

juliana leon <julianaleon8@gmail.com>

## CIDI2014 notification for paper 73

CIDI2014 < cidi2014@easychair.org> Para: Juliana Leon <julianaleon8@gmail.com> 20 de octubre de 2014, 20:13

Estimado/a Juliana Leon

Su trabajo 73, "Coordinación de Arbotix, Raspberry Pi y motores Dynamixel Ax-12+ con el objetivo de la construcción de un robot humanoide que busque y patee pelotas", ha sido revisado y ACEPTADO sujeto a que se cumplan con las recomendaciones de los evaluadores. Este trabajo deberá ser presentado en una de las sesiones del Congreso de Ingeniería, Desarrollo e Innovación en el track Congreso de Reconocimiento de Patrones. Control Inteligente y Comunicaciones

La nueva versión del artículo debe ser enviada antes 26 de octubre del 2014. tomando en cuenta que necesarimente deben incluir la filiación de los autores. Por otro lado, es necesario considerar que los gráficos deben ser completamente claros, que ayuden a la comprensión del texto y preferiblemente realizados con el software Grapher. Los organizadores nos reservamos el derecho a solicitar que las imágenes y gráficos se repitan en caso de ser necesario.

En el link http://ingenieria.ucuenca.edu.ec/aniversario/congreso/registro/. se puede acceder al formulario de inscripción para realizar la inscripción y el pago. El pago anticipado con costo reducido se podrá realizar hasta el 30 de Octubre.

Muchas Gracias por haber enviado su trabajo a CIDI 2014, esperamos su presencia.

Cordialmente Comisión Organizadora CIDI 2014

REV	IEW 1
PAPER: 73	

TITLE: Coordinación de Arbotix, Raspberry Pi y motores Dynamixel Ax-12+ con el objetivo de la construcción de

un robot humanoide que busque y patee pelotas

AUTHORS: Juliana Leon, Jennifer Dos Reis and Carolina Chang

OVERALL EVALUATION: 2 (accept) REVIEWER'S CONFIDENCE: 3 (medium)

	<b>REVIEW</b>	
--	---------------	--

El artículo presenta la interrelación entre tres elementos utilizados en robotica encargadoa de adquirir la señal o imagen, reconocer la pelota y patearla, estos son un controlador, unos actuadores y un computador del tamaño de una tarieta de crédito. A fin de desarrollar un humanoide que pueda ser parte del equipo de soccer de la competencia de RobotCup.

Vale la pena mostrar este trabajo, serfia bueno contar con la presencia de este robot en el congreso

Agunas correcciones de algunos typos

...manufacturer ROBOTIS [2]. [2] The..-> eliminar la segunda referencia

por favor revisar la ortografia y los typos