

Ant Colony Optimization

Cassio Conti

cassio@inf.ufsc.br

Roteiro

1. Problemas de otimização

- Menor Caminho
- Ideia do Ant Colony Optimization (ACO)
- Caixeiro Viajante

2. Ant Colony Optimization (ACO)

- Ant System

3. Aplicação

- Exemplo
- Código
- Heurística

Problemas de Otimização

Os problemas de otimização combinatória possuem a qualidade da solução ligada a ordem em que os elementos que compõem a solução aparecem. Quanto mais elementos, mais combinações são possíveis e maior é o tempo de processamento necessário para encontrar a solução ótima.

- Sequência desejada:
 - 2-3-1
- Combinações possíveis:
 - 1-2-3
 - 1-3-2
 - 2-1-3
 - 2-3-1
 - 3-1-2
 - 3-2-1

Problemas de otimização

3 elementos: 6 combinações

4 elementos: 24 combin.

5 elementos: 120 combin.

6 elementos: 720 combin.

7 elementos: 5040 combin.

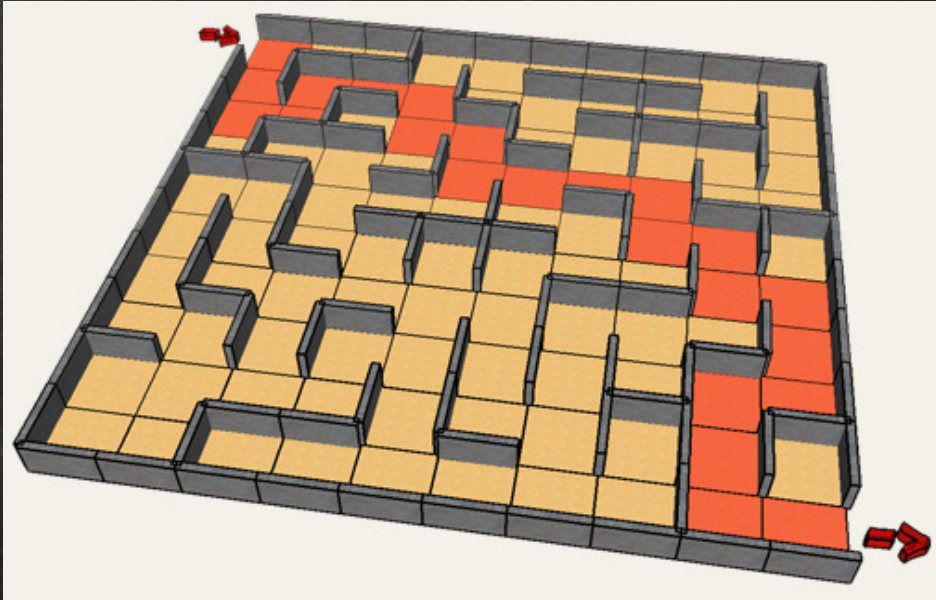
8 elementos: 40320 combin.

9 elementos: 362880 comb.

n elementos: $n!$ combinações

Algoritmos de otimização utilizam técnicas para buscar a melhor solução de um problema em situações onde seria necessário muito tempo computacional para analisar todos os possíveis valores.

Menor Caminho



Dado um ambiente com obstáculos e diversos possíveis caminhos de ir de um ponto A até um ponto B, encontrar o melhor (menor) caminho entre A e B.

Ideia do ACO

Baseia-se no comportamento de formigas reais.

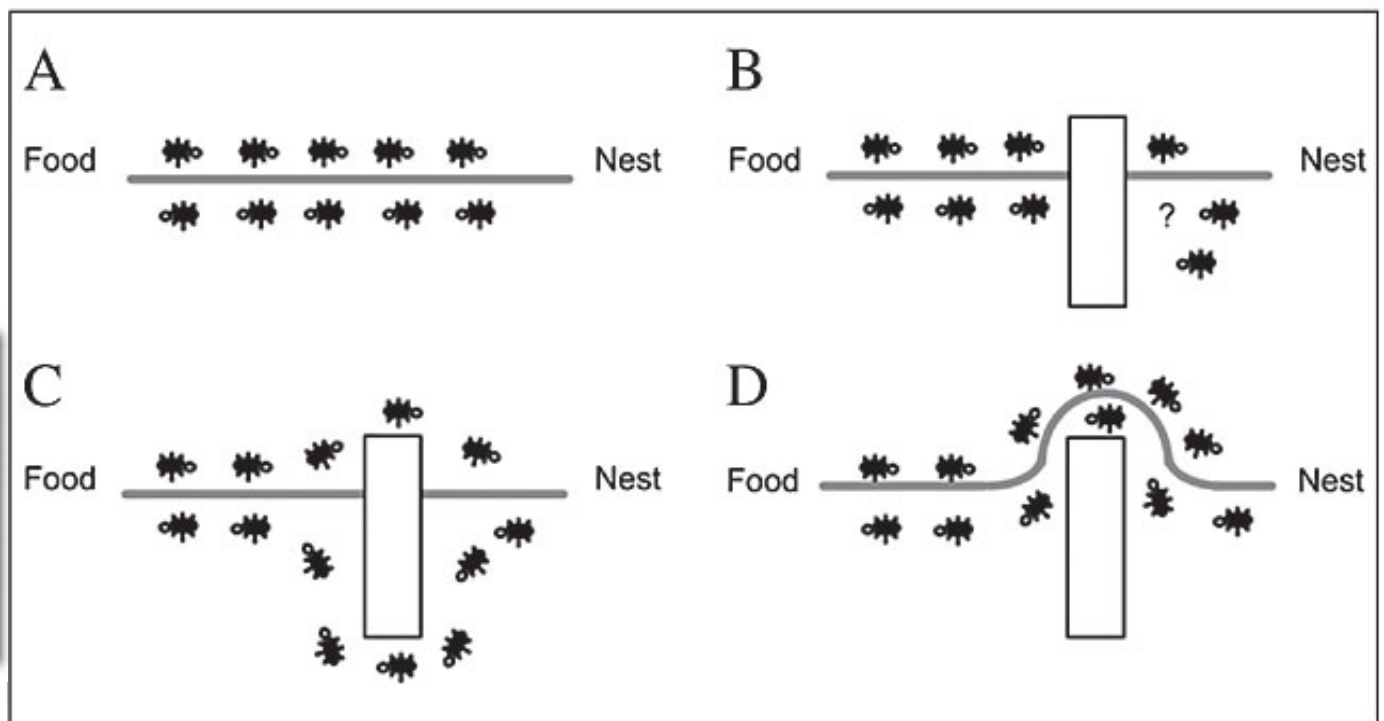
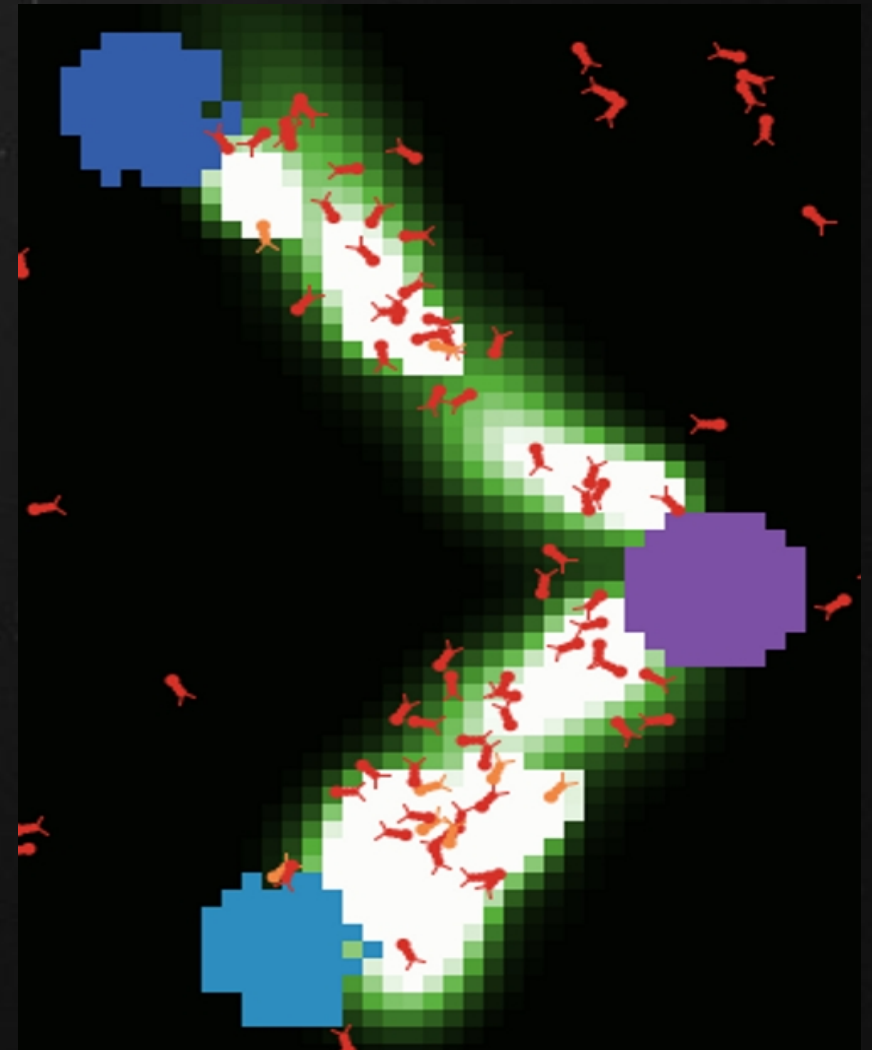


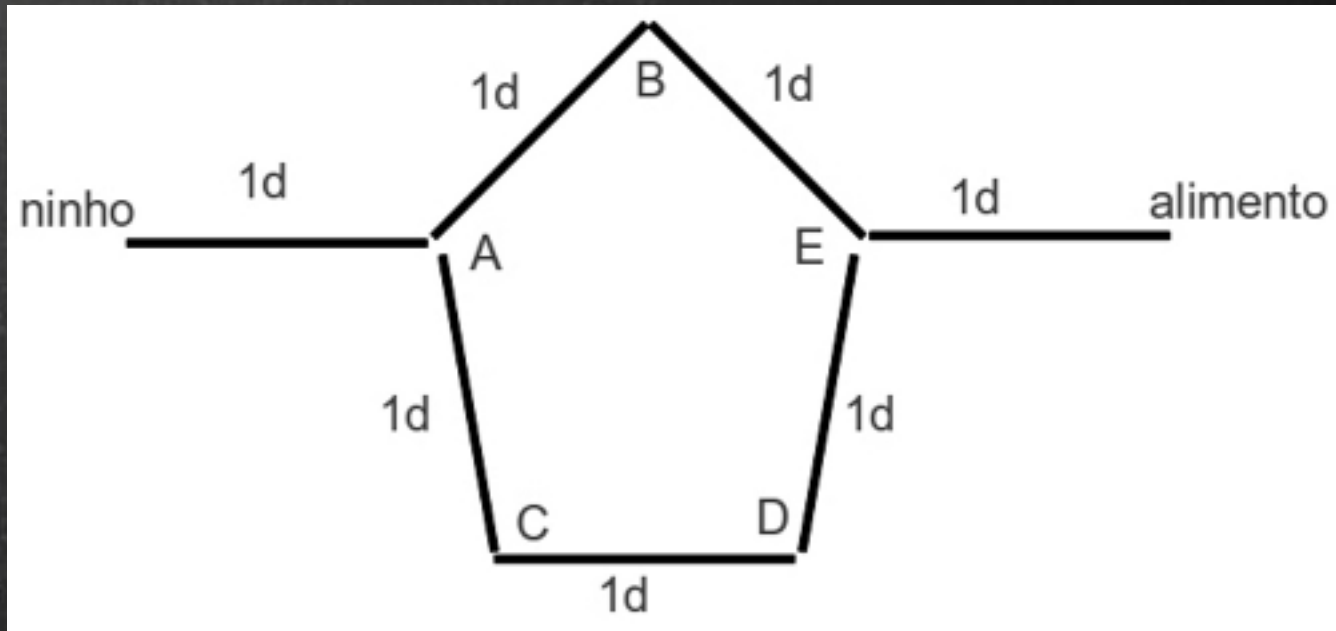
Figure 2. A. Ants in a pheromone trail between nest and food; B. an obstacle interrupts the trail; C. ants find two paths to go around the obstacle; D. a new pheromone trail is formed along the shorter path.

Ideia do ACO

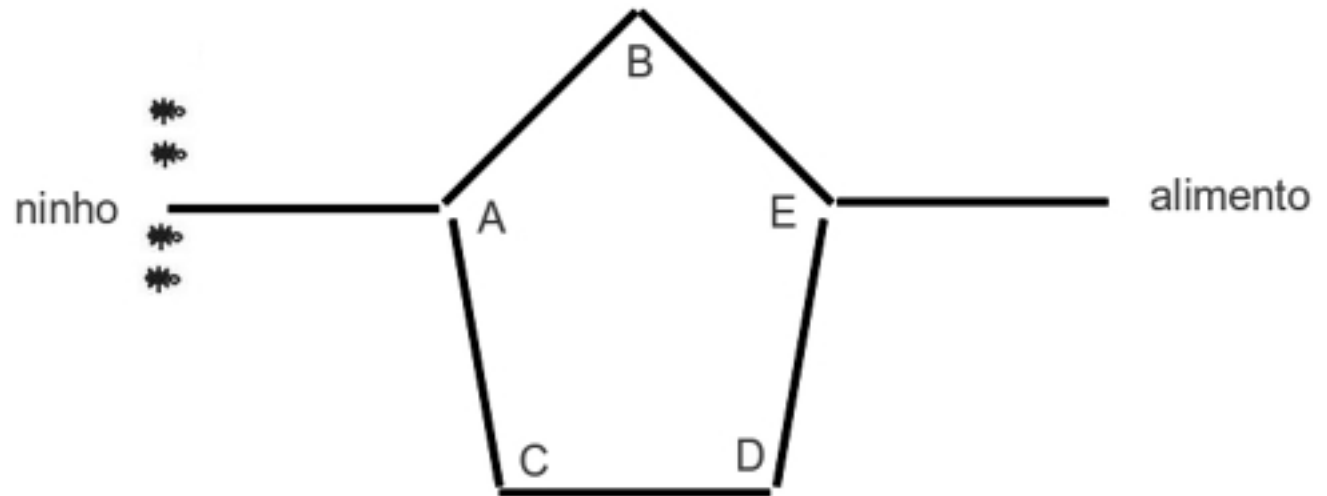
- As formigas, tanto as reais quanto as do ACO baseiam seu "conhecimento" do ambiente nas trilhas de feromônio.
- A tendência é escolher a trilha com mais feromônio.
- Feromônio evapora com o tempo.



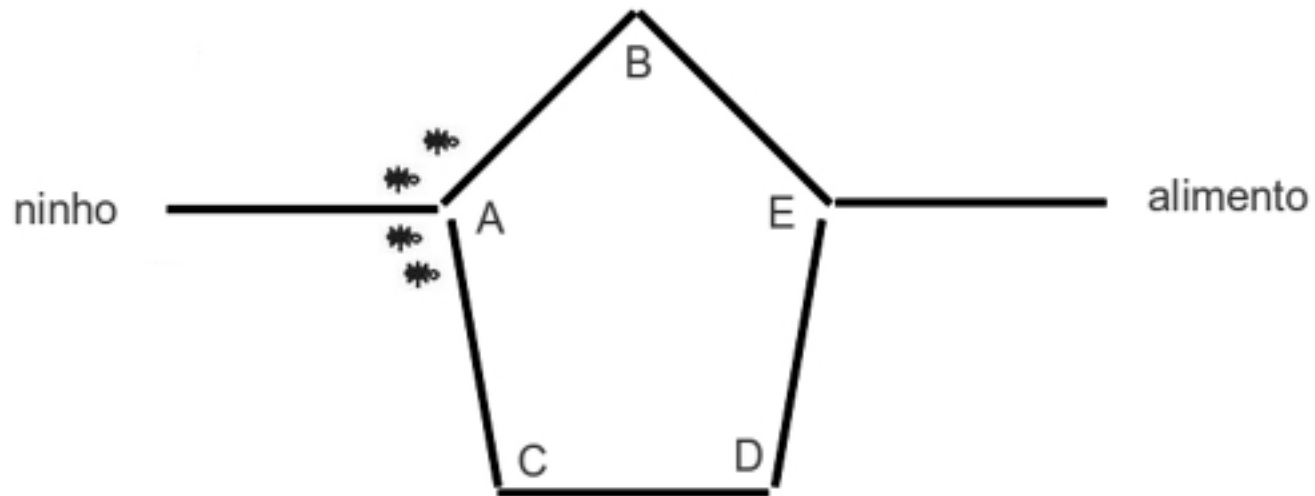
Ideia do ACO



Passo 1

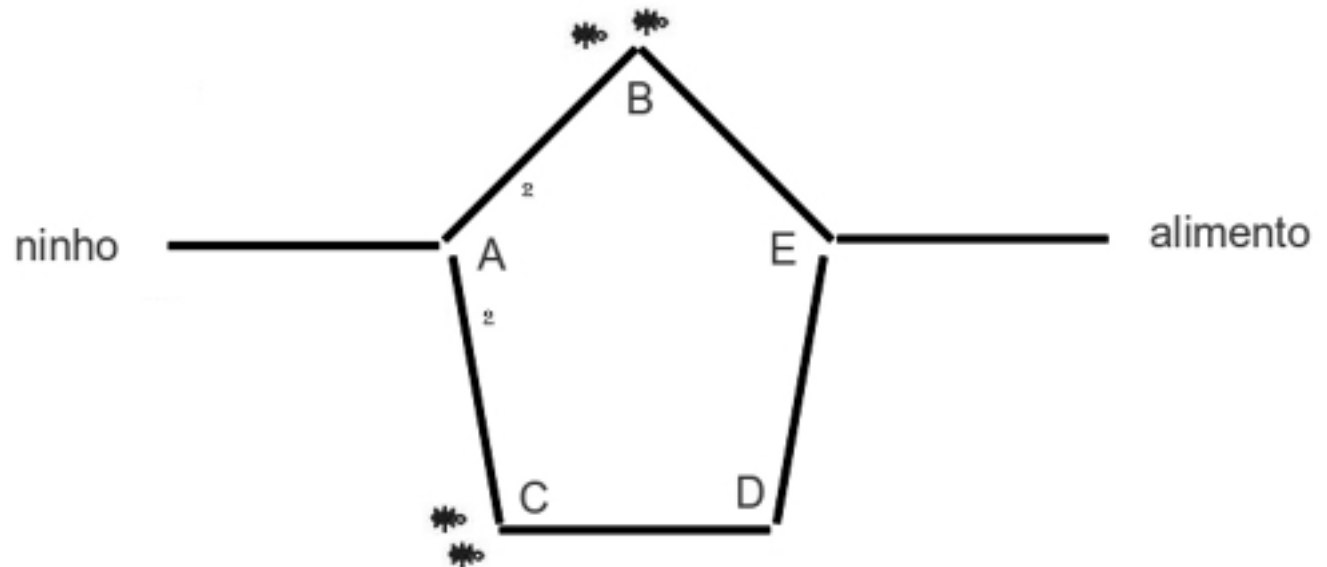


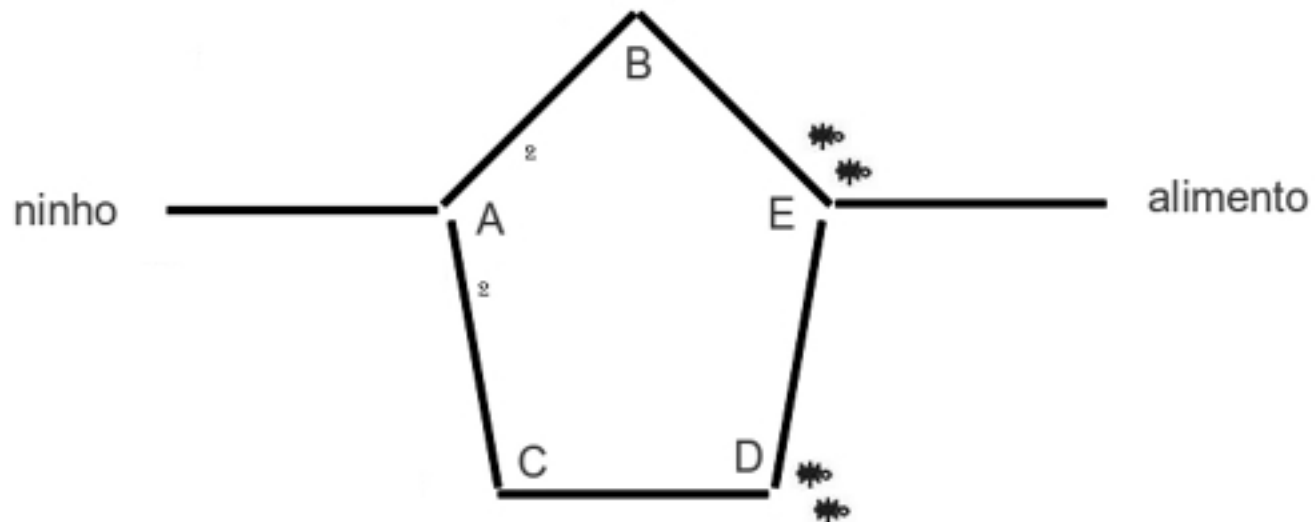
Ideia do ACO



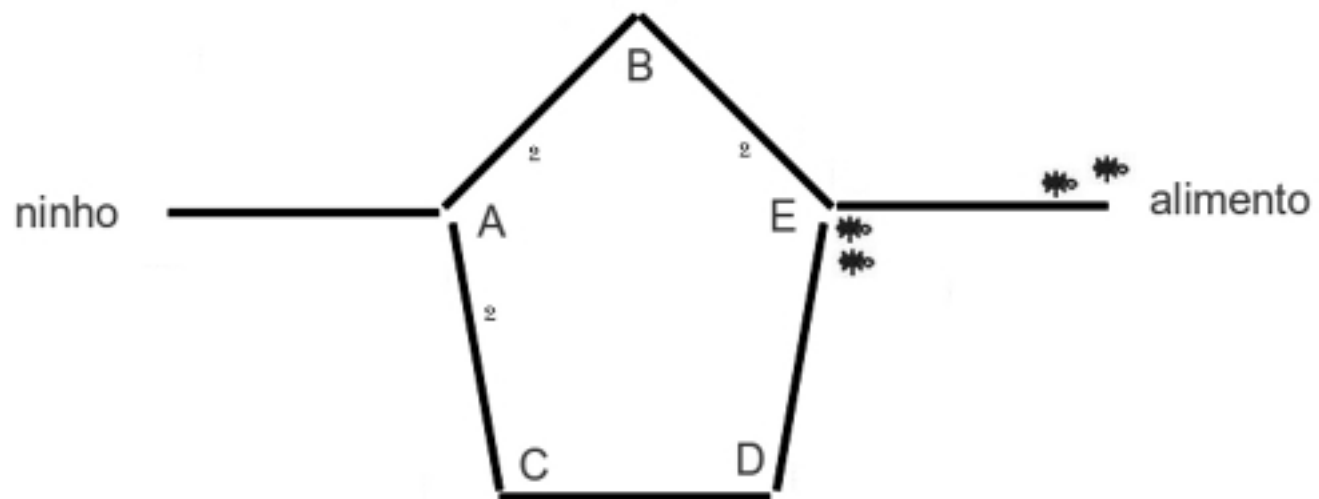
Passo 2

Passo 3

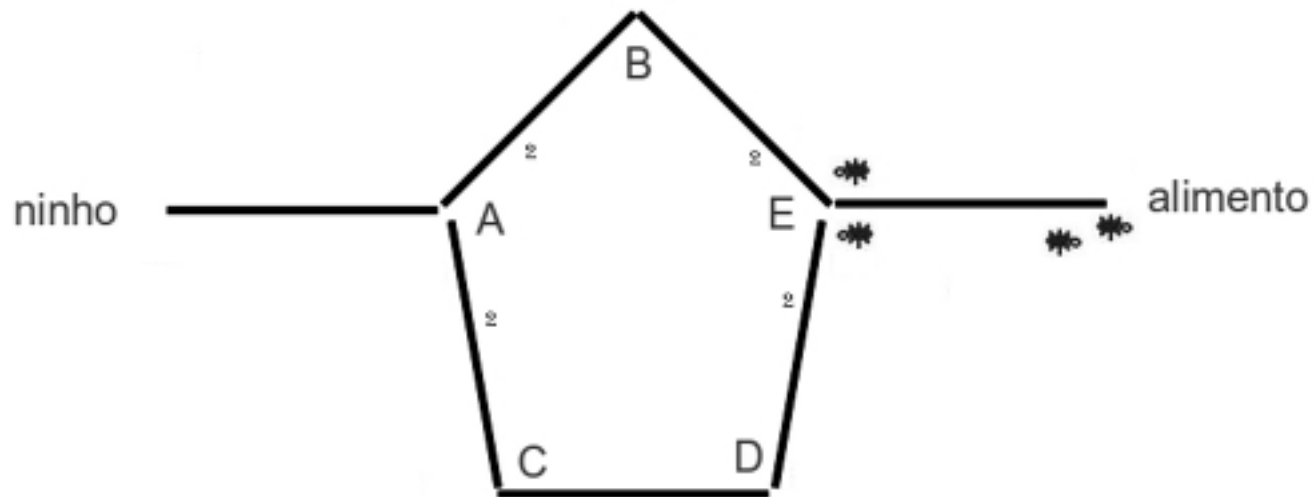




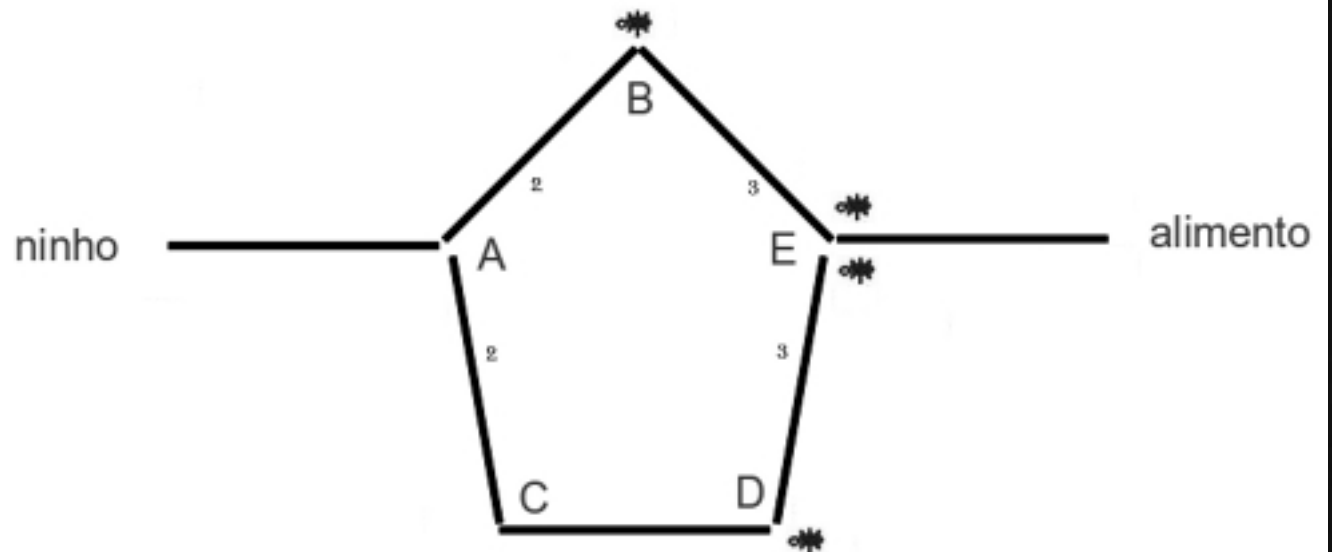
Passo 4



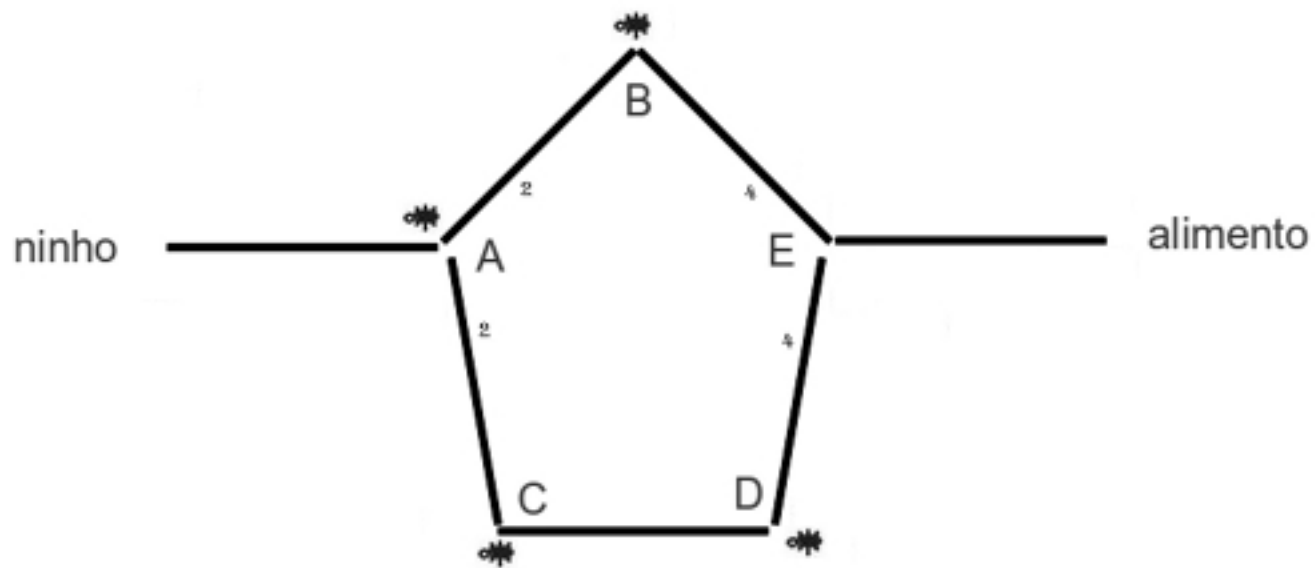
Passo 5



Passo 6

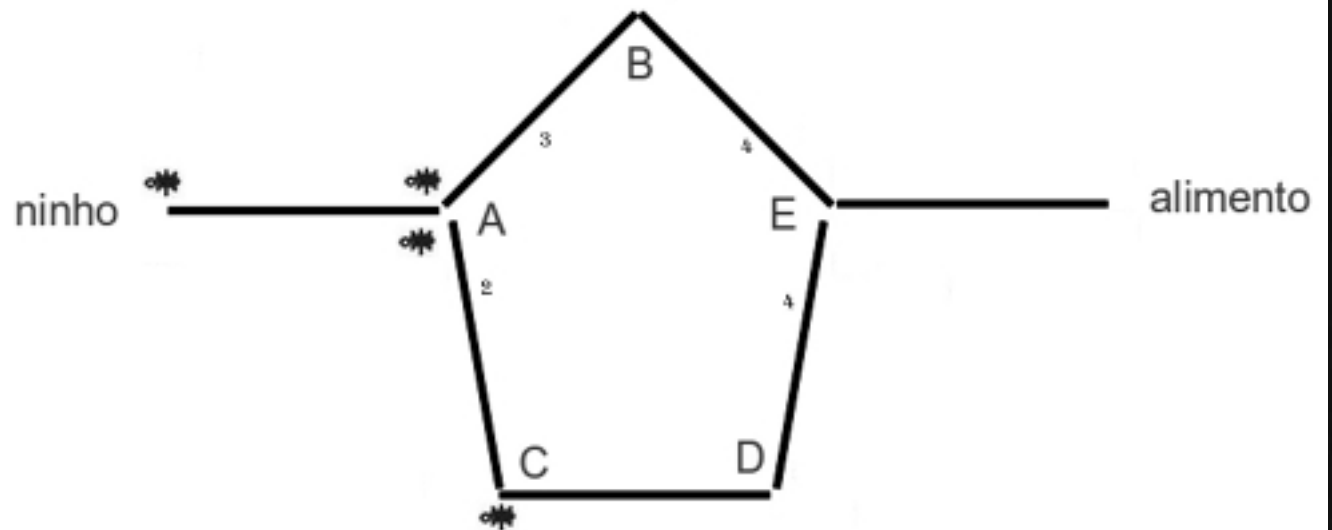


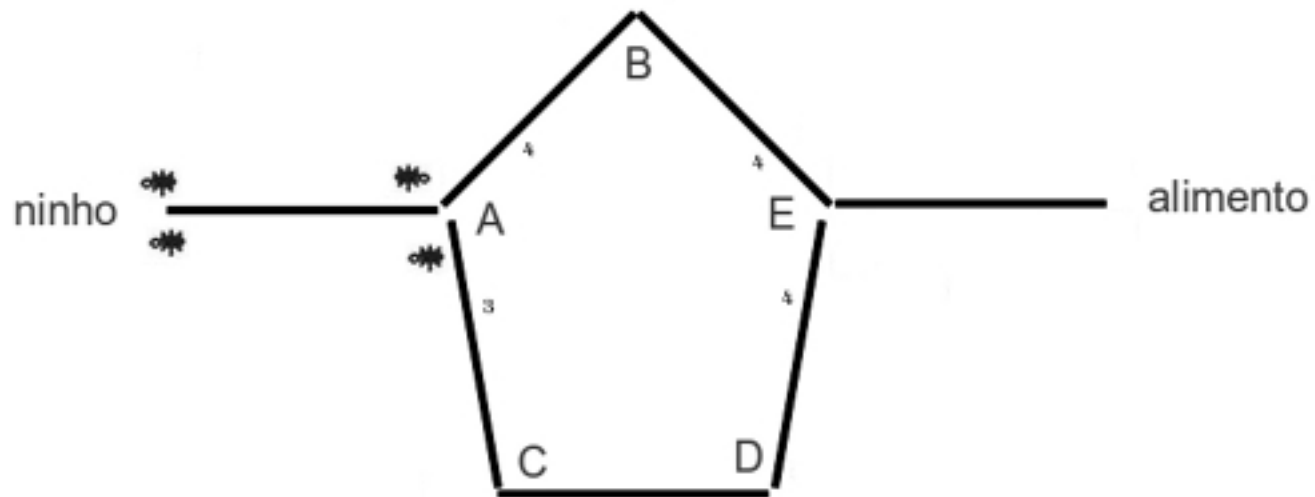
Passo 7



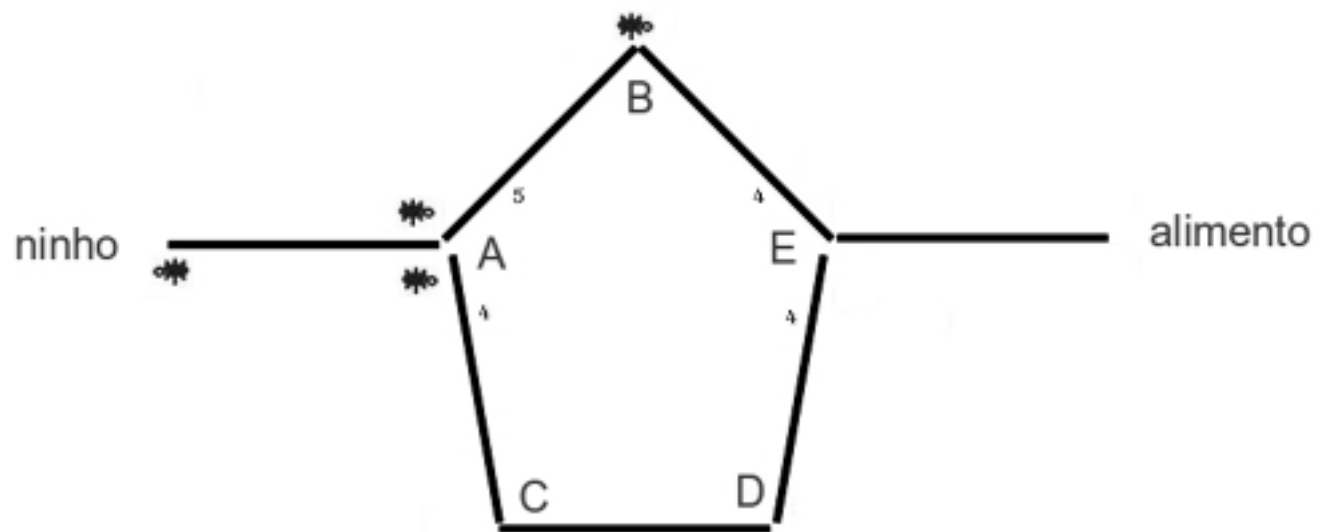
Passo 8

Passo 9

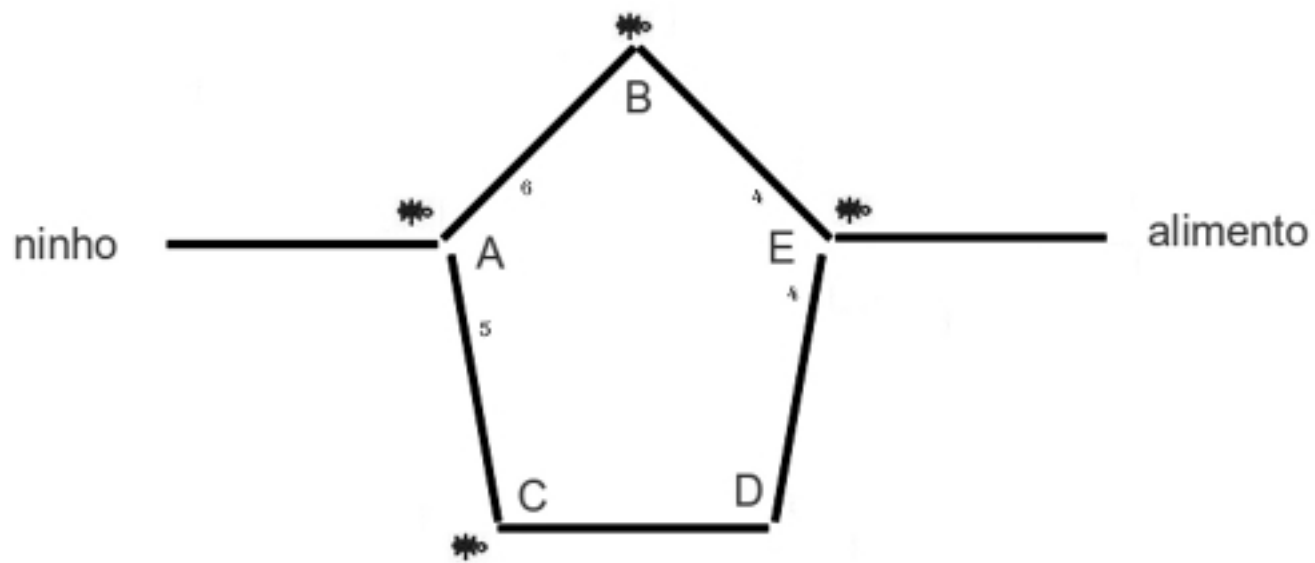




Passo 10

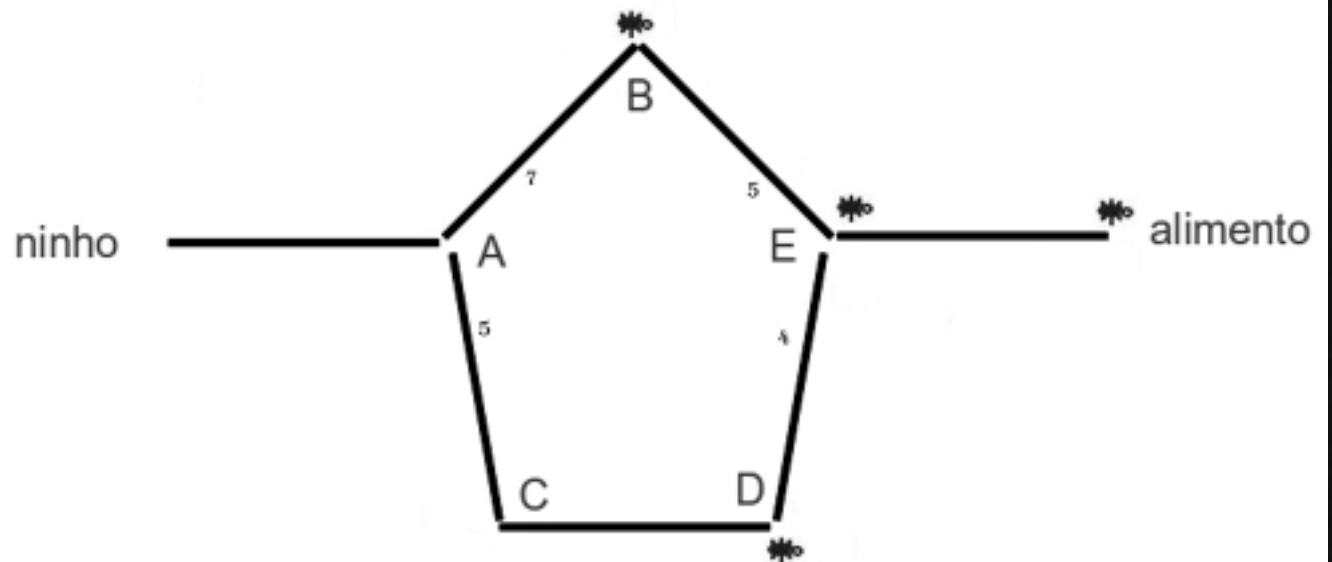


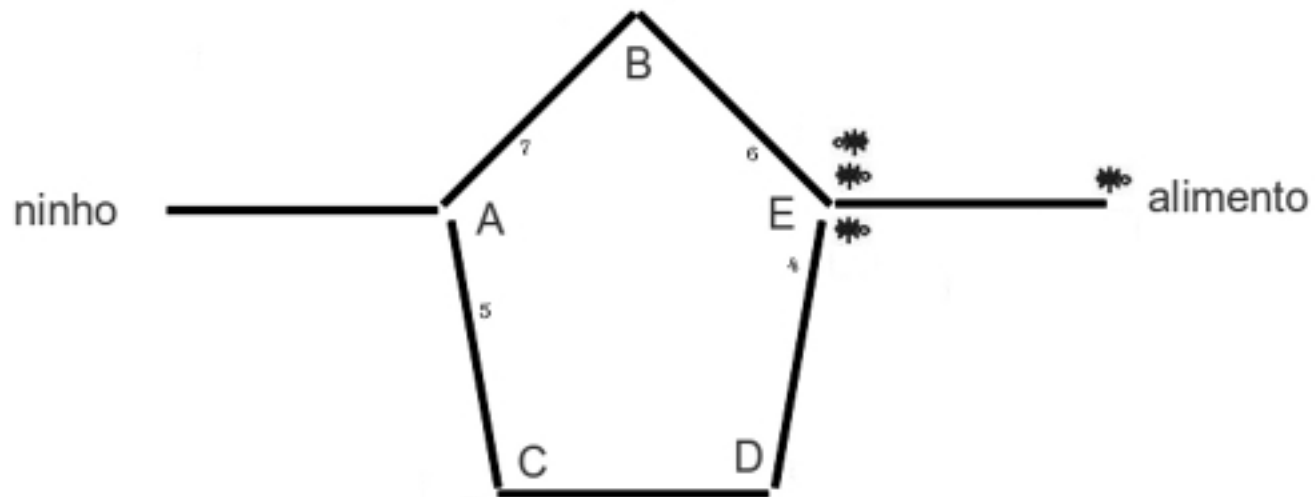
Passo 11



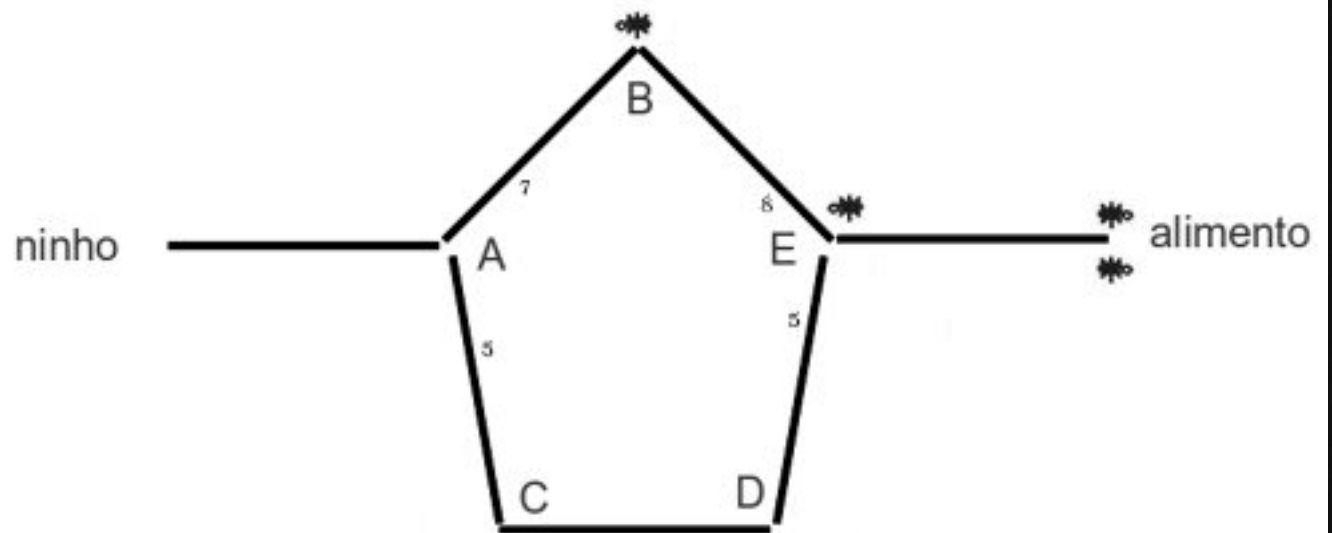
Passo 12

Passo 13



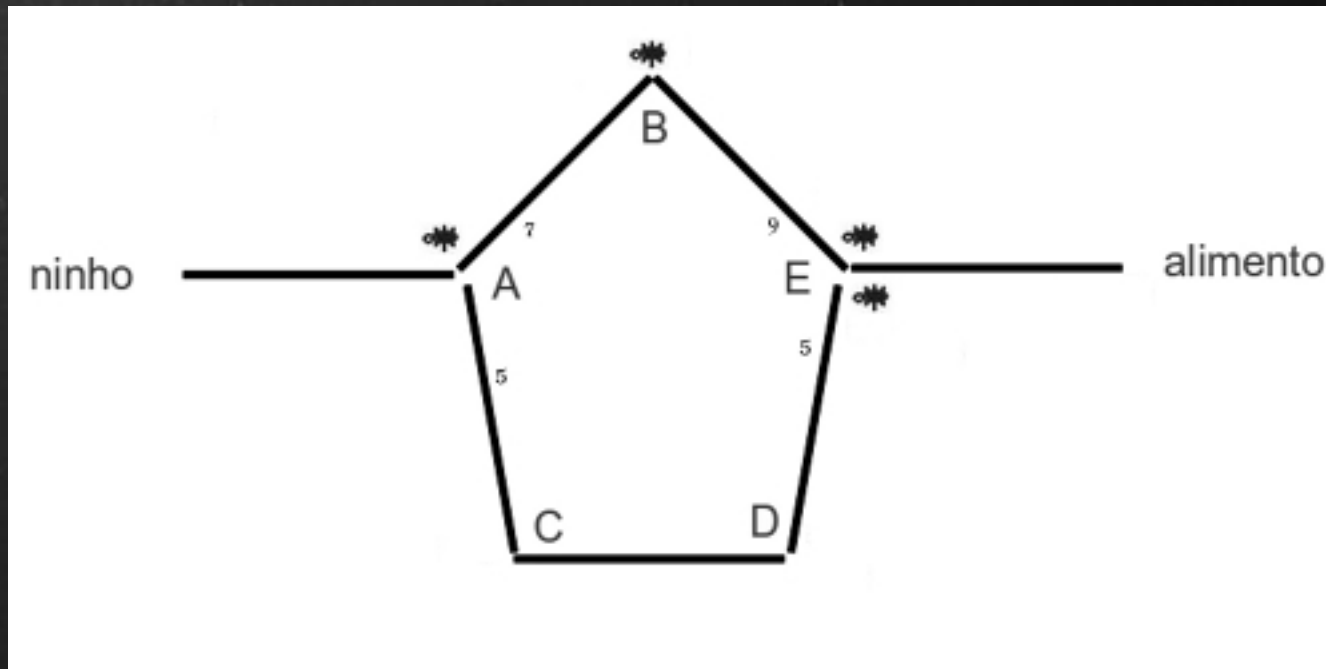


Passo 14



Passo 15

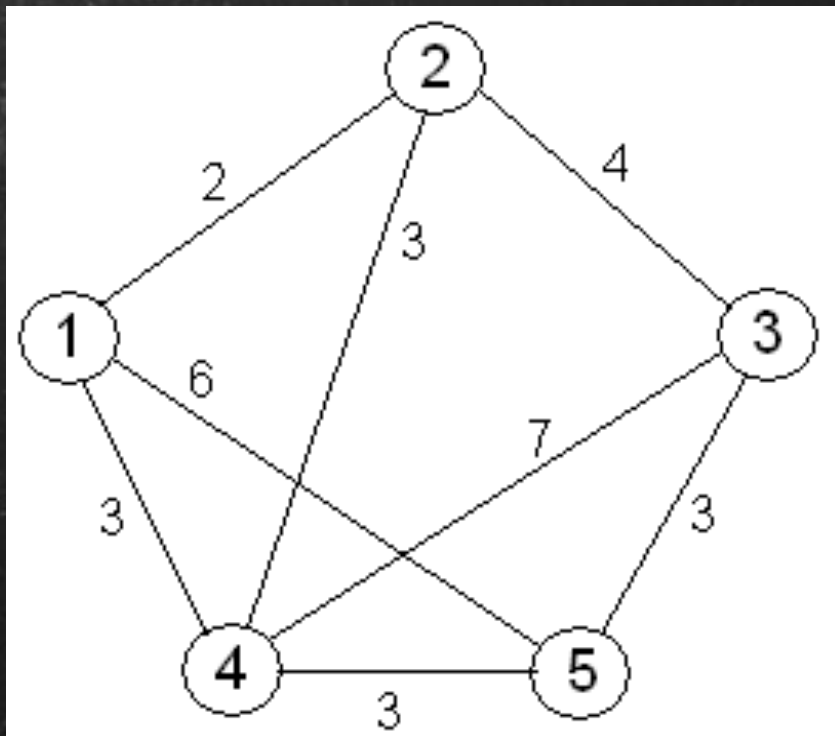
Ideia do ACO



Passo 16

Caixeiro Viajante

Traveling Salesman Problem (TSP)



Se existem 2 cidades, A e B, considerando que o caixeiro inicialmente está em A, tem-se apenas 1 solução possível que é a distancia entre A e B. Se existem 3 cidades, têm-se 2 caminhos possíveis, ABC ACB. 4 cidades indicam 6 caminhos possíveis, ABCD ABDC ACBD ACDB ADCB, ou seja, $(n - 1)!$ possíveis caminhos diferentes.

Ant Colony Optimization (ACO)

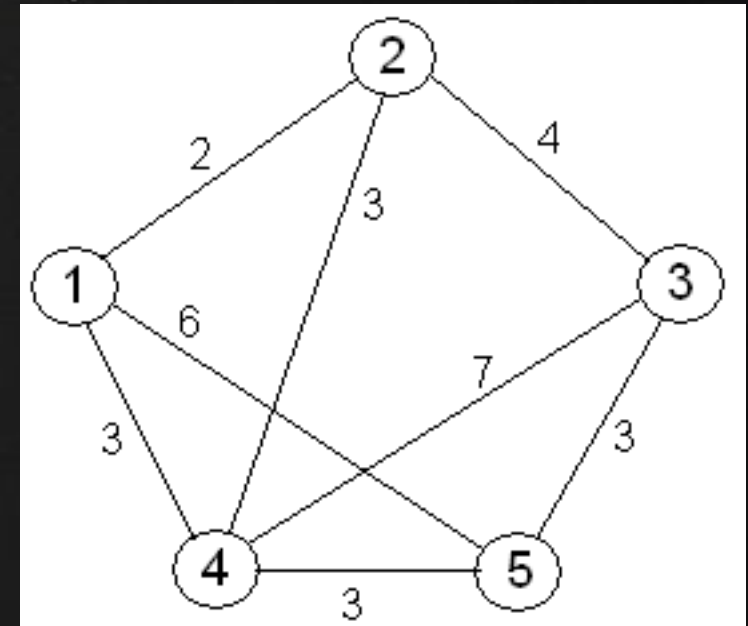
Algoritmos inspirados no comportamento das formigas na busca por alimentos foram introduzidos por Marco Dorigo em sua tese de doutorado. Esse tipo de algoritmo é conhecido na literatura como Ant Colony Optimization (ACO).

Ant System foi o primeiro exemplo de ACO proposto por Dorigo.

Explora a característica do feromônio depositando diferentes quantidades de substância no caminho (dependendo da qualidade do caminho encontrado).

Ant System

- Gera uma solução (caminho)
- Avalia essa solução
- Deposita sobre cada aresta desse caminho, uma quantidade x de feromônio.
- Sendo x uma função onde se o caminho é menor, x possui maior valor.



Caminho 12345 = 16

Caminho 12354 = 12

Caminho 12435 = 15

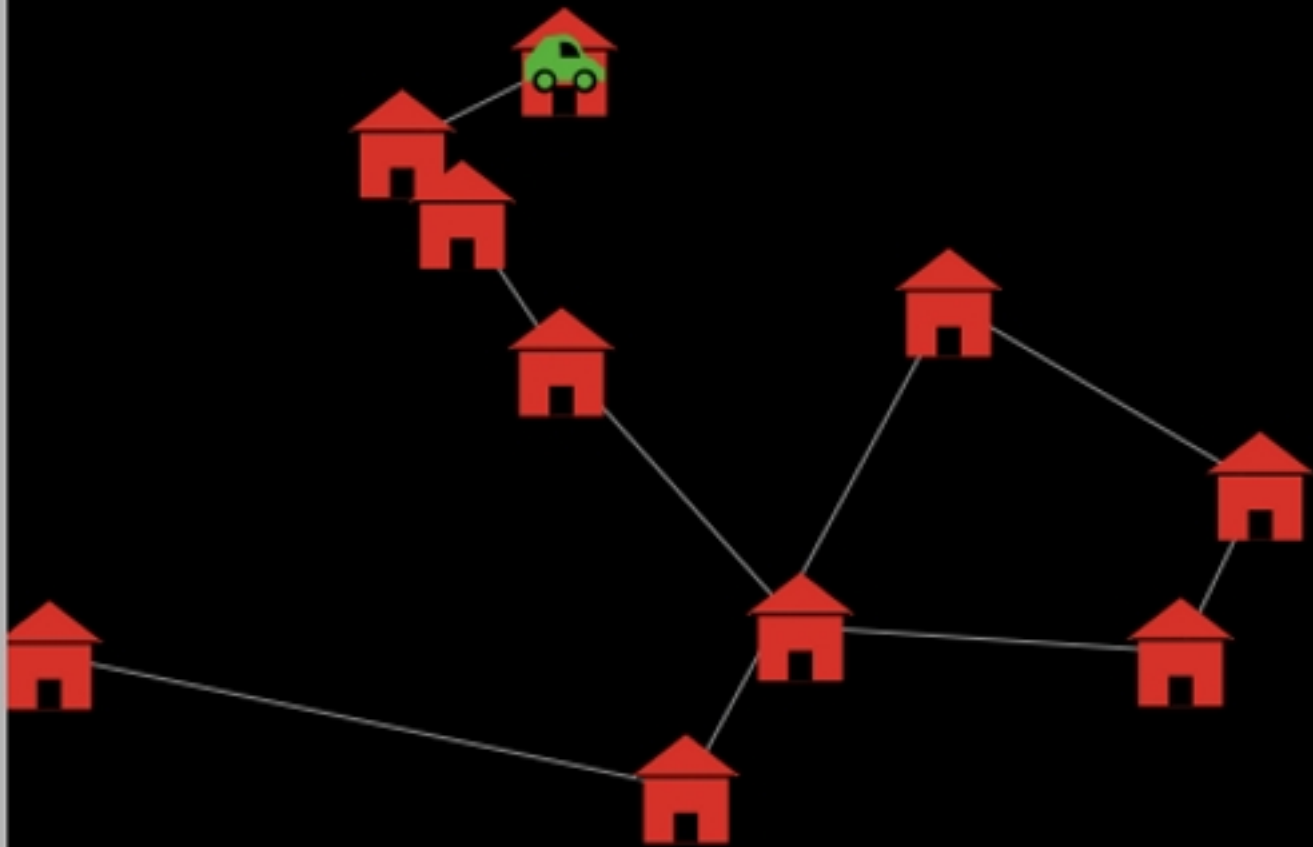
Caminho 12453 = 11

Caminho 14235 = 13

....

Ex: $x = 1 / f(\text{caminho})$

Aplicação



Exemplo de
aplicação do Ant
System no TSP.

feita em NetLogo.

Código

```
para cada iteracao {  
  para cada agente {  
    s <- gerar_solucacao(f)  
    q <- avaliar_solucacao(s)  
    x <- 1 / q  
     $\Delta f \leftarrow \Delta f + \text{depos}(s, x)$   
  }  
  f <- f +  $\Delta f$   
   $\Delta f \leftarrow \varepsilon$   
  f <- f * tx  
}
```

f:

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 |
|---|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 0 | 0.8 | 0.2 | 0.4 | 0.5 | 0.4 | 0.6 | 0.3 |
| 2 | 0.8 | 0 | 0.4 | 0.4 | 0.6 | 0.3 | 0.5 | 0.8 |
| 3 | 0.2 | 0.4 | 0 | 0.2 | 0.6 | 0.3 | 0.7 | 0.7 |
| 4 | 0.4 | 0.4 | 0.2 | 0 | 0.2 | 0.5 | 0.5 | 0.2 |
| 5 | 0.5 | 0.6 | 0.6 | 0.2 | 0 | 0.5 | 0.4 | 0.4 |
| 6 | 0.4 | 0.3 | 0.3 | 0.5 | 0.5 | 0 | 0.2 | 0.1 |
| 7 | 0.6 | 0.5 | 0.7 | 0.5 | 0.4 | 0.2 | 0 | 0.9 |
| 8 | 0.3 | 0.8 | 0.7 | 0.2 | 0.4 | 0.1 | 0.9 | 0 |

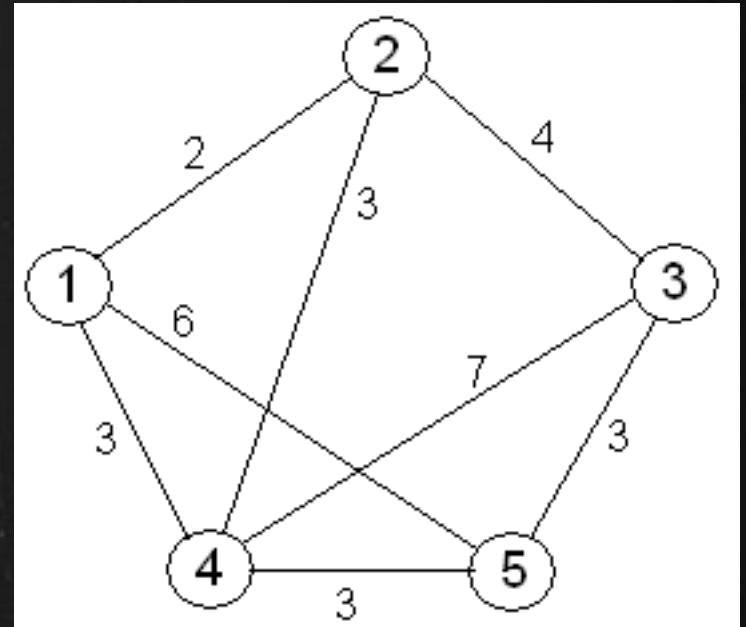
tx: (0, 1)

Heurística

```
s <- gerar_solucão(f)
```

```
gerar_solucão(f) {  
  escolher_proximo(f)  
}
```

```
gerar_solucão(f, d) {  
  v <- 1 / d  
  escolher_proximo(f + v)  
}
```



| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
|---|-----|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 0 | 0.8 | 0 | 0.4 | 0.5 |
| 2 | 0.8 | 0 | 0.4 | 0.4 | 0 |
| 3 | 0 | 0.4 | 0 | 0.2 | 0.6 |
| 4 | 0.4 | 0.4 | 0.2 | 0 | 0.2 |
| 5 | 0.5 | 0 | 0.6 | 0.2 | 0 |

Ant Colony Optimization

Cassio Conti

cassio@inf.ufsc.br