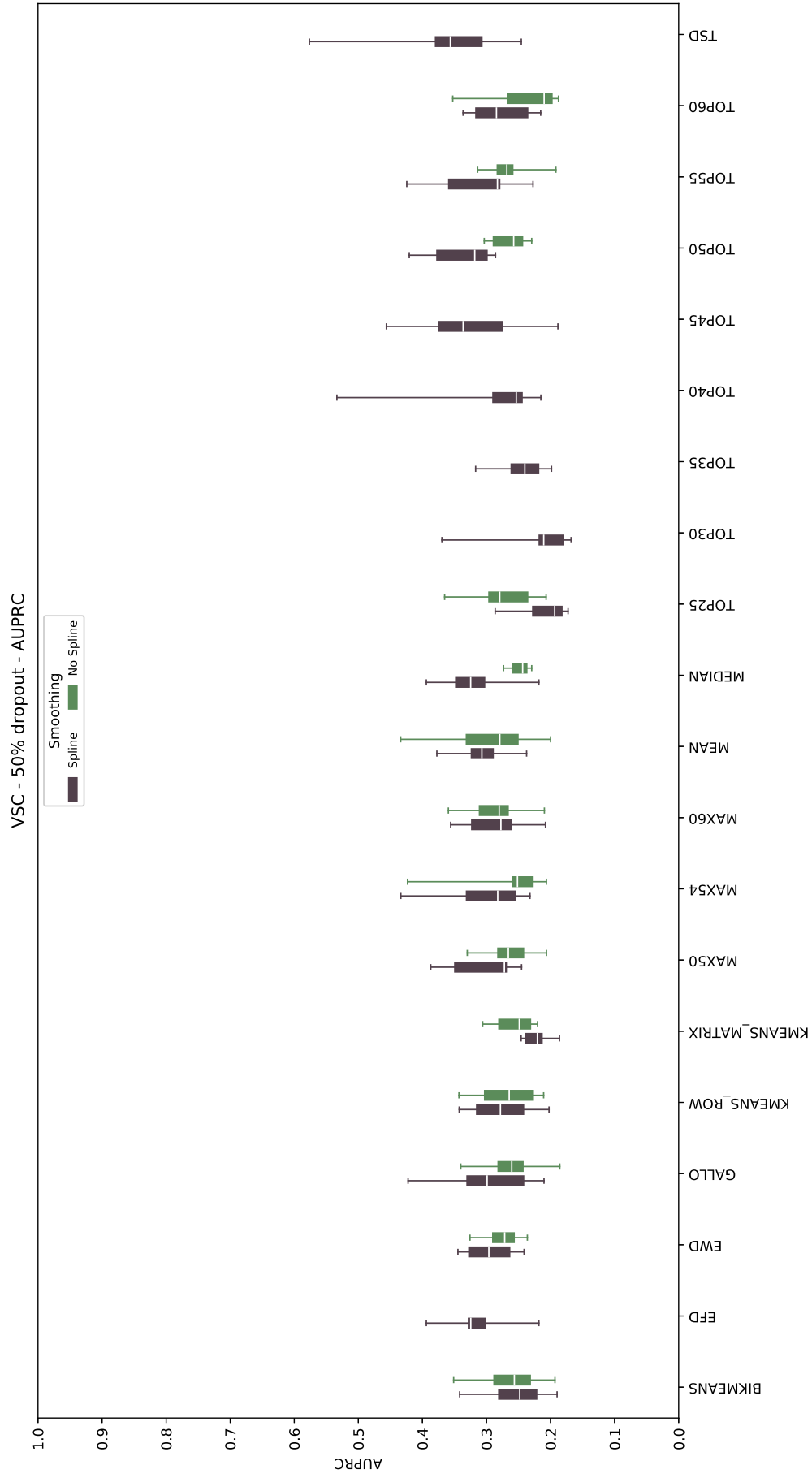


Figura 5: Resultados para o problema VSC com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 70% dropout.

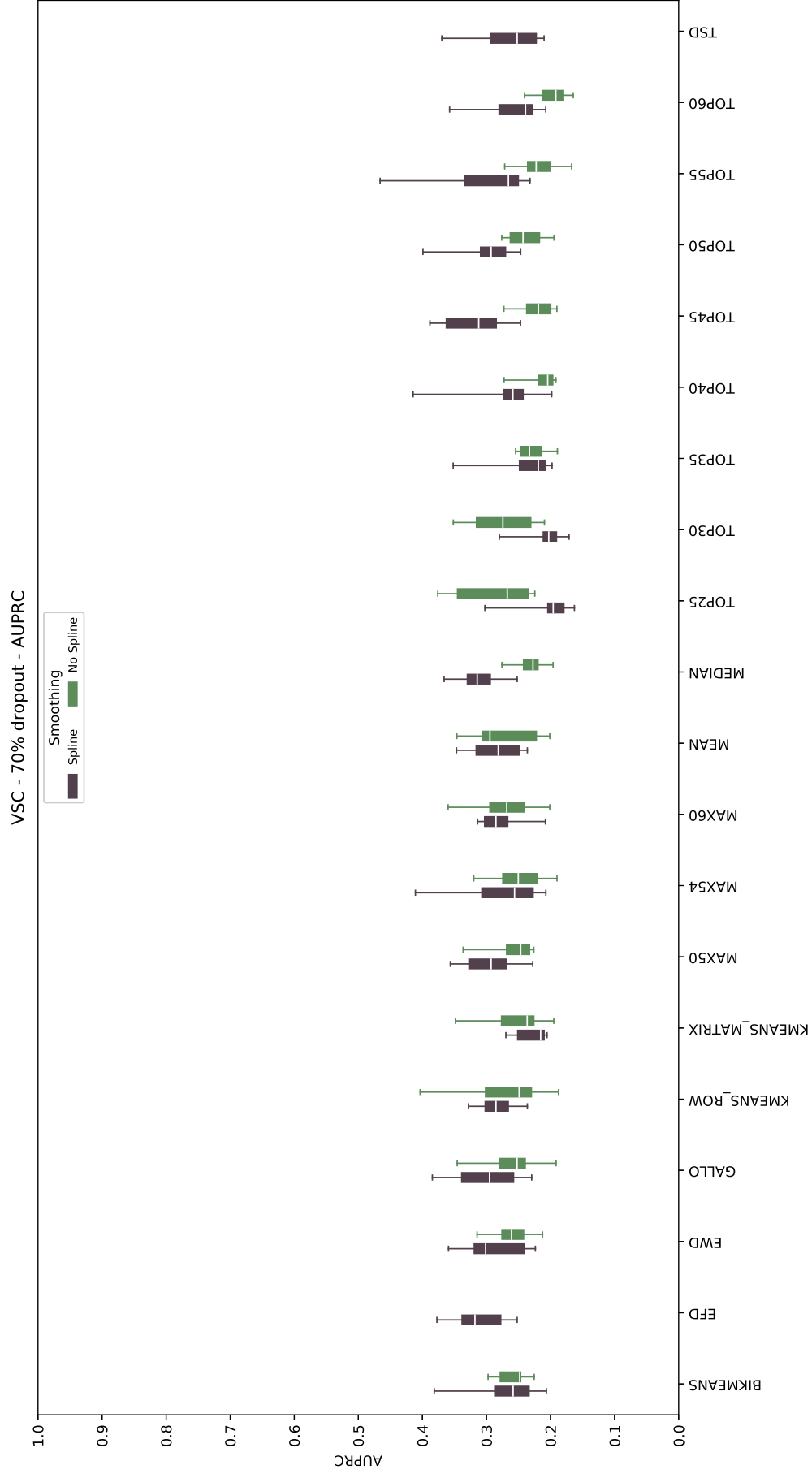


Figura 6: Resultados para o problema mCAD com *Spline*, considerando AUPRC.

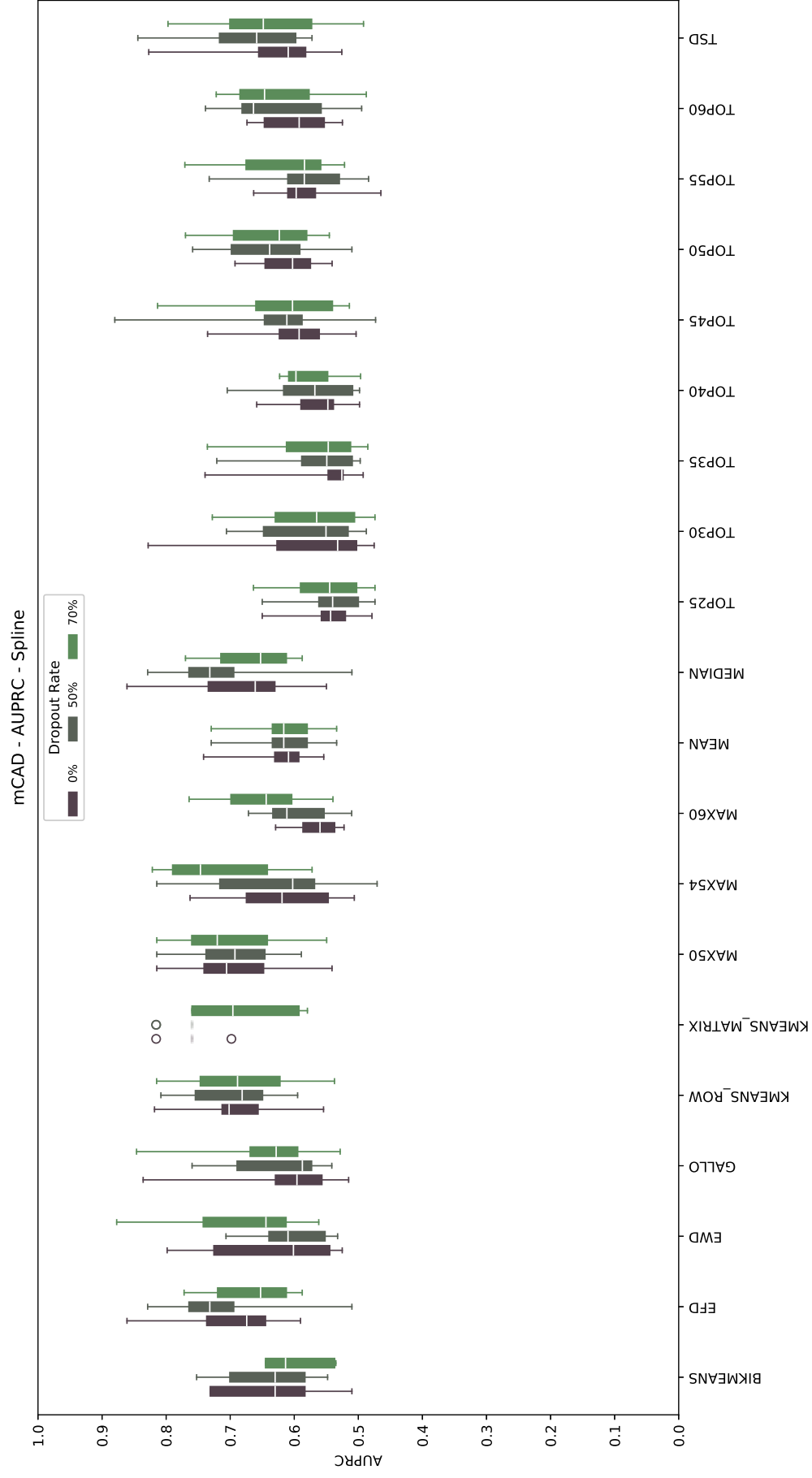


Figura 7: Resultados para o problema mCAD sem *Spline*, considerando AUPRC.

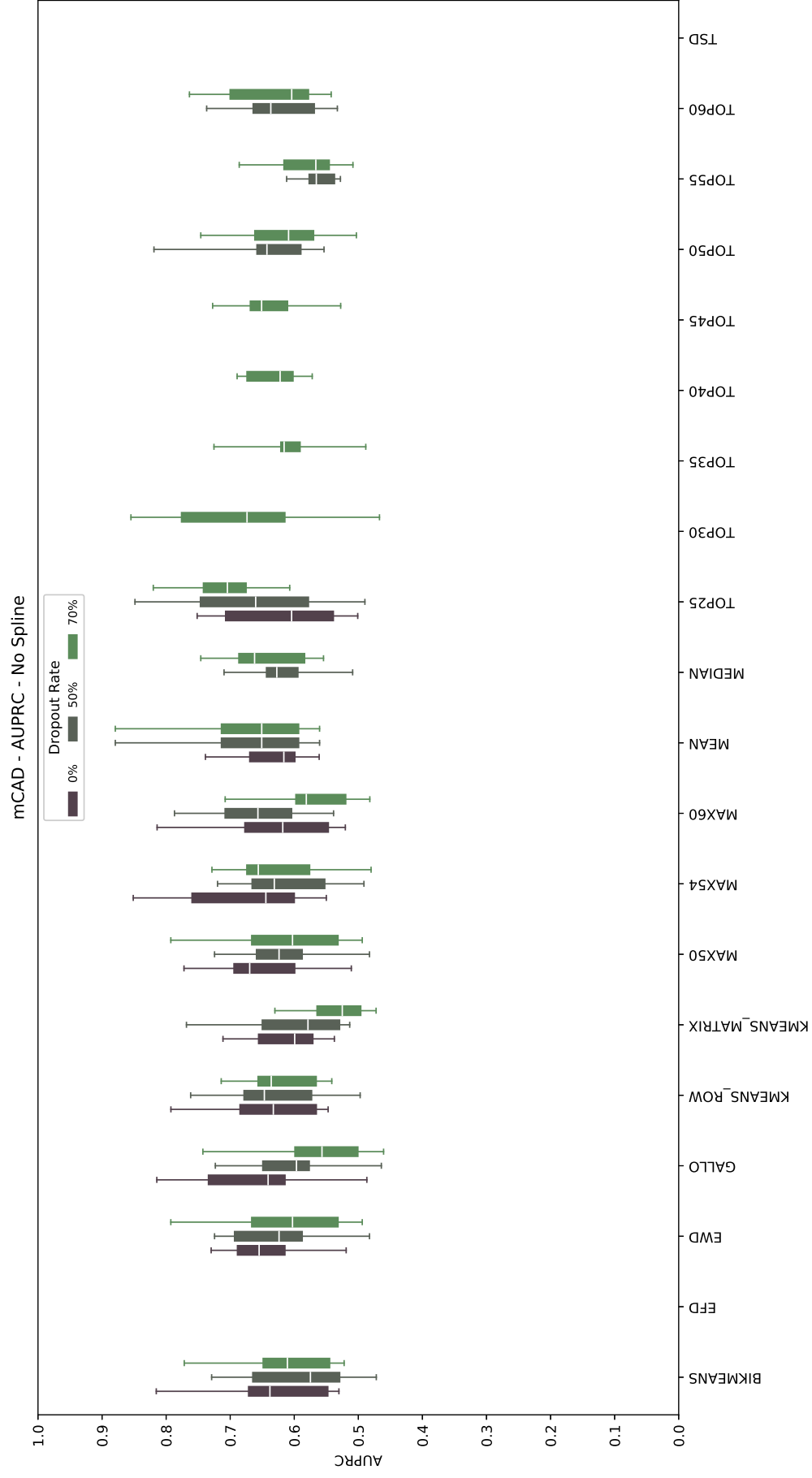




Figura 8: Resultados para o problema mCAD com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 0% dropout.

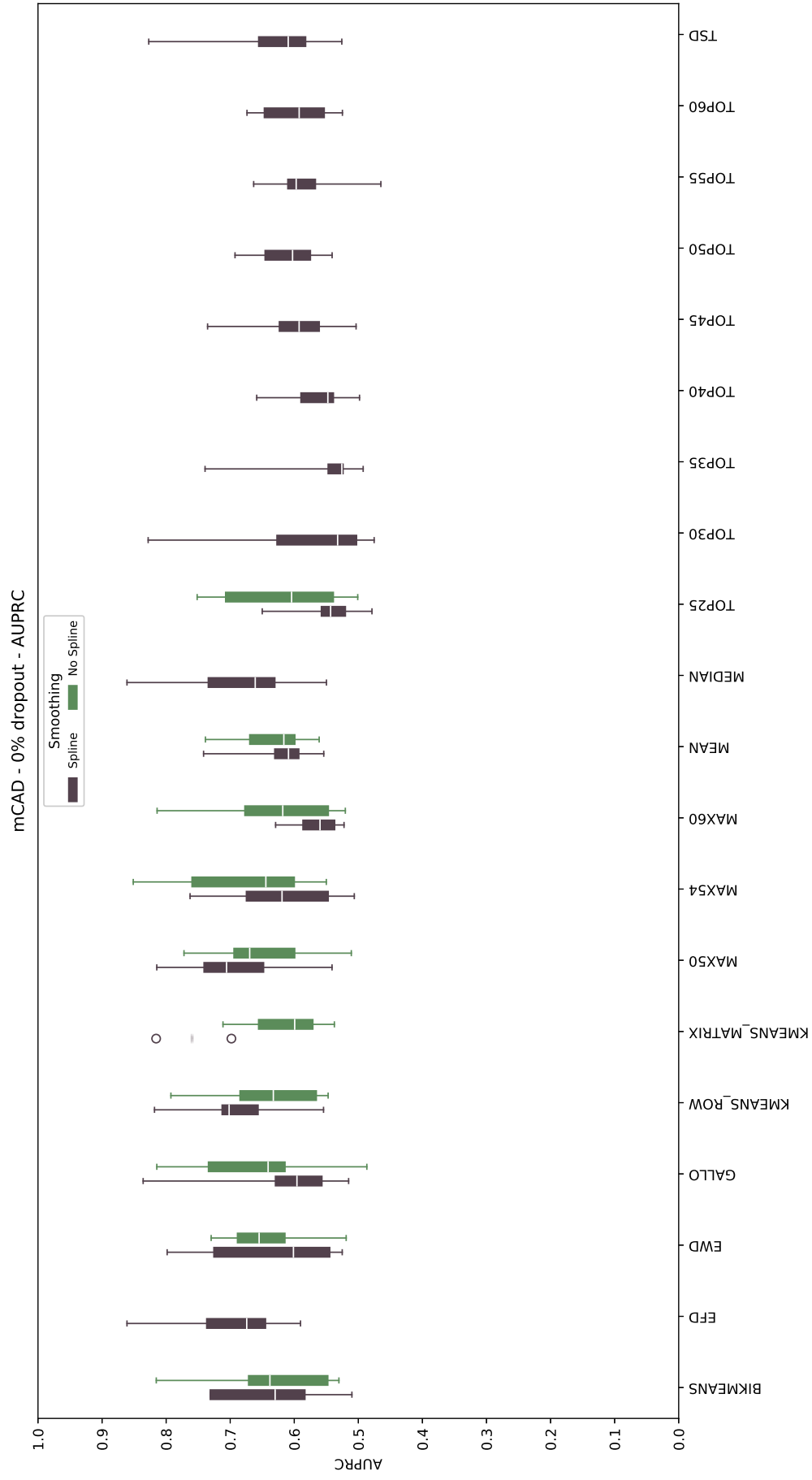


Figura 9: Resultados para o problema mCAD com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 50% dropout.

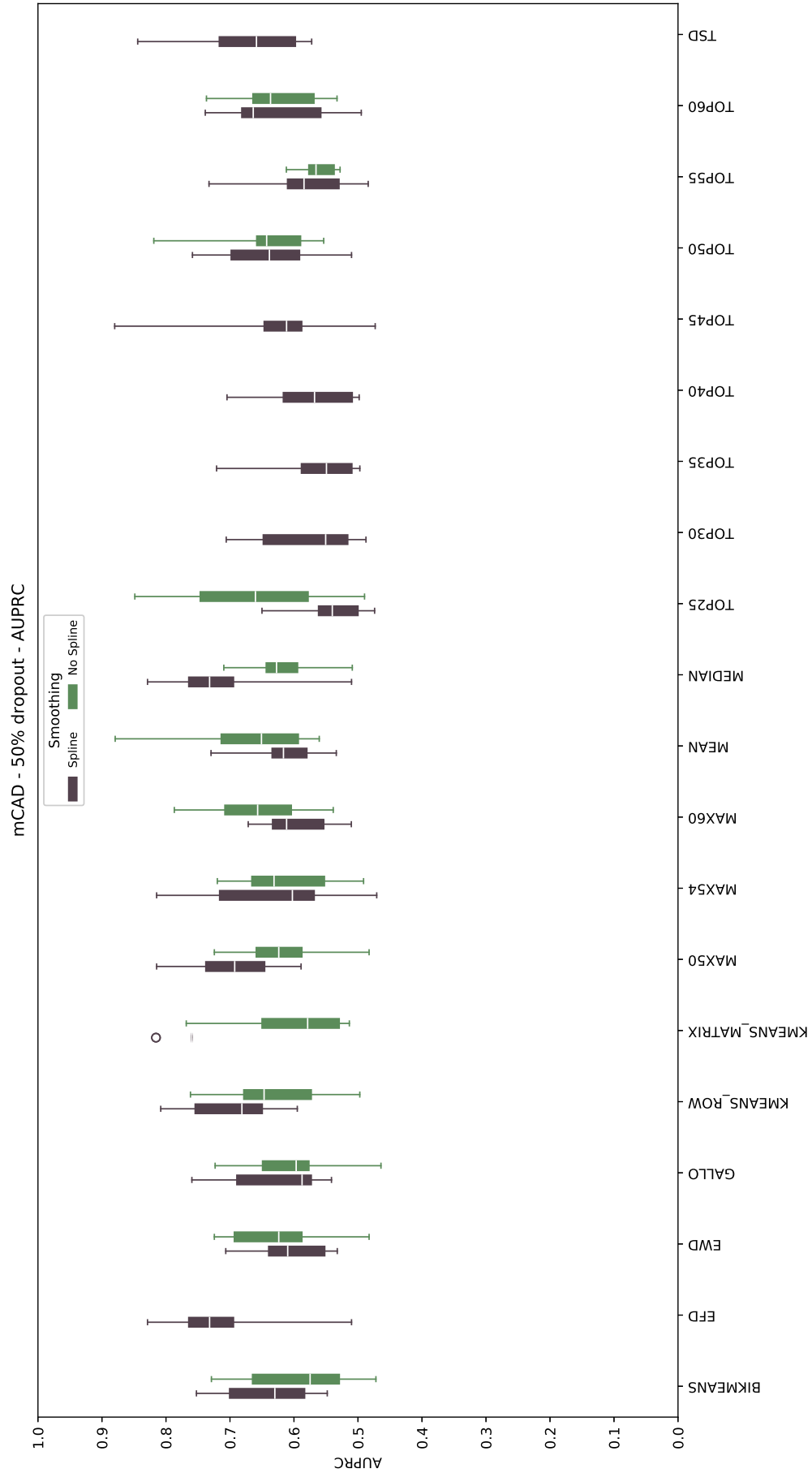


Figura 10: Resultados para o problema mCAD com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 70% dropout.

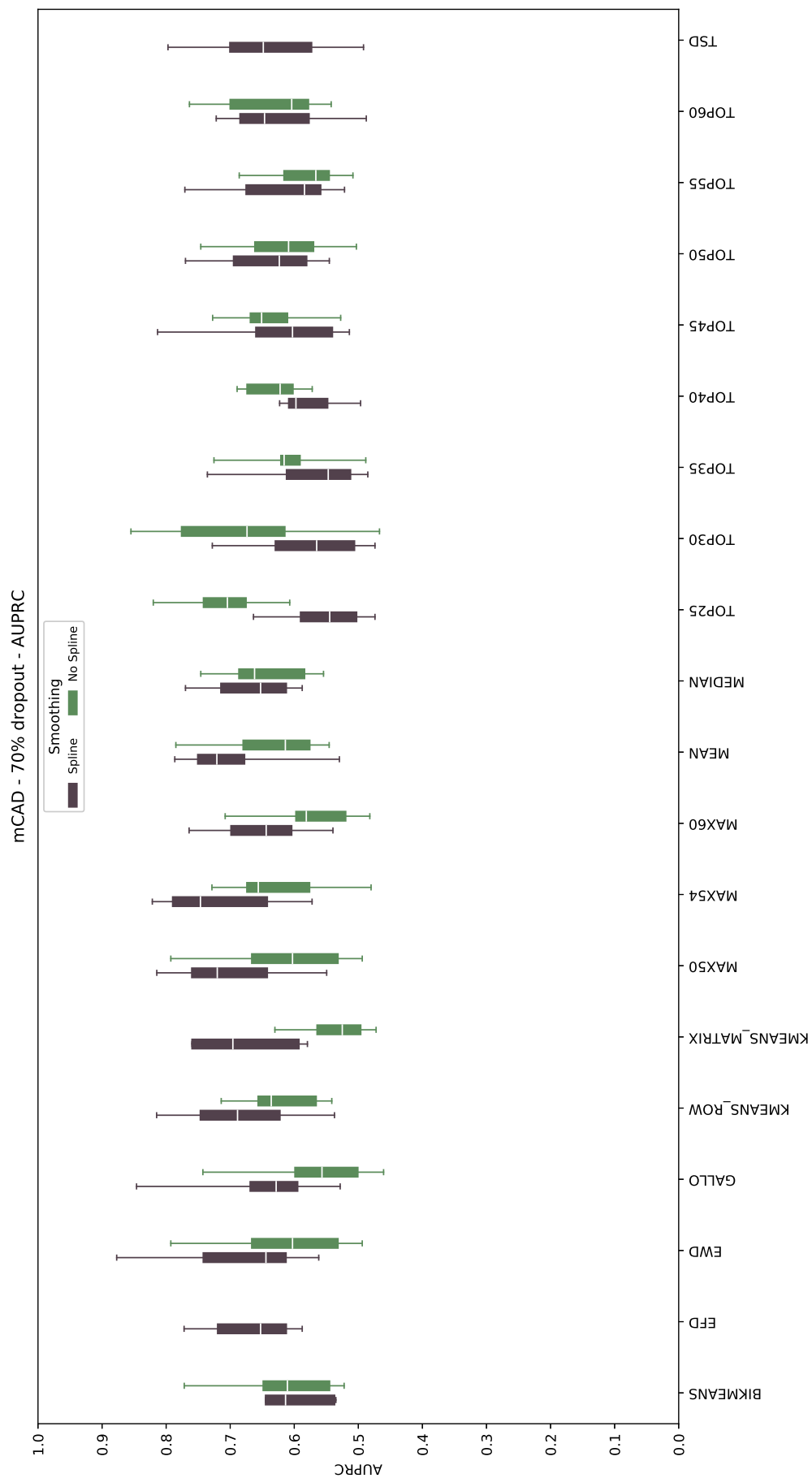


Figura 11: Resultados para o problema HSC com *Spline*, considerando AUPRC.

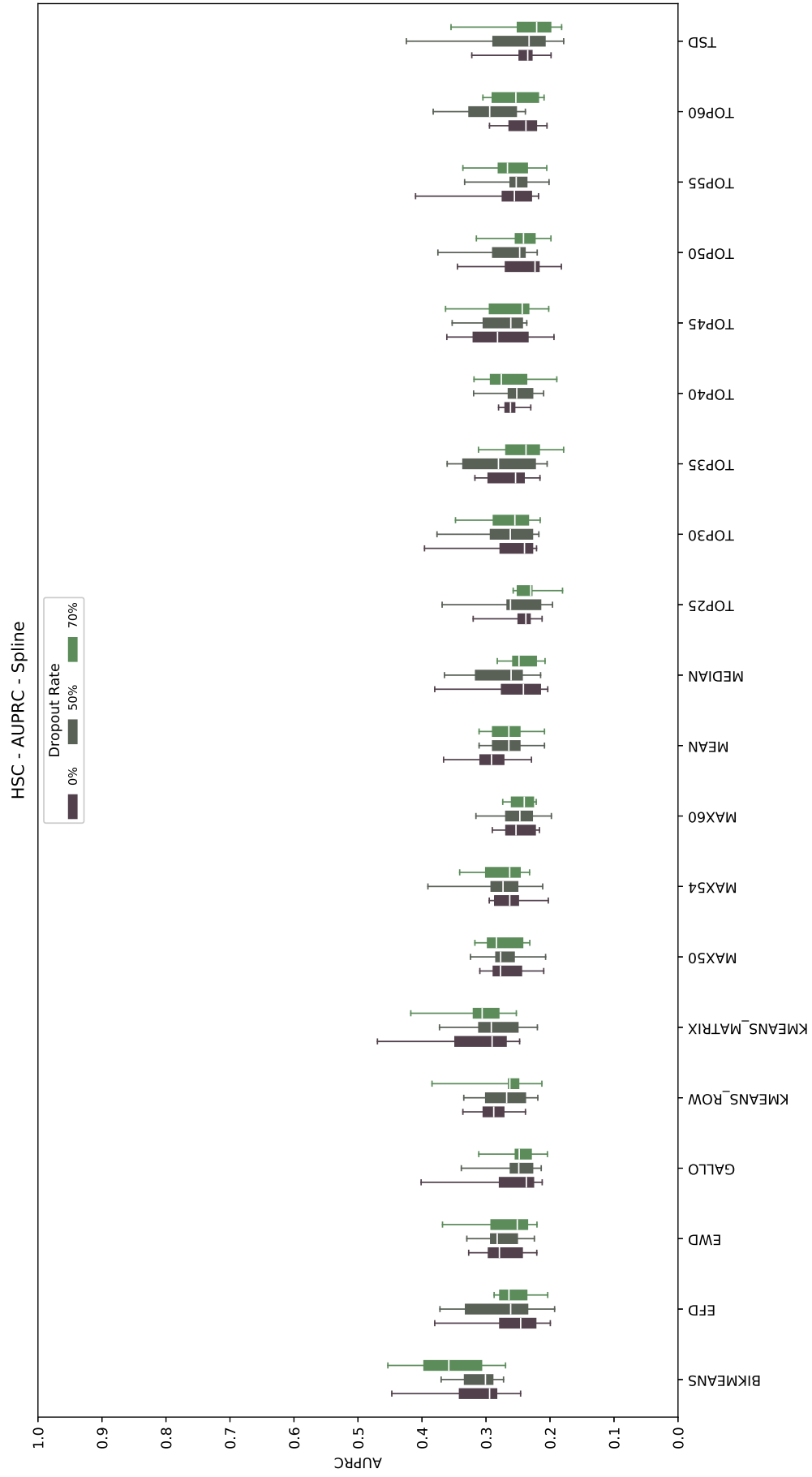


Figura 12: Resultados para o problema HSC sem *Spline*, considerando AUPRC.

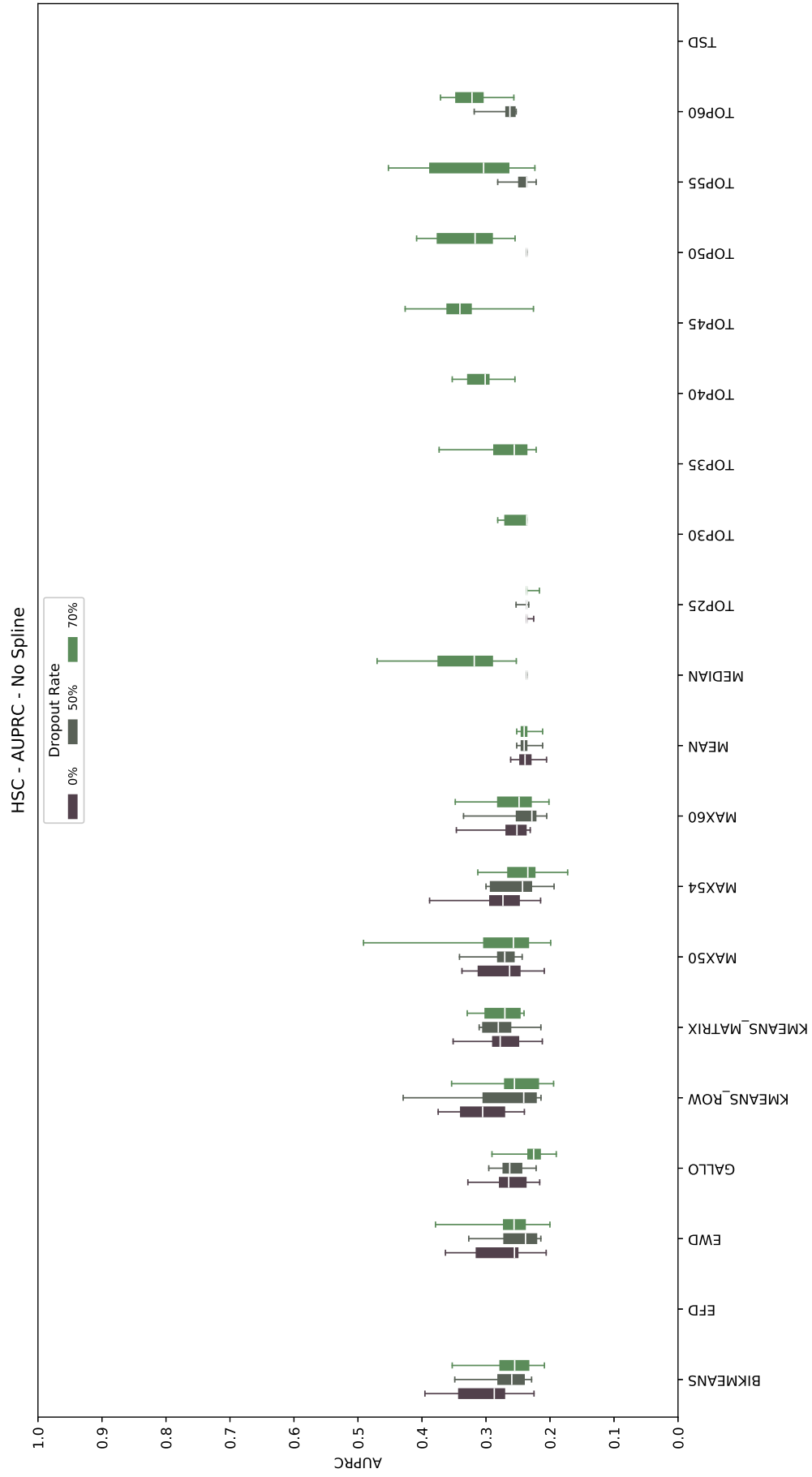


Figura 13: Resultados para o problema HSC com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 0% dropout.

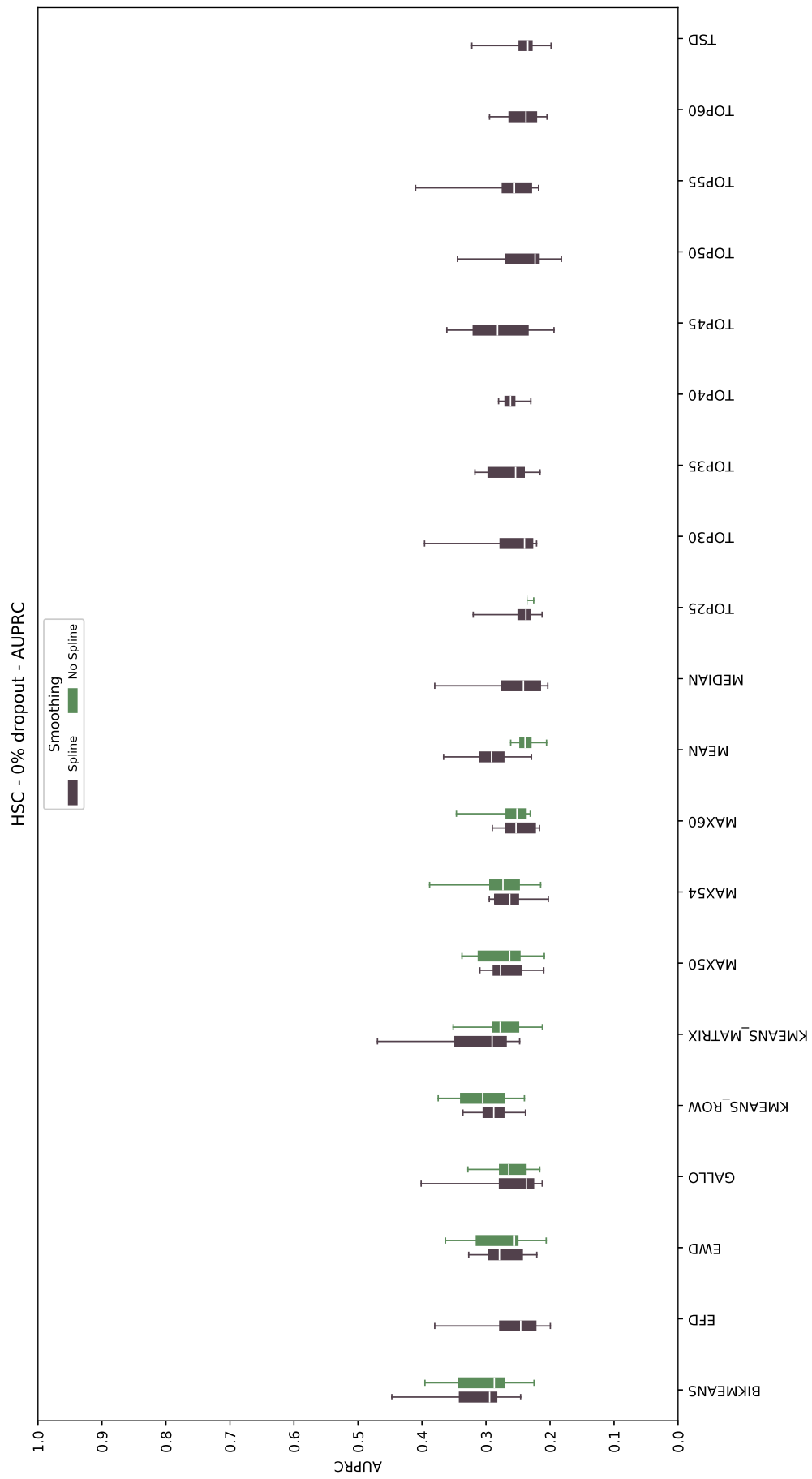


Figura 14: Resultados para o problema HSC com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 50% dropout.

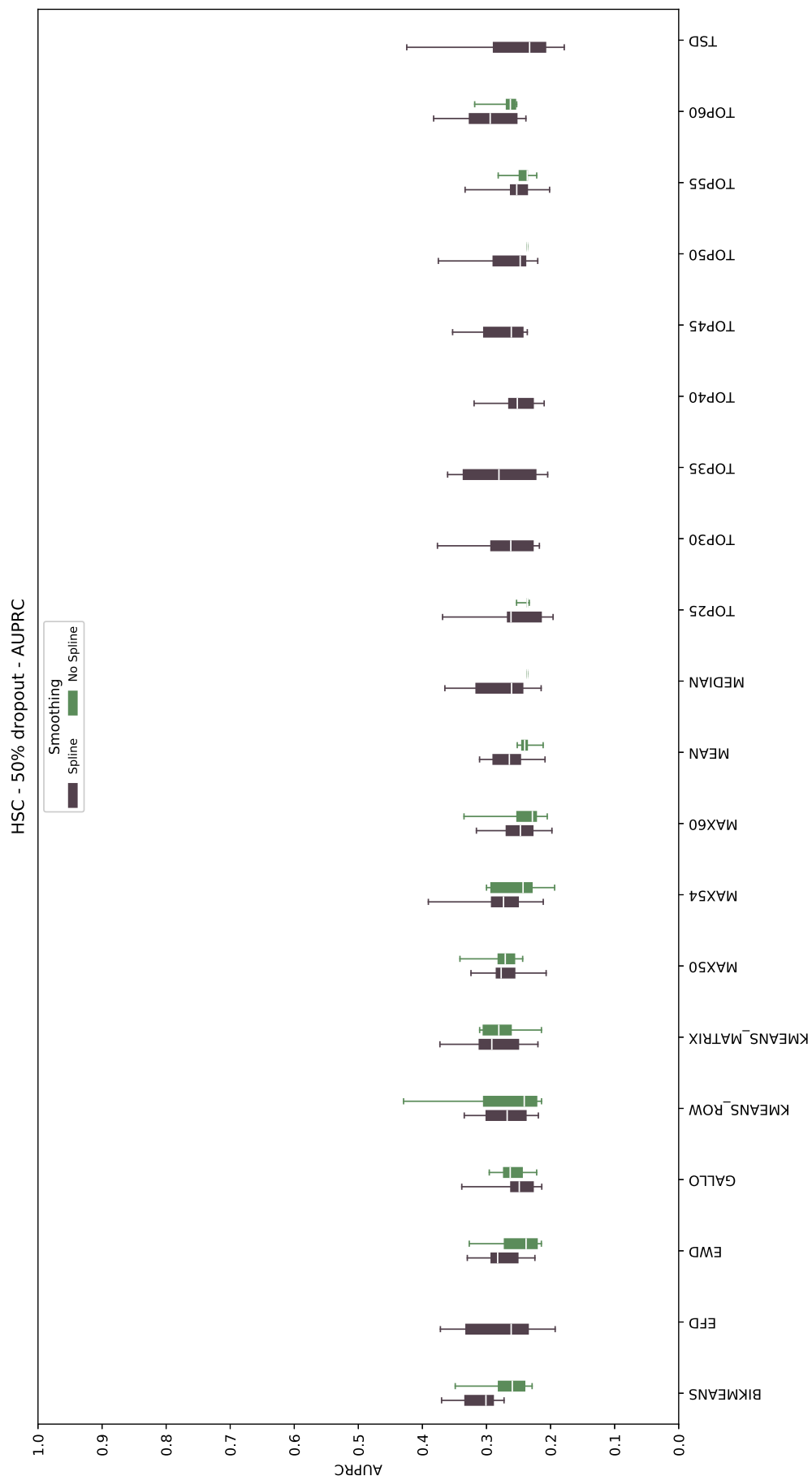


Figura 15: Resultados para o problema HSC com e sem *Spline*, considerando AUPRC e 70% dropout.

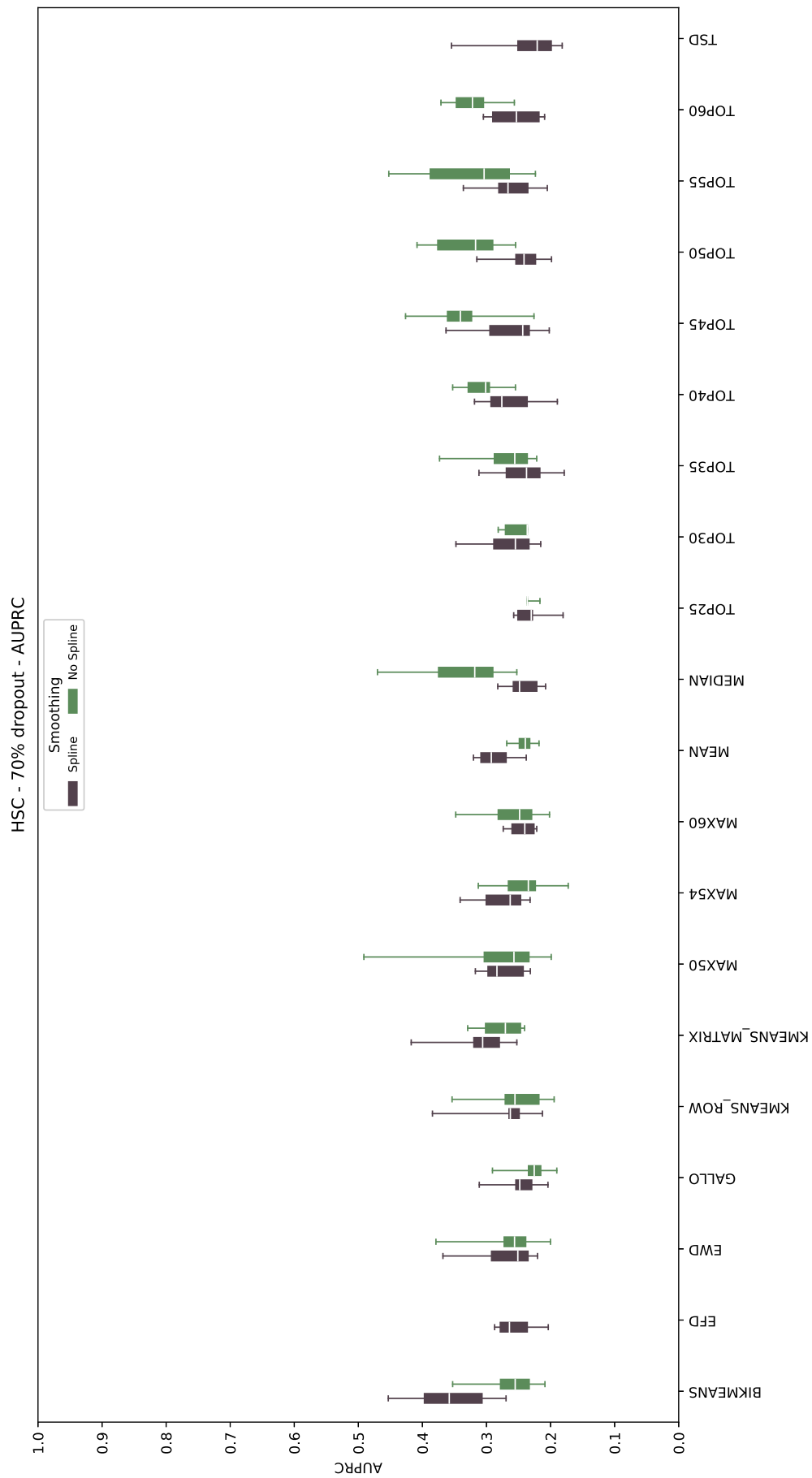




Figura 16: Resultados para o problema VSC com *Spline*, considerando AUROC.

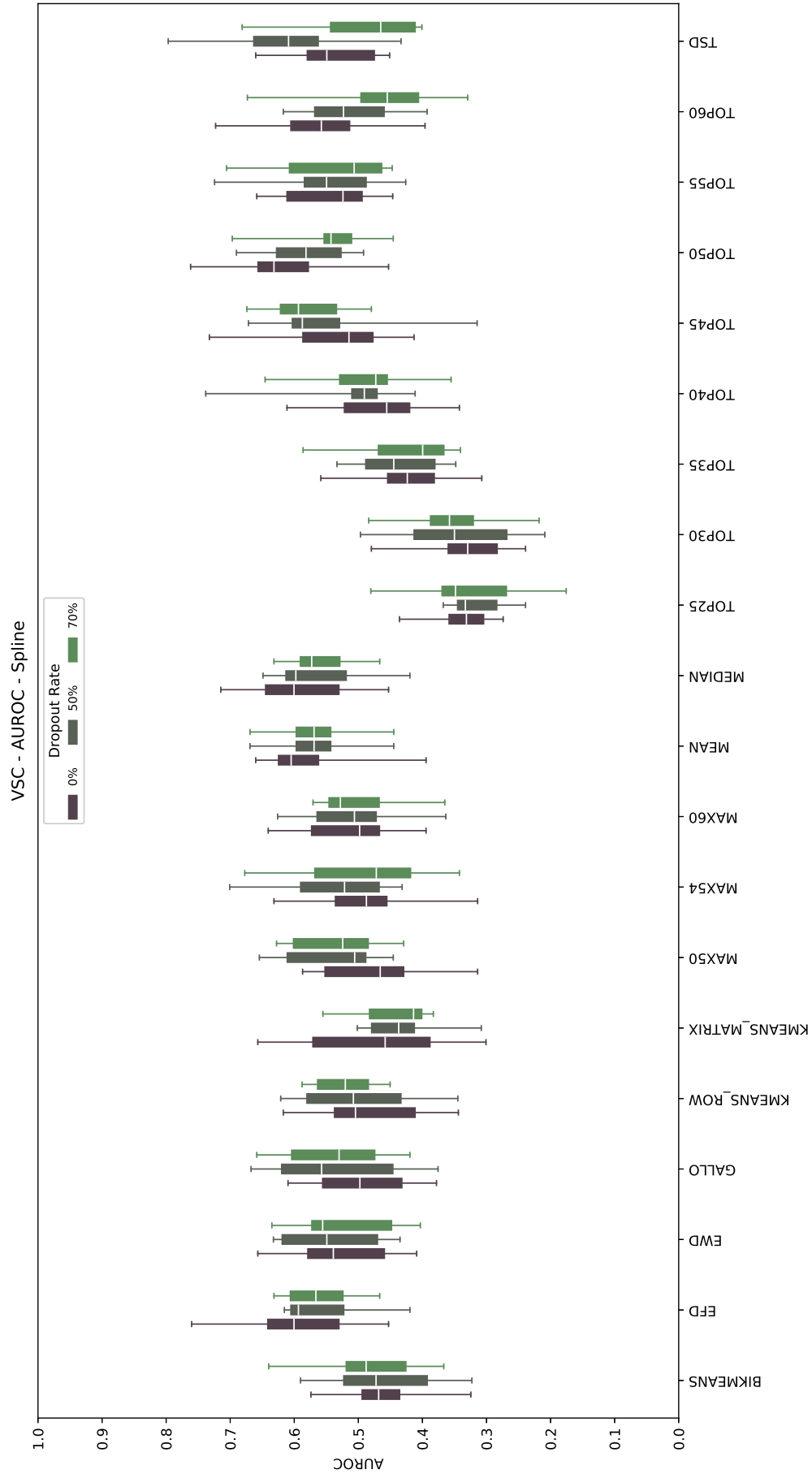


Figura 17: Resultados para o problema VSC sem *Spline*, considerando AUROC.

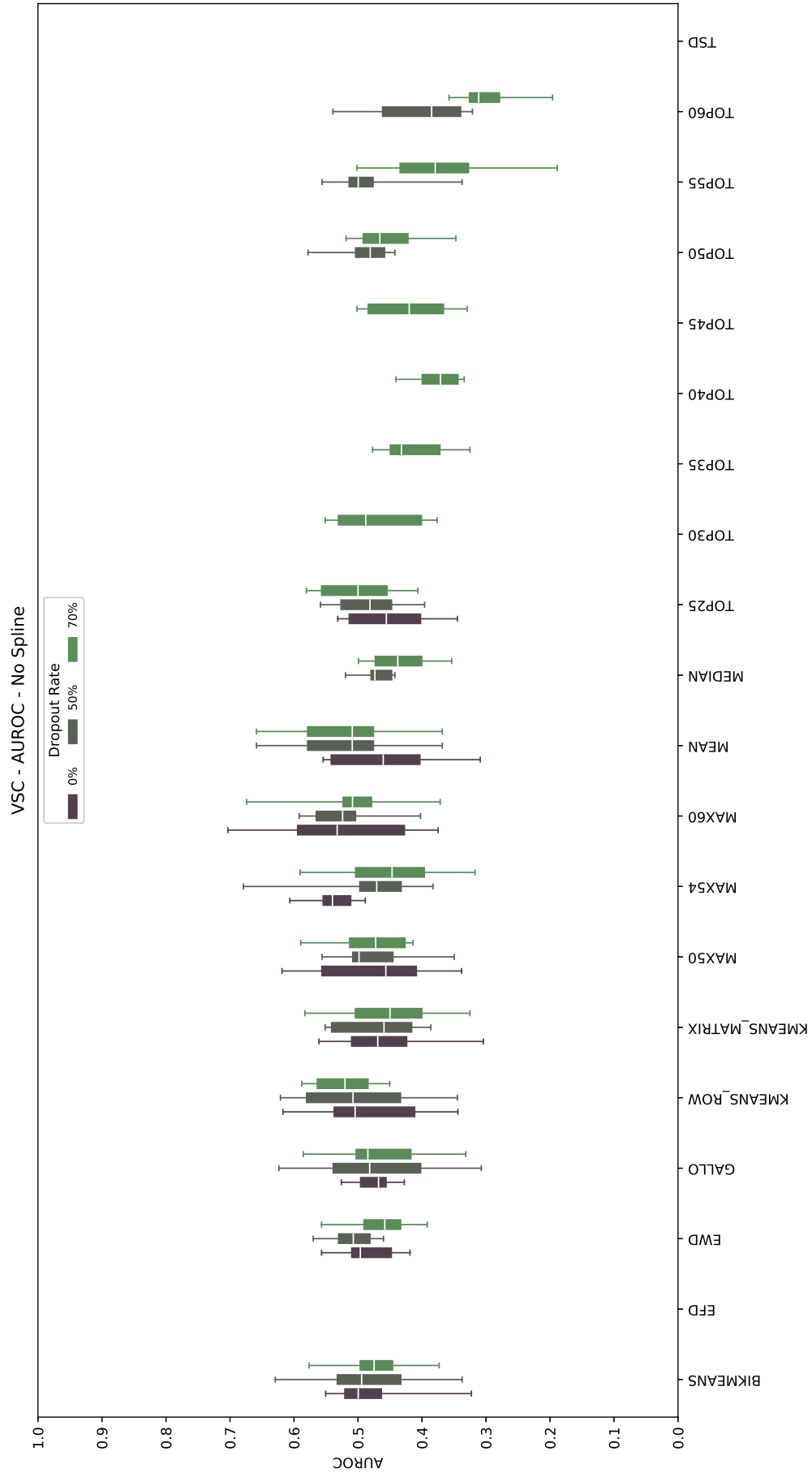


Figura 18: Resultados para o problema VSC com e sem *Spline*, considerando AUROC e 0% dropout.

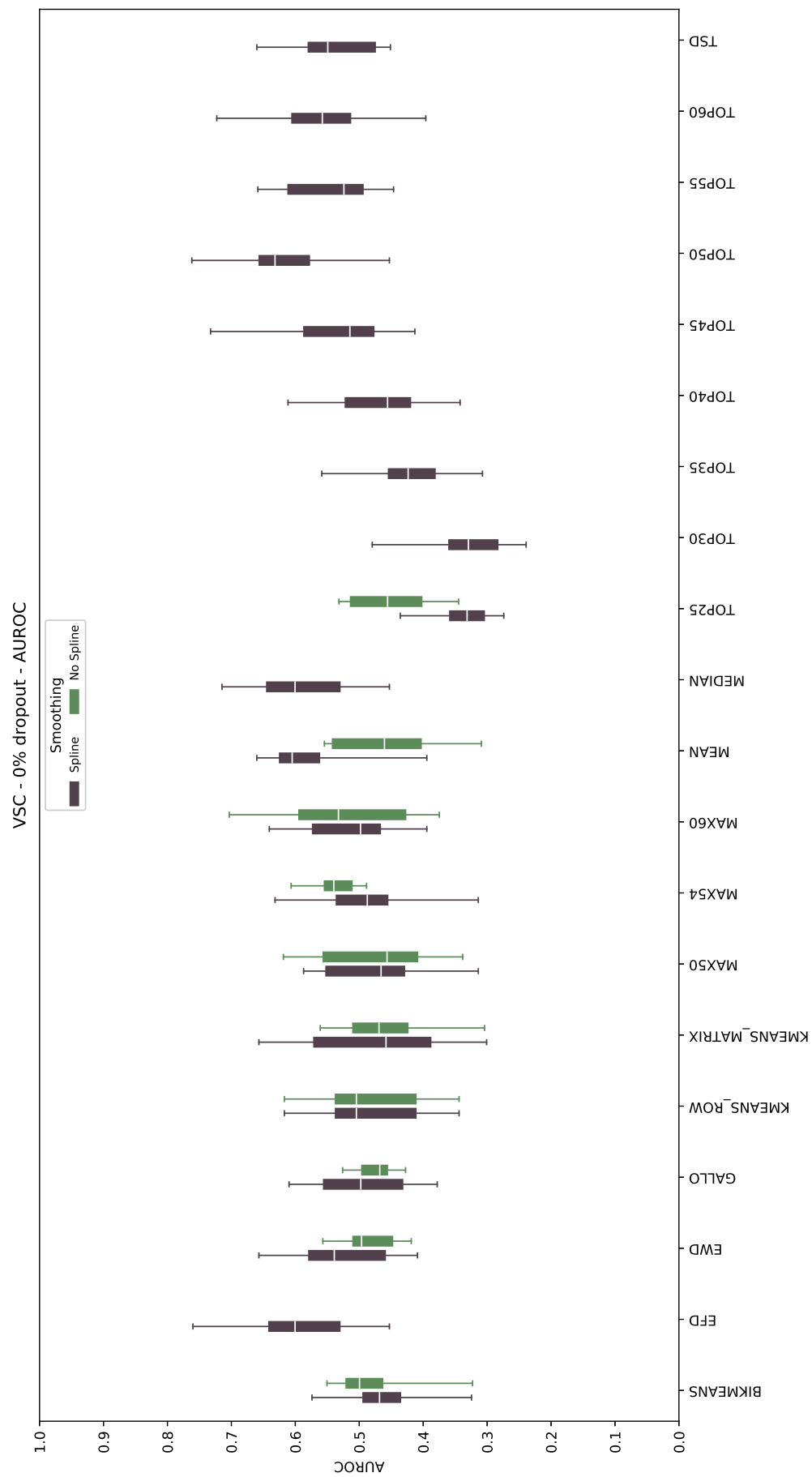


Figura 19: Resultados para o problema VSC com e sem *Spline*, considerando AUROC e 50% dropout.

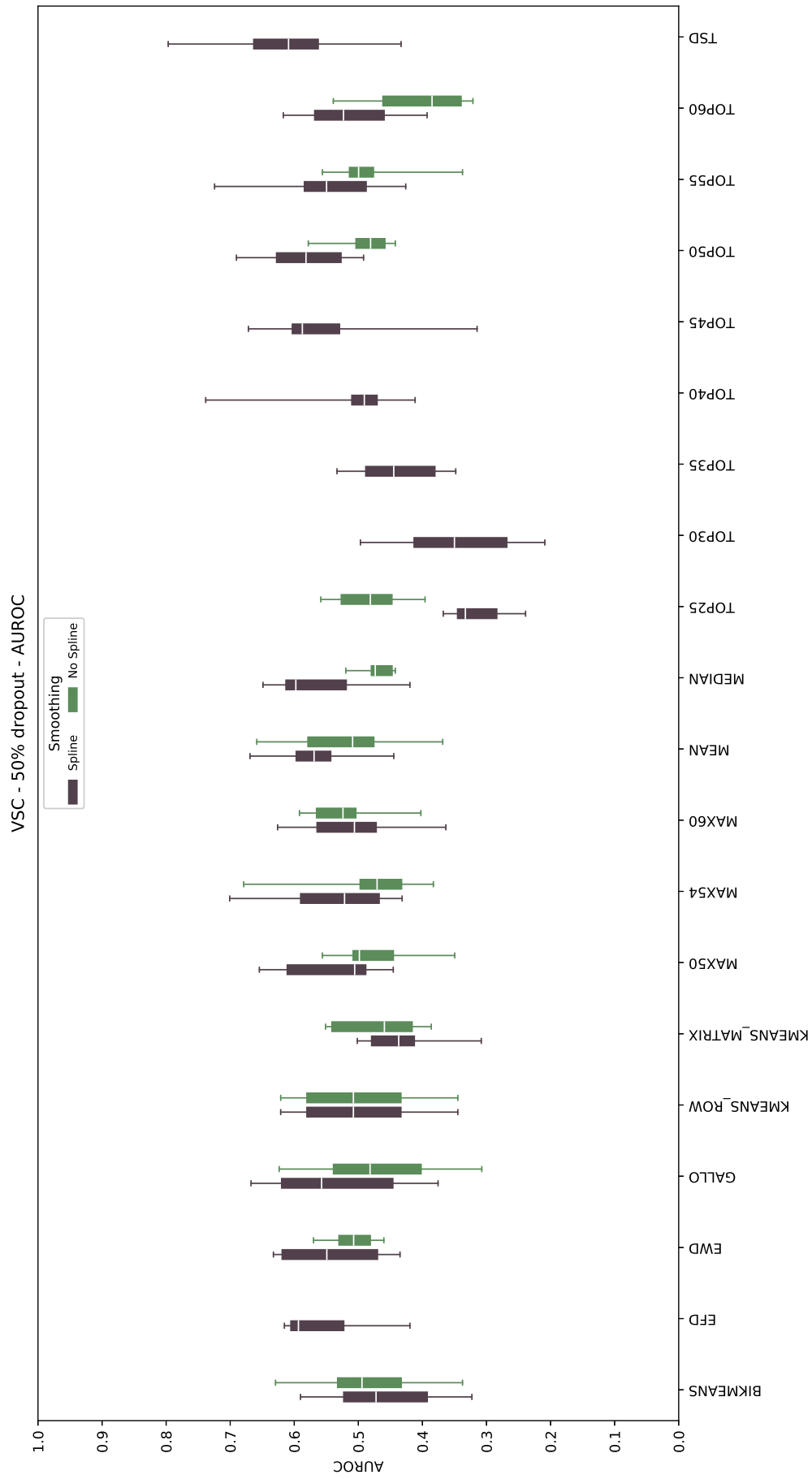


Figura 20: Resultados para o problema VSC com e sem *Spline*, considerando AUROC e 70% dropout.

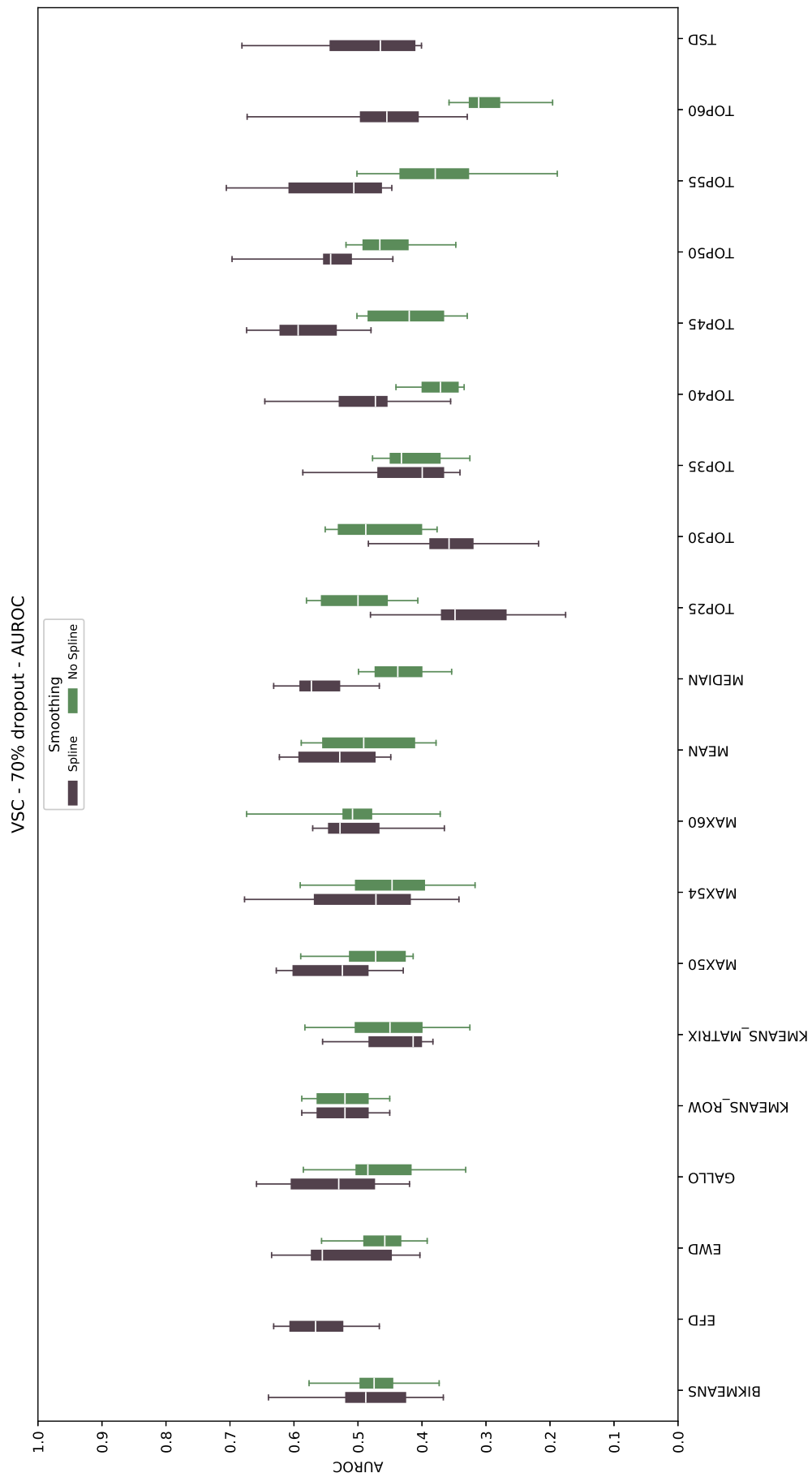


Figura 21: Resultados para o problema mCAD com *Spline*, considerando AUROC.

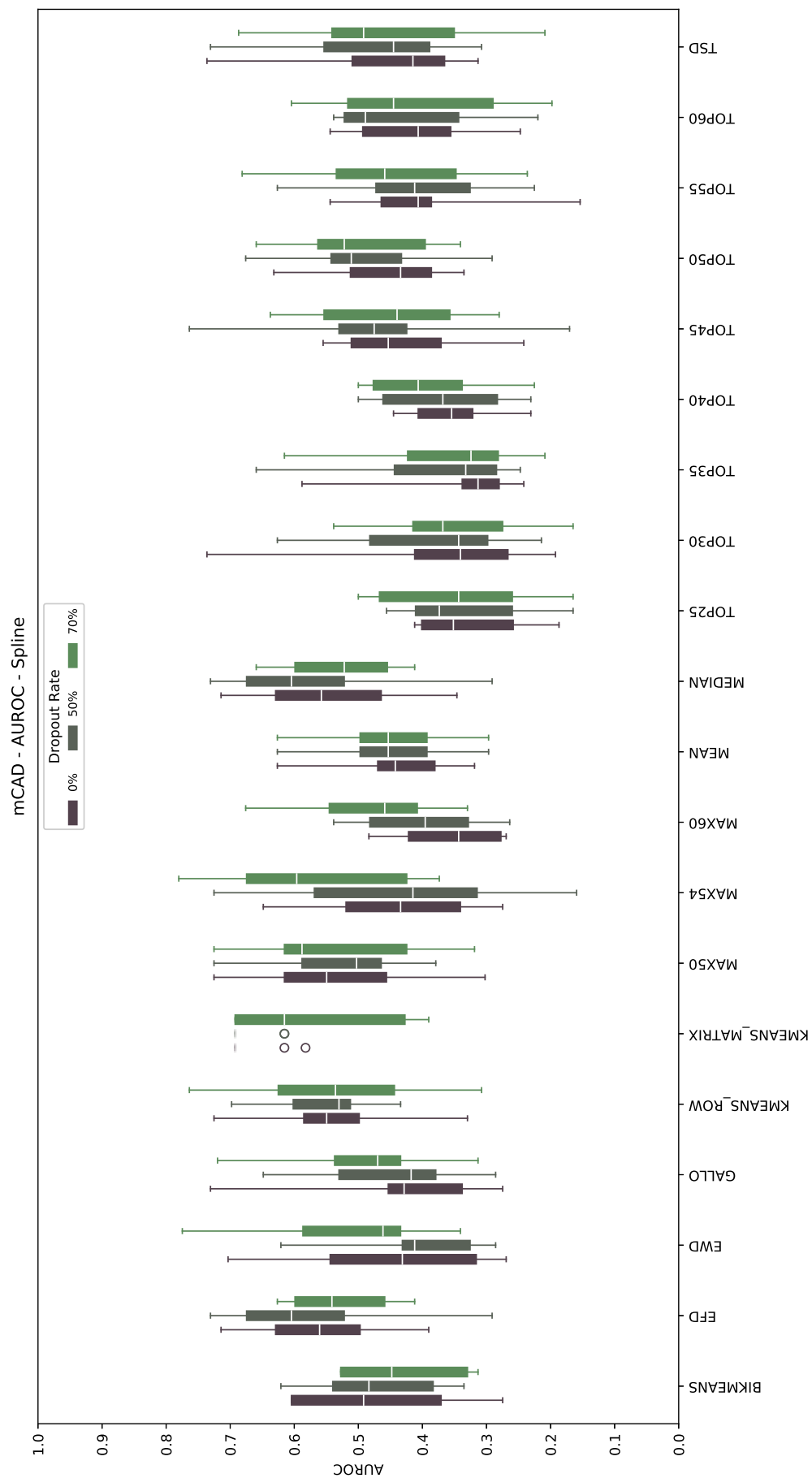


Figura 22: Resultados para o problema mCAD sem *Spline*, considerando AUROC.

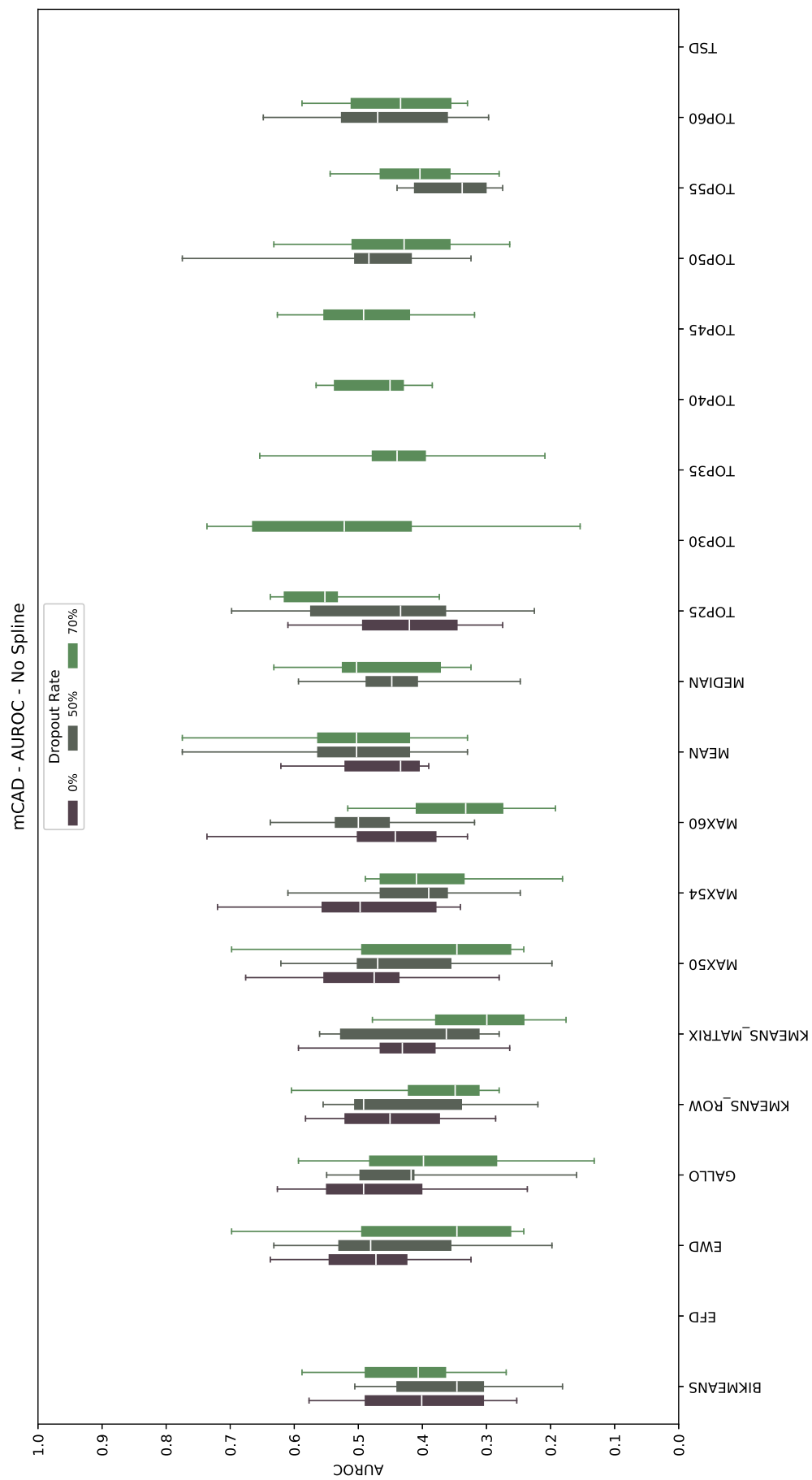


Figura 23: Resultados para o problema mCAD com e sem *Spline*, considerando AUROC e 0% dropout.

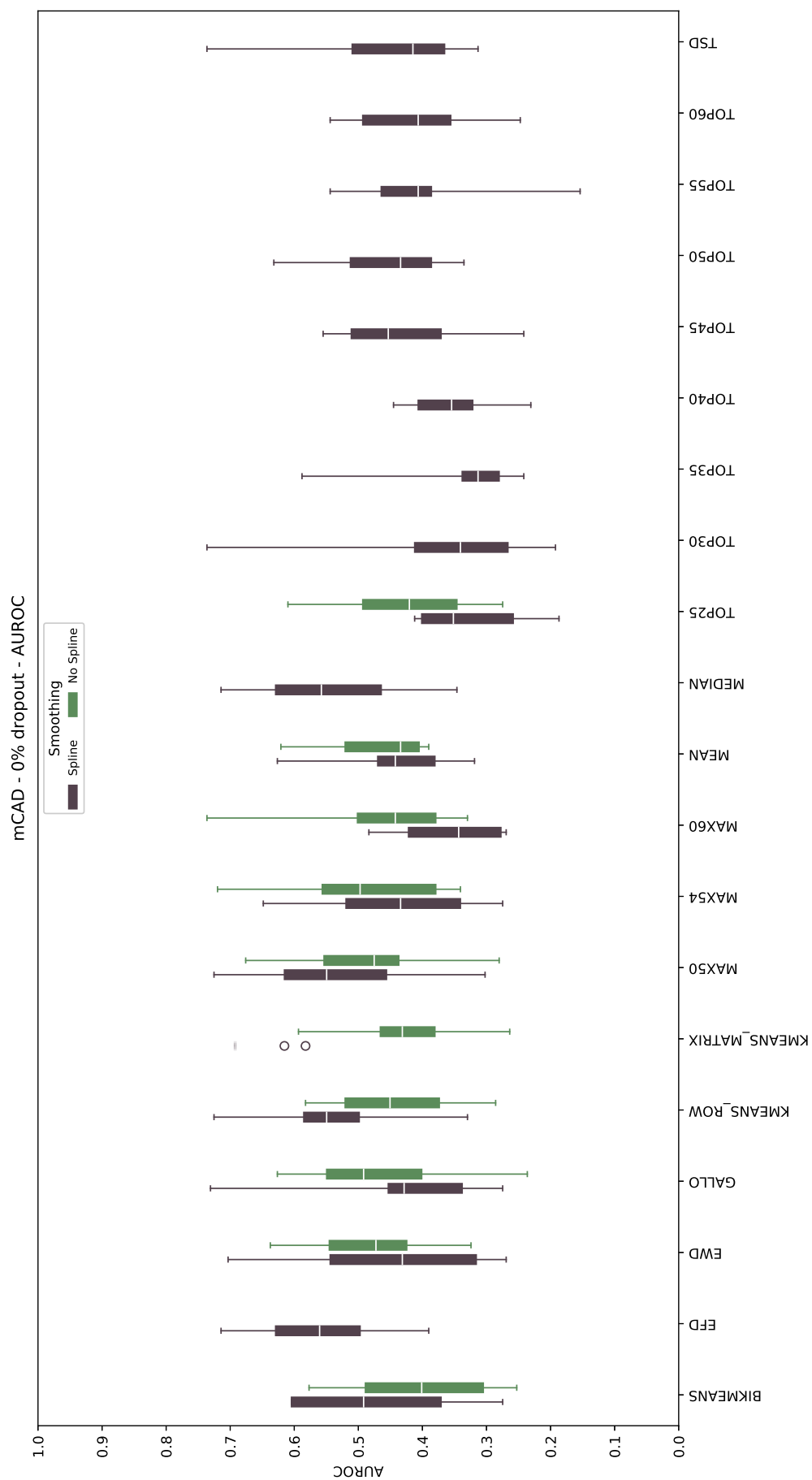




Figura 24: Resultados para o problema mCAD com e sem *Spline*, considerando AUROC e 50% dropout.

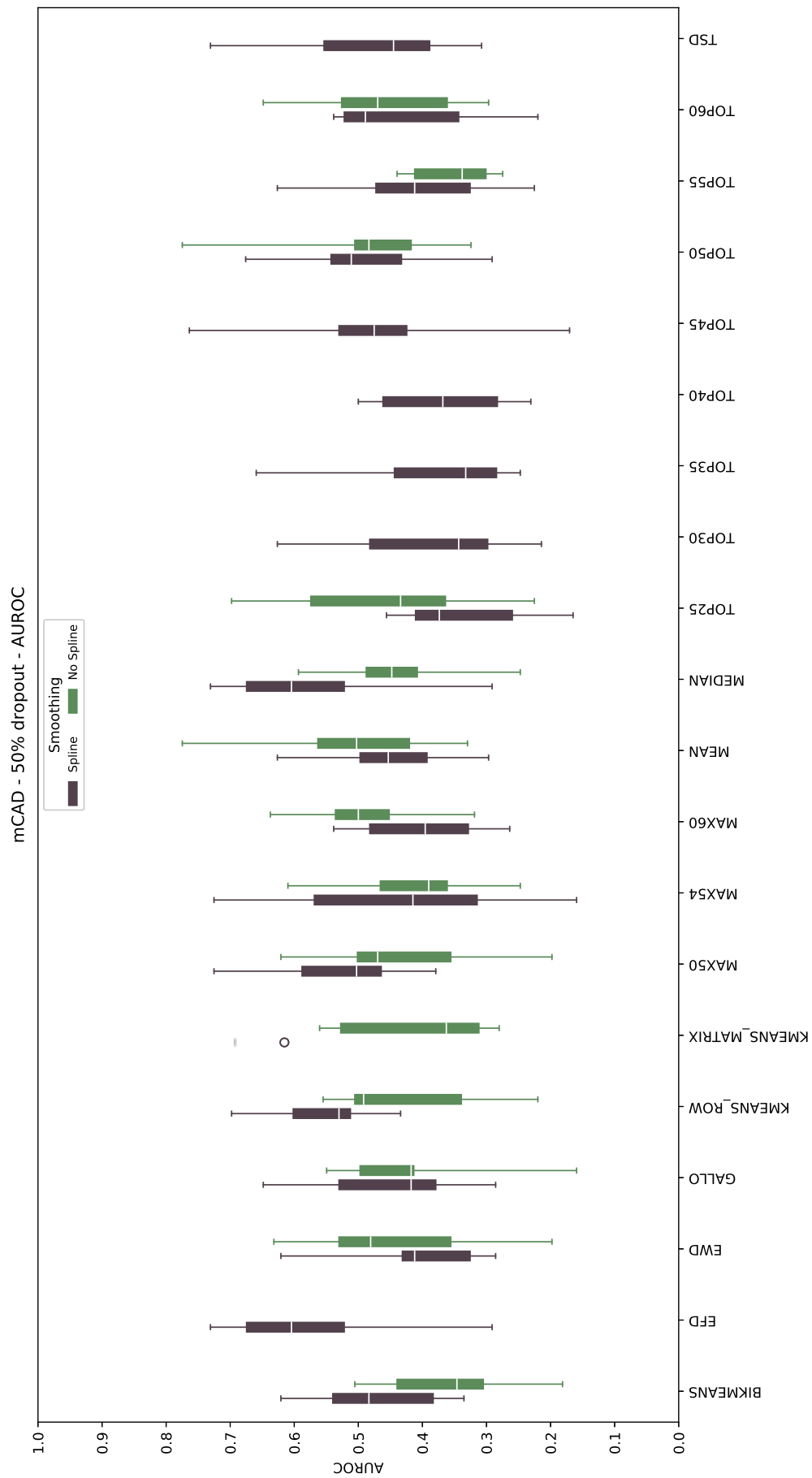


Figura 25: Resultados para o problema mCAD com e sem *Spline*, considerando AUROC e 70% dropout.

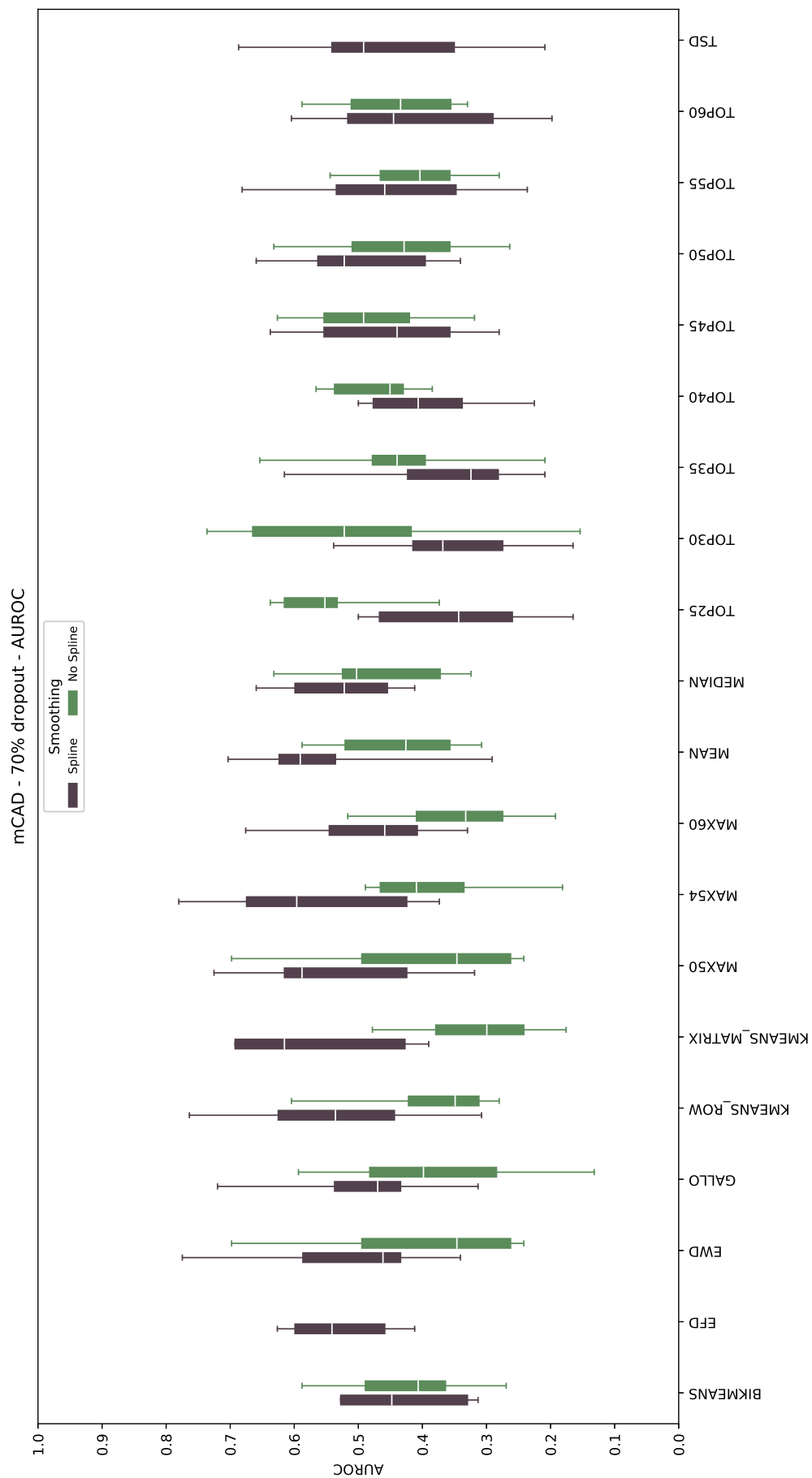


Figura 26: Resultados para o problema HSC com *Spline*, considerando AUROC.

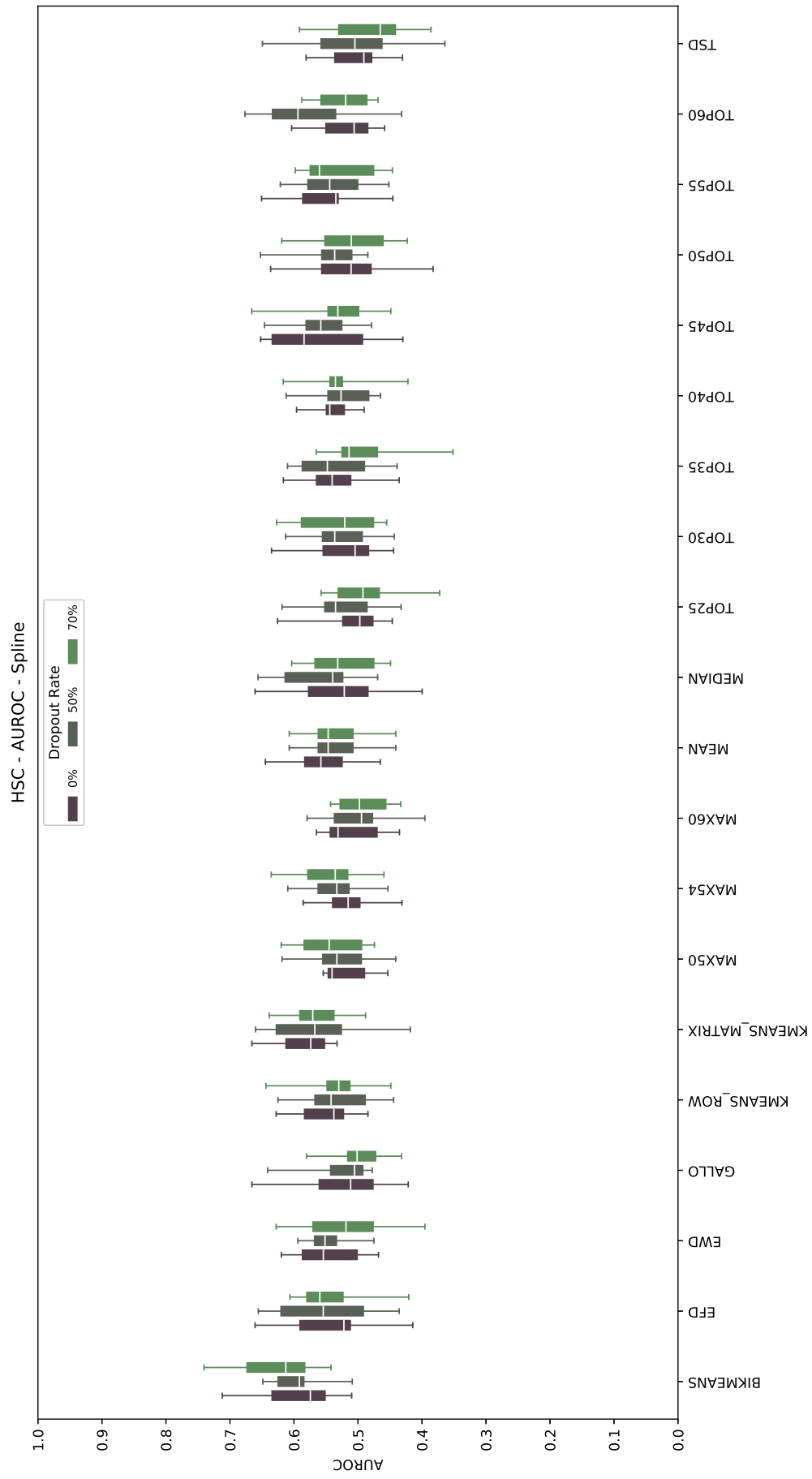


Figura 27: Resultados para o problema HSC sem *Spline*, considerando AUROC.

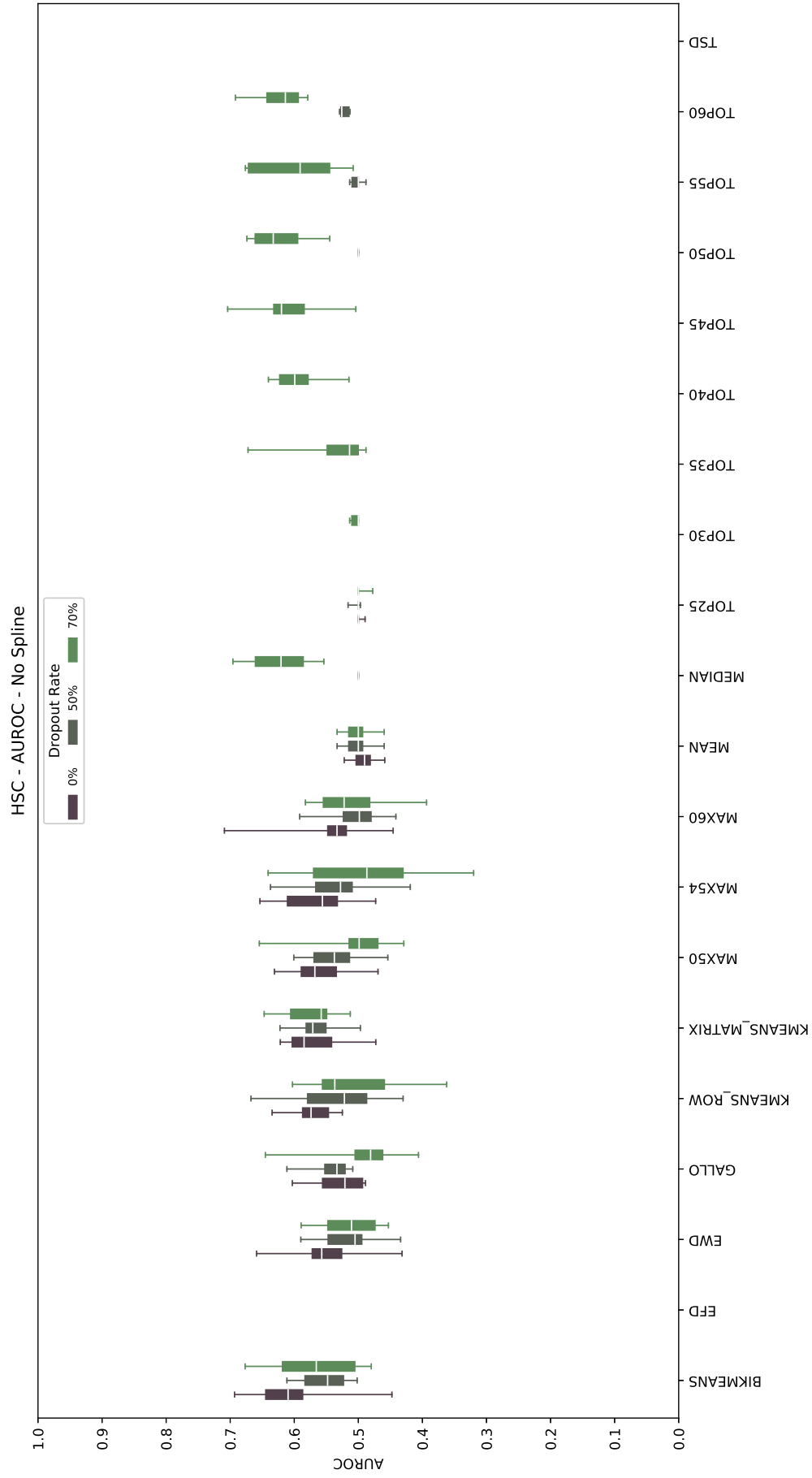


Figura 28: Resultados para o problema HSC com e sem *Spline*, considerando AUROC e 0% dropout.

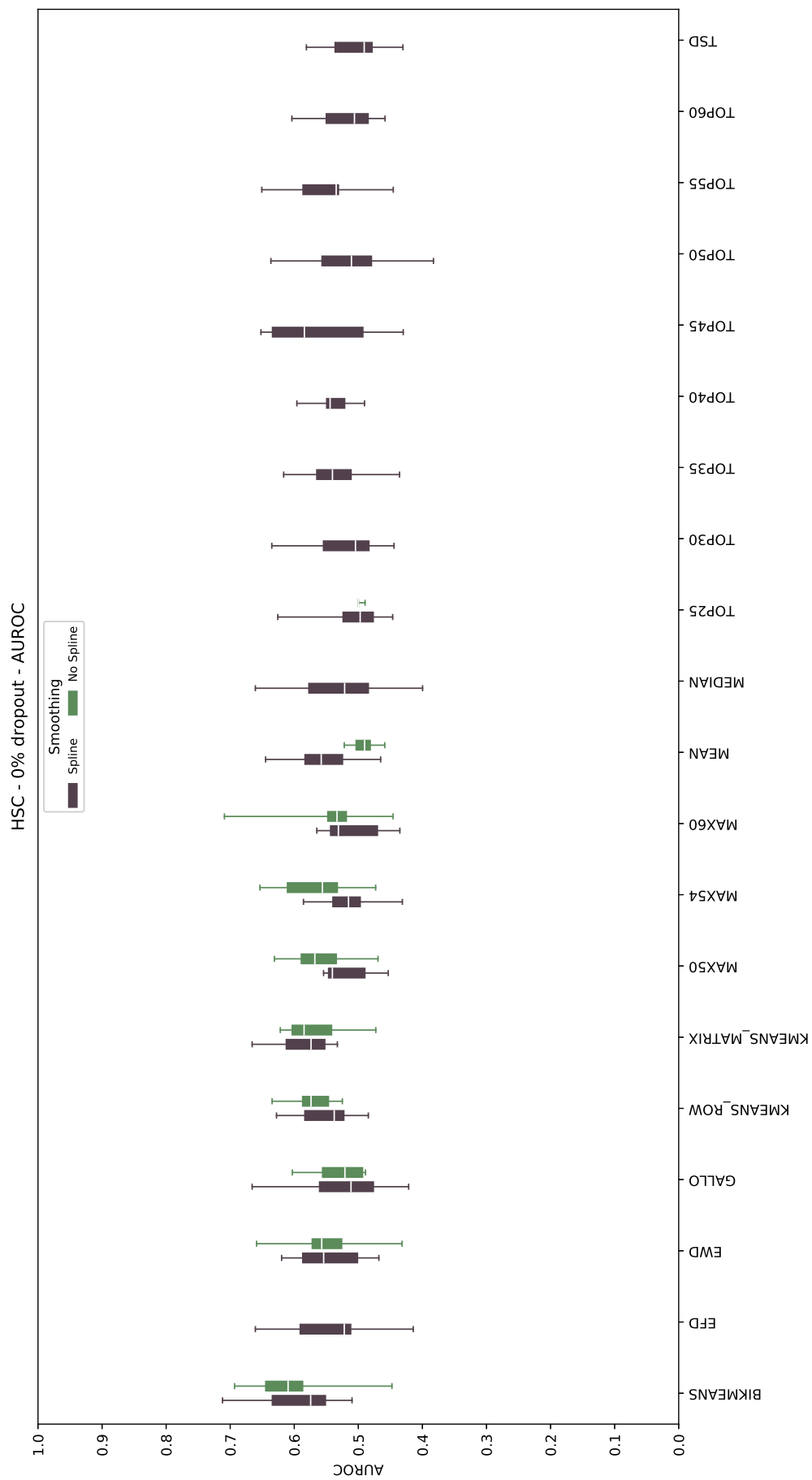


Figura 29: Resultados para o problema HSC com e sem *Spline*, considerando AUROC e 50% dropout.

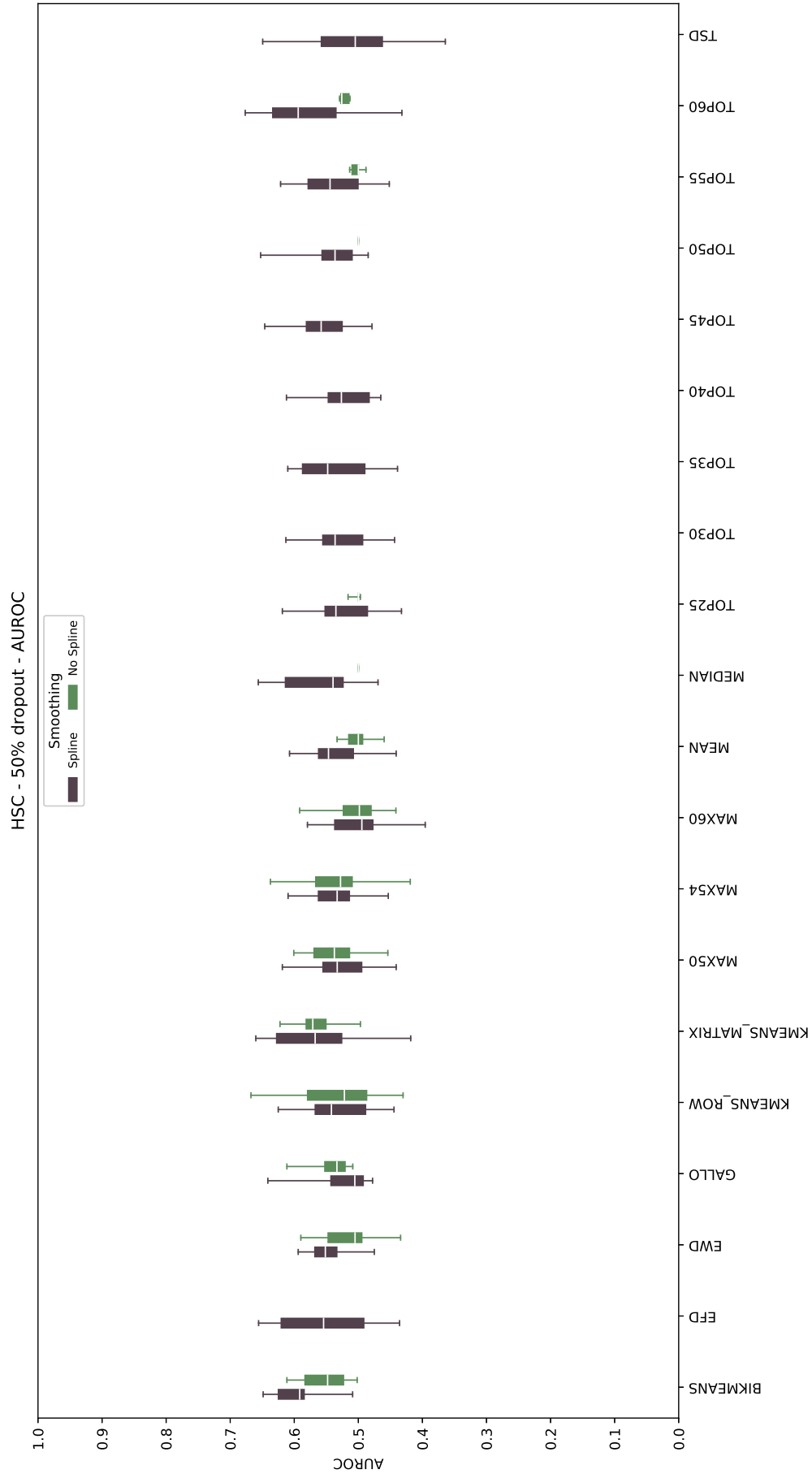


Figura 30: Resultados para o problema HSC com e sem *Spline*, considerando AUROC e 70% dropout.

