Samenvatting algoritmen

Aaron Mousavi (aanvullingen Jelle De Bock) March 22, 2017

1 Asymptotische notaties

De naam "asymptotische notatie" is gekozen omdat deze notaties enkel geldig zijn voor grote waarden van n.

- $\Theta(n)$: de functie is langs boven en onder begrensd met de constanten c_1 en c_2 , daarom ligt de uitvoeringstijd tussen $c_1 \cdot f(n)$ en $c_2 \cdot f(n)$ ligt.
- O(n): is maximum uitvoeringstijd, het zal nooit slechter zijn dat dit. Er wordt geprobeerd om de laagste, bewezen waarde op te schrijven. We kunnen ook zeggen dat het worst case scenario $\Theta(n)$ is, maar de big O is een sterkere notatie.
- $\Omega(n)$: de ondergrens, het algoritme heeft een uitvoeringstijd van minstens n.

2 Selection sort

Kenmerken

- Niet stabiel
- Rangschikt ter plaatste
- \bullet $\Theta(n^2)$
- Ofwel het kleinste zoeken en vooraan zetten, of het grootste en achteraan zetten.

Algoritme

```
1 template <typename T>
  void SelectionSort <T>::operator()(vector <T> &vec) const {
       for (int i=vec. size()-1; i>=0; i--){
 4
           int maxIndex=zoekGrootste(vec, i);
5
           swap(vec[i], vec[maxIndex]);
6
       }
7
8
  }
  template <typename T>
10 int SelectionSort <T>::zoekGrootste(const vector <T> & vec, int eindIndex)
      const {
11
       int maxIndex = 0;
12
       for (int i=1; i \le eindIndex; i++){
13
           if (vec[i] > vec[maxIndex]) {
14
               \max Index = i;
15
16
17
       return maxIndex;
18
```

Opmerkingen

• Lidfuncties zijn const, en de vector in de zoekGrootste ook!

3 Insertion sort

Kenmerken

- Stabiel
- Rangschikt ter plaatste
- $O(n^2)$
- $\Omega(n)$

Algoritme

```
1 template <typename T>
  void InsertionSort <T>::operator()(vector <T> &vec) const {
3
       for (int i=1; i < vec. size(); i++){
 4
            T help;
           //Voeg element i toe aan het gesorteerde deel
5
6
           //(de elementen voor i staan in volgorde)
7
           help = std :: move(v[i]);
8
           int j = i-1;
9
           while (j \ge 0 \&\& help < v[j]) {
                //help is kleiner dan het voorgaande element dus
10
                //laat element op j plaats maken (schuif op)
11
               v[j+1] = std :: move(v[j]);
12
13
               j --;
14
15
           //na de voorgaande lus hebben we de positie van help gevonden
16
           //merk op: j+1 we zijn namelijk 1tje te ver gegaan in de while lus
           v[j+1] = std :: move(help);
17
       }
18
19
```

- Const niet vergeten.
- Moves!
- i begint bij 1, regel 8 zeker niet vergeten en op het laatste is het ook j+1!

4 Shell sort

Kenmerken

- Niet stabiel
- Rangschikt ter plaatste
- $O(n^2)$
- $\Omega(n \cdot log(n))$

Algoritme

```
//Sedgewick's increments, used in the shellsort algorithm
 2 \text{ vector} < \text{int} > \text{INCREMENTS} = \{
                                  1391376, 463792, 198768, 86961, 33936,
3
                                  13776, 4592, 1968, 861, 336,
4
                                  112, 48, 21, 7, 3, 1
5 };
6
7
  template <typename T>
   void Shellsort <T>::operator()(vector <T> & v) const {
8
9
       //Ga over alle increments
10
       for(int i = 0 ; i < INCREMENTS.size() ; i++){
11
            int increment = INCREMENTS[i];
12
            // Controleer of increment niet te groot is voor onze array
13
            if (increment < v.size()){</pre>
                //Ga k-sorteren voor alle elementen startende van het increment
14
15
                for (int j = increment ; j < v.size() ; j++){
16
                    T \text{ temp} = v[j];
17
                     //Insertion sort stap, plaats j-de element op zijn juiste
                         plek, telkens increment-stapjes verder springend
18
                     int k = j-increment;
19
                     while (k \ge 0 \&\& temp < v[k]) 
20
                         v[k+increment] = v[k];
21
                         k-=increment;
22
23
                     v[k+increment] = std :: move(temp);
24
25
                     /* Evenwaardig getest alternatief
26
                         int k = j;
27
                         while (k-increment >= 0 && v[k-increment] > temp) {
28
29
                              v[k] = std :: move(v[k-increment]);
30
                             k-=increment;
31
32
                         v[k] = std :: move(temp);
33
               }
34
35
           }
36
       }
37 }
```

Opmerkingen

• Bij de laatste regel weer de +incr niet vergeten!

5 Heap sort

Kernmerken

- Niet Stabiel
- Ter plaatse
- $\Theta(n \cdot log(n))$

Algoritme heap sort

```
1 template <typename T>
  void HeapSort<T>::operator()(vector<T> &vec) const {
3
      Heap<T> heap(vec, vec.size());
      heap.buildHeap();
4
5
      for (size_t i = vec.size()-1; i > 0; i--) \{ // opgepast i > 0!!!
6
           // zet wortel (= grootste achteraan) en zet leaf bovenaan
7
           T wortel = move(*heap.geefWortel());
8
           heap.vervangWortel(vec[i]);
9
           vec[i] = move(wortel);
10
           heap.percolateDown(0, i);
11
      }
12 }
```

Algoritmes heap

```
1 template < class T>
  void Heap<T>::buildHeap(){
 3
       // dit moet enkel voor de bovenste helft
 4
       for (int i = vec. size()/2; i >= 0; i--) {
5
           percolateDown(i, vec.size());
6
 7 }
8
9 template < class T>
10 const T* Heap<T>::geefWortel() const {
11
      return &vec[0];
12 }
13
14 template < class T>
15 int Heap<T>::getGrootsteKind(int parentIndex, int length){
16
       int kind = parentIndex * 2 + 1; // moet bestaan, dus niet oproepen op
          leaves! Plus 1 want zero based.
       if(kind + 1 < length)
17
           if(vec[kind+1] > vec[kind])
18
19
               kind +=1;
20
21
       }
22
       return kind;
23 }
24
25 template < class T>
26 void Heap<T>::percolateDown(size t parentIndex, size t length) {
      if(parentIndex * 2 + 1 >= length) {
```

```
28
           return; // parent heeft geen kinderen, en kan dus ook niet zakken
29
      }
30
31
      T parent = move(vec[parentIndex]);
       size t grootsteKindIndex = getGrootsteKind(parentIndex, length);
32
       // blijf dit doen tot er geen (groter) kind meer is
33
34
       while ((2*parentIndex+1<length) && vec[grootsteKindIndex] > parent) {
           // parent wordt child
35
36
           vec[parentIndex] = vec[grootsteKindIndex];
37
           parentIndex = grootsteKindIndex;
38
       ^{\prime}/ alle elementen die groter waren dan de originele parent staan er nu
39
          boven, zet nu de oude parent op de laatste plaats
40
       // die waarde hier zit toch al in het niveau erboven
       vec[parentIndex] = move(parent);
41
42 }
43
44 template < class T >
45 void Heap<T>::vervangWortel(const T& ele){
       vec[0] = move(ele);
47 }
```

6 Merge sort

Kernmerken

- Stabiel (deze versie toch)
- Niet ter plaatse
- $\Theta(n \cdot log(n))$

Top down Algoritme

```
1 template <typename T>
  void Mergesort <T>:: mergesort (vector <T> &h, vector <T> &v, int l, int r)
3
       if(l+1 < r){
4
           int m = 1 + (r-1)/2;
            mergesort (v, h, l, m);
5
           mergesort (v, h, m, r);
6
 7
8
           merge(h, v, l, m, r);
9
       }
10 }
11
12 template <typename T>
13 void Mergesort <T>::operator() (vector <T> &v) const {
14
       vector <T> other (v); //de andere tabel, waarin we telkens de rechter
           deeltabel zullen in opslaan
       mergesort (other, v, 0, v. size());
15
16 }
17
18 template <typename T>
19 void merge(vector<T> &from, vector<T> &to, int l, int m, int r){
20
       int i=1;
21
       int j=m;
22
       //je weet exact hoeveel keer je een element gaat plaatsen (dus
23
           tellertje k)
^{24}
       for (int k=i; k< r; k++)
            if(i \le k (j \le r | | from[i] \le from[j]))
25
^{26}
                to[k] = from[i++];
27
           else{
28
                to[k] = from[j++];
29
           }
30
       }
```

Bottom up Algoritme

```
1 template <typename T>
2 void Mergesort_bu<T>::operator()(vector <T> &v) const {
3     vector<T> temp(v.size());
4     int breedte=1;
5     while(breedte<v.size()){
6     int l=0;</pre>
```

```
7
             while (l+breedte<v.size()){
 8
                  merge_bu(v, temp, l, breedte);
9
                  l = l + b r e e d t e * 2;
10
11
             breedte*=2;
12
        }
13 }
14
15 template <typename T>
16 void merge_bu(vector<T> &vec, vector<T> &temp, int l, int width){
17
        int i=1;
18
        int j=l+width;
19
20
        \begin{array}{ll} \hbox{int} & m = \ l + widt\, h \, ; \end{array}
21
        int r = l+2*width>vec.size()?vec.size():l+2*width;
22
        int k=1;
23
24
        for (int s=1; s< r; s++){
25
             if(i \le k (j \ge r | | vec[i] \le vec[j]))
26
                  temp[s] = vec[i++];
27
             } else {
                  temp[s] = vec[j++];
28
29
             }
30
        }
31
32
        for (int s=1; s< r; s++){
33
             vec[s]=temp[s];
34
35 }
```

Opmerkingen

• Hoe doe je dit met een hulp array van n/2?

7 Quick sort

Single pivot

```
1 template <typename T>
  void Quicksort <T>::operator()(vector <T> &v) const {
3
       quicksort (v, 0, v. size()-1);
4 }
5
  template <typename T>
  void Quicksort <T>:: quicksort (vector <T> &v, int l, int r) const {
8
       //Rangschik deelvector v[l]..[r]
9
       if (l<r) {
           T pivot = v[l];
10
11
            int i=l, j=r;
12
            while (v[j] > pivot) {
13
                j --;
14
15
            while (i < j)
16
                swap(v[i],v[j]);
17
                i + +;
                while (v[i] < pivot)
18
19
                    i++;
20
21
                while (v[j] > pivot)
22
                    j --;
23
            }
24
            quicksort (v, l, j);
25
            quicksort(v, j+1, r);
26
       }
27 }
```

Dual Pivot (JDK aka Yaroslavskiy)

```
1 template <typename T>
2
  void Quicksort Dual Pivot<T>::operator()(vector <T> &v) const {
3
       quicksort Dual Pivot (v, 0, v. size()-1);
4 }
5
6
  template <typename T>
  void Quicksort_Dual_Pivot<T>::quicksort_Dual_Pivot(vector <T> &v, int 1,
      int r) const {
       if (1 < r) {
9
           //Pivots
10
           T p1 = v[1];
11
12
           T p2 = v[r];
13
           //Swap the 2 pivots if p1>p2
14
           if (p1 > p2) {}
15
               v[l] = std :: move(p2);
16
17
               v[r] = std :: move(p1);
18
               p1 = v[l];
19
               p2 = v[r];
20
```

```
21
            //m is het tellertje waarmee we door de tabel lopen
            //\mathrm{k} is de grens tussen linker en middelste gedeelte (alle waardes <
22
               p1)
            //g is de grens tussen rechter en middelste gedeelte (alle waardes
23
               >p2)
24
            int k = l + 1;
25
            int g = r - 1;
26
            int m = k;
27
28
            while (m \le g) {
^{29}
                if (v[m] < p1) {
30
                     T \text{ temp} = std :: move(v[k]);
31
                     v[k] = std :: move(v[m]);
32
                     v[m] = std :: move(temp);
33
                     k++;
34
                else if (v[m] >= p2) {
35
                     36
37
                     T \text{ temp} = std :: move(v[g]);
38
39
                     v[g] = std :: move(v[m]);
                     v[m] = std :: move(temp);
40
41
42
                     g--;
43
44
                     if (v[m] < p1) {
45
                         T \text{ temp} = std :: move(v[m]);
46
                         v[m] = std :: move(v[k]);
47
                         v[k] = temp;
48
                         k++;
                     }
49
50
                }
51
                m++;
52
53
            //Zet pivots op hun plek
            k = k - 1;
54
            g = g + 1;
55
56
            T \text{ temp} = std :: move(v[k]);
57
            v[k] = std :: move(v[l]);
58
            v[1] = std :: move(temp);
59
60
            temp = std :: move(v[g]);
61
            v[g] = std :: move(v[r]);
62
            v[r] = std :: move(temp);
63
            quicksort_Dual_Pivot(v, l, k - 1);
64
            quicksort\_Dual\_Pivot\left(v\,,\ k\ +\ 1\,,\ g\ -\ 1\right);
65
66
            quicksort Dual Pivot(v, g + 1, r);
67
       }
68 }
```

8 Counting sort

Kenmerken

- Stabiel
- Niet ter plaatste
- Sleutels moeten gehele getallen zijn
- Beperkt interval
- $\Theta(n+k)$ met n aantal elementen en k het aantal verschillende sleutels.

Algoritme

```
template <typename T>
  void CountingSort<T>::operator()(vector<T> &vec) const {
 3
       // frequentietabel opstellen
 4
5
       vector < int > freq (vec. size (), 0);;
       \mbox{for (int $i=0$; $i< vec.size()$; $i++)$ } \{
6
 7
           freq[vec[i]]++; // ervan uitgaande dat vec een getal teruggeeft....
8
       }
9
10
       // cumulatieve tabel maken
11
       for (int i = 1; i < freq.size(); i++) {
           freq[i] += freq[i-1];
12
13
14
15
       // output tabel maken met het resultaat
16
       // overloop terug de originele tabel
17
       vector < int > output (vec.size());
18
       for (int i = 0; i < vec.size(); i++) {
19
           output[freq[vec[i]]-1] = move(vec[i]); // -1!!
20
           freq [vec[i]]--;
21
       }
22
23
       // output kopieren naar de originele tabel
       for (int i = 0; i < vec.size(); i++) {
24
25
           vec[i] = move(output[i]);
26
27 }
```

9 Radix sort

```
1 // A utility function to get maximum value in arr[]
 2 int getMax(int arr[], int n)
3 {
       int mx = arr[0];
4
       for (int i = 1; i < n; i++)
5
6
           if (arr[i] > mx)
7
               mx = arr[i];
8
       return mx;
9 }
10
11 // A function to do counting sort of arr[] according to
12 // the digit represented by exp.
13 void countSort(int arr[], int n, int exp)
14 {
15
       int output[n]; // output array
16
       int i, count [10] = \{0\};
17
18
       // Store count of occurrences in count[]
19
       for (i = 0; i < n; i++)
           count [ (arr [i] / exp) %10 ]++;
20
21
22
       // Change count[i] so that count[i] now contains actual
       // position of this digit in output[]
23
24
       for (i = 1; i < 10; i++)
25
           count[i] += count[i - 1];
26
27
       // Build the output array
28
       for (i = n - 1; i >= 0; i--)
29
           output[count[ (arr[i]/exp)%10 ] - 1] = arr[i];
30
31
           count [ (arr[i]/exp)\%10 ]--;
32
       }
33
34
       // Copy the output array to arr[], so that arr[] now
35
       // contains sorted numbers according to current digit
       \quad \  \  \text{for} \ \ (\ i \ = \ 0\,; \ \ i \ < \ n\,; \ \ i + +)
36
37
           arr[i] = output[i];
38 }
39
40 // The main function to that sorts arr [] of size n using
41 // Radix Sort
42 void radixsort (int arr [], int n)
43 {
       // Find the maximum number to know number of digits
44
       int m = getMax(arr, n);
45
46
47
       // Do counting sort for every digit. Note that instead
       // of passing digit number, exp is passed. exp is 10^i
48
49
       // where i is current digit number
       for (int \exp = 1; m/\exp > 0; \exp *= 10)
50
           countSort(arr, n, exp);
51
52
```

10 Bucket sort

Kenmerken

- Stabiel: door insertion sort
- Niet ter plaatste
- $O(n^2)$: alles in één bucket en insertionsort
- \bullet $\Theta(n)$

Algoritme

```
1 template <typename T>
2 T BucketSort<T>::grootsteValue(vector<T> const &vec) const {
       // T moet wel zeker getal zijn, of anders een complexere interface
          maken
       T \text{ grootste} = \text{vec}[0];
 4
5
       for (int i = 0; i < vec.size(); i++) {
 6
            if (vec[i] > grootste) grootste = vec[i];
7
8
       return grootste;
9
10
11 template <typename T>
12 void BucketSort<T>::operator()(vector<T> &vec) const {
13
       // dit houdt alle buckets bij
14
       vector < vector < T>> buckets (vec. size ());
15
       T grootste = grootsteValue(vec);
16
       // overloop alle waarden
17
       for (int i = 0; i < vec.size(); i++) {
18
19
           // voorbeeld hash functie: (value*size)/(max value+1)
20
           int bucket = (\text{vec}[i] * \text{vec.size}())/(\text{grootste}+1);
21
            buckets [bucket].push_back(move(vec[i]));
22
       }
23
^{24}
       // sorteer alle buckets
25
       InsertionSort <T> insertionSort;
26
       for (int i = 0; i < buckets.size(); i++) {
27
            insertionSort (buckets[i]);
28
       }
29
30
       // leeg alle buckets terug in de array
31
       int index = 0;
32
       for (int i = 0; i < buckets.size(); i++) {
33
           for (int j = 0; j < buckets[i].size(); j++) {
34
                vec[index++] = move(buckets[i][j]);
35
           }
36
       }
37 }
```

11 Mogelijks handig

Move implementatie voorbeeld

```
// Move constructor.
  MemoryBlock (MemoryBlock&& other)
      : _data(nullptr)
 3
 4
      , _{length}(0)
5
  {
 6
      std::cout << "In_MemoryBlock(MemoryBlock&&)._length_=_"
 7
                << other._length << "._Moving_resource." << std::endl;</pre>
8
      // Copy the data pointer and its length from the
9
      // source object.
10
11
      _{data} = other._{data};
12
      length = other. length;
13
      // Release the data pointer from the source object so that
14
      // the destructor does not free the memory multiple times.
15
16
      other.\_data = nullptr;
      other. _{length} = 0;
17
18 }
19
20 // Move assignment operator.
21 MemoryBlock& operator = (MemoryBlock&& other)
23
      std::cout << "In_operator=(MemoryBlock&&)._length_=_"
                << other._length << "." << std::endl;
24
25
26
      if (this != &other)
27
28
         // Free the existing resource.
^{29}
         delete [] data;
30
         // Copy the data pointer and its length from the
31
         // source object.
32
         _{data} = other._{data};
33
34
         _length = other._length;
35
         // Release the data pointer from the source object so that
36
37
         // the destructor does not free the memory multiple times.
38
         other.\_data = nullptr;
39
         other. _{length} = 0;
40
41
      return *this;
42 }
```

Source: https://msdn.microsoft.com/en-us/library/dd293665.aspx.