

# Relatório de Análise de Algoritmos

Daniel Marques, Jefferson Oliveira, Vinicius Gonzaga

August 2, 2017

# Contents

|          |                                 |           |
|----------|---------------------------------|-----------|
| <b>1</b> | <b>Programação Dinâmica</b>     | <b>3</b>  |
| 1.1      | Análise                         | 3         |
| 1.2      | Corte Haste                     | 3         |
| 1.2.1    | Análise                         | 3         |
| 1.3      | Corte Haste Memoizado           | 4         |
| 1.3.1    | Análise                         | 4         |
| 1.3.2    | Resultados                      | 4         |
| 1.4      | Corte Haste Bottom Up           | 5         |
| 1.4.1    | Análise                         | 5         |
| 1.4.2    | Resultados                      | 5         |
| 1.5      | Parentização Bottom Up          | 6         |
| 1.5.1    | Análise                         | 6         |
| 1.5.2    | Resultados                      | 6         |
| 1.6      | Subsequência Comum Maxima       | 7         |
| 1.6.1    | Análise                         | 7         |
| 1.6.2    | Resultados                      | 7         |
| <b>2</b> | <b>Algoritmos Gulosos</b>       | <b>8</b>  |
| 2.1      | Análise                         | 8         |
| 2.2      | Seletor de Atividades Iterativo | 8         |
| 2.2.1    | Análise                         | 8         |
| 2.2.2    | Resultados                      | 8         |
| 2.3      | Seletor de Atividades Recursivo | 9         |
| 2.3.1    | Análise                         | 9         |
| 2.3.2    | Resultados                      | 9         |
| 2.4      | Mochila Booleana                | 10        |
| 2.4.1    | Análise                         | 10        |
| 2.4.2    | Resultados                      | 11        |
| 2.5      | Mochila Fracionária             | 12        |
| 2.5.1    | Análise                         | 12        |
| 2.5.2    | Resultados                      | 12        |
| <b>3</b> | <b>Grafos</b>                   | <b>13</b> |
| 3.1      | Análise                         | 13        |
| 3.2      | Busca em largura                | 13        |
| 3.2.1    | Análise                         | 13        |
| 3.2.2    | Resultados                      | 14        |
| 3.3      | Busca em profundidade           | 15        |
| 3.3.1    | Análise                         | 15        |
| 3.3.2    | Resultados                      | 15        |

# 1 Programação Dinâmica

## 1.1 Análise

Com o objetivo de evitar a computação repetida dos mesmos subproblemas, temos a solução resolvendo problemas pela combinação das soluções dos subproblemas. O exemplo estudado em sala visava obter o maior lucro vendendo uma haste, de modo que cada tamanho é vendido por um preço diferente. Foram calculados os tempos para o corte de hastes, de maneira top down, bottom up e bottom up extendido, com os resultados sendo mostrados abaixo.

## 1.2 Corte Haste

### 1.2.1 Análise

```
1 int corteHaste(int p[], int n){
2     if(n<=0) return 0;
3     int i;
4     int q = INT_MIN;
5
6     for(i=0;i<n;i++){
7         q = max(q, p[i]+corteHaste(p, n-i-1));
8     }
9     return q;
10 }
```

Listing 1: Código Corte Haste

## 1.3 Corte Haste Memoizado

### 1.3.1 Análise

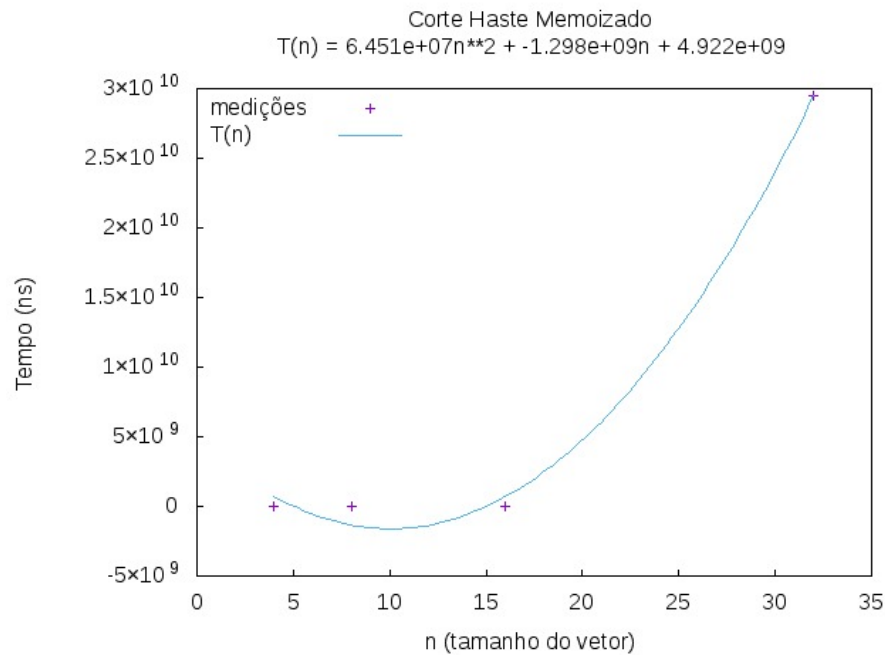
```
1 int corteHasteMemoizado(int p[], int n){
2     int i, r[n];
3     for(i=0;i<n;i++){
4         r[i] = INT_MIN;
5     }
6     return corteHasteMemoizadoAux(p,n,r);
7 }
8
9 int corteHasteMemoizadoAux(int *p, int n, int *r){
10     if(r[n-1]>=0) return r[n-1];
11     int i;
12     int q = INT_MIN;
13     for(i=0;i<n;i++){
14         q = max(q, p[i]+corteHaste(p, n-i-1));
15         r[n] = q;
16     }
17     return q;
18 }
```

Listing 2: Código Corte Haste Memoizado

### 1.3.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$

Figure 1: corte Haste Memoizado



## 1.4 Corte Haste Bottom Up

### 1.4.1 Análise

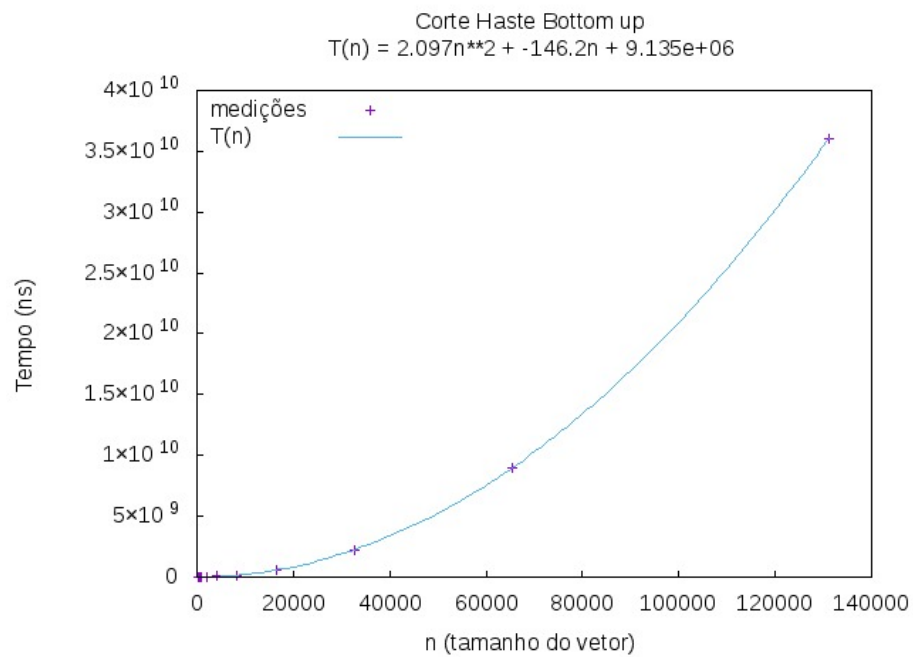
```
1 int corteBottomUp(int p[], int n){
2     int r[n], i, j, q;
3     r[0] = 0;
4     for(j=1; j<=n; j++){
5         q = INT_MIN;
6         for(i=1; i<=j; i++){
7             q = max(q, p[i-1]+r[j-i-1]);
8         }
9         r[j-1]=q;
10    }
11    return r[n-1];
}
```

Listing 3: Código Corte Haste Bottom Up

### 1.4.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$

Figure 2: Corte Haste Bottom Up



## 1.5 Parentização Bottom Up

### 1.5.1 Análise

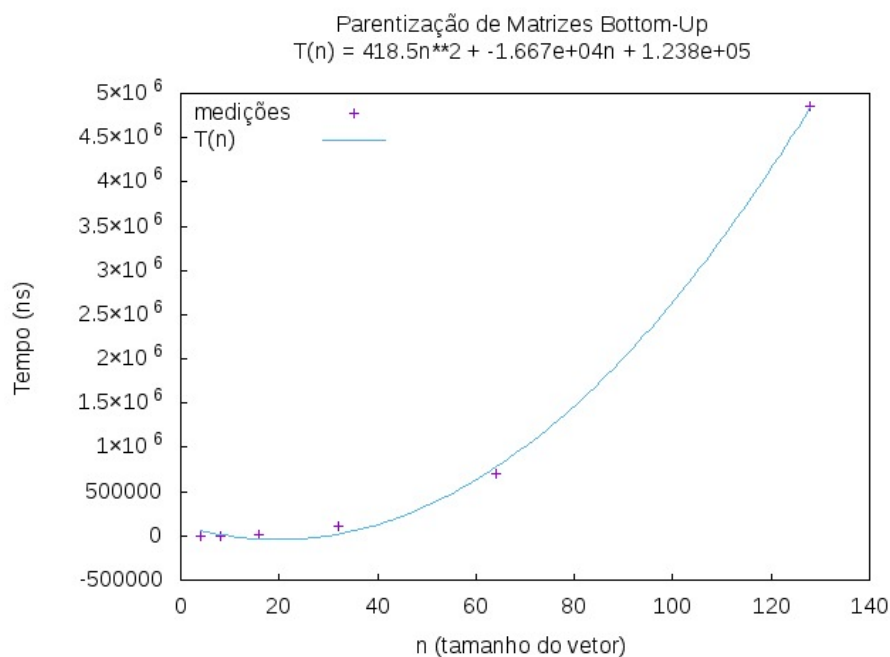
```
1 int MatrixChainOrder(int p[], int n){
2     int **m, i, j, k, L, q;;
3     m = (int *) malloc(n*sizeof(int));
4     for(i=0;i<n;i++){
5         m[i] = (int *) malloc(n*sizeof(int));
6     }
7
8     for (i=1; i<n; i++)
9         m[i][i] = 0;
10
11     for (L=2; L<n; L++){
12         for (i=1; i<n-L+1; i++){
13             j = i+L-1;
14             m[i][j] = INT_MAX;
15             for (k=i; k<=j-1; k++){
16                 q = m[i][k] + m[k+1][j] + p[i-1]*p[k]*p[j];
17                 if (q < m[i][j])
18                     m[i][j] = q;
19             }
20         }
21     }
22     return m[1][n-1];
23 }
```

Listing 4: Código Parentização Bottom Up

### 1.5.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$

Figure 3: Parentizacao Bottom Up



## 1.6 Subsequencia Comum Maxima

### 1.6.1 Análise

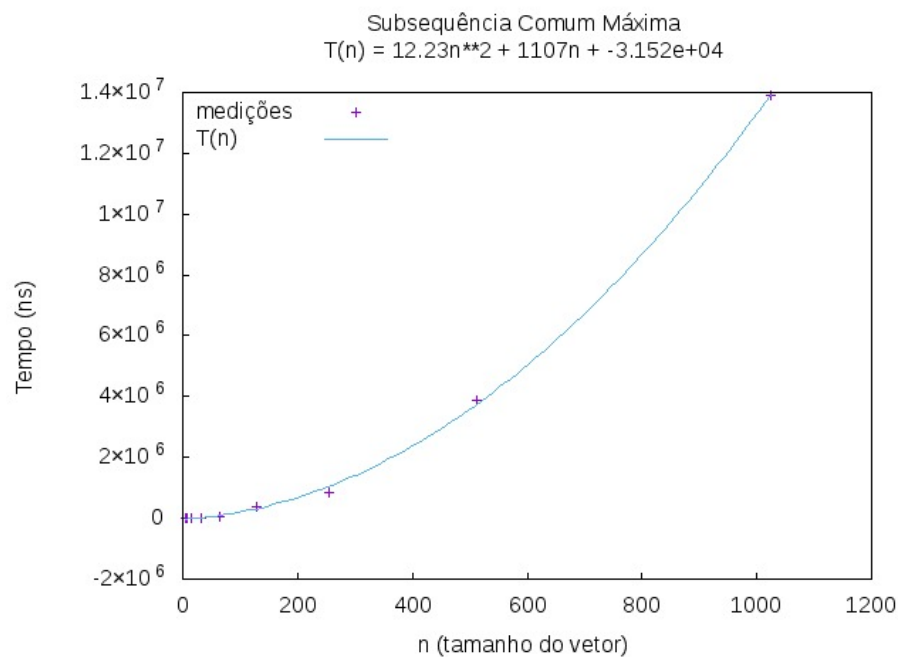
```
1 int scm( int *X, int *Y, int m, int n )
2 {
3     if (m == 0 || n == 0)
4         return 0;
5
6     if (X[m-1] == Y[n-1])
7         return 1 + scm(X, Y, m-1, n-1);
8
9     else
10        return max(scm(X, Y, m, n-1), scm(X, Y, m-1, n));
11 }
```

Listing 5: Código Subsequencia Comum Maxima

### 1.6.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$

Figure 4: Subsequencia Comum Maxima



## 2 Algoritmos Gulosos

### 2.1 Análise

Assim como os algoritmos de programação dinâmica, é utilizado para resolver problemas de otimização, com a diferença que ela faz a escolha que parecer melhor no momento. Isso implica que esse método não conseguirá sempre alcançar a escolha ótima, sendo papel do usuário determinar qual algoritmo utilizar para resolver o seu problema.

### 2.2 Seletor de Atividades Iterativo

#### 2.2.1 Análise

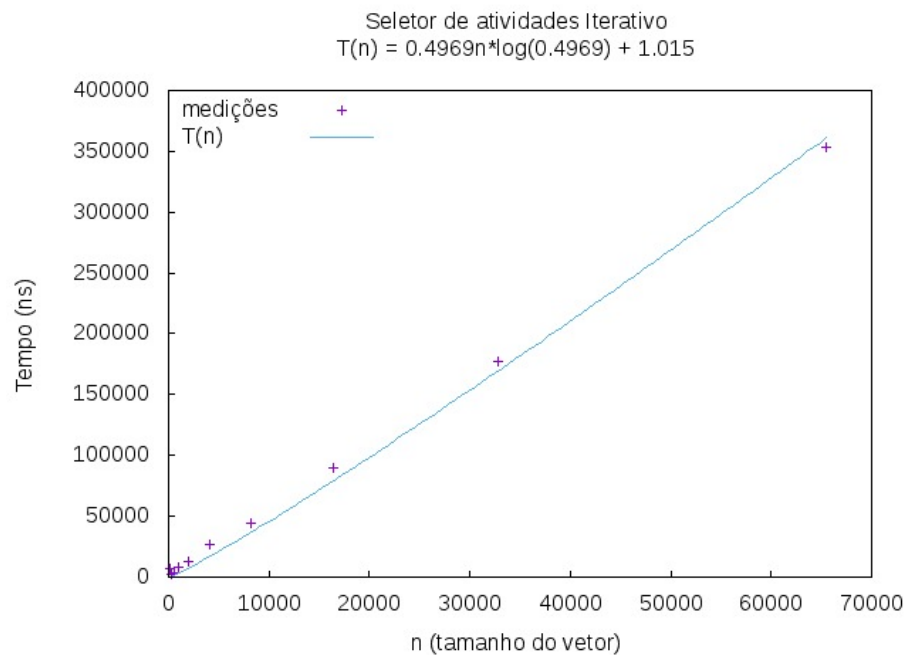
```
1 void seletorIterativo(int s[], int f[], int n){
2     int i, j;
3     //printf ("Selected Activities are:\n");
4     i = 1;
5     //printf("A%d ", i);
6     for (j = 1; j < n; j++){
7         if (s[j] >= f[i]){
8             //printf ("A%d ", j+1);
9             i = j;
10        }
11    }
12 }
```

Listing 6: Código Seletor de Atividades Iterativo

#### 2.2.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot n \cdot \log(a) + b$

Figure 5: seletor Atividades Iterativo





## 2.3 Seletor de Atividades Recursivo

### 2.3.1 Análise

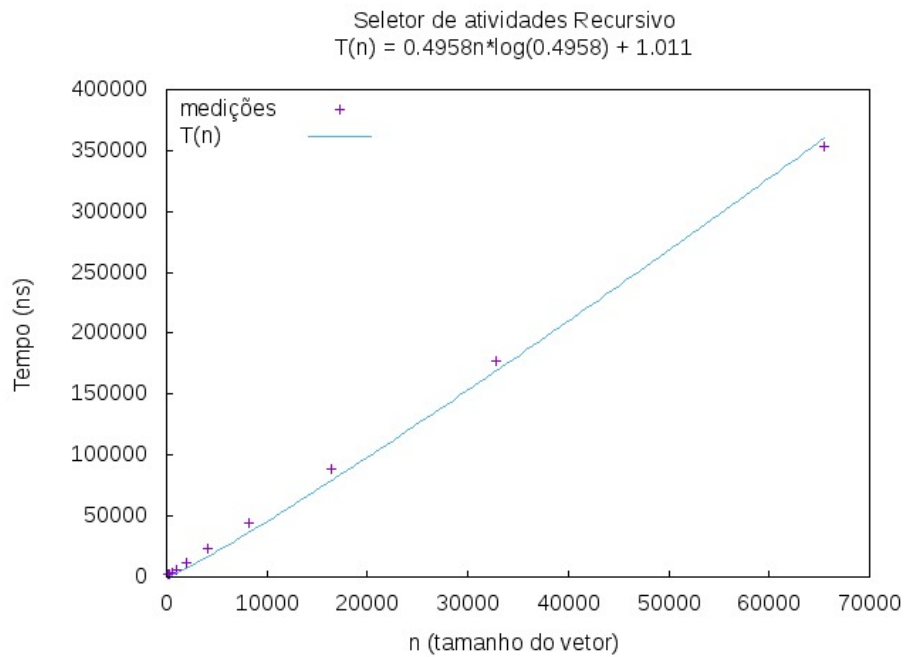
```
1 void seletorRecursivo(int s[], int f[], int i, int j, int a[]){  
2     int m = i + 1;  
3     while (m < j && s[m] < f[i]){  
4         m = m + 1;  
5     }  
6     if (m < j){  
7         a[m] = 1;  
8         seletorRecursivo(s,f,m,j,a);  
9     }  
10 }
```

Listing 7: Código Seletor de Atividades Recursivo

### 2.3.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot n \cdot \log(a) + b$

Figure 6: seletor Atividades Recursivo



## 2.4 Mochila Booleana

### 2.4.1 Análise

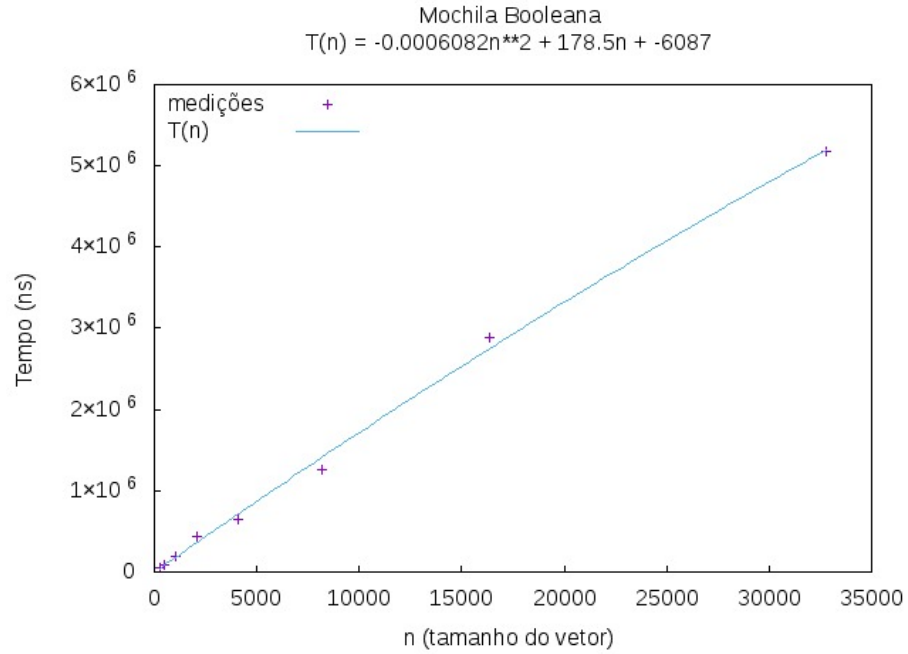
```
1 int *mochilaBooleana (item *items, int n, int w) {
2     int i, j, a, b, *mm, **m, *s;
3     mm = calloc((n + 1) * (w + 1), sizeof (int));
4     m = malloc((n + 1) * sizeof (int *));
5     m[0] = mm;
6     for (i = 1; i <= n; i++) {
7         m[i] = &mm[i * (w + 1)];
8         for (j = 0; j <= w; j++) {
9             if (items[i - 1].weight > j)
10                m[i][j] = m[i - 1][j];
11
12            else {
13                a = m[i - 1][j];
14                b = m[i - 1][j - items[i - 1].weight] + items[i - 1].value;
15                m[i][j] = a > b ? a : b;
16            }
17        }
18    }
19    s = calloc(n, sizeof (int));
20    for (i = n, j = w; i > 0; i--) {
21        if (m[i][j] > m[i - 1][j]) {
22            s[i - 1] = 1;
23            j -= items[i - 1].weight;
24        }
25    }
26    free(mm);
27    free(m);
28    return s;
29 }
```

Listing 8: Código Corte Haste

### 2.4.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$

Figure 7: Mochila Booleana



## 2.5 Mochila Fracionária

### 2.5.1 Análise

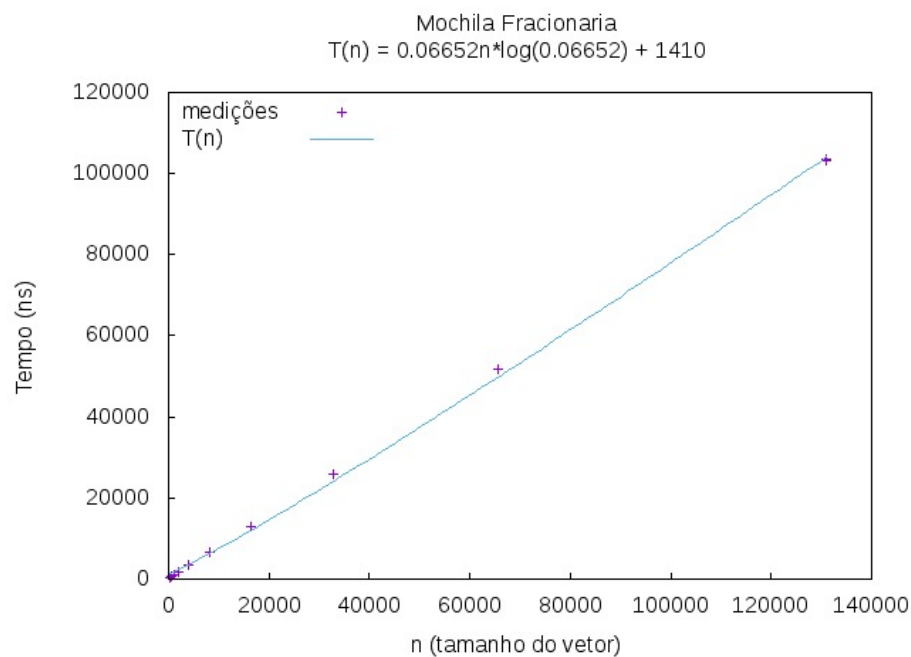
```
1 int MochilaFracionaria(int W, int wt[], int val[], int n)
2 {
3     if (n == 0 || W == 0)
4         return 0;
5
6     if (wt[n-1] > W)
7         return MochilaFracionaria(W, wt, val, n-1);
8
9     else return max( val[n-1] + MochilaFracionaria(W-wt[n-1], wt, val, n-1),
10                    MochilaFracionaria(W, wt, val, n-1 ));
11 }
```

Listing 9: Código Mochila Fracionaria

### 2.5.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot n \cdot \lg(a) + b$

Figure 8: Mochila Fracionaria



## 3 Grafos

### 3.1 Análise

Utilizado para formulação de diversos problemas computacionais, além de armazenar e organizar dados de maneira eficiente, facilitando sua busca e modificação. Levando-se em consideração as maneiras possíveis de se realizar busca eficiente em um grafo, algumas delas foram selecionadas e suas performances calculadas. O resultado pode ser visto a seguir:

### 3.2 Busca em largura

#### 3.2.1 Análise

A busca em largura é o tipo de busca que consiste em visitar todos os nós ao redor do vertice em questão, dito vértice raiz, ao terminar a busca ao redor ele busca ao redor dos outros vizinhos. Cada nó tem o valor da distância dele até o vértice inicial. A busca em largura gera uma árvore de busca em largura cuja raiz é o nó inicial a distância dessa raiz a qualquer nó da árvore corresponde a menor distância no grafo original. A complexidade de tempo de busca em largura é  $O(|V|+|E|)$ .

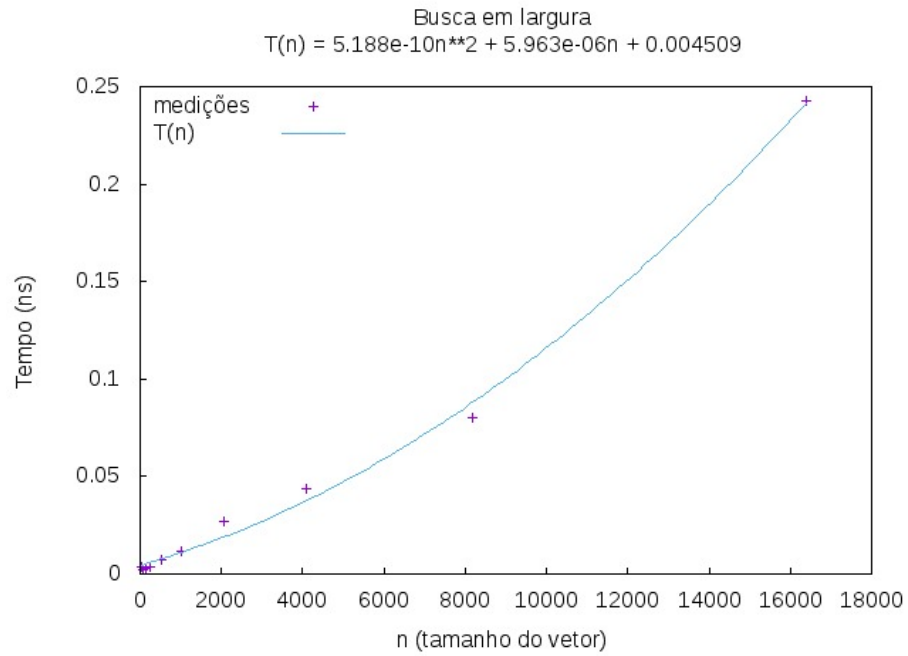
```
1 void busca_largura(grafo* g, int ini){
2     int* visitados = (int *) malloc(g->qtd_vertice*sizeof(int));
3     int i, vert, NV, cont=1, *fila, IF = 0, FF = 0;
4
5     for(i=0; i<g->qtd_vertice; i++){
6         visitados[i] = 0;
7     }
8     NV = g->qtd_vertice;
9     fila = (int *) malloc(NV*sizeof(int));
10    FF++;
11    fila[FF] = ini;
12    visitados[ini] = cont;
13    while(IF!=FF){
14        IF = (IF+1)%NV;
15        vert = fila[IF];
16        for(i=0; i<g->grau[vert]; i++){
17            if(!visitados[g->aresta[vert][i]]){
18                FF = (FF+1)%NV;
19                fila[FF] = g->aresta[vert][i];
20                visitados[g->aresta[vert][i]] = cont;
21            }
22        }
23        cont++;
24    }
25    free(fila);
26 }
```

Listing 10: Busca em largura

### 3.2.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$

Figure 9: busca Em Largura



### 3.3 Busca em profundidade

#### 3.3.1 Análise

```
1 void busca_profundidade(grafo* g, int V, int *visitado)
2 {
3     int i;
4     no* aux = g->aresta[V];
5     visitado[V]=1;
6     mostra_adjacentes(g,V);
7     while(aux!=NULL){
8         if(visitado[aux->vertice]==0)
9             busca_profundidade(g,aux->vertice, visitado);
10        aux=aux->prox;
11    }
12 }
13
14 void DFS(grafo* g, int V){
15     visitado = (int *) malloc(g->qtde_vertices*sizeof(int));
16     memset(visitado,(int)0, sizeof(int)*g->qtde_vertices);
17     busca_profundidade(g,V,visitado);
18 }
```

Listing 11: Código busca Em Profundidade

#### 3.3.2 Resultados

Todas as comparações com a função  $T(x) = a \cdot n + b$

Figure 10: busca Em Profundidade

