

2.6- MATRIZ DE UMA TRANSFORMAÇÃO LINEAR

Def.: Seja uma transformação linear $T: V \rightarrow W$, $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ uma base de V e $B' = \{w_1, \dots, w_m\}$ uma base de W . Então $T(v_1), \dots, T(v_n)$ são vetores de W e portanto

$$\begin{aligned} T(v_1) &= a_{11}w_1 + \dots + a_{m1}w_m \\ &\vdots \\ T(v_n) &= a_{1n}w_1 + \dots + a_{mn}w_m \end{aligned}$$

A transposta da matriz de coeficientes deste sistema, denotada por $[T]_{B'}^B$ é chamada matriz de T em relação às bases B e B' .

$$[T]_{B'}^B = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = A$$

$\begin{matrix} \uparrow & & \uparrow \\ T(v_1)_B & & T(v_n)_B \end{matrix}$

Observe que T passa a ser a aplicação linear associada à matriz A e as bases B e B' , isto é $T = T_A$.

Exemplos:

1- Sejam $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $T(x, y, z) = (2x + y - z, 3x - 2y + 4z)$, $B = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$ e $B' = \{(1, 3), (1, 4)\}$. Procure $[T]_{B'}^B$.

2- Seja T a transformação linear do exemplo 1 e sejam $B = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ e $B' = \{(1, 0), (0, 1)\}$. Procure $[T]_{B'}^B$.

3- Dadas as bases $B = \{(1, 1), (0, 1)\}$ de \mathbb{R}^2 e $B' = \{(0, 3, 0), (-1, 0, 0), (0, 1, 1)\}$ de \mathbb{R}^3 , encontre a transformação linear $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ cuja matriz é $[T]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 0 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$.

2.7- OPERAÇÕES COM TRANSFORMAÇÕES LINEARES

2.7.1- Adição

Sejam as transformações lineares $T_1: V \rightarrow W$ e $T_2: V \rightarrow W$. A soma das transformações lineares T_1 e T_2 é a transformação linear dada por

$$T_1 + T_2: V \rightarrow W, \text{ tal que } (T_1 + T_2)(v) = T_1(v) + T_2(v), \forall v \in V.$$

Se B' e B são bases de V e W , respectivamente, então $[T_1 + T_2]_{B'}^B = [T_1]_{B'}^B + [T_2]_{B'}^B$.

2.7.2- Multiplicação por escalar

Sejam a transformação linear $T: V \rightarrow W$ e $\alpha \in \mathbb{R}$. O produto de T pelo escalar α é a transformação linear dada por

$$\alpha T: V \rightarrow W, \text{ tal que } (\alpha T)(v) = \alpha T(v), \forall v \in V.$$

Se B' e B são bases de V e W , respectivamente, então $[\alpha T]_{B'}^B = \alpha [T]_{B'}^B$.

2.7.3- Composição

Sejam as transformações lineares $T_1: V \rightarrow W$ e $T_2: W \rightarrow U$. A aplicação composta de T_1 com T_2 é a transformação linear dada por

$$T_2 \circ T_1: V \rightarrow U, \text{ tal que } (T_2 \circ T_1)(v) = T_2(T_1(v)), \forall v \in V.$$

Se A , B e C são bases de V , W e U , respectivamente, então $[T_2 \circ T_1]_C^A = [T_2]_C^B \times [T_1]_B^A$.

Exemplos:

1- Sejam $T_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ e $T_2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ transformações lineares definidas por $T_1(x, y) = (x + 2y, 2x - y, x)$ e $T_2(x, y) = (-x, y, x + y)$. Determine:

a) $T_1 + T_2$

b) $3T_1 - 2T_2$

c) a matriz canônica de $3T_1 - 2T_2$ e mostre que: $[3T_1 - 2T_2] = 3[T_1] - 2[T_2]$.

2- Sejam S e T operadores lineares no \mathbb{R}^2 definidos por $S(x, y) = (2x, y)$ e $T(x, y) = (x, x - y)$. Determine:

a) $S \circ T$

b) $T \circ S$

c) $S \circ S$

d) $T \circ T$

Exercícios

1- Seja a transformação linear $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ definida por $T(x, y, z) = (2x - y + z, 3x + y - 2z)$. Considere as bases $B = \{(1, 1, 1), (0, 1, 1), (0, 0, 1)\}$ e $B' = \{(2, 1), (5, 3)\}$.

a) Determinar $[T]_{B'}^B$.

b) Se $v = (3, -4, 2)$ (coordenadas em relação à base canônica do \mathbb{R}^3), calcular $T(v)_B$.

2- Considere a transformação do exercício anterior com a mesma base B e $B' = \{(1, 0), (0, 1)\}$.

a) Determinar $[T]_{B'}^B$.

b) Se $v = (3, -4, 2)$, calcular $T(v)_B$ utilizando a matriz encontrada.

3- Seja ainda a mesma transformação linear do exercício anterior. Sejam as bases canônicas do \mathbb{R}^3 e do \mathbb{R}^2 , $B = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ e $B' = \{(1, 0), (0, 1)\}$.

a) Determinar $[T]_{B'}^B$.

b) Se $v = (3, -4, 2)$, calcular $T(v)_B$ utilizando a matriz encontrada.

4- Dado o exemplo abaixo, encontre a matriz canônica das transformações abaixo:

Ex.: $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $T(x, y) = (3x - 2y, 4x + y, x)$.

$$[T] = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ 4 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

a) $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $T(x, y) = (x, -y)$.

b) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $T(x, y, z) = 4x - y$.

5- Dadas as bases $B = \{(1, 1), (1, 0)\}$ do \mathbb{R}^2 e $B' = \{(1, 2, 0), (1, 0, -1), (1, -1, 3)\}$ do \mathbb{R}^3 , determinar a transformação linear $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ cuja matriz é:

$$[T]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$$

RESPOSTAS

1- a) $[T]_{B'}^B = \begin{bmatrix} -4 & 5 & 13 \\ 2 & -2 & -5 \end{bmatrix}$; b) $T(v)_B = \begin{bmatrix} 31 \\ -10 \end{bmatrix}$. 2- a) $[T]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & -2 \end{bmatrix}$; b) $T(v)_B = \begin{bmatrix} 12 \\ 1 \end{bmatrix}$. 3- a) $[T]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 3 & 1 & -2 \end{bmatrix}$; b) $T(v)_B = \begin{bmatrix} 12 \\ 1 \end{bmatrix}$. 4- a) $[T] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$; b) $[4 \ -1 \ 0]$. 5- $T(x, y) = (x + y, -3x + 8y, 11x - 15y)$.