

Clase 03

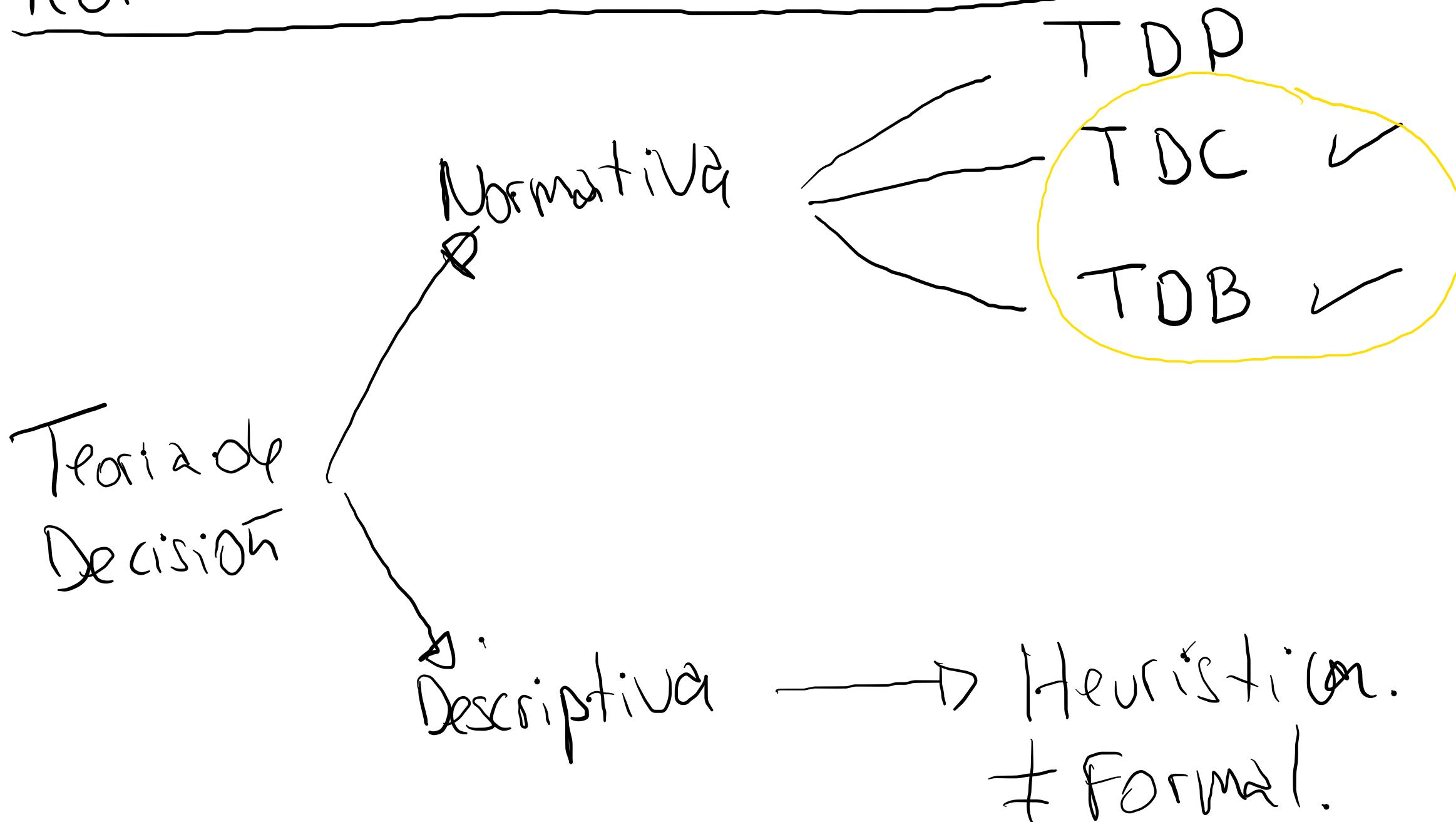
" $X = \mathcal{S}^L$ " ; $(\Lambda, \mathcal{F}, P)$

" $P_\theta \in \mathcal{P}$ " : $(\Lambda, \mathcal{F}, \{P_\theta : \theta \in \Theta\})$

\downarrow
Población

$T(x) \stackrel{\text{dim}}{\leq} X$ y $T(x)$ información relevante.

Teoría de Decisión + Estadística



Bayesiano: Def. de Prob. dif. Kolmogorov

Def. $A \leq B \Leftrightarrow P(A) \leq P(B)$

Elementos básicos

- 1) Estado de la naturaleza. ($\Theta; P_\theta$)
- 2) Conjunto de todos los estados posibles. (Ω)
- 3) Espacio de las posibles decisiones. (A)
- 4) Función utilidad/perdida para medir la ganancia/perdida de tomar una decisión.
Utilidad: arriesgado Utilidad = $\frac{1}{\text{perdida}}$
Perdida: conservador. (Aqui)

TDE

$$X_1, \dots, X_n \sim (\Delta, \mathcal{F}, \{P_\theta : \theta \in \Theta\})$$

X_1, \dots, X_m

θ : estado de la naturaleza.

Θ : conjunto de estados.

Δ : espacio paramétrico (E. Puntual)

$T: \Delta \rightarrow A$

Θ : espacio paramétrico (E. Puntual)

I_Θ : clase de subconjuntos
(Estimación intervalar)

$\{H_0, H_1\}$: T es un test estadístico.

Estimación Puntual $A1 = \mathbb{H}$

$$T: \Lambda \rightarrow \mathbb{H}$$

$$x \rightarrow T(x) = \theta_0 ; \quad P_{\theta_0} \in \mathcal{P}_\theta : \theta \in \mathbb{M}$$

Perdida:

Perdida: $T(x) \neq \theta$.

Eventos

Sin Perdida: $T(x) = \theta$.

Magnitud: $f(T(x) - \theta)$.

Ejemplos de Estimador puntual

Sea $L(\theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i | \theta)$ una f. de verosimilitud

- $\hat{\theta}(x) = \arg \sup_{\Theta \in \mathbb{U}} L(\theta)$.
- Estimador de los momentos
 - Mínimos cuadrados (regresión)

Esperanza y parámetros

$$X \sim \text{Modelo}(\theta)$$

$$E(X) = \int_{\Omega} x f(x) dx = g(\theta)$$

($\Psi(x)$)

$$E(\Psi(X)) = \int_{\Omega} \Psi(x) f(x) dx.$$

X : aleatorio.

Perdida aleatoria

$$L(\theta_0, T(x)) = (\theta_0 - T(x))^2 = \Psi(x)$$

Función de
perdida medida.

$$E_{\theta_0}(\Psi(x)) = E(L(\theta_0, T(x))) = \bar{\rho}(\theta_0)$$

Admisibilidad e insesgamiento

D: todos los estimadores T de θ

$\bullet T_0 \in \bar{T}$

$$R(\theta) \leq R(\hat{\theta}), \forall \theta \in \Theta$$
$$\bar{T} \quad \forall \hat{\theta} \in D$$

T_0

\Rightarrow Admissible.

Sesgo: T : $E(T) - g(\theta)$.

T insesgado: $E(T) = g(\theta)$.

Teorema de Rao-Blackwell

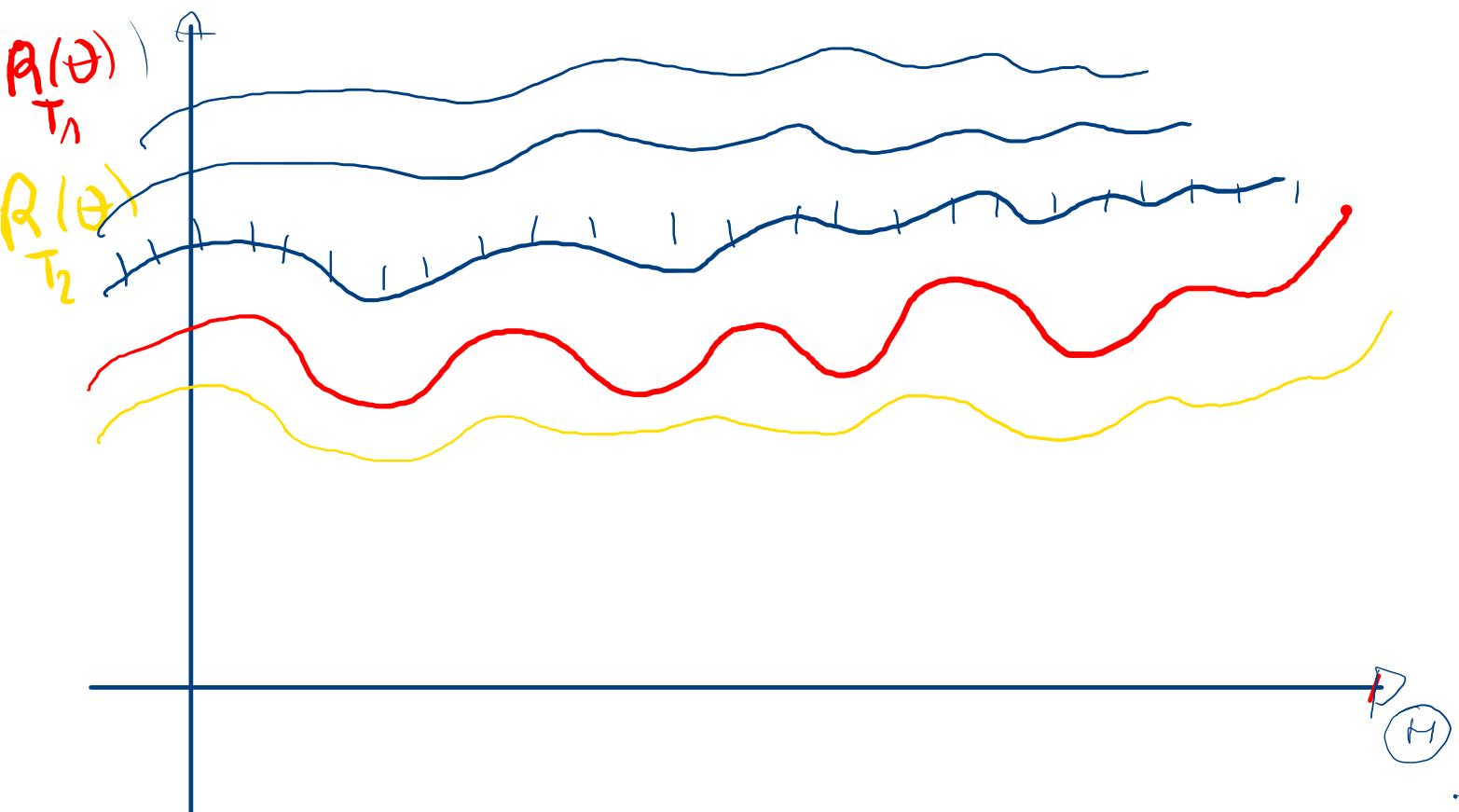
T : suficiente para θ

T_0 : estimador de θ

$$\frac{R(\theta)}{T_0}$$

$$T_1 = \underbrace{f(T)}_{R(\theta)} = E(T_0(x) | T).$$

$$\frac{R(\theta)}{T_1} \leq \frac{R(\theta)}{T_0}, \forall \theta \in \mathbb{M}$$





Riesgo de Bayes

En el modelo Bayesiano $(\theta, x) \sim P_{\theta} x$

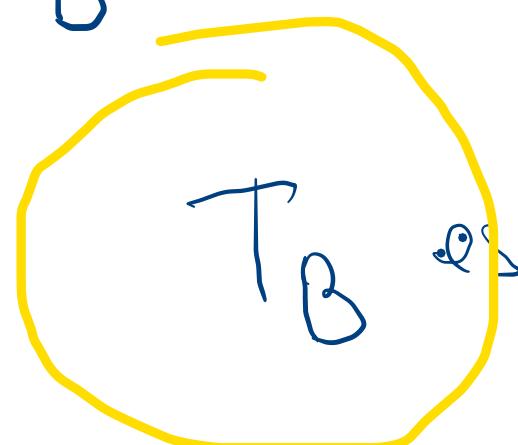
$$\theta \sim \pi(\theta)$$

$$R_T(\theta) = U(\theta) \sim \text{Modelo}(a, b)$$

$$\Gamma(\pi, T) = E_{\pi} R_T(\theta) = \int_{\Theta} R(\theta) \pi(\theta) d\theta$$

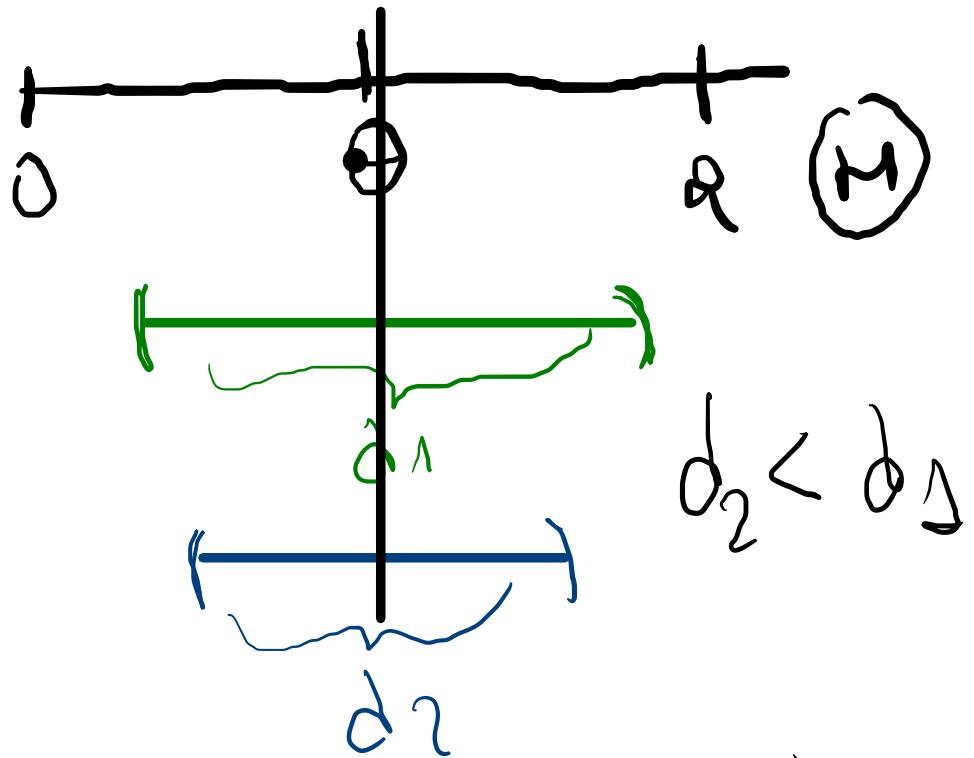
Riesgo de Bayes

$$T_B : \Gamma(\pi, T_B) = \min_{T \in D} \Gamma(\pi, T)$$



la decisión de Bayes. //

Perdidas en estimación intervalar



• El intervalo en azul es más eficiente/preciso que el intervalo en verde.

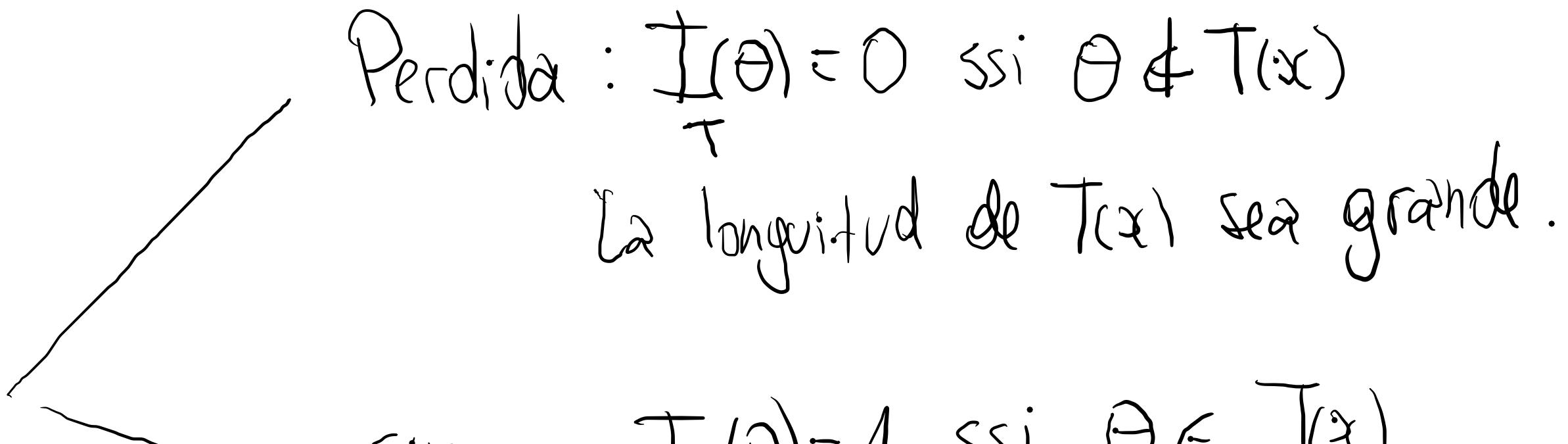
$$\mathcal{I} = \{(a, b) : a, b \in \mathbb{R}\}$$

\mathbb{H}

$$T: \Lambda \rightarrow \mathcal{I}$$

$x \rightarrow T(x) = (a, b) \subset \mathbb{H} = \mathbb{R}$.

$$I_T(\theta) = \begin{cases} 1, & \theta \in T(x), \\ 0, & \text{c.c} \end{cases}$$



Sin Perdida . $\int_T I(\theta) = 1$ ssi $\theta \in T(x)$

La longitudo de $T(x)$ es pequeña.

Magnitud de la perdida : prop. a la longitudo de $T(x)$, castigada/penalizada por una cobertura errada.

$$L(\theta, T(x)) = 2 \cdot \text{length}(T(x)) - b \int_T I(\theta)$$

Riesgo medio

$$\begin{aligned} R(\theta) &= \underset{T}{E}\{L(\theta, T(x))\} \\ &= \underset{T}{E}\{\alpha \text{length}(T(x)) - b \bar{I}_T(\theta)\} \\ &= \alpha E[\text{length}(T(x))] - b E(\bar{I}_T(\theta)) \\ &= \alpha E[\text{length}(T(x))] - b P(I_T(\theta) = 1) \\ &\approx \alpha E[\text{length}(T(x))] - b P(\theta \in T(x)) \end{aligned}$$

Ejemplo

x_1, \dots, x_n ; $x_i \stackrel{i.i.d}{\sim} \text{Normal}(\mu, \sigma^2)$ $i=1, \dots, n.$

$$T(x) = \left(\bar{x} - d \frac{s}{\sqrt{n}}, \bar{x} + d \frac{s}{\sqrt{n}} \right); I(u) = \begin{cases} 1, & u \in T(x) \\ 0, & u \notin T(x). \end{cases}$$

$$\text{length}(T(x)) = \bar{x} + d \frac{s}{\sqrt{n}} - \left(\bar{x} - d \frac{s}{\sqrt{n}} \right)$$

$$= 2d \frac{s}{\sqrt{n}} \quad d: \text{quantil } \times \text{ejemplo}$$

del $(1-\alpha) \times 100\%$.

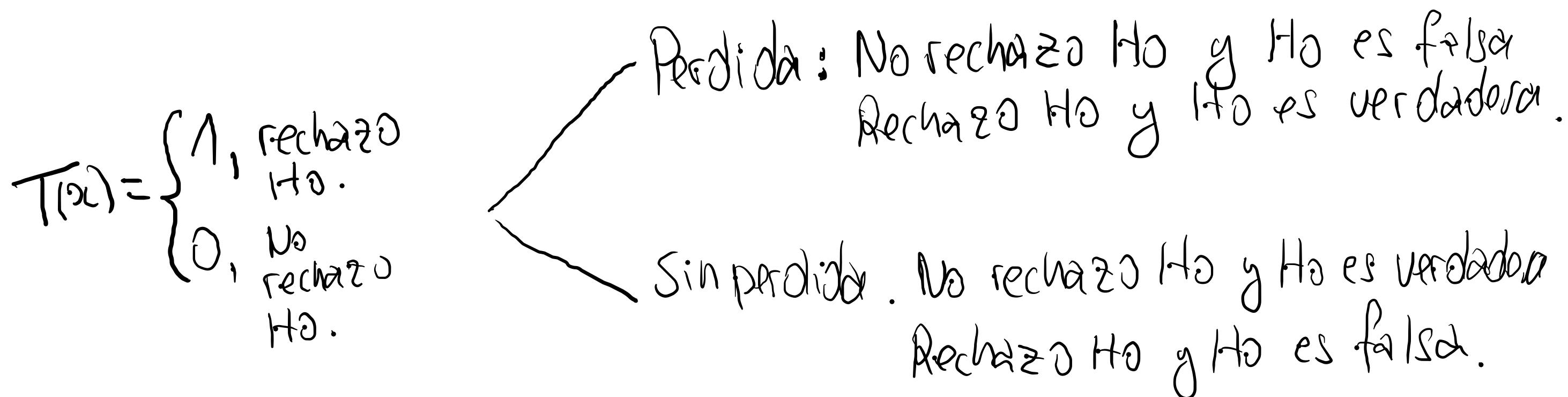
$\alpha = 0,05.$

Función de decisión tipo test

$$\mathcal{P} = \{P_\theta : \theta \in \Theta\} = \{P_\theta : \theta \in \Theta_0\} \cup \{P_\theta : \theta \in \Theta_1\} = \mathcal{P}_0 \cup \mathcal{P}_1$$

$$\Theta_0 \cup \Theta_1 = \Theta \quad \text{y} \quad \Theta_0 \cap \Theta_1 = \emptyset$$

$$H_0: \theta \in \Theta_0 (P_\theta \in \mathcal{P}_0) \text{ vs } H_1: \theta \in \Theta_1 (P_\theta \in \mathcal{P}_1)$$



Perdida: $T(x) = 0$, y $\theta \in H_1$

$T(x) = 1$ y $\theta \in H_0$

Sin
Perdida : $T(x) = 0$ y $\theta \in H_0$ } (*)
 $T(x) = 1$ y $\theta \in H_1$

Magnitud de la perdida

$$L(\theta, T(x)) = \begin{cases} a, & T(x) = 1 \text{ y } \theta \in H_0 (H_0) \\ b, & T(x) = 0 \text{ y } \theta \in H_1; a, b > 0 \\ 0, & \text{c.c (*)} \end{cases}$$

Probabilidades de $T(x) \in \{0,1\}$

$$P_{\theta}(T(x)=1) = \begin{cases} 0, & \theta \in \mathcal{M}_0, \\ P_{\theta} > 0, & \theta \in \mathcal{M}_1. \end{cases} \quad (1)$$

$$P_{\theta}(T(x)=0) = \begin{cases} 0, & \theta \in \mathcal{M}_1, \\ P_{\theta} > 0, & \theta \in \mathcal{M}_0 \end{cases} \quad (2)$$

(1) $P_{\mathcal{H}_1}(T(x)=1)$ (2) $P_{\mathcal{H}_0}(T(x)=0)$.

Notación.

Riesgo medio

$$R(\theta) = E(L(\theta, T(x)))$$

$$T = a \cdot P(L = a) + b P(L = b) + \cancel{0 \cdot P(L = 0)}$$

$$= a P_{H_0}(T(x) = a) + b P_{H_1}(T(x) = b)$$

$$= \begin{cases} a P_{H_0}(T(x) = a), & \theta \in \Theta_0 \text{ (} H_0 \text{ es verdadera)} \\ b P_{H_1}(T(x) = b), & \theta \in \Theta_1 \text{ (} H_0 \text{ es falsa)} \end{cases}$$

$$a = b = \frac{1}{2}$$

$$R_T(\theta) = \begin{cases} P_{H_0}(T(X)=1) = \alpha, & \text{Prob del error} \\ & \text{tipo I. } (H_0 \text{ es verdadera}) \\ P_{H_1}(T(X)=0) = \beta, & \text{Prob del error} \\ & \text{tipo II } (H_0 \text{ es falsa}) \end{cases}$$

Ejemplo: X_1, \dots, X_n ; $X_i \stackrel{\text{def}}{\sim} \text{Normal}(\mu, \sigma^2)$

$$\mathcal{P} = \left\{ P_{\theta} : \theta = (\mu, \sigma^2) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ \right\}$$

$$= \left\{ P_{(0, \sigma^2)} : \sigma^2 > 0 \right\} \cup \left\{ P_{(\mu, 0)} : \mu \neq 0, \sigma^2 > 0 \right\} = \mathcal{S}_0 \cup \mathcal{S}_1$$

$$\left. \begin{array}{l} H_0: \mu = 0 ; H_1: \mu \neq 0. \\ H_0: P_0 \in \mathcal{S}_0 ; H_1: P_0 \in \mathcal{S}_1 . \end{array} \right\} \begin{array}{l} t_0 = \frac{\bar{x} - \mu_0}{s/\sqrt{n}} \\ T = \frac{\bar{x} - \mu_0}{s/\sqrt{n}} \end{array};$$

$$T(x) = \begin{cases} 1, & |T|_{n-1} > t_0 \\ 0, & \text{c.c} \end{cases}$$

Caso 1: $\mu = 0$ o $P_0 \in \mathcal{P}_0$ ($a = b = 1$)

$$L(\mu, T) = \begin{cases} 1, & T(x) = 1 \\ 0, & T(x) = 0 \end{cases}$$

Caso 2: $\mu \neq 0$ o $P_0 \in \mathcal{P}_1$

$$L(\mu, T) = \begin{cases} 1, & T(x) = 0 \\ 0, & \text{c.c.} \end{cases}$$

$$\frac{R(\mu)}{T} = \begin{cases} P(T(x) = 1), & P_0 \in \mathcal{P}_0 \\ P(T(x) = 0), & P_0 \in \mathcal{P}_1 \end{cases}$$