

Chapter-6(A) যোগাশ্রয়ী রূপান্তর LINEAR TRANSFORMATION

6.A.0. শিখনফল : এই অধ্যায় পাঠ শেষে শিক্ষার্থীরা

- যোগাশ্রয়ী রূপান্তর, যোগাশ্রয়ী অপারেটর, যোগাশ্রয়ী রূপান্তরের ইমেজ, যোগাশ্রয়ী রূপান্তরের কার্ণেল, র্যাঙ্ক ও নালিটি ব্যাখ্যা করিতে পারিবে।
- ম্যাট্রিক্স ও যোগাশ্রয়ী রূপান্তর এবং ম্যাট্রিক্সের শূন্য জগত বর্ণনা করিতে পারিবে।
- নিচে ম্যাট্রিক্সের র্যাঙ্ক ও নালিটির সম্পর্ক প্রতিপাদন ও প্রয়োগ করিতে পারিবে।
 - র্যাঙ্ক (A) + শূন্যতা (A) = কলাম সংখ্যা
 - র্যাঙ্ক (A) + শূন্যতা (A^T) = সারি সংখ্যা
 - র্যাঙ্ক (A) = র্যাঙ্ক (A^T)
- নিচের উপপাদ্যগুলি প্রমাণ ও প্রয়োগ করিতে পারিবে।
 - (i) শূন্য ভেক্টরের যোগাশ্রয়ী রূপান্তর শূন্য ভেক্টর।
 - (ii) $T : V(F) \rightarrow U(F)$ যোগাশ্রয়ী রূপান্তরটি এক-এক এবং অন-টু হইলে বিপরীত রূপান্তর $T^{-1} : U(F) \rightarrow V(F)$ যোগাশ্রয়ী হইবে।
 - (iii) $T : V(F) \rightarrow U(F)$ এবং $S : V(F) \rightarrow U(F)$ যোগাশ্রয়ী রূপান্তর হইলে $T + S$, λT এবং $T \circ S$ যোগাশ্রয়ী হইবে যেখানে $\lambda \in F$.
 - (iv) $T : V(F) \rightarrow U(F)$ যোগাশ্রয়ী রূপান্তর হইলে $\text{Im}T$, $U(F)$ এর $\ker T$, $V(F)$ এর উপজগত এবং $\dim(\text{Im}T) + \dim(\ker T) = \dim V(F)$ হইবে।
 - (v) $T : V \rightarrow W$ এক-এক হইবে যদি এবং কেবলমাত্র যদি $\ker T = \{0\}$ হয়।

6.A.1. যোগাশ্রয়ী রূপান্তর ও যোগাশ্রয়ী অপারেটর (Linear transformation and Linear operator) : [NUH-99, 03, 08, 09, NU(Pre)-09]

মনে করি $V(F)$ এবং $U(F)$ দু'টি ভেক্টর জগত। যদি $T : V(F) \rightarrow U(F)$ রূপান্তরটি লিনিয়ার নিয়ম দু'টি সিদ্ধ করে তবে T কে যোগাশ্রয়ী রূপান্তর বলা হয়।

- (i) $\forall \mathbf{u}, \mathbf{v} \in V \Rightarrow T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$
- (ii) $\forall \mathbf{u} \in V$ এবং $\forall \alpha \in F \Rightarrow T(\alpha \mathbf{u}) = \alpha T(\mathbf{u})$

যদি $U(F) = V(F)$ হয় অর্থাৎ যোগাত্মকী রূপান্তরটি $T : V(F) \rightarrow V(F)$ হয়, তবে যোগাত্মকী রূপান্তরটি বলা হয়।

[Let $V(F)$ and $U(F)$ are two vector spaces. If the transformation $T : V(F) \rightarrow U(F)$ satisfies the following two rules, then T is called linear transformation.

- (i) $\forall u, v \in V \Rightarrow T(u + v) = T(u) + T(v)$
- (ii) $\forall u \in V \text{ এর } \forall \alpha \in F \Rightarrow T(\alpha u) = \alpha T(u)$

If $U(F) = V(F)$ i.e. If the linear transformation $T : V(F) \rightarrow V(F)$ then T is called linear operator.]

6.A.2. যোগাত্মকী রূপান্তরের ইমেজ (Image of linear transformation or mapping) : [NUH-97, 99, 01, 02, 03, 08, 09, 10, 04]

NU(Pre)-05, NUH(NM)-09, JUH-2005,

মন করি $T : V(F) \rightarrow U(F)$ যোগাত্মকী রূপান্তর। এইক্ষেত্রে $U(F)$ এর যে সকল উপগোলের ইমেজ, $U(F)$ এর এই সকল উপগোলের সেক্টকে যোগাত্মকী রূপান্তরের ইমেজ বলা হয়। ইহাকে $\text{Im}T$ দ্বারা চিহ্নিত করা হয়। গাণিতিকভাবে $\text{Im}T = \{U(F) : T(v) = u, v \in V(F)\}$ [Let $T : V(F) \rightarrow U(F)$ be a linear transformation. In this case, the set of those elements of $U(F)$ which are image of the elements of $V(F)$ be called Image of linear transformation. It is denoted by $\text{Im}T$. Mathematically, $\text{Im}T = \{u \in U(F) : T(v) = u, v \in V(F)\}$]

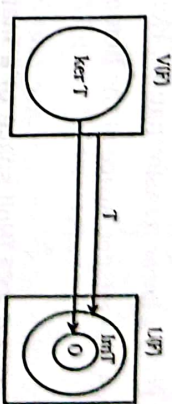


6.A.3. যোগাত্মকী রূপান্তরের কার্ণেল (Kernel of a linear transformation or mapping) : [NUH-97, 99, 01, 02, 03, 04, 08, 09]

10(Old), NU(Pre)-05, 09, BSc(Pass)-07(Old), JUH-05, CUH-08

মন করি $T : V(F) \rightarrow U(F)$ যোগাত্মকী রূপান্তর। এইক্ষেত্রে $V(F)$ এর যে সকল উপগোলের ইমেজ শূন্য, $V(F)$ এর এই সকল উপগোলের সেক্টকে যোগাত্মকী রূপান্তরের কার্ণেল বলা হয়। ইহাকে $\text{Ker}T$ দ্বারা চিহ্নিত করা হয়। গাণিতিকভাবে $\text{Ker}T = \{v \in V(F) :$

$T(v) = 0 \in U(F)$ [Let $T : V(F) \rightarrow U(F)$ be a linear transformation. In this case, the set of those elements of $V(F)$ which map into zero in $U(F)$ is called kernel of linear transformation. It is denoted by $\text{Ker}T$. Mathematically, $\text{Ker}T = \{v \in V(F) : T(v) = 0 \in U(F)\}$]



6.A.4. র‍্যাঙ্ক ও নালিটি (Rank and Nullity) :

[NUH-2009, 2013, DUH-2006, CUH-2007]

$\text{Im}T$ এর মাত্রাকে র‍্যাঙ্ক এবং $\text{Ker}T$ এর মাত্রাকে নালিটি বলা হয়। [Dimension of $\text{Im}T$ is called rank and dimension of $\text{Ker}T$ is called nullity.]

6.A.5. ব্যতিক্রমী ও স্বব্যতিক্রমী যোগাত্মকী রূপান্তর (Singular and non-singular linear transformation) : যদি $T : V(F) \rightarrow U(F)$ যোগাত্মকী রূপান্তর ক্ষেত্রে $V(F)$ এর কোনো অশূন্য উপগোলের ইমেজ শূন্য হয় অর্থাৎ $T(v) = 0, v \neq 0 \in V(F)$ হয় তবে T কে ব্যতিক্রমী যোগাত্মকী রূপান্তর বলা হয়। আবার T যদি ব্যতিক্রমী যোগাত্মকী রূপান্তর না হয় অর্থাৎ $\text{Ker}T = \{0\}$ হয় তবে T কে স্বব্যতিক্রমী যোগাত্মকী রূপান্তর বলা হয়। [If the image of a non-zero element of $V(F)$ is zero in the linear transformation $T : V(F) \rightarrow U(F)$ i.e. $T(v) = 0, v \neq 0 \in V(F)$. Then T is called singular linear transformation. Again if T is not singular i.e. $\text{Ker}T = \{0\}$ then T is called non-singular linear transformation.]

6.A.6. ম্যাট্রিক্স এবং যোগাত্মকী রূপান্তর [Matrix and linear transformation] :

মন করি F ফিল্ড $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$ একটি $m \times n$ ম্যাট্রিক্স। তাহা

ইমেজ $A : F^m \rightarrow F^n$ একটি যোগাত্মকী রূপান্তর। এখানে A এর কলাম ভগ্নাতকে $\text{Im}A$ (নিউশ্বরি ভগ্নাত) এবং সারস সমীকরণ জোড় $AX = 0$ এর সমাধান ভগ্নাতকে $\text{Ker}A$ (নিউশ্বরি ভগ্নাত) বলা হয়।

Let $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$ be a $m \times n$ matrix over a field

Then $A : F^n \rightarrow F^m$ is a linear transformation. Here column space of A is called $\text{Im}A$ and solution space of the homogeneous system $AX = 0$ is $\text{Ker}A$

✓A.7. ম্যাট্রিক্সের শূন্য জগত (Null space of a matrix) : [DUH-0]

যদি A একটি $m \times n$ ক্রমের ম্যাট্রিক্স হয় তবে, সমমাত্রায় সমীকরণ জোট $AX = 0$ এর সমাধান জগতকে যাহা \mathbb{R}^n এর উপজগত, A ম্যাট্রিক্সের শূন্য জগত বলে। (If A be a matrix of order $m \times n$, then the solution space of the homogeneous system of equations $AX = 0$, which is a subspace of \mathbb{R}^n is called the nullspace of A .)

কোনো ম্যাট্রিক্সের শূন্য জগতের মাত্রাকে ঐ ম্যাট্রিক্সের নালিটি বলে। (The dimension of nullspace of a matrix is called the nullity of the matrix.)

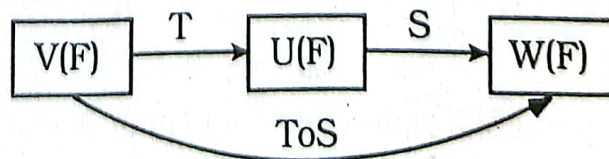
✓A.8. ম্যাট্রিক্সের র্যাঙ্ক ও নালিটির সম্পর্ক [Relation between rank and nullity of a matrix] : যদি A একটি $m \times n$ ক্রমের ম্যাট্রিক্স হয় তবে

(i) র্যাঙ্ক (A) + শূন্যতা (A) = কলাম সংখ্যা [$\text{Rank}(A) + \text{Nullity}(A) = n$]

(ii) র্যাঙ্ক (A) + শূন্যতা (A^T) = সারি সংখ্যা [$\text{Rank}(A) + \text{Nullity}(A^T) = m$]

(iii) র্যাঙ্ক (A) = র্যাঙ্ক (A^T) [$\text{Rank}(A) = \text{Rank}(A^T)$]

✓A.9. যোগাশ্রয়ী রূপান্তরের যৌগিক ফাংশন [Composition function of linear transformation] : মনে করি $V(F)$, $U(F)$, $W(F)$ তিনটি ভেক্টর স্থান যেখানে $T : V(F) \rightarrow U(F)$ এবং $S : U(F) \rightarrow W(F)$ যোগাশ্রয়ী রূপান্তর।



তাহা হইলে $ToS : V(F) \rightarrow W(F)$ কে যোগাশ্রয়ী রূপান্তরের যৌগিক ফাংশন বলা যাবে যা নিম্নরূপে সংজ্ঞায়িত : $ToS : (v) = T(S(v)), \forall v \in V$

উপপাদ্য-8) মনে করি $T : V(F) \rightarrow U(F)$ একটি যোগাশ্রয়ী রূপান্তর। তাহা হইলে প্রমাণ করি যে $\text{Im}T$ একটি $U(F)$ এর উপজগত। [Let $T : V(F) \rightarrow U(F)$ be a linear mapping. Then show that $\text{Im}T$ is a subspace of $U(F)$.]

[NUH-1999, 2002, 2010(Old), RUH-2007, JUH-2005]

প্রমাণ : দেওয়া আছে $T : V(F) \rightarrow U(F)$ একটি যোগাশ্রয়ী রূপান্তর। প্রমাণ করিতে হবে $\text{Im}T$ একটি $U(F)$ এর উপজগত।

$$\text{এখানে } \exists 0 \in V(F) \text{ এবং } T(0) = 0 \in \text{Im}T \Rightarrow \text{Im}T \neq \emptyset$$

ধরি $u, u_1 \in \text{Im}T$ তাহা হইলে ভেক্টরজগত $V(F)$ এ দুইটি ভেক্টর v, v_1 এইরূপভাবে নিৰ্বাচন থাকিবে যে $T(v) = u$ এবং $T(v_1) = u_1$ হয়।

$$\text{অবশ্যই } \alpha, \beta \in F \therefore \alpha v + \beta v_1 \in V(F)$$

$$\text{এখন } T(\alpha v + \beta v_1) = T(\alpha v) + T(\beta v_1)$$

$$= \alpha T(v) + \beta T(v_1) = \alpha u + \beta u_1 \in \text{Im}T$$

সুতরাং উপজগতের মৌলিক উপপাদ্য অনুসারে $\text{Im}T$ একটি $U(F)$ এর উপজগত।
(প্রমাণিত)

উপপাদ্য-9) মনে করি $T : V(F) \rightarrow U(F)$ একটি যোগাশ্রয়ী রূপান্তর। তাহা হইলে প্রমাণ করি যে $\text{Ker}T$ একটি $V(F)$ এর উপজগত। [Let $T : V(F) \rightarrow U(F)$ be a linear mapping. Then show that $\text{Ker}T$ is a subspace of $V(F)$]

[NUH-99, 02, 10, 10(Old), BSc(Pass)-07(Old),

NUH(NM)-09, RUH-07, JUH-05]

প্রমাণ : দেওয়া আছে $T : V(F) \rightarrow U(F)$ একটি যোগাশ্রয়ী রূপান্তর। প্রমাণ করিতে হবে $\text{Ker}T$ একটি $V(F)$ এর উপজগত।

$$\text{এখানে } \exists 0 \in V(F) \text{ এবং } T(0) = 0 \therefore 0 \in \text{Ker}T \Rightarrow \text{Ker}T \neq \emptyset$$

$$\text{মনে করি } v, v_1 \in \text{Ker}T \text{ এবং } \alpha, \beta \in F$$

$$\therefore T(v) = 0, T(v_1) = 0$$

$$\text{এখন } \alpha v + \beta v_1 \in V(F) \text{ এবং } T(\alpha v + \beta v_1) = T(\alpha v) + T(\beta v_1)$$

$$= \alpha T(v) + \beta T(v_1) = \alpha \cdot 0 + \beta \cdot 0 = 0 \Rightarrow \alpha v + \beta v_1 \in \text{Ker}T$$

সুতরাং উপজগতের মৌলিক উপপাদ্য অনুসারে, $\text{Ker}T$ একটি $V(F)$ এর উপজগত।

(প্রমাণিত)

উপপাদ্য-10 মনে করি $V(F)$ একটি সসীম মাত্রার ভেক্টর জগত এবং $T : V \rightarrow U(F)$ একটি যোগাশ্রয়ী রূপান্তর। তাহা হইলে দেখাও যে $\dim(\text{Im}T) + \dim(\text{Ker}T) = \dim(V(F))$. [Let $V(F)$ be a finite dimensional vector space and $T : V(F) \rightarrow U(F)$ be a linear mapping. Then show that $\dim(\text{Im}T) + \dim(\text{Ker}T) = \dim(V(F))$].

[NUH-1997, 2005, 2007, NUH(NM)-2008]

DUH-2006, 2007, JUH-2006, CUH-2006

অথবা : প্রমাণ কর যে, র্যাংক (T) + শূন্যত্ব (T) = n, যেখানে n হইলো ভেক্টর জগত V এর মাত্রা। [Prove that, rank (T) + nullity (T) = n, where n is the dimension of the vector space V.]

[NUH-2001]

প্রমাণ : মনে করি $\dim(\text{Ker} T) = r$ এবং $\{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ একটি $\text{Ker}T$ ভিত্তি। যেহেতু $V(F)$ এর উপজগত $\text{Ker}T$, সুতরাং $V(F)$ এর একটি ভিত্তির উপসেট $\text{Ker}T$ এর ভিত্তি হইবে।

ধরি $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, $n > r$ একটি $V(F)$ এর ভিত্তি। $\therefore \dim(V(F)) = n$

এখন $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n \in V(F)$, $\alpha_i \in F$

$$\Rightarrow T(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n) \in \text{Im}T$$

$$\Rightarrow \alpha_1 T(v_1) + \alpha_2 T(v_2) + \dots + \alpha_r T(v_r) + \dots + \alpha_n T(v_n) \in \text{Im}T$$

$$\Rightarrow \alpha_{r+1} T(v_{r+1}) + \alpha_{r+2} T(v_{r+2}) + \dots + \alpha_n T(v_n) \in \text{Im}T$$

$$[\because v_1, v_2, \dots, v_r \in \text{Ker}T]$$

$$\therefore \alpha_{r+1} T(v_{r+1}) + \alpha_{r+2} T(v_{r+2}) + \dots + \alpha_n T(v_n) = u, \forall u \in \text{Im}T$$

$$\Rightarrow \text{Im}T = L\{T(v_{r+1}), T(v_{r+2}), \dots, T(v_n)\}$$

$$\text{ধরি } \beta_{r+1} T(v_{r+1}) + \beta_{r+2} T(v_{r+2}) + \dots + \beta_n T(v_n) = 0 \dots\dots (1)$$

$$\Rightarrow T(\beta_{r+1} v_{r+1} + \beta_{r+2} v_{r+2} + \dots + \beta_n v_n) = 0$$

$$\Rightarrow \beta_{r+1} v_{r+1} + \beta_{r+2} v_{r+2} + \dots + \beta_n v_n \in \text{Ker}T$$

$$\Rightarrow \beta_{r+1} v_{r+1} + \beta_{r+2} v_{r+2} + \dots + \beta_n v_n = \gamma_1 v_1 + \gamma_2 v_2 + \dots + \gamma_r v_r$$

$$[\because \text{Ker}T = L\{v_1, v_2, \dots, v_r\}]$$

$$\Rightarrow \gamma_1 v_1 + \gamma_2 v_2 + \dots + \gamma_r v_r - \beta_{r+1} v_{r+1} - \dots - \beta_n v_n = 0$$

যেহেতু $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r, \dots, \mathbf{v}_n\}$ একটি $V(F)$ এর ভিত্তি সুতরাং ভেক্টরগুলো যোগাশ্রয়ী অনির্ভরশীল।

$$\therefore \gamma_1 = 0, \gamma_2 = 0, \dots, \gamma_r = 0, \beta_{r+1} = 0, \dots, \beta_n = 0$$

(1) $\Rightarrow T(\mathbf{v}_{r+1}), T(\mathbf{v}_{r+2}), \dots, T(\mathbf{v}_n)$ যোগাশ্রয়ী অনির্ভরশীল।

$\therefore \{T(\mathbf{v}_{r+1}), T(\mathbf{v}_{r+2}), \dots, T(\mathbf{v}_n)\}$ একটি $\text{Im}T$ এর ভিত্তি।

$$\Rightarrow \dim(\text{Im}T) = n - r = \dim(V(F)) - \dim(\text{Ker}T)$$

$$\Rightarrow \dim(\text{Im}T) + \dim(\text{Ker}T) = \dim(V(F))$$

ইহা নির্দেশ করে, র্যাংক $(T) +$ শূন্যত্ব $(T) = n$.

উপপাদ্য-11 প্রমাণ কর যে, $T : V \rightarrow W$ এক-এক হইবে যদি এবং কেবল যদি $\text{Ker}T = \{0\}$ হয়। [Prove that $T : V \rightarrow W$ is injective if and only if $\text{Ker}T = \{0\}$] [NUH-2002, 2004, 2008, NU(Pre)-2009, RUH-2006]

প্রমাণ : ধরি $T : V \rightarrow W$ এক-এক

সুতরাং T এর সাপেক্ষে কেবলমাত্র $0 \in V$ এর প্রতিচ্ছবি $0 \in W$ ই হইবে। অর্থাৎ কেবলমাত্র $T(0) = 0$ হইবে [Only image of $0 \in V$ be $0 \in W$ with respect to T]

$\therefore \text{Ker}T = \{0\}$ হইবে। বিপরীতক্রমে ধরি $\text{Ker}T = \{0\}$

এখন $T(\mathbf{u}) = T(\mathbf{v})$ হইলে

$$\Rightarrow T(\mathbf{u}) - T(\mathbf{v}) = 0$$

$$\Rightarrow T(\mathbf{u} - \mathbf{v}) = 0 \quad [\because T \text{ যোগাশ্রয়ী}]$$

$$\Rightarrow \mathbf{u} - \mathbf{v} = 0 \quad [\because \text{Ker}T = \{0\}]$$

$$\Rightarrow \mathbf{u} = \mathbf{v} \quad [\because \text{Ker}T = \{0\}]$$

$\Rightarrow T$ এক-এক

সুতরাং $T : V \rightarrow W$ এক এক হইবে যদি এবং কেবল যদি $\text{Ker}T = \{0\}$ হয়। [So $T : V \rightarrow W$ is injective if and only if $\text{Ker}T = \{0\}$]

সমাধানকৃত উদাহরণমালা [Solved Examples]
Short Question (Part-B) & Broad Question (Part-C)

উদাহরণ-১. দেখাও যে নিম্নের চিত্রণগুলো যোগাশ্রয়ী [Show that following mappings are linear]

(i) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (x, y, 0)$ দ্বারা

(ii) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (x + 2y, y - z, x + 2z)$ দ্বারা

[NUH-18]

(iii) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (x - y, x - z)$ দ্বারা

(iv) $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y) = (x + 2y, -2x + y, x + 3y)$ দ্বারা

(v) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = 2x - 3y + 4z$ দ্বারা

(vi) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (2x + y + z, 3x + 2y + 4z)$

[NUH-2008, 20]

সমাধান : (i) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (x, y, 0)$

ধরি $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$ যেখানে $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$

$$\therefore \mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$\text{এখন } T(\mathbf{u}) = T(u_1, u_2, u_3) = (u_1, u_2, 0)$$

$$T(\mathbf{v}) = T(v_1, v_2, v_3) = (v_1, v_2, 0)$$

$$\therefore T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}) = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, 0) \dots\dots (1)$$

$$\text{আবার } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$= (u_1 + v_1, u_2 + v_2, 0) \dots\dots (2)$$

$$(1) \text{ ও } (2) \text{ হইতে পাই } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$$

$$\text{আবার } \alpha \text{ স্কেলার হইলে } \alpha \mathbf{u} = (\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3)$$

$$\therefore T(\alpha \mathbf{u}) = T(\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3) = (\alpha u_1, \alpha u_2, 0) = \alpha(u_1, u_2, 0) = \alpha T(\mathbf{u})$$

সুতরাং T যোগাশ্রয়ী রূপান্তর।

(ii) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (x + 2y, y - z, x + 2z)$

ধরি $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$ যেখানে $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$

$$\therefore \mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$\text{এখন } T(\mathbf{u}) = T(u_1, u_2, u_3) = (u_1 + 2u_2, u_2 - u_3, u_1 + 2u_3)$$

$$T(\mathbf{v}) = T(v_1, v_2, v_3) = (v_1 + 2v_2, v_2 - v_3, v_1 + 2v_3)$$

$$\therefore T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}) = (u_1 + v_1 + 2u_2 + 2v_2, u_2 + v_2 - u_3 - v_3,$$

$$u_1 + v_1 + 2u_3 + 2v_3) \dots\dots (1)$$

$$\text{আবার } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$= (u_1 + v_1 + 2u_2 + 2v_2, u_2 + v_2 - u_3 - v_3, u_1 + v_1 + 2u_3 + 2v_3) \dots\dots (2)$$

$$(1) \text{ ও } (2) \text{ হইতে পাই } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$$

$$\text{ধরি } \alpha \text{ স্কেলার } \therefore \alpha \mathbf{u} = (\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3)$$

$$T(\alpha \mathbf{u}) = T(\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3)$$

$$= (\alpha u_1 + 2\alpha u_2, \alpha u_2 - \alpha u_3, \alpha u_1 + 2\alpha u_3)$$

$$= \alpha(u_1 + 2u_2, u_2 - u_3, u_1 + 2u_3) = \alpha T(\mathbf{u})$$

যেহেতু $T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$ এবং $T(\alpha \mathbf{u}) = \alpha T(\mathbf{u})$. সুতরাং T যোগাশ্রয়ী।

$$(iii) T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ বর্ণিত চিত্রন } T(x, y, z) = (x - y, x - z)$$

$$\text{ধরি } \mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3 \text{ যেখানে } \mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3), \mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$\therefore \mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$\text{এখন } T(\mathbf{u}) = T(u_1, u_2, u_3) = (u_1 - u_2, u_1 - u_3)$$

$$T(\mathbf{v}) = T(v_1, v_2, v_3) = (v_1 - v_2, v_1 - v_3)$$

$$\therefore T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}) = (u_1 - u_2 + v_1 - v_2, u_1 - u_3 + v_1 - v_3) \dots\dots (1)$$

$$\text{আবার } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$= (u_1 + v_1 - u_2 - v_2, u_1 + v_1 - u_3 - v_3)$$

$$= (u_1 - u_2 + v_1 - v_2, u_1 - u_3 + v_1 - v_3) \dots\dots (2)$$

$$(1) \text{ ও } (2) \text{ হইতে পাই } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$$

$$\text{ধরি } \alpha \text{ স্কেলার } \therefore \alpha \mathbf{u} = (\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3)$$

$$T(\alpha \mathbf{u}) = T(\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3) = (\alpha u_1 - \alpha u_2, \alpha u_1 - \alpha u_3)$$

$$= \alpha(u_1 - u_2, u_1 - u_3) = \alpha T(\mathbf{u})$$

যেহেতু $T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$ এবং $T(\alpha \mathbf{u}) = \alpha T(\mathbf{u})$. সুতরাং T যোগাশ্রয়ী।

(iv) $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y) = (x + 2y, -2x + y, x + 3y)$

ধরি $u, v \in \mathbb{R}^2$ যেখানে $u = (u_1, u_2)$, $v = (v_1, v_2)$

$$\therefore u + v = (u_1 + v_1, u_2 + v_2)$$

$$\text{এখন } T(u) = T(u_1, u_2) = (u_1 + 2u_2, -2u_1 + u_2, u_1 + 3u_2)$$

$$T(v) = (v_1, v_2) = (v_1 + 2v_2, -2v_1 + v_2, v_1 + 3v_2)$$

$$\therefore T(u) + T(v) = (u_1 + 2u_2 + v_1 + 2v_2, -2u_1 + u_2 - 2v_1 + v_2, u_1 + 3u_2 + v_1 + 3v_2) \dots\dots (1)$$

$$\text{আবার } T(u + v) = T(u_1 + v_1, u_2 + v_2)$$

$$= (u_1 + v_1 + 2u_2 + 2v_2, -2u_1 - 2v_1 + u_2 + v_2, u_1 + v_1 + 3u_2 + 3v_2)$$

$$= (u_1 + 2u_2 + v_1 + 2v_2, -2u_1 + u_2 - 2v_1 + v_2, u_1 + 3u_2 + v_1 + 3v_2) \dots\dots (2)$$

$$(1) \text{ ও } (2) \text{ হইতে পাই } T(u + v) = T(u) + T(v)$$

$$\text{ধরি } \alpha \text{ স্কেলার } \therefore \alpha u = (\alpha u_1, \alpha u_2)$$

$$\therefore T(\alpha u) = T(\alpha u_1, \alpha u_2) = (\alpha u_1 + 2\alpha u_2, -2\alpha u_1 + \alpha u_2, \alpha u_1 + 3\alpha u_2)$$

$$= \alpha(u_1 + 2u_2, -2u_1 + u_2, u_1 + 3u_2) = \alpha T(u)$$

যেহেতু $T(u + v) = T(u) + T(v)$ এবং $T(\alpha u) = \alpha T(u)$, সুতরাং T যোগাত্মক।

(v) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ বর্ণিত চিত্রণ, $T(x, y, z) = 2x - 3y + 4z$

ধরি $u, v \in \mathbb{R}^3$ যেখানে $u = (u_1, u_2, u_3)$, $v = (v_1, v_2, v_3)$

$$\therefore u + v = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$\text{এখন } T(u) = T(u_1, u_2, u_3) = 2u_1 - 3u_2 + 4u_3$$

$$T(v) = T(v_1, v_2, v_3) = 2v_1 - 3v_2 + 4v_3$$

$$\therefore T(u) + T(v) = 2u_1 - 3u_2 + 4u_3 + 2v_1 - 3v_2 + 4v_3 \dots\dots (1)$$

$$\text{আবার } T(u + v) = T(u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$= 2(u_1 + v_1) - 3(u_2 + v_2) + 4(u_3 + v_3)$$

$$= 2u_1 + 2v_1 - 3u_2 - 3v_2 + 4u_3 + 4v_3$$

$$= 2u_1 - 3u_2 + 4u_3 + 2v_1 - 3v_2 + 4v_3 \dots\dots (2)$$

$$(1) \text{ ও } (2) \text{ হইতে পাই } T(u + v) = T(u) + T(v)$$

আবার α স্কেলার হইলে $\alpha \mathbf{u} = (\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3)$

$$\begin{aligned}\therefore T(\alpha \mathbf{u}) &= T(\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3) = 2\alpha u_1 - 3\alpha u_2 + 4\alpha u_3 \\ &= \alpha(2u_1 - 3u_2 + 4u_3) = \alpha T(\mathbf{u})\end{aligned}$$

যেহেতু $T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$ এবং $T(\alpha \mathbf{u}) = \alpha T(\mathbf{u})$, সুতরাং T যোগাত্মক।

(vi) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (2x + y + z, 3x + 2y + 4z)$

ধরি $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$ যেখানে $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$ এবং $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$

$$\therefore \mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

$$\text{এখন } T(\mathbf{u}) = (2u_1 + u_2 + u_3, 3u_1 + 2u_2 + 4u_3)$$

$$T(\mathbf{v}) = (2v_1 + v_2 + v_3, 3v_1 + 2v_2 + 4v_3)$$

$$\begin{aligned}\therefore T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}) &= (2u_1 + u_2 + u_3 + 2v_1 + v_2 + v_3, 3u_1 + 2u_2 + 4u_3 \\ &\quad + 3v_1 + 2v_2 + 4v_3) \dots\dots (1)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{আবার, } T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) &= (2u_1 + 2v_1 + u_2 + v_2 + u_3 + v_3, 3u_1 + 3v_1 + 2u_2 \\ &\quad + 2v_2 + 4u_3 + 4v_3) \\ &= (2u_1 + u_2 + u_3 + 2v_1 + v_2 + v_3, 3u_1 + 2u_2 + 4u_3 + 3v_1 \\ &\quad + 2v_2 + 4v_3) \dots\dots (2)\end{aligned}$$

(1) ও (2) হইতে পাই, $T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$

α স্কেলার হইলে $\alpha \mathbf{u} = (\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3)$

$$\begin{aligned}\therefore T(\alpha \mathbf{u}) &= T(\alpha u_1, \alpha u_2, \alpha u_3) \\ &= (2\alpha u_1 + \alpha u_2 + \alpha u_3, 3\alpha u_1 + 2\alpha u_2 + 4\alpha u_3) \\ &= \alpha(2u_1 + u_2 + u_3, 3u_1 + 2u_2 + 4u_3) \\ &= \alpha T(\mathbf{u})\end{aligned}$$

যেহেতু $T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$ এবং $T(\alpha \mathbf{u}) = \alpha T(\mathbf{u})$

সুতরাং T লিনিয়ার রূপান্তর।

উদাহরণ-2. দেখাও যে নিম্নের চিত্রণগুলো যোগাত্মক নয় [Show that the following mappings are not linear]

(i) $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y) = (x, y + 1)$

(ii) $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y) = (x^2, y^2)$

(iii) $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ বর্ণিত চিত্রণ $T(x, y, z) = (x^2, y^2, z^2)$

সমাধান : ধরি $T \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 2 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & -2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2x_1 + 2x_2 - x_3 + 0 + x_5 = 0 \\ -x_1 - x_2 + 2x_3 - 3x_4 + x_5 = 0 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 + 0 - x_5 = 0 \\ 0 + 0 + x_3 + x_4 + x_5 = 0 \end{cases}$$

$$= \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 + 0 - x_5 = 0 \\ 0 + 0 + 0 - 3x_4 + 0 = 0 \\ 0 + 0 + 3x_3 + 0 + 3x_5 = 0 \\ 0 + 0 + x_3 + x_4 + x_5 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 + 0 - x_5 = 0 \\ x_3 + x_4 + x_5 = 0 \\ x_4 + 0 = 0 \end{cases}$$

এখানে যেহেতু পাঁচটি চলকের তিনটি সমীকরণ বিদ্যমান।

সুতরাং স্বাধীন চলক সংখ্যা = 2.

ধরি, x_2, x_5 স্বাধীন চলক যেখানে $x_2 = a$ এবং $x_5 = b$; $a, b \in \mathbb{R}$.

$$\therefore x_4 = 0, x_3 = -b, x_1 = -a - b$$

$$\Rightarrow (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = (-a - b, a, -b, 0, b)$$

$$= a(-1, 1, 0, 0, 0) + b(-1, 0, -1, 0, 1)$$

$$\therefore \text{Ker } T \text{ এর একটি ভিত্তি} = \{(-1, 1, 0, 0, 0), (-1, 0, -1, 0, 1)\}.$$

উদাহরণ-11. ধরি $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ একটি যোগাত্মক রূপান্তর; যেখানে $T(x, y, z) = (x + 2y - z, y + z, x + y - 2z)$; $\text{Im}T$ এবং $\text{Ker } T$ নির্ণয় কর। [Let $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ be the linear transformation defined by $T(x, y, z) = (x + 2y - z, y + z, x + y - 2z)$. Find $\text{Im}T$ and $\text{Ker } T$.]

[NUH-2003, 2012, NUH(NM)-2010, RUH-2007, KUH-2005]

সমাধান : $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ যোগাত্মক অপারেটরটি

$$T(x, y, z) = (x + 2y - z, y + z, x + y - 2z)$$

ধরি \mathbb{R}^3 এর একটি আদর্শ ভিত্তি

$$\{\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)\}$$

$$\therefore T(\mathbf{e}_1) = T(1, 0, 0) = (1, 0, 1), \quad T(\mathbf{e}_2) = T(0, 1, 0) = (2, 1, 1)$$

$$T(\mathbf{e}_3) = T(0, 0, 1) = (-1, 1, -2)$$

এখন $T(\mathbf{e}_1)$, $T(\mathbf{e}_2)$, $T(\mathbf{e}_3)$ কে সারি বিবেচনা করে ম্যাট্রিক্স নিয়ে,
[Considering $T(\mathbf{e}_1)$, $T(\mathbf{e}_2)$, $T(\mathbf{e}_3)$ as rows of a matrix we get]

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} r'_2 = r_2 - 2r_1 \\ r'_3 = r_3 + r_1 \end{matrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ r'_3 = r_3 - r_2 \end{matrix}$$

ইহা সারি ইচালন ম্যাট্রিক্স যেখানে দু'টি অশূন্য সারি বিদ্যমান। [It is row echelon matrix where two non-zero rows exist]

$$\text{সুতরাং } \text{Im}T = L\{(1, 0, 1), (0, 1, -1)\}$$

আবার মনে করি $(x, y, z) \in \text{Ker } T$

$$\therefore T(x, y, z) = (0, 0, 0)$$

$$\Rightarrow (x + 2y - z, y + z, x + y - 2z) = (0, 0, 0)$$

$$\Rightarrow \sim \begin{cases} x + 2y - z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}$$

$$L'_2 = L_2 - L_1 \begin{cases} x + 2y - z = 0 \\ y + z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} \sim \begin{cases} x + 2y - z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}$$

ইহা সমীকরণ জোটের ইচালন আকার। এখানে তিনটি চলকের দুইটি সমীকরণ বিদ্যমান। [It is echelon form of the system of equations. Here two equations in three variables exist.]

$$\therefore \text{স্বাধীন চলক সংখ্যা [Number of free variable]} = 3 - 2 = 1$$

ধরি z স্বাধীন চলক এবং $z = a$, $a \in \mathbb{R}$ [Let z be free variable and $z = a$, $a \in \mathbb{R}$]

$$\therefore y = -a, x = 3a$$

$$\text{এখন, } (x, y, z) = (3a, -a, a) = a(3, -1, 1)$$

$$\therefore \text{Ker } T = L\{3, -1, 1\}.$$