## 2.3 Mapeamentos

Agora, abordaremos a questão de como podemos "visualizar" da maneira mais concreta possível uma função complexa. Uma das maneiras mais úteis de se representar uma função é através de seu gráfico. O gráfico de uma função  $f:A\to B$  é definido como o subconjunto  $\Gamma_f$  de  $A\times B$  (produto cartesiano de A com B) dado por  $\Gamma_f:=\{(a,b)\in A\times B;\ a\in A,\ b=f(a)\}$ . Note que essa definição é tão geral que se aplica igualmente bem quaisquer que sejam os conjuntos A e B (de números, de vetores, de matrizes, ..., de frutas, de animais, ...). Mas é claro que essa representação é ainda mais útil quando podemos visualizar  $A\times B$  como um subconjunto de  $\mathbb{R}^3$ , pois assim temos chance de ver o gráfico  $\Gamma_f$ . É o que acontece para funções  $f:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ , cujos gráficos, que nos são tão familiares, podem ser representados numa folha de papel (subconjunto de  $\mathbb{R}^2$ ; vide Fig. 2.5).

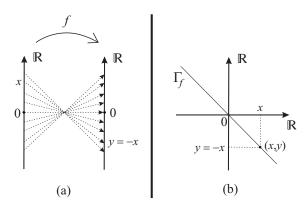


Figura 2.5: (a) Associação entre os elementos de  $\mathbb{R}$  e  $\mathbb{R}$  feita pela função f(x) = -x; (b) Gráfico  $\Gamma_f = \{(x, -x); x \in \mathbb{R}\} \subset \mathbb{R}^2$  dessa mesma função.

Infelizmente, não temos como representar de maneira tão clara o gráfico de uma função complexa genérica, pois não temos como "desenhar" de maneira natural um espaço de dimensão (real) quatro ( $\mathbb{C}^2$ ) num espaço de dimensão três ( $\mathbb{R}^3$ ). Por isso, teremos que encontrar uma outra maneira de visualizar funções complexas.

Isso pode ser feito de mais de uma maneira. Mas aqui nos restringiremos a visualizar as funções complexas como mapeamentos de subconjuntos de  $\mathbb{C}$  em  $\mathbb{C}$ . O método consiste no seguinte: no domínio da função f escolhemos um subconjunto S conveniente (normalmente uma curva ou uma figura geométrica simples) e, então, "mapeamos" esse subconjunto através de f no contra-domínio desta última, obtendo o subconjunto  $f[S] := \{w = f(z); z \in S\}$ 

- S}. Se repetirmos isso para alguns (ou vários, dependendo da função f e da nossa experiência) subconjuntos S, podemos ter uma boa idéia da ação da função f através da totalidade dos mapeamentos  $S \mapsto f[S]$ .
- Exemplo: Consideremos a função  $f(z)=z^2, z\in\mathbb{C}$ . Então, representando  $z=x+iy=\rho e^{i\theta}$ , temos

$$w = f(z) = z^{2} = x^{2} + 2xiy + (iy)^{2} = (x^{2} - y^{2}) + 2ixy = \rho^{2}e^{2i\theta}.$$

Logo, representando o resultado como  $w=u+iv=Re^{i\Theta}$  vemos que

$$u = x^2 - y^2, \ v = 2xy,$$

$$R = \rho^2, \ \Theta = 2\theta.$$

Então, retas x = const. e y = const. no domínio são mapeadas em parábolas no contra-domínio (vide Fig. 2.6):

$$\begin{cases} x = c_1 = \text{const.} \\ y \in \mathbb{R} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u = c_1^2 - y^2 \\ v = 2c_1 y \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u = c_1^2 - \frac{v^2}{4c_1^2} \\ v \in \mathbb{R} \end{cases}, (2.33)$$

$$\begin{cases} x \in \mathbb{R} \\ y = c_2 = \text{const.} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u = x^2 - c_2^2 \\ v = 2xc_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u = \frac{v^2}{4c_2^2} - c_2^2 \\ v \in \mathbb{R} \end{cases} . (2.34)$$

E hipérboles no domínio que têm como assíntotas os eixos coordenados ou as bissetrizes dos quadrantes são mapeadas em retas v= const. e u= const., respectivamente (vide Fig. 2.6). Além disso, qualquer região do domínio contida no setor anular entre os argumentos  $\theta_1$  e  $\theta_2$  e entre os módulos  $\rho_1$  e  $\rho_2$  é mapeada numa região no contra-domínio contida no setor anular entre os argumentos  $\Theta_1=2\theta_1$  e  $\Theta_2=2\theta_2$  e entre os módulos  $R_1=\rho_1^2$  e  $R_2=\rho_2^2$  (vide Fig. 2.6). Todas essas informações juntas nos dão uma boa idéia da ação da função  $f(z)=z^2$ .

• Exemplo: Consideremos, agora, a função logaritmo,  $f(z) = \operatorname{Ln} z$ . Da Eq. (2.19) vemos que a maneira mais conveniente de expressar essa função é utilizando as representações polar para o domínio,  $z = \rho e^{i\theta}$ , e cartesiana para a imagem,  $w = \operatorname{Ln} z = u + iv$ . Assim, temos:

$$u(\rho, \theta) = \ln \rho, \quad v(\rho, \theta) = \theta + 2n\pi, \quad n \in \mathbb{Z}.$$

Vemos, então, que mantendo  $\theta$  fixo e variando-se o valor de  $\rho$  (o que determina uma semi-reta no domínio; vide Fig. 2.7), obtemos, no contra-domínio, retas paralelas ao eixo real (v = const.; uma reta

 $<sup>^{7}</sup>$ As retas no domínio que coincidem com os eixos x e y, y = 0 e x = 0 respectivamente, são casos particulares em que as parábolas se degeneram nos semi-eixos real positivo e real negativo do contra-domínio, respectivamente.

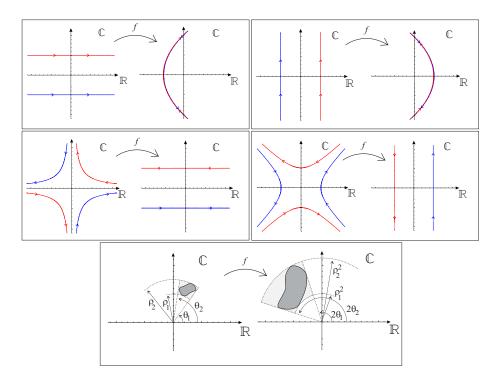


Figura 2.6: Alguns mapeamentos no plano complexo dados pela função  $f(z)=z^2.$ 

para cada valor de n). Já mantendo  $\rho$  fixo e variando-se  $\theta$  de  $-\pi$  a  $\pi$  (o que determina uma circunferência de raio  $\rho$  no domínio), obtemos, no contra-domínio, segmentos de reta de "comprimento"  $2\pi$  paralelos ao eixo imaginário (u= const.; um segmento de reta para cada valor de n, que, combinados todos, formam uma única reta). A Fig. 2.7 ilustra a função Ln z em termos de mapeamentos.

• Exemplo: A função f(z)=1/z define o mapeamento chamado de *inversão*. Esse mapeamento caracteriza-se por mapear o *disco unitário*  $|z|<1~({\rm com}~z\neq 0)$  na região  $|z|>1~({\rm e}~{\rm vice-versa})$ . Vejamos algumas de suas propriedades:

$$f(z) = \frac{1}{z} = \frac{1}{\rho e^{i\theta}} = \rho^{-1} e^{-i\theta} = Re^{i\Theta}.$$

É fácil ver a partir dessa expressão que semi-retas orientadas que partem da origem ( $\rho > 0$  e  $\theta = {\rm const.}$ ) são mapeadas em semi-retas orientadas que se dirigem à origem, espelhadas em relação ao eixo real ( $R = \rho^{-1}$  e  $\Theta = -\theta$ ). Além disso, circunferências de raio  $\rho$  centradas na origem são mapeadas em outras circunferências de raio  $\rho^{-1}$  também centradas na origem. Mas mais interessante é o que acontece com retas que  $n\tilde{a}o$  passam pela origem. Consideremos, por exemplo, uma

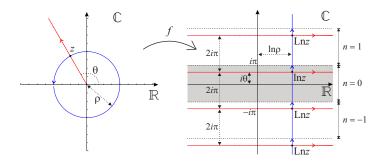


Figura 2.7: Mapeamento da função logaritmo, mostrando em destaque o ramo principal.

reta paralela ao eixo real determinada por pontos da forma z=x+bi, onde x varia desde  $-\infty$  até  $\infty$  e  $b\neq 0$  é uma constante real. Sob o mapeamento de inversão, essa reta é mapeada em:

$$f(x+ib) = \frac{1}{x+ib} = \frac{x-ib}{x^2+b^2},$$

o que implica que as partes real e imaginária de w=f(z)=u+iv valem

$$u = \frac{x}{x^2 + b^2}, \quad v = \frac{-b}{x^2 + b^2}.$$

Para reconhecer que tipo de lugar geométrico é esse, notemos que

$$\begin{split} u^2 + v^2 &= \frac{1}{x^2 + b^2} = -\frac{v}{b} \Leftrightarrow u^2 + v^2 + \frac{v}{b} = 0 \\ \Leftrightarrow \quad u^2 + v^2 + \frac{v}{b} + \frac{1}{4b^2} &= \frac{1}{4b^2} \Leftrightarrow u^2 + \left(v + \frac{1}{2b}\right)^2 = \left(\frac{1}{2b}\right)^2. \end{split}$$

Logo, o lugar geométrico determinado por w = f(x+ib) é uma circunferência de raio 1/(2b) centrada em  $w_0 = -i/(2b)$ :  $|w - w_0| = 1/(2b)$ (na verdade, uma circunferência quase completa, pois falta o ponto w=0). Por um procedimento semelhante é fácil mostrar que uma reta paralela ao eixo imaginário que não passe pela origem, z = a + iy $(a \neq 0 \text{ sendo uma constante real e } y \text{ variando de } -\infty \text{ a } \infty), \text{ \'e ma}$ peada numa circunferência (quase completa) de raio 1/(2a) centrada em  $w_0 = 1/(2a)$ . A Fig. 2.8 resume todos esses resultados. Esse resultado pode ser generalizado para qualquer reta que não passe pela origem (vide exercício @ abaixo). Note que como a função inversa de f(z) = 1/z é ela própria (ou seja,  $f(f(z)) \equiv z$ ), podemos concluir que circunferências que tangenciam a origem são mapeadas, por inversão, em retas que não passam pela origem. Já para circunferências genéricas, que  $n\tilde{a}o$  tangenciam a origem, pode-se mostrar que elas são mapeadas também em circunferências que não tangenciam a origem (tente mostrar isso; é um exercício de geometria analítica).

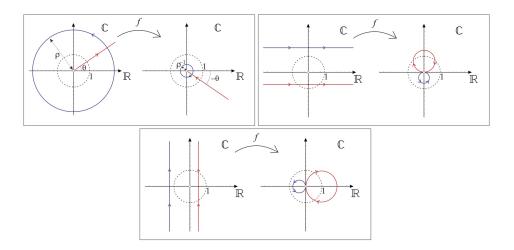


Figura 2.8: Mapeamento inversão.

- Exercício: Analise a função exponencial  $f(z) = e^z$  através do método de mapeamentos. (Faça uso da representação que julgar mais conveniente das encontradas no exercício da página 17.)
- Exercício: Analise a função  $f(z) = \cosh z$  através do método de mapeamentos. (Sugestão: Lembre-se da Eq. (2.18) e da interpretação geométrica das funções hiperbólicas e trigonométricas reais.)

## • Exercícios

- ① Calcule  $(\cos z)^2 + (\sin z)^2$  para um número complexo z = x + iy arbitrário
- ② Calcule  $(\cosh z)^2 (\sinh z)^2$  para um número complexo z = x + iy arbitrário.
- ③ Discuta se existe solução  $z \in \mathbb{C}$  para a equação  $e^z = 0$ .
- **4** Resolva a equação  $e^z = -1$ , obtendo todas as soluções.
- **⑤** Resolva a equação  $\cos z = 2$ , obtendo *todas* as soluções.
- **6** Resolva a equação  $\cosh z = 1/\sqrt{2}$ , obtendo todas as soluções.
- ${\mathfrak T}$  Analise, através de mapeamentos, a função  $f(z)=z^3$ .

- $\ \$  Analise, através de mapeamentos, a função  $f(z)=i^z$ . (Como a base é uma constante, você pode optar por fixar uma dada representação polar para ela; apenas deixe claro qual e discuta o que mudaria se escolhesse outra representação.)
- 0 Mostre que uma reta arbitrária que  $n\~{a}o$  passe pela origem é levada, pelo mapeamento de invers $\~{a}o$  f(z)=1/z, numa circunferência (quase completa) que tangencia a origem.