

NUM SISTEMA DEDICADO TEM-SE QUE OBTÉM VALORES FUNCIONAIS  $f(v)$ ,  $v \in [-1; 1]$  DA FUNÇÃO

$$f(x) = \int_0^x e^{\cos y - 1} dy \quad \text{TAYLOR} \quad = x - \frac{x^3}{3 \cdot 2} + \frac{x^5}{5 \cdot 4} - \frac{x^7}{7 \cdot 6} + \frac{x^9}{9 \cdot 8} - \dots \quad \text{PARA ESTA FUNÇÃO RESPONDA:}$$

i) QUAL É A PRECISÃO DO SEU APROXIMADOR DE TAYLOR DE GRAU  $n=15$ ?

ii) OBTENHA O SEU APROXIMADOR DE PADE  $R_{32}^{(1)}$ , BEM COMO AVALIE A QUALIDADE DO  $R_{32}^{(1)} \approx f(x)$ ;

iii) UM APROXIMADOR DE TCHEBYSHEV TERIA EFEITO TELESCÓPICO SIGNIFICATIVO? JUSTIFIQUE;

iv) O QUE SERIA MAIS EFICIENTE, OBTÉM OS VALORES DA  $f(x)$  EFETUANDO NUMERICAMENTE AS INTEGRAS  $\int_0^x e^{\cos y - 1} dy$ , OU USANDO A APROXIMAÇÃO DA  $f(x)$ ? JUSTIFIQUE.

2] PARA UMA FUNÇÃO  $y=f(x)$ ,  $x \in [-1; 1]$ , ELABORE UM ALGORITMO COMPLETO E EFICIENTE QUE OBTENHA NA PRECISÃO  $\epsilon$  OS  $n$  PRIMEIROS COEFICIENTES  $b_i$  DA SUA SÉRIE DE TCHEBYSHEV

$$f(x) = \sum_{i=1}^{\infty} b_i T_i(x), \quad \text{ONDE} \quad b_i = \frac{2}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{f(x) T_i(x) dx}{\sqrt{1-x^2}}, \quad i=0, 1, 2, \dots, \infty, \quad \text{USANDO O INTE}$$

GRADOR DE GAUSS-TCHEBYSHEV. CONSIDERE DISPONÍVEIS OS POLINÔMIOS  $T_i(x)$ ,  $i=0, 1, \dots, n$ .

QUAIS SÃO AS VANTAGENS E AS DESVANTAGENS DE SE USAR ESTA SÉRIE GERADA POR ESTE ALGORITMO PARA APROXIMAR A FUNÇÃO  $y=f(x)$ ?

3] A FUNÇÃO EXPONENCIAL INVERSA  $y(x) = a * e^{\frac{b}{x}}$  É USADA NA CALIBRAGEM DE EQUIPAMENTOS METROLÓGICOS. CONSIDERANDO DISPONÍVEL O MINAPOL (= AJUSTADA A POLINÔMIOS), ELABORE UM ALGORITMO COMPLETO E EFICIENTE QUE EFETUE O AJUSTO DE UMA BASE DE DADOS  $\{(x_k, y_k)\}_{k=1}^n$  A UMA  $g(x) = a * e^{\frac{b}{x}}$ , BEM COMO OBTENHA O SEU COEFICIENTE DE CORRELAÇÃO PERCENTUAL

$$\text{TAYLOR} \Rightarrow f(x) = f(0) + \frac{f'(0)x}{1!} + \frac{f''(0)x^2}{2!} + \dots + \frac{f^{(n)}(0)x^n}{n!} + \frac{f^{(n+1)}(\xi)x^{n+1}}{(n+1)!}, \quad \xi \in (0; x)$$

$$\text{GAUSS-TCHEBYSHEV} \Rightarrow \int_{-1}^1 \frac{g(x) dx}{\sqrt{1-x^2}} \approx \sum_{j=1}^m a_j g(x_j); \quad a_j = \frac{\pi}{m}; \quad x_j = \cos\left[\frac{(2j-1)\pi}{2m}\right], \quad j=1, 2, \dots, m$$

$$\text{PADE} \Rightarrow R_{nm}^{(1)} = \frac{a_0 + a_1 x + \dots + a_m x^m}{1 + b_1 x + \dots + b_m x^m}, \quad \text{ONDE:}$$

$$(*) \begin{cases} a_0 = c_0 \\ a_1 = c_1 + b_1 c_0 \\ a_2 = c_2 + b_1 c_1 + b_2 c_0 \\ a_3 = c_3 + b_1 c_2 + b_2 c_1 + b_3 c_0 \\ \vdots \end{cases} \quad (**) \begin{bmatrix} c_{n-m+1} & c_{n-m+2} & \dots & c_n \\ c_{n-m+2} & c_{n-m+3} & \dots & c_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_n & c_{n+1} & \dots & c_{n+m-1} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} b_m \\ b_{m-1} \\ \vdots \\ b_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -c_{n+1} \\ -c_{n+2} \\ \vdots \\ -c_{n+m} \end{bmatrix}$$

MÍNIMOS QUADRADOS  $\Rightarrow$

$$p_m^{(1)}(x) = \sum_{i=0}^m a_i x^i, \quad \text{ONDE} \quad \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^n x_k & \sum_{k=1}^n x_k^2 & \dots & \sum_{k=1}^n x_k^m \\ \sum_{k=1}^n x_k^2 & \sum_{k=1}^n x_k^3 & \dots & \sum_{k=1}^n x_k^{m+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^n x_k^m & \sum_{k=1}^n x_k^{m+1} & \dots & \sum_{k=1}^n x_k^{2m} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^n y_k \\ \sum_{k=1}^n x_k y_k \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^n x_k^m y_k \end{bmatrix}, \quad \sum = \sum_{k=1}^n$$

$$\text{OBSERVAÇÃO} \Rightarrow f(1) = \int_0^1 e^{\cos y - 1} dy = 0,867 \dots$$

$$r^2 = \frac{\sum_{k=1}^n [g(x_k) - y_m]^2}{\sum_{k=1}^n [y_k - y_m]^2}, \quad y_m = \frac{\sum y_k}{n}$$