

TERMIN 5 - zadaci za samostalan rad - rješenja



Zadatak 1.

Ispitati da li postoji i ako postoji odrediti matricu $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ takvu da je:

- a) matrica A invertibilna, a njen prostor kolona neka ravan;
- b) prostor kolona matrice A ravan $x + y + z = 0$.

Rješenje

- a) Kako je $\dim(C(A)) = 2$ i zaključujemo da je $\dim(N(A)) = 1$, odakle je dalje jedna sopstvena vrijednost matrice A jednaka 0. Kako je determinanta matrice A jednaka proizvodu svih njenih sopstvenih vrijednosti, zaključujemo da je $\det(A) = 0$ pa matrica A nije invertibilna. Stoga, ovakva matrica $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ ne postoji.

- b) Uočimo dva linearno nezavisna vektora iz ravni $\alpha : x + y + z = 0$. Neka su to, recimo, $\vec{x}_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ i $\vec{x}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$.

Jasno je da \vec{x}_1 i \vec{x}_2 čine bazu potprostora $\alpha : x + y + z = 0$. Posmatrajmo matricu

$$A = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

čije su kolone $A_{\bullet 1} = \vec{x}_1$, $A_{\bullet 2} = \vec{x}_2$ i $A_{\bullet 3} = \vec{0}$. Vidimo da je

$$C(A) = \text{Lin}\{A_{\bullet 1}, A_{\bullet 2}, A_{\bullet 3}\} = \text{Lin}\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{0}\} = \text{Lin}\{\vec{x}_1, \vec{x}_2\} = \alpha,$$

pa je A jedna takva matrica. Naravno, ovakvih matrica ima beskonačno mnogo, a matrica A je samo primjer jedne takve.

Zadatak 2.

Ispitati da li postoji i ako postoji odrediti matricu A takvu da je:

$$\text{a) } C(A) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \text{ i } R(A) = C(A^T) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\};$$

$$\text{b) } C(A) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \text{ i } R(A) = C(A^T) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Rješenje

a) Iz dimenzija potprostora $C(A)$ i $R(A)$ zaključujemo da je A matrica reda 3×2 . Kako je

$$R(A) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} = \mathbb{R}^2 = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\},$$

navedene uslove ispunjava matrica

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

b) Iz dimenzija potprostora $C(A)$ i $R(A)$ zaključujemo da je A matrica reda 3×3 . Kako je

$$C(A) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

zaključujemo da je matrica A oblika

$$A = \begin{bmatrix} a & b & c \\ a & b & c \\ a & b & c \end{bmatrix}, \quad a, b, c \in \mathbb{R}.$$

Sa druge strane, kako je

$$R(A) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\},$$

zaključujemo da je

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Odavde dobijamo da je $b = 2a$ i $c = a$, pa je

$$A = \begin{bmatrix} a & 2a & a \\ a & 2a & a \\ a & 2a & a \end{bmatrix}, \quad a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$$

skup svih matrica koje zadovoljavaju početni uslov. Jedna takva matrica je i matrica

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}.$$

Važno je napomenuti da matrica A u oba slučaja nije jednoznačno određena.

Zadatak 3.

Neka je $\mathcal{A} : V_3 \rightarrow V_3$ linearno preslikavanje takvo da je $\mathcal{A}(\vec{i}) = \vec{j}$, $\mathcal{A}(\vec{j}) = \vec{k}$ i $\mathcal{A}(\vec{k}) = \vec{i}$. Ne određujući matricu A tog preslikavanja, dokazati da je $A^3 = I$.

Rješenje

Kako je

$$\mathcal{A}^3(\vec{i}) = \mathcal{A}\left(\mathcal{A}\left(\mathcal{A}(\vec{i})\right)\right) = \mathcal{A}\left(\mathcal{A}(\vec{j})\right) = \mathcal{A}(\vec{k}) = \vec{i}$$

$$\mathcal{A}^3(\vec{j}) = \mathcal{A}\left(\mathcal{A}\left(\mathcal{A}(\vec{j})\right)\right) = \mathcal{A}\left(\mathcal{A}(\vec{k})\right) = \mathcal{A}(\vec{i}) = \vec{j}$$

$$\mathcal{A}^3(\vec{k}) = \mathcal{A}\left(\mathcal{A}\left(\mathcal{A}(\vec{k})\right)\right) = \mathcal{A}\left(\mathcal{A}(\vec{i})\right) = \mathcal{A}(\vec{j}) = \vec{k}$$

zaključujemo da je $\mathcal{A}^3(\vec{v}) = \vec{v}$ za sve $\vec{v} \in V_3$, pa je $A^3 = I$, što je trebalo dokazati.

Zadatak 4.

Neka je $\mathcal{R} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ refleksija u odnosu na ravan $\pi : x + 2y + 3z = 0$. Odrediti matricu R operatora \mathcal{R} u odnosu na standardnu bazu.

Rješenje

Odredimo proizvoljno dva linearno nezavisna vektora koji pripadaju ravni π . Takvi su, npr. vektori

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ i } \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Kako vektori \vec{v}_1 i \vec{v}_2 pripadaju ravni π , oni se reflektuju u sebe, dok se vektor normale $\vec{v}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ reflektuje u sebi suprotan vektor $\begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ -3 \end{bmatrix}$.

Ako formiramo bazu

$$B_N = \left\{ \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \right\},$$

po ovoj bazi matrica refleksije je

$$R_{B_N} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

pa je matrica refleksije po standardnoj bazi:

$$\begin{aligned} R_{B_S} &= S_{B_N \rightarrow B_S} \cdot A_{B_N} \cdot S_{B_S \rightarrow B_N} \\ &= \begin{bmatrix} -2 & -3 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -2 & -3 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} \frac{6}{7} & -\frac{2}{7} & -\frac{3}{7} \\ -\frac{2}{7} & \frac{3}{7} & -\frac{6}{7} \\ -\frac{3}{7} & -\frac{6}{7} & -\frac{2}{7} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Zadatak 5.

Neka je $\mathcal{P}_{\vec{a}} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ortogonalno projektovanje na pravu određenu vektorom $\vec{a} = (2, 1, 2)$. Odrediti matricu P_a preslikavanja $\mathcal{P}_{\vec{a}}$ u odnosu na standardnu bazu prostora \mathbb{R}^3 .

Rješenje

Primijetimo da se svi vektori iz prostora ortogonalnog na pravu određenu vektorom $\vec{a} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ projektuju u $\vec{0}$.

Prostor ortogonalan na vektor \vec{a} je ravan π čiji je vektor normale vektor \vec{a} , a to je ravan

$$\pi : 2x + y + 2z = 0.$$

Odredimo proizvoljna dva linearno nezavisna vektora koji pripadaju ravni π . Takvi su npr. vektori

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ i } \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Vektor \vec{a} se projektuje u samog sebe, pa ako formiramo bazu

$$B_N = \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\},$$

matrica projekcije po ovoj bazi je

$$P_{B_N} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

pa je matrica projekcije po standardnoj bazi:

$$\begin{aligned} P_{B_S} &= S_{B_N \rightarrow B_S} \cdot P_{B_N} \cdot S_{B_S \rightarrow B_N} \\ &= \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} \frac{4}{9} & \frac{2}{9} & \frac{4}{9} \\ \frac{2}{9} & \frac{1}{9} & \frac{2}{9} \\ \frac{4}{9} & \frac{2}{9} & \frac{4}{9} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Zadatak 6.

Dokazati da za svaku matricu $A \in \mathcal{M}_n$ važi:

- a) $\text{Ker}(A) \subseteq \text{Ker}(A^2)$;
- b) $\text{Ker}(A) = \text{Ker}(A^2)$, ako je matrica A regularna.

Rješenje

- a) Za svaku matricu $A \in \mathcal{M}_n$ važi

$$\vec{x} \in \text{Ker}(A) \Rightarrow A\vec{x} = \vec{0}$$

pa je

$$A^2\vec{x} = A \cdot A\vec{x} = A \cdot \vec{0} = \vec{0} \Rightarrow \vec{x} \in \text{Ker}(A^2)$$

čime dokazujemo da je $\text{Ker}(A) \subseteq \text{Ker}(A^2)$.

- b) Ako je matrica A regularna, tada je $\det(A) \neq 0$ pa je $\text{Ker}(A) = \{\vec{0}\}$.

S druge strane, matrica A^2 je takođe regularna jer je $\det(A^2) = \det(A) \cdot \det(A) \neq 0$ pa je $\text{Ker}(A^2) = \{\vec{0}\}$.

Dakle, ako je matrica A regularna, vrijedi $\text{Ker}(A) = \text{Ker}(A^2) = \{\vec{0}\}$.



Zadatak 7.

Za svako od sljedećih tvrđenja ustanoviti da li je tačno ili ne:

- a) Ako je $A \in \mathcal{M}_3$ i ako postoje vektori $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3 \in \mathbb{R}^3$ takvi da su vektori $A\vec{v}_1, A\vec{v}_2, A\vec{v}_3$ linearno nezavisni, tada je matrica A regularna.
- b) Neka je $A \in \mathcal{M}_{3,2}$ i neka je $Ker(A) = \left\{ \vec{0} \right\}$. Ako su $B, C \in \mathcal{M}_{2,3}$ matrice takve da je $AB = AC$, tada je $B = C$.

Rješenje

- a) Kako potprostor $C(A)$ sadrži tri linearno nezavisna vektora $A\vec{v}_1, A\vec{v}_2, A\vec{v}_3$, jasno je da je $\dim(C(A)) \geq 3$.
Sa druge strane, kako je $C(A) \subseteq \mathbb{R}^3$, vrijedi $\dim(C(A)) \leq 3$, što znači da je $\dim(C(A)) = 3$, odnosno $rank(A) = 3$.
To dalje znači da je $\det(A) \neq 0$ pa je matrica A regularna.
- b) Kako je $Ker(A) = \left\{ \vec{0} \right\}$, zaključujemo da je $\dim(Ker(A)) = 0$. Pošto je $\dim(Ker(A)) + \dim(Im(A)) = 2$, jer je matrica A reprezentacija linearnog operatora $\mathcal{A} : U \rightarrow V$, pri čemu je $\dim(U) = 2$ i $\dim(V) = 3$, zaključujemo da je $\dim(Im(A)) = 2$ pa su kolone $A_{\bullet 1}$ i $A_{\bullet 2}$ matrice A linearno nezavisne.
Ako je $AB = AC$, tada je $A(B - C) = O$, a to znači da su kolone matrice $A(B - C)$ nula-vektori. Dakle

$$\begin{aligned}
 A(B - C) &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\
 \Leftrightarrow \quad \begin{bmatrix} A_{\bullet 1} & A_{\bullet 2} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} b_{1j} - c_{1j} \\ b_{2j} - c_{2j} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad j = 1, 2, 3 \\
 \Leftrightarrow \quad (b_{1j} - c_{1j}) A_{\bullet 1} + (b_{2j} - c_{2j}) A_{\bullet 2} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad j = 1, 2, 3.
 \end{aligned}$$

Kako su kolone $A_{\bullet 1}$ i $A_{\bullet 2}$ matrice A linearno nezavisne, prethodni uslov će biti ispunjen ako i samo ako je

$$b_{1j} - c_{1j} = 0 \quad \wedge \quad b_{2j} - c_{2j} = 0,$$

odakle dobijamo $b_{1j} = c_{1j}$ i $b_{2j} = c_{2j}$ za $j = 1, 2, 3$, tj. $B = C$.

Zadatak 8.

Neka je $\mathcal{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ linearno preslikavanje za koje vrijedi

$$\mathcal{A}(0, 1, 1) = (-4, 4a, -2), \quad \mathcal{A}(1, 0, -1) = (2, -2, a) \quad \text{i} \quad \mathcal{A}(2, 1, 2) = (-6, 8a - 2, a - 4).$$

- a) Odrediti $a \in \mathbb{R}$ ako je $\text{rank}(\mathcal{A}) = 1$.
- b) Odrediti $a \in \mathbb{R}$ ako je $\text{rank}(\mathcal{A}) = 2$ i $\mathcal{A}(-a, 1, -1) = (0, 0, 0)$.

Za oba rješenja naći $\text{Ker}(\mathcal{A})$ i $\text{Im}(\mathcal{A})$.

Rješenje

- a) Kako su vektori $(0, 1, 1)$, $(1, 0, -1)$ i $(2, 1, 2)$ linearno nezavisni, pa u odnosu na bazu

$$B_N = \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$$

prostora \mathbb{R}^3 , matrica linearnog operatora \mathcal{A} je

$$A_{B_N} = \begin{bmatrix} -4 & 2 & -6 \\ 4a & -2 & 8a - 2 \\ -2 & a & a - 4 \end{bmatrix}.$$

Iz stepenaste forme matrice A

$$\begin{bmatrix} -4 & 2 & -6 \\ 4a & -2 & 8a - 2 \\ -2 & a & a - 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \cdot (a) + R_2 \\ R_1 \cdot (-\frac{1}{2}) + R_3}} \begin{bmatrix} -4 & 2 & -6 \\ 0 & 2a - 2 & 2a - 2 \\ 0 & a - 1 & a - 1 \end{bmatrix}$$

imamo da je $\text{rank}(\mathcal{A}) = 1 \Leftrightarrow a = 1$. Nakon uvrštavanja $a = 1$ dobijamo da je matrica linearnog operatora \mathcal{A} u odnosu na bazu B_N :

$$A_{B_N} = \begin{bmatrix} -4 & 2 & -6 \\ 4 & -2 & 6 \\ -2 & 1 & -3 \end{bmatrix}.$$

U odnosu na standardnu bazu B_S prostora \mathbb{R}^3 , matrica linearnog operatora \mathcal{A} je

$$\begin{aligned} A_{B_S} &= S_{B_N \rightarrow B_S} \cdot A_{B_N} \cdot S_{B_S \rightarrow B_N} \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -4 & 2 & -6 \\ 4 & -2 & 6 \\ -2 & 1 & -3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -3 \\ 0 & -6 & -6 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Odavde dobijamo da je

$$C(A) = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ -6 \end{bmatrix} \right\} = \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} \Rightarrow \text{Im}(\mathcal{A}) = \text{Lin} \{(0, 1, 2)\}$$

dok je

$$\begin{aligned} N(A) &= \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} : -3y - 3z = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} : y = -z \right\} \\ &= \left\{ \begin{bmatrix} x \\ -z \\ z \end{bmatrix} \right\} \\ &= x \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + z \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \\ &= \text{Lin} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \Rightarrow \text{Ker}(\mathcal{A}) = \text{Lin} \{(1, 0, 0), (0, -1, 1)\}. \end{aligned}$$

b) Kako je

$$\begin{bmatrix} -6 \\ 8a - 2 \\ a - 4 \end{bmatrix} = 2 \cdot \begin{bmatrix} -4 \\ 4a \\ -2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ a \end{bmatrix},$$

vrijedi $\text{rank}(\mathcal{A}) = 2$ za sve vrijednosti $a \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$. Predstavimo vektor $\begin{bmatrix} -a \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ kao linearnu kombinaciju baznih vektora baze B_N :

$$\begin{bmatrix} -a \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \alpha \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \beta \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} + \gamma \cdot \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

odakle dobijamo sistem:

$$\begin{cases} \beta + 2\gamma = -a \\ \alpha + \gamma = 1 \\ \alpha - \beta + 2\gamma = -1 \end{cases}$$

čije je rješenje

$$\alpha = \frac{a+5}{3}, \quad \beta = \frac{4-a}{3}, \quad \gamma = -\frac{a+2}{3}.$$

Sada je

$$\begin{aligned} \mathcal{A} \left(\begin{bmatrix} -a \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right) &= \mathcal{A} \left(\frac{a+5}{3} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{4-a}{3} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} - \frac{a+2}{3} \cdot \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right) \\ &= \frac{a+5}{3} \cdot \begin{bmatrix} -4 \\ 4a \\ -2 \end{bmatrix} + \frac{4-a}{3} \cdot \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ a \end{bmatrix} - \frac{a+2}{3} \cdot \begin{bmatrix} -6 \\ 8a-2 \\ a-4 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \cdot \begin{bmatrix} -4a-20+8-2a+6a+12 \\ 4a^2+20a-8+2a-8a^2-16a+2a+4 \\ -2a-10+4a-a^2-a^2-2a+4a+8 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -4a^2+8a-4 \\ -2a^2+4a-2 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -4(a-1)^2 \\ -2(a-1)^2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

odakle dobijamo

$$\frac{1}{3} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -4(a-1)^2 \\ -2(a-1)^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow a = 1.$$

Međutim, kako je za $a = 1$, rang preslikavanja \mathcal{A} jednak 1, ne postoji $a \in \mathbb{R}$ takav da navedeni uslovi budu ispunjeni.

Zadatak 9.

Odrediti linearnu transformaciju \mathcal{A} vektorskog prostora \mathbb{R}^4 takvu da bude:

- a) $Im(\mathcal{A}) = Lin\{(1, 3, -1, 0), (2, 4, 0, -1)\}$;
- b) $Ker(\mathcal{A}) = Lin\{(3, 2, -1, 1)\}$;
- c) $Im(\mathcal{A}) = Lin\{(1, 3, -1, 0), (2, 4, 0, -1)\}$ i $Ker(\mathcal{A}) = Lin\{(3, 2, -1, 1)\}$.

Rješenje

Linearna transformacija \mathcal{A} prostora \mathbb{R}^4 podrazumijeva linearno preslikavanje $\mathcal{A} : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ koje zadovoljava svojstva iz zadatka.

- a) Primijetimo da matrica

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

linearnog preslikavanja $\mathcal{A} : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ zadovoljava početni uslov. Iz matrice A imamo da je

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(1, 0, 0, 0) &= (1, 3, -1, 0), \\ \mathcal{A}(0, 1, 0, 0) &= (2, 4, 0, -1), \\ \mathcal{A}(0, 0, 1, 0) &= (0, 0, 0, 0), \\ \mathcal{A}(0, 0, 0, 1) &= (0, 0, 0, 0) \end{aligned}$$

pa je sa

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(x, y, z, t) &= x \cdot \mathcal{A}(1, 0, 0, 0) + y \cdot \mathcal{A}(0, 1, 0, 0) + z \cdot \mathcal{A}(0, 0, 1, 0) + t \cdot \mathcal{A}(0, 0, 0, 1) \\ &= x \cdot (1, 3, -1, 0) + y \cdot (2, 4, 0, -1) + z \cdot (0, 0, 0, 0) + t \cdot (0, 0, 0, 0) \\ &= (x + 2y, 3x + 4y, -x, -y) \end{aligned}$$

data jedna od linearnih transformacija \mathcal{A} prostora \mathbb{R}^4 takva da vrijedi uslov

$$Im(\mathcal{A}) = Lin\{(1, 3, -1, 0), (2, 4, 0, -1)\}.$$

- b) Kako je $N(A) \perp C(A^T)$, zaključujemo da linearna transformacija \mathcal{A} mora biti takva da zadovoljava uslov

$$R(A) \perp \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Sada je

$$C(A^T) = R(A) = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix} : 3x + 2y - z + t = 0 \right\} = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ 3x + 2y + t \\ t \end{bmatrix} \right\} = \left\{ x \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} + y \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + t \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} = Lin \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

pa je

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

matrica jednog od linearnih transformacija \mathcal{A} prostora \mathbb{R}^4 koje zadovoljava uslov

$$Ker(\mathcal{A}) = Lin\{(3, 2, -1, 1)\}.$$

Odavde dobijamo da je linearno preslikavanje \mathcal{A} kom odgovara matrica A :

$$\mathcal{A}(x, y, z, t) = (x + 3z, y + 2z, z + t, 0).$$

- c) Iz uslova zadatka imamo da je $dim(Im(\mathcal{A})) = 2$ i $dim(Ker(\mathcal{A})) = 1$. Međutim, kako mora da vrijedi

$$dim(Im(\mathcal{A})) + dim(Ker(\mathcal{A})) = dim(\mathbb{R}^4) = 4,$$

vidimo da ne postoji linearno preslikavanje $\mathcal{A} : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ takvo da vrijedi

$$Im(\mathcal{A}) = Lin\{(1, 3, -1, 0), (2, 4, 0, -1)\} \text{ i } Ker(\mathcal{A}) = Lin\{(3, 2, -1, 1)\}.$$

Zadatak 10.

Odrediti

- a) matricu skaliranja koja preslikava $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ u $\begin{bmatrix} 6 \\ 9 \end{bmatrix}$;
- b) matricu projektovanja koja preslikava $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ u $\begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix}$;
- c) matricu refleksije koja preslikava $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ u $\begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}$;
- d) matricu rotacije koja preslikava $\begin{bmatrix} 5 \\ 0 \end{bmatrix}$ u $\begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}$.

Rješenje

- a) Ako je A matrica skaliranja, onda vrijedi $A\vec{x} = \lambda\vec{x}$ za neku vrijednost parametra λ . Tada je

$$A = \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix}$$

pa je

$$\begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 9 \end{bmatrix} \Rightarrow \lambda = 3.$$

Odavde je konačno

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

tražena matrica skaliranja.

- b) Ako se vektor $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ projektuje u $\begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix}$, to znači da se projekcija vrši na pravu generisanu vektorom $\begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix}$, odnosno na y -osu.

To dalje znači da se vektor ortogonalan na y -osu, a to je vektor $\vec{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ projektuje u nula-vektor.

Kako se projektovanje vrši na y -osu, vektor $\vec{e}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ se projektuje u samog sebe. To sada znači da je tražena matrica projektovanja

$$P = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

- c) Ako se vektor $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ reflektuje u vektor $\begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}$, riječ je o refleksiji u odnosu na pravu $y = x$.

Ta refleksija vektor $\vec{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ preslikava u vektor $\vec{e}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$, dok vektor $\vec{e}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ preslikava u vektor $\vec{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$.

S obzirom na to, matrica date refleksije u odnosu na standardnu bazu prostora \mathbb{R}^2 je

$$R = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

- d) Ako se vektor $\begin{bmatrix} 5 \\ 0 \end{bmatrix}$ pomoću rotacije preslikava u vektor $\begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}$, onda se vektor $\vec{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ projektuje u vektor $\frac{1}{5} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{5} \\ \frac{4}{5} \end{bmatrix}$. Kako je

$$R_\theta = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

matrica rotacije za ugao θ zaključujemo da je $\cos \theta = \frac{3}{5}$ i $\sin \theta = \frac{4}{5}$, pa je tražena matrica rotacije

$$R_\theta = \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & -\frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & \frac{3}{5} \end{bmatrix}.$$