

* VANDAAG:

READER: H0, H1

• INTRODUCTIE

APP. WOOCAP.COM / PE2 C1

- PRAKTISCHE ZAKEN
- OVERZICHT PE2
- LTI, LDE (RECAP PE1)
- $H(\omega)$ VOOR ELECTRONISCHE FILTERS
- GEKOPPELDE FILTERS
- IMPULS RESPONSFUNCTIE $h(t)$
- STAP RESPON $s(t)$

* VOLGENDE COLLEGE H2 GEMEN.

LTI-SYSTEMEN

- LINEAIR: ALS $x_1 \rightarrow y_1$, $x_2 \rightarrow y_2$
DAN LINEAIR ALS $ax_1 + bx_2 \rightarrow ay_1 + by_2$

- TIME-INVARIANT: ALS $x(t) \rightarrow y(t)$
DAN T.I ALS $x(t-\tau) \rightarrow y(t-\tau)$

* LDE MET CONSTATE COEFFICIENTEN

$$a_0 x + a_1 \dot{x} + \dots + a_n x^{(n)} = b_0 y + b_1 \dot{y} + \dots + b_m y^{(m)} \quad (1.1)$$

($\dot{x} = \frac{dx}{dt}$, $x^{(n)} = \frac{d^n x}{dt^n}$)

- SPECIAAL VOORBEELD LTI SYSTEEM, BELANGRIJK V. NATUURKUNDE

- $x(t) = e^{i\omega t}$ IS EEN EIGENFUNCTIE VAN LTI-SYSTEMEN
 $x(t) \xrightarrow{\text{LTI}} y(t) = H(\omega) e^{i\omega t}$, H COMPLEX GETAL

INVULLEN x, y IN (1.1) GEEFT:

$$H(\omega) = \frac{a_0 + a_1(i\omega) + \dots + a_n(i\omega)^n}{b_0 + b_1(i\omega) + \dots + b_m(i\omega)^m} \quad (1.2)$$

- VOOR ALGEMENE INPUTS $x(t)$, GEBRUIK FT

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-i\omega t} dt \xrightarrow{\text{lineair!}} Y(\omega) = H(\omega) X(\omega) \quad (1.4)$$

$$\Rightarrow \text{ALGEMENE OUTPUT: FT}^{-1}: y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} Y(\omega) e^{i\omega t} d\omega$$

• ALS IT OM $H(\omega)$ MET BETREKING TOT $x(t)$ (POSITIEVE TIJD)

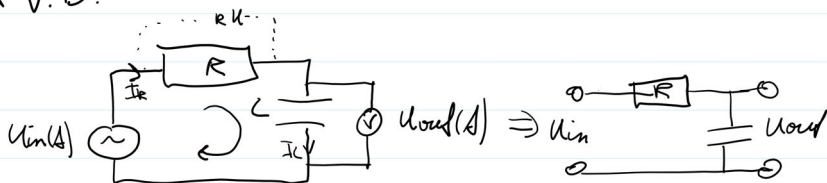
⇒ ALGEMENE OUTPUT: $FT^{-1}: y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} Y(\omega) e^{i\omega t} d\omega$

• ALS FT VAN $x(t)$ NIET BESTAAT (BIJV. $x(t)$ GROEIT IN DE TIJD)

⇒ GEBRUIK $x(t) = e^{st}$ MET s COMPLEX GETAL

⇒ LAPLACE TRANSFORMATIE → H4

* V.B.



⇒ LDE $U_R = I_R R$, $I_C = C \frac{dU_{out}}{dt}$

$I_C = I_R$ (KIRCHHOFF CURRENT LAW)

$U_{in} = U_R + U_{out}$ (KIRCHHOFF VOLTAGE LAW)

→ $U_{in}(t) = RC \frac{dU_{out}(t)}{dt} + U_{out}(t)$

⇒ LTI: $U_{in}(t) = e^{i\omega t} \rightarrow U_{out}(t) = H(\omega) e^{i\omega t}$

VUL IN: $e^{i\omega t} = RC H(\omega) (i\omega) e^{i\omega t} + H(\omega) e^{i\omega t}$

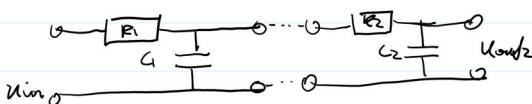
⇒ $H(\omega) = \frac{1}{1 + i\omega RC}$

⇒ ALGEMENE OPLOSSING: $y(s) = \int_{-\infty}^{\infty} \{H(\omega) X(\omega)\} e^{i\omega t} d\omega$,

$X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} \{x(t)\} e^{-i\omega t} dt$

* FILTERS KOPPELEN.

• KOPPEL TWEE LOW PASS FILTERS MET ZELFDE ω_{rc}



X WAT GAAT HIER MIS?

⇒ $U_{out1}(\omega) = H_1(\omega) U_{in}(\omega)$

⇒ $U_{out2}(\omega) = H_2(\omega) U_{out1}(\omega)$

X ⇒ Dus $H_{totaal}(\omega) = H_1(\omega) H_2(\omega)$

→ ALS FILTER 2 WORDT AANGESLOTEN GAAT ER STROOM LOPEN, VERANDERT DE LDE VAN FILTER 1 EN DUS KLOPT $H_1(\omega)$ NIET MEER!

- ... (2) ...

lopen, veranderen de LCR waarden niet meer!
KLOPT $H_1(\omega)$ NIET MEER!

• WANNEER WEL GORD?

• HIER: ALS $(Z_{L2} + Z_{R2}) \gg Z_{L1}$

• DIT HEET IMPEDANCE BRIDGING

(DIFFERENT FROM IMPEDANCE MATCHING!)

* IMPULSRESPONSE FUNKTIE $h(t)$

• WAT IS $y(t)$ VOOR $x(t) = \delta(t)$?

$$\Rightarrow x(t) = \delta(t) \Rightarrow X(\omega) = 1$$

$$\Rightarrow Y(\omega) = H(\omega)X(\omega) = H(\omega)!$$

$$\Rightarrow y(t) = \mathcal{F}^{-1}\{Y(\omega)\}$$

$$\Rightarrow y(t) = \boxed{\mathcal{F}^{-1}\{H(\omega)\} \equiv h(t)}$$

• VOLGENDE WEEK.

M.B.V. CONVOLUTIE: VOOR ALGEMENE $x(t)$ GELDT:

$$y(t) = x(t) \otimes h(t)$$

* STAP RESPONSFUNKTIE $s(t)$

• WAT IS $y(t)$ VOOR $x(t) = \theta(t) \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t \geq 0 \end{cases}$?

$$\Rightarrow \text{MERK OP: } x(t) = \theta(t) = \int_{-\infty}^t \delta(t) dt \quad \left(\frac{\partial \theta(t)}{\partial t} = \delta(t) \right)$$

$$\boxed{y(t) = \int_{-\infty}^t h(t) dt \equiv s(t)}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} s(t) = h(t)$$

$$\Rightarrow \boxed{i\omega S(\omega) = H(\omega)} \quad \downarrow \text{FT}$$